

Algoritmos Avançados

Professor:

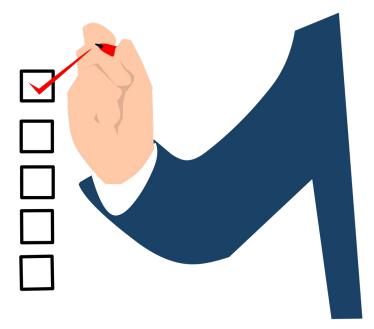
Me. Lucas Marques da Cunha

lucas.marques@unir.br

Roteiro



- 1. Força Bruta e Backtracking
 - a. O paradigma força bruta
 - b. O problema dos doces
 - c. Caixeiro Viajante
 - d. Criar palavras
 - e. Backtracking
 - f. Busca Backtracking (formato)
 - g. Problema das Rainhas
 - h. Backtracking com restrições
 - i. Coloração de Mapas
- 2. Desafios





- Também conhecido como:
 - Busca completa;
 - Backtracking recursivo (sem podas);
- Força Bruta ou busca completa ou backtracking recursivo são sinônimos.
- Consistem de métodos que <u>vasculham o espaço de</u> <u>busca inteiro</u> (ou então parte dele) para obter a solução desejada.
 - Durante a busca, podemos podar parte do espaço se entendermos que tais partes não tem o que procuramos!





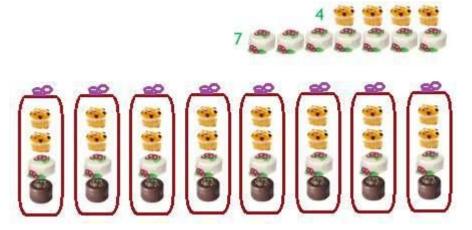
- A afirmação anterior é contestável.
 - busca completa = força bruta = backtracking recursivo.
- Busca por força bruta, computa cada possível solução e seleciona uma que preenche os requisitos.
- Backtracking é uma extensão da busca por força bruta em que as restrições do problema são avaliadas passo a passo e uma solução encontrada e outras descartadas.





Exemplo 01:

- Sejam N caixas de doces, cada qual com alguma quantidade. Verifique se é possível redistribuir os doces de forma que todas as caixas tenham a mesma quantidade
- Se sim, qual a menor quantidade de doces que se deve redistribuir?





- Primeiro, verifique se o problema tem solução!
 - Σ qtd(i) / N = q (se a somatória for divisível por N)
- Depois calcule o valor mínimo de doces a deslocar:
 - Já pensou na solução?
 - Consegue ver que a solução ótima é força bruta ou a busca completa passando por todas as caixas?
- Escreva o algoritmo...





- Exemplo 02: TSP
- TSP (*Traveling Salesman Problem*) ou o problema do caixeiro viajante.
 - Sendo n cidades e as distâncias entre todos os pares de cidades, calcule o custo mínimo de um circuito que começa em uma cidade 's', passando por todas as demais cidades, finalmente retornando a 's'

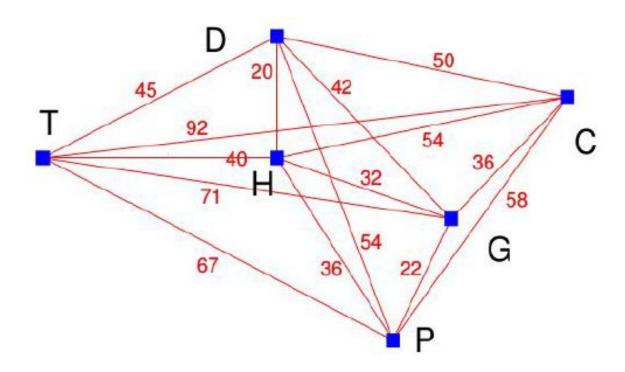




- Exemplo 02: TSP
- O TSP é um problema de grafos e lida com um grafo completo e procura encontrar um circuito Hamiltoniano (aquele que usa todos os vértices uma única vez)
- Portanto, TSP consiste em encontrar um circuito Hamiltoniano de custo mínimo em um grafo completo.









	Н	P	G	C	D	Т
Home (H)	0	36	32	54	20	40
Pet store (P)	36	0	22	58	54	67
Greenhouse (G)	32	22	0	36	42	71
Cleaners (C)	54	58	36	0	50	92
Drugstore (D)	20	54	42	50	0	45
Target (T)	40	67	71	92	45	0



 Forneça uma estratégia de força bruta para calcular o circuito mínimo.





