## TRACCIA E DETERMINANTE

PROF.

MARCO

COMPAGNONI

FUNZIONI DA . Traccia Mot (n; lK) → lK: . Definizione di determinante . Determinante ed operazioni, trosporto ed inverso . Determinante ed operazioni elementeri, ridurione a role e rongo . Formule di laplace, aggiunta ed inverse

$$T_{n}\left(\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}\right) = a + d$$

$$PROPRIETA \quad ELEMENTARI \quad \left(PROPOSIZIONE \quad 3.64\right)$$
i) 
$$T_{n}\left(S \cdot A + t \cdot B\right) = S \cdot T_{n}(A) + t \cdot T_{n}(B) \quad \left(\text{linearita}\right);$$
ii) 
$$T_{n}\left(A^{T}\right) = T_{n}\left(A\right);$$
iii) 
$$T_{n}\left(AB\right) = T_{n}\left(BA\right) \neq T_{n}(A) \cdot T_{n}(B)$$

$$T_{n}\left(\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}\right) + \begin{bmatrix} e & f \\ g & h \end{bmatrix}\right) = T_{n}\left(\begin{bmatrix} a + e & b + f \\ c + g & d + h \end{bmatrix}\right) = (a + e) + (d + h) = (a + d) + (e + h) = T_{n}\left(\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}\right) + T_{n}\left(\begin{bmatrix} e & f \\ g & h \end{bmatrix}\right)$$

$$OSS: T_{n}\left(A_{A} ... A_{K-A} A_{K}\right) = T_{n}\left(A_{K} A_{A} ... A_{K-A}\right) \neq T_{n}\left(A_{A} ... A_{K} A_{K-A}\right)$$

3.63)

A = [ aii ] = Mot (m; (K) => Tr(A) = = aii

TRACCIA ( DEFINIZIONE

SOTTOMATRICI (DEFINIZIONE 3.65) A in ... ix in ise = motrice ottenuto do A eliminondo

$$R(i_{1}),...,R(i_{K}) = C(i_{1}),...,C(i_{K}).$$

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 3 \\ 0 & 1 & 4 \end{bmatrix} = Aôô, A_{21} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 3 \\ 0 & 1 & 4 \end{bmatrix}, A_{12} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 3 \\ 0 & 1 & 4 \end{bmatrix}, A_{23} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 3 \\ 0 & 1 & 4 \end{bmatrix},$$

$$A_{\widehat{13}\widehat{2}} = \begin{bmatrix} 1 & 3 \end{bmatrix}.$$
DETERMINANTE (DEFINIZIONE 3.67)

Ac Mat (n; lk) => det (A) = IAI e lk & definito iterativemente.

AE lat 
$$(M; IK) =$$
 det  $(A) = |A| \in |K|$  à définité iterativemente.

. 
$$M = A$$
:  $\det ([a_{AA}]) = a_{AA}$ ;  
.  $M > A$ :  $\det (A) = \sum_{\dot{s}=1}^{m} a_{A\dot{s}} C_{A\dot{s}}$  dove  $C_{\dot{s}\dot{s}} = (-A)^{\dot{s}+\dot{s}}$ .  $\det (A_{\hat{s}\hat{s}})$ 

à dette complements algebries di ais.

$$= 0 \cdot (-1)^{4+1} \cdot \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 1 & 4 \end{vmatrix} + 1 \cdot (-1)^{4+2} \cdot \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 0 & 4 \end{vmatrix} + 2 \cdot (-1)^{4+3} \cdot \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 4 \end{vmatrix} = 0$$

$$= 0 - (4 - 0) + 2 \cdot (1 - 0) = -2$$

$$\det(I_3) = 0 \cdot 1 \cdot 0 = 1 \cdot (-1)^{4+4} \cdot 1 \cdot 0 = 1 \cdot (-1)^{4+4} \cdot 1 = 1$$

olet (In) = 1

DETERMINANTE ED ALGEBRA DELLE MATRICI (SEZIONE 3.8.1) . 1A+B1 / 1A1+1B1 . It. A = t . IAI (A = Mot (M; K)) TEOREMA DI BINÉT (TEOREMA 3.83) IABI=IAIIBI, cioè il determinante è una funcione moltiplicativa.

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 4 \end{bmatrix}$$
,  $B = \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = -2$ ,  $|B| = -1$ .

