Geosensornetze WS 2013/2014

Hausarbeit von Andre Lehnert und Marcell Salvage

29. Januar 2014

Inhaltsverzeichnis

1	Einfi	ührung	1	
	1.1	Aufgabenbeschreibung	1	
2	2 Simulationsumgebung		3	
	2.1	Benutzerschnittstelle	3	
		2.1.1 Benutzerevents	3	
		2.1.2 Generelle Parameter	6	
		2.1.3 Personen–Parameter	6	
		2.1.4 Notausgang-Parameter	6	
		2.1.5 Gradient localization—Parameter	6	
	2.2	Personen	6	
		2.2.1 Zustände	6	
		2.2.2 Bewegungsmodell	6	
		2.2.3 Kommunikationsmodell	6	
	2.3	Notausgänge	7	
		2.3.1 Zustände	7	
	2.4	Gefahrensituationen	7	
		2.4.1 Zustände	7	
	2.5	Patches	.0	
		2.5.1 Implizite Zustände	.0	
	2.6	Ressourcen der Simulationsumgebung	0	
3	Algo	orithmik 1	.3	
4	Eval	uation 1	.5	
	4.1	Effizienz	.5	
	4.2	Fazit	.5	
Lit	Literaturverzeichnis i			

Einführung 1

1 Einführung

Mit Hilfe der NetLogo-Simulationsumgebung [3] wird eine dynamische Evakuierung von Gebäuden implementiert. Dazu werden die Grundrisse der Gebäude oder Etage in die Simulationsumgebung geladen. Diese dient als Grundlage für die Platzierung von Personen, Gefahrenevents und Notausgängen.

Auf der Flucht vor Gefahrenevents werden die Personen von mobilen Geräten unterstützt, die zur Warnung anderer Personen und zur Lokalisierung der Notausgänge dienen.

1.1 Aufgabenbeschreibung

Die Aufgabe besteht in der Umsetzung einer geeigneten Simulationsumgebung (siehe Kapitel 2). Auf deren Basis Algorithmen zur Lokalisierung und Bestimmung eines Fluchtweges zu den Notausgängen entwickelt werden (siehe Kapitel 3). Schließlich wird eine Evaluation der der Algorithmen in Punkto Effizienz und Zuverlässigkeit durchgeführt und Reflektiert (siehe Kapitel 4).

Personen werden in der NetLogo-Umgebung als Agenten realisiert, die sich nach dem Bewegungsmodell (siehe Abschnitt 2.2.2) innerhalb des Grundrisses bewegen. Die initiale Platzierung geschieht zufällig, analog zu der Platzierung der Gefahrenevents. Personen besitzen die Fähigkeit diese Gefahrenevents in ihrer Umgebung wahrzunehmen und als Gefahrensituation zu deuten. Der Personen versuchen daraufhin den besten Weg zu einem Notausgang zu finden und benachbarte Personen dabei über ihre mobilen Geräte zu warnen.

Als Gefahrensituationen (siehe Abschnitt 2.4) zählt eine gewisse Anzahl von Giftgasbomben mit eingebautem Zeitzünder, die je ein Gefahrenevent darstellen. Die freigesetzten Gasmengen sind regulierbar und breiten sich innerhalb des freien Raumes aus.

Zur Evakuierung der Personen aus dem Gefahrenevent werden Notausgänge (siehe Abschnitt 2.3) in dem Grundriss platziert, deren Position sich während der Simulation nicht ändert, sogenannte anchor notes.

Eine feste Position ist notwendig zur Realisierung der dezentralen Lokalisierungs-

Einführung 2

algorithmen, die auf den mobilen Geräten der Personen aktiv sind und bei einer dynamischen Evakuierung assistieren. Durch eine lokal eingeschränkte Kommunikationsfähigkeit (siehe Abschnitt 2.2.3) werden Informationen über die Passierbarkeit der Notausgänge an die mobilen Geräte verteilt. Dies ermöglicht die sichere Evakuierung, falls beispielsweise das Giftgas einen Notausgang erreicht hat oder die Fluchtwege blockiert sind.

2 Simulationsumgebung

Das Kapitel der Simulationsumgebung befasst sich mit den Eingabemöglichkeiten zur Anpassung der Simulationsparameter, sowie der konkreten Umsetzung der simulierten Welt, mit der Logik für die Notausgänge, der Personen, der Gefahrensituationen und dem Kommunikationsmodell.

Die Ausgangsbasis für die verwendeten Modelle und Protokolle stammen aus den erstellten Übungen zur Vorlesung Gensensornetze, sie wurden jedoch auf die Anforderungen der Hausarbeit adaptiert.

