

Számítógépes Grafika

Valasek Gábor

valasek@inf.elte.hu

Eötvös Loránd Tudományegyetem
Informatikai Kar

2011/2012. tavaszi félév

Tartalom

1 Raycasting

- Motiváció
- Raycasting
- Sugarak indítása
- Metszések
 - Sugár és sík metszéspontja
 - Sugár és háromszög metszéspontja
 - Sugár és poligon metszéspontja
 - Sugár és gömb metszéspontja
 - Transzformált objektumok
 - Sugár és doboz metszéspontja

2 Rekurzív sugárkövetés

- Megjegyzések

3 Befoglaló keretek

- Befoglaló keretek

4 Tér felosztó eljárások

- Felosztások

Motiváció

Tartalom

1 Raycasting

- Motiváció

- Raycasting
- Sugarak indítása
- Metszések
 - Sugár és sík metszéspontja
 - Sugár és háromszög metszéspontja
 - Sugár és poligon metszéspontja
 - Sugár és gömb metszéspontja
 - Transzformált objektumok
 - Sugár és doboz metszéspontja

2 Rekurzív sugárkövetés

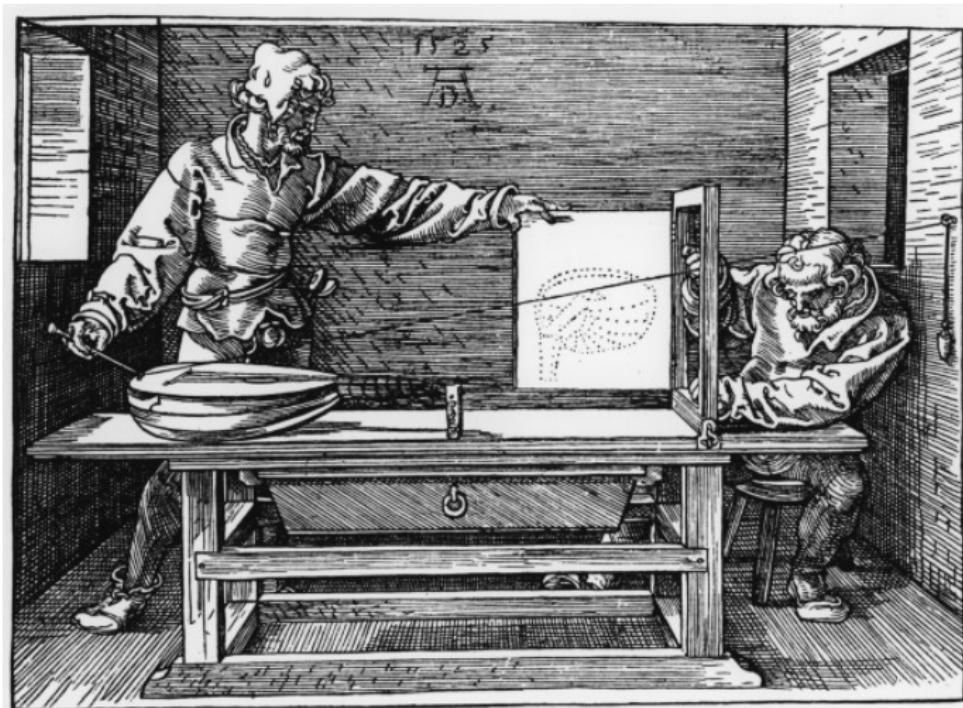
- Megjegyzések

3 Befoglaló keretek

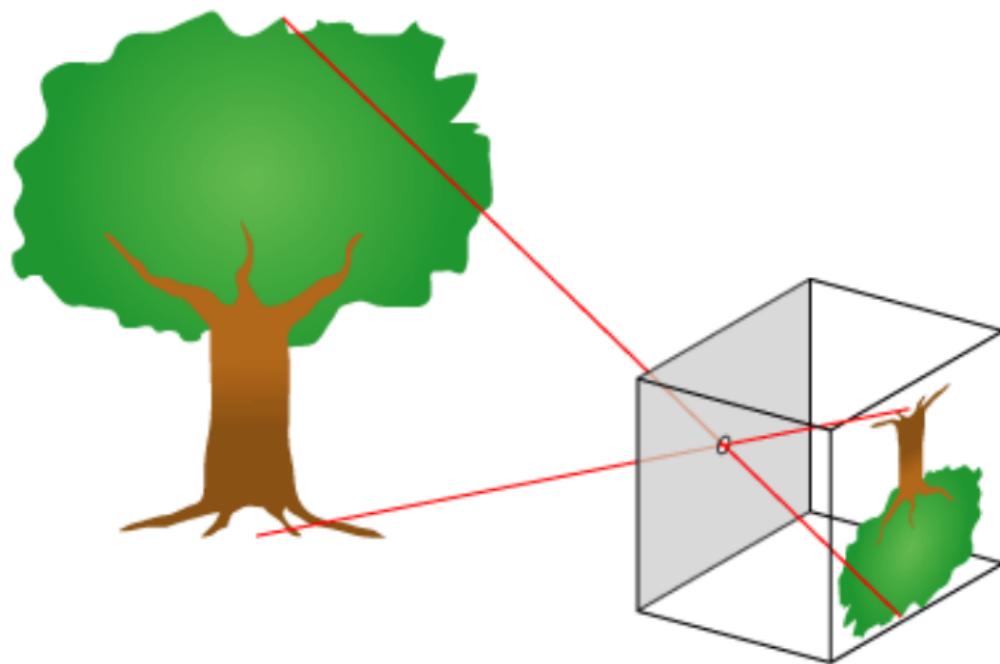
- Befoglaló keretek

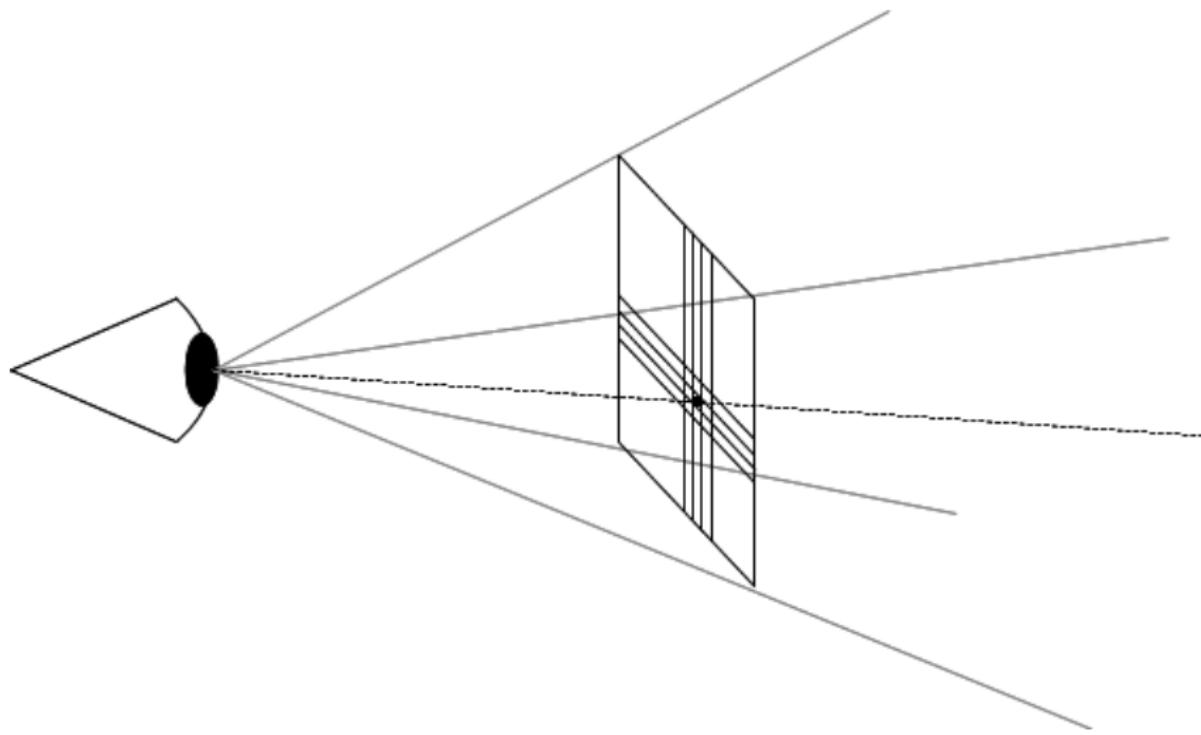
4 Térfelosztó eljárások

- Felosztások



Albrecht Dürer, 1525





Motiváció

- Tekintsünk minden pixelre úgy, mint egy kis ablakra a világra

Motiváció

- Tekintsünk minden pixelre úgy, mint egy kis ablakra a világra
 - Milyen színértéket vegyen fel ez a pixel?

Motiváció

- Tekintsünk minden pixelre úgy, mint egy kis ablakra a világra
 - Milyen színértéket vegyen fel ez a pixel? → Nézzük meg, mi látszik onnan a világból és az alapján rendeljünk hozzá a pixelhez egy színt!

Tartalom

1 Raycasting

- Motiváció
- Raycasting
- Sugarak indítása
- Metszések
 - Sugár és sík metszéspontja
 - Sugár és háromszög metszéspontja
 - Sugár és poligon metszéspontja
 - Sugár és gömb metszéspontja
 - Transzformált objektumok
 - Sugár és doboz metszéspontja

2 Rekurzív sugárkövetés

- Megjegyzések

3 Befoglaló keretek

- Befoglaló keretek

4 Térfelosztó eljárások

- Felosztások

Raycasting

Minden pixelre:

Indítsunk egy sugarat a színtérbe

Minden objektumra a színtérben:

Nézzük meg, hogy metszi-e a sugár az objektumot

A legközelebbi metszett objektum
színével színezzük ki a pixelt

- A sugárnak van
 - egy p_0 kiindulási pontja
 - és egy v iránya

Sugár

- A sugárnak van
 - egy p_0 kiindulási pontja
 - és egy v irányá
 - A parametrikus sugár:

$$\mathbf{p}(t) = \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v},$$

ahol $t > 0$ (félegyenes!).

- $t = 0?$, $t < 0?$

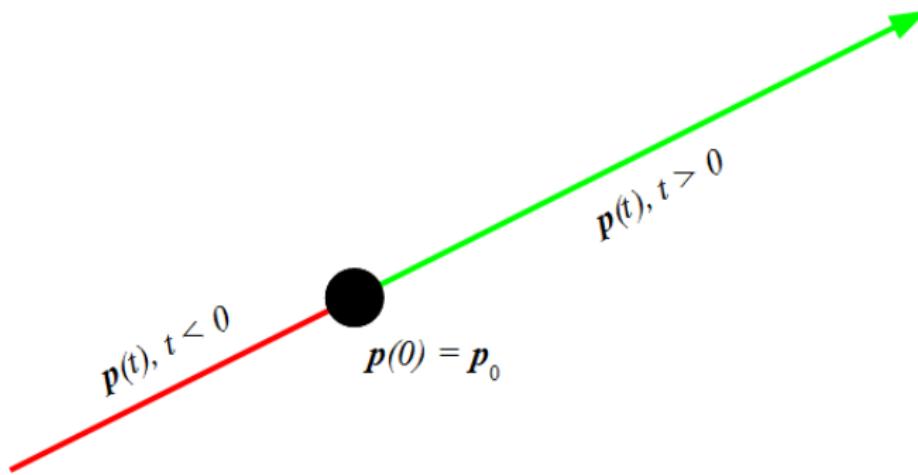
- A sugárnak van
 - egy p_0 kiindulási pontja
 - és egy v irányá
 - A parametrikus sugár:

$$\mathbf{p}(t) = \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v},$$

ahol $t > 0$ (félegyenes!).

- $t = 0?$, $t < 0?$ sugár kezdőpontja, sugár mögötti részek

Sugár



Kérdés

- Honnan indítsuk a sugarat?

Kérdés

- Honnan indítják a sugarat?
- Milyen irányba küldjük a sugarat?

Kérdés

- Honnan indítjuk a sugarat?
- Milyen irányba küldjük a sugarat?
- Hogyan metszük el a sugarat akármivel?

Tartalom

1 Raycasting

- Motiváció
- Raycasting
- Sugarak indítása
- Metszések
 - Sugár és sík metszéspontja
 - Sugár és háromszög metszéspontja
 - Sugár és poligon metszéspontja
 - Sugár és gömb metszéspontja
 - Transzformált objektumok
 - Sugár és doboz metszéspontja

2 Rekurzív sugárkövetés

- Megjegyzések

3 Befoglaló keretek

- Befoglaló keretek

4 Térfelosztó eljárások

- Felosztások

Sugarak indítása

- A szempozicióból indítunk sugarakat minden pixel középpontján keresztül

Sugarak indítása

- A szempozicióból indítunk sugarakat minden pixel középpontján keresztül
- Most: középpontosan szeretnénk vetíteni egy szembe, a vetítési sík egy négyszögletes részét megfeleltetve a képernyőnek

- A szempozícióból indítunk sugarakat minden pixel középpontján keresztül
 - Most: középpontosan szeretnénk vetíteni egy szembe, a vetítési sík egy négyszögletes részét megfeleltetve a képernyőnek
 - Szem/kamera tulajdonságok:
 - szempozíció (**eye**),

Sugarak indítása

- A szempozicióból indítunk sugarakat minden pixel középpontján keresztül
- Most: középpontosan szeretnénk vetíteni egy szembe, a vetítési sík egy négyszögletes részét megfeleltetve a képernyőnek
- Szem/kamera tulajdonságok:
 - szempozíció (**eye**),
 - egy pont amire néz (**center**),

- A szempozícióból indítunk sugarakat minden pixel középpontján keresztül
 - Most: középpontosan szeretnénk vetíteni egy szembe, a vetítési sík egy négyszögletes részét megfeleltetve a képernyőnek
 - Szem/kamera tulajdonságok:
 - szempozíció (**eye**),
 - egy pont amire néz (**center**),
 - felfele irányt megadó vektor a világban (**up**),

Sugarak indítása

- A szempozicióból indítunk sugarakat minden pixel középpontján keresztül
- Most: középpontosan szeretnénk vetíteni egy szembe, a vetítési sík egy négyszögletes részét megfeleltetve a képernyőnek
- Szem/kamera tulajdonságok:
 - szempozíció (**eye**),
 - egy pont amire néz (**center**),
 - felfele irányt megadó vektor a világban (**up**),
 - nyílásszög, amekkora szögtartományt lát (*fov_x*, *fov_y*).

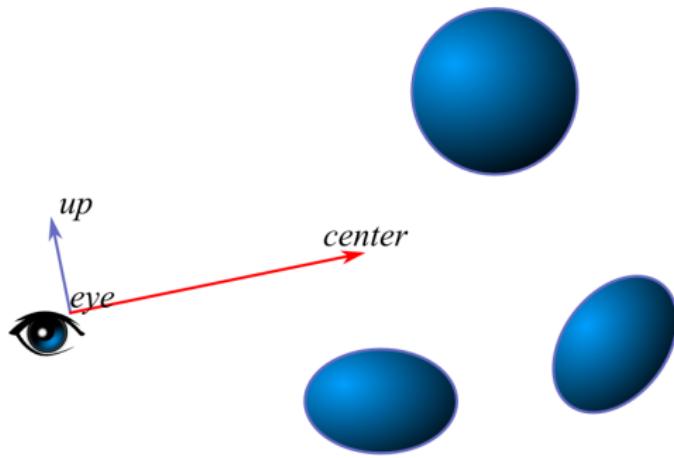
Sugarak indítása

- A szempozicióból indítunk sugarakat minden pixel középpontján keresztül
- Most: középpontosan szeretnénk vetíteni egy szembe, a vetítési sík egy négyszögletes részét megfeleltetve a képernyőnek
- Szem/kamera tulajdonságok:
 - szempozíció (**eye**),
 - egy pont amire néz (**center**),
 - felfele irányt megadó vektor a világban (**up**),
 - nyílásszög, amekkora szögtartományt lát (*fov_x*, *fov_y*).
 - (vetítővászon mérete. Most legyen adott:
$$2 \tan\left(\frac{\text{fov}_x}{2}\right) \times 2 \tan\left(\frac{\text{fov}_y}{2}\right)$$
nagyságú)

Sugarak indítása

- A szempozicióból indítunk sugarakat minden pixel középpontján keresztül
- Most: középpontosan szeretnénk vetíteni egy szembe, a vetítési sík egy négyszögletes részét megfeleltetve a képernyőnek
- Szem/kamera tulajdonságok:
 - szempozíció (**eye**),
 - egy pont amire néz (**center**),
 - felfele irányt megadó vektor a világban (**up**),
 - nyílásszög, amekkora szögtartományt lát (*fov_x*, *fov_y*).
 - (vetítővászon mérete. Most legyen adott:
$$2 \tan\left(\frac{\text{fov}_x}{2}\right) \times 2 \tan\left(\frac{\text{fov}_y}{2}\right)$$
nagyságú)
- Ezek segítségvel fogjuk megadni az (i, j) pixel világbeli koordinátáit

Sugarak indítása



Sugarak indítása

Keressük a kamera saját \mathbf{u} , \mathbf{v} , \mathbf{w} (jobbkezes!) koordinátarendszerét!

- Nézzen a kamera $-Z$ irányba!

$$\mathbf{w} = \frac{\mathbf{eye} - \mathbf{center}}{|\mathbf{eye} - \mathbf{center}|}$$

Sugarak indítása

Keressük a kamera saját \mathbf{u} , \mathbf{v} , \mathbf{w} (jobbkezes!) koordinátarendszerét!

- Nézzen a kamera $-Z$ irányba!

$$\mathbf{w} = \frac{\mathbf{eye} - \mathbf{center}}{|\mathbf{eye} - \mathbf{center}|}$$

- Az X tengely legyen merőleges mind \mathbf{w} -re, mind az \mathbf{up} irányra!

$$\mathbf{u} = \frac{\mathbf{up} \times \mathbf{w}}{|\mathbf{up} \times \mathbf{w}|}$$

Sugarak indítása

Keressük a kamera saját \mathbf{u} , \mathbf{v} , \mathbf{w} (jobbkezes!) koordinátarendszerét!

