Andrea Brugnoli

☐ +33 7 50 39 47 27 • ☑ andrea.brugnoli92@gmail.com

③ andrea.brugnoli

■ andrea.brugnoli



Docteur-Ingénieur en Automatique

Expériences académiques

University of Twente

Enschede, Pays Bas

Chercheur postdoctoral

Nov. 2020 - Nov. 2022

Méthodes numériques pour problèmes couplés fluide-structure.

Subvention avancée ERC. Chercheur principal: Stefano Stramigioli.

Formation

ISAE-SUPAERO Toulouse, France

Thèse en Automatique

2017-2020

Une formulation port-Hamiltonienne des structures flexibles. Modélisation et discrétisation symplectique par éléments finis.

Université Paris Saclay/Supélec

Paris/Toulouse, France

Master recherche en automatique et traitement d'images

2016-2017

Modules: identification paramétrique, contrôle avancée des structures flexibles, traitement d'images.

ISAE-SUPAERO Toulouse, France

Double Diplôme en génie aéronautique et aérospatial

2015-2017

Spécialisation mathématiques appliques (calcul scientifique) et automatique avancée.

Politecnico di Milano

Milan, Italie

Master en génie spatial, 110/110 avec mention

2014–2017

Modules : Mécanique orbitale, dynamique et contrôle des structures, propulsion thermochimique.

Politecnico di Milano

Milan, Italie

Licence en génie mécanique, 110/110 avec mention

2011-2014

Modules : méthode des éléments finis, vibrations mécaniques, calcul numérique.

Liceo Classico Scipione Maffei

Verona, Italie

Baccalauréat Littéraire, 100/100

2006-2011

Expériences

Institut CIFAR Toronto, Canada

Ecole d'été en intelligence artificielle et apprentissage par renforcement

Juillet 2021

ITA-Instituto Tecnológico de Aeronáutica

São José dos Campos, Brésil

Chercheur invité
Collaboration avec Flavio Cardoso-Riberio.

CNES-Centre national d'études spatiales

Toulouse

Stage fin études
Analyse des débris spatiaux soumis à la pression de radiation solaire.

Politecnico di Milano en partenariat avec Danieli S.p.A

Milan/Buttrio, Italie

Janvier 2019. 4 mois

Janvier 2017, 6 mois

Dynamique d'un manipulateur pour machines de forgeage

2014, 4 mois

Projet sélectionné pour une présentation finale chez Danieli.

Activités pédagogiques

J'ai effectué mes activités d'enseignement à l'Institut Supérieur de l'Aéronautique et de l'Espace,

soit pour la formation ingénieur, soit pour les masters internationaux.

Année	Niveau	Nature	Discipline	Durée
2019-2020	L1	TD	Résolution numérique des EDP	6h
	L1	TD	Optimisation	6h
2018-2019	L2	TP-TD	Automatique	20h
	L2	TD	Contrôle des structures flexibles	8h
	L2	TP-TD	Automatic control	15h
2017-2018	L2	TP-TD	Automatique	20h
	L2	TP-TD	Automatic control	15h

Activités scientifiques

Année	Lieu	Description
2022	University of	Supervision de la thèse "On the modeling and mechanical
	Twente (En-	design of flexures (compliant mechanisms)" entre le dé-
	schede)	partement de Robotique et le département d'ingénierie de
		précision à l'Université de Twente (avec Marijn Nijenhuis).
2021	Technical Uni-	Organisation de la session invitée: "Theoretical and nu-
	versity of Berlin	merical advancements in Hamiltonian formulations of con-
	(Berlin)	tinuum mechanics" pour la conference "Lagrangian and
		Hamiltonian method in non linear control 2021".
2020	_	Critiques (Peer reviews) du Journal of Elasticity.
2019-2020	ISAE-	Organisation et encadrement du Projet Ingénierie et En-
	SUPAERO	treprise intitulé "Simulation et contrôle des structures ther-
	(Toulouse)	moélastiques pour applications spatiales".

Prix

Fondation ISAE-SUPAERO

Prix de thèse 2021

Politecnico di Milano

Dispense des frais de scolarité pour mérite académique.

2011-2015

Langues

Anglais: courant

Compétences informatiques

Français: courant Espagnol: intermédiaire Portugais: intermédiaire

Italien: langue maternelle

view Langages: Python (en particulier librairies des éléments finis FIREDRAKE et FENICS), Matlab/Simulink, Java, C, LATEX

Programmes: Abaqus, Inventor, Solid Works, Lab-