# Ikerketa Operatiboa

Kudeaketaren eta Informazio Sistemen Informatikaren Ingeniaritza Bilboko Ingeniaritza Eskola

- 2.1 Sarrera
- 2.2 Ebazpen grafikoa
- 2.3 Definizio gehigarriak
- 2.4 Sentikortasun analisia
- 2.5 Problemaren forma estandarra
- 2.6 Simplex metodoaren oinarrizko definizioak
- 2.7 Simplex metodoa
- 2.8 Zigortze metodoa
- 2.9 Bi faseko metodoa

#### ■ 2.1 Sarrera:

Programazio matematikoa alternatiba anizkoitzak dituzten problemetan baliabide mugatuen esleipen optimoa zehazteko erabiltzen den prozedura analitikoa da. Onargarrienak diren erabakiak hartzeko funtsezko tresna bat da.

Orokorrean, erabakitzaileak irabaziak maximizatu edo galerak minimizatu nahi ditu.

Funtsean, loturak dituzten optimizazio problemak ebaztean datza:

```
optimizatu f(X)
non X \in \Psi \subseteq \mathbb{R}^n
non X erabakiak
f helburu funtzioa
\Psi lotura multzoa (gehienetan multzo-ganbila) diren
```

Kasurik errazena Programazio Lineala da, non loturak eta helburu funtzioa linealak diren.

optimizatu 
$$z = \sum_{i=1}^{n} c_i x_i$$
  
 $\Psi: \sum_{j=1}^{n} a_{ij} x_i \leq (\geq) b_i \quad i = 1, 2, \dots m$   
 $x_i \geq 0 \quad \forall i \in \{1, \dots m\}$ 

non  $x_i$  erabaki-aldagaiak,  $c_i$  helburu funtzioko koefizienteak,  $a_{ij}$  murrizketetako (loturetako) koefizienteak eta  $b_i$  gai askeak diren.

#### Formulazio mistoa:

non

optimizatu  $C^TX$ 

non  $AX \leq B$ 

edo

 $X \ge 0$ 

 $X^T = (x_1, x_2, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$ 

 $B^T = (b_1, b_2, \dots, b_m) \in R^m$ 

 $A = (a_{ij}) \in \mathbb{R}^{n+m}$ 

 $C^T = (c_1, c_2, \dots, c_n) \in R^n$ 

optimizatu  $C^T X$ non  $A_1 X \leq B_1$   $A_2 X \geq B_2$   $A_3 X = B_3$  $X \geq 0$ 

 $c_i$  helburu funtzioko koefizienteak,  $a_{ij}$  murrizketetako koefizienteak,  $b_i$  gai askeak eta  $x_i$  erabakiak diren

f funtzioa maximizatzea -f funtzioa minimizatzea da, hortaz optimoa puntu bera da

$$\max f(X) = -\min (-f(X))$$

Beraz, maximizazio eran idatzita dagoen edozein problema minimizazio eran ere idatz daiteke, eta alderantziz.

Bestalde, ≥ motako edozein desberdintza ≤ eran idatz daiteke

Ondorioz, PLko problema bat forma kanonikoan idatz daiteke:

### 2.2 Ebazpen grafikoa:

PLko problemak bi aldagai dituenean problema grafikoki interpreta eta ebatz daiteke, horretarako ondorengoak kontuan izanik:

- murrizketa multzoa
- onarpen eremua
- helburu-funtzioa
- helburu funtzioaren gradientea

Onarpen eremua murrizketa-multzoa betetzen dituzten puntuek sortzen duten multzoa da

PLko problema grafikoki ebazteko ondorengo pausuak jarraitu behar dira:

- 1. Murrizketak irudikatu
- 2. Onarpen eremua zehaztu
- 3. Helburu funtzioa irudikatu
- 4. Helburu funtzioaren gradientea kalkulatu
- 5. Problema maximizazio problema bat bada funtzioa gradienteak zehazten duen noranzkoan mugitu/ Problema minimizazio problema bat bada helburu funtzioa gradienteak zehazten duen aurkako noranzkoan mugitu
- 6. Optimoa lortu

Dauden kasu desberdinak adibideen bidez garatuko ditugu.

