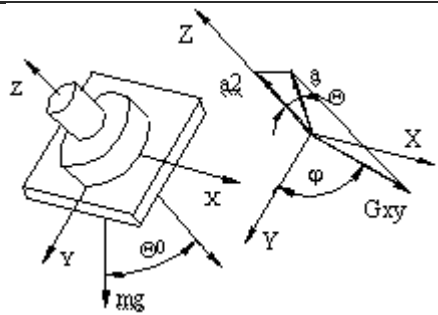
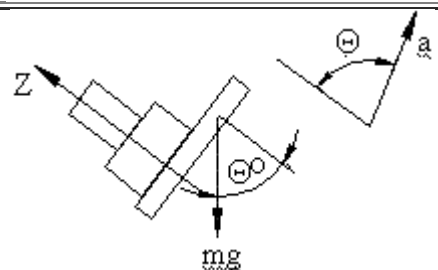
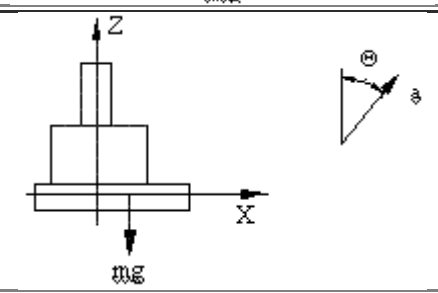
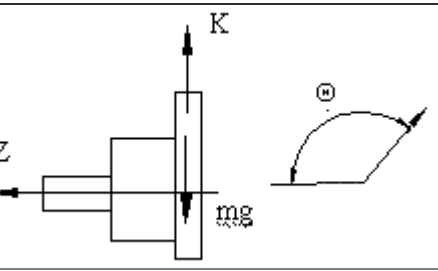
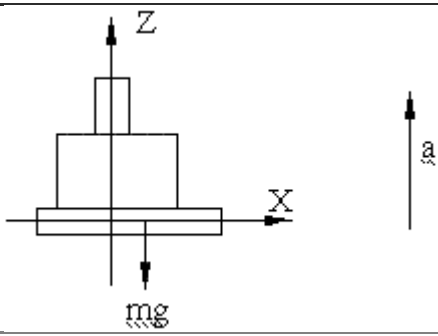


## 15. Формулы для проверки условий удержания детали вакуумными и магнитными захватами

Расчётная схема	Расчётные формулы
	$\mu \left( \frac{p}{mk_1 k_2} - g \cos \theta_0 + a \cos \theta \right) \geq g \sin \varphi_0 \sin \theta_0 + a \sin \varphi \sin \theta,$ $\mu \left( \frac{p}{mk_1 k_2} - g \cos \theta_0 + a \cos \theta \right) \geq g \cos \varphi_0 \sin \theta_0 + a \cos \varphi \sin \theta$
	$\varphi = \varphi_0 = 90^\circ;$ $\mu \left( \frac{p}{mk_1 k_2} - g \cos \theta_0 + a \cos \theta \right) \geq  g \sin \theta_0 + a \sin \theta $
	$\varphi = \varphi_0 = 90^\circ; \theta_0 = 0^\circ$ $\mu \left( \frac{p}{mk_1 k_2} - g + a \cos \theta \right) \geq a \sin \theta;$
	$\varphi = \varphi_0 = 90^\circ; \theta_0 = 90^\circ;$ $\mu \left( \frac{p}{mk_1 k_2} - a \cos \theta \right) \geq g + a \sin \theta$
	$\varphi_0 = \varphi = 90^\circ; \theta_0 = \theta = 0^\circ;$ $\frac{p}{mk_1 k_2} \geq g + a$