

# Estruturas de Dados e Algoritmos II

Licenciatura em Engenharia Informática

## 2º Trabalho

Palm Island



André Gonçalves, 58392 | André Zhan, 58762 | Mooshak: g209

## Conteúdo

<b>1</b>	<b>Problema</b>	<b>2</b>
1.1	Leitura dos Dados . . . . .	2
1.2	Solução para o Problema . . . . .	2
1.3	Função Recursiva . . . . .	2
1.4	Cálculo Iterativo . . . . .	3
<b>2</b>	<b>Análise de Complexidade</b>	<b>7</b>
2.1	Complexidade Temporal . . . . .	7
2.2	Complexidade Espacial . . . . .	7
2.3	Conclusão . . . . .	7

# 1 Problema

O problema *Palm Island Neighbours* consiste em determinar o maior caminho mínimo entre dois habitantes de uma ilha com ligações bidirecionais. Este problema traduz-se no cálculo do diâmetro de uma árvore.

## 1.1 Leitura dos Dados

O problema fornece como entrada o número de habitantes  $n$ , seguido de  $n - 1$  pares de inteiros que representam conexões bidirecionais entre os habitantes. Cada conexão representa uma rua que pode ser percorrida. Essas conexões formam uma árvore (não há ciclos e todos os habitantes estão conectados).

## 1.2 Solução para o Problema

Como a estrutura da ilha é uma árvore, o problema reduz-se a encontrar o **diâmetro da árvore**. Para isso, utilizamos duas buscas em profundidade (DFS):

1. Executa-se a primeira DFS a partir de um nó arbitrário, encontrando o nó mais distante (`farthestNode`).
2. Em seguida, uma segunda DFS é iniciada a partir desse `farthestNode`, retornando a maior distância possível: o diâmetro.

## 1.3 Função Recursiva

A função recursiva que define a DFS modificada para encontrar o diâmetro da árvore pode ser representada da seguinte forma:

$$dfsVisit(u) = \begin{cases} \text{Atualiza } d[u], \text{ cor para cinza} \\ \text{Para cada } v \in adjacents[u] \text{ tal que } \text{cor}[v] = \text{branco}: \\ \quad \text{distance}[v] \leftarrow \text{distance}[u] + 1 \\ \quad dfsVisit(v) \\ \quad \text{Se } \text{distance}[v] > \text{maxDistance}, \text{ atualiza } \text{maxDistance} \text{ e } \text{farthestNode} \\ \text{Atualiza } f[u], \text{ cor para preto} \end{cases}$$

Onde:

- `dfsVisit(u)` representa a visita ao nó  $u$  e suas ramificações.
- `distance[v]` armazena a distância acumulada desde o nó de origem até  $v$ .

- `maxDistance` e `farhestNode` são atualizados sempre que um novo caminho mais longo é encontrado.
- A cor dos nós segue o padrão DFS: branco (não visitado), cinza (em processamento), preto (finalizado).
- Os tempos de descoberta ( $d[u]$ ) e finalização ( $f[u]$ ) são registrados para cada nó.

## 1.4 Cálculo Iterativo

---

**Algorithm 1:** `dfsModificada(startNode)`

---

**Input:** `startNode`

**Output:** `farhestNode`

**1 Inicializa:**

```
2   for  $u \leftarrow 0$  to  $nodes - 1$  do
3     cor[u]  $\leftarrow$  BRANCO;
4     p[u]  $\leftarrow -1$ ;
5     dist[u]  $\leftarrow 0$ ;
6   tempo  $\leftarrow 0$ ;
7   maxDistância  $\leftarrow 0$ ;
8   farhestNode  $\leftarrow startNode$ ;
9   dfsVisit( $startNode$ );
10  return farhestNode;
```