- Nézzen a kamera $-Z$ irányba!

$$\mathbf{w} = \frac{\mathbf{eye} - \mathbf{center}}{|\mathbf{eye} - \mathbf{center}|}$$

- Az X tengely legyen merőleges mind \mathbf{w} -re, mind az \mathbf{up} irányra!

$$\mathbf{u} = \frac{\mathbf{up} \times \mathbf{w}}{|\mathbf{up} \times \mathbf{w}|}$$

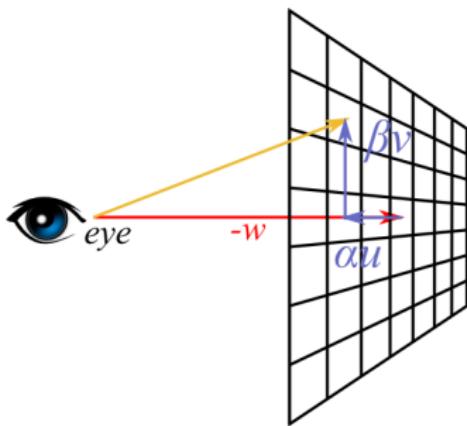
- Az Y tengely merőleges \mathbf{u} -ra és \mathbf{w} -re is:

$$\mathbf{v} = \mathbf{w} \times \mathbf{u}$$

(i, j) pixel koordinátái

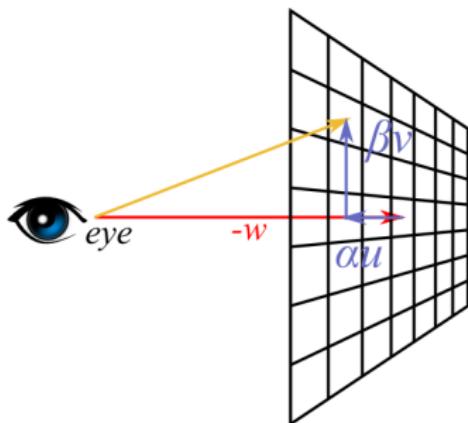
- Legyen \mathbf{p} az i, j pixel középpontja, a vetítősík egységnyi távolságra a nézőponttól! Ekkor

$$\mathbf{p}(i, j) = \mathbf{eye} + (\alpha\mathbf{u} + \beta\mathbf{v} - \mathbf{w}).$$



(i, j) pixel koordinátái

- Legyen \mathbf{p} az i, j pixel középpontja, a vetítősík egységnyi távolságra a nézőponttól! Ekkor



$$\mathbf{p}(i, j) = \mathbf{eye} + (\alpha\mathbf{u} + \beta\mathbf{v} - \mathbf{w}).$$

- Ahol

$$\alpha = \tan\left(\frac{\text{fov}x}{2}\right) \cdot \frac{i - \text{width}/2}{\text{width}/2},$$

$$\beta = \tan\left(\frac{\text{fovy}}{2}\right) \cdot \frac{\text{height}/2 - j}{\text{height}/2}.$$

A sugár egyenlete

- A sugár egy félegyenes, amit kezdőpontjával és irányvektorával adhatunk meg.

A sugár egyenlete

- A sugár egy félegyenes, amit kezdőpontjával és irányvektorával adhatunk meg.
- Legyen \mathbf{p}_0 a sugár kezdőpontja, \mathbf{v} pedig az irányvektora, ekkor

$$\mathbf{p}(t) = \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v}, \quad t \geq 0$$

megadja a sugár összes pontját.

A sugár egyenlete

- A sugár egy félegyenes, amit kezdőpontjával és irányvektorával adhatunk meg.
- Legyen \mathbf{p}_0 a sugár kezdőpontja, \mathbf{v} pedig az irányvektora, ekkor

$$\mathbf{p}(t) = \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v}, \quad t \geq 0$$

megadja a sugár összes pontját.

- Most a sugarak kezdőpontját az előbbieknél megfelelően számoljuk, azaz $\mathbf{p}_0 = \mathbf{p}(i, j)$

A sugár egyenlete

- A sugár egy félegyenes, amit kezdőpontjával és irányvektorával adhatunk meg.
- Legyen \mathbf{p}_0 a sugár kezdőpontja, \mathbf{v} pedig az irányvektora, ekkor

$$\mathbf{p}(t) = \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v}, \quad t \geq 0$$

megadja a sugár összes pontját.

- Most a sugarak kezdőpontját az előbbieknél megfelelően számoljuk, azaz $\mathbf{p}_0 = \mathbf{p}(i, j)$
- A sugár irányvektora pedig $\mathbf{v} = \frac{\mathbf{p}(i, j) - \text{eye}}{|\mathbf{p}(i, j) - \text{eye}|}$

Metszések

Tartalom

1 Raycasting

- Motiváció
- Raycasting
- Sugarak indítása
- **Metszések**

- Sugár és sík metszéspontja
- Sugár és háromszög metszéspontja
- Sugár és poligon metszéspontja
- Sugár és gömb metszéspontja
- Transzformált objektumok
- Sugár és doboz metszéspontja

2 Rekurzív sugárkövetés

- Megjegyzések

3 Befoglaló keretek

- Befoglaló keretek

4 Tér felosztó eljárások

- Felosztások

Metszések

Metszések

- A sugárkövető programok futásidejük döntő részében metszéseket fognak végezni

Metszések

Metszések

- A sugárkövető programok futásidejük döntő részében metszéseket fognak végezni
- Nézzük meg néhány egyszerű geometriai elemmel vett metszetét a sugárnak

Metszések

Metszések

- A sugárkövető programok futásidejük döntő részében metszéseket fognak végezni
- Nézzük meg néhány egyszerű geometriai elemmel vett metszetét a sugárnak
- A sugarunk mindenkor a fent is látott $\mathbf{p}(t) = \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v}$ alakú, ahol felte tesszük a továbbiakban, hogy $|\mathbf{v}| = 1$

Metszések: parametrikus sugár-implicit felület

- Legyen adva egy $f(\mathbf{x}) = 0$ implicit egyenlet, ami meghatározza a metszeni kívánt felületünket ($\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3$)

Metszések: parametrikus sugár-implicit felület

- Legyen adva egy $f(\mathbf{x}) = 0$ implicit egyenlet, ami meghatározza a metszeni kívánt felületünket ($\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3$)
 - A sugarunk egyenlete $\forall t \in [0, \infty)$ -re meghatároz egy pontot a térben

Metszések: parametrikus sugár-implicit felület

- Legyen adva egy $f(\mathbf{x}) = 0$ implicit egyenlet, ami meghatározza a metszeni kívánt felületünket ($\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3$)
- A sugarunk egyenlete $\forall t \in [0, \infty)$ -re meghatároz egy pontot a térben → tegyük be ezt a képletet az implicit egyenletbe!

Metszések: parametrikus sugár-implicit felület

- Legyen adva egy $f(\mathbf{x}) = 0$ implicit egyenlet, ami meghatározza a metszeni kívánt felületünket ($\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3$)
- A sugarunk egyenlete $\forall t \in [0, \infty)$ -re meghatároz egy pontot a térben → tegyük be ezt a képletet az implicit egyenletbe!
- Tehát a következő egyenletet kell megoldanunk t -re:

$$f(\mathbf{p}(t)) = 0$$

Metszések

Metszések: parametrikus sugár-implicit felület

- Legyen adva egy $f(\mathbf{x}) = 0$ implicit egyenlet, ami meghatározza a metszeni kívánt felületünket ($\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3$)
- A sugarunk egyenlete $\forall t \in [0, \infty)$ -re meghatároz egy pontot a térben → tegyük be ezt a képletet az implicit egyenletbe!
- Tehát a következő egyenletet kell megoldanunk t -re:

$$f(\mathbf{p}(t)) = 0$$

- A kapott t -től függően a következő esetek állhatnak fenn:

Metszések: parametrikus sugár-implicit felület

- Legyen adva egy $f(\mathbf{x}) = 0$ implicit egyenlet, ami meghatározza a metszeni kívánt felületünket ($\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3$)
- A sugarunk egyenlete $\forall t \in [0, \infty)$ -re meghatároz egy pontot a térben → tegyük be ezt a képletet az implicit egyenletbe!
- Tehát a következő egyenletet kell megoldanunk t -re:

$$f(\mathbf{p}(t)) = 0$$

- A kapott t -től függően a következő esetek állhatnak fenn:
 - Ha $t > 0$, akkor a sugarunk előtt van a felület és metszi

Metszések: parametrikus sugár-implicit felület

- Legyen adva egy $f(\mathbf{x}) = 0$ implicit egyenlet, ami meghatározza a metszeni kívánt felületünket ($\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3$)
- A sugarunk egyenlete $\forall t \in [0, \infty)$ -re meghatároz egy pontot a térben → tegyük be ezt a képletet az implicit egyenletbe!
- Tehát a következő egyenletet kell megoldanunk t -re:

$$f(\mathbf{p}(t)) = 0$$

- A kapott t -től függően a következő esetek állhatnak fenn:
 - Ha $t > 0$, akkor a sugarunk előtt van a felület és metszi
 - Ha $t = 0$ a sugár a felületről indul

Metszések: parametrikus sugár-implicit felület

- Legyen adva egy $f(\mathbf{x}) = 0$ implicit egyenlet, ami meghatározza a metszeni kívánt felületünket ($\mathbf{x} \in \mathbb{R}^3$)
 - A sugarunk egyenlete $\forall t \in [0, \infty)$ -re meghatároz egy pontot a térben → tegyük be ezt a képletet az implicit egyenletbe!
 - Tehát a következő egyenletet kell megoldanunk t -re:

$$f(\mathbf{p}(t)) = 0$$

- A kapott t -től függően a következő esetek állhatnak fenn:
 - Ha $t > 0$, akkor a sugarunk előtt van a felület és metszi
 - Ha $t = 0$ a sugár a felületről indul
 - Ha $t < 0$, akkor a sugár "mögött" van a felület és metszi a sugár egyenesét a felületet (de nekünk $t > 0$ kell!)

Metszések: parametrikus sugár-parametrikus felület

- Legyen adva egy $\mathbf{r}(u, v) = [r_x(u, v), r_y(u, v), r_z(u, v)]^T$ parametrikus felület

Metszések: parametrikus sugár-parametrikus felület

- Legyen adva egy $\mathbf{r}(u, v) = [r_x(u, v), r_y(u, v), r_z(u, v)]^T$ parametrikus felület
- Kell: találni egy olyan t sugárparamétert, amihez létezik (u, v) , hogy

$$\mathbf{p}(t) = \mathbf{r}(u, v)$$

Metszések: parametrikus sugár-parametrikus felület

- Legyen adva egy $\mathbf{r}(u, v) = [r_x(u, v), r_y(u, v), r_z(u, v)]^T$ parametrikus felület
- Kell: találni egy olyan t sugárparamétert, amihez létezik (u, v) , hogy

$$\mathbf{p}(t) = \mathbf{r}(u, v)$$

- Ez három ismeretlenes (t, u, v) , három egyenletes (x, y, z) koordinátánként egy) egyenletrendszer

Metszések: parametrikus sugár-parametrikus felület

- Legyen adva egy $\mathbf{r}(u, v) = [r_x(u, v), r_y(u, v), r_z(u, v)]^T$ parametrikus felület
- Kell: találni egy olyan t sugárparamétert, amihez létezik (u, v) , hogy

$$\mathbf{p}(t) = \mathbf{r}(u, v)$$

- Ez három ismeretlenes (t, u, v), három egyenletes (x, y, z koordinátánként egy) egyenletrendszer
- A t ugyanúgy ellenőrizendő, mint előbb, de most az (u, v) -re is figyeljünk, hogy a felületünk paramétertartományának megengedett részén van-e (általában $(u, v) \in [0, 1]^2$ kell)!

Tartalom

1 Raycasting

- Motiváció
- Raycasting
- Sugarak indítása
- **Metszések**

- **Sugár és sík metszéspontja**

- Sugár és háromszög metszéspontja
- Sugár és poligon metszéspontja
- Sugár és gömb metszéspontja
- Transzformált objektumok
- Sugár és doboz metszéspontja

2 Rekurzív sugárkövetés

- Megjegyzések

3 Befoglaló keretek

- Befoglaló keretek

4 Térfelosztó eljárások

- Felosztások

Egyenes és implicit sík metszéspontja

- Síkot megadhatunk implicit alakban: $Ax + By + Cz + D = 0$

Egyenes és implicit sík metszéspontja

- Síkot megadhatunk implicit alakban: $Ax + By + Cz + D = 0$
- A

$$\mathbf{p}(t) = \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v} = \begin{bmatrix} x_0 \\ y_0 \\ z_0 \end{bmatrix} + t \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}$$

sugár egyenese metszi a síkot, ha

$$A(x_0 + tx) + B(y_0 + ty) + C(z_0 + tz) + D = 0$$

Egyenes és implicit sík metszéspontja

- Ezt t -re átrendezve adódik

$$t(Ax + By + Cz) + x_0 + y_0 + z_0 + D = 0$$

$$t = -\frac{x_0 + y_0 + z_0 + D}{Ax + By + Cz}$$

Egyenes és implicit sík metszéspontja

- Ezt t -re átrendezve adódik

$$t(Ax + By + Cz) + x_0 + y_0 + z_0 + D = 0$$

$$t = -\frac{x_0 + y_0 + z_0 + D}{Ax + By + Cz}$$

- Látható a sík a nézőpontunkból, ha $t > 0$

Metszések

Egyenes és normálvektoros sík metszéspontja

- Legyen q_0 a sík egy pontja, n a normálvektora,

Egyenes és normálvektoros sík metszéspontja

- Legyen q_0 a sík egy pontja, n a normálvektora,
- Legyen p_0 ez egyenes egy pontja, v az irányvektora.

Metszések

Egyenes és normálvektoros sík metszéspontja

- Legyen \mathbf{q}_0 a sík egy pontja, \mathbf{n} a normálvektora,
- Legyen \mathbf{p}_0 ez egyenes egy pontja, \mathbf{v} az irányvektora.
- Az egyenes egyenlete:

$$\mathbf{p}(t) = \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v}$$

Metszések

Egyenes és normálvektoros sík metszéspontja

- Legyen \mathbf{q}_0 a sík egy pontja, \mathbf{n} a normálvektora,
- Legyen \mathbf{p}_0 ez egyenes egy pontja, \mathbf{v} az irányvektora.
- Az egyenes egyenlete:

$$\mathbf{p}(t) = \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v}$$

- A sík egyenlete:

$$\langle \mathbf{n}, \mathbf{q} - \mathbf{q}_0 \rangle = 0$$

- minden \mathbf{q} pontja a síknak kielégíti ezt az egyenletet

Egyenes és normálvektoros sík metszéspontja

- Behelyettesítve $\mathbf{p}(t)$ -t a \mathbf{q} helyére:

$$\langle \mathbf{n}, \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v} - \mathbf{q}_0 \rangle = 0,$$

Egyenes és normálvektoros sík metszéspontja

- Behelyettesítve $\mathbf{p}(t)$ -t a \mathbf{q} helyére:

$$\langle \mathbf{n}, \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v} - \mathbf{q}_0 \rangle = 0,$$

$$\langle \mathbf{n}, \mathbf{p}_0 \rangle + t\langle \mathbf{n}, \mathbf{v} \rangle - \langle \mathbf{n}, \mathbf{q}_0 \rangle = 0,$$

Egyenes és normálvektoros sík metszéspontja

- Behelyettesítve $\mathbf{p}(t)$ -t a \mathbf{q} helyére:

$$\langle \mathbf{n}, \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v} - \mathbf{q}_0 \rangle = 0,$$

$$\langle \mathbf{n}, \mathbf{p}_0 \rangle + t\langle \mathbf{n}, \mathbf{v} \rangle - \langle \mathbf{n}, \mathbf{q}_0 \rangle = 0,$$

$$t = \frac{\langle \mathbf{n}, \mathbf{q}_0 \rangle - \langle \mathbf{n}, \mathbf{p}_0 \rangle}{\langle \mathbf{n}, \mathbf{v} \rangle} = \frac{\langle \mathbf{n}, \mathbf{q}_0 - \mathbf{p}_0 \rangle}{\langle \mathbf{n}, \mathbf{v} \rangle},$$

ha $\langle \mathbf{n}, \mathbf{v} \rangle \neq 0$.

Egyenes és normálvektoros sík metszéspontja

- Behelyettesítve $\mathbf{p}(t)$ -t a \mathbf{q} helyére:

$$\langle \mathbf{n}, \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v} - \mathbf{q}_0 \rangle = 0,$$

$$\langle \mathbf{n}, \mathbf{p}_0 \rangle + t\langle \mathbf{n}, \mathbf{v} \rangle - \langle \mathbf{n}, \mathbf{q}_0 \rangle = 0,$$

$$t = \frac{\langle \mathbf{n}, \mathbf{q}_0 \rangle - \langle \mathbf{n}, \mathbf{p}_0 \rangle}{\langle \mathbf{n}, \mathbf{v} \rangle} = \frac{\langle \mathbf{n}, \mathbf{q}_0 - \mathbf{p}_0 \rangle}{\langle \mathbf{n}, \mathbf{v} \rangle},$$

ha $\langle \mathbf{n}, \mathbf{v} \rangle \neq 0$.

- A sugár metszi a síket, ha: $t > 0$.

Egyenes és normálvektoros sík metszéspontja

- Behelyettesítve $\mathbf{p}(t)$ -t a \mathbf{q} helyére:

$$\langle \mathbf{n}, \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v} - \mathbf{q}_0 \rangle = 0,$$

$$\langle \mathbf{n}, \mathbf{p}_0 \rangle + t\langle \mathbf{n}, \mathbf{v} \rangle - \langle \mathbf{n}, \mathbf{q}_0 \rangle = 0,$$

$$t = \frac{\langle \mathbf{n}, \mathbf{q}_0 \rangle - \langle \mathbf{n}, \mathbf{p}_0 \rangle}{\langle \mathbf{n}, \mathbf{v} \rangle} = \frac{\langle \mathbf{n}, \mathbf{q}_0 - \mathbf{p}_0 \rangle}{\langle \mathbf{n}, \mathbf{v} \rangle},$$

ha $\langle \mathbf{n}, \mathbf{v} \rangle \neq 0$.

