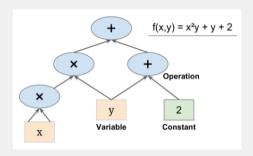
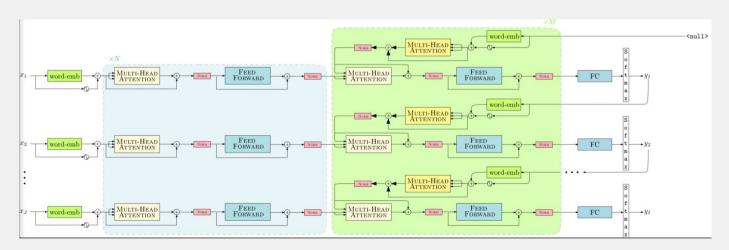
ML FRAMEWORKS

1. Computation graph and tensors

Модель в глубоком обучении — это композиция множества нелинейных преобразований (функций), которая также называется *потоком* или *графом вычислений*.





1.1. Тензоры.

На графе вычислений *ребра* задают поток данных (тензоров). А *вершины* — операции над этими тензорами.

Таким образом, данные представляются в виде тензоров.

Опр. 1. (алгебра) Tensop (tensor) — это полилинейная функция $f: V^* \times ... \times V^* \times V \times ... \times V \to \mathbb{R}$.

Опр. 2. (классич.) Tensop — это геометрический объект, который описывается многомерным массивом, то есть набором чисел (компонент), занумерованных несколькими индексами, причем задан закон преобразования компонент при замене базиса.

В машинном обучении тензор = многомерный массив однородных данных.

Тензор задается рангом и формом:

- ранг (rang) количество измерений.
- форма (shape) размер (количество компонент) по каждому измерению.

Пример, матрица 3×4 — тензор с rang=2 и shape=[3,4].

2. Бивлиотеки глубокого обучения

2.1. Зачем нужны фреймворки DL?.

- упрощение описания нейросетевой модели;
- упрощение ее обучения за счет автоматического дифференцирования;
- ускорение обучения за счет использования GPU / TPU;
- поддержка распределенных вычислений;

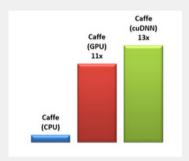


Рис. 1. Caffe and GPU TitanZ

CUDA — программно-аппаратная архитектура для выполнения параллельных вычислений на графических процессорах фирмы Nvidia.

 ${\bf cuDNN}$ (CUDA Deep Neural Network) — библиотека для ускорения обучения глубоких нейронных сетей на GPU / CUDA.

Google TPU (Google Tensor Processing Unit) — тензорный процессор, разработанной компанией Google и предназначенной для обучения нейронных сетей с помощью библиотеки TensorFlow.



Рис. 2. Cloud TPU beta

- производительность: 180 терафлоп.
- ullet стоимость вычислительного времени: $\$6.50/\mathrm{vac}$.

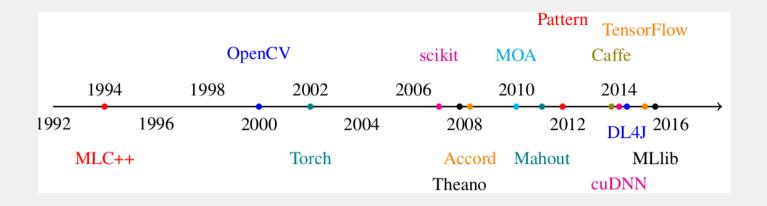
2.2. Фреймворки для ML/DL.

Любой фреймворк DL должен уметь три вещи:

- Определять граф вычислений;
- Дифференцировать граф вычислений;
- Вычислять его.

Три категории ML-фреймворков:

- Фиксированные модули: Caffe, Caffe2, CNTK, Kaldi, DL4J, Keras (как интерфейс): пользователь комбинирует заранее определенные блоки в граф вычислений и запускает его.
- Статический граф вычислений: **Theano**, **TensorFlow**, **MXNet** граф вычислений описавается на декларативном языке, который затем компилируется в некоторый внутренний байткод, и становится твердым и монолитным. В момент компиляции граф может быть продифференцирован (например, символьно). После компиляции граф может только исполняться (в прямом или обратном направлениях).
- Динамический граф вычислений: Torch и PyTorch граф строится динамически каждый раз при прямом проходе, и может исполняться в прямом и обратном направлениях.



