

Haladó Grafika EA

Inkrementális képszintézis GPU-n

Pipeline

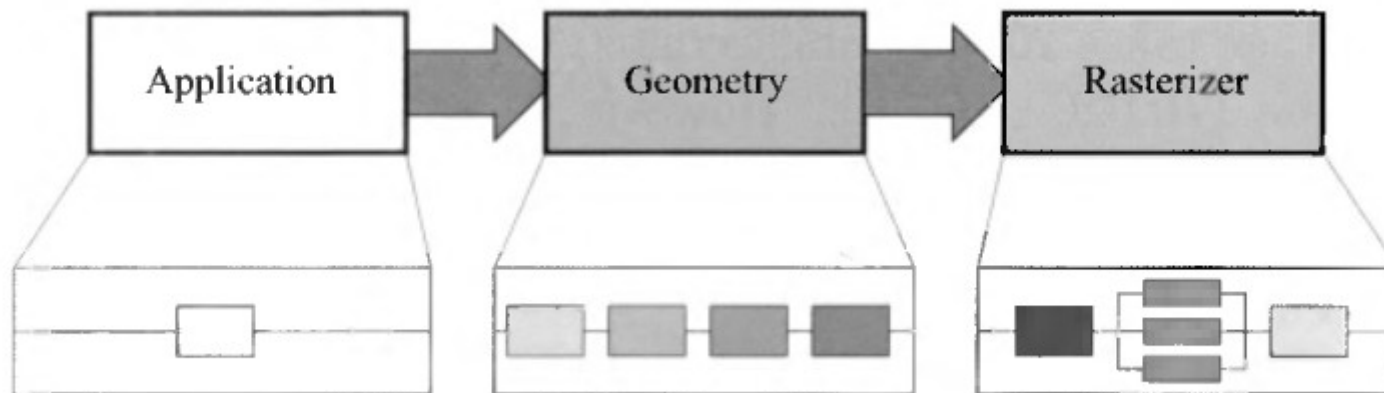
- Az elvégzendő feladatot részfeladatokra bontjuk
- Mindegyik részfeladatot más-más egység dolgozza fel (ideális esetben)
- Minden egység inputja, a pipeline-ban őt megelőző egység outputja

Pipeline

- Ha elkészült egy egység a részfeladatával, akkor továbbadja az eredményt → nem kell megvárnia, hogy befejeződjön a munka az egész munkadarabon
- → n fázis (stage) bevezetése optimális esetben n -szeres gyorsulást jelent (felfutás után)
- Nem csak GPU! Már a Pentium IV-nek is 20 pipeline stage-e volt (egy GeForce 3-nak 6-800)

Pipeline

- Vigyázzunk: ha egy részfeladat sokáig tart, akkor az előtte és utána lévőк hiába készülnek el, nem tudnak tovább dolgozni
- → a pipeline sebességét a leglassabb komponense határozza meg



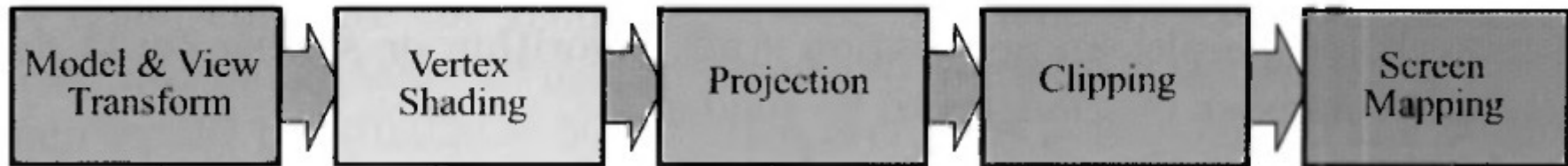
Pipeline – application stage

- A CPU-n futó programunkat jelképezi, általános hw-n
- Feladata
 - a kirajzolandó geometria előállítása (primitívek), és továbbadása a köv. fázisba.
 - Ütközésvizsgálat, gyorsítási adatszerkezetek és műveletek megvalósítása (pl. frustum culling)
 - a felhasználói input kezelése
 - transzformációk módosítása/animálása

Pipeline – geometry stage

- A per-vertex és per-poligon műveletek itt zajlanak (és ma már per-patch is)
- Egy ideje már GPU-n
- Funkcionálisan a következő alfázisokra bontható:
 - Világ és nézeti transzformáció
 - Vertex és geometry shading/tesszeláció
 - Vetítés
 - Vágás
 - Képernyő leképezés (NDC \rightarrow képernyő (egész) pixelkoordinátái – ff: DX9-ig hol a pixel közép...)

Pipeline – geometry stage



Pipeline – rasterizer stage

- Az előző fázis eredményének felhasználásával a feldolgozott primitív által lefedett pixelek színének kiszámítása
- ...azaz a fragmentjeinek kiszínezése
- Per-pixel/fragment számítások helye



Deriváltak stb. kiszámítása
Bedrótozva a hw-be

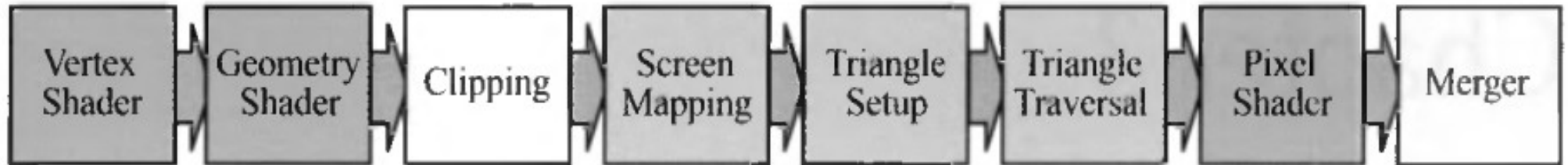
Mely pixelek középpontjait fedi le a
háromszög és adatok interpolációja
- ez is bedrótozva a hw-be

Fragment színének kiszámítása,
textúrázás, megvilágítás stb.
- programozható

Color buffer-be illesztése a fragment
színének – konfigurálható, de nem
programozható (még...)

GPU implementáció

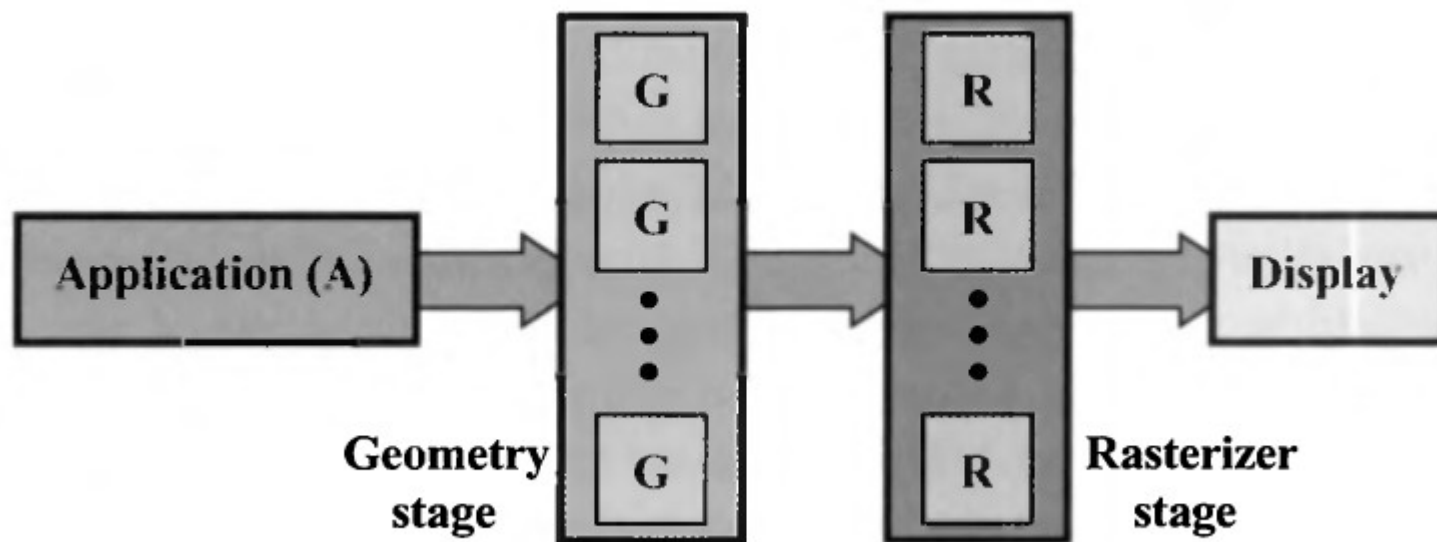
- Ahogy előző előadáson láttuk: bedrótozott → konfigurálható → programozható irányvonal mentén halad