- A sugár metszi a síket, ha: $t > 0$.
- Ha $\langle \mathbf{n}, \mathbf{v} \rangle = 0$, akkor az egyenes párhuzamos a síkkal, és így vagy nincs metszéspontjuk, vagy az egyenes a síkon fut

Egyenes és parametrikus sík metszéspontja

- Síkot megadhatunk egy \mathbf{q} pontjával és \mathbf{i}, \mathbf{j} kifeszítő vektorokkal is: $\mathbf{s}(u, v) = \mathbf{q} + u\mathbf{i} + v\mathbf{j}$

Egyenes és parametrikus sík metszéspontja

- Síkot megadhatunk egy \mathbf{q} pontjával és \mathbf{i}, \mathbf{j} kifeszítő vektorokkal is: $\mathbf{s}(u, v) = \mathbf{q} + u\mathbf{i} + v\mathbf{j}$
- Metszéspont a $\mathbf{p}(t) = \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v}$ sugár egyenesével: keressük t és u, v -t úgy, hogy

$$\mathbf{p}(t) = \mathbf{s}(u, v)$$

Egyenes és parametrikus sík metszéspontja

- Síkot megadhatunk egy \mathbf{q} pontjával és \mathbf{i}, \mathbf{j} kifeszítő vektorokkal is: $\mathbf{s}(u, v) = \mathbf{q} + u\mathbf{i} + v\mathbf{j}$
- Metszéspont a $\mathbf{p}(t) = \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v}$ sugár egyenesével: keressük t és u, v -t úgy, hogy

$$\mathbf{p}(t) = \mathbf{s}(u, v)$$

- Beírva a képleteket adódik

$$\mathbf{p}_0 + t\mathbf{v} = \mathbf{q} + u\mathbf{i} + v\mathbf{j}$$

Egyenes és parametrikus sík metszéspontja

- Síkot megadhatunk egy \mathbf{q} pontjával és \mathbf{i}, \mathbf{j} kifeszítő vektorokkal is: $\mathbf{s}(u, v) = \mathbf{q} + u\mathbf{i} + v\mathbf{j}$
- Metszéspont a $\mathbf{p}(t) = \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v}$ sugár egyenesével: keressük t és u, v -t úgy, hogy

$$\mathbf{p}(t) = \mathbf{s}(u, v)$$

- Beírva a képleteket adódik

$$\mathbf{p}_0 + t\mathbf{v} = \mathbf{q} + u\mathbf{i} + v\mathbf{j}$$

- Átrendezve kapjuk, hogy

$$\mathbf{p}_0 - \mathbf{q} = -t\mathbf{v} + u\mathbf{i} + v\mathbf{j}$$

Egyenes és parametrikus sík metszéspontja

- Ez három ismeretlenes, három lineáris egyenletből álló egyenletrendszer, ami megoldható, ha v, i, j lineárisan nem összefüggő

Egyenes és parametrikus sík metszéspontja

- Ez három ismeretlenes, három lineáris egyenletből álló egyenletrendszer, ami megoldható, ha $\mathbf{v}, \mathbf{i}, \mathbf{j}$ lineárisan nem összefüggő
- Mátrix alakban:

$$\begin{bmatrix} p_0x - q_x \\ p_0y - q_y \\ p_0z - q_z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -v_x & i_x & j_x \\ -v_y & i_y & j_y \\ -v_z & i_z & j_z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} t \\ u \\ v \end{bmatrix}$$

Egyenes és parametrikus sík metszéspontja

- Ez három ismeretlenes, három lineáris egyenletből álló egyenletrendszer, ami megoldható, ha $\mathbf{v}, \mathbf{i}, \mathbf{j}$ lineárisan nem összefüggő
- Mátrix alakban:

$$\begin{bmatrix} p_0x - q_x \\ p_0y - q_y \\ p_0z - q_z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -v_x & i_x & j_x \\ -v_y & i_y & j_y \\ -v_z & i_z & j_z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} t \\ u \\ v \end{bmatrix}$$

- Látjuk a síket, ha $t > 0$ (most $u, v \in \mathbb{R}$ a felület paramétertartománya, ez teljesülni fog)

Metszések

Tartalom

1 Raycasting

- Motiváció
- Raycasting
- Sugarak indítása
- **Metszések**
 - Sugár és sík metszéspontja
 - **Sugár és háromszög metszéspontja**
 - Sugár és poligon metszéspontja
 - Sugár és gömb metszéspontja
 - Transzformált objektumok
 - Sugár és doboz metszéspontja

2 Rekurzív sugárkövetés

- Megjegyzések

3 Befoglaló keretek

- Befoglaló keretek

4 Térfelosztó eljárások

- Felosztások

Háromszög megadása

- Egyértelműen megadható három csúcsával.

Háromszög megadása

- Egyértelműen megadható három csúcsával.
- Ha $\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c}$ a háromszög csúcsai, akkor a hozzá tartozó sík pont-normálvektoros implicit megadásához a sík
 - egy pontja $\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c}$ bármelyike

Háromszög megadása

- Egyértelműen megadható három csúcsával.
- Ha $\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c}$ a háromszög csúcsai, akkor a hozzá tartozó sík pont-normálvektoros implicit megadásához a sík
 - egy pontja $\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c}$ bármelyike
 - normálvektora

$$\mathbf{n} = \frac{(\mathbf{c} - \mathbf{a}) \times (\mathbf{b} - \mathbf{a})}{\|(\mathbf{c} - \mathbf{a}) \times (\mathbf{b} - \mathbf{a})\|},$$

ahol \times a vektoriális szorzást jelöli, és ekkor \mathbf{n} egységnyi hosszúságú.

Háromszög és egyenes metszéspontja

- Először számítsuk ki az egyenes és a háromszög síkjának metszéspontját, ez legyen **p** (már ha létezik).

Háromszög és egyenes metszéspontja

- Először számítsuk ki az egyenes és a háromszög síkjának metszéspontját, ez legyen **p** (már ha létezik).
- Legyenek $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$ a **p** pont **a**, **b**, **c**-re vonatkoztatott baricentrikus koordinátái, úgy hogy

$$\mathbf{p} = \lambda_1 \mathbf{a} + \lambda_2 \mathbf{b} + \lambda_3 \mathbf{c}$$

Háromszög és egyenes metszéspontja

- Először számítsuk ki az egyenes és a háromszög síkjának metszéspontját, ez legyen **p** (már ha létezik).
- Legyenek $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$ a **p** pont **a**, **b**, **c**-re vonatkoztatott baricentrikus koordinátái, úgy hogy

$$\mathbf{p} = \lambda_1 \mathbf{a} + \lambda_2 \mathbf{b} + \lambda_3 \mathbf{c}$$

- **p** Akkor, és csak akkor van a \triangle -ön belül, ha

$$0 \leq \lambda_1, \lambda_2, \lambda_3 \leq 1.$$

Pont a háromszögön vizsgálat

- Tudjuk, hogy $\mathbf{p} = [x, y, z]^T = \lambda_1 \mathbf{a} + \lambda_2 \mathbf{b} + \lambda_3 \mathbf{c}$. Ekkor

$$x = \lambda_1 a_x + \lambda_2 b_x + \lambda_3 c_x$$

$$y = \lambda_1 a_y + \lambda_2 b_y + \lambda_3 c_y$$

$$z = \lambda_1 a_z + \lambda_2 b_z + \lambda_3 c_z,$$

$$\text{ill. } \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 = 1 \Rightarrow \lambda_3 = 1 - \lambda_1 - \lambda_2$$

Pont a háromszögön vizsgálat

- Tudjuk, hogy $\mathbf{p} = [x, y, z]^T = \lambda_1 \mathbf{a} + \lambda_2 \mathbf{b} + \lambda_3 \mathbf{c}$. Ekkor

$$x = \lambda_1 a_x + \lambda_2 b_x + \lambda_3 c_x$$

$$y = \lambda_1 a_y + \lambda_2 b_y + \lambda_3 c_y$$

$$z = \lambda_1 a_z + \lambda_2 b_z + \lambda_3 c_z,$$

$$\text{ill. } \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 = 1 \Rightarrow \lambda_3 = 1 - \lambda_1 - \lambda_2$$

- A gyorsabb számolásért vegyük a fentinek egy síkra vett vetületét

Pont a háromszögön vizsgálat

- Tudjuk, hogy $\mathbf{p} = [x, y, z]^T = \lambda_1 \mathbf{a} + \lambda_2 \mathbf{b} + \lambda_3 \mathbf{c}$. Ekkor

$$x = \lambda_1 a_x + \lambda_2 b_x + \lambda_3 c_x$$

$$y = \lambda_1 a_y + \lambda_2 b_y + \lambda_3 c_y$$

$$z = \lambda_1 a_z + \lambda_2 b_z + \lambda_3 c_z,$$

$$\text{ill. } \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 = 1 \Rightarrow \lambda_3 = 1 - \lambda_1 - \lambda_2$$

- A gyorsabb számolásért vegyük a fentinek egy síkra vett vetületét

Pont a háromszögön vizsgálat

- Tudjuk, hogy $\mathbf{p} = [x, y, z]^T = \lambda_1 \mathbf{a} + \lambda_2 \mathbf{b} + \lambda_3 \mathbf{c}$. Ekkor

$$x = \lambda_1 a_x + \lambda_2 b_x + \lambda_3 c_x$$

$$y = \lambda_1 a_y + \lambda_2 b_y + \lambda_3 c_y$$

$$z = \lambda_1 a_z + \lambda_2 b_z + \lambda_3 c_z,$$

$$\text{ill. } \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 = 1 \Rightarrow \lambda_3 = 1 - \lambda_1 - \lambda_2$$

- A gyorsabb számolásért vegyük a fentinek egy síkra vett vetületét
- A koordinátasíkok közül (XY , XZ vagy YZ) arra vegyük a háromszög 2D vetületét, amelyre a háromszög vetületének területe a legnagyobb!

Pont a háromszögön vizsgálat

- Tudjuk, hogy $\mathbf{p} = [x, y, z]^T = \lambda_1 \mathbf{a} + \lambda_2 \mathbf{b} + \lambda_3 \mathbf{c}$. Ekkor

$$x = \lambda_1 a_x + \lambda_2 b_x + \lambda_3 c_x$$

$$y = \lambda_1 a_y + \lambda_2 b_y + \lambda_3 c_y$$

$$z = \lambda_1 a_z + \lambda_2 b_z + \lambda_3 c_z,$$

$$\text{ill. } \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 = 1 \Rightarrow \lambda_3 = 1 - \lambda_1 - \lambda_2$$

- A gyorsabb számolásért vegyük a fentinek egy síkra vett vetületét
- A koordinátaíkok közül (XY , XZ vagy YZ) arra vegyük a háromszög 2D vetületét, amelyre a háromszög vetületének területe a legnagyobb!

Pont a háromszögön vizsgálat

- Tudjuk, hogy $\mathbf{p} = [x, y, z]^T = \lambda_1 \mathbf{a} + \lambda_2 \mathbf{b} + \lambda_3 \mathbf{c}$. Ekkor

$$x = \lambda_1 a_x + \lambda_2 b_x + \lambda_3 c_x$$

$$y = \lambda_1 a_y + \lambda_2 b_y + \lambda_3 c_y$$

$$z = \lambda_1 a_z + \lambda_2 b_z + \lambda_3 c_z,$$

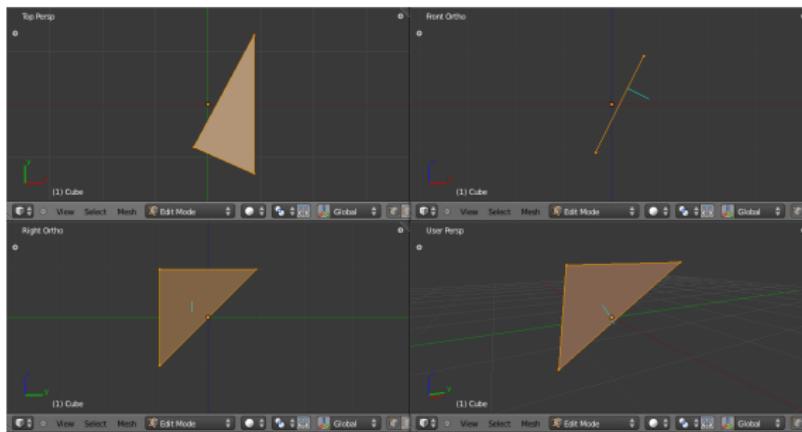
$$\text{ill. } \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 = 1 \Rightarrow \lambda_3 = 1 - \lambda_1 - \lambda_2$$

- A gyorsabb számolásért vegyük a fentinek egy síkra vett vetületét
- A koordinátaíkok közül (XY , XZ vagy YZ) arra vegyük a háromszög 2D vetületét, amelyre a háromszög vetületének területe a legnagyobb! \rightarrow a háromszög és a sík normálisa leginkább "egyállású"
- A vetülethez egyszerűen elhagyjuk z , y vagy x egyenletét, megfelelően.

Pont a háromszögön vizsgálat

Azt tengely kell választani, amelyik mentén a legnagyobb a háromszög normálvektorának abszolút értéke.

(Így biztos nem fordulhat elő, hogy a háromszög merőleges a síkra, és csak egy szakasz marad belőle!)



Pont a háromszögön vizsgálat

- Pl. legyen a z a választott tengely. Ekkor

$$x = \lambda_1 a_x + \lambda_2 b_x + \lambda_3 c_x$$

$$y = \lambda_1 a_y + \lambda_2 b_y + \lambda_3 c_y$$

Pont a háromszögön vizsgálat

- Pl. legyen a z a választott tengely. Ekkor

$$x = \lambda_1 a_x + \lambda_2 b_x + \lambda_3 c_x$$

$$y = \lambda_1 a_y + \lambda_2 b_y + \lambda_3 c_y$$

- Behelyettesítve $\lambda_3 = 1 - \lambda_1 - \lambda_2$ -t, és rendezve:

$$x = \lambda_1(a_x - c_x) + \lambda_2(b_x - c_x) + c_x$$

$$y = \lambda_1(a_y - c_y) + \lambda_2(b_y - c_y) + c_y$$

Pont a háromszögön vizsgálat

- Rendezve λ_1, λ_2 -re kapjuk:

$$\lambda_1 = \frac{(b_y - c_y)(x - c_x) - (b_x - c_x)(y - c_y)}{(a_x - c_x)(b_y - c_y) - (b_x - c_x)(a_y - c_y)}$$
$$\lambda_2 = \frac{-(a_y - c_y)(x - c_x) - (a_x - c_x)(y - c_y)}{(a_x - c_x)(b_y - c_y) - (b_x - c_x)(a_y - c_y)}$$

Pont a háromszögön vizsgálat

- Rendezve λ_1, λ_2 -re kapjuk:

$$\lambda_1 = \frac{(b_y - c_y)(x - c_x) - (b_x - c_x)(y - c_y)}{(a_x - c_x)(b_y - c_y) - (b_x - c_x)(a_y - c_y)}$$
$$\lambda_2 = \frac{-(a_y - c_y)(x - c_x) - (a_x - c_x)(y - c_y)}{(a_x - c_x)(b_y - c_y) - (b_x - c_x)(a_y - c_y)}$$

- A nevező csak degenerált háromszög esetén lehet nulla.

Pont a háromszögön vizsgálat

- Rendezve λ_1, λ_2 -re kapjuk:

$$\lambda_1 = \frac{(b_y - c_y)(x - c_x) - (b_x - c_x)(y - c_y)}{(a_x - c_x)(b_y - c_y) - (b_x - c_x)(a_y - c_y)}$$
$$\lambda_2 = \frac{-(a_y - c_y)(x - c_x) - (a_x - c_x)(y - c_y)}{(a_x - c_x)(b_y - c_y) - (b_x - c_x)(a_y - c_y)}$$

- A nevező csak degenerált háromszög esetén lehet nulla.
- **p** akkor és csak akkor van a háromszögön belül, ha

$$0 \leq \lambda_1, \lambda_2, \lambda_3 \leq 1.$$

Metszések

Tartalom

1 Raycasting

- Motiváció
- Raycasting
- Sugarak indítása
- **Metszések**
 - Sugár és sík metszéspontja
 - Sugár és háromszög metszéspontja
 - Sugár és poligon metszéspontja**
 - Sugár és gömb metszéspontja
 - Transzformált objektumok
 - Sugár és doboz metszéspontja

2 Rekurzív sugárkövetés

- Megjegyzések

3 Befoglaló keretek

- Befoglaló keretek

4 Térfelosztó eljárások

- Felosztások

Metszések

Sugár metszése poligonnal

- Tegyük fel, hogy a poligonunk csúcsai egy síkban vannak, ekkor a metszés két lépésben

Sugár metszése poligonnal

- Tegyük fel, hogy a poligonunk csúcsai egy síkban vannak, ekkor a metszés két lépésben
 - A sugarunkat metszük el a poligon síkjával

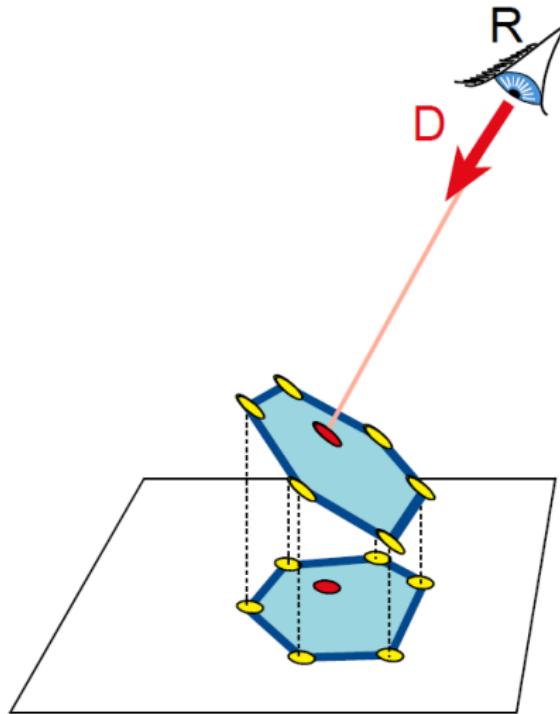
Sugár metszése poligonnal

- Tegyük fel, hogy a poligonunk csúcsai egy síkban vannak, ekkor a metszés két lépésben
 - A sugarunkat metszük el a poligon síkjával
 - Döntsük el, hogy a metszéspont a poligonon belül van-e

