

# Bachelorarbeit

Andreas Windorfer

10. Juli 2020

# Inhaltsverzeichnis

<b>1</b>	<b>Splaybaum</b>	<b>3</b>
1.1	<i>access</i> Operation . . . . .	3
1.2	Amortisierte Laufzeitanalyse von <i>splay</i> . . . . .	4

# 1 Splaybaum

Der in [1] vorgestellte Splaybaum ist ein online BST der ohne zusätzliche Hilfsdaten in seinen Knoten auskommt. Nach einer *access* Operation, ist der Knoten mit Schlüssel  $k$  die Wurzel, des Splaybaum. Es gibt keine Invariante, welche eine bestimmte maximale Höhe garantiert. Splaybäume können sogar zu Listen entarten. Amortisiert betrachtet verfügen sie dennoch über sehr gute Laufzeiteigenschaften.

## 1.1 *access* Operation

Die wesentliche Arbeit leistet eine Hilfsoperation namens *splay*. Nach deren Ausführung befindet sich der Knoten mit dem gesuchten Schlüssel an der Wurzel und es wird nur noch eine Referenz auf ihn zurückgegeben.

***splay* Operation** Sie  $p$  der Zeiger der Operation in den BST. Zunächst wird eine gewöhnliche Suche ausgeführt bis  $p$  auf den Knoten  $v$  mit Schlüssel  $k$  zeigt. Nun werden iterativ sechs Fälle unterschieden bis  $v$  die Wurzel des Baumes darstellt. Zu jedem Fall gibt es einen der links-rechts-symmetrisch ist. Sei  $u$  der Vater von  $v$ .

1.  $v$  ist das linke Kind der Wurzel (zig-Fall):  
Es wird eine Rechtsrotation auf  $v$  ausgeführt. Nach dieser ist  $v$  die Wurzel des Splaybaum und die Operation wird beendet.
2.  $v$  ist das linke Kind der Wurzel (zag-Fall):  
Symmetrisch zu zig.
3.  $v$  ist ein linkes Kind und  $u$  ist ein linkes Kind. (zig-zig-Fall):  
Dieser Fall unterscheidet den Splaybaum vom einem anderen BST (move-to-root), mit schlechteren Laufzeiteigenschaften. Es wird zuerst eine Rechtsrotation auf  $u$  ausgeführt und erst danach eine Rechtsrotation auf  $v$ . Bei move-to-root ist es genau anders herum.
4.  $v$  ist ein rechtes Kind und  $u$  ist ein rechtes Kind. (zag-zag-Fall):  
Symmetrisch zu zig-zig.
5.  $v$  ist ein linkes Kind und  $u$  ist ein rechtes Kind. (zig-zag-Fall):  
Es wird eine Rechtsrotation auf  $v$  ausgeführt. Im Anschluss wird eine Linksrotation auf  $u$  ausgeführt.
6.  $v$  ist ein rechtes Kind und  $u$  ist ein linkes Kind. (zag-zig-Fall):  
Symmetrisch zu zig-zag.

Abbildung 1 zeigt drei der Fälle. Trotz der Einfachheit kann die Auswirkung einer einzelnen *splay* Operation sehr groß sein. Abbildung 2 aus [1] zeigt eine solche Konstellation.

Die Laufzeit von *access* auf einem BST mit  $n$  Knoten ist  $O(n)$ .

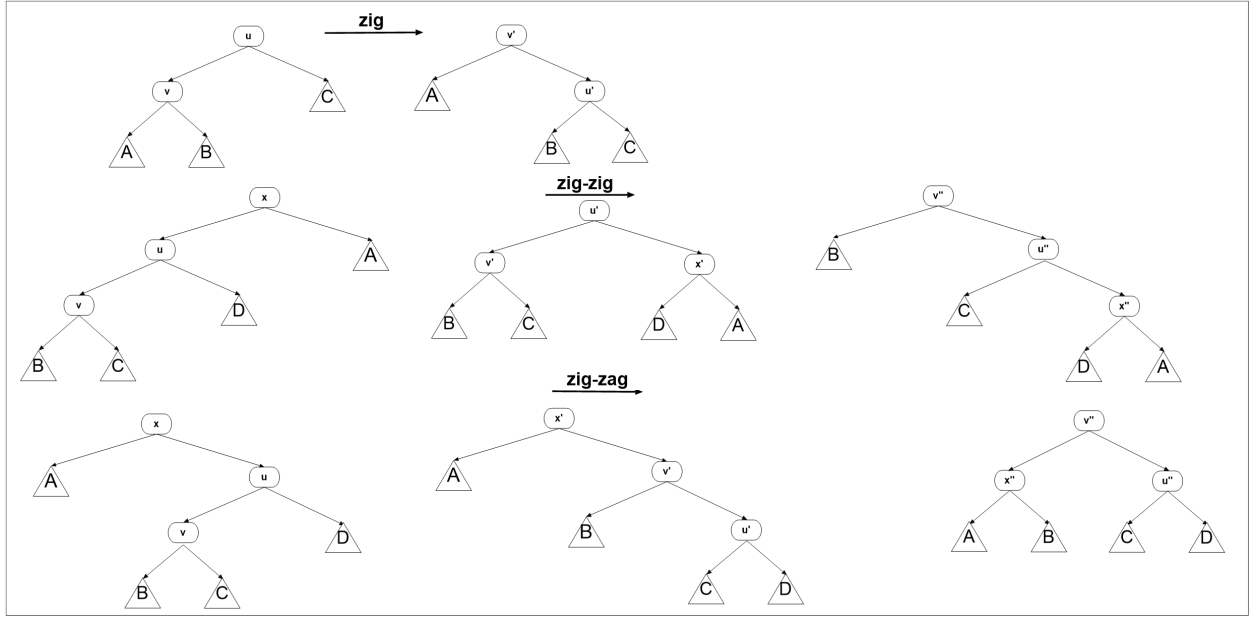


Abbildung 1: Erstellung von zig, zig-zag und zig-zig.

