



Основное назначение—для выполнения различных операций при проведении опытных исследовательских работ по автоматизации машиностроения в серийном производстве.

Номинальная грузоподъемность, кг.....5
 Число степеней подвижности4
 Число рук/захватов на руку1/1
 Тип привода.....Электропневматический
 Устройство управления.....Позиционное или цикловое
 Число программируемых координат.....4
 Ёмкость памяти системы, число команд.....8000
 Погрешность позиционирования,мм.....±1
 Максимальный радиус зоны обслуживания R,мм.....1100
 Масса,кг.....590
 Линейные перемещения, мм:

r (со скоростью 0,5 м/с).....500
 z (со скоростью 0,3 м/с).....500

Угловые перемещения со скоростью 45 град/сек , град.:

fi.....240
 alpha.....270

- РС-25П