Andreas Windorfer

27. Oktober 2020

### Übersicht

Aufbau des Splaybaum

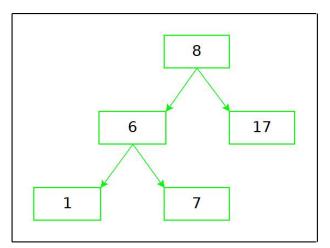
Operationen

Laufzeitverhalten

Besondere Eigenschafter

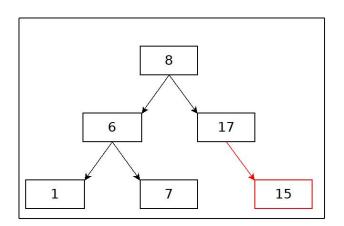
links kleinere Schlüssel

• rechts größere Schlüssel

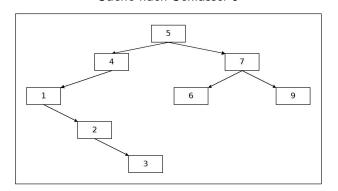


links kleinere Schlüssel

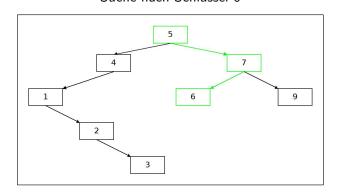
• rechts größere Schlüssel



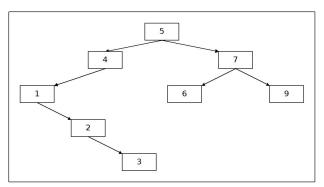
## Suche nach Schlüssel 6



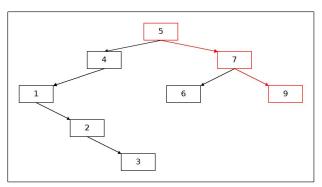
# Suche nach Schlüssel 6



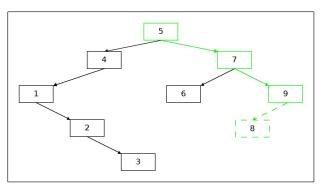
#### Einfügen von Schlüssel 8



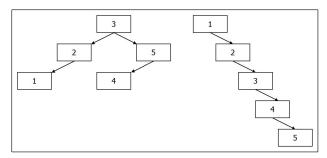
#### Einfügen von Schlüssel 8



### Einfügen von Schlüssel 8



#### Einfügereihenfolgen



### Aufbau des Splaybaum

Besonderheiten

## Aufbau des Splaybaum

#### Besonderheiten

selbstorganisierend / dynamisch

#### Besonderheiten

- selbstorganisierend / dynamisch
- häufig benutzte Elemente oben

### Aufbau des Splaybaum

#### Besonderheiten

- selbstorganisierend / dynamisch
- häufig benutzte Elemente oben
- i.d.R. kürzere Pfadlängen

Operationen

### Operationen

- splay
- suchen
- aufteilen
- vereinigen
- einfügen
- löschen

- normale Suche
- Rotationen
  - zig / zag
  - zig-zag / zag-zig
  - zig-zig /zag-zag

# tree splay(key x, tree s)

- normale Suche
- Rotationen
  - zig / zag
  - zig-zag / zag-zig
  - zig-zig /zag-zag
- x neue Wurzel

- normale Suche
- Rotationen
  - zig / zag
  - zig-zag / zag-zig
  - zig-zig /zag-zag
- x neue Wurzel
- links-rechts Anordnung

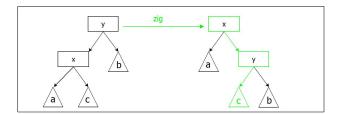
- normale Suche
- Rotationen
  - zig / zag
  - zig-zag / zag-zig
  - zig-zig /zag-zag
- x neue Wurzel
- links-rechts Anordnung
- halbierte Pfadlängen

