# Fast Solver of Closely Related Quadratic Programming Problems

Andreas Halle

June 10, 2013

#### **PROMAPS**

- Utviklet av Goodtech og MathConsult.
- Kalkurerer leveransepåliteligheten i et nettverk
- Dette er formulert som en rekke veldig like QP-problemer (Quadratic Programming).
- QP-løseren en flaskehals. Skjermbildet (PROMAPS) oppdaterer seg hvert femte minutt.
- http://www.tu.no/energi/2011/10/07/ her-beregnes-risikoen-for-svikt-i-kraftnettet

# Objektfunksjonen

$$f(x) = x^{\mathsf{T}} \Phi D x + (g - c)^{\mathsf{T}} x$$

- f(x) representerer leveransekostnader (E/s)
- x representerer strømmen over grenene (W)
- $ightharpoonup \Phi$  representerer strømtap (1/W)
- ightharpoonup D representerer overføringskostnader (E/J)
- g representerer kostnader for å generere strøm (E/J)
- ightharpoonup c representerer leveransepris (E/J)

# Objektfunksjonen

$$f(x) = x^T H x + b^T x$$

- ightharpoonup H = ΦD representerer kostnader  $(E/(W^2s))$
- ▶ b = g c representerer kostnader (E/J)
- ightharpoonup H er en matrise på størrelsen  $n \times n$
- ▶  $b \text{ og } x \text{ er vektorer i } \mathbb{R}^n$

# Optimeringsproblemet

Vi definerer et konveks QP-problem

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} f(x)$$
 subject to  $Ax = 0, I \le x \le u$ 

- ightharpoonup A er en  $m \times n$  insidensmatrise for et strømnettverk
- ▶ *m* noder
- n grener
- ▶ l og u er nedre og øvre grenkapasitet (W)

### Utfall

Vi ønsker å modellere utfall.

- ▶ Setter  $I_i = u_i = 0$
- Goodtech ønsker å løse QP-problemet for ulike utfall
- Definerer subinstanser for kombinasjoner av grener som faller ut
- ▶ Instans er et QP-problem uten utfall
- Subinstans er en instans med utfall

### Utfall

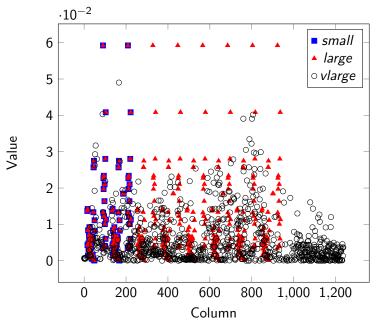
- Vil løse så mange subinstanser som mulig.
- Usannsynlig at det er mange utfall.
- ▶ Vi prøver å løse alle subinstanser som har mindre eller lik  $\beta$  utfall.

$$\sigma(\beta, n) = \sum_{j=0}^{\beta} \binom{n}{j}$$

#### Subinstanser

- lacktriangle En mengde av variabler som representerer utfall  $\mathcal{M}_k$
- $k = \sum_{j \in \mathcal{M}_k} 2^{j-1}$
- ► Eks.  $\mathcal{M}_k = \{1, 3, 5\}$ . k = 21
- ▶ En subinstans  $Q_k$  defineres av  $\mathcal{M}_k$
- lacktriangle Optimal løsning til subinstans  $\mathcal{Q}_k$  noterer vi som  $x_k^*$

### Instanser fra Goodtech



#### Instanser fra Goodtech

Table: Størrelse for hver instans

Problemstørrelse	small	large	vlarge
Rader	82	328	1127
Kolonne	238	952	3437
Ikke-nuller A	348	1392	4840
Ikke-nuller H	108	432	894

Table: Verdier i objektfunksjonen

	small og large	vlarge
$\max(h_{ii})$	$2.9614 \times 10^{-2}$	$4.9011 \times 10^{-2}$
$\min(h_{ii})$	$4.9290 \times 10^{-5}$	$1.1026 \times 10^{-5}$
$mean(h_{ii})$	$5.2864 \times 10^{-3}$	$5.8984 \times 10^{-3}$
$\max(b_i)$	20	20
$\min(b_i)$	-70	-50

#### Instanser fra Goodtech

- Vi ser at det lineære leddet har mye høyere verdier enn det kvadratiske
- Prøver å lineærisere objektfunksjonen
- Lineær Taylor-utvikling av objektfunksjonen i punkt a:

$$T_a(x) = -a^T H a + 2a^T H x + b^T x$$
  
 $T_0(x) = b^T x$ 

Definerer et LP  $\mathcal L$  for hvert QP  $\mathcal Q$ 

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} g(x)$$
 subject to  $Ax = 0, \ l \le x \le u$ 

$$g(x) = T_0(x) = b^T x$$

# Hvor like er $\mathcal{L}$ og $\mathcal{Q}$ ?

- ▶ Optimal løsning til Q noteres  $x^*$
- ▶ Optimal løsning til  $\mathcal{L}$  noteres  $\hat{x}$
- ▶ Vi noterer avvik mellom  $f(\hat{x})$  og  $f(x^*)$  for  $\Delta = \left|\frac{f(\hat{x}) f(x^*)}{f(x^*)}\right|$
- Vi genererer tilfeldige instanser og sjekker Δ

