

# Documentatie Proiect Programare Procedurala

Arnautu Andrei

Decembrie 2018

## 1 Continutul arhivei

Arhiva contine urmatoarele fisiere:

- Documentatia: documentatie.pdf
- Fisierele sursa: main.c, main\_encryption.c, main\_recognition.c
- Headerele: common\_data.h, image\_encryption.h, image\_recognition.h
- Diferite resurse folosite la verificarea corectitudinii programelor:  
template-uri(cifra0.bmp, cifra1.bmp, ..., cifra9.bmp), imagini in format bitmap (peppers.bmp, test.bmp) si doua fisiere text (data.txt, secret\_key.txt).

## 2 Structura proiectului

Proiectul are urmatoarea structura: toate "bucatile" de cod necesare rezolvarii cerintelor de la 1 la 10 se afla in cele 3 headere. Headerul **common\_data.h** contine functiile si structurile care sunt necesare atat pentru rezolvarea cerintelor din primul modul, cat si pentru rezolvarea celor din modulul al doilea. Headerul **image\_encryption.h** contine doar functiile si

structurile necesare exclusiv pentru rezolvarea cerintelor din primul modul, iar **image\_recognition.h** le contine pe cele necesare pentru rezolvarea celor din cel de-al doilea modul.

In cele ce urmeaza vor fi prezentate functiile din fiecare header, incluzand utilizarea lor pentru a rezolva cele 11 cerinte propuse.

### 3 Headerul common\_data.h

Structuri implementate:

- structura **Pixel** : un vector de 3 elemente de tip **unsigned char**, folosite pentru a stoca cele 3 intensitati (in ordinea Blue-Green-Red fiindca asa se citesc din fisierele bitmap si sunt mai usor de manipulat astfel).
- structura **BMPImage** : aceasta structura tine toate datele necesare procesarii unei imagini de tip BMP. Este formata dintr-un sir de 54 de elemente de tip **unsigned char** in care se retine headerul, un vector alocat dinamic de pixeli (findca tinem pixelii in forma liniarizata) si doua variabile de tip **int** pentru a retine inaltimea si latimea imaginii.

Functii implementate:

- **int** GetIndex(**int** row, **int** column, **int** width) : returneaza pozitia in vectorul liniarizat pe care se afla pixelul cu coordonatele (row, column) dintr-o imagine BMP care are latimea width.
- **int** GetPadding(**int** width): returneaza valoarea paddingului pentru fiecare linie a unei imagini BMP care are latimea width.
- **BMPImage** LoadBMPImage(**char** \*file\_name) : functia care rezolva cerinta (2). Aceasta primeste ca parametru calea unei imagini de tip bitmap si returneaza o structura de tip **BMPImage**. Se deschide

fișierul în cauză, se stochează cei 54 de octeți ai headerului și se extrag mai apoi înălțimea și lățimea imaginii. Mai apoi, trebuie alocat dinamic un număr de  $(\text{lățime} * \text{înălțime})$  pixeli, care vor fi citiți din fișier, având bineînțeles grijă la padding. Odată ce sunt toate datele stocate intern, se închide fișierul în care se află imaginea BMP și se returnează structura de tip **BMPImage**.

- **void PrintBMPImage(BMPImage \*image, char \*file\_name)** : funcția care rezolvă **cerinta (3)**. Aceasta primește ca parametri un pointer către o imagine BMP stocată intern și calea fișierului în care trebuie salvată extern. Se afișează întâi cei 54 de octeți care compun headerul, iar apoi pixelii care compun imaginea. De asemenea, trebuie avut grijă la valoarea de padding. Dacă aceasta este nenulă, trebuie afișat la finalul fiecărei linii un număr de octeți egal cu valoarea de padding.

## 4 Headerul image\_encryption.h

Funcții implementate:

- **unsigned int XorShift32(unsigned int former\_state)** : funcția care rezolvă **cerinta (1)**. Aceasta implementează generatorul de numere pseudo-aleatoare Xor-Shift 32. Primește ca parametru numărul generat anterior sau valoarea de seed (dacă numărul în cauză este primul generat) și furnizează următorul număr pseudo-aleator. Pentru a genera un sir de  $n$  astfel de numere pseudo-aleatoare, se poate apela această funcție de  $n$  ori, de fiecare dată dând ca parametru numărul generat anterior, iar inițial valoarea de seed.
- **unsigned int\* GetRandomNumbers(unsigned int seed, int counter)**: funcția returnează un sir de  $counter$  numere pseudo-aleatoare folosind generatorul Xor-Shift 32 și pornind de la un seed dat. Funcția este folosită pentru a genera cele  $2 * W * H - 1$  elemente ale sirului  $R$ , care este utilizat la criptarea și decriptarea unei imagini bitmap.