Sugár metszése poligonnal

- Tegyük fel, hogy a poligonunk csúcsai egy síkban vannak, ekkor a metszés két lépésben
 - A sugarunkat metszük el a poligon síkjával
 - Döntsük el, hogy a metszéspont a poligonon belül van-e
- A másodikat egy síkban érdemes csinálni (vagy a poligon síkjában, vagy a poligon valamely koordinátatengelyre vett vetületének síkjában)

Sugár metszése poligonnal

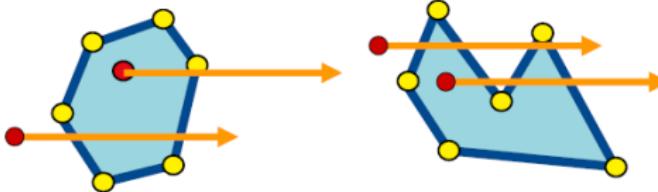


Pont-poligon tartalmazás teszt síkban

- A pont a poligonon belül van, ha tetszőleges irányú, belőle indított sugárnak páratlan számú metszéspontja van a poligon oldalaival (azaz a sugarat a poligon összes oldalszakaszával el kell metszeni)

Pont-poligon tartalmazás teszt síkban

- A pont a poligonon belül van, ha tetszőleges irányú, belőle indított sugárnak páratlan számú metszéspontja van a poligon oldalaival (azaz a sugarat a poligon összes oldalszakaszával el kell metszeni)
- Konkáv és csillag alagú poligonra is működik



Metszések

Sugár metszése szakasszal

- A poligon $\mathbf{d}_i = (x_i, y_i), \mathbf{d}_{i+1} = (x_{i+1}, y_{i+1})$ csúcsponjtai közötti szakasz parametrikus alakja:
$$\mathbf{d}_{i,i+1}(s) = (1 - s)\mathbf{d}_i + s\mathbf{d}_{i+1} = \mathbf{d}_i + s(\mathbf{d}_{i+1} - \mathbf{d}_i), t \in [0, 1]$$

Sugár metszése szakasszal

- A poligon $\mathbf{d}_i = (x_i, y_i), \mathbf{d}_{i+1} = (x_{i+1}, y_{i+1})$ csúcsponjtai közötti szakasz parametrikus alakja:
$$\mathbf{d}_{i,i+1}(s) = (1 - s)\mathbf{d}_i + s\mathbf{d}_{i+1} = \mathbf{d}_i + s(\mathbf{d}_{i+1} - \mathbf{d}_i), t \in [0, 1]$$
- Ezt kell metszeni a $\mathbf{p}(t) = \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v}$ alakú sugárral

Sugár metszése szakasszal

- A poligon $\mathbf{d}_i = (x_i, y_i), \mathbf{d}_{i+1} = (x_{i+1}, y_{i+1})$ csúcspontjai közötti szakasz parametrikus alakja:
$$\mathbf{d}_{i,i+1}(s) = (1 - s)\mathbf{d}_i + s\mathbf{d}_{i+1} = \mathbf{d}_i + s(\mathbf{d}_{i+1} - \mathbf{d}_i), t \in [0, 1]$$
- Ezt kell metszeni a $\mathbf{p}(t) = \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v}$ alakú sugárral
- Most: a $\mathbf{p}_0 = (x_0, y_0)$ pont az a pont, amiről el akarjuk döntení, hogy a poligonon belül van-e, \mathbf{d} tetszőleges

Sugár metszése szakasszal

- A poligon $\mathbf{d}_i = (x_i, y_i), \mathbf{d}_{i+1} = (x_{i+1}, y_{i+1})$ csúcspontjai közötti szakasz parametrikus alakja:
$$\mathbf{d}_{i,i+1}(s) = (1 - s)\mathbf{d}_i + s\mathbf{d}_{i+1} = \mathbf{d}_i + s(\mathbf{d}_{i+1} - \mathbf{d}_i), t \in [0, 1]$$
- Ezt kell metszeni a $\mathbf{p}(t) = \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v}$ alakú sugárral
- Most: a $\mathbf{p}_0 = (x_0, y_0)$ pont az a pont, amiről el akarjuk döntení, hogy a poligonon belül van-e, \mathbf{d} tetszőleges
- Legyen $\mathbf{d} = (1, 0)!$

Sugár metszése szakasszal

- A poligon $\mathbf{d}_i = (x_i, y_i), \mathbf{d}_{i+1} = (x_{i+1}, y_{i+1})$ csúcspontról közötti szakasz parametrikus alakja:
$$\mathbf{d}_{i,i+1}(s) = (1 - s)\mathbf{d}_i + s\mathbf{d}_{i+1} = \mathbf{d}_i + s(\mathbf{d}_{i+1} - \mathbf{d}_i), t \in [0, 1]$$
- Ezt kell metszeni a $\mathbf{p}(t) = \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v}$ alakú sugárral
- Most: a $\mathbf{p}_0 = (x_0, y_0)$ pont az a pont, amiről el akarjuk dönteni, hogy a poligonon belül van-e, \mathbf{d} tetszőleges
- Legyen $\mathbf{d} = (1, 0)!$
- Így a $\mathbf{p}(t) = \mathbf{d}_{i,i+1}(s)$ egyenletet csak y koordinátára kell megoldani

Metszések

Sugár metszése szakasszal

- Keressük meg, hogy hol metszi a $\mathbf{d}_{i,i+1}(s)$ oldal egyenese a sugarat (=melyik s -re lesz $d_{i,i+1}(s)_y = y_0$?)

Metszések

Sugár metszése szakasszal

- Keressük meg, hogy hol metszi a $\mathbf{d}_{i,i+1}(s)$ oldal egyenese a sugarat (=melyik s -re lesz $d_{i,i+1}(s)_y = y_0$?)
- Azaz $y_0 = y_i + s(y_{i+1} - y_i)$

Sugár metszése szakasszal

- Keressük meg, hogy hol metszi a $\mathbf{d}_{i,i+1}(s)$ oldal egyenese a sugarat (=melyik s -re lesz $d_{i,i+1}(s)_y = y_0$?)
- Azaz $y_0 = y_i + s(y_{i+1} - y_i)$
- s -t kifejezve: $s = \frac{y_0 - y_i}{y_{i+1} - y_i}$

Sugár metszése szakasszal

- Keressük meg, hogy hol metszi a $\mathbf{d}_{i,i+1}(s)$ oldal egyenese a sugarat (=melyik s -re lesz $d_{i,i+1}(s)_y = y_0$?)
- Azaz $y_0 = y_i + s(y_{i+1} - y_i)$
- s -t kifejezve: $s = \frac{y_0 - y_i}{y_{i+1} - y_i}$
- Innen megkapjuk azt az x koordinátát $\mathbf{d}_{i,i+1}(s)$ -be behelyettesítve, ahol a sugár metszi a szakaszt (HF: kifejezni t -t DE: kell ez most nekünk?)

Sugár metszése szakasszal

- Keressük meg, hogy hol metszi a $\mathbf{d}_{i,i+1}(s)$ oldal egyenese a sugarat (=melyik s -re lesz $d_{i,i+1}(s)_y = y_0$?)
- Azaz $y_0 = y_i + s(y_{i+1} - y_i)$
- s -t kifejezve: $s = \frac{y_0 - y_i}{y_{i+1} - y_i}$
- Innen megkapjuk azt az x koordinátát $\mathbf{d}_{i,i+1}(s)$ -be behelyettesítve, ahol a sugár metszi a szakaszt (HF: kifejezni t -t DE: kell ez most nekünk?)
- Ha $s \notin [0, 1]$: a sugár nem metszi a szakaszt (csak az egyenesét)

Sugár metszése szakasszal

- Keressük meg, hogy hol metszi a $\mathbf{d}_{i,i+1}(s)$ oldal egyenese a sugarat (=melyik s -re lesz $d_{i,i+1}(s)_y = y_0$?)
- Azaz $y_0 = y_i + s(y_{i+1} - y_i)$
- s -t kifejezve: $s = \frac{y_0 - y_i}{y_{i+1} - y_i}$
- Innen megkapjuk azt az x koordinátát $\mathbf{d}_{i,i+1}(s)$ -be behelyettesítve, ahol a sugár metszi a szakaszt (HF: kifejezni t -t DE: kell ez most nekünk?)
- Ha $s \notin [0, 1]$: a sugár nem metszi a szakaszt (csak az egyenesét)
- Ha $t \leq 0$: a sugár egybeesik a szakasszal, vagy mögötte van a metszéspont

Metszések

Tartalom

1 Raycasting

- Motiváció
- Raycasting
- Sugarak indítása
- **Metszések**

- Sugár és sík metszéspontja
- Sugár és háromszög metszéspontja
- Sugár és poligon metszéspontja
- Sugár és gömb metszéspontja**
- Transzformált objektumok
- Sugár és doboz metszéspontja

2 Rekurzív sugárkövetés

- Megjegyzések

3 Befoglaló keretek

- Befoglaló keretek

4 Térfelosztó eljárások

- Felosztások

A gömb egyenlete

- Az r sugarú, $\mathbf{c} = (c_x, c_y, c_z)$ középpontú gömb implicit egyenlete:

$$(x - c_x)^2 + (y - c_y)^2 + (z - c_z)^2 - r^2 = 0$$

A gömb egyenlete

- Az r sugarú, $\mathbf{c} = (c_x, c_y, c_z)$ középpontú gömb implicit egyenlete:

$$(x - c_x)^2 + (y - c_y)^2 + (z - c_z)^2 - r^2 = 0$$

- Ugyanez skalárszorzattal felírva:

$$\langle \mathbf{p} - \mathbf{c}, \mathbf{p} - \mathbf{c} \rangle - r^2 = 0,$$

ahol $\mathbf{p} = (x, y, z)$.

Gömb és egyenes metszéspontja

- Legyen p_0 ez egyenes egy pontja, v az irányvektora.

Gömb és egyenes metszéspontja

- Legyen \mathbf{p}_0 ez egyenes egy pontja, \mathbf{v} az irányvektora.
- Ekkor az egyenes egyenlete:

$$\mathbf{p}(t) = \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v}$$

Gömb és egyenes metszéspontja

- Legyen \mathbf{p}_0 ez egyenes egy pontja, \mathbf{v} az irányvektora.
- Ekkor az egyenes egyenlete:

$$\mathbf{p}(t) = \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v}$$

- Behelyettesítve a gömb egyenletébe, kapjuk:

$$\langle \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v} - \mathbf{c}, \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v} - \mathbf{c} \rangle - r^2 = 0$$

Gömb és egyenes metszéspontja

- Legyen \mathbf{p}_0 ez egyenes egy pontja, \mathbf{v} az irányvektora.
- Ekkor az egyenes egyenlete:

$$\mathbf{p}(t) = \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v}$$

- Behelyettesítve a gömb egyenletébe, kapjuk:

$$\langle \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v} - \mathbf{c}, \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v} - \mathbf{c} \rangle - r^2 = 0$$

- Kifejtve:

$$t^2 \langle \mathbf{v}, \mathbf{v} \rangle + 2t \langle \mathbf{v}, \mathbf{p}_0 - \mathbf{c} \rangle + \langle \mathbf{p}_0 - \mathbf{c}, \mathbf{p}_0 - \mathbf{c} \rangle - r^2 = 0$$

Metszések

$$t^2 \langle \mathbf{v}, \mathbf{v} \rangle + 2t \langle \mathbf{v}, \mathbf{p}_0 - \mathbf{c} \rangle + \langle \mathbf{p}_0 - \mathbf{c}, \mathbf{p}_0 - \mathbf{c} \rangle - r^2 = 0$$

- Ez másodfokú egyenlet t -re (minden más ismert).

Metszések

$$t^2 \langle \mathbf{v}, \mathbf{v} \rangle + 2t \langle \mathbf{v}, \mathbf{p}_0 - \mathbf{c} \rangle + \langle \mathbf{p}_0 - \mathbf{c}, \mathbf{p}_0 - \mathbf{c} \rangle - r^2 = 0$$

- Ez másodfokú egyenlet t -re (minden más ismert).
- Legyen $D = (2\langle \mathbf{v}, \mathbf{p}_0 - \mathbf{c} \rangle)^2 - 4\langle \mathbf{v}, \mathbf{v} \rangle(\langle \mathbf{p}_0 - \mathbf{c}, \mathbf{p}_0 - \mathbf{c} \rangle - r^2)$

$$t^2 \langle \mathbf{v}, \mathbf{v} \rangle + 2t \langle \mathbf{v}, \mathbf{p}_0 - \mathbf{c} \rangle + \langle \mathbf{p}_0 - \mathbf{c}, \mathbf{p}_0 - \mathbf{c} \rangle - r^2 = 0$$

- Ez másodfokú egyenlet t -re (minden más ismert).
 - Legyen $D = (2\langle \mathbf{v}, \mathbf{p}_0 - \mathbf{c} \rangle)^2 - 4\langle \mathbf{v}, \mathbf{v} \rangle(\langle \mathbf{p}_0 - \mathbf{c}, \mathbf{p}_0 - \mathbf{c} \rangle - r^2)$
 - Ha $D > 0$: két megoldás van, az egyenes metszi a gömböt.

$$t^2 \langle \mathbf{v}, \mathbf{v} \rangle + 2t \langle \mathbf{v}, \mathbf{p}_0 - \mathbf{c} \rangle + \langle \mathbf{p}_0 - \mathbf{c}, \mathbf{p}_0 - \mathbf{c} \rangle - r^2 = 0$$

- Ez másodfokú egyenlet t -re (minden más ismert).
 - Legyen $D = (2\langle \mathbf{v}, \mathbf{p}_0 - \mathbf{c} \rangle)^2 - 4\langle \mathbf{v}, \mathbf{v} \rangle(\langle \mathbf{p}_0 - \mathbf{c}, \mathbf{p}_0 - \mathbf{c} \rangle - r^2)$
 - Ha $D > 0$: két megoldás van, az egyenes metszi a gömböt.
 - Ha $D = 0$: egy megoldás van, az egyenes érinti a gömböt.

$$t^2 \langle \mathbf{v}, \mathbf{v} \rangle + 2t \langle \mathbf{v}, \mathbf{p}_0 - \mathbf{c} \rangle + \langle \mathbf{p}_0 - \mathbf{c}, \mathbf{p}_0 - \mathbf{c} \rangle - r^2 = 0$$

- Ez másodfokú egyenlet t -re (minden más ismert).
 - Legyen $D = (2\langle \mathbf{v}, \mathbf{p}_0 - \mathbf{c} \rangle)^2 - 4\langle \mathbf{v}, \mathbf{v} \rangle (\langle \mathbf{p}_0 - \mathbf{c}, \mathbf{p}_0 - \mathbf{c} \rangle - r^2)$
 - Ha $D > 0$: két megoldás van, az egyenes metszi a gömböt.
 - Ha $D = 0$: egy megoldás van, az egyenes érinti a gömböt.
 - Ha $D < 0$: nincs valós megoldás, az egyenes nem metszi a gömböt.

Tartalom

1 Raycasting

- Motiváció
- Raycasting
- Sugarak indítása
- **Metszések**

- Sugár és sík metszéspontja
- Sugár és háromszög metszéspontja
- Sugár és poligon metszéspontja
- Sugár és gömb metszéspontja
- **Transzformált objektumok**
- Sugár és doboz metszéspontja

2 Rekurzív sugárkövetés

- Megjegyzések

3 Befoglaló keretek

- Befoglaló keretek

4 Tér felosztó eljárások

- Felosztások

Metszések

Transzformált objektumok

- Legyen M egy adott objektum transzformációs mátrixa.
- Feladat: Keressük r sugár és az M -mel transzformált objektum metszéspontját!

Metszések

Transzformált objektumok

- Legyen M egy adott objektum transzformációs mátrixa.
- Feladat: Keressük r sugár és az M -mel transzformált objektum metszéspontját!
- Probléma: Hogyan transzformálunk egy gömböt?
Pontonként? Képletet írjuk át? ...

Transzformált objektumok

- Legyen M egy adott objektum transzformációs mátrixa.
- Feladat: Keressük r sugár és az M -mel transzformált objektum metszéspontját!
- Probléma: Hogyan transzformálunk egy gömböt?
Pontonként? Képletet írjuk át? ...
- Megoldás: Transzformáljuk inkább a sugarat!

Tétel

Az r sugár és az \mathbf{M} -mel transzformált objektum metszéspontja \equiv az \mathbf{M}^{-1} -zel transzformált \mathbf{r} sugár és az objektum metszéspontja.

Tétel

Az r sugár és az \mathbf{M} -mel transzformált objektum metszéspontja \equiv az \mathbf{M}^{-1} -zel transzformált \mathbf{r} sugár és az objektum metszéspontja.

- $\mathbf{M} \in \mathbb{R}^{4 \times 4}$, homogén transzformáció
- Sugár kezdőpontja: $\mathbf{p}_0 = (p_x, p_y, p_z) \rightarrow [p_x, p_y, p_z, 1]$
- Sugár iránya: $\mathbf{v} = (v_x, v_y, v_z) \rightarrow [v_x, v_y, v_z, 0]$. Így nem hat rá az eltolás.
- Transzformált sugár $\mathbf{r}'(t) : \mathbf{M}^{-1}\mathbf{p} + t \cdot \mathbf{M}^{-1}\mathbf{v}$

Metszések

- Metszésvizsgálat: használjuk $\mathbf{r}'(t)$ -t!

Metszések

- Metszésvizsgálat: használjuk $\mathbf{r}'(t)$ -t!
- Metszéspont: \mathbf{q} , akkor az eredeti térben $\mathbf{M} \cdot \mathbf{q}$.