GPU implementáció

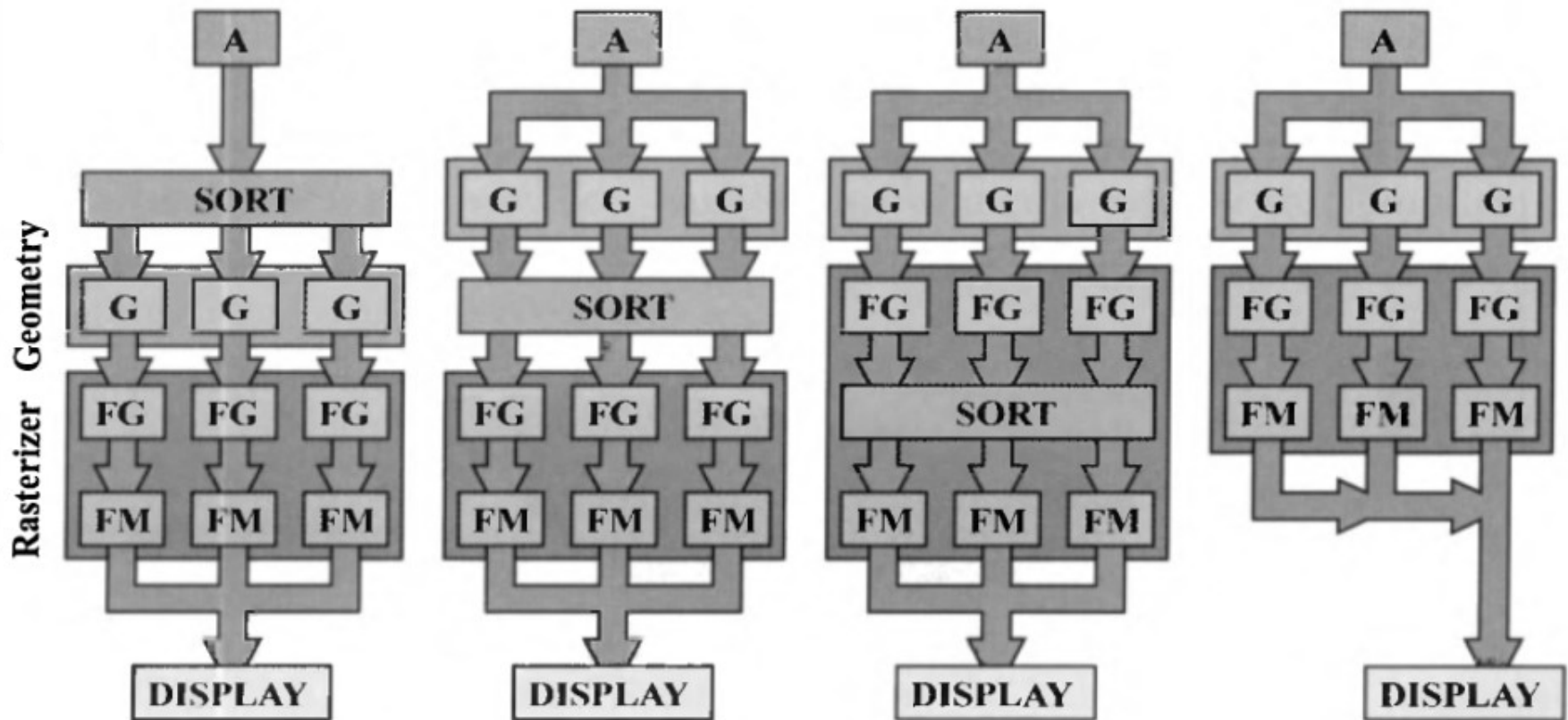
- Programozható fázisok (shaderek):
 - Vertex
 - Geometry
 - Tessellation
 - Fragment
- Unified shading model óta ugyanolyan gpu magokon futnak (desktopon)

GPU implementáció



GPU implementáció – párhuzamosítások

- FG = fragment generation
- FM = fragment merging



GPU implementáció - párhuzamosítások

- Sort first:
 - Cél: osszuk fel a képernyőt területekre, és az ezekbe eső primitívek egy olyan pipeline-ra kerülnek, „amelyiké” az adott terület
 - Primitívek rendezése, geometriai fázis egy részét el kell hozzá végezni
 - Ritka

GPU implementáció - párhuzamosítások

- Sort middle:
 - Ötlet: a raszterizálást csináljuk csak régiókra, *tile*-okra bontva
 - A primitív ahhoz/azokhoz a raszterizáló(k)hoz kerül(nek), aki(k)nek a tile-jába belemetsz
 - Globális post-process effektek, amelyek tetszőleges pixel-szomszédságot igényelnek (motion blur stb.) problémásak ilyen architektúrán a tile-ok közti kommunikáció igénye miatt
 - Pl.: Mali GPU-k

GPU implementáció - párhuzamosítások

- Sort last fragment:
 - FG után, de FM előtt jön a rendezés → egy fragment egy FM-hez kerül, ez az optimum
 - Pl.: Playstation 3

GPU implementáció - párhuzamosítások

- Sort last image:
 - Tekinthető független pipeline-ok rendszerének is
 - FG és FM után jön csak a rendezés
 - A különböző objektumokat különböző processzorok dolgozzák fel

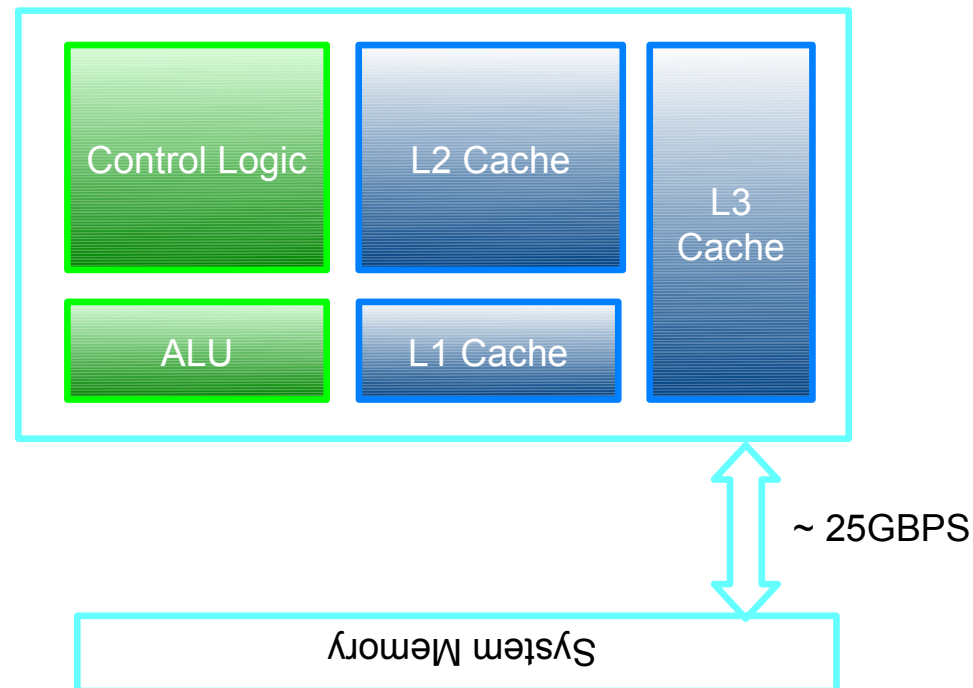
GPU implementáció - trükkök

- Z-culling:
 - Ha nincs „z” adat módosítás
 - Eldönteni, hogy a háromszög egy része az adott területen takarva lesz-e mélység alapján (közelítés háromszög csúcspontjainak mélysége stb. alapján)
- Early-Z:
 - Fragment mélységi értéke alapján tudjuk még a drága fragment shader lefuttatása előtt, hogy a fragment shaderbe beérkező fragment takarva van-e már
 - Pontos mélységi érték alapján eldobás, ha takarva van