Solução

- Faça uma lista de todos os circuitos possíveis;
 - Para N = 6, temos quantos circuitos possíveis?
 - 5! = 5x4x3x2x1 = 120
 - Calcule o peso de cada um deles;
 - Selecione o menor deles;





- O que acabamos de fazer foi um algoritmo de força bruta!
 - Ele é ótimo ?
 - Sim. Ele encontra a melhor solução;



- É eficiente?
 - De jeito nenhum.... Se N <= 12, ele passa num programa de competição. Mais que isso, irá exceder o tempo de execução.
- Claro que é possível melhorar o desempenho.
 - Você não acha que cálculos se repetem neste problema?
 - Como podemos tirar proveito disso?



Exemplo 3: criar palavras

- Gere, e imprima, todas as possíveis "palavras" de MAX letras utilizando uma string.
- Cada posição do vetor irá armazenar uma letra → palavra[a,b,c,d,'\0']. (MAX=4)
- Considere todas as letras do alfabeto, de 'a' 'z';
- Podemos sim fazer um algoritmo de força bruta para isso.

Qual a complexidade?

 Arranjos com repetições de 26 letras tomadas MAX a MAX -> 26^{MAX}



- Exemplo 03: Criar Palavras
- Vamos pensar na implementação
 - o iterativa?
 - o recursiva?





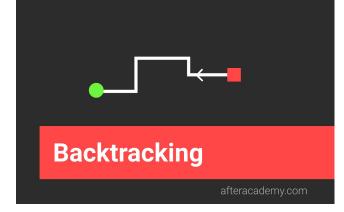
Exemplo 03: Criar Palavras

```
#include<stdio.h>
#define MAX 5
void backtracking(char v[], int k)
    char letra;
    if (k == MAX)
        printf("%s\n", v);
    else
        for (letra = 'a'; letra <= 'z'; letra++)</pre>
            v[k] = letra;
            backtracking(v, k + 1);
int main()
    char v[MAX+1];
    v[MAX] = '\0';
    backtracking(v, 0);
    return 0;
```

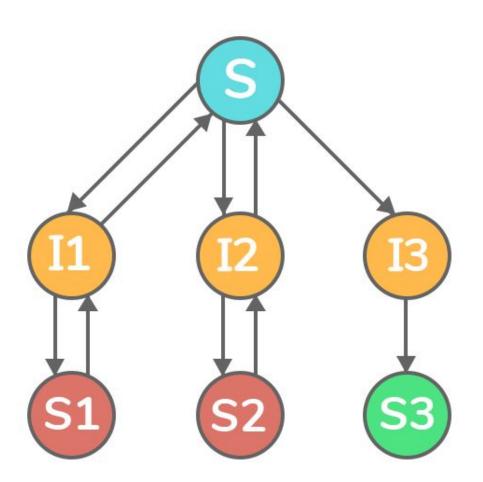




- O algoritmo implementado anteriormente é um clássico backtracking.
- Uma solução recursiva, mas que também é força bruta, mesmo porque não tem como ser diferente neste caso.
- O problema não traz restrições e, portanto, nenhum grande desafio.











Busca Backtracking: 'formato'



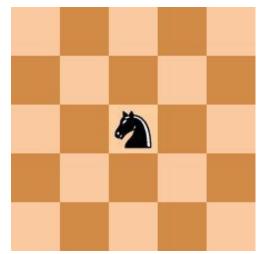
Eis um template clássico de backtracking!

```
function BACKTRACKING-SEARCH(restricoes) % returns a solution or failure return RECURSIVE-BACKTRACKING(atribuiçoes, restricoes)
```

```
function RECURSIVE-BACKTRACKING(atribuições, restriçoes) % returns a solution or failure
if atribuições is complete then return atribuições
for each value in ORDER-DOMAIN-VALUES(var, atribuições, csp) do
if value is consistent with atribuições according to restriçoes then
add {var=value} to atribuições
result ← RECURSIVE-BACKTRACKING(atribuições, restriçoes)
remove {var=value} from atribuições
return failure
```

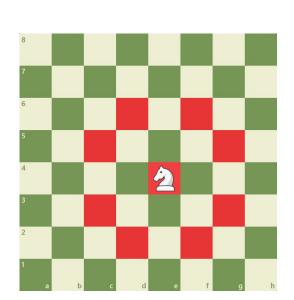


- Exemplo 4: Movimentação Cavalo no tabuleiro
- Encontre um percurso realizado por um cavalo que visite todas as posições, sem passar pela mesma posição 2 vezes;
- Um percurso sempre existe, para um tabuleiro de tamanho 4.





