

3η Ομάδα Ασκήσεων Συστήματα Μικροϋπολογιστών

Ανδρέας Στάμος
Αριθμός Μητρώου: 03120***

Μάιος 2023

Περιεχόμενα

Περιεχόμενα	1
1 Άσκηση 1	1
2 Άσκηση 2	3
3 Άσκηση 3	4
3.1 Ερώτημα α	4
3.2 Ερώτημα β	5
3.3 Ερώτημα γ	5
4 Άσκηση 4	6
5 Άσκηση 5	6
5.1 Ερώτημα α	6
5.2 Ερώτημα β	8

1 Άσκηση 1

```
1 IN 10H ;disable memory protection
2
3 MVI A,10H
4 STA 0900H ;zeroing the display message
5 STA 0901H
6 STA 0902H
7 STA 0903H
8 STA 0904H
9 STA 0905H
10
11 ;enabling the RST6.5 interrupt
12 MVI A,0DH
13 SIM
```

```

14 EI
15
16 DO_NOTHING:
17 JMP DO_NOTHING
18
19 INTR_ROUTINE:
20 POP H ;the return address wont be required and is without reason
    ↪ filling the stack
21 EI ;reenabling the interrput
22 MVI A,00H
23 STA 3000H ;turn on the leds
24 MVI H,06H ;H stores the tens of seconds
25 MVI L,00H ;L stores one ten of seconds
26
27 SECOND_LOOP:
28 MOV A,L
29 DCR A ;decreasing by 1 sec
30 CPI FFH
31 JZ DCR_TENS ;if went to -1 sec then the tens need to be decreased
32 JMP L1
33
34 DCR_TENS:
35 MVI A,09H ;setting the units to 9
36 MOV L,A
37 STA 0900H
38 MOV A,H
39 DCR A
40 CPI FFH ;if tens went to -1 then 60secs are over
41 JZ EXIT_LOOP
42 MOV H,A
43 STA 0901H
44 JMP L2
45
46 L1:
47 MOV L,A
48 STA 0900H
49
50 L2:
51 PUSH H
52 LXI D,0900H ;address of display message
53 CALL STDM ;store display message to appropriate address
54 POP H
55 LXI B,0064H ;100ms
56
57 MVI A,0AH ;refresh display 10 times (1000ms / 100ms per refresh)
58
59 REFRESH_DISPLAY:
60 ;refresh display every 100ms
61 CALL DELB
62 CALL DCD ;display the display message

```

```

63 DCR A
64 JNZ REFRESH_DISPLAY
65 JMP SECOND_LOOP
66
67 EXIT_LOOP:
68 MVI A,FFH
69 STA 3000H ;turn off the leds;
70 JMP DO_NOTHING ;go back to waiting
71 END

```

2 Άσκηση 2

```

1 IN 10H ;disabling memory protection
2
3 ;saving k1,k2 to memory
4 MVI A,10H ;K1 = 10H
5 STA 0906H
6 MVI A,20H ;K2 = 20H
7 STA 0907H
8
9 MVI A,10H ;initializing display to nothing
10 STA 0900H
11 STA 0901H
12 STA 0902H
13 STA 0903H
14 STA 0904H
15 STA 0905H
16
17 LXI D,0900H
18 CALL STDM
19
20 MVI A,0DH ;enabling interrupts
21 SIM
22 EI
23
24 DO_NOTHING: ;while no interrupt just refresh the display
25 CALL DCD
26 JMP DO_NOTHING
27
28 INTR_ROUTINE:
29
30 EI ;reenabling interrupts
31
32 ;loading k1,k2 from memory to registers D,E
33 LDA 0906H
34 MOV D,A
35 LDA 0907H
36 MOV E,A
37

```

```

38 POP H ;the return address wont be required and is without reason
   ↪ filling the stack
39 CALL KIND ;inputting MSB hex digit from keyboard to A
40 STA 0905H ;saving for display
41 RLC ;taking the MSB hex digit to its correct position
42 RLC
43 RLC
44 RLC
45 MOV B,A
46 CALL KIND ;inputting LSB hex digit from keyboard
47 STA 0904H
48 ORA B ;building the inputted number in binary.
49
50 CMP E ;A > K2 ?
51 JNC CASE3
52
53 CMP D ; A > K1 ?
54 JNC CASE2
55
56 ;case1 (A <= K1 for sure and A>=0 by construction)
57 MVI A,7FH
58 JMP CONTINUE
59
60 CASE2:
61 MVI A,BFH
62 JMP CONTINUE
63
64 CASE3:
65 MVI A,DFH
66 JMP CONTINUE
67
68 CONTINUE:
69 STA 3000H ;output to leds
70
71 PUSH D
72 LXI D,0900H
73 CALL STDM ;moving display message to appropriate address
74 POP D
75
76 JMP DO_NOTHING ;start over
77
78 END

```

3 Άσκηση 3

3.1 Ερώτημα α

```

1 SWAP_Nible MACRO Q:
2

```

```

3  PUSH PSW
4
5  MOV A,Q
6  RLC
7  RLC
8  RLC
9  RLC
10 MOV Q,A
11
12 POP PSW
13
14 ENDM

```

3.2 Ερώτημα β

```

1  FILL MACRO RP,X,K
2
3  PUSH PSW
4  PUSH H
5
6  MOV H,R
7  MOV L,P
8  MVI A,X
9
10 BYTE:
11 MVI M,K
12 INX H
13 DCR A
14 JNZ BYTE
15
16 POP H
17 POP PSW
18
19 ENDM

```

3.3 Ερώτημα γ

```

1  RHLR MACRO
2
3  PUSH B ;using B to store A instead of push PSW in order to be able
    ⇨ to update the CY flag
4  MOV B,A
5
6  MOV A,H
7  RRC ;lsb of H to CY
8  MOV A,L
9  RAR ;rotate right using MSB as CY (CY is the lsb of H). old lsb to
    ⇨ CY.
10 MOV L,A
11 MOV A,H

```

```

12 RAR ;rotate right using MSB as CY (CY is the old lsb of L).
13 MOV H,A
14
15 RLC ;MSB of new H to CY
16
17 MOV A,B
18 POP B
19
20 ENDM

```

4 Άσκηση 4

Προτού γίνει jump στην ρουτίνα εξυπηρέτησης διακοπής, ολοκληρώνεται η τρέχουσα εντολή, δηλαδή η CALL.