### $100\Delta$

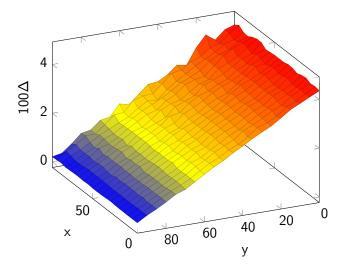


Figure : Avvik som en funksjon av tettheten i objektfunksjonen. x er prosent nuller på diagonalen til H. y er prosent nuller i b

# Hvor like er $\mathcal{L}$ og $\mathcal{Q}$ ?

#### Oppnår 95% optimal verdi etter løst $\mathcal{L}$ .

- Metode basert på successive linear programming (SLP)
- Lar vi startverdien  $x_0 = 0$ , når vi rundt 95% av optimal målfunksjonsverdi etter første iterasjon
- ▶ Taylor-utvikling i  $x_k$  noterer vi som  $T_k$
- ▶ Definerer  $\mathcal{L}_k$  som LP-problemet å minimere  $\mathcal{T}_k$  underlagt sidekravene til  $\mathcal{Q}$ .

### **Algorithm 1**: $slp(x_0, \epsilon \ge 0)$

### Et eksempel

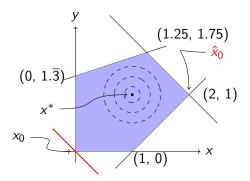
minimize 
$$(x-1)^2 + (y-1)^2 - 2$$
subject to 
$$x + y \leq 3$$

$$x - y \leq 1$$

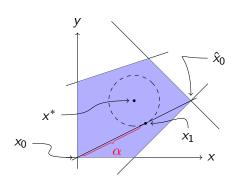
$$x + 3y \leq 4$$

$$x, y \geq 0$$

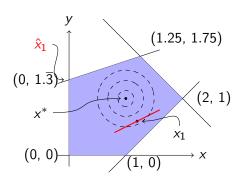
►  $T_0 = -2x - 2y$  blir lineær objektfunksjon



# Linjesøk



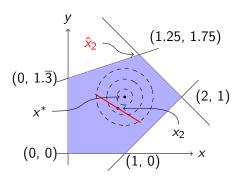
- $\alpha = 0.6$
- $x_1 = 0.4x_0 + 0.6\hat{x}_0 = (1.2, 0.6)$
- $T_1 = 0.4x 0.8y 1.8$



$$\alpha = 0.27$$

$$x_2 = (0.88, 0.8)$$

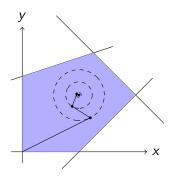
$$T_2 = -0.25x - 0.4y - 0.4$$



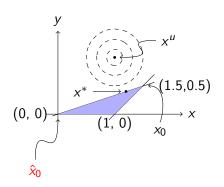
$$\alpha = 0.23$$

$$x_3 = (0.96, 1.02)$$

# Sti



#### Endrer et sidekrav



► 
$$-x + 3y \le 4$$

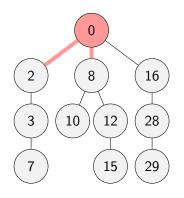
► 
$$-x + 3y \le 0$$

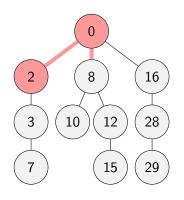
▶ 
$$\alpha = 0.2$$

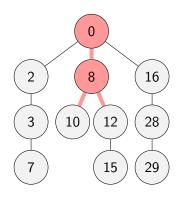
$$x_1 = 0.8x_0 + 0.2\hat{x}_0 = (1.2, 0.4) = x^*$$

# Like optimale løsninger

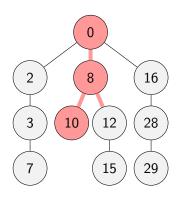
- ▶ En mengde  $\mathcal{M}_k$  med grener som faller ut.
- ▶ En subinstans  $Q_k$  definert av Q og  $M_k$
- ▶ Optimal løsning til  $Q_k$  noteres som  $x_k^*$
- ▶ En mengde med variabler som er 0 i  $x_k^*$  noteres som  $\mathcal{Z}_k$ .
- ▶  $2^n 1$  subinstanser.  $|\mathcal{Z}_0| = 1749$  i *vlarge*.
- $ightharpoonup 2^{1749}pprox 3 imes 10^{526}$  subinstanser har løsning  $x_0^*$