Soluzio bakarra duen problema

max 
$$z = 2x_1 + x_2$$
  
 $x_1 + x_2 \le 6$   
 $x_1 - 2x_2 \le 2$   
 $-4x_1 + 3x_2 \le 12$   
 $x_1, x_2 \ge 0$ 

Soluzio anizkoitza duen problema

max 
$$z = x_1 + x_2$$
  
 $x_1 + x_2 \le 6$   
 $x_1 - 2x_2 \le 2$   
 $-4x_1 + 3x_2 \le 12$   
 $x_1, x_2 \ge 0$ 

Problema mugatugabea

max 
$$z = 2x_1 + x_2$$
  
 $x_1 - 2x_2 \le 2$   
 $-4x_1 + 3x_2 \le 12$   
 $x_1, x_2 \ge 0$ 

### Problema bideraezina

$$\max z = x_1 + x_2$$

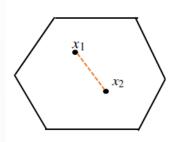
$$2x_1 + x_2 \le 5$$

$$x_1 \ge 4$$

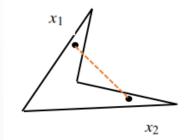
$$x_1, x_2 \ge 0$$

- 2.3 Definizio gehigarriak
- $A \subseteq \mathbb{R}^n$  multzoa ganbila dela esaten da baldin eta soilik baldin:

$$\forall x_1, x_2 \in A \Rightarrow \lambda x_1 + (1 - \lambda)x_2 \in A \text{ non } \lambda \in [0, 1] \text{ den}$$



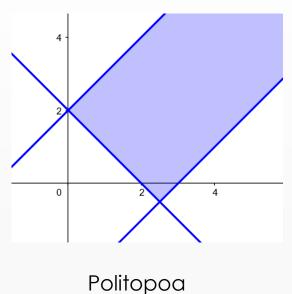
Multzo ganbila

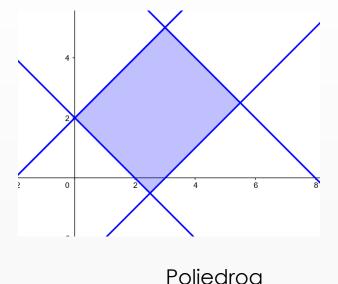


Multzo ez-ganbila

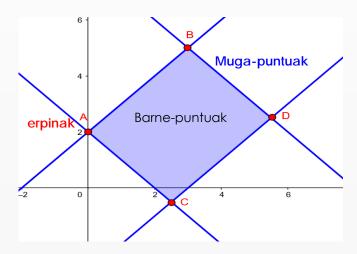
Hau da,  $\mathbb{R}^n$ -ko A multzoa ganbila da baldin eta multzo hutsa bada, multzoak puntu bakarra badu edo multzoko edozein bi puntutarako bi puntuak lotzen dituen segmentua multzoaren barnean badago.

•  $P \subset \mathbb{R}^n$  azpimultzoa politopoa da baldin hiperplano kopuru finitu batek murrizten duen multzoa bada. Gainera P bornatua badago, orduan poliedroa da.





- Multzo ganbiletan hiru puntu mota desberdin daude:
  - Barne-puntuak
  - Muga-puntuak
  - Erpinak
- Izan bedi  $P \subset \mathbb{R}^n$  multzo ganbila, P multzoko erpinak P multzoko beste puntuen konbinazioa lineal gisa idatzi ezin diren puntuak dira.



### 2.4 Sentikortasun-analisia grafikoaren bidez

Problemaren soluzio optimoa lortu ondoren parametroetan egon daitezkeen aldaketek soluzioari nola eragiten dioten aztertzen da.

Arrazoia praktikan problemen koefizienteak ziurgabeak izaten direla da.

