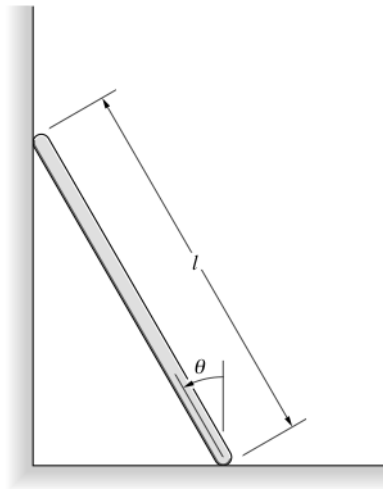


BF18.120

April 3, 2020

0.1 Mekanik II, problem 18.120

A slender bar of mass m is released from rest in the position shown. The static and kinetic friction coefficients of friction at the floor and the wall have the same value μ .

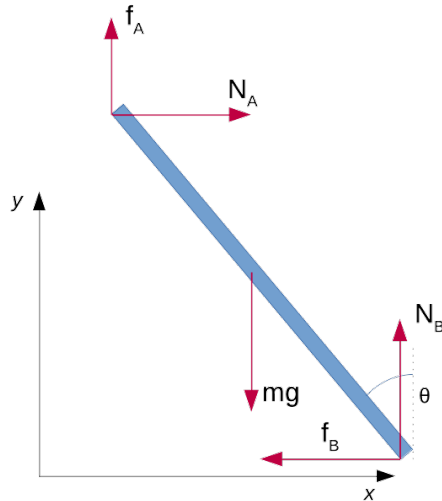


If the bar slips, what is its angular acceleration at the instant of release?

1 Lösning:

1.1 Friläggning och beteckningar

Vi börjar med att frilägga det förenklade systemet och införa relevanta beteckningar.



Stångens övre kontaktpunkt är A och den nedre är B. Stångens längd är l

På stängen verkar följande krafter

$$m\mathbf{g} = -mg\hat{y} \quad (1)$$

$$\mathbf{N}_A = N_A\hat{x} \quad (2)$$

$$\mathbf{N}_B = N_B\hat{y} \quad (3)$$

$$\mathbf{f}_A = f_A\hat{y} = \mu N_A\hat{y} \quad (4)$$

$$\mathbf{f}_B = f_B - \hat{x} = -\mu N_B\hat{x} \quad (5)$$

Här är friktionskrafterna satta så att de motverkar den förväntade rörelsen.

1.2 Fysikaliska samband

Stången väntas glida nedåt och åt höger vilket också ger en rotation av stängen.

För att beräkna den sökta vinkelaccelerationen behöver vi kunna lösa ut de okända friktions- och normalkrafterna. Vi gör det genom att använda både Euler I och Euler II för stängen och dessutom används ett kinematiskt tvångsvillkor för att få ett samband mellan a och α .

1.3 Kraft- och momentanalys: Euler I och II

Euler I Euler I för stångens masscentrum:

$$\sum \mathbf{F} = \mathbf{f}_A + \mathbf{N}_A + \mathbf{f}_B + \mathbf{N}_B m\mathbf{g}$$

vilket i komponentform ger

$$\hat{x} : N_A - f_B = N_A - \mu N_B = ma_x \quad (\text{I})$$

$$\hat{y} : N_B + f_A - mg = N_B + \mu N_A - mg = ma_y \quad (\text{II})$$

Euler II Euler II för rotation kring masscentrum:

$$\sum \mathbf{M} = \mathbf{r}_A \times \mathbf{N}_A + \mathbf{r}_A \times \mathbf{f}_A + \mathbf{r}_B \times \mathbf{N}_B + \mathbf{r}_B \times \mathbf{f}_B = I\alpha \quad (\text{III})$$

där \mathbf{r}_A och \mathbf{r}_B är vektorerna från masscentrum till punkterna A och B

$$\mathbf{r}_A = -\frac{l}{2} \sin \theta \hat{x} + \frac{l}{2} \cos \theta \hat{y}$$

$$\mathbf{r}_B = \frac{l}{2} \sin \theta \hat{x} - \frac{l}{2} \cos \theta \hat{y}$$