- Com base no template apresentado anteriormente escreva o código:
 - If (assignment is completed)?
 - ter visitado todas as casas do tabuleiro!
 - for each value in problem domain.
 - São os 8 possíveis movimentos do cavalo!
 - if (value is consistent with Constraints)
 - movimento cai dentro do tabuleiro
 - casa ainda não foi visitada
 - Então
 - armazene resultado parcial;
 - Recursive call
 - remove resultado parcial





```
#include<stdio.h>
#define SIZE 8

bool marked[SIZE][SIZE];

char moves[8][2] = {-1, -2, -2, -1, -2, 1, 2, 1, 2, 2, 1, 2, -1, 1, -2 };

bool valid(char v) {
   return (v >= 0) && (v < SIZE);
}</pre>
```

```
void backtracking(char lin, char col, char k) {
    char new_lin, new_col, 1;

if (k -- SIZE*SIZE-1) {
    printf("There exists a path!\n");
} else
    for (i - 0; i < 8; i++) {
        new_col = col + moves[i][0];
        new_lin = lin + moves[i][1];
        if (valid(new_lin) && valid(new_col) && !marked[new_lin][new_col]) {
            marked[new_lin][new_col] - true;
            backtracking(new_lin, new_col, k+1);
            marked[new_lin][new_col] = false;
        }
    }
}</pre>
```

```
Nro soluções:
Size = 4
Size = 5
Size = 6
```

```
int main() {
   int i, j;
   char c;

for (i = 0; i < SIZE; i++)
      for (j = 0; j < SIZE; j++)
        marked[i][j] = false;

marked[SIZE/2][SIZE/2] = true;
   backtracking(SIZE/2, SIZE/2, 0);
}</pre>
```



```
bool finished = FALSE:
                                          /* found all solutions yet? */
                                          Verifica se é solução
backtrack(int a[], int k, data input)
        int c[MAXCANDIDATES];
                                          /* candidates for next position */
        int ncandidates:
                                          /* next position candidate count */
        int i:
                                          /* counter */
        if (finished) return; / /* terminate early Incrementa contagem
        if (is a solution(a,k,input))
                                                      e/ou imprime a solução
                process solution(a,k,input);
                                                      e/ou força interrupção do
        else {
                                                      algoritmo ("finished" =
                k = k+1:
                                                      TRUE), etc
                 construct candidates (a, k, input, c, &
                for (i=0; i<ncandidates; i++)</pre>
                         a[k] = c[i];
                         backtrack(a,k,input);
                             Preenche o vetor c com no. "ncandidates" de valores
                             possíveis para a[k], dados os k-1 valores anteriores, e
                             retorna esse no. Note que não é tão eficiente em termos
                             de memória, pois c é gerado de uma só vez e
```

armazenado na pilha de recursão.

Backtracking com restrições



- Há uma série de problemas práticos que impõem restrições (constraints) ou condições inerentes ao problema.
 - Problema das rainhas no tabuleiro, coloração em mapas, etc;
- Esta classe de problemas é conhecida como CSP (Constraint Satisfaction Problem) ou Problemas com satisfação de Restrições, uma área bastante estudada na Inteligência Artificial (IA).

Coloração de Mapas



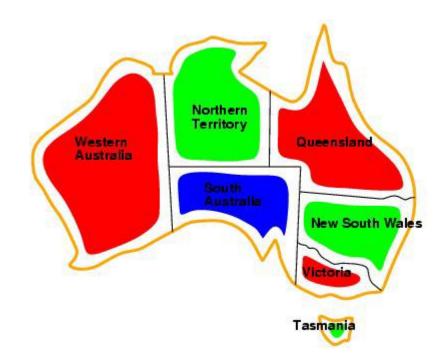
- O objetivo é colorir um mapa utilizando diferentes cores para regiões adjacentes.
- Podemos modelar esse exemplo como um problema de busca.



