# Relatório Raspberry Pi Pico W

### André Luis Lessa Junior

#### Outubro de 2023

# Introdução

Este relatório tem como objetivo caracterizar o sistema embarcado Raspberry Pi Pico W, que é uma parte essencial do laboratório de nossa disciplina. Realizando uma análise detalhada desse componente, documentando suas especificações, interfaces de comunicação e, finalmente, demonstrar a aplicação prática dessas informações por meio de uma prova de conceito. O sistema embarcado Raspberry Pi Pico W é conhecido por sua versatilidade e ampla gama de aplicações, tornando-se um tópico de grande relevância.

# Materiais e Métodos

Para a elaboração do relatório, foi utilizado um simulador online chamado Wokwi, uma plataforma amplamente reconhecida por sua robustez e facilidade de uso no desenvolvimento de projetos de hardware e software. Este simulador se revelou particularmente adequado para a integração com o Raspberry Pi Pico W, um microcontrolador amplamente utilizado na comunidade de desenvolvedores.

No âmbito deste projeto, foi configurado e conectado com sucesso quatro botões ao Raspberry Pi Pico W, representando um exemplo prático da interação entre outros componentes com o microcontrolador. Cada botão foi devidamente programado para executar uma ação específica quando pressionado, demonstrando assim a capacidade do Raspberry Pi Pico W de receber entradas e processá-las de acordo com as instruções programadas.

Uma das funcionalidades implementadas neste relatório foi a geração de saudações em diferentes idiomas no terminal. Isso foi alcançado através da escrita de código em linguagem  $\mathrm{C/C++}$ , uma escolha amplamente reconhecida pela eficiência e versatilidade que essa linguagem proporciona no contexto de desenvolvimento para microcontroladores.

## Desenvolvimento

#### Características Gerais

A Raspberry Pi Pico W é um sistema que oferece diversas combinações em uma única placa, incluindo processador, memória, entradas, saídas e diversos recursos. Este sistema é conhecido como um Computador de Placa Única.

Ela opera com o sistema operacional Linux e é baseada em microcontroladores, sendo projetada para a conexão de sensores e dispositivos.

O Raspberry Pi Pico W é equipado com uma interface sem fio de banda única de 2,4 GHz (802.11n) usando o CYW43439 da Infineon. Esta interface oferece conectividade sem fio na faixa de 2,4 GHz, com suporte a recursos como WPA3 e a capacidade de operar como ponto de acesso para até quatro clientes. Além disso, o dispositivo integra o Bluetooth 5.2, com suporte para funções Bluetooth LE Central e Periférico, além do Bluetooth Classic. O Pico W também conta com uma antena incorporada licenciada pela ABRACON.

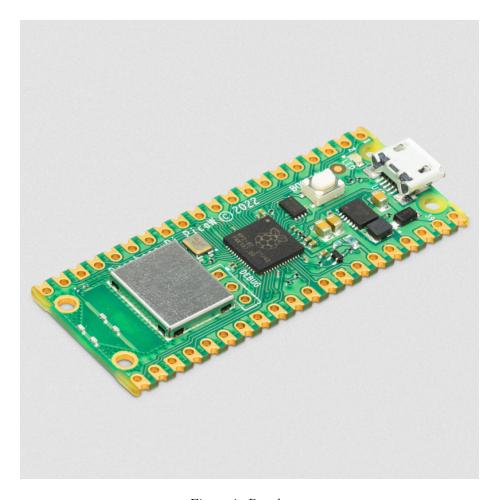


Figure 1: Raspberry

## Pinos

Ele contém um total de 40 pinos, sendo distribuída em 20 para cada lado, 28 delas são para usos gerais tanto de entrada quanto de saída e 8 GNDs (Ground - Caminho de retorno comum), alguns pinos têm como o intuito funcionalidades internas da placas, exemplo são os leds internos que vem integrado ao Pico.

Além disso, o Raspberry contém pinos que oferecem maior potência, conhecidos como pinos de alimentação, tendo 3v3(OUT), VSYS (External Power Input), VBUS (USB Power Input), 3V3\_EN (Habilitação SMPS), ADC\_REF (Tensão de alimentação do pino ADC), AGND (referência GND para os pinos ADC) e RUN (Pino de ativação).

O Raspberry Pi Pico W possui 8 geradores PWM, modulação por largura de pulso com o intuito de fazer o controle da tensão, independentes chamados slices.

Cada fatia tem dois canais (A e B), o que perfaz um total de 16 canais PWM.

Também possui 5 Pinos analógicos, nos quais apenas 4 são acessíveis, pois ele tem um sensor de temperatura integrado, podendo transformar um sinal analógico em um sinal digital como um número que varia de 0 a 4095, ou seja, uma resolução de 12 bits.

Outros pinos são I2C, SPI e UART.

