#### 1. Машинное обучение

# 1.1. Что такое машинное обучение?

*Искусственнный интеллект* (ИИ, AI) — наука и технология создания интеллектуальных компьютерных программ.

Два подхода к обучению ИИ:

• дедуктивное (аналитическое) — знания формулируются экспертом. Программа выводит из них факты и новые правила.

Пример — **экспертные системы**.

• *индуктивное* (статистическое) — программа обучается на собственном опыте. Из эмпирических данных выводит общие правила. Под машинным обучением будет пониматься только этот вид обучения ИИ.

*Машинное обучение* (ML) — подраздел ИИ, изучающий методы построения алгоритмов, способных обучаться.

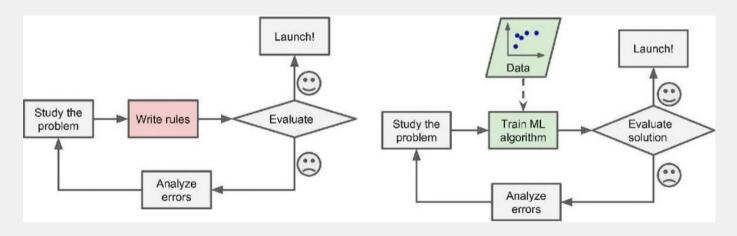


Рис. 1. Традиционный подход к решению задачи и подход на основе ML

В отличие от «классических» алгоритмов обученная машина способна показать поведение, которое в ней *не было* явно запрограммировано.

#### 1.2. Терминология.

*Модель* = алгоритм(данные) = функция с варьируемыми параметрами, способная обучаться для решения некоторой задачи:

$$y = f_w(x)$$
.

Параметры (веса) модели — внутренние переменные w модели, которые оптимизируются в процессе обучения модели (от них зависит функция ошибок);

Гиперпараметры модели — величины, которые характеризуют модель, однако не входят в функцию ошибок. Как правило, постоянны во время обучения модели. Гиперпараметры настраиваются до начала обучения модели.

 $\Phi$ ункция ошибок (функция потерь, loss) — функция от весов модели, которая показывает насколько сильно ошибается модель.

Обучение (fitting) — процесс минимизации функции ошибок, т.е. настройка весов модели таким образом, чтобы ошибка была минимальна (на каком-то фиксированном наборе данных, называемом **train dataset**).

 $Banu\partial auus$  — проверка качества модели на наборе данных (validation dataset), который не участвовал в процессе обучения.

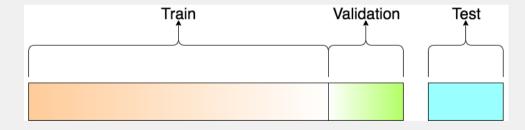
#### 1.3. Виды машинного обучения.

- (1) с учителем (обучение по прецедентам):
  - классификация прогноз метки класса
  - регрессия прогноз вещ. числа (интерполяция либо аппроксимация).
  - ранжирование сортировка по релевантности текста к поисковому запросу
- (2) без учителя:
  - **неконтролируемое преобразование**: сокращ. размерности, поиск компонент
  - кластеризация разбиение на группы схожих элементов (когда не известен правильный ответ)
- (3) обучение с подкреплением (reinforcement learning) обучение алгоритмов реагировать на внешнее окружение:
  - марковский процесс принятия решений

# 1.4. Подготовка данных и обучение модели.

Деление выборки (dataset) на 3 непересекающиеся части:

- *обучающая* (**training**) используется для настройки (оптимизации) параметров) модели (например, весов нейросети).
- валидационная (validation) используется для выбора наилучшей модели среди обучаемых (оптимизация гиперпараметров).
- *только один раз в конце исследования*.



Кросс-валидация.

Скользящий контроль или кросс-валидация (cross-validation, CV) — процедура эмпирического оценивания обобщающей способности алгоритмов, обучаемых по прецедентам. Является стандартной методикой тестирования и сравнения алгоритмов классификации, регрессии и прогнозирования.

Фиксируется некоторое множество разбиений исходной выборки на две подвыборки: обучающую и контрольную. Для каждого разбиения выполняется настройка алгоритма по обучающей подвыборке, затем оценивается его средняя ошибка на объектах контрольной подвыборки. Оценкой скользящего контроля называется средняя по всем разбиениям величина ошибки на контрольных подвыборках.

## 1.5. Обучение с учителем.

Пусть

X — множество объектов (samples),

D — множество «правильных» ответов (меток) (labels),

 $g: X \to D$  — неизвестная истинная зависимость (true, target).

 $Обучающая \ выборка$  — это множество объектов, для которых известен ответ:

$$X_0 = \{(x_i, d_i)\} \subset X.$$

Пара вида  $(x_i, d_i) \in (X, D)$  называется npeuendenm. Т.е. прецендент — объект  $x \in X$ , для которого известен (истинный) ответ  $d \in D$ .

 $3a da 4a \ obyчения \ c \ yчителем$  состоит в том, чтобы по обучающей выборке  $X_0$  восстановить зависимость g, т.е. чтобы научиться получать ответ для **любого** объекта  $x \in X$ .

— это обобщение задачи *аппроксимации* функции на произвольные виды объектов (изображения, видео, тексты, различные нечисловыми или неточные данные).

Пусть y(x) — ответ модели f на объекте  $x \in X$ .

 $Omu \delta \kappa a$  модели на x — это разность  $\varepsilon(x) = y(x) - d(x)$ .

Пусть  $Y = \{f(x) \mid x \in X\}$  — множество ответов модели. Получаемая таким образом зависимость  $f: X \to Y$  называется решающей функцией (decision function).

Таким образом, задача ML — построить решающую функцию f, которая бы приближала целевую (истинную) зависимость g.

 $\mathbf{3a}$ дача регрессии — задача ML для случая  $D = \mathbb{R}$ .

Например, задача прогнозирования (forecasting).

**Задача классификации** — для случая  $D = \{1, 2, ..., m\}$ , где  $m \in \mathbb{N}$ .

Подмножество объектов  $K_d = \{x \in X \mid g(x) = d\}$  называется *классом* с меткой  $d \in D$ .

Таким образом, задача классификации — ответить на вопрос «какому классу принадлежить объект  $x \in X$ »

В задаче распознавании образов классы называются *образами* (pattern).

## Функция потерь

 $\Phi$ ункция nomepь (loss),  $\phi$ ункция omubok,  $\phi$ ункция cmoumocmu — неотрицательная функция от параметров модели f, которая характеризует величину ошибки алгоритма на заданном объекте x:

$$L_f = L_f(\varepsilon(x)), \quad \varepsilon(x) = y(x) - d(x).$$

Например,

$$L_f(x) = (y(x) - d(x))^2.$$

 $\Phi$ ункционал качества (ф-л средних потерь) алгоритма f на выборке X — это усредненное значение функции потерь на заданном подмножестве объектов:

$$Q_f(X) = avg(L_f(X)) = \frac{1}{|X|} \sum_{x \in X} L_f(x).$$

Соответственно различают: avg train loss, avg valid loss, avg test loss.

Функции ошибок для задач регрессии и классификации.

В задаче регрессии обычно используется средняя квадратичная ошибка (MSE):

MSE = 
$$\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (y_i - d_i)^2$$
.

В задаче классификации обычно используется перекрестная энтропия (Cross-Entropy):

$$H(p,q) = -\sum_{k} p_k \log q_k,$$

где k — индекс класса, q = softmax(output).

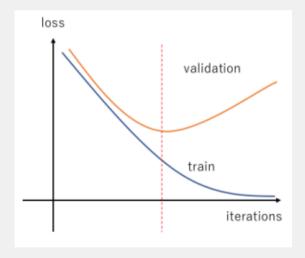
### 1.6. Вопросы обучения и использования моделей.

Две основные стадии:

- (1) обучение (fitting) построение по обучающей выборке  $X_0$  с помощью некоторого метода  $\mu$  машинного обучения алгоритма (модели)  $f_w = \mu(X_0)$ .
- (2) nрименение (inference) использование обученной модели  $f_w$  для предсказания результата на новых данных:  $y = f_w(x)$ .

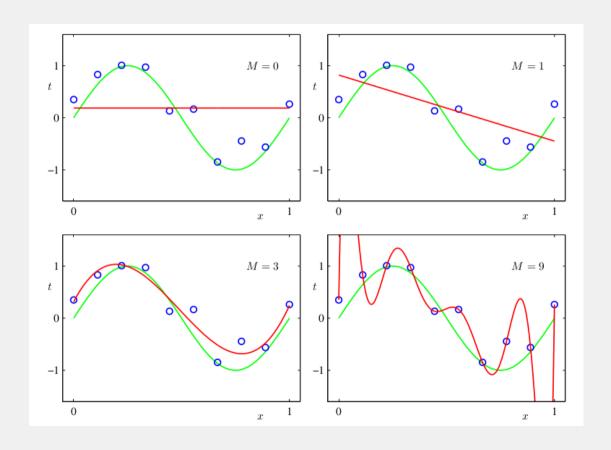
# 1.7. Overfitting.

Переобучение (overfitting) — ситуация, когда средняя ошибка модели на валидационной (и тестовой) выборке оказывается существенно выше, чем ошибка на обучающей выборке:



Переобученная модель хорошо запоминает образы, на которых обучается, но не обладает достаточной обобщающей способность.

На примере аппроксимации функции полиномом (M- степень полинома):



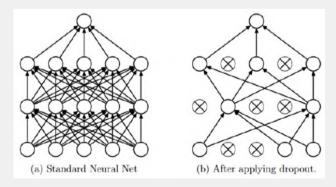
## 1.8. Методы борьбы с переобучением.

- *Аугментация* (augmentation) увеличение размера обучающей выборке за счет применения к ней различных искажений и деформаций: вращение, аффинные преобразования, цветовое, добавление шума.
- *Регуляризация* (regularization) добавление к функции потерь слагаемого в виде штрафа за сложность модели:

 $L1: MSE += \lambda ||W||_1$ 

L2: MSE +=  $\lambda ||W||_2^2$ .

• *Dropout* — рандомное «удаление» части нейронов в скрытых полносвязных слоях.



## 1.9. Предобучение.

Предобучение

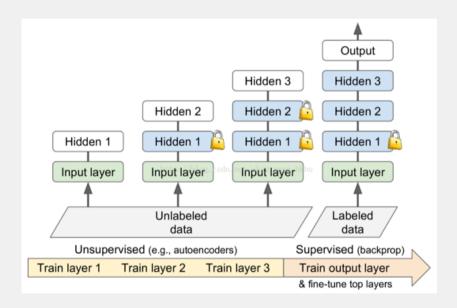


Рис. 2. Предобучение без учителя (unsuperviser pretraining)

#### 2. Reference

http://www.machinelearning.ru

https://github.com/demidovakatya/vvedenie-mashinnoe-obuchenie