Vashöz közelebb

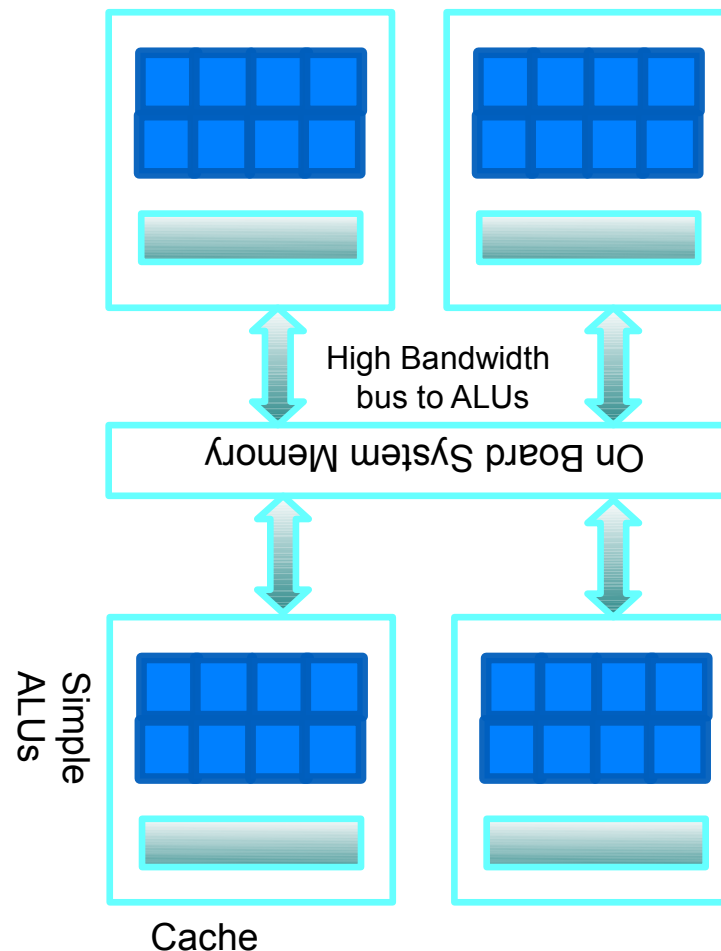
CPU felépítése

- Vezérlés és nem a nyers aritmetikai teljesítmény a hangsúlyosabb (ALU < 32 ált.)
- A CPU-knál elsődleges egy-egy szál késleltetésének a minimalizálása



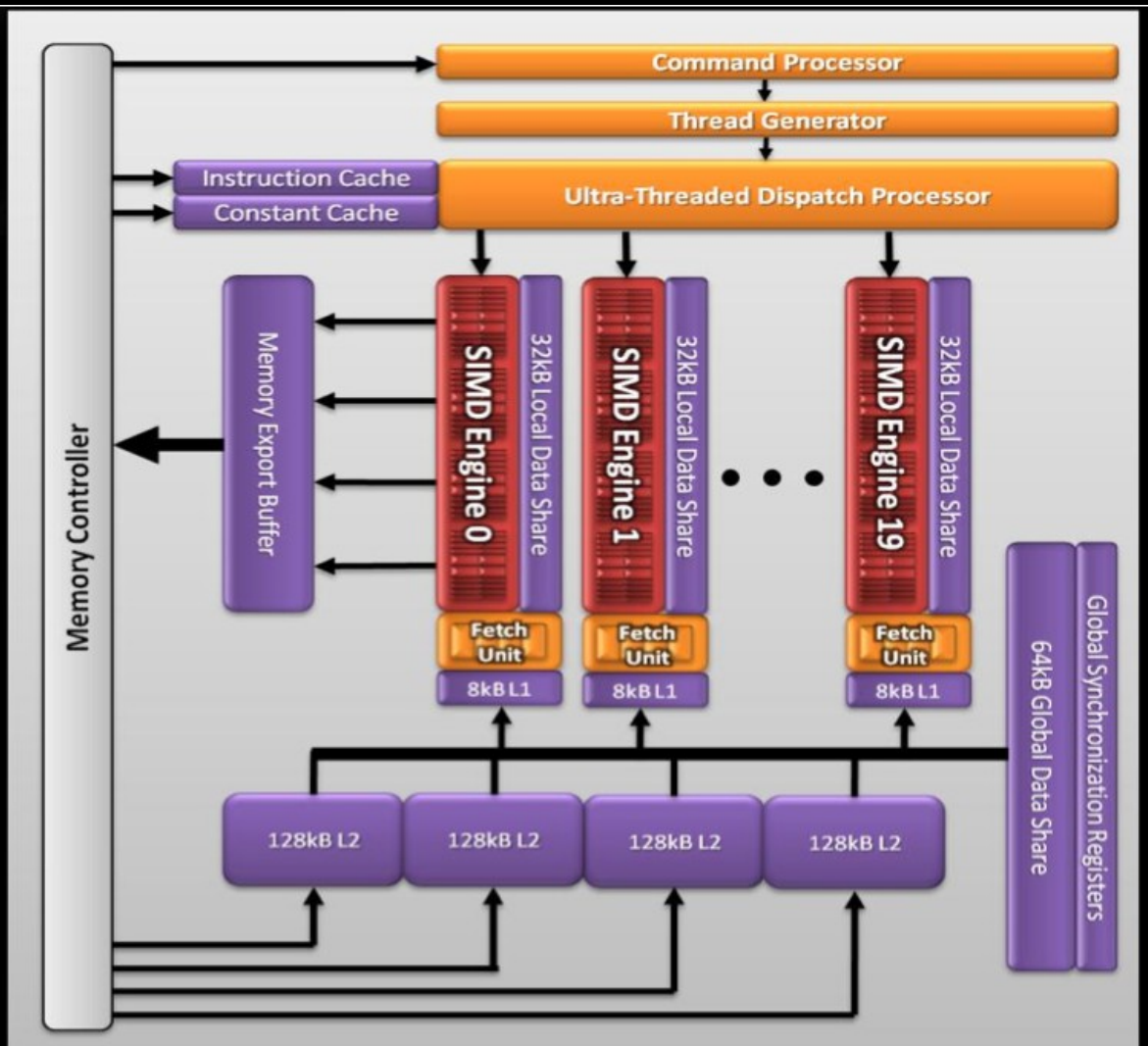
GPU felépítése

- Kevesebb vezérlés, több ALU „magonként”



ATI/AMD

AMD GPU Hardware Architecture



AMD 5870 – Cypress

20 SIMD engines

16 SIMD units per core

5 multiply-adds per
functional unit (VLIW
processing)