Фреймворк	Разработчик	Год выхода	Язык интерфейса
Torch	Р. Коллобер и др.	2002	Lua
Theano	Universite de Montreal	2007	Python
Caffe	Berkeley Vision	2014	Python, C++, MATLAB
TensorFlow	Google	2015	Python, C++, Go и др.
Keras	Ф. Шолле и др.	2015	Python, R
Chainer	IBM, Intel и др.	2015	Python
PyTorch	Facebook	2016	Python
CNTK	Microsoft	2016	C++
MXNet	Apache	2016	Python, R, C++, Scala и др.
DL4J	Skymind engineering team	2016	Java, Scala и др.

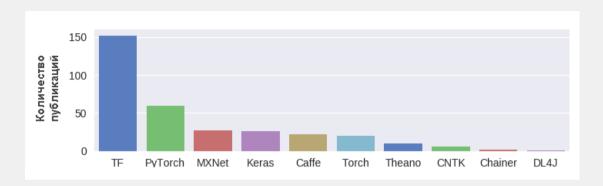


Рис. 3. Количество препринтов на arXiv.org за 2018 год

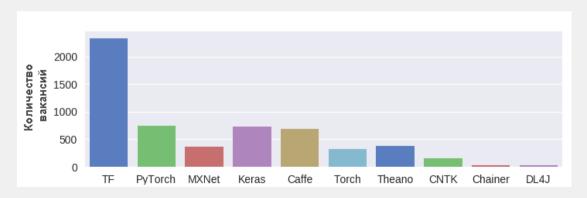


Рис. 4. Количество вакансий на indeed.com (янв 2019)

2.3. Пример описания модели на ТF.

```
x = tf.placeholder(tf.float32, [None, 784]) # Placeholder for input.
1
   y = tf.placeholder(tf.float32, [None, 10]) # Placeholder for labels.
2
3
   W1 = tf.Variable(tf.random_uniform([784, 100])) # 784x100 weight matrix.
4
   b1 = tf.Variable(tf.zeros([100])) # 100-element bias vector.
5
   layer1 = tf.nn.relu(tf.matmul(x, W1) + b1) # Output of hidden layer.
6
7
   W2 = tf.Variable(tf.random_uniform([100, 10])) # 100x10 weight matrix.
8
   b2 = tf.Variable(tf.zeros([10])) # 10-element bias vector.
9
   layer2 = tf.matmul(layer1, W2) + b2  # Output of linear layer.
10
11
   logits = layer2
12
```

Keras — написанная на Python открытая нейросетевая библиотека, которая является надстройку над фреймворками TensorFlow, Theano, Deeplearning4j и др.

```
input_shape = (img_rows, img_cols, 1)
1
    model = Sequential()
2
    model.add(Conv2D(32, kernel_size=(3, 3), activation='relu',
3
                     input_shape=input_shape))
4
    model.add(Conv2D(64, (3, 3), activation='relu'))
5
    model.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
6
    model.add(Dropout(0.25))
7
    model.add(Flatten())
8
    model.add(Dense(128, activation='relu'))
9
    model.add(Dropout(0.5))
10
    model.add(Dense(num classes, activation='softmax'))
11
12
    model.compile(loss=keras.losses.categorical_crossentropy,
13
                  optimizer=keras.optimizers.Adadelta(),
14
    metrics=['accuracy'])
15
```

PyTorch — аналог фреймворка глубокого обучения Torch7 для языка Python. Разработка PyTorch началась в Facebook в 2012 г., но открытым и доступным он стал лишь в 2017 г., а в 2018 г. вышла версия 1.0.

В РуТогсh граф строится ∂ инамически одновременно с его вычислением. С помощью автоматического дифференцирования (automatic differentiation, AD) граф может быть продифференцирован в любой момент времени в любом его состоянии.

```
PyTorch = NumPy + CUDA + AD
```

Пример кода:

```
from __future__ import print_function
import torch
x = torch.rand(5, 3)
print(x) # !!!
```

3. First steps: Tensors in PyTorch

torch. Tensor — класс, реализующий многомерные массивы данных одного типа.

3.1. Создание тензоров.

```
import torch
1
    x = \text{torch.zeros}(5, 3, \text{dtype=torch.long}) \# \text{set data type}
2
    print(x.size())
3
4
    # Create a tensors based on an existing tensor:
5
    x = x.new_ones(5, 3, dtype=torch.double)
6
    x = torch.randn_like(x, dtype=torch.float)
7
8
    # Create tensors from existing data:
9
    x = torch.tensor([6.0, 4.5, -2.4])
10
    arr = np.ones([3,3])
11
    x = torch.tensor(arr) # copies
12
    x = torch.from_numpy(arr) # doesn't copy
13
    x = torch.as_tensor(arr) # doesn't copy
14
    b = x.numpy()
                                # convert to numpy-array (doesn't copy):
15
```

```
1  x = torch.IntTensor(3, 4)
2  x.zero_()
3  x.fill_(3)
```

3.2. Типы данных (dtype).

