

Основное назначение – для выполнения различных операций при проведении опытных исследовательских работ по автоматизации машиностроения в серийном производстве.

Номинальная грузоподъемность, кг.....	5
Число степеней подвижности.....	4
Число рук/захватов на руку.....	1/1
Тип привода.....	Электропневматический
Устройство управления.....	Позиционное или цикловое
Число программируемых координат.....	4
Емкость памяти системы, число команд.....	8000
Погрешность позиционирования, мм.....	± 1
Наибольший вылет руки R, мм.....	1100
Масса, кг.....	500
Линейное перемещение, мм:	
z (со скоростью 0,3 м/с).....	500
r (со скоростью 0,5 м/с).....	500

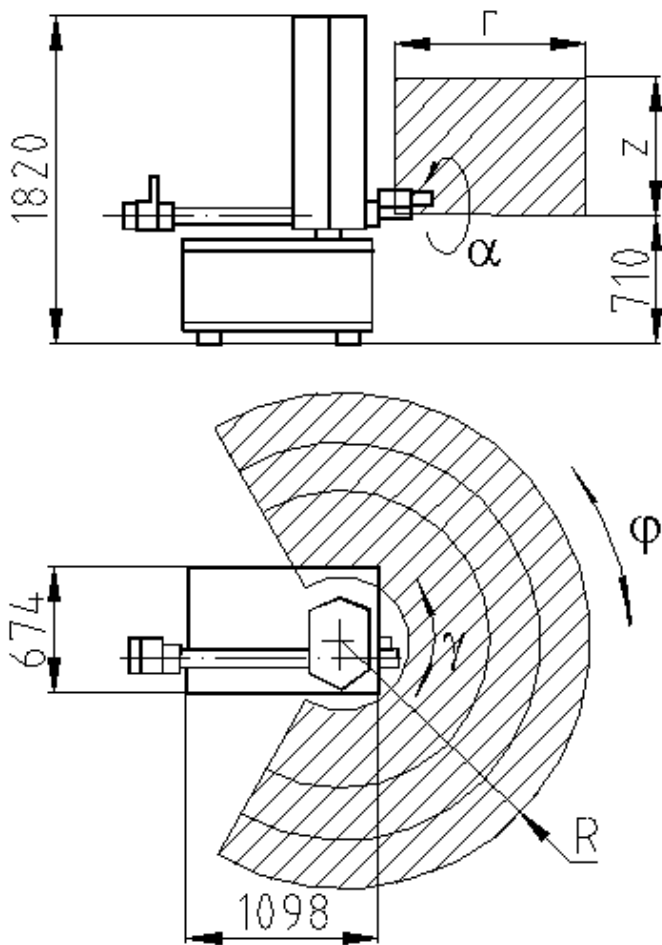
Угловые перемещения, °: φ (со скоростью 45°/с)

φ 240

α 270

Страна – изготовитель – СССР.

Модель “Versatran E – 302”



Основное назначение – универсальный.

Номинальная грузоподъемность, кг.....9

Число степеней подвижности.....5

Число рук/захватов на руку.....1/1

Тип привода.....Гидравлический

Устройство управления.....Позиционное

Число программируемых координат.....5

Способ программирования перемещений.....Электронный контроль