

1 Ezberdintasunak

Mikroprozesadoreek eta mikrokontroladoreek hainbat ezberdintasun dituzte:

1.1 PUZ

Mikroprozesadoreak kalkulo potentzia askoz altuagoa dauka. Horren ondorioz, soilik berak daukanarekin (hau da, datuekin) eta bere algoritmo edo ezarritako programarekin egiten ditu bere funtzioak. Mikrokontroladoreetan, PUZ-a zati garrantzitsuenetarikoa da, eta bere operazioak zuzentzeaz arduratzen da.

1.2 RAM eta ROM memoriak

Mikrokontroladoreak zirkuitu integratu batean barne hartzen ditu biak. Mikroprozesadoreetan, aldiz, kanpoko gailuak dira, eta bere funtzionamendu egokirako osagarriak dira.

1.3 Operazio abiadura

Mikroprozesadoreetan azkarra da; mikrokontroladoreetan, aldiz, motelagoa.

1.4 Tamaina

Mikroprozesadore baten oinarrizko konfigurazioa hurrengoek osatzen dute: prozesadore batek, RAM eta ROM memoria banak eta helbide dekodifikatzaileak. Beraz, tamainaz oso handia da. Mikrokontroladoreak, aldiz, elementu guzti horiek zirkuitu integratu baten barne hartzen ditu. Horren ondorioz, abantaila handia da, tamaina murriztea ahalbidetzen baitu.

1.5 Kostua

Mikroprozesadoreetan kostua altuagoa da orain, mikrokontroladoreetan baino askoz altuagoa.

1.6 Interferentziak

Mikroprozesadoreak, haien tamaina eta kable kopurua dela eta, interferentzia elektromagnetikoei sentikorragoak dira. Mikrokontroladoreak, aldiz, interferentzia maila baxuagoa du; izan ere, integrazio maila altua dauka.

1.7 Garapen denbora

Garapen denbora, mikroprozesadoreen kasuan, motela da. Kontrara, mikrokontroladoreena azkarra da.