* 目标形状提取技术 第一张语义分割、实例分割？==》p10
* 灰度图像存储存储空间 第二章==》p24
* 图像中像素的关系（邻接，连通）==第二章 p28
* 计算4-连通通路、8-连通通路和m-连通通路 （第二章p33）
* 计算D4距离和D8距离，即两种像素距离函数及公式表示 （第二章p42）
* 傅里叶变换、及频谱、相位变化影响、幅频图的原点（第二章）
* 直方图正规化过程或公式 （第三章p22）
* 常用的图像插值算法 （双线性插值）==》第三章p51
* 卷积 第三章p96
* 高斯滤波(图像滤波) 第三章==》p111（高斯核的关键参数：窗宽、标准偏差sigma（确定平滑程度）高斯滤波器模板的生成最重要的参数就是高斯分布的标准差）
* 膨胀、腐蚀 第三章==》p151
* 卷积形式（最小值替换）以及集合形式对图像进行腐蚀处理 (第三章p154、p155)
* 低级特征、高级特征 第四章==》p4
* Canny边缘检测算子的各个步骤 (第四章p45、p51)
* 除了一阶微分、二阶导数的边缘检测,二阶边缘检测LoG一、二阶导数第四章p20，LoG第四章p84
* Harris角点检测算法基本思想及其算法实现步骤 (第四章p122、p133)
* SIFT算法的思想和步骤 (第四章p152、p158)
* 模板匹配、及改进方法，即提升模板匹配运算速度的方法 (第五章p12、改进p21)
* 霍夫变换计算例子 (第五章p56、例子p63)
* 图像分割的定义 第六章===》p5
* Snake蛇模型 第六章==》p18、p20
* 结合具体例子写出分裂合并的具体步骤 (第六章：概念p71、算法实现p73、例题p75)
* 链码原码，归一化码、差分码 (第七章链码p13归一化p17差分码p18)
* 区域描述 第七章p42
* 形状参数 第七章p47
* 灰度共生矩阵的计算过程，并给出具体例子的结果 (第八章p20)