2.72 Teraflops Single
Precision

544 Gigaflops Double
Precision

Source: Introductory OpenCL
SAAHPC2010, Benedict R. Gaster

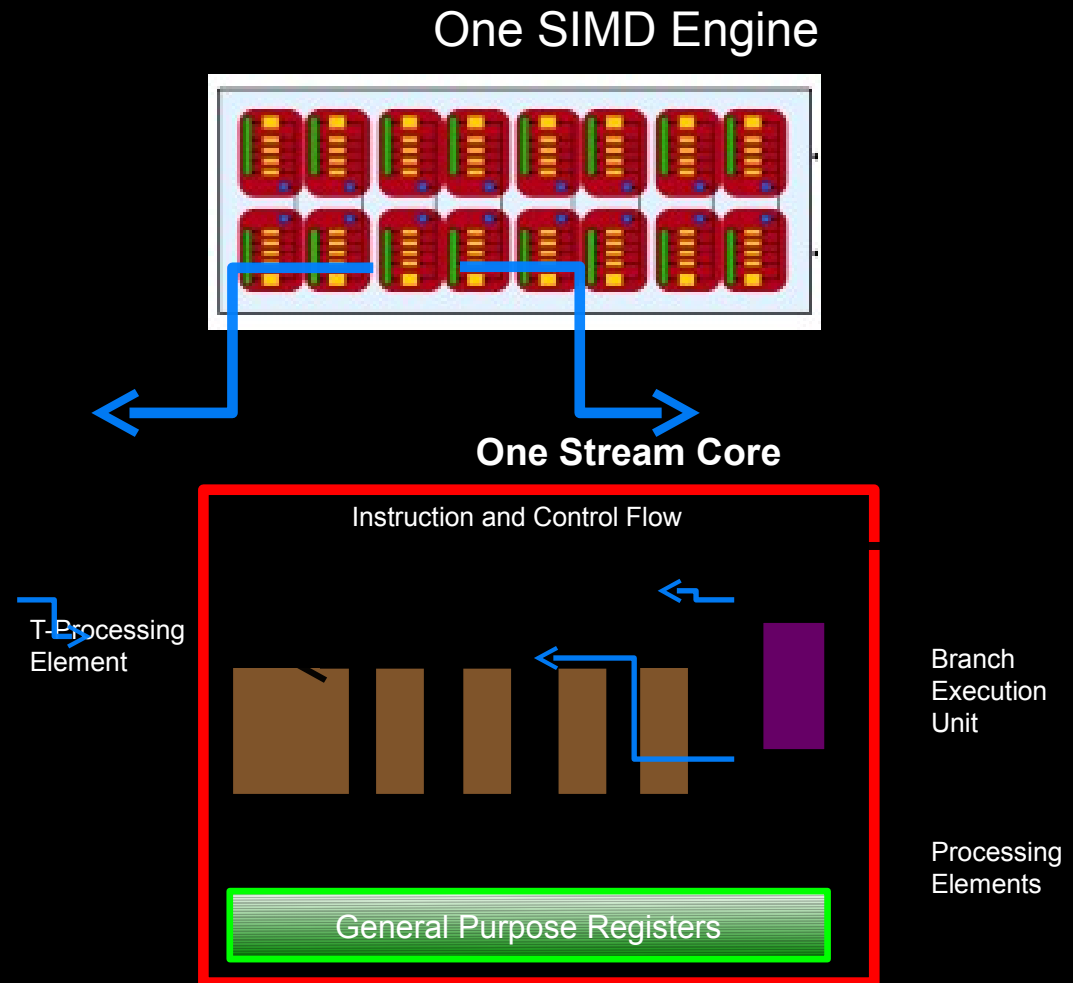
SIMD Engine

A SIMD engine consists of a set of “Stream Cores”

Stream cores arranged as a five way Very Long Instruction Word (VLIW) processor

- Up to five scalar operations can be issued in a VLIW instruction
- Scalar operations executed on each processing element

Stream cores within compute unit execute same VLIW



Source: AMD Accelerated Parallel Processing OpenCL Programming Guide

NVIDIA

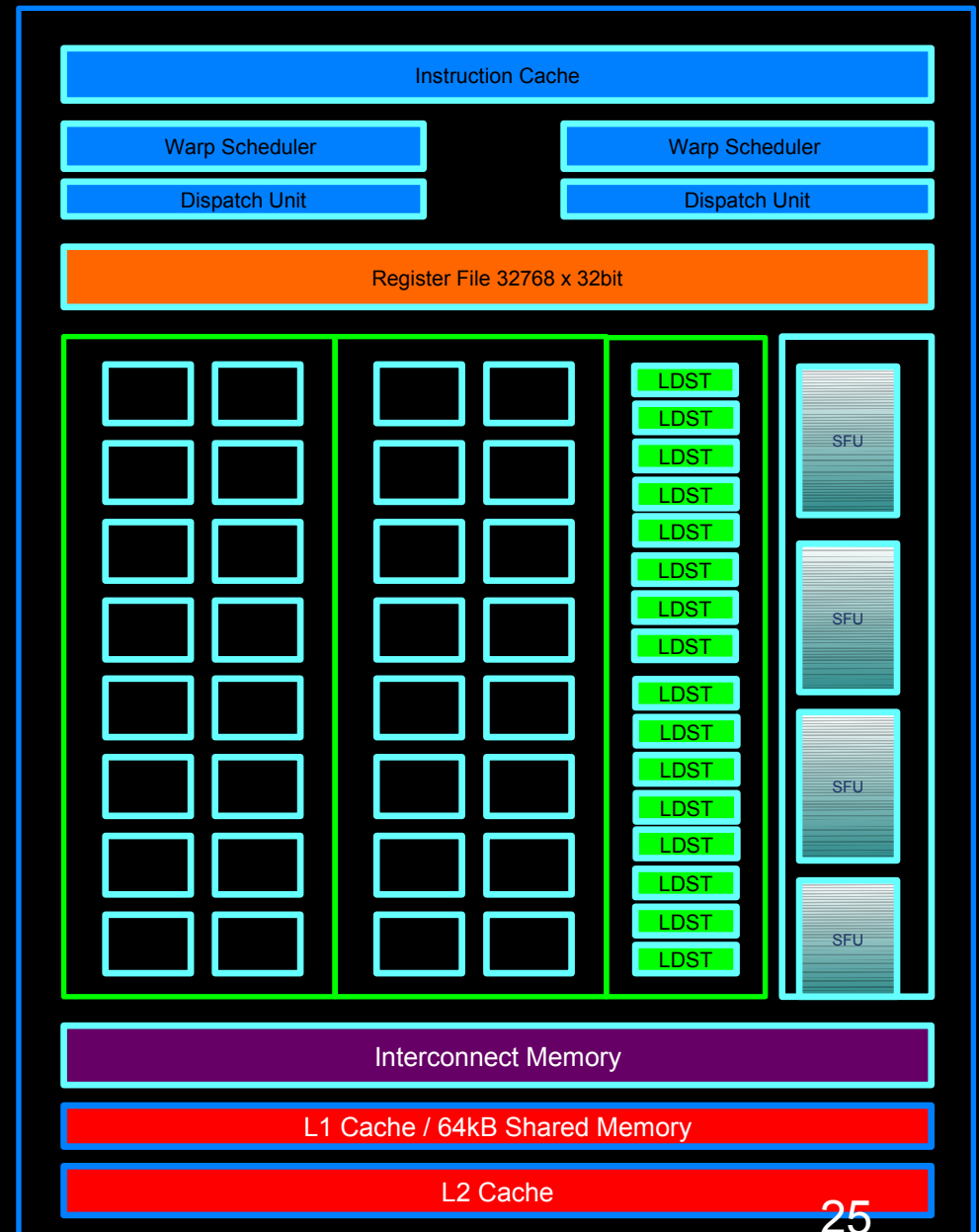
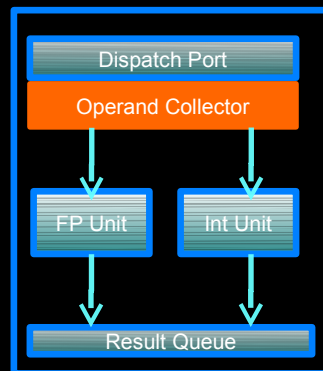
Nvidia GPUs - Fermi Architecture

GTX 480 - Compute 2.0 capability

- 15 cores or Streaming Multiprocessors (SMs)
- Each SM features 32 CUDA processors
- 480 CUDA processors

Global memory with ECC

Source: NVIDIA's Next Generation CUDA Architecture Whitepaper



Nvidia GPUs – Fermi Architecture

SM executes threads in groups of 32 called warps.

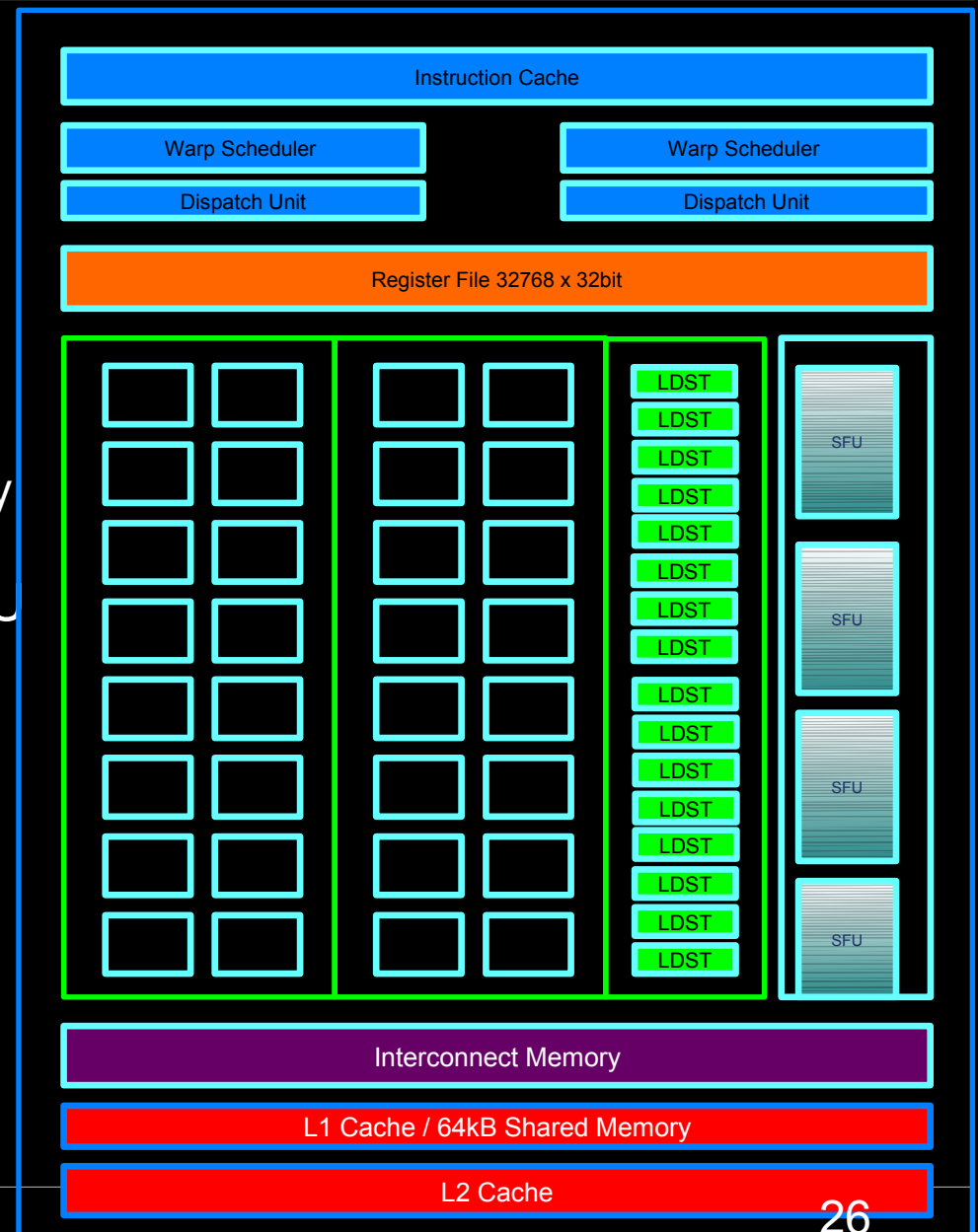
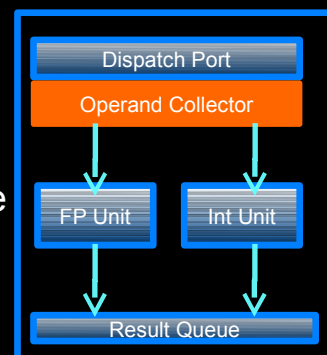
- Two warp issue units per SM

