Припустимо, що існують дві змінні x і y, де x – незалежна змінна, y – залежна змінна. Співвідношення між x та y  $\epsilon$  статистичним, а саме

$$y = a + b \cdot x + \varepsilon \tag{2.1}$$

, де є є похибка або збурення і має відомий імовірнісний розподіл (тобто є випадковою величиною). Детермінована компонента а + b·x (2.1) містить параметри регресії ( a, b ), які потрібно оцінити на основі п пар значень (x<sub>j</sub>, y<sub>j</sub>); у<sub>j</sub> = a + b·x<sub>j</sub> +  $\varepsilon$ <sub>j</sub>, j = 1 ... п. Щоб зробити це, вважають, що збурення  $\varepsilon$ <sub>j</sub> задовольняють низці статистичних гіпотез [2]:

- 1. величини  $\varepsilon_{j}$  є незалежними (  $E(\varepsilon_{k} \cdot \varepsilon_{j}) = 0$ ,  $\forall k, j$  ), що означає, з одного боку, відсутність у змінної (х) похибки при вимірюванні, з іншого боку, незалежна змінна (х) є єдиною змінної яка впливає детермінованим способом на поведінку залежної змінної (у);
- 2. мають нульове математичне сподівання (  $E(\varepsilon_j) = 0$ ,  $\forall j = 1 ... n$  ), це припущення  $\varepsilon$  технічним, якщо наприклад  $E(\varepsilon_j) = \text{constant}$ ,  $\forall j = 1 ... n$ , тоді потрібно включити цю константу в величину параметра регресії (a);
- 3. мають однакові дисперсії (  $E(\varepsilon_j^2) = E(\varepsilon_k^2) = \sigma^2$ ,  $\forall k, j$  ), що означає, однакову міру ненадійності всіх спостережень  $(x_j, y_j)$ ;
- 4. розподілені за нормальним законом.

В подальшому, порушення одного або декількох гіпотез 1-4 буде розглядатися окремо. На даному етапі, сформулюємо алгоритм отримання характеристик лінійної регресії при умові виконання всіх припущень 1-4.

Оцінюємо параметри регресії (a, b) (2.1) використовуючи метод найменших квадратів. Ведемо наступні позначення:  $S(\mathbf{B}) = \|\mathbf{Y} - \mathbf{X} \cdot \mathbf{B}\|^2 \equiv \sum (y_j - \alpha - \beta \cdot x_j)^2$  – сума квадратів залишків,  $\mathbf{Y} = (y_1, y_2, ..., y_{n-1}, y_n)^T$ ,  $\mathbf{B} = (\alpha, \beta)^T$ ,  $\mathbf{X} = (\alpha, \beta)^T$ 

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ x_1 & x_2 & \dots & x_{n-1} & x_n \end{pmatrix}^T$$
. Задача на знаходження мінімуму  $\mathbf{S}(\mathbf{B})$  має розв'язок [2]:

$$\mathbf{B} = (\mathbf{X}^{\mathrm{T}} \cdot \mathbf{X})^{-1} \cdot \mathbf{Y} \tag{2.2}$$

Оцінені в такий спосіб параметри (a, b) були позначені ( $\alpha$ ,  $\beta$ ) і дають змогу записати вибіркову функцію регресії (2.3), що представляє усереднене, або закономірне значення залежної змінної (у) при даному значенню незалежної мінної (х):

$$y = \alpha + \beta \cdot x \tag{2.3}$$

- Підраховуємо коефіцієнт детермінації  $R^2 = 1 S(\mathbf{B})/S_1(\mathbf{B})$ , що є часткою поясненої  $(S_1(\mathbf{B}) S(\mathbf{B}))$  і загальної суми квадратів  $(S_1(\mathbf{B}))$ , де  $S_1(\mathbf{B}) = \sum (y_j E(\mathbf{Y}))^2$ ,  $E(\mathbf{Y}) = 1/n \cdot \sum y_j$  середнє значення,  $j = 1 \dots$  п. Коефіцієнт детермінації є мірою тісноти лінійного зв'язку між змінними (y) та (x).
- Підраховуємо величину довірчих інтервалів, з рівнем довіри 1 δ, для коефіцієнтів вибіркової функції регресії (2.3):

$$\alpha \pm s \cdot Q_1 \cdot t(n-2, \delta/2)$$
 (2.4)

$$\beta \pm s \cdot Q_2 \cdot t(n-2, \delta/2)$$
 (2.5)

, де  $s^2 = S(\mathbf{B})/(n-2)$ ,  $Q_k^2 = \{(\mathbf{X}^T \cdot \mathbf{X})^{-1}\}_{k,k} - k^{\mathsf{M}}$  діагональний матричний елемент, k = (1, 2),  $t(n-2, \delta/2)$  – інверсна сукупна функція щільності (inverse cumulative density function) для розподілу Стьюдента з n-2 ступенями свободи і рівнем надійності  $\delta$  [2]. Надалі буде використовуватися лише значення  $\delta$  = 0.05 що відповідає рівню довіри – 95%. Величина  $s^2$  є незміщеною оцінкою дисперсії для похибки ( $s = \sigma$ ).

 $\ ^{\ }$   $\ ^{\ }$   $\ ^{\ }$  Знаходимо рівняння еліпса в перемінних ( $\alpha$ ,  $\beta$ ), що окреслює спільну довірчу область, з рівнем довіри  $1-\delta$ , на коефіцієнти регресії (2.11):

$$(\mathbf{B_1} - \mathbf{B}) \cdot (\mathbf{X}^{\mathrm{T}} \cdot \mathbf{X}) \cdot (\mathbf{B_1} - \mathbf{B}) \le 2 \cdot s^2 \cdot F(2, n - 2, \delta)$$
 (2.6)

- , де **B** значення отримані із (2.10), **B**<sub>1</sub> =  $(\alpha, \beta)^T$  вектор змінних, F(2, n 2,  $\delta$ ) інверсна сукупна функція щільності для розподілу Фішера з 2 та n 2 ступенями свободи і рівнем надійності  $\delta$  = 0.05 [2].
- $\P$  Знаходимо рівняння кривих, що задають величину довірчого інтервалу, з рівнем довіри  $1-\delta$ , для самої вибіркової функції регресії (2.11):

$$\mathbf{z}^{\mathrm{T}} \cdot \mathbf{B} \pm \mathbf{D} \tag{2.7}$$

, де  $\mathbf{z}^T = (1, \mathbf{x})$ ,  $D^2 = 2 \cdot \mathbf{s}^2 \cdot \mathbf{z}^T \cdot (\mathbf{X}^T \cdot \mathbf{X})^{-1} \cdot \mathbf{z} \cdot F(2, \mathbf{n} - 2, \delta)$ ,  $\mathbf{B}$  – значення отримані по формулі (2.2).

Перевіряємо справедливість статистичних гіпотез 1 — 4, що до досліджуваних експериментальних даних:  $(x_j, y_j)$ , j = 1 ... п. Серед існуючої кількості статистичний критерій [2,1], в даному дослідженні використовується якісний (графічний) критерій. Для цього будуємо графік залежності упорядкованого залишку  $r_j$  (studentized residuals),  $(r_j < r_k \leftrightarrow j < k; j, k = 1 ... n$ ) від квантиля  $q_j$  нормального розподілу рівня j/(n+1) (normal quantiles):

$$r_j = (y_j - \alpha - \beta \cdot x_j)/[s \cdot \sqrt{(1 - h_j)}],$$
 (2.8)

$$q_j = \Phi(j/(n+1))$$
 (2.9)

, де  $h_j = \{\mathbf{X}\cdot(\mathbf{X}^T\cdot\mathbf{X})^{-1}\cdot\mathbf{X}^T\}_{j,j} - \mathbf{j}^{ij}$  діагональний матричний елемент,  $\Phi(\mathbf{x})$  – інверсна сукупна функція щільності для нормального розподілу із нульовим математичним сподіванням та одиничною дисперсією N(0,1), j=1...n. У випадку справедливості гіпотез 1-4, точки на графіку  $(\mathbf{q}_j, \mathbf{r}_j)$  повинні чітко описуватися лінійною залежністю [2].

## ЦИТОВАНА ЛІТЕРАТУРА

- 1. JOHNSON, J. L., F. C. LEONE: Statistics and Experimental Design in Engineering and the Physical Sciences.
- 2. Bates D. M., Watts D. G. Nonlinear regression analysis and its applications (Wiley, 1988).