Insatta krafter och vektorer i (III) ger

$$\sum \mathbf{M} = \left(-\frac{l}{2} \sin \theta \hat{x} + \frac{l}{2} \cos \theta \hat{y}\right) \times N_A \hat{x} \quad (6)$$

$$+ \left(-\frac{l}{2} \sin \theta \hat{x} + \frac{l}{2} \cos \theta \hat{y}\right) \times \mu N_A \hat{y} \quad (7)$$

$$+ \left(\frac{l}{2} \sin \theta \hat{x} - \frac{l}{2} \cos \theta \hat{y}\right) \times N_B \hat{y} \quad (8)$$

$$+ \left(\frac{l}{2} \sin \theta \hat{x} - \frac{l}{2} \cos \theta \hat{y}\right) \times (-\mu N_B \hat{x}) \quad (9)$$

$$= \left(-\frac{N_A l}{2} \cos \theta - \frac{\mu N_A l}{2} \sin \theta + \frac{N_B l}{2} \sin \theta - \frac{\mu N_B l}{2} \cos \theta\right) \hat{z} \quad (10)$$

$$= I\alpha = \frac{ml^2}{12} \alpha \quad (11)$$

Tvångs-/rullvillkor Vid origo i nedre hörnet är masscentrums koordinater

$$\mathbf{r}_{MC} = \frac{l}{2} \sin \theta \hat{x} + \frac{l}{2} \cos \theta \hat{y}$$

Genom att använda kedjeregeln $v = \frac{dr}{dt} = \frac{dr}{d\theta} \frac{d\theta}{dt}$ fås

$$\mathbf{v}_{MC} = \frac{l}{2} \cos \theta \frac{d\theta}{dt} \hat{x} - \frac{l}{2} \sin \theta \frac{d\theta}{dt} \hat{y}$$

och på samma sätt kan accelerationen $\mathbf{a}_{MC} = \mathbf{a}$ fås som

$$\mathbf{a} = -\frac{l}{2} \sin \theta \left(\frac{d\theta}{dt}\right)^2 \hat{x} + \frac{l}{2} \cos \theta \frac{d^2\theta}{dt^2} \hat{x} - \frac{l}{2} \cos \theta \left(\frac{d\theta}{dt}\right)^2 \hat{y} - \frac{l}{2} \sin \theta \frac{d^2\theta}{dt^2} \hat{y}$$

Eftersom systemet släpps från vila och vi är intresserade av rörelsen vid $t = 0$ är $\frac{d\theta}{dt} = \omega = 0$ vilket ger accelerationen

$$\mathbf{a} = \frac{l}{2} \cos \theta \frac{d^2\theta}{dt^2} \hat{x} - \frac{l}{2} \sin \theta \frac{d^2\theta}{dt^2} \hat{y} = \frac{l}{2} \cos \theta \alpha \hat{x} - \frac{l}{2} \sin \theta \alpha \hat{y}$$

Det vill säga

$$a_x = \frac{l}{2} \cos \theta \alpha$$

$$a_y = -\frac{l}{2} \sin \theta \alpha$$

1.4 Ekvationslösning

Sätts sambandet mellan accelerationen och vinkelaccelerationen in i Euler I fås

$$\hat{x} : N_A - f_B = N_A - \mu N_B = \frac{ml}{2} \cos \theta \alpha$$

$$\hat{y} : N_B + f_A - mg = N_B + \mu N_A - mg = -\frac{ml}{2} \sin \theta \alpha$$

Ekvationerna ovan kan kombineras till att ge

$$N_A = \frac{mg\mu + m\alpha \frac{l}{2} (\cos \theta - \mu \sin \theta)}{1 + \mu^2}$$

$$N_B = \frac{mg - m\alpha \frac{l}{2} (\sin \theta - \mu \cos \theta)}{1 + \mu^2}$$

där α är vad som söks. Med Euler II och en hel del operationer kan till slut sambandet för α :

$$\alpha = \frac{2g}{l} \frac{2\mu \cos \theta + (\mu^2 - 1) \sin \theta}{\frac{2}{3}\mu^2 - \frac{4}{3}}$$

härledas.