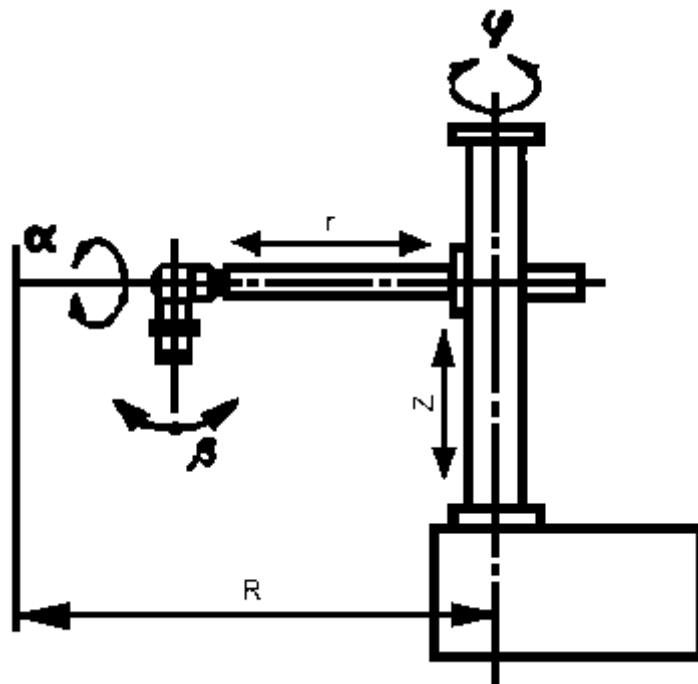


- L-2400



Основное назначение—для установки заготовок на металлорежущие станки и снятие готовых деталей; штабелирование грузов, обслуживание конвейеров и другие операции.

Номинальная грузоподъемность, кг.....68,1
 Число степеней подвижности5
 Число рук/захватов на руку1/1
 Тип привода.....Гидравлический
 Устройство управления.....Цикловое
 Число программируемых координат.....5
 Способ программирования перемещений.....Обучение по первому циклу
 Ёмкость памяти системы, число положений рабочего органа.....60
 Погрешность позиционирования,мм.....±1,27
 Максимальный радиус зоны обслуживания R,мм.....2134
 Линейные перемещения со скоростью 0,914м/с, мм:

r.....762
 z.....1067

Угловые перемещения со скоростью 90 град/сек , град.:

fi.....220
 alpha.....90
 beta.....180

- Robot welder