Coloração de Mapas



- Essa modelagem consiste de:
 - Variáveis: WA, NT, SA, Q,
 NSW, V, T
 - Domínio: Vermelho, verde e azul;
 - Restrições: regiões adjacentes devem possuir cores diferentes

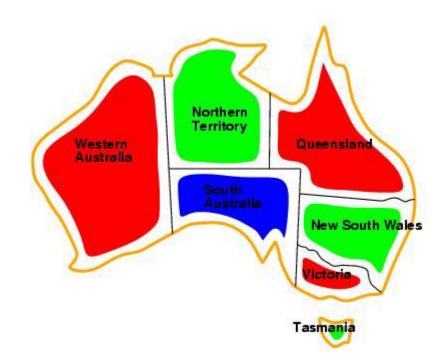


Coloração de Mapas



Objetivo:

- Atribuir valores a todas as variáveis.
- Cada atribuição deve respeitar as restrições impostas.



Problemas Combinatoriais



- Problemas combinatoriais podem ser modelados dessa maneira.
 - Envolvem encontrar uma atribuição, ordenação ou agrupamento a um conjunto finito de objetos discretos que satisfaz certas condições.
- Diversos problemas em computação são problemas combinatórios e podem ser modelados da mesma maneira.

Problemas Combinatoriais



Exemplo: Sudoku

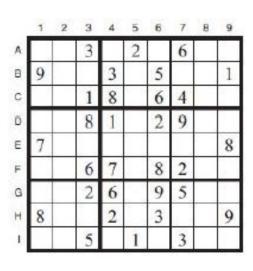
- Modelagem:
 - Variáveis: A1...A9,
 B1...B9, ..., I1...I9
 - Domínio: 1...9
 - Restrições:

Alldiff(A1,A2,A3,A4,A5,A6,A7,A8,A9)

Alldiff (A1,B1,C1,D1,E1,F1,G1,H1,I1)

Alldiff (A1,A2,A3,B1,B2,B3,C1,C2,C3)

. . ..



Estado inicial

final

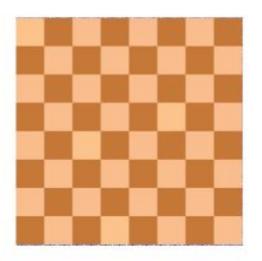
	1	2	3	4	5	6	7	8	9
A	4	8	3	9	2	1	6	5	7
В	9	6	7	3	4	5	8	2	1
С	2	5	1	8	7	6	4		3
D	5	4	8		3	2	9	7	6
D E F	7	2	9	5	6	4	1	3	8
F	1	3	6	7	9	8	2	4	5
		7	2	6	8	9	5	1	4
В	8	1	4	2	5	3	7	6	9
1	6	9	5	4	1	7	3	8	2

Problemas Combinatoriais



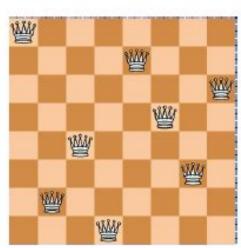
Exemplo: Oito Rainhas

- Modelagem:
 - Variáveis: A1, A2, ... A8,B1, ... B8, ..., H1, ... H8
 - Domínio: 0 e 1
 - Restrições: Não pode ter duas rainhas na mesma linha, coluna ou diagonal



Estado inicial

Estado final

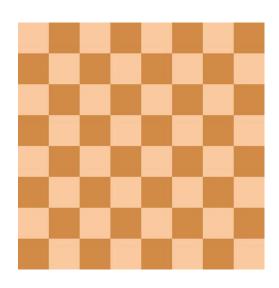


Problema de Satisfação de Restrições (PSR)



- Pode ser entendido como um problema de busca:
 - Estado inicial: nenhuma variável atribuída;
 - Operador: atribuir um valor a uma variável livre, dado que não existe conflito.
 - Estado final: atribuição completa e consistente

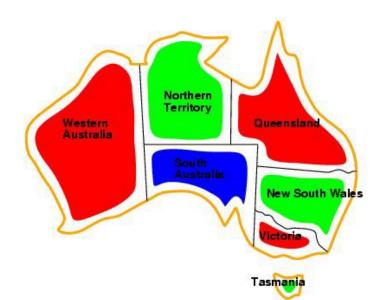
- Busca em profundidade
- Resolve n-rainhas para n ≈ 25

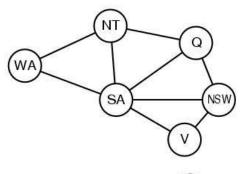


Como Representar Restrições?