## 1.2 Amortisierte Laufzeitanalyse von *splay*

Es wird die Potentialfunktionsmethode aus Kapitel ?? verwendet. Sei  $v$  ein Knoten im Splaytree  $T$ . Eine Funktion  $w(v)$  liefert zu jedem Knoten eine reelle Zahl  $> 0$ , die Gewicht genannt wird. Das Gewicht eines Knotens ist unveränderlich. Eine Funktion  $tw(v)$  bestimmt die Summe aller Gewichte im Teilbaum mit Wurzel  $v$ . Der Rang  $r(v)$  ist definiert durch  $r(v) = \log_2 tw(v)$ . Sei  $V$  die Menge der Knoten von  $T$ . Als Potentialfunktion wird

$$\Phi = \sum_{v \in V} r(v)$$

verwendet.

**Access Lemma 1.1.** *Sei  $T$  ein Splaybaum mit  $n$  Knoten und Wurzel  $w$  und einem Knoten  $v$  mit Schlüssel  $k$ . Die amortisierte Laufzeit von  $splay(k)$  ist maximal  $3(r(w) - r(v)) + 1 = O(\log(tw(w)) / tw(v)) = O(\log(n))$*

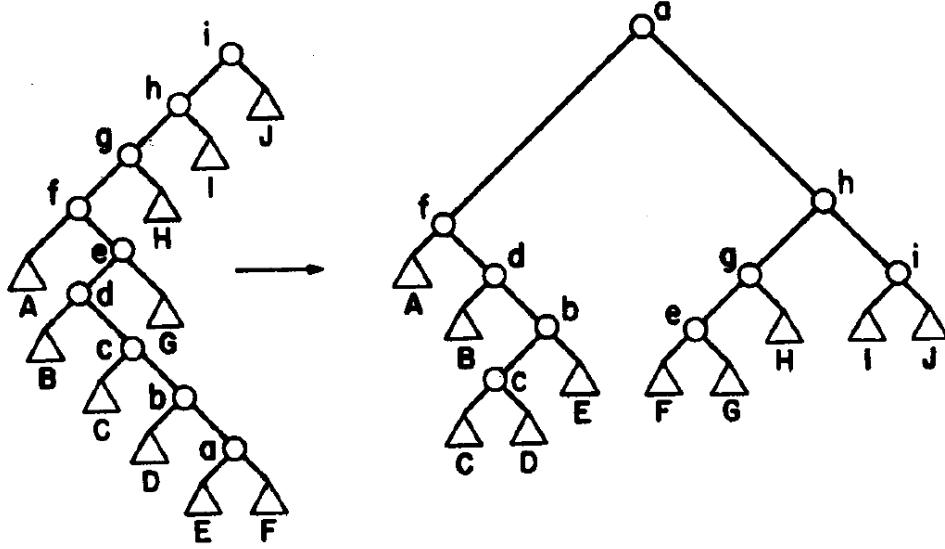


FIG. 4. Splaying at node  $a$ .

Abbildung 2: Eine einzige *splay* Operation. [1]

*Beweis.* Zunächst wird für *zig*, *zig-zag* und *zig-zig* gezeigt dass die amortisierten Kosten nicht größer als  $3(r(v)' - r(v)) + 1$ . Für die anderen drei Fälle folgt es dann aus der Symmetrie. Im Anschluss wird die gesamte Operation betrachtet. An Abbildung 1 ist zu erkennen, dass sich der Wert von  $tw()$  nur bei den Knoten  $v$ , dessen Vater  $u$  und dem Vater  $x$  von  $u$  verändern kann. Damit gilt

$$\Phi' - \Phi = r(u)' + r(v)' + r(x)' - r(u) - r(v) - r(x)$$

**zig** In diesem Fall existiert  $x$  nicht, damit gilt

$\Phi' - \Phi = r(u)' + r(v)' - r(u) - r(v)$ . Der Wert von  $tw()$  für die Wurzel ist unabhängig von Zustand des Splaytree, da immer alle vorhandenen Gewichte aufsummiert werden. Deshalb muss  $tw(v)' = tw(u)$  gelten. Daraus folgt  $\Phi' - \Phi = r(u)' - r(v)$ . Aus  $r(v)' \geq r(u)'$  folgt  $\Phi' - \Phi \leq r(v)' - r(v) \leq 3(r(v)' - r(v))$ . Addieren von 1 aufgrund der Rotation ergibt Kosten  $\leq 3(r(v)' - r(v)) + 1$ .

**zig-zig** Es müssen zwei Rotationen ausgeführt werden, deshalb entstehen amortisierte Kosten von

$$\begin{aligned}
 & 2 + r(u)' + r(v)' + r(x)' - r(u) - r(v) - r(x) && \text{mit } r(x) = r(v)' \\
 = & 2 + r(u)' + r(x)' - r(u) - r(v) && \text{mit } r(v)' \geq r(u)' \text{ und } r(u) \geq r(v) \\
 \leq & 2 + r(v)' + r(x)' - 2r(v)
 \end{aligned}$$

Aus  $r(v)' \geq r(u)'$  und  $r(u) \geq r(v)$  folgt  
 $a = 2 + r(u)' + r(x)' - r(u) - r(v)$ .

**zig-zag**

□

## Literatur

- [1] Daniel Dominic Sleator and Robert Endre Tarjan. Self-adjusting binary search trees. *J. ACM*, 32(3):652–686, July 1985.