2.1 Benutzerschnittstelle

In diesem Abschnitt werden die Interaktions- und Konfigurationsmöglichkeiten mit der Simulationsumgebung erläutert. Abbildung 2.1 stellt einen Ausschnitt des grafischen Interfaces von NetLogo da, anhand dessen die Erklärungen in den folgenden Abschnitten besser einzuordnen sind.

2.1.1 Benutzerevents

Zum Auslösen von Benutzerevents werden Buttons verwendet. Zu diesen zählen setup, reset und go, die hier kurz beschrieben werden.

setup-Button

Die Betätigung des setup-Buttons ruft eine Folge von Setup und Initialisierungsschritten auf. Zu Beginn wird die Simulationswelt erstellt. Dazu wird der Parameter inputFile (siehe Abschnitt 2.1.2) zum Einbinden einer Bild-Datei und das Mapping der Pixel-Farbwerte auf die passend skalierte NetLogo-Welt gemappt. Das Ergebnis ist der gewählte Grundriss, bei dem jedes Patch einen Farbwert erhalten hat.

Dieser Farbwert ist essentiell für den nachfolgenden Schritt in der setup-patches-Methode. Diese legt den Initialzustand jedes Patches fest (siehe Abschnitt 2.5).

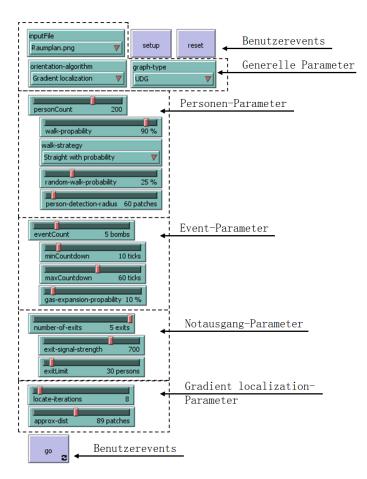


Abbildung 2.1: Grafische Oberfläche

Generell wird auf Grund des Grundrisses zwischen leerem Raum (weiß) und einer Wand unterschieden (schwarz).

Wände spielen auch bei der Initialisierung und Platzierung der Notausgänge eine wichtige Rolle, die mit der setup-exits-Methode realisiert sind. Entsprechend der Aufgabenstellung werden Notausgänge auf einem abstrakten Grundriss, ohne Wände, zufällig in der Welt platziert. Für alle anderen Grundrisse mit Wänden wurde auf statische vordefinierte Positionen für Notausgänge gesetzt.

Bei der Initialisierung wird zudem die lokale Konstante der maximalen Signalreichweite für den Orientierungsalgorithmus *cellular automaton* mit dem Parameter exit-signal-strength aus Abschnitt 2.1.4 gesetzt und alle Notausgänge in den Zustand *INIT* versetzt (vgl. Abschnitt 2.3).

Im Anschluss wird der *cellular automaton*-Algorithmus (siehe Abschnitt ??) ausgeführt, um die Patches mit Signalqualitätsinformationen auszustatten, damit die Personen den optimalen Fluchtweg bei einer Gefahrensituation nutzen.

Nachdem die Simulationswelt mit den statischen Elementen vorbereitet wurde, werden die Personen initialisiert und platziert. Dies geschieht mit der Methode setup-persons. Hier wird eine definierte Anzahl von Personen erstellt (siehe Abschnitt 2.1.3, die auf einem abstrakten Grundriss zufällig und auf allen anderen zufällig mit einer Wand-Detektion platziert werden. Die Personen befinden sich nun im Zustand *INIT* (vgl. Abschnitt 2.2.2).

Nach der Platzierung wird einmalig ein Kommunikationsgraph zwischen den Personen und den Notausgängen erstellt, damit der Nutzer ggf. den Graph-Typen oder die Kantenlänge anpassen kann (siehe Abschnitt 2.1.3).

Als letzter Schritt folgt die Initialisierung und Platzierung der Gefahrenevents mittels setup-events. Die analog zu den Personen auf dem abstrakten Grundriss zufällig und bei allen anderen Grundrissen mit Wand-Detektion platziert werden. Danach befinden sich alle Gefahrenevents im Zustand *INIT* (vgl. Abschnitt 2.4).

reset-Button

Mit dem reset-Button werden alle definierten Parameter des letzten Setups wiederhergestellt und die Personen auf ihre ursprüngliche Position zurückgesetzt. Ein fluten des Grundrisses ist nicht erforderlich und beschleunigt das durchführen von Messreihenreihen. Zudem bietet es die Möglichkeit den Kommunikationsgraphen der Personen auszublenden, dies ist unter anderem nützlich bei der Darstellung der initial approximierten Positionen der Personen.

go-Button

Schließlich kann die Simulation mit dem go-Button gestartet und pausiert werden, da hier die forever-Option aktiv ist. Ist diese deaktiviert, wird pro Betätigung des go-Buttons nur ein Tick durchgeführt.