### zig Rotation

- x liegt direkt unter Wurzel
- x ist linker Nachfolger

### zig Rotation

- x liegt direkt unter Wurzel
- x ist linker Nachfolger

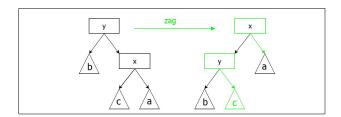


## zag Rotation

- x liegt direkt unter Wurzel
- x ist rechter Nachfolger
- symmetrisch zu zig

### zag Rotation

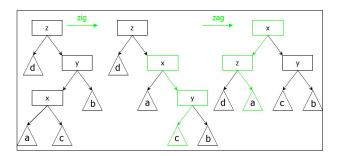
- x liegt direkt unter Wurzel
- x ist rechter Nachfolger
- symmetrisch zu zig



- x ist linker Nachfolger von y
- y ist rechter Nachfolger

### zig-zag Rotation

- x ist linker Nachfolger von y
- y ist rechter Nachfolger

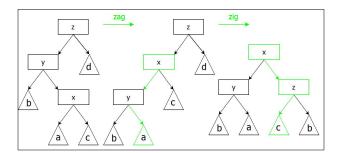


### zag-zig Rotation

- x ist rechter Nachfolger von y
- y ist linker Nachfolger
- symmetrisch zu zig-zag

### zag-zig Rotation

- x ist rechter Nachfolger von y
- y ist linker Nachfolger
- symmetrisch zu zig-zag

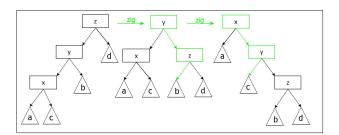


### zig-zig Rotation

- x ist linker Nachfolger von y
- y ist linker Nachfolger

### zig-zig Rotation

- x ist linker Nachfolger von y
- y ist linker Nachfolger

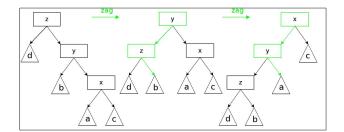


## zag-zag Rotation

- x ist rechter Nachfolger von y
- y ist rechter Nachfolger
- symmetrisch zu zig-zig

### zag-zag Rotation

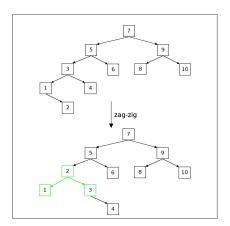
- x ist rechter Nachfolger von y
- y ist rechter Nachfolger
- symmetrisch zu zig-zig



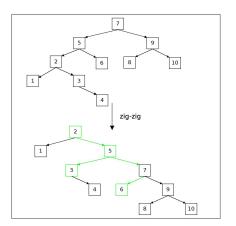
### splay gesamt

• tree splay(key 2, tree s)

• tree splay(key 2, tree s)



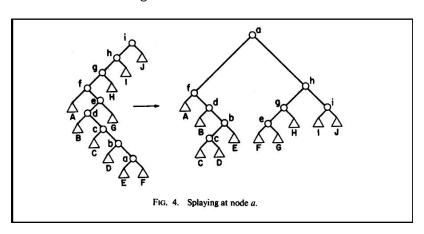
• tree splay(key 2, tree s)



halbierte Pfadlängen

Aufbau des Splaybaum

• halbierte Pfadlängen



Daniel Dominic Sleator and Robert Endre Tarjan. Self-adjusting binary search trees. J. ACM, 32(3):652-686, July 1985.



## Operationen

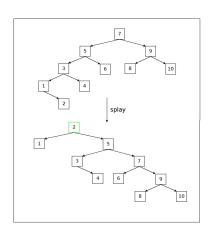
- splay
- suchen
- aufteilen
- vereinigen
- einfügen
- löschen

suchen (2, s)

1. splay (2 , s)

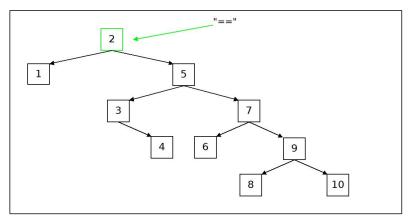
## suchen (2, s)

1. splay (2, s)



## suchen (2, s)

- 1. splay (2, s)
- 2. Test der Wurzel



## Operationen

- splay
- suchen
- aufteilen
- vereinigen
- einfügen
- löschen

# tree, tree aufteilen(key x, tree s)

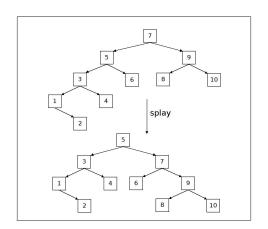
aufteilen (5, s)