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 4 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = -2, |B| = -1.$$

$$|A \cdot B| = \begin{bmatrix} 0 & 4 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |A| = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 &$$

$$|t \cdot A| = |1 \cdot t| 3 \cdot t| = (1 \cdot 4 - 3 \cdot 2) t^{2} = t^{2} \cdot |A|,$$

COROLLARIO 3.94, PROPOSIZIONE 3.84 . Sie A invertibile => | A-1 | = | A | - 1 ;

. |AT | = |A|. ← posifice il ruolo di rigle e colonne

Dim:  $AA^{-4} = I_m = > |AA^{-4}| = |I_m| = 1 = |A| \cdot |A^{-4}| = > |A^{-4}| = \frac{1}{|A|}$ 

DETERMINANTE E RANGO (TEOREMA 3.69) Sia  $A \in Mat(m; |k|)$ , allora  $det(A) \neq 0$  se e solo se  $\pi(A) = m$ . COROLLARIO 3.70 .[AIB] ha unica solveione se e solo se det (A) #0; . A é invertibile se e sols se det (A) 70. SCHEMA DELLA DIMOSTRAZIONE TEORETA 3.69 E necessories enuncière due proprieté (sense dimostrosione): i) comportamento del determinante a reguito di operazioni elementori; ii) viluppi di laplace. In questo modo si trova il legeme tra det (A) e det (5), dove 5 é una ridurione a rola di A, e quinoli con il rongo di A

DETERNINANTE ED OPERAZIONI ELEMENTARI (PROP. 3.72, Cor. 3.77)

A 
$$R(\lambda) \leftarrow R(\lambda)$$
, B =>  $\det(B) = -\det(A)$ ;

A  $t \cdot R(\lambda) \rightarrow R(\lambda)$ , B =>  $\det(B) = t \cdot \det(A)$ ;

A  $R(\lambda) + t \cdot R(\lambda) \rightarrow R(\lambda)$ , B =>  $\det(B) = \det(A)$ .

A 
$$R(i)+t\cdot R(i) \rightarrow R(i)$$
  $B$  =>  $alet(B) = dat(A)$ .

$$\begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = ad-bc \qquad (i), \qquad c & d \\ c & d \end{vmatrix} = cb-ad = -(ad-bc)$$

$$\begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = tad-tbc = t(ad-bc)$$

$$\begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = tad-tbc = t(ad-bc)$$

$$\begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = (a+tc)d - (b+td)c = c$$

$$\begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = ad-bc + t(ad-dc)$$

Data 
$$A \in Mat(n, |K|)$$
, valgors:

i)  $det(A) = \sum_{s=1}^{m} a_{i,s} C_{\hat{n}} \hat{s}$  per somi  $1 \le i \le m$ ; with per right

ii)  $det(A) = \sum_{i=1}^{m} a_{i,s} C_{\hat{n}} \hat{s}$  per somi  $1 \le i \le m$ . with per value

 $|A \cap A| = \sum_{i=1}^{m} a_{i,s} C_{\hat{n}} \hat{s}$  per somi  $1 \le i \le m$ . with per value

 $|A \cap A| = \sum_{i=1}^{m} a_{i,s} C_{\hat{n}} \hat{s}$  per somi  $1 \le i \le m$ . with per value

 $|A \cap A| = \sum_{i=1}^{m} a_{i,s} C_{\hat{n}} \hat{s}$  per somi  $1 \le i \le m$ . with per value

 $|A \cap A| = \sum_{i=1}^{m} a_{i,s} C_{\hat{n}} \hat{s}$  per somi  $1 \le i \le m$ . with per value

 $|A \cap A| = \sum_{i=1}^{m} a_{i,s} C_{\hat{n}} \hat{s}$  per somi  $1 \le i \le m$ ; with per value

 $|A \cap A| = \sum_{i=1}^{m} a_{i,s} C_{\hat{n}} \hat{s}$  per somi  $1 \le i \le m$ ; with per value

 $|A \cap A| = \sum_{i=1}^{m} a_{i,s} C_{\hat{n}} \hat{s}$  per somi  $1 \le i \le m$ ; with per value

 $|A \cap A| = \sum_{i=1}^{m} a_{i,s} C_{\hat{n}} \hat{s}$  per somi  $1 \le i \le m$ ; with per value

 $|A \cap A| = \sum_{i=1}^{m} a_{i,s} C_{\hat{n}} \hat{s}$  per somi  $1 \le i \le m$ ; with per value

 $|A \cap A| = \sum_{i=1}^{m} a_{i,s} C_{\hat{n}} \hat{s}$  per somi  $1 \le i \le m$ ; with per value

 $|A \cap A| = \sum_{i=1}^{m} a_{i,s} C_{\hat{n}} \hat{s}$  per somi  $1 \le i \le m$ ; with per value