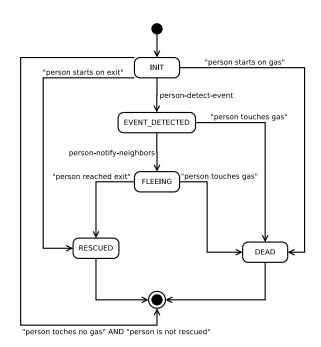


Abbildung 2.2: Zustandsdiagramm der Personen

2.1.2 Generelle Parameter

2.1.3 Personen-Parameter

2.1.4 Notausgang-Parameter

2.1.5 Gradient localization-Parameter

2.2 Personen

2.2.1 Zustände

2.2.2 Bewegungsmodell

Dieser Abschnitt beschreibt zunächst das Bewegungsmodell der Personen ohne aktive Gefahrensituation.

2.2.3 Kommunikationsmodell

Algorithmus 1 random-walk

```
nb ← one-of neighbors

while [patch-state] of nb = WALL do

nb ← one-of neighbors

end while

face nb

forward 1
```

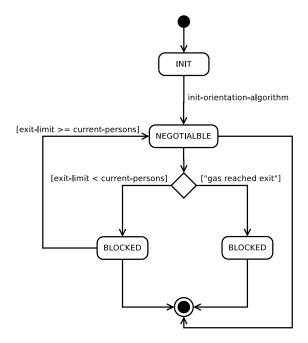


Abbildung 2.3: Zustandsdiagramm der Notausgänge

2.3 Notausgänge

2.3.1 Zustände

2.4 Gefahrensituationen

2.4.1 Zustände

 $\operatorname{create-graph}(G)$

```
Protokoll 2 Warnung vor Gefahrensituationen
  State Trans. Sys.: ({INIT, EVENT_DETECTED, FLEEING, RESCUED,
  DEAD \rangle
  Initialization: All notes in state INIT
  Restrictions: Reliable communication; connected, bidirected communication graph
  G = (V, E), neighborhoodfunction nbr: V \to 2^V
  Local data:
  INIT
  Receiving(event_detected)
  while not event_detected do
    random-walk
    \operatorname{create-graph}(G)
                                                  ; generate complete new graph
  end while
  become EVENT_DETECTED
  EVENT_DETECTED
  broadcast(event_detected)
                                  ; broadcast event detection to linked neighbors
  become FLEEING
  FLEEING
  broadcast(event_detected)
                                ; rebroadcast event detection to linked neighbors
  while not person-reach-exit do
    person-move-to-exit
                                                  ; \ using \ orientation-algorithm
    \operatorname{create-graph}(G)
                                                 ; generate complete new graph
    if touching-gas then
      become DEAD
    end if
  end while
  become RESCUED
  RESCUED
  create-graph(G)
                                     ; generate complete new graph without note
  DEAD
```

; generate complete new graph without note

Protokoll 3 Gefahrensituation

State Trans. Sys.: ({INIT, COUNTDOWN, GASSING, DONE})

Initialization: All notes in state INIT

Restrictions: All patches in state {NONE, DONE}

Local data: countdown $\in \mathbb{N}_{\geq 0}$

INIT

Spontaneously

 $countdown \leftarrow minCountdown + (random \ (maxCountdown - minCountdown))$

become COUNTDOWN

COUNTDOWN

 $countdown \leftarrow countdown - 1$ **if** countdown = 0 **then** become GASSING

end if

GASSING

ask patch-here [patch-state \leftarrow EVENT] become DONE

DONE

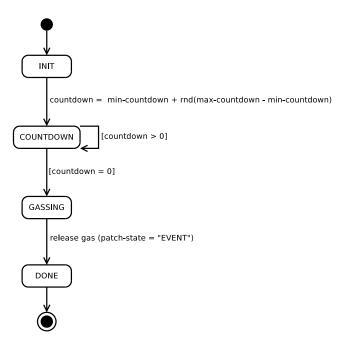


Abbildung 2.4: Zustandsdiagramm der Gefahrenevents

2.5 Patches

- Initialisierung der Patches setup-patches - Zustandsfestlegung für alle Patches - white - \dot{i} NONE - black - \dot{i} WALL - rest - \dot{i} WALL - Initialisierung der lokalen Daten signal-noise abhängig vom Zustand: leerer Raum - \dot{i} -1, Wand - \dot{i} sehr hohe Dämpfung 2.1.4

2.5.1 Implizite Zustände

2.6 Ressourcen der Simulationsumgebung

Die Simulationsumgebung wird über die Datei Evakuierung.nlogo gestartet. Der Programmcode ist nach Funktion und Breed-Klasse unterteilt.