---

---

**Algorithm 2:** `dfsVisit(u)`

---

**Input:** *u*

- 1 **Início da visita ao nó *u*:**
- 2     tempo  $\leftarrow$  tempo + 1;
- 3     *d[u]*  $\leftarrow$  tempo;
- 4     *cor[u]*  $\leftarrow$  CINZA;
- 5     **foreach** *v* em *adjacents/u/* **do**
- 6         **if** *cor[v]* = BRANCO **then**
- 7             *p[v]*  $\leftarrow$  *u*;
- 8             *dist[v]*  $\leftarrow$  *dist[u]* + 1;
- 9             *dfsVisit(v)*;
- 10             **if** *dist[v]* > *maxDistância* **then**
- 11                 *maxDistância*  $\leftarrow$  *dist[v]*;
- 12                 *farthestNode*  $\leftarrow$  *v*;
- 13     *cor[u]*  $\leftarrow$  PRETO;
- 14     tempo  $\leftarrow$  tempo + 1;
- 15     *f[u]*  $\leftarrow$  tempo;

---

## Diferenças para a DFS original

A versão original da DFS era genérica e percorria todos os nós: **Modificações:**

- Adição das variáveis globais `maxDistance` e `farthestNode`.
- DFS modificada para iniciar num nó específico.
- Durante a visita, atualiza-se a maior distância.
- A função `dfsVisit` passou a receber o array de distância e atualiza `maxDistance` e `farthestNode` ao encontrar um novo caminho mais longo.

Listing 1: dfs Modificada

```
public static int dfs(int startNode) {
    Colour[] colour = new Colour[nodes];
    int[] distance = new int[nodes]; // Distance from the start node
    int[] p = new int[nodes]; // Predecessor
    int[] d = new int[nodes]; // Discovery time
    int[] f = new int[nodes]; // Finish time

    int[] time = new int[1]; // DFS time
```

```

// Initialize all nodes as unvisited
for (int u = 0; u < nodes; u++) {
    colour[u] = Colour.WHITE;
    p[u] = -1; // No predecessor
    distance[u] = 0; // Distance from the start node
}

// Reset global variables before starting DFS
time[0] = 0;
maxDistance = 0;
farthestNode = startNode;

// Start DFS from the given start node
dfsVisit(startNode, colour, p, d, f, time, distance);

return farthestNode; // Return the farthest node found
}

```

Listing 2: dfsVisit Modificada

```

private static void dfsVisit(int u, Colour[] colour, int[] p, int[] d, int[]
    time[0]++;
    d[u] = time[0]; // Discovery of U
    colour[u] = Colour.GREY;

    for (int v : adjacents[u]) {
        if (colour[v] == Colour.WHITE) {
            p[v] = u; // U is the predecessor of V
            distance[v] = distance[u] + 1; // Calculate distance from u
            dfsVisit(v, colour, p, d, f, time, distance);

            // Track the farthest node and its distance
            if (distance[v] > maxDistance) {
                maxDistance = distance[v];
                farthestNode = v;
            }
        }
    }
}

```

```
colour[u] = Colour.BLACK; // Finished processing U
time[0]++;
f[u] = time[0];
}
```

## 2 Análise de Complexidade

### 2.1 Complexidade Temporal

A complexidade temporal do programa pode ser analisada separando as principais operações:

1. **Construção do grafo:** A inserção das ligações nos arrays de adjacência é feita em tempo constante por aresta, totalizando:

$$O(N)$$

2. **Execução das duas DFS:** Cada DFS visita todos os nós e arestas uma vez:

$$O(N) \text{ por DFS} \Rightarrow O(2N) = O(N)$$

3. **Inicializações e leitura de dados:** Os arrays são inicializados em tempo linear:

$$O(N)$$

**Complexidade Temporal Global:**  $O(N)$

### 2.2 Complexidade Espacial

A complexidade espacial do programa depende das seguintes estruturas:

- Lista de adjacência:  $O(N)$
- Arrays auxiliares (cor, distância, predecessores, etc.):  $O(N)$
- Stack da recursão (no pior caso):  $O(N)$

**Complexidade Espacial Total:**  $O(N)$

### 2.3 Conclusão

O programa apresenta uma complexidade temporal e espacial de  $O(N)$ , sendo altamente eficiente para resolver problemas de diâmetro de árvores com milhares ou mesmo milhões de nós.

### 3 Referências

#### Referências

- [1] Slides das aulas teóricas.