Metszések

- Metszésvizsgálat: használjuk $\mathbf{r}'(t)$ -t!
- Metszéspont: \mathbf{q} , akkor az eredeti térben $\mathbf{M} \cdot \mathbf{q}$.
- Távolságokat újra kell számolni az eredeti térben!

Metszések

- Metszésvizsgálat: használjuk $\mathbf{r}'(t)$ -t!
- Metszéspont: \mathbf{q} , akkor az eredeti térben $\mathbf{M} \cdot \mathbf{q}$.
- Távolságokat újra kell számolni az eredeti térben!
- Normálvektorok: \mathbf{n} helyett $\mathbf{M}^{-T} \cdot \mathbf{n}$ (inverz-transzponált).

Tartalom

1 Raycasting

- Motiváció
- Raycasting
- Sugarak indítása
- **Metszések**

- Sugár és sík metszéspontja
- Sugár és háromszög metszéspontja
- Sugár és poligon metszéspontja
- Sugár és gömb metszéspontja
- Transzformált objektumok
- **Sugár és doboz metszéspontja**

2 Rekurzív sugárkövetés

- Megjegyzések

3 Befoglaló keretek

- Befoglaló keretek

4 Térfejlesztő eljárások

- Felosztások

Sugár metszése AAB-vel

- AAB = axis aligned box, olyan téglatest, aminek az oldallapjai a koordinátasíkjainkkal párhuzamosak

Sugár metszése AAB-vel

- AAB = axis aligned box, olyan téglatest, aminek az oldallapjai a koordináta síkjainkkal párhuzamosak
- Legyen a sugarunk $\mathbf{p}(t) = \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v}$ alakú, ahol $\mathbf{p}_0 = (x_0, y_0, z_0)$, $\mathbf{v} = (v_x, v_y, v_z)$ a téglatestet pedig adjuk meg átlójának két pontjával, **a** és **b** segítségével ($\mathbf{a} < \mathbf{b}$)!

Sugár metszése AAB-vel

- AAB = axis aligned box, olyan téglatest, aminek az oldallapjai a koordinátaíjakkal párhuzamosak
- Legyen a sugarunk $\mathbf{p}(t) = \mathbf{p}_0 + t\mathbf{v}$ alakú, ahol $\mathbf{p}_0 = (x_0, y_0, z_0)$, $\mathbf{v} = (v_x, v_y, v_z)$ a téglatestet pedig adjuk meg átlójának két pontjával, \mathbf{a} és \mathbf{b} segítségével ($\mathbf{a} < \mathbf{b}$)!
- Tegyük fel, hogy a sugár kiindulópontja a doboztól balra helyezkedik el (ezt megtehetjük)

Metszések

Sugár metszése AAB-vel

- Ha $v_x = 0$: vízszintes a sugarunk, nincs metszéspont, ha $x_0 \notin [a_x, b_x]$, különben trivi eldönteni.

Metszések

Sugár metszése AAB-vel

- Ha $v_x = 0$: vízszintes a sugarunk, nincs metszéspont, ha $x_0 \notin [a_x, b_x]$, különben trivi eldönteni.
- Ha $v_x \neq 0$, akkor legyen $t_n := -\infty$, $t_f := +\infty$ és
 $t_1 := \frac{a_x - x_0}{v_x}$, $t_2 := \frac{b_x - x_0}{v_x}$

Metszések

Sugár metszése AAB-vel

- Ha $v_x = 0$: vízszintes a sugarunk, nincs metszéspont, ha $x_0 \notin [a_x, b_x]$, különben trivi eldönteni.
- Ha $v_x \neq 0$, akkor legyen $t_n := -\infty$, $t_f := +\infty$ és
 $t_1 := \frac{a_x - x_0}{v_x}$, $t_2 := \frac{b_x - x_0}{v_x}$
- Ha $t_1 > t_2$: cseréljük meg $t1, t2$ -t!

Metszések

Sugár metszése AAB-vel

- Ha $v_x = 0$: vízszintes a sugarunk, nincs metszéspont, ha $x_0 \notin [a_x, b_x]$, különben trivi eldönteni.
- Ha $v_x \neq 0$, akkor legyen $t_n := -\infty$, $t_f := +\infty$ és
 $t_1 := \frac{a_x - x_0}{v_x}$, $t_2 := \frac{b_x - x_0}{v_x}$
- Ha $t_1 > t_2$: cseréljük meg $t1, t2$ -t!
- Ha $t_n < t_1$: $t_n := t_1$

Metszések

Sugár metszése AAB-vel

- Ha $v_x = 0$: vízszintes a sugarunk, nincs metszéspont, ha $x_0 \notin [a_x, b_x]$, különben trivi eldönteni.
- Ha $v_x \neq 0$, akkor legyen $t_n := -\infty$, $t_f := +\infty$ és
 $t_1 := \frac{a_x - x_0}{v_x}$, $t_2 := \frac{b_x - x_0}{v_x}$
- Ha $t_1 > t_2$: cseréljük meg $t1, t2$ -t!
- Ha $t_n < t_1$: $t_n := t_1$
- Ha $t_f > t_2$: $t_f := t_2$

Sugár metszése AAB-vel

- Ha $v_x = 0$: vízszintes a sugarunk, nincs metszéspont, ha $x_0 \notin [a_x, b_x]$, különben trivi eldönteni.
- Ha $v_x \neq 0$, akkor legyen $t_n := -\infty$, $t_f := +\infty$ és $t_1 := \frac{a_x - x_0}{v_x}$, $t_2 := \frac{b_x - x_0}{v_x}$
- Ha $t_1 > t_2$: cseréljük meg t_1, t_2 -t!
- Ha $t_n < t_1$: $t_n := t_1$
- Ha $t_f > t_2$: $t_f := t_2$
- A fentit végezzük el az y és z koordinátákra is

Sugár metszése AAB-vel

- Ha $t_n > t_f$: nem találtuk el a dobozt

Sugár metszése AAB-vel

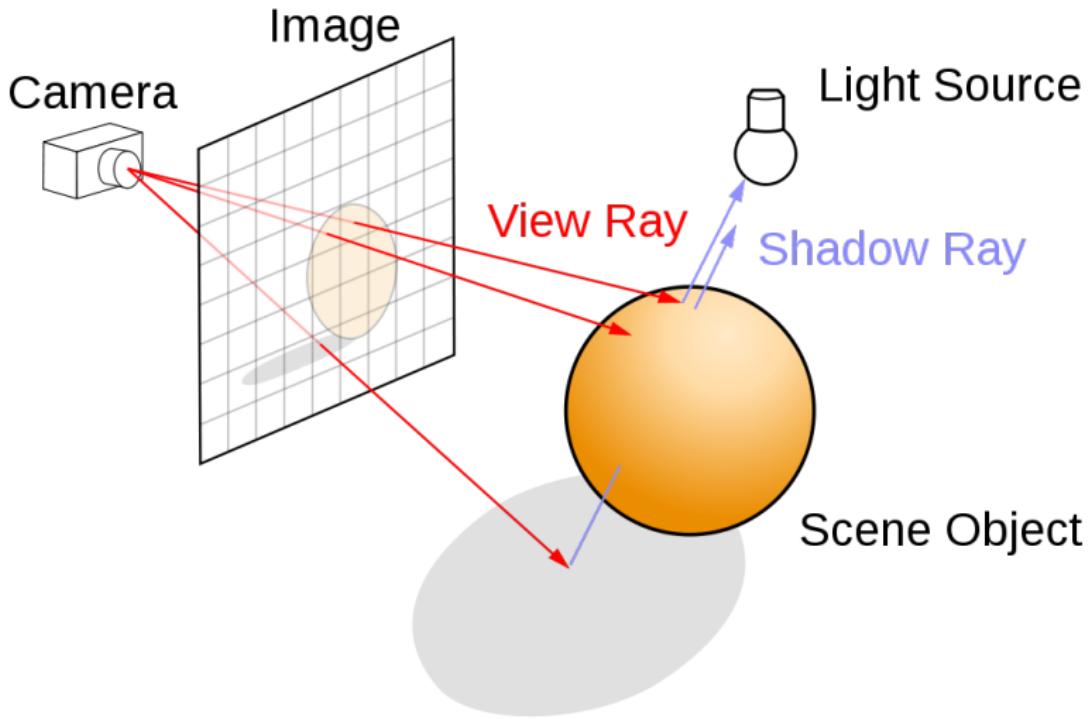
- Ha $t_n > t_f$: nem találtuk el a dobozt
- Ha $t_f < 0$: a doboz mögöttünk van

Metszések

Sugár metszése AAB-vel

- Ha $t_n > t_f$: nem találtuk el a dobozt
- Ha $t_f < 0$: a doboz mögöttünk van
- minden más esetben a sugarunk metszéspontjai a dobozzal t_n és t_f -ben lesznek (sorban a közelebbi és távolabbi metszéspontok)

Rekurzív sugárkövetés

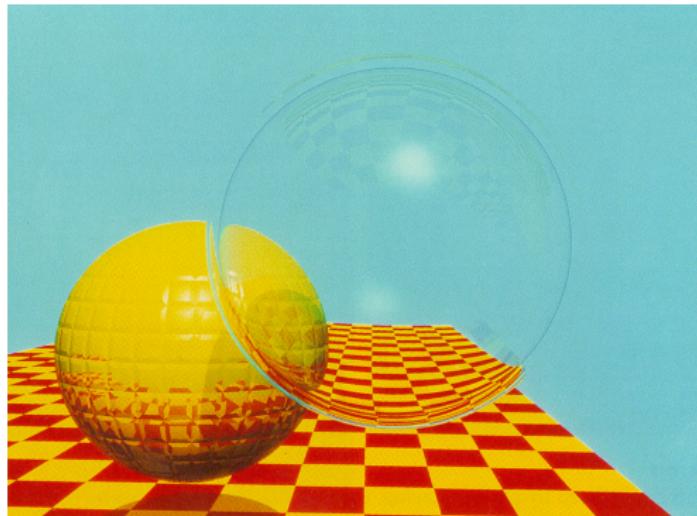


Egyszerűsített illuminációs egyenlet

Minden pixelre egymástól függetlenül határozzuk meg azok színét
– oldjuk meg az árnyalási és takarási feladatot.

Egyszerűsített illuminációs egyenlet

Minden pixelre egymástól függetlenül határozzuk meg azok színét – oldjuk meg az árnyalási és takarási feladatot.



Turner Whitted, 1980

- A fény útját két féle komponensre bontjuk: *kohérens* és *inkohérens* komponensre

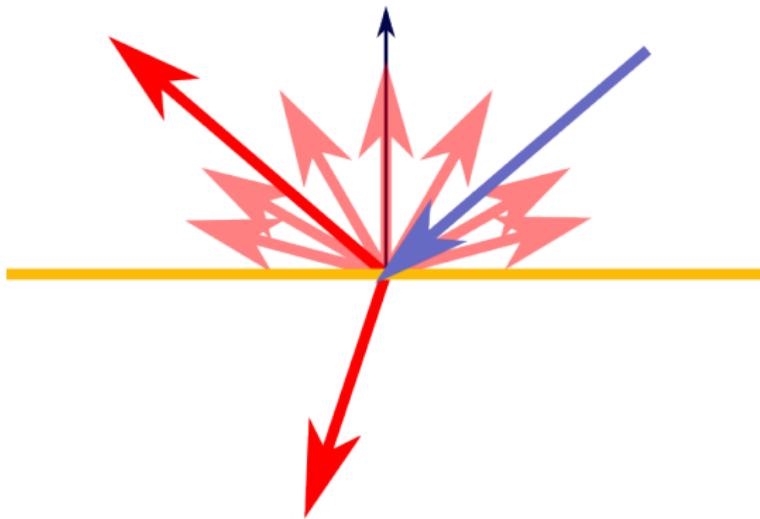


- A fény útját két féle komponensre bontjuk: *koherens* és *inkoherens* komponensre
- *Koherens* eset
 - Az optikának megfelelő ideális visszaverődés ("tükröződés") és törés
 - Tovább követjük a fény útját

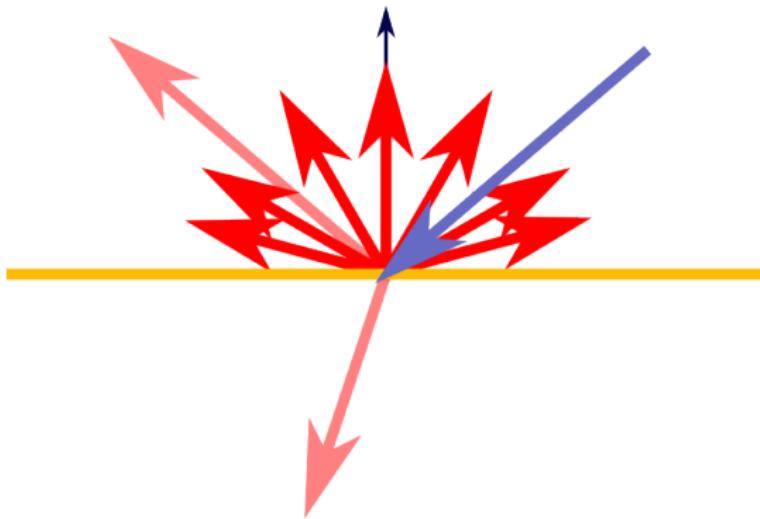


- A fény útját két féle komponensre bontjuk: *koherens* és *inkoherens* komponensre
- *Koherens* eset
 - Az optikának megfelelő ideális visszaverődés ("tükröződés") és törés
 - Tovább követjük a fény útját
- *Inkoherens* eset
 - minden egyéb
 - Csak az absztrakt fényforrás direkt megvilágítását vesszük figyelembe

Koherens komponens



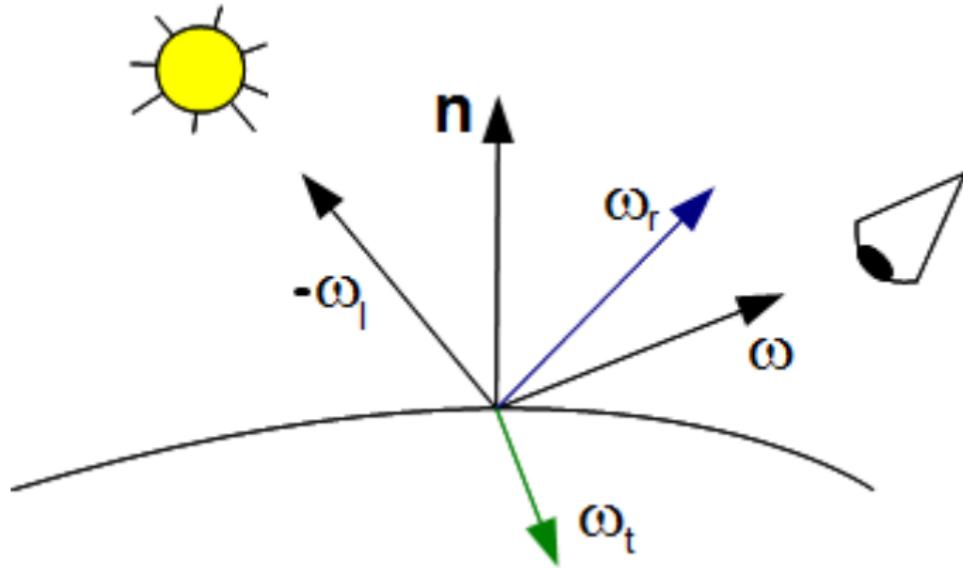
Inkoherens komponens



Egyszerűsített illuminációs egyenlet

A következő, egyszerűsített megvilágítási egyenletet oldjuk meg:

$$\begin{aligned} L(\mathbf{x}, \omega) = & L_e(\mathbf{x}, \omega) + k_a \cdot L_a + \sum_{I \in \text{Lights}} f_r(\mathbf{x}, \omega_I, \omega) L_i(\mathbf{x}, \omega_I) (-\omega_I \cdot \mathbf{n}) \\ & + k_r \cdot L(\mathbf{x}, \omega_r) + k_t \cdot L(\mathbf{x}, \omega_t) \end{aligned}$$



Sugárkövetés

$$\begin{aligned} L(\mathbf{x}, \omega) = & L_e(\mathbf{x}, \omega) + k_a \cdot L_a + \sum_{l \in \text{Lights}} f_r(\mathbf{x}, \omega_l, \omega) L_i(\mathbf{x}, \omega_l) (-\omega_l \cdot \mathbf{n}) \\ & + k_r \cdot L(\mathbf{x}, \omega_r) + k_t \cdot L(\mathbf{x}, \omega_t) \end{aligned}$$

- A szempozicóból sugarakat indítunk minden pixel középpontján keresztül.
- Ennek a sugárnak az irányát adja meg $-\omega$ -t (**minusz omega!**).
- A sugar és a színtér objetumainak szemhez legközelebbi metszéspontja adja meg \mathbf{x} -et.

Emisszió

$$\begin{aligned} L(\mathbf{x}, \omega) = & \textcolor{red}{L_e(\mathbf{x}, \omega)} + k_a \cdot L_a + \sum_{I \in \text{Lights}} f_r(\mathbf{x}, \omega_I, \omega) L_i(\mathbf{x}, \omega_I) (-\omega_I \cdot \mathbf{n}) \\ & + k_r \cdot L(\mathbf{x}, \omega_r) + k_t \cdot L(\mathbf{x}, \omega_t) \end{aligned}$$

Az \mathbf{x} felületi pontból, az ω nézeti irányból érkező radiancia, a felület saját sugárzása – *emissziója* – miatt.

Ambiens fény

$$\begin{aligned} L(\mathbf{x}, \omega) = & L_e(\mathbf{x}, \omega) + k_a \cdot L_a + \sum_{I \in \text{Lights}} f_r(\mathbf{x}, \omega_I, \omega) L_I(\mathbf{x}, \omega_I) (-\omega_I \cdot \mathbf{n}) \\ & + k_r \cdot L(\mathbf{x}, \omega_r) + k_t \cdot L(\mathbf{x}, \omega_t) \end{aligned}$$

k_a a felület, L_a a környezet *ambiens* együtthatója.