Sentikortasun-analisian optimoa aldatu gabe parametroak zein tarteetan mugi daitezkeen aztertzen da edo optimoa aldatzen bada zenbateko aldaketa eman den aztertzen da.

Bi aldagaien kasuan sentikortasun-analisia grafikoki egin daiteke.

$$\max z = 5x_1 + 7x_2$$

$$8x_1 + 14x_2 \le 63$$

$$10x_1 + 4x_2 \le 45$$

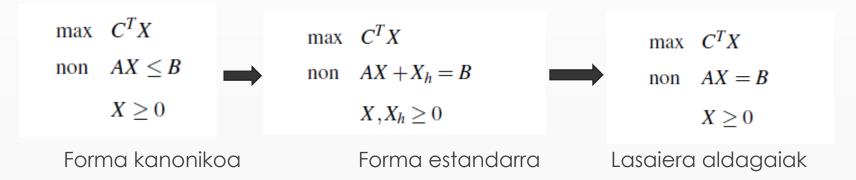
$$x_1, x_2 \ge 0$$

- Soluzio optimoa lortu
- Helburu-funtzioko koefizienteak optimoa aldatu gabe nola alda daitezkeen aztertu
- Gai-askea txikitzean zer gertatzen den aztertu

#### 2.5 Problemaren forma estandarra

Lasaiera-aldagaiak erabiliz desberdintza bat berdintza bilaka daiteke, lasaiera-aldagai hauek kostu nulua izaten duten aldagai positiboak izaten dira.

Hortaz, problema maximizazio problema bat bada eta desberdintzak ≤ motakoak badira, lasaiera-aldagaiak batuz jartzen dira:



X bektorean sartuz

Eta problema minimizazio problema bat bada eta desberdintzak ≥ motakoak badira, lasaiera-aldagaiak kenduz jartzen dira:

Forma kanonikoa

Forma estandarra

Lasaiera aldagaiak

X bektorean sartuz

PLko problema baten forma-estandarra lasaiera aldagaiak sartu ondoren lortzen den forma edo eredua da:

Bukatzeko, problema bateko murrizketak aktiboak edo inaktiboak izan daitezke.

Murrizketa bat aktiboa dela esaten da bere lasaiera aldagaia nulua bada. Grafikoki murrizketa bat aktiboa da, optimoa edo puntu optimoak murrizketa horrek definitzen duen hiperplanoan badago /badaude.

Murrizketa bat ez-aktiboa dela esaten da bere lasaiera aldagaia nulua ez bada. Grafikoki murrizketa bat inaktiboa da, optimoa edo puntu optimoak murrizketa horrek definitzen duen hiperplanoan ez badago/badaude.

### 2.6 Simplex metodoaren oinarrizko teoremak

Izan bedi ondoko eredu lineala forma estandarrarean:

$$\max z = C^T X$$

$$\text{non} \qquad AX = B$$

$$X \ge 0$$

 $A \in M_{mxn}(\mathbb{R}), c_i \in \mathbb{R}^n, x_i \in \mathbb{R}^m$  izanik.

<u>Teorema:</u> PL problema bateko soluzio bideragarrien multzoa (onarpen eremua) politopo ganbila da

<u>Teorema:</u> PLko minimizazio problema bateko onarpen eremua multzo ez-hutsa bada eta helburu funtzioa onarpen eremuan behe-bornatua badago, PLko problemak gutxienez soluzio bat du. PLko problema maximizazio problema bat bada, helburu funtzioa goi-bornatua egon behar da.

<u>Definizioa:</u> Ax = b murrizketak betetzen dituen x bektorea problemako soluzioa dela esaten da

<u>Definizioa:</u> Problemako soluzioa den x bektorea bideragarria dela esaten da  $x \ge 0$  bada

<u>Definizioa:</u> A matrizearen m zutabez osatutako B oinarri-matrize bat izanik,  $x_B$  oinarrizko soluzioa dela esaten da  $Bx_B = b$  betetzen badu.  $x_B$  bektorearen osagai guztiak ez-negatiboak badira, oinarrizko soluzio bideragarria dela esaten da. Oinarrizkoak ez diren aldagai guztiak 0 dira,  $x_N = 0$ .

