**Анастасия Филонова:**

Задача: найти решения похожих задач (статьи, код)

Решение:

**Статьи:**

1. [есть немного полезного материала про бросок, траекторию, скорости и углы, а также описывается стратегия обучения](https://www.frontiersin.org/journals/neurorobotics/articles/10.3389/fnbot.2020.620378/full)

2. [решение с использованием машинного обучения и двумя руками](https://d1rbsgppyrdqq4.cloudfront.net/s3fs-public/c7/160423/Kalige_asu_0010N_16488.pdf?versionId=W3xkK_d5qoDdS_HCNbdpi2uvyeMEwtfM&X-Amz-Content-Sha256=UNSIGNED-PAYLOAD&X-Amz-Algorithm=AWS4-HMAC-SHA256&X-Amz-Credential=AKIASBVQ3ZQ4YNQVYJLW/20241005/us-west-2/s3/aws4_request&X-Amz-Date=20241005T173947Z&X-Amz-SignedHeaders=host&X-Amz-Expires=120&X-Amz-Signature=39ee6dd2de058681d67b510fb36fcba7af8afdd605e258f52e56129fb827b971)

3. [платная статья с такой же задачей](https://ieeexplore.ieee.org/abstract/document/10455868)

4. [задача броска, но робот не очень похож](https://www.theseus.fi/bitstream/handle/10024/92571/Lin_Han.pdf?sequence=1&isAllowed=y)

**Код:**

[https://github.com/muddasser-mm/Thrower\_Goalie\_RobotArms?tab=readme-ov-file](https://github.com/muddasser-mm/Thrower_Goalie_RobotArms?tab=readme-ov-file - похожая задача, реализованная на питоне) - похожая задача, реализованная на питоне

Вопросы:

1. Можно ли посмотреть как это выглядит сейчас и какой код написан?

2. Что за робот и роборука?

3. Какие библиотеки нужны будут для использования?

4. Что используется вместо ROS?

5. Какая программа используется для симуляции?

6. Будет ли использовано машинное обучение в проекте?

**Арсений Казаков:**

1. Изучил представленные варианты на гитхабе (https://github.com/robot-descriptions/awesome-robot-descriptions)
2. Установил среду разработки MuJoCo
3. Запустил “e.DO Arm” (файл urdf) в MuJoCo (видео прикреплено)