Az egyenlet *ambiens* tagja közelíti azt a fénymennyiséget, ami általánosan jelen van, minden felületet ér, azok helyzetétől és az absztrakt fényforrásoktól függetlenül.

Fényforrások

$$\begin{aligned} L(\mathbf{x}, \omega) = & L_e(\mathbf{x}, \omega) + k_a \cdot L_a + \sum_{l \in \text{Lights}} f_r(\mathbf{x}, \omega_l, \omega) L_i(\mathbf{x}, \omega_l) (-\omega_l \cdot \mathbf{n}) \\ & + k_r \cdot L(\mathbf{x}, \omega_r) + k_t \cdot L(\mathbf{x}, \omega_t) \end{aligned}$$

- Az inkohérent visszarádéseket foglalja össze a szummás tag
- Csak a fényforrások direkt hatását vesszük figyelembe
- És csak akkor, ha az az \mathbf{x} felületi pontból látszik

Fényforrások

$$\begin{aligned} L(\mathbf{x}, \omega) = & L_e(\mathbf{x}, \omega) + k_a \cdot L_a + \sum_{l \in \text{Lights}} f_r(\mathbf{x}, \omega_l, \omega) L_l(\mathbf{x}, \omega_l) (-\omega_l \cdot \mathbf{n}) \\ & + k_r \cdot L(\mathbf{x}, \omega_r) + k_t \cdot L(\mathbf{x}, \omega_t) \end{aligned}$$

- ω_l a fényforrásból a felületi pontba mutató egységvektor.
- $f_r(\mathbf{x}, \omega_l, \omega)$ most csak a diffúz és spekuláris visszaverődést jellemző BRDF.
- $-\omega_l \cdot \mathbf{n}$ a felületi normális és a fényforrás fele mutató vektor által bezárt szög koszinusza.

Fényforrások

$$\begin{aligned} L(\mathbf{x}, \omega) = & L_e(\mathbf{x}, \omega) + k_a \cdot L_a + \sum_{l \in \text{Lights}} f_r(\mathbf{x}, \omega_l, \omega) L_l(\mathbf{x}, \omega_l) (-\omega_l \cdot \mathbf{n}) \\ & + k_r \cdot L(\mathbf{x}, \omega_r) + k_t \cdot L(\mathbf{x}, \omega_t) \end{aligned}$$

- Ha az l fényforrás teljesítménye Φ_l és pozíciója \mathbf{x}_l akkor

$$L_l(\mathbf{x}, \omega_l) = v(\mathbf{x}, \mathbf{x}_l) \cdot \frac{\Phi_l}{\|\mathbf{x} - \mathbf{x}_l\|^2}.$$

- $v(\mathbf{x}, \mathbf{x}_l) \in [0, 1]$ függvény: *Mi van a felületi pont és a fényforrás között?*

Fényforrások

$$\begin{aligned} L(\mathbf{x}, \omega) = & L_e(\mathbf{x}, \omega) + k_a \cdot L_a + \sum_{I \in \text{Lights}} f_r(\mathbf{x}, \omega_I, \omega) L_i(\mathbf{x}, \omega_I) (-\omega_I \cdot \mathbf{n}) \\ & + k_r \cdot L(\mathbf{x}, \omega_r) + k_t \cdot L(\mathbf{x}, \omega_t) \end{aligned}$$

$v(\mathbf{x}, \mathbf{x}_I) \in [0, 1]$ függvény

- $= 0$, ha a fényforrás nem látható \mathbf{x} -ből,
- $= 1$, ha igen,
- $\in (0, 1)$, ha átlatszó objektumok vannak a kettő között.
- v kiszámításához úgynevezett árnyéksugarat indítunk \mathbf{x} -ből \mathbf{x}_I -fele, és az objektumokkal való metszését nézzük.

Tükrozódés

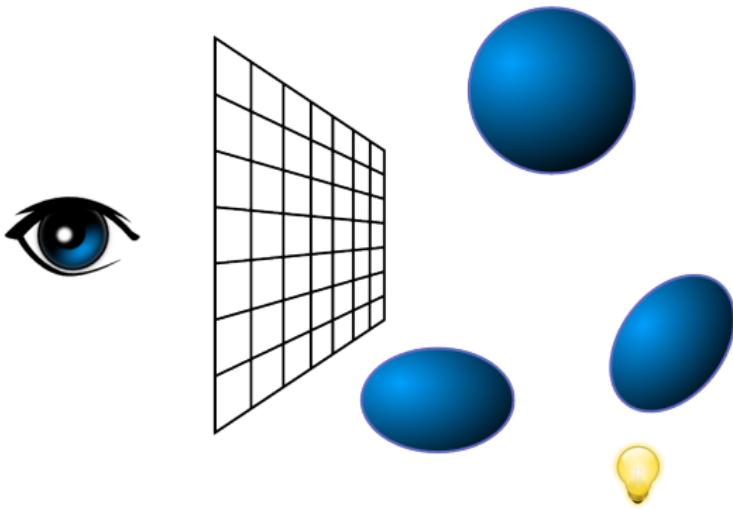
$$\begin{aligned} L(\mathbf{x}, \omega) = & L_e(\mathbf{x}, \omega) + k_a \cdot L_a + \sum_{I \in \text{Lights}} f_r(\mathbf{x}, \omega_I, \omega) L_i(\mathbf{x}, \omega_I) (-\omega_I \cdot \mathbf{n}) \\ & + k_r \cdot L(\mathbf{x}, \omega_r) + k_t \cdot L(\mathbf{x}, \omega_t) \end{aligned}$$

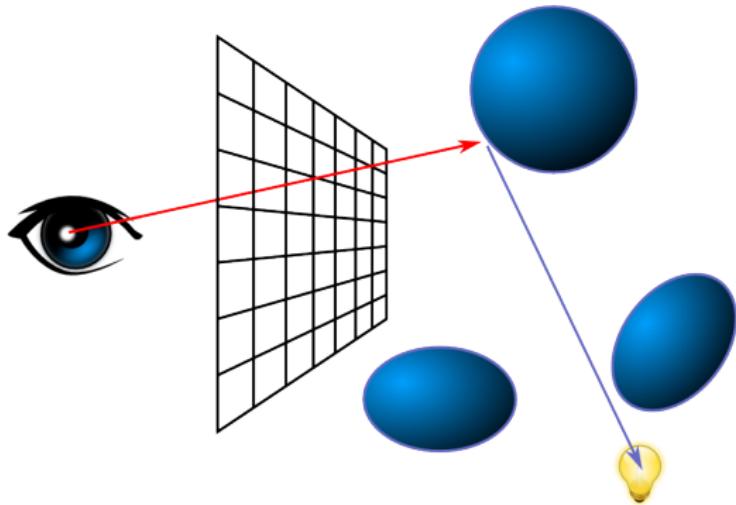
- A tükörirányból érkező fényt k_r arányban vesszük figyelembe.
- ω_r az ideális tüköriránynak megfelelő **beeső** vektor.
- $L(\mathbf{x}, \omega_r)$ kiszámítása azonos $L(\mathbf{x}, \omega)$ kiszámításával (rekurzió!).
- Új sugár: szempozíció helyett \mathbf{x} , és a sugár iránya $-\omega_r$.

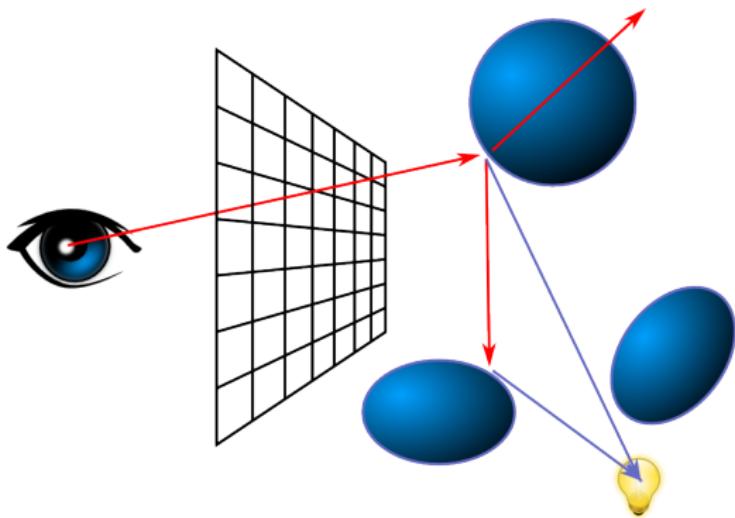
Fénytörés

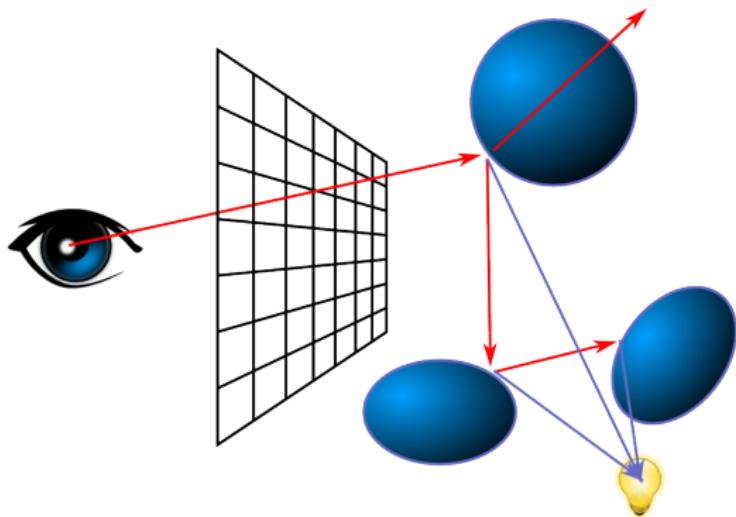
$$\begin{aligned} L(\mathbf{x}, \omega) = & L_e(\mathbf{x}, \omega) + k_a \cdot L_a + \sum_{l \in \text{Lights}} f_r(\mathbf{x}, \omega_l, \omega) L_i(\mathbf{x}, \omega_l) (-\omega_l \cdot \mathbf{n}) \\ & + k_r \cdot L(\mathbf{x}, \omega_r) + \color{red}{k_t \cdot L(\mathbf{x}, \omega_t)} \end{aligned}$$

- A törési-irányból érkező fényt k_t arányban vesszük figyelembe.
- ω_t a törésiránynak megfelelő **beeső** vektor.
- $L(\mathbf{x}, \omega_t)$ kiszámítása megint azonos $L(\mathbf{x}, \omega)$ kiszámításával (rekurzió!).
- Új sugár: szempozíció helyett \mathbf{x} , és a sugár iránya $-\omega_t$.









Megjegyzések

Tartalom

1 Raycasting

- Motiváció
- Raycasting
- Sugarak indítása
- Metszések
 - Sugár és sík metszéspontja
 - Sugár és háromszög metszéspontja
 - Sugár és poligon metszéspontja
 - Sugár és gömb metszéspontja
 - Transzformált objektumok
 - Sugár és doboz metszéspontja

2 Rekurzív sugárkövetés

- Megjegyzések

3 Befoglaló keretek

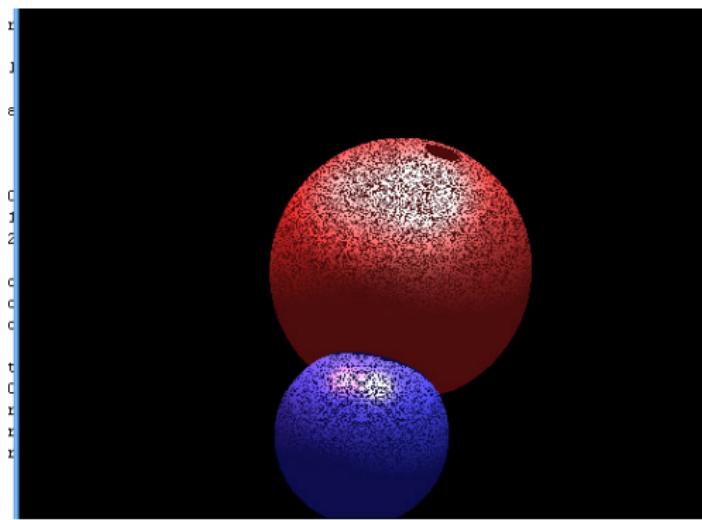
- Befoglaló keretek

4 Tér felosztó eljárások

- Felosztások

Megjegyzések

Megjegyzés



Megjegyzések

Megjegyzés - önárnyékolás

- A numerikus pontatlanságok miatt előfordulhat, hogy a metszéspont valójában kissé a testen belül van

Megjegyzések

Megjegyzés - önárnyékolás

- A numerikus pontatlanságok miatt előfordulhat, hogy a metszéspont valójában kissé a testen belül van
- Ilyenkor a fényforrások felé lőtt sugarak beleütközhetnek a kiindulási felületbe!

Megjegyzések

Megjegyzés - önarányékolás

- A numerikus pontatlanságok miatt előfordulhat, hogy a metszéspont valójában kissé a testen belül van
- Ilyenkor a fényforrások felé lőtt sugarak beleütközhetnek a kiindulási felületbe!
- Figyeljünk arra is, hogy mi is kell pontosan: a metszéspont helye(i) vagy elég-e maga a metszés ténye?

Megjegyzések

Megjegyzés - aliasing

- Egyenközű pontonkénti mintavételezést csinálunk lényegében

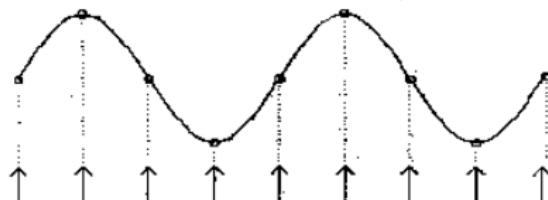
Megjegyzések

Megjegyzés - aliasing

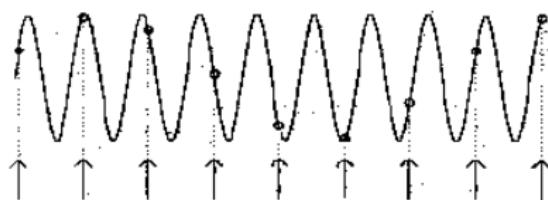
- Egyenközű pontonkénti mintavételezést csinálunk lényegében
→ a mintavételezés által le nem követhető frekvenciák alias-olnak, azaz nem létező, alacsonyabb frekvenciás jelkomponensként regisztrálódnak

Megjegyzések

Megjegyzés - aliasing



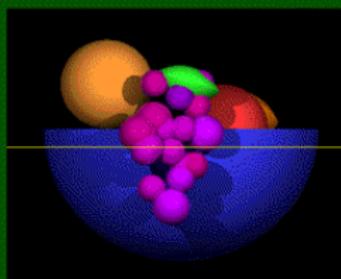
(a) Point sampling within the Nyquist limit



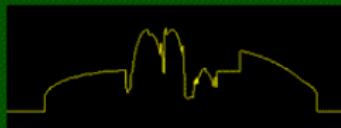
(b) Point sampling beyond the Nyquist limit