Gefahrensituationen

event.nls
event-gassing.nls

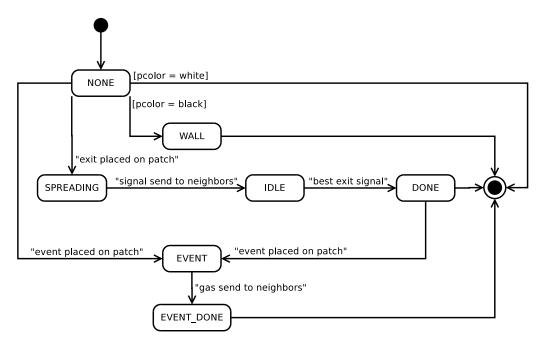


Abbildung 2.5: Zustandsdiagramm der Patches

Die Quellcode-Datei event.nls beinhaltet den Lebenszyklus der Gefahrenevents und deren Zustandsübergangsprotokoll. Mittels event-gassing.nls wird die Ausbreitung des Giftgases implementiert, die größtenteils den Patch-Lebenszyklus manipuliert.

Lokalisierung

locate.nls

In dieser Datei wird der Algorithmus zur Lokalisierung aus dem Paper [2] implementiert.

Notausgänge

```
exit.nls
exit-cellular-automaton.nls
exit-gsn.nls
```

Die Quellcode-Datei event.nls steuert den Setup und den Lebenszyklus der Notausgänge. Mittels exit-cellular-automaton.nls wird der Orientierungsalgorithmus auf Basis des zellulären Automats realisiert. Letztlich definiert die Datei exit-gsn.nls das Kommunikationsmodell zur Übermittlung der Statusinformationen.

Personen

person.nls
person-gsn.nls
person-linking.nls

person.nls regelt den Setup der Personen und deren Lebenszyklus. person-gsn.nls umfasst den Quellcode für die Kommunikation zwischen Personen und mit der Datei person-linking.nls wird der Graph zwischen Personen erstellt.

Simulationswelt

patch.nls

Hier wird der Quellcode für den Lebenszyklus der Patches definiert.

Algorithmik 13

3 Algorithmik

Algorithmik 14

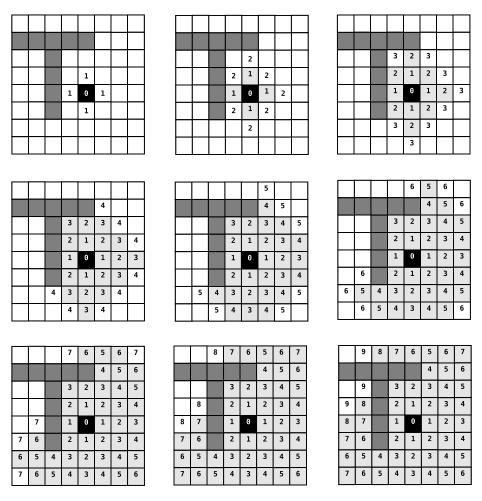


Abbildung 3.1: Fluten der Patches (Zellulärer Automat)

Evaluation 15

4 Evaluation

- 4.1 Effizienz
- 4.2 Fazit

Literaturverzeichnis i

Literaturverzeichnis

[1] Isaac Amundson and Xenofon D. Koutsoukos. A Survey on Localization for Mobile Wireless Sensor Networks. Department of Electrical Engineering and Computer Science, Vanderbilt University.

- [2] Jonathan Bachrach, Radhika Nagpal, Michael Salib and Howard Shrobe. Experimental Results for and Theoretical Analysis of a Self-Organizing Global Coordinate System for Ad Hoc Sensor Networks. Telecommunication Systems, page 213–233. 2004.
- [3] Uri Wilensky. *Netlogo*. Center for Connected Learning and Computer-Based Modeling, Northwestern University, Evanston, IL. 1999. http://ccl.northwestern.edu/netlogo/, Stand: 26.01.2014.