<u>Definizioa:</u> Oinarrizko soluzio bideragarri bat endekatua dela esaten da baldin oinarrizkoa den aldagairen batek 0 balioa hartzen badu. Oinarrizko soluzio bideragarriaren osagai guztiak 0 baino handiagoak badira oinarrizko soluzio bideragarri ez-endekatua dela esaten da.

Izan bedi

$$\max z = 4x + 3y$$

$$x - 2y \ge -4$$

$$2x + 3y \le 13$$

$$x - y \le 4$$

$$x, y \ge 0$$

#### Teorema

Izan bedi K  $\neq$  Ø PLko problema baten soluzio bideragarrien multzoa  $\Rightarrow$  K multzo ganbila da.

#### Oharrak:

- PLko problema batek soluzio optimo finitua badu, optimoaren balioa poliedro bideragarriaren erpin bat da.
- Balio optimoa multzo bideragarriaren puntu bat baino gehiagotan lortzen bada, puntu horien konbinazio lineal ganbila den edozein puntutan ere lortzen da (soluzio anizkoitza)

#### Teorema:

- PLko problemak soluzio bideragarria badu, orduan oinarrizko soluzio bideragarria du
- PLko problemak soluzio optimo bideragarria badu, orduan oinarrizko soluzio bideragarri optimoa du

#### Teorema:

x PLko problemaren onarpen eremuko erpin bat da 🖚 x oinarrizko soluzio bideragarria da

Emaitza guzti hauek kontuan izanda, PLko problema bornatua badago optimoa lortzeko ondorengo pausuak jarrai daitezke:

- 1. PLko problema forma estandarrean idatzi
- 2. Problemaren oinarrizko soluzio bideragarri guztiak lortu eta helburufuntzioa guztietan ebaluatu
- 3. Problema bornatua badago eta maximizatzen bagaude helburufuntzio handiena ematen duen oinarrizko soluzio bideragarria aukeratu. Minimizatzen bagaude berriz helburu-funtzio minimoa ematen duen oinarrizko soluzio bideragarria aukeratu

#### ARAZOAK:

- 1. Problema bornatua egon behar da
- 2. Oinarrizko soluzio bideragarri guztiak kalkulatu behar dira

KONPONBIDEA: Simplex metodoa

### 2.7 Simplex metodoa

- Aurrean aipatutako kalkuluak sinplifikatu
- Problema bornatua edo ez-bornatua den zehazten du
- Bornatua den kasuan soluzio optimoa zehazten du

Metodo honek oinarrizko soluzio bideragarri batetik abiatuz, ondoz ondoko muturreko puntu berriak ematen ditu. Hau da, oinarrizko soluzio bideragarri batetik abiatuz ondoz ondoko soluzio bideragarri bat ematen du.

<u>Definizioa:</u> Bi oinarrizko soluzio bideragarri ondoz ondokoak direla esaten da, beraien arteko desberdintasun bakarra oinarrizko osagai bat bada.

### **Algoritmoa**

Simplex algoritmoa minimizazio (maximizazio) kasuan ondorengoa da:

1. Pausua: Plko problema forma estandarrean idatzi:

$$\max \quad C^T X$$

$$\text{non} \quad AX = B$$

$$X \ge 0$$

non  $b_i \ge 0$  diren,  $b_i < 0$  bada murrizketa -1 zenbakiagatik biderkatu

2. Pausua:  $(0A_1, 0A_2, ..., 0A_m) = (x_1, x_2, ..., x_m)$  hasierako oinarrizko soluzio bideragarria kalkulatu (gogoratu beste osagai guztiak nulua direla) eta Simplex metodoaren taula eraiki

			$c_i$	$c_1$	<i>c</i> <sub>2</sub>	•••	$c_{n+m}$
	Coinarrizkoa	$A_{oinarrizkoa}$	$B^{-1} \cdot b$	<i>x</i> <sub>1</sub>	<i>x</i> <sub>2</sub>	•••	$x_{n+m}$
	<i>c</i> <sub><b>B</b><sub>1</sub></sub>	OA <sub>1</sub>	$x_{B_1}$				
/	$c_{B_2}$	OA <sub>2</sub>	$x_{B_2}$				
	•••	•••	•••	$Y = B^{-1} \cdot A$			
	$C_{B_m}$	$OA_m$	$x_{B_m}$				
	$Z = \sum_{k=1}^{m} c_{B_i} x_{B_i}$		$z_j$	$z_1$	$z_2$	•••	$Z_{n+m}$
			$z_j$ - $c_j$	z <sub>1</sub> -c <sub>1</sub>	z <sub>2</sub> -c <sub>2</sub>	•••	$Z_{n+m}$ - $C_{n+m}$

3. Pausua: Kostu-murriztuak kalkulatu:

$$W_j = z_j - c_j = c_B^T y_j - c_j \quad \forall j \in \{1, 2, ..., n + m\}$$

 $y_i$   $Y = B^{-1} \cdot A$  matrizearen j. zutabea izanik

$$W_j=z_j-c_j\leq 0$$
  $\left(W_j=z_j-c_j\geq 0\right)$   $\forall j\in\{1,2,\ldots,n+m\}$   $\Longrightarrow$  GELDITU, optimoa lortu dugu.

4. Pausua: Sartze-irizpidea:

Kalkulatu 
$$W_j = \max_{k \in \{1,2,\dots,n+m\}} z_k - c_k$$
  $(W_j = \min_{k \in \{1,2,\dots,n+m\}} z_k - c_k)$  j. aldagaia oinarrian sartzen da

- 5. Pausua: Irtetze-irizpidea:
- $y_{ij} \le 0$  bada, oinarrizkoak diren aldagai guztientzat (j aurreko pausuan zehaztutako zutabea izanik)  $\longrightarrow$  GELDITU, problema mugatugabea da
- Kontrako kasuan:

$$\frac{x_{B_i}}{y_{ij}} = \min \left\{ \frac{x_{B_k}}{y_{kj}} / y_{kj} > 0 \right\} \Rightarrow x_{B_i}$$
 aldagaia oinarritik irteten da

6. Pausua:  $x_{B_i}$  aldagaia j. aldagaiagatik ordezkatu eta j. aldagaiaren zutabean (oinarrira sartzen den aldagaiaren zutabean) oinarri kanonikoko bektore bat agertzeko beharrezkoak diren kalkulu aljebraikoak egin.

Adibidea:

min 
$$z = 2x_2 - 3x_3 + 2x_5$$
  
 $x_1 + 3x_2 - x_3 + x_5 = 6$   
 $-x_2 + 3x_3 + x_4 = 10$   
 $-4x_2 + 4x_3 + 8x_5 + x_6 = 12$   
 $x_i \ge 0$   $i = 1, ..., 6$ 

#### Adibidea:

Bi ontzi mota desberdin egiteko, K eta L ontziak egiteko,  $M_1$  eta  $M_2$  makinak erabiltzen dira. K motako ontzi bat ekoizteko  $M_1$  makinak 2 minutu eta  $M_2$  makinak 4 minutu behar ditu. Era berean, L motako ontzi bat egiteko  $M_1$  makinak 8 minutu eta  $M_2$  makinak 4 minutu behar ditu. K motako ontzien irabazi-garbia unitateko 29 eurokoa da eta L motako ontzien irabazi-garbia unitateko 45 eurokoa da. Orduko irabazia maximizatzen duen ekoizpen-plana zehaztu

Adibidea:

$$\max z = -x_1 + 3x_2$$

$$-2x_1 + x_2 \le 1$$

$$-x_1 + x_2 \le 4$$

$$x_i \ge 0 \ i = 1, 2$$

Adibidea:

max 
$$z = 60x_1 + 35x_2 + 20x_3$$
  
 $8x_1 + 6x_2 + x_3 \le 48$   
 $4x_1 + 2x_2 + \frac{3}{2}x_3 \le 20$   
 $2x_1 + \frac{3}{2}x_2 + \frac{1}{2}x_3 \le 8$   
 $x_2 \le 5$   
 $x_i \ge 0$   $i = 1, 2, 3$ 

### 2.8 Zigortze metodoa

PLko problemetan "=" edo " $\geq$ " motako murrizketak baldin badaude b positiboa izanik, posible da lasaiera-aldagaiak erabiliz oinarri kanonikoa ezin osatzea.

Konponbidea: Hasierako oinarri gisa kanonikoa aukeratzeko aldagai artifizialak izenez ezagutzen diren aldagai laguntzaile batzuk erabiltzea da.

Aldagai artifizial hauek helburu funtzioan zigortu egiten dira. Ondorioz:

- Problema minimizazio problema bat bada aldagai artifizialek helburu funtzioan M (behar bezain handia den) koefizientea izango dute.
- Problema maximizazio problema bat bada aldagai artifizialek helburu funtzioan -M (behar bezain txikia den) koefizientea izango dute.

### **Algoritmoa**

- 1. Pausua: Lasaiera aldagaiak erabiliz problema forma estandarrean idatzi
- 2. Pausua: " = " edo " ≥ " motako murrizketetan aldagai artifizialak sartu eta aldagai artifizial hauek helburu funtzioan penalizatu.
- 3. Pausua: Aldagai artifizialak erabiliz hasierako oinarrizko soluzio bideragarria lortu
- 4. Pausua: Simplex aplikatu.

Azken taulan aldagai artifizial baten balioa ez-nulua bada, problemak ez du soluziorik ⇒ Problema bideraezina da.

Adibidea:

max 
$$z = x_1 + x_2$$
  
 $-2x_1 + x_2 \le 2$   
 $2x_1 + x_2 = 9$   
 $3x_1 + x_2 \ge 11$   
 $x_i \ge 0$   $i = 1, 2$ 

### 2.8 Bi faseko metodoa

Forma kanonikoa

Zigortzeko metodoaren antzekoa da.

PLko probleman lasaiera aldagaiak eta aldagai artifizialak gehitu ondoren aplikatzen da

min 
$$C^T X$$
  
non  $AX \ge B$   
 $X \ge 0$   
min  $z = C^T X$   
non  $AX - Y = B$   
 $X, Y \ge 0$ 

Y Lasaiera aldagaiak (Forma estandarra) min  $z = C^T X$ non AX - Y + Q = B $X, Y, Q \ge 0$ 

Q Aldagai artifizialak

Metodo honek bi fase ditu:

#### 1. fasea:

PLko problemako murrizketak baina helburu funtzio desberdina duen problema minimizatuko da. Helburu funtzio berria aldagai artifizialen batura izango da. Hau da ondorengo problema ebatziko da:

min 
$$\sum_{i=1}^{s} q_i$$
  
non 
$$AX - Y + Q = B$$
  
$$X, Y, Q \ge 0$$

#### Bi aukera daude:

1. Helburu funtzioaren balio optimoa zero baino handiagoa da, hau da,

$$\min \sum_{i=1}^{3} q_i > 0$$
 bada, orduan jatorrizko problema bideraezina da.

2.  $\min \sum_{i=1}^{3} q_i = 0$  eta aldagai artifizialak oinarritik kanpo daude  $\Rightarrow$ 

Lortutako soluzioa hasierako oinarrizko soluzio bideragarria da

### 2. fasea:

Lehenengo fasean lortutako taula optimotik abiatuz eta jatorrizko PLko problemaren helburu funtzioa erabiliz (dagokien errenkada aldatuz) Simplex metodoa aplikatu.

Adibidea:

$$\min z = -3x_1 + 5x_2$$

$$x_1 \le 4$$

$$x_2 \le 6$$

$$3x_1 + 2x_2 \ge 18$$

$$x_i \ge 0 \quad i = 1, 2$$