 $|A \cap A| = \sum_{i=1}^{m} a_{i,s} C_{\hat{n}} \hat{s}$  per somi  $1 \le i \le m$ ; with per value

 $|A \cap A| = \sum_{i=1}^{m} a_{i,s} C_{\hat{n}} \hat{s}$  per somi  $1 \le i \le m$ ; with per value

 $|A \cap A| = \sum_{i=1}^{m} a_{i,s} C_{\hat{n}} \hat{s}$  per somi  $1 \le i \le m$ ; with per value

 $|A \cap A| = \sum_{i=1}^{m} a_{i,s} C_{\hat{n}} \hat{s}$  per somi  $1 \le i \le m$ ; with per value

 $|A \cap A| = \sum_{i=1}^{m} a_{i,s} C_{\hat{n}} \hat{s}$  per value

 $|A \cap A| = \sum_{i=1}^{m} a_{i,s} C_{\hat{n}} \hat{s}$  per value

 $|A \cap A| = \sum_{i=1}^{m} a_{i,s} C_{\hat{n}} \hat{s}$  per value

 $|A \cap A| = \sum_{i=1}^{m} a_{i,s} C_{\hat{n}} \hat{s}$  per value

 $|A \cap A| = \sum_{i=1}^{m} a_{i,s} C_{\hat{n}} \hat{s}$  per value

 $|A \cap A| = \sum_{i=1}^{m} a_{i,s} C_{\hat{n}} \hat{s}$  per value

 $|A \cap A| = \sum_{i=1}^{m} a_{i,s} C_{\hat{n}} \hat{s}$  per value

 $|A \cap A| = \sum_{i=1}^{m} a_{i,s} C_{\hat{n}} \hat{s}$  per value

 $|A \cap A| = \sum_{i=1}^{m} a_{i,s} C_{\hat{n}} \hat{s}$  per value

 $|A \cap A| = \sum_{i=1}^{m} a_{i,s} C_{\hat{n}} \hat{s}$  per value

 $|A \cap A|$ 

SVILUPPI DI LAPLACE (PROPOSIZIONE 3.74, COROLLARIO 3.86)

$$= 0 - (-2) + 4 \cdot (-1) = -2$$

$$\begin{vmatrix} 0 & 1 & 2 \\ & & & \\ & & \\ & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & &$$

$$\begin{vmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 3 \\ 0 & 1 & 4 \end{vmatrix} = 1 \cdot (-1)^{2+1} \cdot \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 4 \end{vmatrix} = -(4-2) = -2$$

. K permutazioni di righe; . 12 moltiplicazioni di righe per gli reolari ts,..., tr ∈ K ([0].  $\Rightarrow$  det  $(5) = (-1)^{\kappa} \cdot t_{s} \cdot ... \cdot t_{n} \cdot \det(A) =$  det  $(A) = \frac{(-1)^{\kappa}}{t_{s} \cdot ... \cdot t_{n}} \cdot \det(5)$ . la motrice 5 é a rola e quindi triongolore alta. Calcolismo il determinante di una matrice di questo Tipo applicando iterativamente lo viluppo di laplace rispetto alla prima colonna:  $det(S) = \begin{cases} S_{AA} & S_{AQ} & \dots & S_{AM} \\ O & S_{QQ} & \dots & S_{QM} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ O & O & \dots & S_{MM} \end{cases} = S_{AA} \cdot \begin{vmatrix} S_{QQ} & \dots & S_{MM} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ O & \dots & S_{MM} \end{vmatrix} = \dots = \prod_{i=A}^{M} S_{iii} .$ Quinoli det (A) + O re det (5) + O rse Sss,..., Smm + O rse r(A)=m.

DIMOSTRAZIONE TEOREMA 3.69 (PROPOSIZIONI 3.78, 379)

Sia 5 rioliviene a seala di A, ottenta attraverso:

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 3 \\ 0 & 1 & 4 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_A \leftrightarrow R_e} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 3 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_S \to R_S} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 3 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = 5$$

$$\Rightarrow K = 1 \quad R = 1 \quad t_A = 1/2 \quad \Rightarrow \quad \det(5) = -1/2 \cdot \det(A)$$

$$\Rightarrow \det(A) = -2 \cdot \begin{bmatrix} 1 & 1 & 3 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = -2 \cdot (1 \cdot \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} - 1 \cdot \begin{bmatrix} 0 & 2 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} + 3 \cdot \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = -2 \cdot 1 = -2$$

$$= -2 \cdot 1 = -2$$

$$Corollario \quad 3.85$$

· una riga o una colonna di A è mulla; « da laplace

. due righe o due colonne di A sono proporzionali.

det(A) = 0 se: