

- вокруг оси III – III, ° .....180
- вокруг оси IV - IV, ° .....180

Наибольшая скорость:

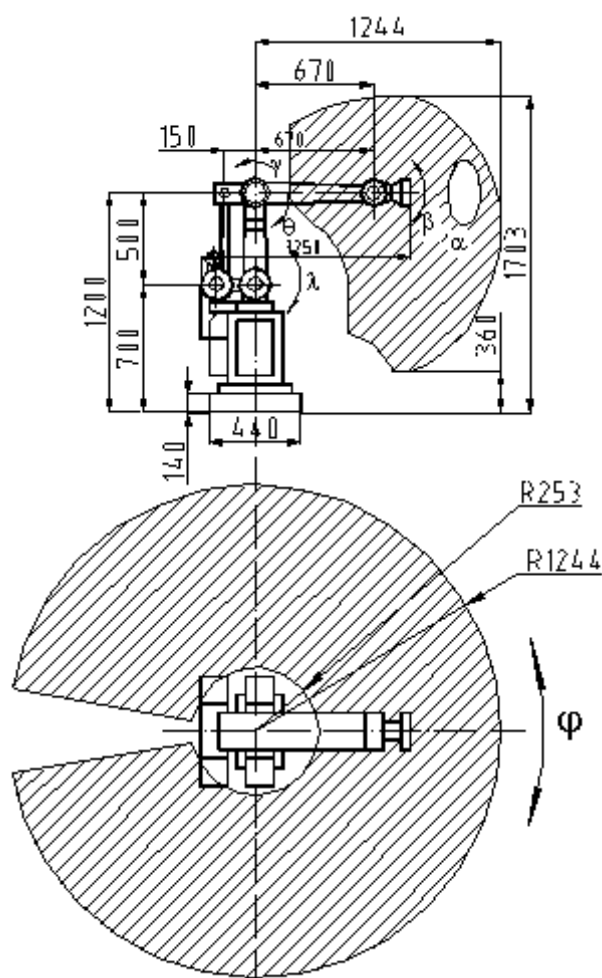
- вокруг оси поворота I - I, °/с.....84
- вертикального хода руки, вдоль оси I – I, м/с.....0,27
- выдвижения руки вдоль оси III – III, м/с.....1,08
- поворота руки вокруг оси II – II, °/с.....132

Точность позиционирования, мм.....±1

Масса (вместе с устройством управления), кг.....690

Стана – производитель СССР.

## Модель ТУР – 10



Основное

назначение – для автоматизации основных технологических и вспомогательных операций при обслуживании технологического оборудования.

Число степеней подвижности.....	5
Тип привода.....	Электромеханический
Система управления.....	Позиционная
Способ программирования перемещений.....	обучение
Объем памяти, кадров.....	3000
Номинальная грузоподъемность, кг.....	10
Погрешность позиционирования, мм.....	$\pm 0,2$
Угловые перемещения, °	
$\varphi$ (со скоростью 90 °/с).....	340
$\lambda$ (со скоростью 90 °/с).....	$\pm 45$
$\gamma$ (со скоростью 90 °/с).....	25
$\theta$ (со скоростью 90 °/с).....	45
$\beta$ (со скоростью 90 °/с).....	$\pm 90$
$\alpha$ (со скоростью 180 °/с).....	$\pm 180$
Масса манипулятора, кг.....	730
Страна – производитель СССР.	

**Модель “Электроника НЦТМ-01”**