Concurrent kernel execution

- Execute multiple kernels simultaneously to improve efficiency

CUDA core consists of a single ALU and floating point unit FPU

Source: NVIDIA's Next Generation CUDA Compute Architecture Whitepaper



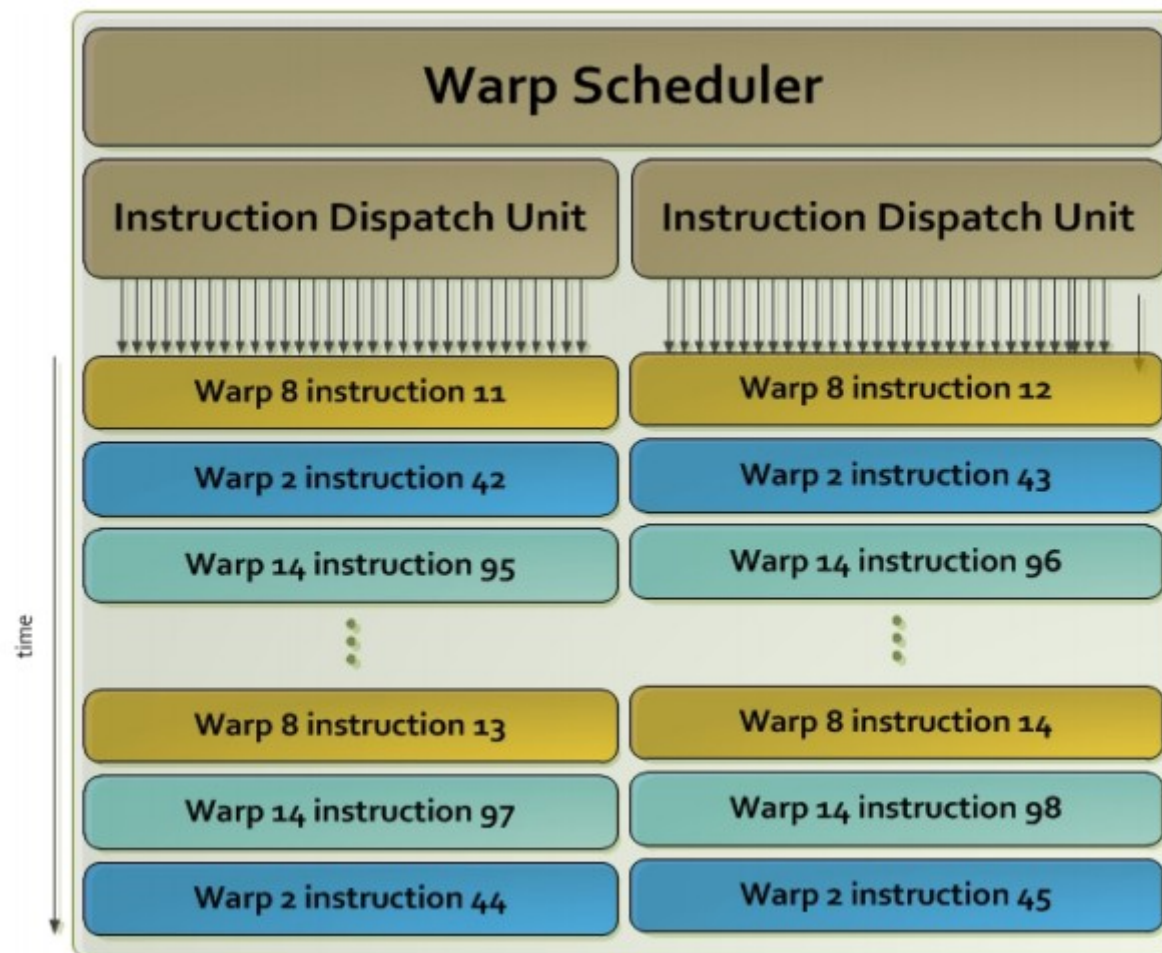
NVIDIA Kepler

- Teljes Kepler 15 SMX egységből áll és hat 64



SMX egység

- SMX = Streaming Multiprocessor, megnövelt duwapontosságú teljesítménnyel
- Multiprocesszor: valahány streamprocessor csoportja (Tesla = 8, Fermi = 2×16)
- Kepler-ben: 192 egyszeres pontosságú CUDA core
- SFU: special function unit a különleges dolgokhoz (inverse square root, sin, cos, transzcend fv közelítések stb.)
- Warp: 32 szál



SIMT

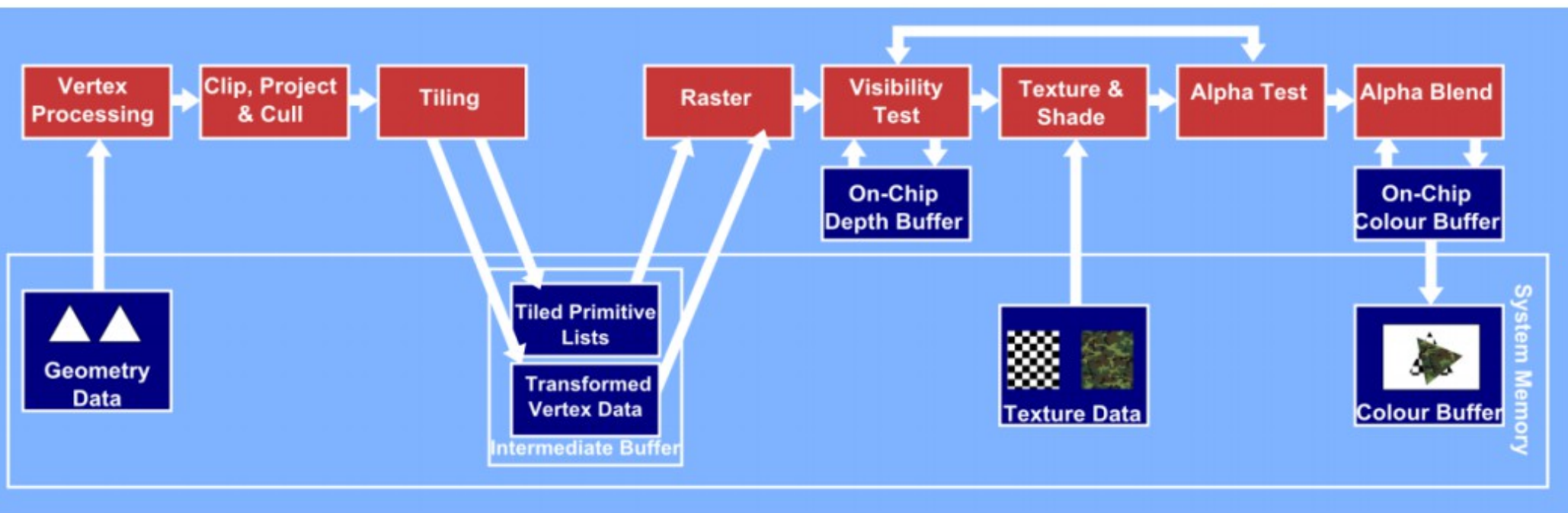
- Single Instruction, Multiple Thread
- Step lock-ban mennek az egy csoporthoz tartozó stream processorok, ugyanazt az utasítást hajtják végre, csak más adatokon