Συγκεκριμένα στις θέσεις μνήμης 2FFFH, 2FFEH (SP-1, SP-2) τοποθετούνται οι αριθμοί 08H και 03H. Οι αριθμοί 08H, 03H ενωμένοι (0803H) αποτελούν την διεύθυνση της επόμενης εντολής της CALL, που επειδή η CALL έχει μέγεθος 3 bytes, είναι η 0803H (PC + 3). Επίσης ο καταχωρητής στοίβας SP αποκτά τιμή 2FFEH (SP-2) και επιπλέον ο καταχωρητής PC αποκτά τιμή 0900H.

Αφού συμβούν αυτά, δηλαδή έχει ολοκληρωθεί η εντολή CALL, ξεκινά η εξυπηρέτηση της διακοπής. Στις θέσεις μνήμης 2FFDH, 2FFCH (SP-1, SP-2) τοποθετούνται οι αριθμοί 09H και 00H (τρέχουσα τιμή του PC), ο καταχωρητής στοίβας SP αποκτά τιμή 2FFCH (SP-2) και επιπλέον ο καταχωρητής PC αποκτά τιμή 002CH (διεύθυνση μνήμης που αντιστοιχεί στην ρουτίνα εξυπηρέτησης διακοπής RST 5.5).

Πλέον η KME εκτελεί τον κώδικα της ρουτίνας εξυπηρέτησης της διακοπής. Ο προγραμματιστής οφείλει όταν ολοκληρωθεί η διακοπή να τοποθετήσει την εντολή RET που θα επιστρέψει πίσω στην κανονική ροή εκτέλεσης του προγράμματος. Συγκεκριμένα, όταν κληθεί η RET ο καταχωρητής PC λαμβάνει την τιμή 0900H, που είναι η τιμή που έχει αποθηκευτεί στις θέσεις μνήμης SP, SP+1 και επιπλέον ο καταχωρητής στοίβας SP αποκτά τιμή 2FFEH (SP+2).

Η επόμενη εντολή που εκτελεί πλέον η KME είναι της κανονικής ροής του προγράμματος, δηλαδή στην διεύθυνση 0900H όπως είχε απαιτήσει η αρχική εντολή CALL.

5 Άσκηση 5

5.1 Ερώτημα α

```

1 IN 10H ;disable memory protection
2
3 LXI H,0000H ;HL stores the total sum
4
5 MOV B,40H ;data counter
6
7 MOV A,0BH ;enabling interrupt rst7.5
8 SIM
9 EI
10

```

```

11  MAIN:
12  MOV A,B
13  ANA A ;update the flags
14  JZ COMPLETE ;waiting until all data has been inputed
15  JMP MAIN
16
17  COMPLETE:
18  DI
19  MOV A,L
20  RLC ;checking if rounding up required
21  JC ROUND_UP
22  EXIT:
23  HLT ;result in H
24  ROUND_UP:
25  INR H
26  JMP EXIT
27
28  RST6.5:
29  PUSH PSW
30  ;check if receiving MSBs or LSBs. (if d is even receive lsbs)
31  MOV A,B
32  RRC
33  JC MSBS
34
35  ;receive lsbs
36  IN 20H
37  ANI 0FH
38  MOV A,E
39  DCR B
40  POP PSW
41  EI
42  RET
43
44  MSBS:
45  ;receive msbs
46  IN 20H
47  ANI 0FH
48  RLC
49  RLC
50  RLC
51  RLC
52  ORA E ;building the number
53  MOV E,A
54  MOV D,00H
55  DAD D ;adding DE (D=0, E=input byte) to results
56  DCR B
57  POP PSW
58  EI
59  RET

```

5.2 Ερώτημα β

```
1  IN 10H ;disable memory protection
2
3  LXI H,0000H ;HL stores the total sum
4
5  MOV B,40H ;data counter
6
7  MAIN:
8  MOV A,B
9  ANA A ;update the flags
10 JZ COMPLETE ;checking if all data has been inputed
11 IN 20H
12 MOV C,A ;storing the input to C
13 RLC
14 JC RECEIVE
15 JMP MAIN
16
17 COMPLETE:
18 MOV A,L
19 RLC ;checking if rounding up required
20 JC ROUND_UP
21 EXIT:
22 HLT ;result in H
23 ROUND_UP:
24 INR H
25 JMP EXIT
26
27 RECEIVE:
28 ;check if receiving MSBs or LSBs. (if d is even receive lsbs)
29 MOV A,B
30 RRC
31 JC MSBS
32
33 ;receive lsbs
34 MOV A,C
35 ANI 0FH
36 MOV A,E
37 DCR B
38 JMP MAIN
39
40 MSBS:
41 ;receive msbs
42 MOV A,C
43 ANI 0FH
44 RLC
45 RLC
46 RLC
47 RLC
48 ORA E ;building the number
```



```
49  MOV E,A
50  MOV D,00H
51  DAD D ;adding DE (D=0, E=input byte) to results
52  DCR B
53  JMP MAIN
```