

Det er følgende krav til systemet:

- Regulatorerne skal implementeres på én microprocessoren.
- Der skal benyttes SPI kommunikationen imellem microprocessoren og FPGA'en.
- FPGA'en skal styre PWM signaler til motorerne.
- FPGA'en skal benyttes til at bestemmes motorenes position via encoderne.

Følgende stilles til rådighed for projektet:

- 2 stk. Pan og Tilt opstillinger, som skal deles mellem projektgrupperne.
- Motor med indbygget encoder til hver projektgruppe.
- Print med dobbelt H-bro til hver projektgruppe.

Derudover kan der på Blackboard findes datablade på komponenter og tegninger over opstillingerne.

Rapporten:

Rapporten skal indeholde dokumentation for den udførte del af arbejdet, såvel analyse som begrundelse for de beslutninger, der er truffet undervejs, beskrivelse af de implementerede løsninger herunder afprøvnings- og måleresultater. Rapporten må maksimalt være på ca. 60 A4-sider, inkl. bilag, men ekskl. kode, som evt. kan vedlægges på en CD. Eksaminationen tager udgangspunkt i rapporten.

Rapporten afleveres i 2 eksemplarer i D115, senest kl. 12.00 den 28. maj 2014.