PDE Solver

1 Introduzione

La richiesta dell'assignment è stata quella di implementare un semplice risolutore di equazioni differenziali alle derivate parziali con il metodo delle differenze finite. Utilizzando la CPU, single core, prima e la GPU, in seguito.

1.1 Metodo delle differenze finite

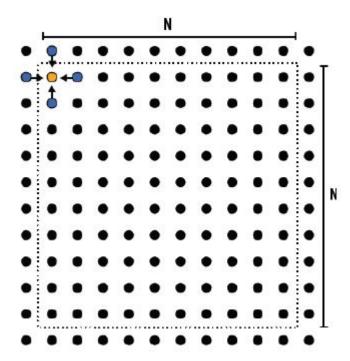
Il metodo delle differenze finite permette di valutare l'evoluzione a regime di un equazione differenziale alle derivate parziali, in due variabili nel caso preso in esame.

Si alloca una matrice di dimensione $(N+2) \times (N+2)$ e si impone la condizione al contorno sull'orlo della matrice, nel caso di studio, ogni elemento appartenente all'orlo della matrice è stato posto a 1.0.

L'evoluzione all'iterazione n-esima è data dalla seguente trasformazione applicata ad ogni elemento della matrice $\phi \in \mathbb{R}^{N \times N}$ più interna:

$$\phi(x,y)_{n+1} = 0.25 \left[\phi(x+1,y)_n + \phi(x-1,y)_n + \phi(x,y+1)_n + \phi(x,y-1)_n \right]$$

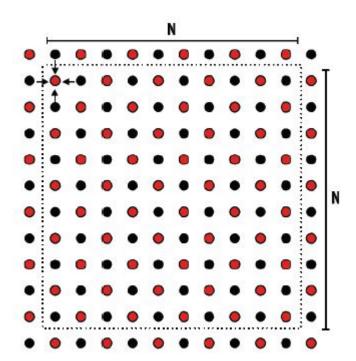
Che si traduce nell'aggiornare ogni elemento con la media dei 4 elementi adiacenti.



Per raggiungere lo stato di regime non è necessario evitare che nel calcolo vengano presi elementi dell'iterazione corrente già modificati in quanto il fenomeno, da un punto di vista non ha un ordine preferenziale.

2 Parallelizzazione

Al fine di parallelizzare l'algoritmo ed eseguirlo sulla GPU si è usato il metodo del *Coloring*. Dividendo la matrice in celle rosse e nere, a onta di scacchiera, è possibile rendere indipendenti le due metà delle operazioni eseguite ad ogni iterazione.



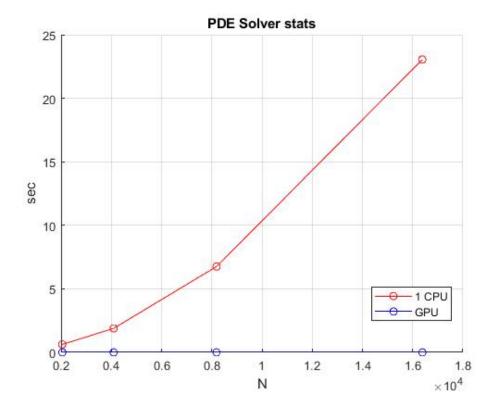
Per l'implementazione in CUDA si è scelto, per semplicità di dividere la matrice interna in blocchi da 512×512 thread.

3 Benchmark

La complessità computazionale dell'algoritmo è quadratica rispetto a N, si nota infatti come il grafico dell'implementazione $single\ thread$ incrementi il

tempo di esecuzione più che linearmente rispetto a N.

Per quanto riguarda l'implementazione GPU i tempi sono ridotti di 5 ordini di grandezza, nei test.



4 Conclusioni

Dal benchmark è possibile notare come il problema sia altamente parallelizzabile e quanto la GPU si dimostri superiore per questo tipo di compito.