Megjegyzések

Mintavételezés grafikában



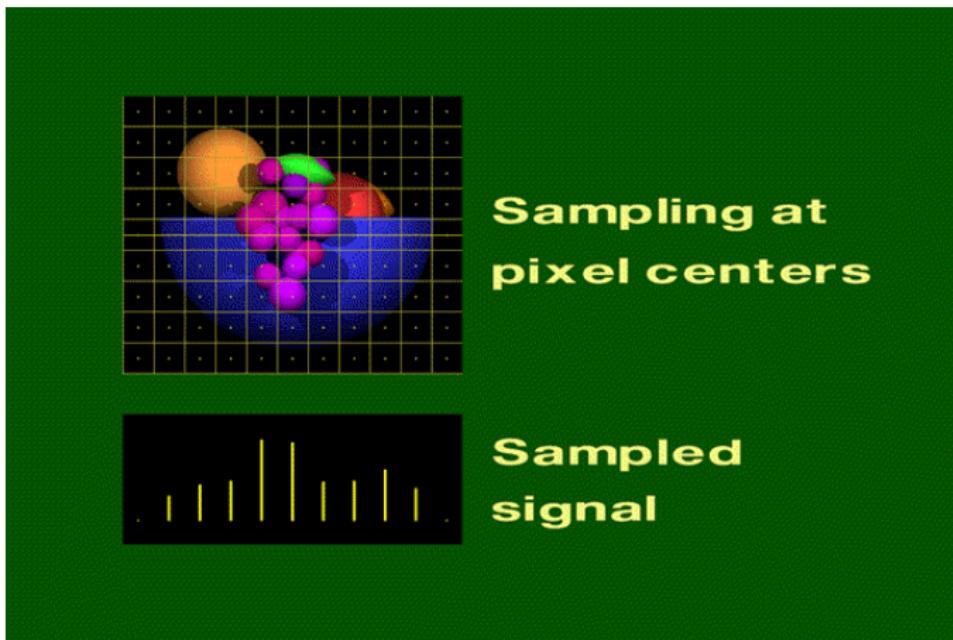
Original
scene



Luminosity
signal

Megjegyzések

Mintavételezés grafikában

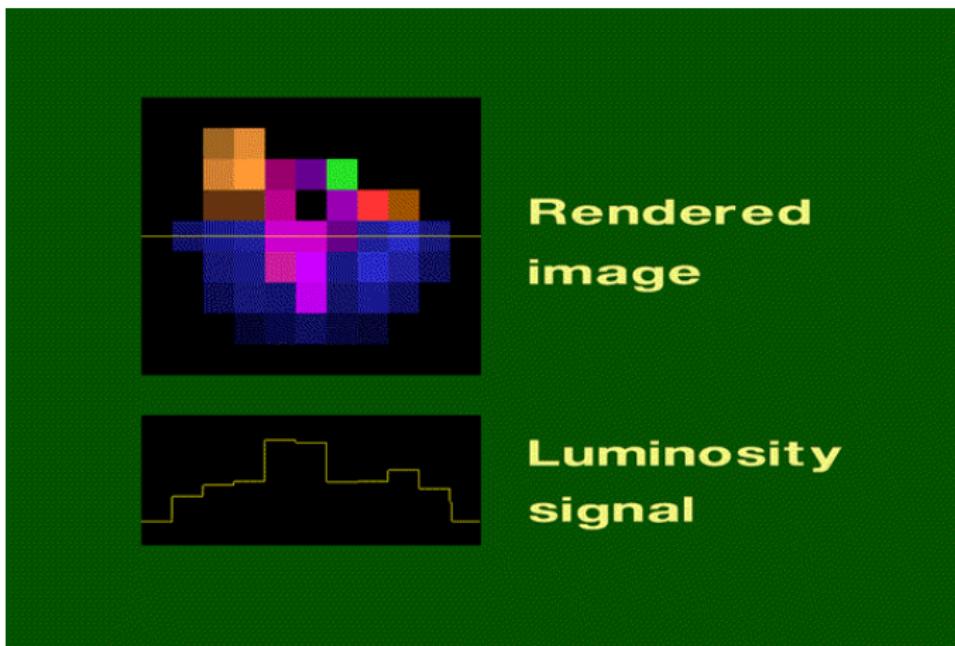


**Sampling at
pixel centers**

**Sampled
signal**

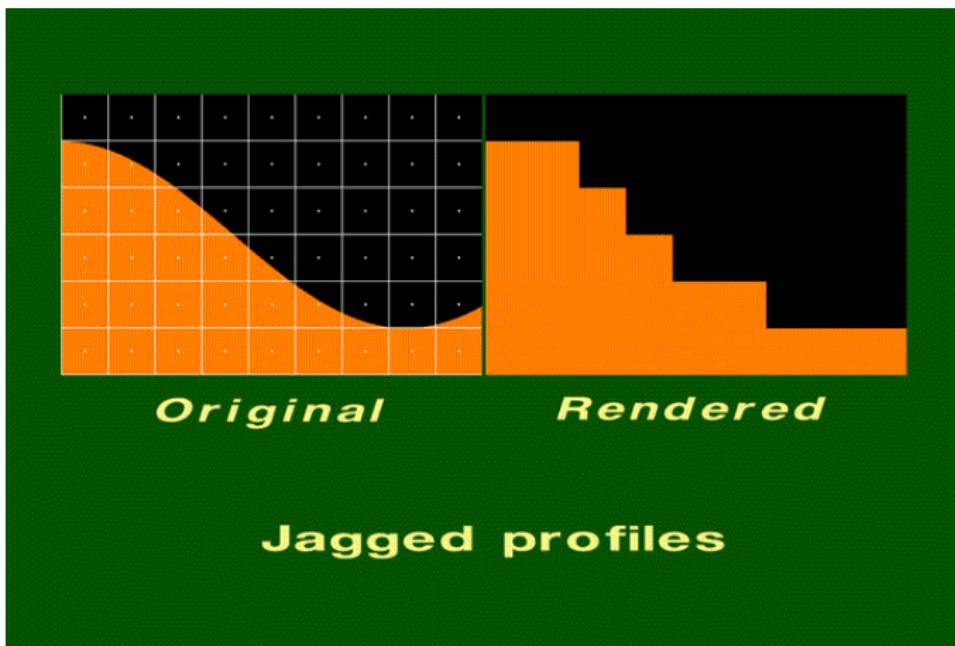
Megjegyzések

Mintavételezés grafikában



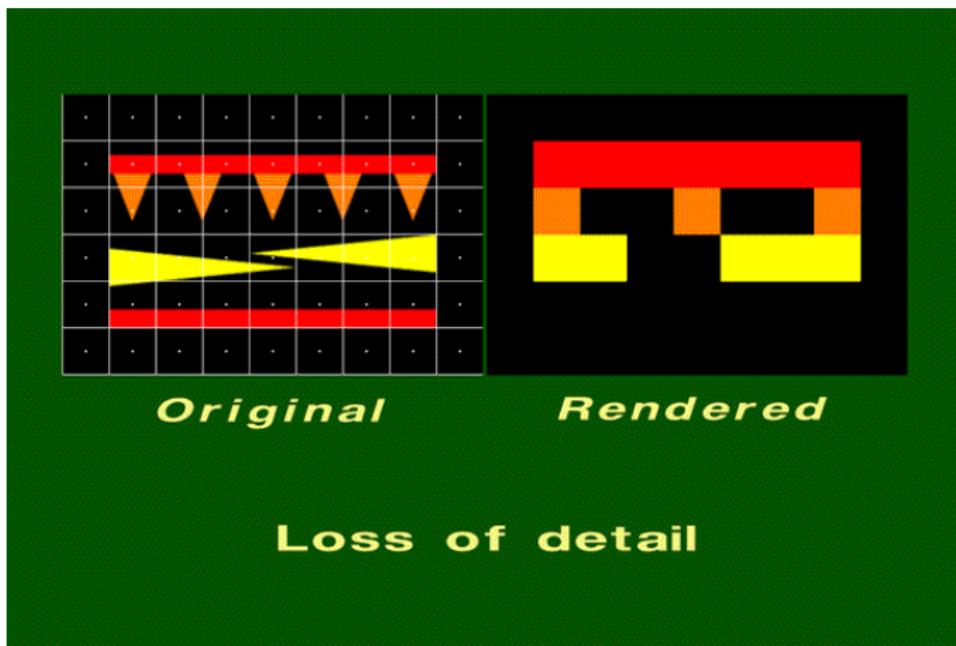
Megjegyzések

Mintavételezés grafikában - alias



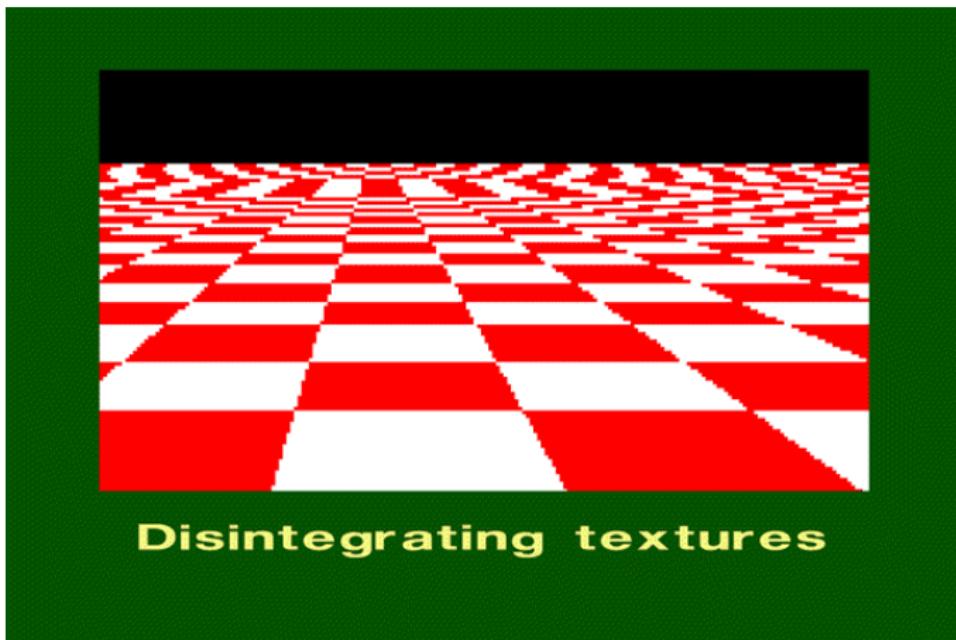
Megjegyzések

Mintavételezés grafikában - alias



Megjegyzések

Mintavételezés grafikában - alias



Megjegyzések

Mintavételezés grafikában - alias

- Eddig csak pixelenként ("ablakonként") egyetlen sugarat indítottunk csak

Megjegyzések

Mintavételezés grafikában - alias

- Eddig csak pixelenként ("ablakonként") egyetlen sugarat indítottunk csak
- Ha többet indítunk, akkor a Nyquist frekvencia nő

Megjegyzések

Mintavételezés grafikában - alias

- Eddig csak pixelenként ("ablakonként") egyetlen sugarat indítottunk csak
- Ha többet indítunk, akkor a Nyquist frekvencia nő
- Pixelenként egy szín kell csak → a sugarak által behozott különböző színeket összegezni kell valahogy (pl. átlagolni)

Megjegyzések

Mintavételezés grafikában - alias

- Eddig csak pixelenként ("ablakonként") egyetlen sugarat indítottunk csak
- Ha többet indítunk, akkor a Nyquist frekvencia nő
- Pixelenként egy szín kell csak → a sugarak által behozott különböző színeket összegezni kell valahogy (pl. átlagolni)
- De a több sugár eredményét is többféleképpen összegezhetjük (vagyis: szűrhetjük)

Megjegyzések

Mintavételezés grafikában - alias

- Egyenletes mintavételezéssel az alias nem szüntethető meg (csak ha a bejövő jel garantáltan nem tartalmaz túl magas frekvenciás komponenseket)

Megjegyzések

Mintavételezés grafikában - alias

- Egyenletes mintavételezéssel az alias nem szüntethető meg (csak ha a bejövő jel garantáltan nem tartalmaz túl magas frekvenciás komponenseket)
- Azonban ha nem egyenletes a mintavételezés, hanem megfelelő eloszlás szerint történik, akkor az alias helyett véletlenszerű, nagyfrekvenciás zaj lesz a képen

Megjegyzések

Mintavételezés grafikában - alias

- Egyenletes mintavételezzel az alias nem szüntethető meg (csak ha a bejövő jel garantáltan nem tartalmaz túl magas frekvenciás komponenseket)
- Azonban ha nem egyenletes a mintavételezés, hanem megfelelő eloszlás szerint történik, akkor az alias helyett véletlenszerű, nagyfrekvenciás zaj lesz a képen
- Ehhez a szemünk már alkalmazkodott!

Megjegyzések

Megjegyzés

- Vegyük észre: a fényt fent végig részecskeként kezeltük

Megjegyzések

Megjegyzés

- Vegyük észre: a fényt fent végig részecskeként kezeltük
- Emiatt a fény hullám természetéből adódó jelenségeket (interferencia, diffrakció stb.) nem tudjuk visszaadni

Megjegyzések

Megjegyzés

- Vegyük észre: a fényt fent végig részecskeként kezeltük
- Emiatt a fény hullám természetéből adódó jelenségeket (interferencia, diffrakció stb.) nem tudjuk visszaadni
- Ezek számítanak:

Megjegyzések

Megjegyzés

- Vegyük észre: a fényt fent végig részecskeként kezeltük
- Emiatt a fény hullám természetéből adódó jelenségeket (interferencia, diffrakció stb.) nem tudjuk visszaadni
- Ezek számítanak:
 - Az interferencia miatt látjuk olyan színekben a páva tollait, vagy a szappanbuborék felszínét amilyenekben

Megjegyzések

Megjegyzés

- Vegyük észre: a fényt fent végig részecskeként kezeltük
- Emiatt a fény hullám természetéből adódó jelenségeket (interferencia, diffrakció stb.) nem tudjuk visszaadni
- Ezek számítanak:
 - Az interferencia miatt látjuk olyan színekben a páva tollait, vagy a szappanbuborék felszínét amilyenekben
 - A diffrakció pedig a finom árnyékjelenségek egy részében játszik szerepet

Befoglaló keretek

Tartalom

1 Raycasting

- Motiváció
- Raycasting
- Sugarak indítása
- Metszések
 - Sugár és sík metszéspontja
 - Sugár és háromszög metszéspontja
 - Sugár és poligon metszéspontja
 - Sugár és gömb metszéspontja
 - Transzformált objektumok
 - Sugár és doboz metszéspontja

2 Rekurzív sugárkövetés

- Megjegyzések

3 Befoglaló keretek

- Befoglaló keretek

4 Tér felosztó eljárások

- Felosztások

Metszésvizsgálat gyorsítása - motiváció

- Az algoritmus sebessége leginkább az `intersect` függvény sebességétől függ.

Befoglaló keretek

Metszésvizsgálat gyorsítása - motiváció

- Az algoritmus sebessége leginkább az `intersect` függvény sebességétől függ.
- Hogyan gyorsíthatnánk ezt?

Metszésvizsgálat gyorsítása - motiváció

- Az algoritmus sebessége leginkább az `intersect` függvény sebességétől függ.
- Hogyan gyorsíthatnánk ezt?
- Ne vizsgáljunk metszést olyan objektumokra, amiket biztosan nem metsz a sugár!

Metszésvizsgálat gyorsítása - motiváció

- Az algoritmus sebessége leginkább az `intersect` függvény sebességétől függ.
- Hogyan gyorsíthatnánk ezt?
- Ne vizsgáljunk metszést olyan objektumokra, amiket biztosan nem metsz a sugár!
- Ne vizsgáljunk metszést olyan objektumokra, amik biztosan távolabbi metszéspontot adnak, mint a már megtalált!

Befoglaló keretek

Befoglaló keretek

- minden objektumot vegyük körbe valamilyen *kerettel* amivel gyorsan lehet metszést számolni.



Befoglaló keretek

Befoglaló keretek

- minden objektumot vegyük körbe valamilyen *kerettel* amivel gyorsan lehet metszést számolni.
- Ha egy sugár metszi az objektumot, akkor biztosan metszi a keretet is!

Befoglaló keretek

Befoglaló keretek

- minden objektumot vegyük körbe valamilyen *kerettel* amivel gyorsan lehet metszést számolni.
- Ha egy sugár metszi az objektumot, akkor biztosan metszi a keretet is!
- Fordítva legyen minél nagyobb a valószínűsége!

Befoglaló keretek

Befoglaló keretek

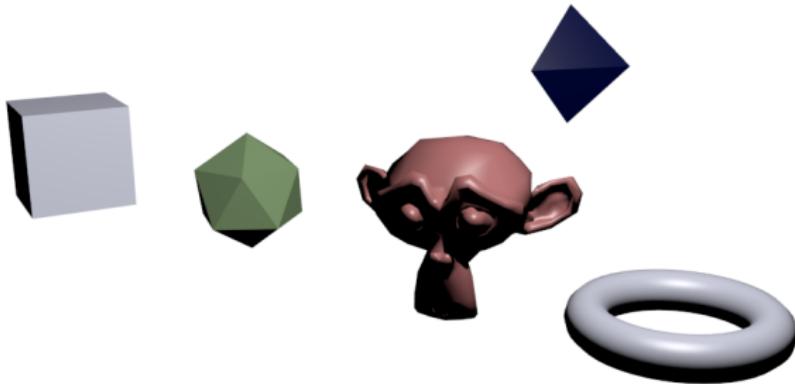
- minden objektumot vegyük körbe valamilyen *kerettel* amivel gyorsan lehet metszést számolni.
- Ha egy sugár metszi az objektumot, akkor biztosan metszi a keretet is!
- Fordítva legyen minél nagyobb a valószínűsége!
- Befoglaló gömb: másodfokú egyenlet megoldás.

Befoglaló keretek

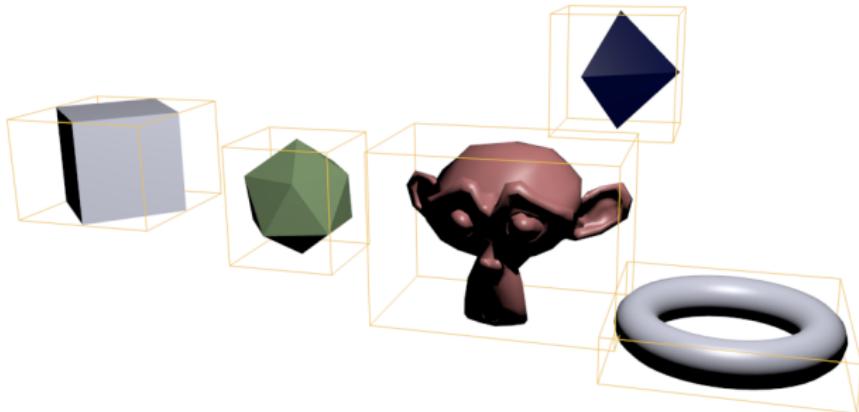
Befoglaló keretek

- minden objektumot vegyük körbe valamilyen *kerettel* amivel gyorsan lehet metszést számolni.
- Ha egy sugár metszi az objektumot, akkor biztosan metszi a keretet is!
- Fordítva legyen minél nagyobb a valószínűsége!
- Befoglaló gömb: másodfokú egyenlet megoldás.
- Befoglaló doboz: élei a tengelyekkel párhuzamosak, *Cohen-Sutherland szakaszvágó algoritmussal* gyorsan számítható.

Befoglaló keretek



Befoglaló keretek

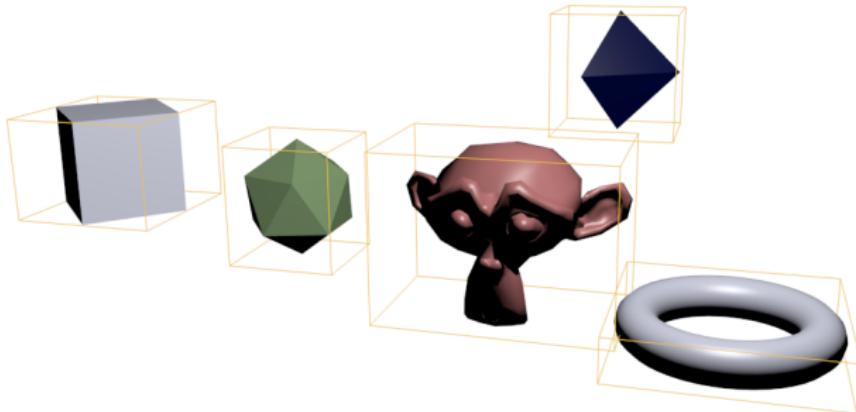


Befoglaló keretek

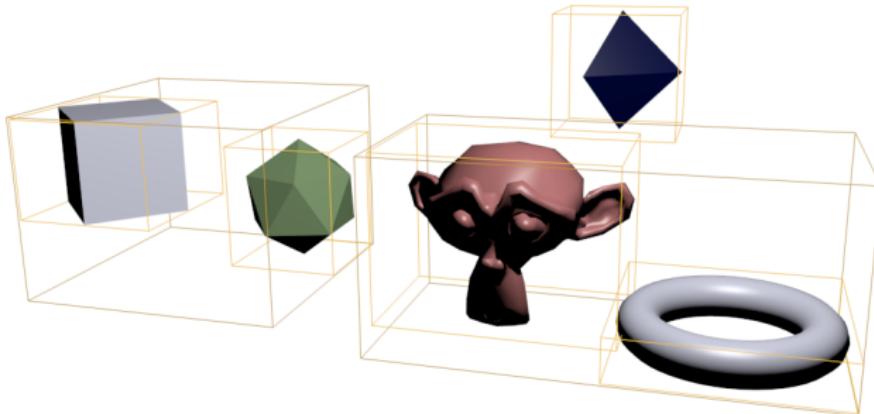
Hierachikus befoglaló keretek

- A kisebb kereteket nagyobb keretekbe fogjuk össze.
- Fa struktúrát kapunk.
- Egy részfát csak akkor kell kiértékelni, ha a gyökérrel van metszés.