$$\begin{array}{llll} \mathcal{M}_0 = \{\} & \mathcal{Z}_0 = \{1,3\} \\ \mathcal{M}_2 = \{2\} & \mathcal{Z}_2 = \{2,3,5\} \\ \mathcal{M}_3 = \{1,2\} & \mathcal{Z}_3 = \{1,2,4,5\} \\ \mathcal{M}_7 = \{1,2,3\} & \mathcal{Z}_7 = \{1,2,3,5\} \\ \mathcal{M}_8 = \{4\} & \mathcal{Z}_8 = \{1,4,5\} \\ \mathcal{M}_{10} = \{2,4\} & \mathcal{Z}_{10} = \{2,3,4,5\} \end{array} \quad \begin{array}{lll} \mathcal{M}_{12} = \{3,4\} & \mathcal{Z}_{12} = \{4,3,1\} \\ \mathcal{M}_{15} = \{1,2,3,4\} & \mathcal{Z}_{15} = \{1,2,3,4\} \\ \mathcal{M}_{16} = \{5\} & \mathcal{Z}_{16} = \{1,3,5\} \\ \mathcal{M}_{28} = \{3,4,5\} & \mathcal{Z}_{28} = \{2,3,4,5\} \end{array}$$



$$\begin{array}{llll} \mathcal{M}_0 = \{\} & \mathcal{Z}_0 = \{1,3\} \\ \mathcal{M}_2 = \{2\} & \mathcal{Z}_2 = \{2,3,5\} \\ \mathcal{M}_3 = \{1,2\} & \mathcal{Z}_3 = \{1,2,4,5\} \\ \mathcal{M}_7 = \{1,2,3\} & \mathcal{Z}_7 = \{1,2,3,5\} \\ \mathcal{M}_8 = \{4\} & \mathcal{Z}_8 = \{1,4,5\} \\ \mathcal{M}_{10} = \{2,4\} & \mathcal{Z}_{10} = \{2,3,4,5\} \end{array} \quad \begin{array}{lll} \mathcal{M}_{12} = \{3,4\} & \mathcal{Z}_{12} = \{4,3,1\} \\ \mathcal{M}_{15} = \{1,2,3,4\} & \mathcal{Z}_{15} = \{1,2,3,4\} \\ \mathcal{M}_{16} = \{5\} & \mathcal{Z}_{16} = \{1,3,5\} \\ \mathcal{M}_{28} = \{3,4,5\} & \mathcal{Z}_{28} = \{2,3,4,5\} \end{array}$$

# Algoritme: find

Vi løser *small*, med  $\sigma(2,238) = 28442$  subinstanser

Table : Resultater av de forskjellige implementasjonen med endrende toleranse.

$\epsilon$	cClp	cSlp	nClp	nSlp
$10^{-1}$	45.51	55.61	72.32	85.51
$10^{-2}$	46.34	55.89	73.11	85.51
$10^{-3}$	51.12	59.04	75.60	85.28
$10^{-4}$	52.46	73.79	77.83	107.39
$10^{-5}$	54.48	232.53	81.16	355.47
$10^{-6}$	65.42	1363.46	93.29	2022.25
$10^{-7}$	70.78	6522.91	100.85	9395.92

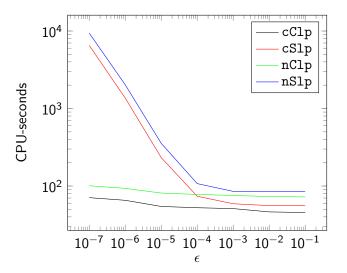


Figure: Kjøretid i CPU-sekunder for å løse small og dens subinstanser.

Table : Kjøretid i CPU-sekunder for å løse de tre instansene.

Implementasjon	small	large	vlarge
cClp	0.52	9.55	76.18
cSlp	0.71	32.88	585.60
nClp	0.65	11.68	157.53
nSlp	0.89	39.87	1173.74

# Tilfeldige instanser

- ▶  $m = \lfloor \frac{7}{20} n \rfloor$
- ▶  $b_i$  har 50% sannsynlighet for å være null. Ellers  $10 \le |b_i| \le 70$ .
- ▶  $h_{ii}$  har 50% sannsynlighet for å være null. Ellers  $10^{-5} \le h_{ii} \le 10^{-1}$ .

Table : Kjøretid for å løse tilfeldige instanser med økende  $\emph{n}.$   $\beta=1.$ 

n	cClp	nClp	Relativ Speedup
500	4.9	5.9	16.9%
1000	42.1	53.0	20.6%
1500	181.5	234.5	22.6%
2000	547.1	710.2	23.0%

Table : Kjøretid i CPU-sekunder for n = 50 og økende  $\beta$ .

$\beta$	cClp	nClp	Relativ Speedup	Distinkte løsninger
1	0.03	0.04	25.0%	37.4 (74.3%)
2	0.64	0.94	31.9%	744.3 (58.3%)
3	7.06	15.90	55.6%	9484.7 (45.4%)
4	77.59	188.83	58.9%	82262.5 (32.8%)
5	586.54	1758.23	66.6%	574685.0 (24.2%)