PowerVR

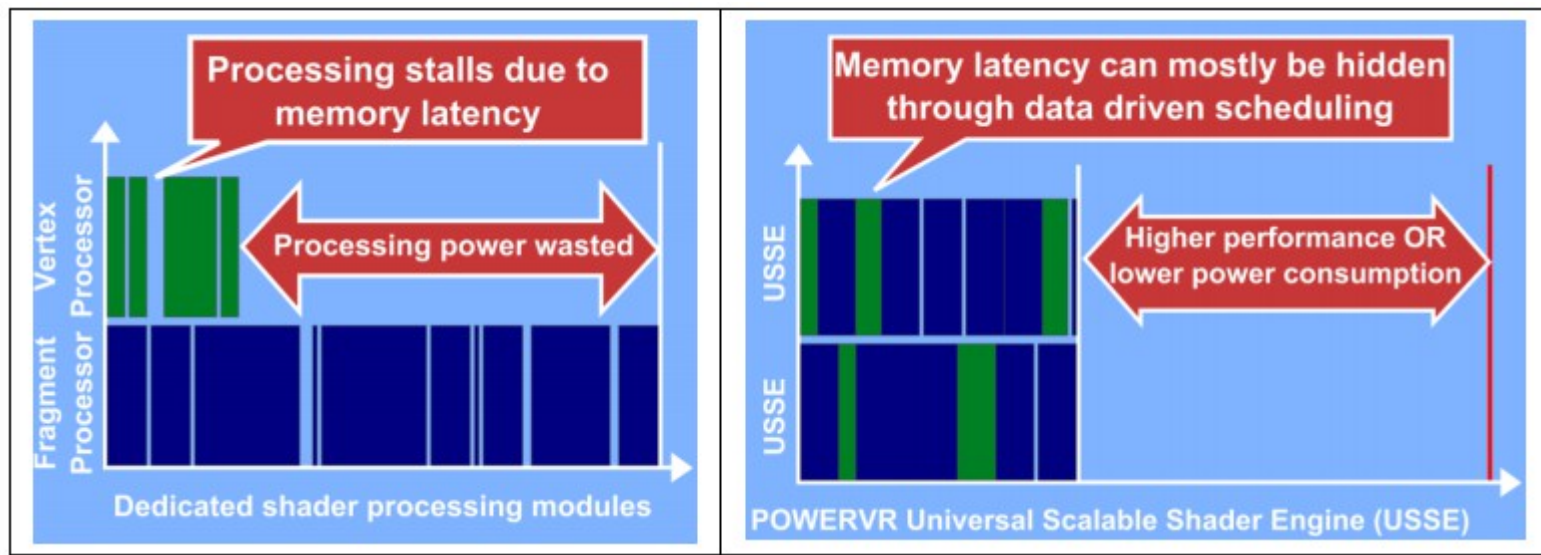
PowerVR

- Elsősorban mobileszközökhöz, de skálázható eszközök, GPGPU-t is támogatnak (CPU kiegészítésére)
- Universal Scalable Shader Engine 1-2...
- 2-16 mag (és nő)
- 32x32-es tile-okra osztja a képernyőt
- Pl.: iPad, iPhone, iAkármí, Samsung Galaxy S, Tab, Wave I, II...
- Több infó:
<http://www.imgtec.com/powervr/insider/docs/POWE>

Tile alapú rajzolás



USSE



Tile Accelerator

- Vágás, vetítés, cull – hagyományos szerelőszalagnál a vertex shader hajtja végre