1. splay (5 , s)

# tree, tree aufteilen(key x, tree s)

#### aufteilen (5, s)

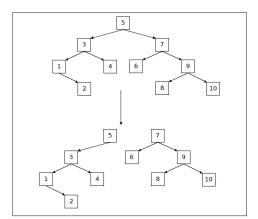
1. splay (5, s)



## tree, tree aufteilen(key x, tree s)

## aufteilen (5, s)

- 1. splay (5, s)
- 2. rechts abtrennen



## Operationen

- splay
- suchen
- aufteilen
- vereinigen
- einfügen
- löschen

# tree vereinigen( tree t1 , tree t2)

vereinigen (t1, t2)

#### Bedingung

maxKey(t1) < minKey(t2)

1. splay (maxValue, t1)

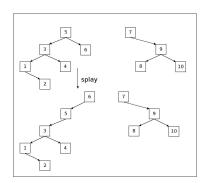
## tree vereinigen( tree t1 , tree t2)

vereinigen (t1, t2)

#### Bedingung

maxKey(t1) < minKey(t2)

1. splay (maxValue, t1)



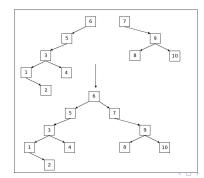
## tree vereinigen( tree t1 , tree t2)

vereinigen (t1, t2)

#### Bedingung

maxKey(t1) < minkey(t2)

- 1. splay (maxValue, t1)
- 2. t2 rechts anhängen



## Operationen

- splay
- suchen
- aufteilen
- vereinigen
- einfügen
- löschen

# tree einfügen(key x, tree s)

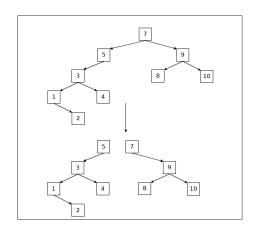
einfügen (6, s)

1. aufteilen (6, s)

# tree einfügen(key x, tree s)

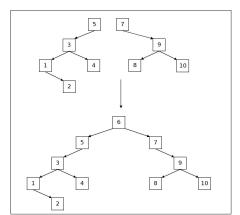
## einfügen (6, s)

1. aufteilen (6, s)



#### einfügen (6, s)

- 1. aufteilen (6, s)
- 2. t1, t2 über x zusammenfügen



## Operationen

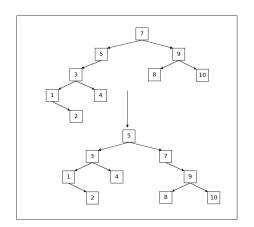
- splay
- suchen
- aufteilen
- vereinigen
- einfügen
- löschen

löschen (5, s)

1. suchen (5, s)

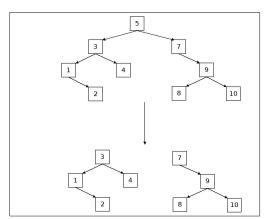
#### löschen (5, s)

1. suchen (5, s)



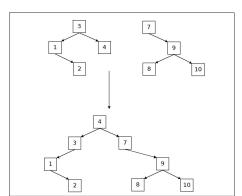
## löschen (5, s)

- 1. suchen (5, s)
- 2. Wurzel entfernen



## löschen (5, s)

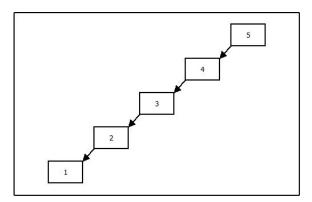
- 1. suchen (5, s)
- 2. Wurzel entfernen
- 3. vereinigen (t1, t2)



#### Übersicht

Laufzeitverhalten

Einfügereihenfolge: 1, 2, 3, 4, 5

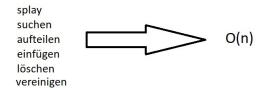


## Laufzeit Einzeloperationen

• splay: n Ebenen

## Laufzeit Einzeloperationen

• splay: n Ebenen



- Operationsfolgen im schlechtesten Fall
  - Bankkontomethode
  - Potentialfunktionmethode