- Restrições podem ser:
- Unárias: envolvem uma variável.
 - Ex.: SA ≠ verde
- Binárias: envolvem duas variáveis.
 - Ex.: SA ≠ WA
- Maior-ordem: envolvem três ou mais variáveis. Ex.: Alldiff(A1...A9)
- Restrições de maior-ordem podem ser quebradas em binárias;
- Grafos é uma representação frequente para as restrições.





Grafo de Restrições

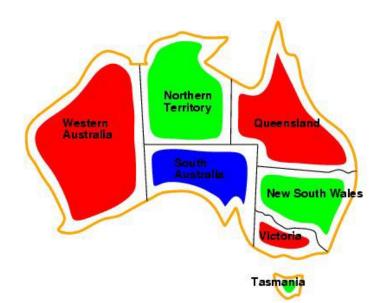


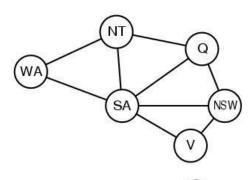
Para PSRs binários:

- Nós são variáveis
- Arestas são restrições

Benefícios:

- Padrão de representação
- Funções genéricas de objetivo e sucessor
- Pode ser utilizado para simplificar a busca
 - Componentes independentes como Tasmânia





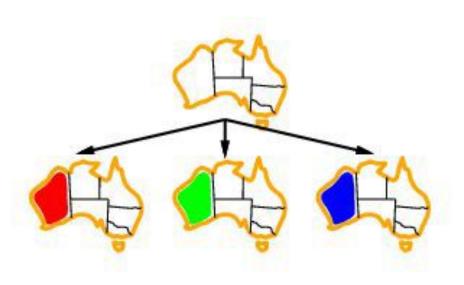


function BACKTRACKING-SEARCH(csp) % returns a solution or failure return RECURSIVE-BACKTRACKING({}, csp)

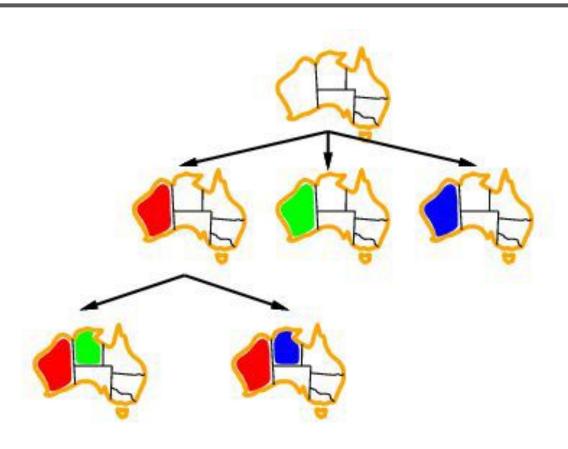








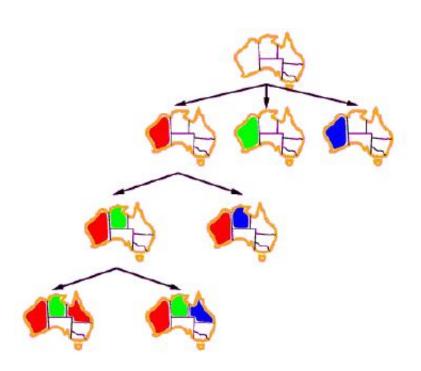




Eficiência do Backtracking



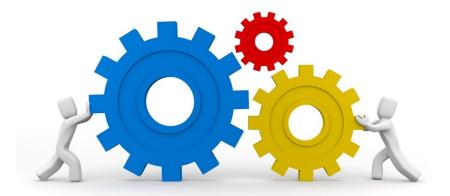
- Complexidade de execução do backtracking:
 - n: número de variáveis
 - d: tamanho do domínio
 - Complexidade: O(dⁿ)



Como Melhorar a Eficiência do Backtracking?



- Métodos de propósito geral podem fornecer grandes ganhos de desempenho:
 - Qual variável deve ser a próxima a ser atribuída?
 - Em qual ordem os valores devem ser tentados?
 - Pode-se detectar falhas inevitáveis mais cedo?



Busca Backtracking



function BACKTRACKING-SEARCH(csp) % returns a solution or failure **return** RECURSIVE-BACKTRACKING({}, csp)

Valor Restante Mínimo (Minimum Remaining Value (MRV))



- Também conhecido como:
 - Variável mais restrita:
- Escolha a variável com menor número de movimentos legais;



- Escolha a variável com a maior probabilidade de causar uma falha o mais rapidamente possível.
 - Isso provoca podas antecipadas.