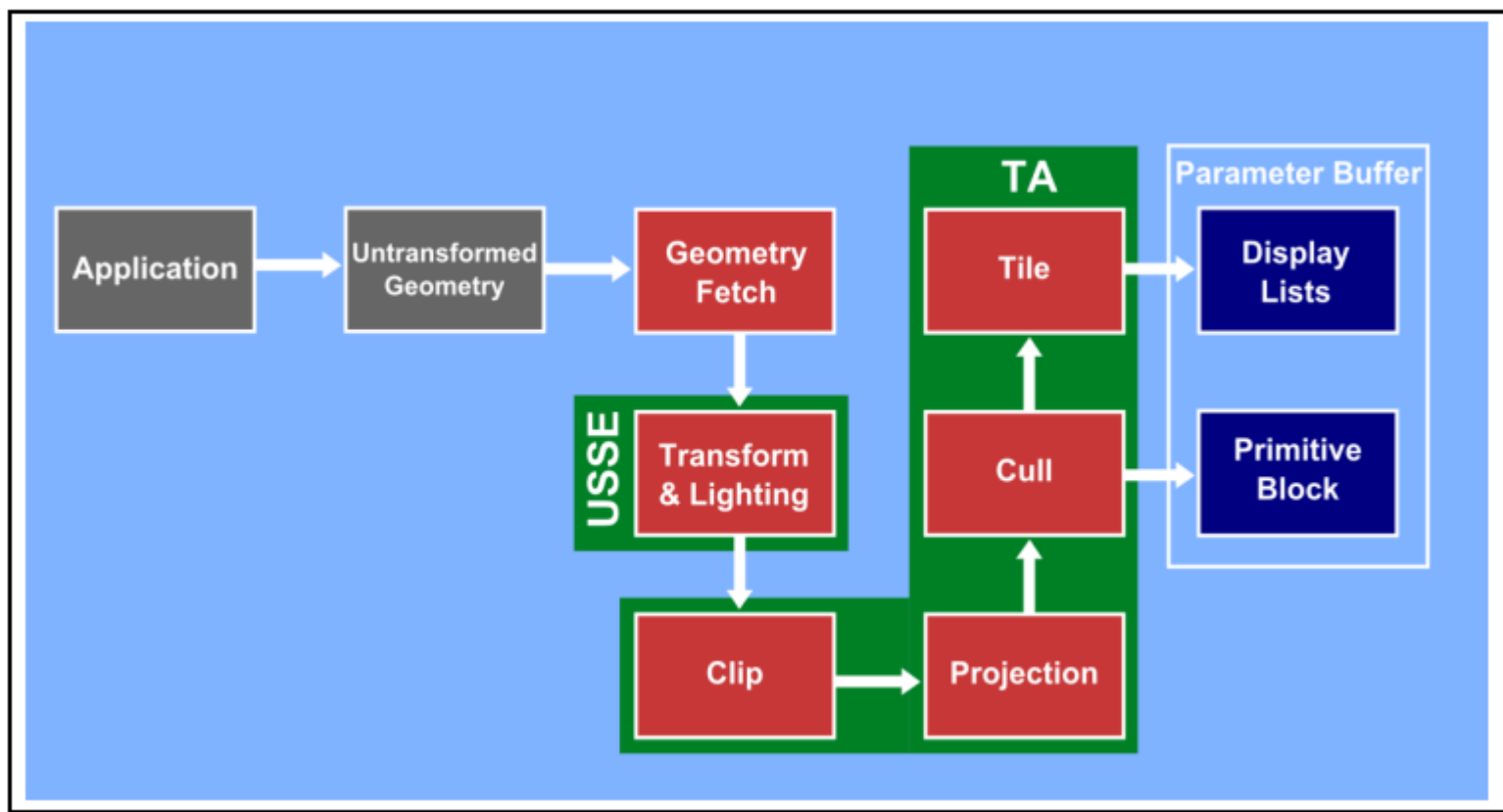
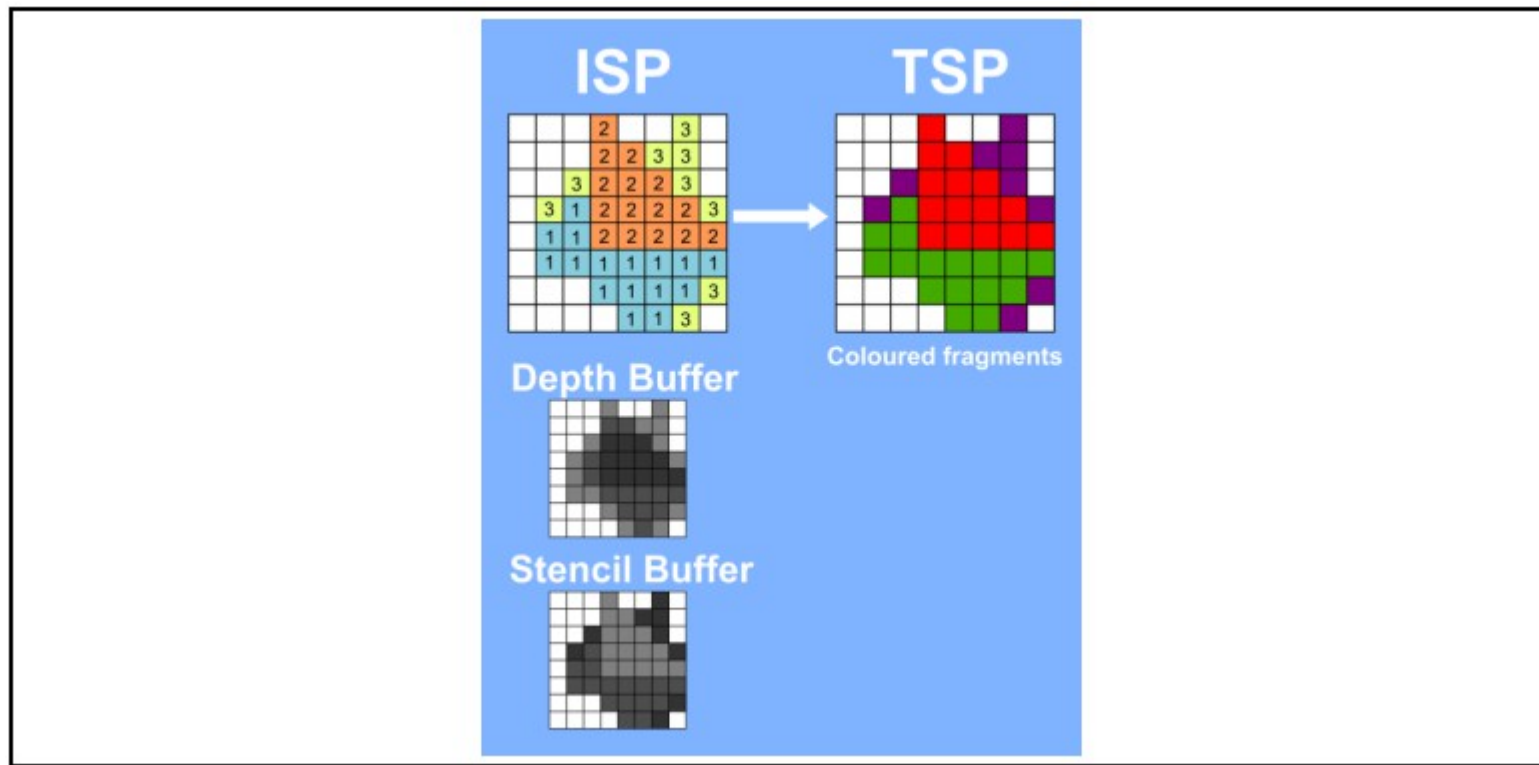
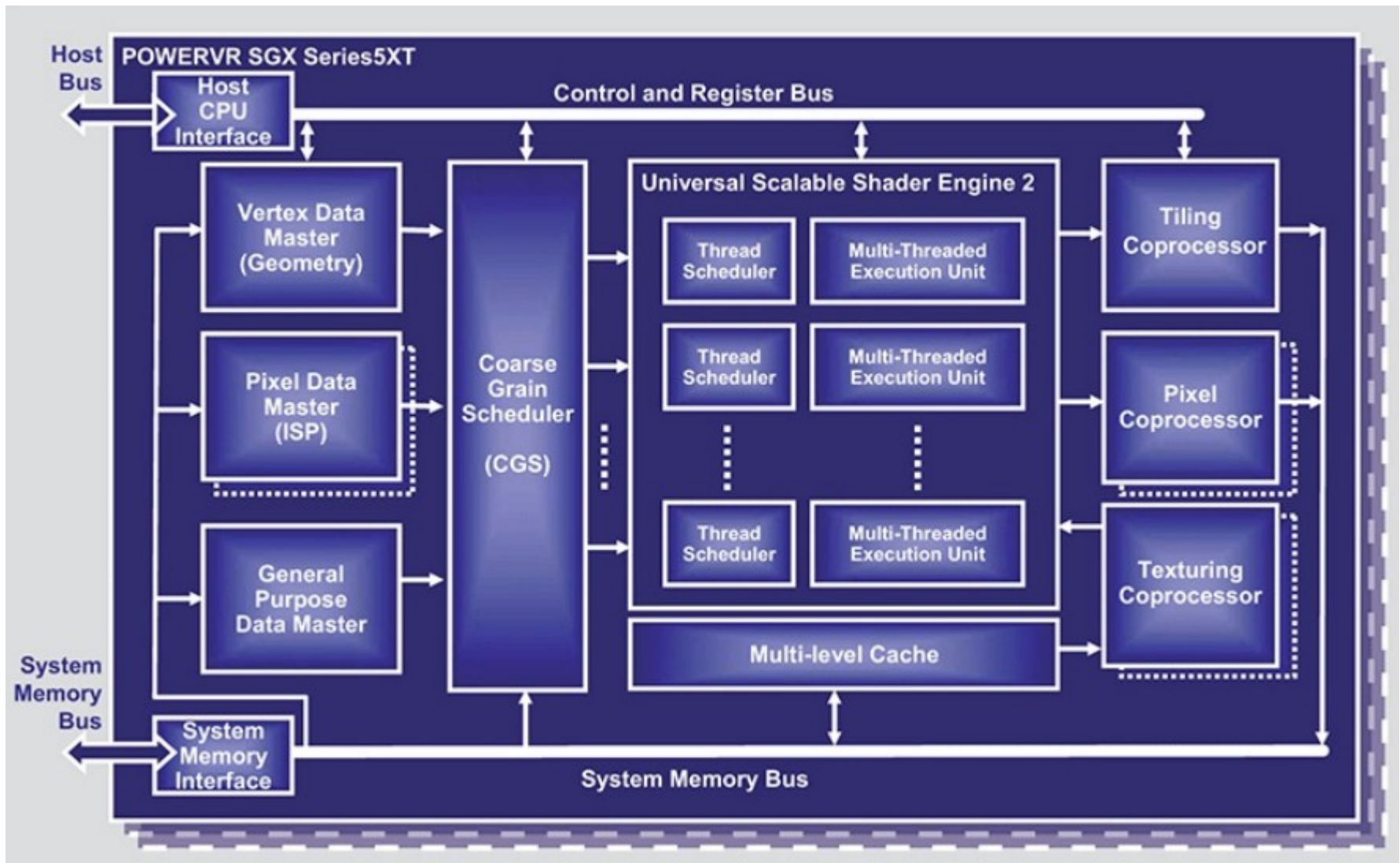


Image Synthesis Processor

- Tile-onkénti láthatóságvizsgálat (takarás)
- TSP = Texture and Shading Processor



PowerVR SGX Series5XT



ARM Mali

ARM Mali

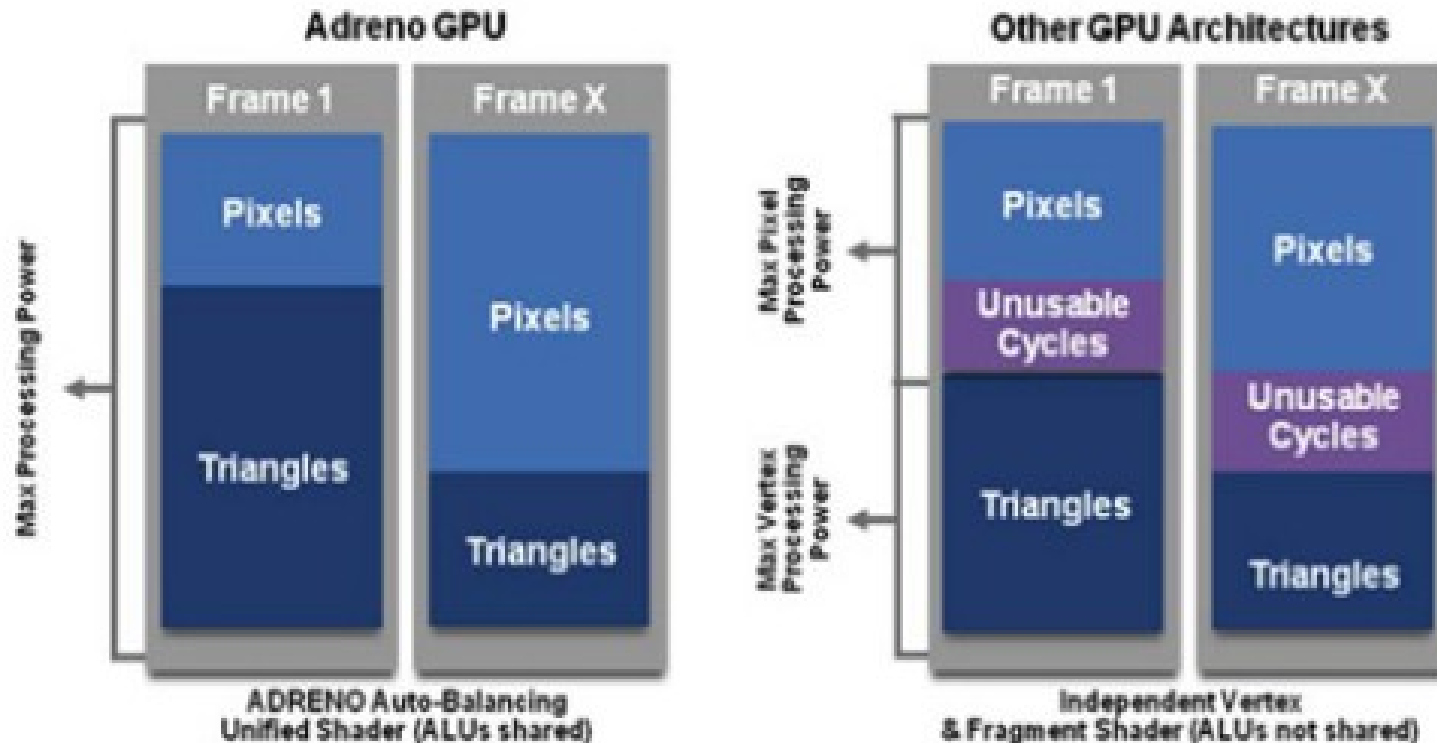
- Nem csak GPU-kat gyártanak és nem csak mobileszközökre
- Mali 400 MP 1-4 magos
- Más Mali eszközökkel integrálható
- Pl.: Samsung Galaxy S2



Qualcomm Adreno

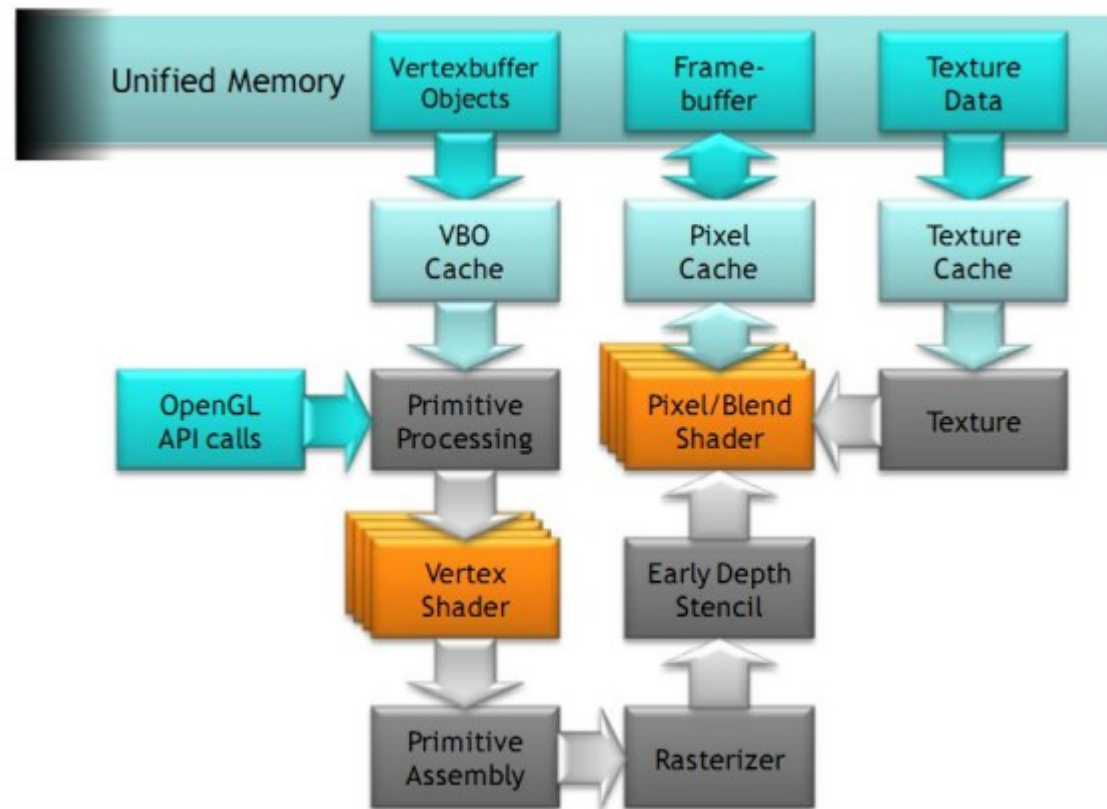
Qualcomm Adreno

- Pl.: HTC telefonok (Desire, Evo stb.)
- Ők is „forradalmiak”:



NVIDIA (megint)

Ultra low power GeForce

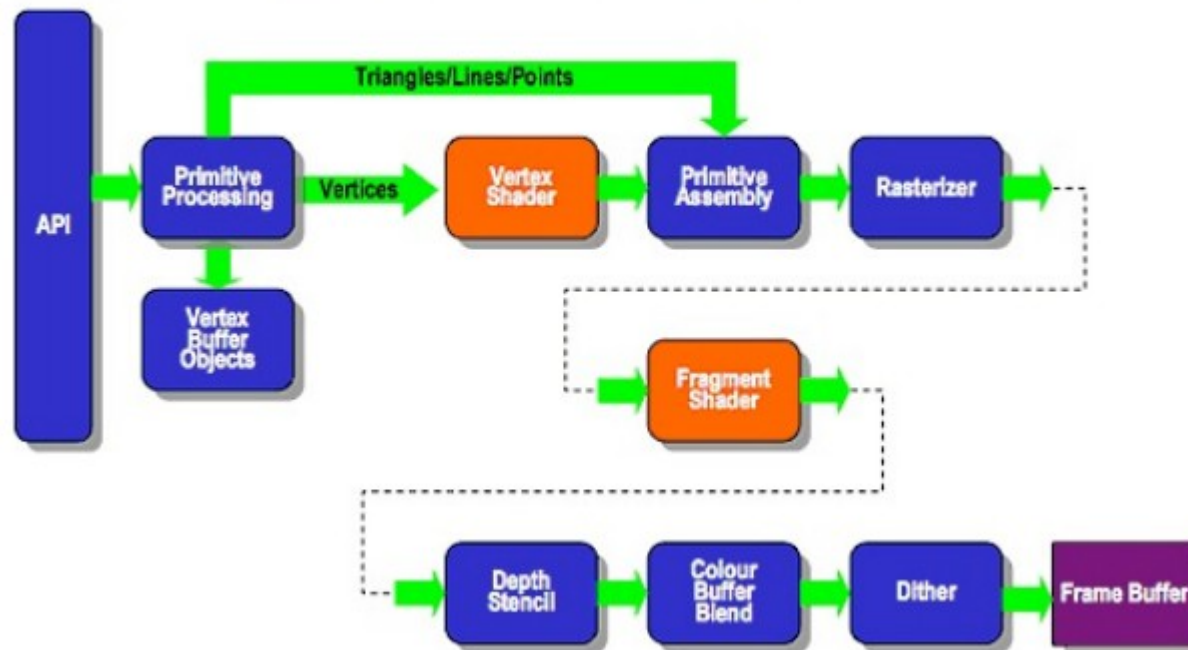


API-k

API-k

- OpenGL ES 1.0-3.0

ES2.0 Programmable Pipeline



API-k

- OpenVG
 - Vektorgrafikákra
- Microsoft Direct3D Mobile