- Operationsfolgen im schlechtesten Fall
  - Bankkontomethode
  - Potentialfunktionmethode
- Bei Splaybaum Potentialfunktionmethode

- günstige Operationen subventionieren teure
- amortisierte Kosten sind obere Schranke

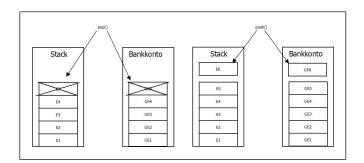
- günstige Operationen subventionieren teure
- amortisierte Kosten sind obere Schranke
- Beispiel Stack mit Operationen
  - pop() mit Kosten y = O(1)
  - popAll() mit Kosten ny = O(n)
  - push() mit Kosten x = O(1)

- Guthaben G
- tatsächliche Kosten ci
- amortisierte Kosten  $a_i = c_i + G_i G_{i-1}$

• 
$$\sum_{i=1}^{n} (a_i - c_i) \geq 0$$

• push() zahlt y ein

pop() entnimmt y



#### baut auf Bankkontomethode auf

- Φ<sub>i</sub> bestimmt Guthaben
- amortisierte Kosten  $a_i = c_i + \Phi_i \Phi_{i-1}$
- amortisierte Gesamtosten  $(\sum_{i=1}^{n} c_i) + \Phi_n + \Phi_0$

#### baut auf Bankkontomethode auf

- Φ<sub>i</sub> bestimmt Guthaben
- amortisierte Kosten  $a_i = c_i + \Phi_i \Phi_{i-1}$
- amortisierte Gesamtosten  $(\sum\limits_{i=1}^{n}c_{i})+\Phi_{n}+\Phi_{0}$
- Beim Stack-Beispiel  $\Phi_i = y * Anzahl Elemente$

## amortisierte splay-Kosten

• Gewichtsfunktion  $iw(i) \ge 1$  für Schlüssel i

- Gewichtsfunktion  $iw(i) \ge 1$  für Schlüssel i
- Gesamtgewichtsfunktion  $tw(n) = \sum iw(i)$  für Knoten n

- Gewichtsfunktion  $iw(i) \ge 1$  für Schlüssel i
- Gesamtgewichtsfunktion  $tw(n) = \sum_{i \in t_n} iw(i)$  für Knoten n
- Rang  $r(n) = \lfloor \log_2(tw(n)) \rfloor$

## amortisierte splay-Kosten

- Gewichtsfunktion  $iw(i) \ge 1$  für Schlüssel i
- Gesamtgewichtsfunktion  $tw(n) = \sum_{i \in t_n} iw(i)$  für Knoten n
- Rang  $r(n) = \lfloor \log_2(tw(n)) \rfloor$
- Potential funktion  $\phi = \sum_{n \in T} r(n)$

# amortisierte splay-Kosten

## **Zugriffslemma:**

Eine splay Operation mit Knoten x in einem Baum mit Wurzel v hat maximal amortisierte Kosten a von 3(r(v) - r(x)) + 1 = O(log((tw(v)/tw(x)))

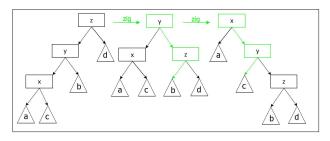
## amortisierte splay-Kosten

## **Zugriffslemma:**

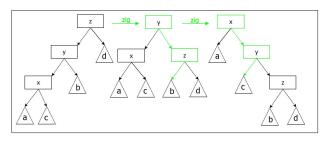
Eine splay Operation mit Knoten x in einem Baum mit Wurzel v hat maximal amortisierte Kosten a von 3(r(v) - r(x)) + 1 = O(log((tw(v)/tw(x)))

zig bzw zag : 3(r('x) - r(x)) + 1

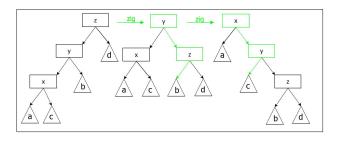
zigZag bzw zagZig : 3(r'(x) - r(x))zigZig bzw zagZag : 3(r'(x) - r(x))



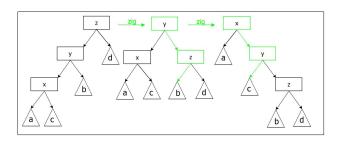
$$\phi' - \phi = r'(x) + r'(y) + r'(z) - r(x) - r(y) - r(z)$$



$$\phi' - \phi = r'(x) + r'(y) + r'(z) - r(x) - r(y) - r(z)$$
  
=  $r'(y) + r'(z) - r(x) - r(y) \le 2(r'(x) - r(x))$ 



**Fall:** 
$$r'(x) > r(x)$$
  
  $3(r'(x) - r(x)) - 2(r'(x) - r(x)) > 0$ 



Fall: 
$$r'(x) = r(x)$$
  
 $\Rightarrow r'(x) = r(y) = r(z) = r(x)$   
 $\Rightarrow r(z') < r(z) \text{ und } r'(y) \le r(y)$   
 $\Rightarrow \phi' < \phi$ 

$$3(r'(x) - r(x)) + 3(r''(x) - r'(x)) + 3(r'''(x) - r''(x)) + 1$$

$$3(r'(x) - r(x)) + 3(r''(x) - r'(x)) + 3(r'''(x) - r''(x)) + 1$$
  
=  $3r'''(x) + 3r''(x) - 3r''(x) + 3r'(x) - 3r(x) + 1$ 

$$3(r'(x) - r(x)) + 3(r''(x) - r'(x)) + 3(r'''(x) - r''(x)) + 1$$

$$= 3r'''(x) + 3r''(x) - 3r''(x) + 3r'(x) - 3r(x) + 1$$

$$= 3r'''(x) - 3r(x) + 1$$

$$3(r'(x) - r(x)) + 3(r''(x) - r'(x)) + 3(r'''(x) - r''(x)) + 1$$

$$= 3r'''(x) + 3r''(x) - 3r''(x) + 3r'(x) - 3r'(x) - 3r(x) + 1$$

$$= 3r'''(x) - 3r(x) + 1$$

$$= 3(r(v) - 3r(x)) + 1$$

## Übersicht

Aufbau des Splaybaum

Operationen

Laufzeitverhalter

Besondere Eigenschaften

- Elemente  $E_1$ ,  $E_2$ ,  $E_3$ ... $E_n$
- Zugriffshäufigkeit  $p(E_1)$ ,  $p(E_2)$ ,  $p(E_3)...p(E_n)$

- Elemente *E*<sub>1</sub>, *E*<sub>2</sub>, *E*<sub>3</sub>..*E*<sub>n</sub>
- Zugriffshäufigkeit  $p(E_1)$ ,  $p(E_2)$ ,  $p(E_3)$ ... $p(E_n)$
- ---> statisch optimaler Suchbaum konstruierbar

## statische Optimalität

## Satz zur statischen Optimalität:

Es sei q(i) die Anzahl der Zugriffe auf den Schlüssel i. n die Anzahl der Knoten und m die Anzahl der Zugriffe insgesamt. Gilt für jeden Schlüssel i,  $q(i) \geq 1$ . Dann gilt für die Kosten k des Gesamtzugriffes  $k = O(m + \sum\limits_{i=1}^{n} q(i)log(\frac{m}{q(i)}))$ .

#### **Beweis:**

Nachvollziehbar in Daniel Dominic Sleator and Robert Endre Tarjan. Self-adjusting binary search trees. J. ACM, 32(3):652–686, July 1985. ).

## dynamische Optimalität

#### Sei A ein binärer Suchbaumalgorithmus mit den Eigenschaften:

- 1. Start ab Wurzel
- 2. komplette Pfade
- 3. Knotenzugriff in konstanter Zeit
- 4. Rotation in konstanter Zeit
- 5. beliebig viele Rotationen

## dynamische Optimalität

#### Sei A ein binärer Suchbaumalgorithmus mit den Eigenschaften:

- 1. Start ab Wurzel
- 2. komplette Pfade
- 3. Knotenzugriff in konstanter Zeit
- 4. Rotation in konstanter Zeit
- 5. beliebig viele Rotationen

Vermutung: Splaybaum ist dynamisch optimal.