Heurística de Grau (vértice)



- Suponha o grafo inicial, não colorido:
- Qual a validade da heurística MVR?
 - Nenhuma!!! Todas as variáveis podem ser coloridas com 3 cores...



- Heurística grau: selecione a variável que tenha o maior número de restrições a outras variáveis não atribuídas: Vértice de maior grau! (diminui o fator de ramificação)
- No geral, MVR é melhor do que grau, então utiliza-se grau como desempate para MVR.

Ordem dos Valores a serem atribuídos

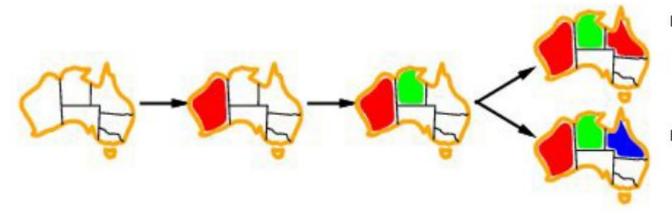


```
function BACKTRACKING-SEARCH(csp) % returns a solution or failure return RECURSIVE-BACKTRACKING({}, csp)
```

Valor Menos Restritivo (least restrictive value)

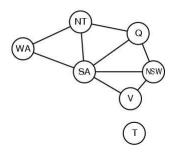


- Dada uma variável, escolha o valor menos restritivo:
 - Aquele que remove o menor número de valores para outras variáveis.



Permite um valor para SA

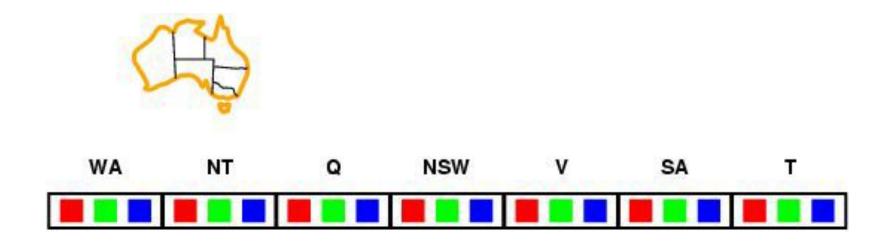
Permite nenhum valor para SA



Verificação Adiante (forward checking)



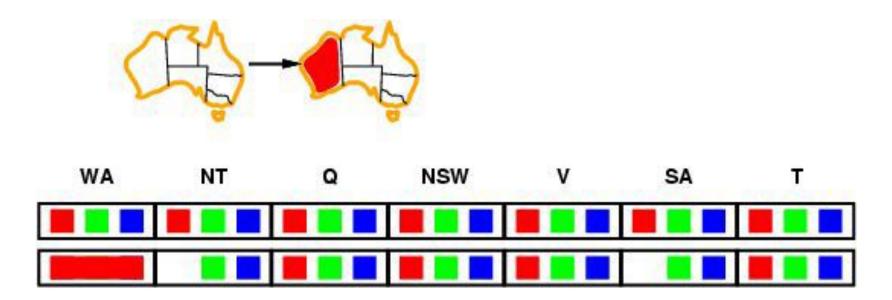
- Manter os valores legais remanescentes para variáveis não atribuídas;
- Retroceder a busca quando uma variável não possuir valores legais.



Verificação Adiante (forward checking)



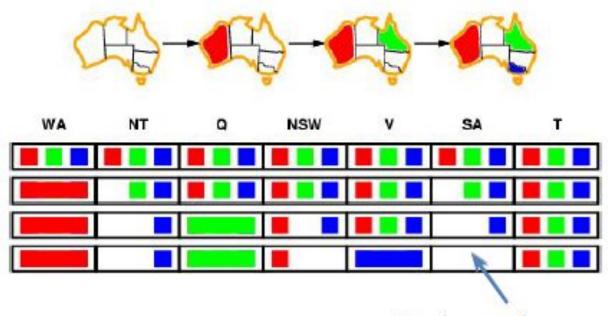
- Manter os valores legais remanescentes para variáveis não atribuídas;
- Retroceder a busca quando uma variável não possuir valores legais.



Verificação Adiante (forward checking)



- Manter os valores legais remanescentes para variáveis não atribuídas;
- Retroceder a busca quando uma variável não possuir valores legais.



Nenhum valor para SA: backtracking