- torch.float16 or torch.half
- torch.float32 or torch.float
- torch.float64 or torch.double
- torch.uint8
- torch.int8
- torch.int16 or torch.short
- torch.int32 or torch.int
- torch.int64 or torch.long

3.3. Операции над тензорами.

1) Способы сложения тензоров:

```
1  x = torch.rand(3, 3)
2  y = torch.rand(3, 3)
3  z = x + y
4  z = torch.add(x, y)
5  x.add_(y) # x = x + y
```

(Методы вида method_ изменяют сам объект — «inplace»)

2) Индексация и срезы — как в numpy:

```
print(x[:, 1])
```

3) GPU \longleftrightarrow CPU:

```
1  y = x.cuda()  # copy x into CUDA memory
2  y.get_device()  # return the device ordinal of GPU
3  x = y.cpu()  # copy y into CPU memory
4  y = x.to(device)  # move onto any device
```

Некоторые операции:

- x.t(), x.t_() транспонирование;
- х * у поэлементное умножение;
- x.mm(y), torch.mm(x, y) матричное умножение;
- x.mv(v), torch.mv(x, v) умножение матрицы на вектор;
- x.dot(y), torch.dot(x, y) скалярное умножение тензоров;

3.4. Устройства.

watch -n 1 nvidia-smi — NVIDIA System Management Interface

```
import torch
torch.cuda.is_available()

torch.cuda.device_count()

torch.cuda.current_device()

torch.cuda.get_device_name(0)

#torch.cuda.device(0)

cuda0 = torch.device('cuda:0')

cpu = torch.device('cpu')
```

3.5. Переменные (Variables).

 Π еременные — экземпляры класса tourch.autograd.Variable — обертки над тензорами (экземплярами класса Tensor).

```
import torch
from torch.autograd import Variable
t = torch.randn(3,3)
a = Variable(t, requires_grad=True)
print(a)
print(a.data)
```

3.6. torch.autograd.

```
import torch
1
   from torch.autograd import Variable
2
   #t = torch.randn(3,3)
3
   a = Variable(torch.Tensor([3]), requires_grad=True)
4
   b = Variable(torch.Tensor([4]), requires_grad=True)
5
   z = 2*a*b + 5*b
6
   print(z.backward())
7
   print(a.grad)
8
   print(b.grad)
9
```

backward() — вычисляет градиент для текущего тензора, используя цепное правило.

4. Строительные блоки нейронных сетей



1) Полносвязный слой: y = f(Wx + b)

Линейное преобразование входных данных: z = Wx + b

```
nn.Linear(in_features, out_features, bias=True)
```

2) Сверточный слой и слой подвыборки:

```
nn.Conv2d(in_channels, out_channels, kernel_size, stride=1, padding=0, bias=True)
nn.functional.max_pool2d(input, kernel_size, stride=None, padding=0)
```

3) Dropout — метод регуляризации, который заключается в случайном занулении элементов (нейронов) слоя.

```
nn.Dropout2d(p=0.5, inplace=False)
```

p — вероятность, что элемент будет обнулен (to be zeroed).

4) BatchNorm — нормализация пакета данных, которая позволяет ускорить обучение.

```
nn.BatchNorm2d(num_features)
```

Пример нейросетевой модели:

https://pytorch.org/tutorials/beginner/blitz/neural_networks_tutorial.html

5. Torchvision

torchvision — это набор готовых датасетов и моделей.

```
root = '/data/dataset'
import torchvision.datasets as dset
dataset = dset.ImageFolder(root=root)
import torch.utils.data as data
ds = data.DataLoader(dataset)
```

5.1. **Install.** 1) 1-ый способ:

sudo pip3 install pytorch

(будет перенаправление на офиц. сайт pytorch)

2) 2-ой сп-б — самому зайти на https://pytorch.org/.

pip3 install http://download.pytorch.org/whl/cpu/torch-0.4.1-cp35-cp35m-linux_x86_64.whl sudo pip3 install torchvision

torchvision — это набор готовых датасетов и моделей.

6. Reference

https://heartbeat.fritz.ai/introduction-to-pytorch-for-deep-learning-5b437cea90ac — Introduction to PyTorch for Deep Learning