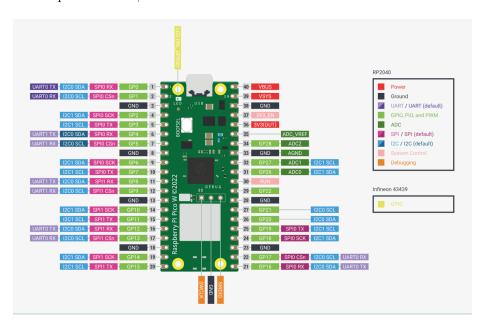


Figure 2: Raspberry entradas

### Comunicação

O Raspberry Pi Pico W possui uma entrada USB na qual pode ser conectado ao computador para que possa ser transferido os códigos elaborados pelos programadores.

O código que fará o entendimento da comunicação dos componentes e qual ação será executada pode ser feito em:

C/C++: Sendo muito comum utilizar a IDE do Arduino.

Figure 3: Raspberry entradas

Python: Sendo muito comum utilizar o compilador chamado MicroPython.

```
# MicroPython has an inline assembler
import micropython

# define a Thumb-code inline-assembler function
@micropython.asm_thumb
def asm_add(r0, r1):
    add(r0, r0, r1)

# use it as a normal Python function
total = asm_add(1, 2)
```

Figure 4: Raspberry entradas

Essas não são as únicas opções, entretanto são as mais famosas. Outra maneira é utilizar um simulador online como WokWi.

Outro ponto importante é que o Raspberry deve estar conectado em uma fonte de alimentação para ser utilizado, podendo ser notebook ou em um power bank.

## Prova de conceito

Foi criado um sistema com 4 botões das cores laranja, amarelo, azul e roxo, que ao clicar em determinado botão, irá aparecer uma saudação em um idioma sendo correspondente com aquele botão sendo português, espanhol, inglês e japonês.

Essa saudação irá aparecer no terminal da IDE, no caso do WokWi.

Para conectar os botões é necessário colocar no código fonte o número dos pinos em que cada botão está conectado (Pinos de uso gerais - Representado pelos fios coloridos), sendo necessário todos eles estarem conectado ao GND (Neutro - Representado pelo fio preto).

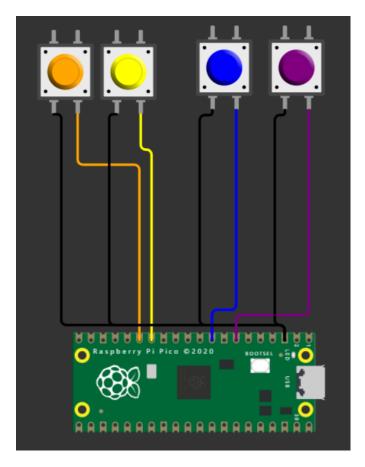


Figure 5: Circuito

# Botão laranja

No terminal irá imprimir a mensagem em português "Ola":

Figure 6: Clicando no botão laranja e aparecendo mensagem ola no wokwi

#### Botão Amarelo

No terminal irá imprimir a mensagem em espanhol "Hola":

Figure 7: Clicando no botão laranja e aparecendo mensagem hola no wokwi

## Botão Azul

No terminal irá imprimir a mensagem em inglês "Hello":

Figure 8: Clicando no botão laranja e aparecendo mensagem hello no wokwi

#### Botão Roxo

No terminal irá imprimir a mensagem em japonês "Konnichiwa":

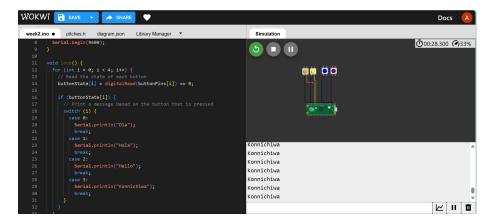


Figure 9: Clicando no botão laranja e aparecendo mensagem konnichiwa no wokwi

## Código fonte

```
Para elaborar esse sistema, foi utilizado a linguagem C/C++
const int buttonPins[] = {11, 10, 6, 5};
bool buttonState[4] = {false, false, false, false};

void setup() {
  for (int i = 0; i < 4; i++) {</pre>
```

```
pinMode(buttonPins[i], INPUT_PULLUP);
  Serial.begin(9600);
}
void loop() {
  for (int i = 0; i < 4; i++) {
    // Read the state of each button
    buttonState[i] = digitalRead(buttonPins[i]) == 0;
    if (buttonState[i]) {
      // Print a message based on the button that is pressed
      switch (i) {
        case 0:
          Serial.println("01a");
          break;
        case 1:
          Serial.println("Hola");
          break;
        case 2:
          Serial.println("Hello");
          break;
        case 3:
          Serial.println("Konnichiwa");
          break;
    }
 }
}
```

### Conclusão

O Raspberry Pi Pico W é uma placa versátil e poderosa. Com sua ampla gama de pinos, conectividade sem fio, e suporte a várias linguagens de programação, como na prova de conceito que foi utilizado 4 botões.

A prova de conceito apresentada, demonstra a aplicação prática do Raspberry Pi Pico W em um cenário de interação multilíngue. A capacidade de responder a diferentes entradas com saudações em idiomas.

Em resumo, o Raspberry Pi Pico W é uma ferramenta valiosa para projetos de eletrônica, automação e IoT, oferecendo um vasto leque de recursos e possibilidades de programação, tornando-o uma escolha excelente para desenvolvedores.