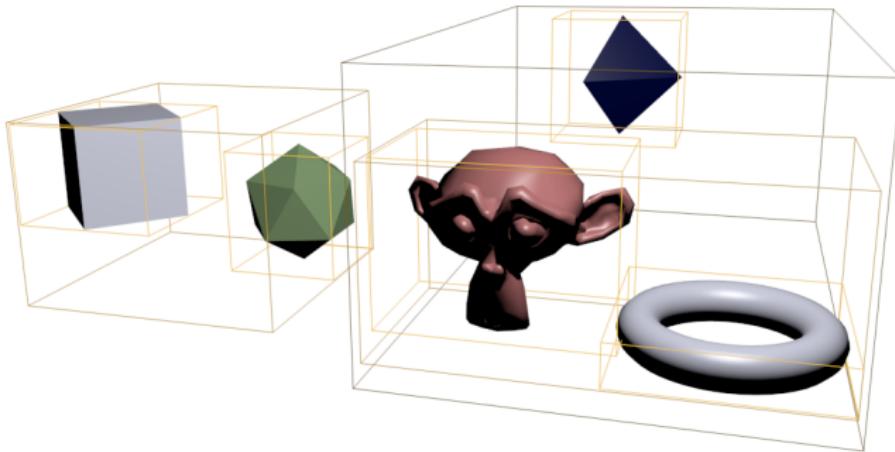
Befoglaló keretek



Befoglaló keretek



Befoglaló keretek



Felosztások

Tartalom

1 Raycasting

- Motiváció
- Raycasting
- Sugarak indítása
- Metszések
 - Sugár és sík metszéspontja
 - Sugár és háromszög metszéspontja
 - Sugár és poligon metszéspontja
 - Sugár és gömb metszéspontja
 - Transzformált objektumok
 - Sugár és doboz metszéspontja

2 Rekurzív sugárkövetés

- Megjegyzések

3 Befoglaló keretek

- Befoglaló keretek

4 Térbelosztó eljárások

- Felosztások

Szabályos felosztás

- Egy szabályos 3D ráccsal lefedjük az egész színteret.

Felosztások

Szabályos felosztás

- Egy szabályos 3D ráccsal lefedjük az egész színteret.
- Előfeldolgozás: minden cellához feljegyezzük a beletartozó objektumokat.

Felosztások

Szabályos felosztás

- Egy szabályos 3D ráccsal lefedjük az egész színteret.
- Előfeldolgozás: minden cellához feljegyezzük a beletartozó objektumokat.
- Használat: csak azokra végzünk metszásszámítást, amik adott cellában benne vannak.

Szabályos felosztás

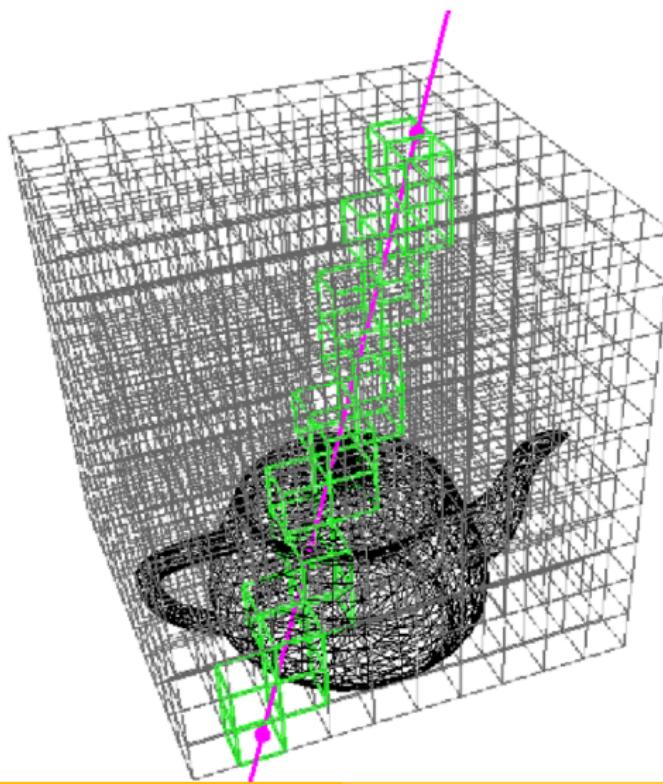
- Egy szabályos 3D ráccsal lefedjük az egész színteret.
- Előfeldolgozás: minden cellához feljegyezzük a beletartozó objektumokat.
- Használat: csak azokra végzünk metszésszámítást, amik adott cellában benne vannak.
- Előnye: A vizsgálandó cellák gyorsan számíthatók szakaszrajzoló algoritmussal.

Felosztások

Szabályos felosztás

- Egy szabályos 3D ráccsal lefedjük az egész színteret.
- Előfeldolgozás: minden cellához feljegyezzük a beletartozó objektumokat.
- Használat: csak azokra végzünk metszésszámítást, amik adott cellában benne vannak.
- Előnye: A vizsgálandó cellák gyorsan számíthatók szakaszrajzoló algoritmussal.
- Hátránya: Feleslegesen sok cella – nagyrészük üres teret fed le.

Szabályos felosztás



Felosztások

Oktális fa

- Fa gyökere: a teljes színteret magában foglaló tengelyekkel párhuzamos élű befoglaló doboz ($AABB$)

Felosztások

Oktális fa

- Fa gyökere: a teljes színteret magában foglaló tengelyekkel párhuzamos élű befoglaló doboz ($AABB$)
- Vágjuk ezt nyolc egyenlő részre!

Felosztások

Oktális fa

- Fa gyökere: a teljes színteret magában foglaló tengelyekkel párhuzamos élű befoglaló doboz ($AABB$)
- Vágjuk ezt nyolc egyenlő részre!
- minden új dobozra: ha *elég sok* objektum van benne, akkor tovább osztjuk, különben megállunk.

Felosztások

Oktális fa

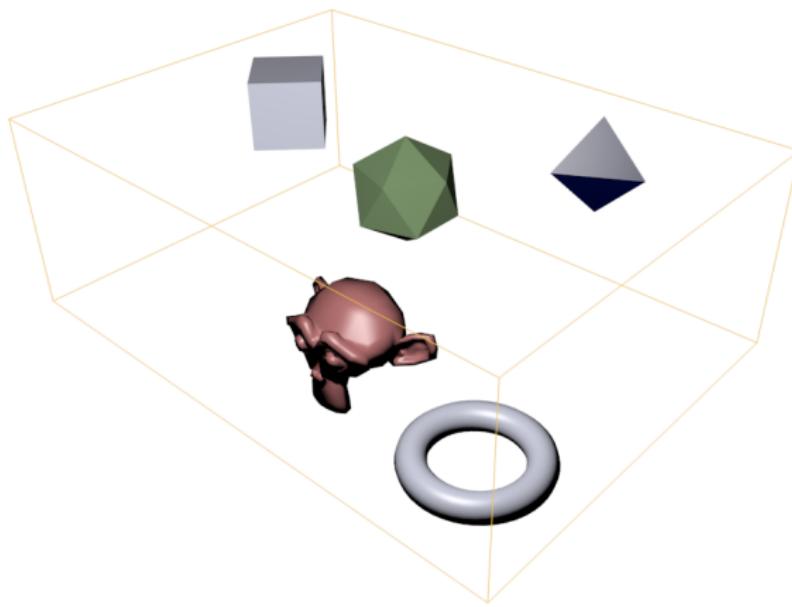
- Fa gyökere: a teljes színteret magában foglaló tengelyekkel párhuzamos élű befoglaló doboz (*AABB*)
- Vágjuk ezt nyolc egyenlő részre!
- minden új dobozra: ha *elég sok* objektum van benne, akkor tovább osztjuk, különben megállunk.
- Előny: az üres részeket nem osztjuk tovább feleslegesen.

Felosztások

Oktális fa

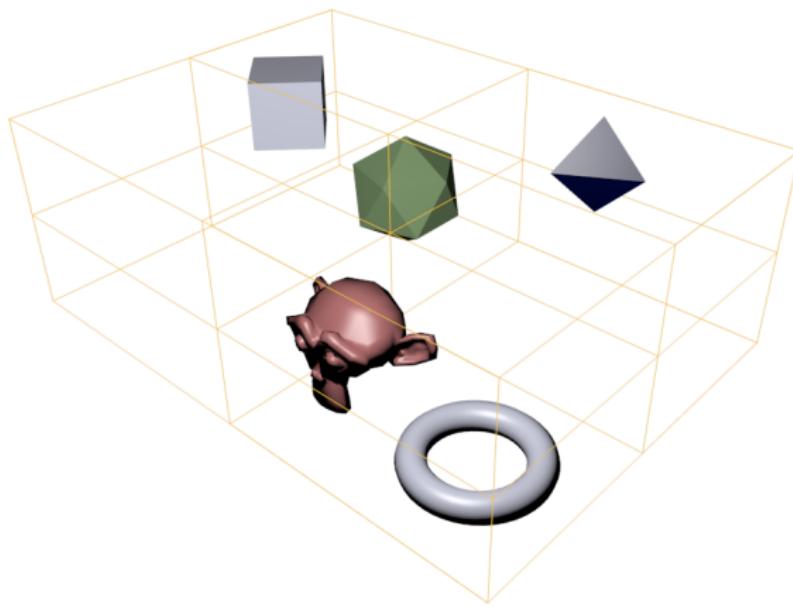
- Fa gyökere: a teljes színteret magában foglaló tengelyekkel párhuzamos élű befoglaló doboz (*AABB*)
- Vágjuk ezt nyolc egyenlő részre!
- minden új dobozra: ha *elég sok* objektum van benne, akkor tovább osztjuk, különben megállunk.
- Előny: az üres részeket nem osztjuk tovább feleslegesen.
- Hátrány: bonyolultabb bejárás.

Oktális fa

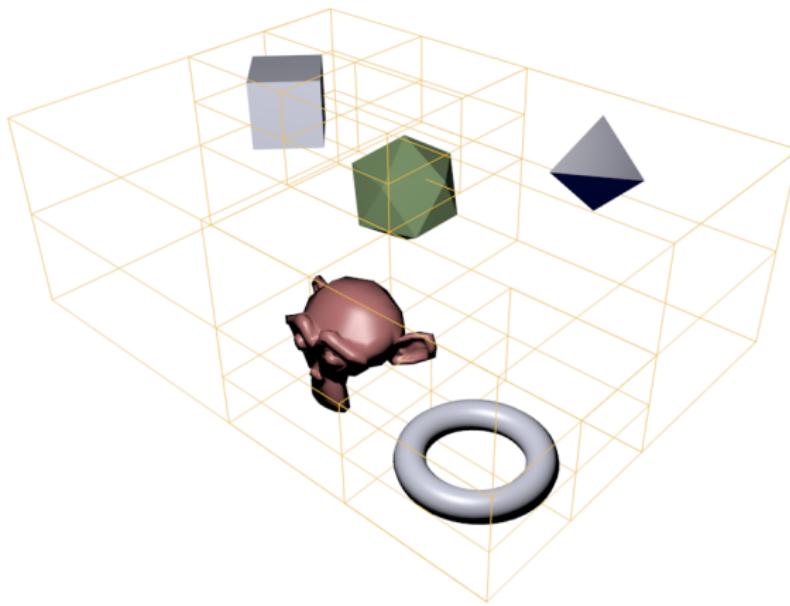


Felosztások

Oktális fa

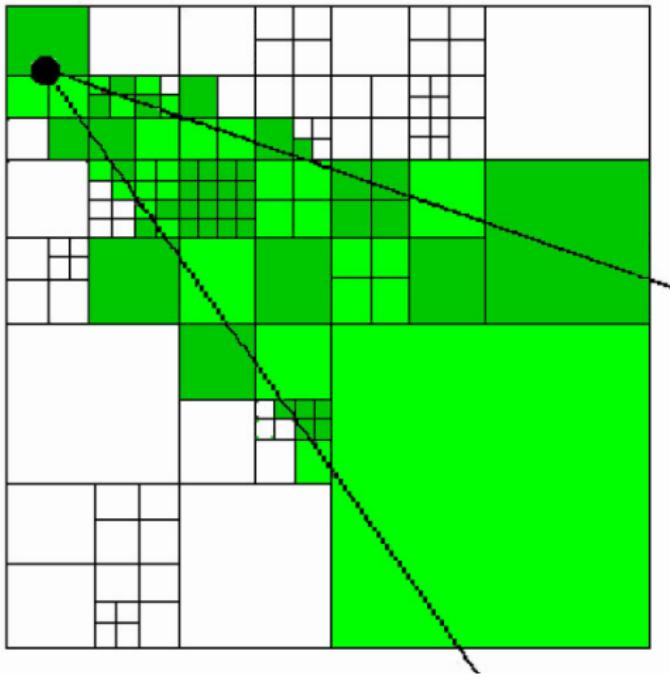


Oktális fa



Felosztások

Oktális fa



Felosztások

kd-fa

- Probléma az oktális fával: minden középen és minden sík mentén vág – nem veszi figyelembe az objektumokat.
- Oktális fa: keresési idő \approx fa magasága. DE! az oktális fa kiegyensúlyozatlan.

Felosztások

kd-fa

- Probléma az oktális fával: minden sík középen és minden sík mentén vág – nem veszi figyelembe az objektumokat.
- Oktális fa: keresési idő \approx fa magasága. DE! az oktális fa kiegyensúlyozatlan.
- kd-fa: minden lépésben egyetlen síkkal vágunk, ami egy tengelyre merőleges.

kd-fa

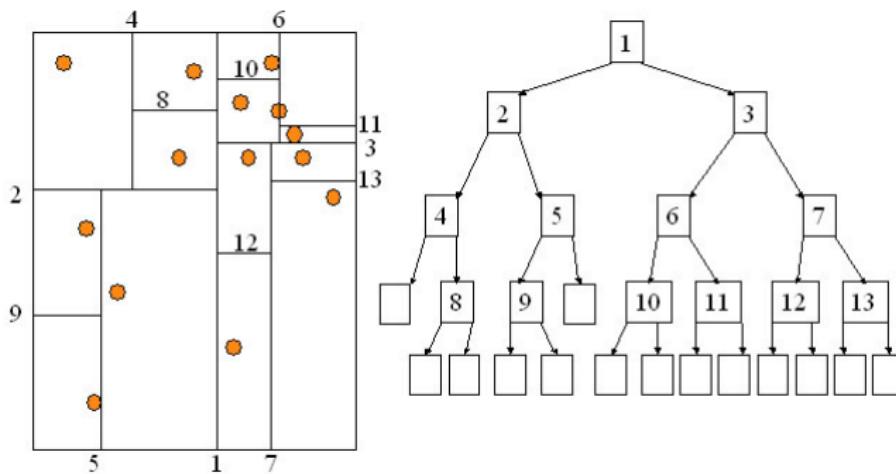
- Probléma az oktális fával: minden sík mentén vág – nem veszi figyelembe az objektumokat.
 - Oktális fa: keresési idő \approx fa magasága. DE! az oktális fa kiegyszűlyozatlan.
 - kd-fa: minden lépésben egyetlen síkkal vágunk, ami egy tengelyre merőleges.
 - Sorrend: X, Y, Z, X, Y, Z, \dots

Felosztások

kd-fa

- Probléma az oktális fával: minden középen és minden sík mentén vág – nem veszi figyelembe az objektumokat.
- Oktális fa: keresési idő \approx fa magasága. DE! az oktális fa kiegyensúlyozatlan.
- kd-fa: minden lépésben egyetlen síkkal vágunk, ami egy tengelyre merőleges.
- Sorrend: X, Y, Z, X, Y, Z, \dots
- Felező sík elhelyezése:
 - térbeli középvonal módszer
 - test középvonal módszer
 - költség modell alapú módszer

kd-fa



Leírás

Tartalom

1 Raycasting

- Motiváció
- Raycasting
- Sugarak indítása
- Metszések
 - Sugár és sík metszéspontja
 - Sugár és háromszög metszéspontja
 - Sugár és poligon metszéspontja
 - Sugár és gömb metszéspontja
 - Transzformált objektumok
 - Sugár és doboz metszéspontja

2 Rekurzív sugárkövetés

- Megjegyzések

3 Befoglaló keretek

- Befoglaló keretek

4 Térfeleosztó eljárások

- Felosztások

- A sugárkövetés "kifordítása": a fényforrásokból fotonokat indítunk, és azok útját követjük.

Leírás

- A sugárkövetés "kifordítása": a fényforrásokból fotonokat indítunk, és azok útját követjük.
 - Addig haladunk, amíg
 - már nem ütközhet semmivel, vagy
 - teljesen elnyelődik, vagy
 - eltalálja a *vetítő ernalót* – gyakorlatilag egy pixelt.

Leírás

Előnyök és hátrányok

Előnye

- Globális illumináció és rádiózitás ingyen
- Kausztikus hatások automatikusan adódnak
- *Sub-surface scattering*-et egyszerű megvalósítani
- Egyszerű
- Jól párhuzamosítható

Előnyök és hátrányok

Előnye

- Globális illumináció és rádiózitás ingyen
- Kausztikus hatások automatikusan adódnak
- *Sub-surface scattering*-et egyszerű megvalósítani
- Egyszerű
- Jól párhuzamosítható

Hátránya

Lasssssú! Egyetlen kép kiszámítása napokig tarthat!