- **unsigned int\*** GeneratePermutation(**int** size, **unsigned int\*** random\_numbers) : functia care genereaza o permutare de size elemente, folosind algoritmul lui Durstenfeld. De asemenea, functia primeste ca parametru si sirul de numere pseudo-aleatoare generate, de care este nevoie pentru implementarea algoritmului.
- **Pixel** XorPixelWithConstant(**Pixel** pixel, **unsigned int** x) : functia este folosita pentru a face operatia xor intre un pixel si un numar. Ea primeste aceste 2 valori ca si parametri si returneaza o structura de tip **Pixel** in care se afla rezultatul operatiei, dupa aplicarea formulei date.
- **Pixel** XorPixelWithPixel(**Pixel** p1, **Pixel** p2) : functia primeste ca parametri 2 pixeli si returneaza pixelul rezultat in urma aplicarii operatiei xor pe cei 2.
- **void** EncryptImage(**char\*** image\_file, **char\*** encrypted\_image\_file, **char\*** key\_file) : functia care rezolva **cerinta (4)**. Primeste ca parametri calea unei imagini bitmap, calea fisierului unde va fi stocata imaginea bitmap in urma criptarii si calea fisierului in care se afla cheia secreta. In cadrul functiei se folosesc functiile de generare a unui sir de numere pseudo-aleatoare, de generare a unei permutari folosind algoritmul lui Durstenfeld si functiile care aplica operatia xor intre 2 pixeli sau intre un pixel si un numar. Algoritmul in sine este exact cel explicat in cadrul descrierii proiectului. Odata implementate acele 4 functii pomenite mai sus, implementarea acestei functii devine destul de usoara si clara. Se incarca imaginea initiala intr-o structura de tip **BMPImage**, se genereaza numerele pseudo-aleatoare si permutarea, iar apoi se aplica algoritmul de criptare. La final, imaginea criptata se salveaza in fisierul dat ca parametru. De asemenea, la sfarsit trebuie avut grija la dealocarea memoriei folosite pentru stocarea sirurilor de pixeli din cadrul imaginii initiale si imaginii criptate, a sirurilor de numere pseudo-aleatoare si a permutarii.
- **void** DecryptImage(**char\*** encrypted\_image\_file, **char\*** decrypted\_image\_file, **char\*** key\_file) : functia care rezolva **cerinta (5)**.

Primește ca parametri calea unei imagini bitmap criptate, calea fișierului unde va fi stocată imaginea bitmap decriptată și calea fișierului care conține cheia secretă. Procedul, din punct de vedere al implementării, este foarte asemănător cu cel folosit la criptare și folosește aceleasi funcții pomenite și mai sus. Pașii de la criptare vor fi, însă, aplicați în ordine inversă de această dată. Și aici trebuie la final dealocată memoria folosită la stocarea sirurilor de pixeli ai imaginilor, a sirului de numere pseudo-aleatoare și a permutării.

- **void PrintBMPTest(char\* file\_name)** : funcția care rezolvă **cerința (6)**. Primește ca parametru calea unei imagini bitmap, pe care o va încărca temporar în memoria internă. Apoi, pentru a afla rezultatele testului pentru fiecare canal de culoare, se ține un vector de frecvență a fiecărei intensități a culorii, de la valoarea 0 la valoarea 255 și se folosește formula dată pentru a obține valoarea testului, care se afișează în final la consolă.

## 5 Headerul `image_recognition.h`

Structuri implementate:

- Structura **Window**: este folosită pentru a memora detectiile unui sablon într-o imagine mai mare folosind algoritmul de Template-Matching. Dacă privim pixelii ca pe o matrice de dimensiuni **height** și **width**, atunci o fereastră este unic determinată de colțul din stanga sus (variabilele **x** și **y**) și de dimensiuni (**height** și **width**). În plus, pentru a ușura implementarea unor funcții, cum ar fi cea în care desenăm dreptunghiuri în jurul ferestrelor detectate, vom ține minte și indicele culorii cu care se va desena dreptunghiul (variabila **color\_index**) și coeficientul de potrivire obținut în urma aplicării formulei de cross-correlation (variabila **correlation**).
- Structura **WindowArray** : ne dăm seama de necesitatea acestei structuri în momentul în care trebuie implementată funcția de Template-

Matching. Practic, noi dorim sa suprapunem sablonul peste imagine in toata pozitiile valide posibile si sa adaugam o fereastră la un sir de detectii in cazul in care indicele de potrivire (cross-correlation) este suficient de mare. Pe langa sirul in sine, trebuie sa retinem si numarul de elemente ale acestuia. Am ales astfel sa implementez acest lucru folosind conceptul din spatele structurii `std::vector` din C++, care este foarte eficient in practica. Structura va tine minte 3 lucruri: sirul de ferestre alocat dinamic (**v**), numarul de elemente din acest sir (**size**) si numarul de elemente pentru care s-a alocat memorie in cadrul vectorului **v** (**allocated\_size**). Procedeu de implementare este prezentat in cadrul functiei **Append**.

Functii implementate :

- **void Append(WindowArray\* window\_array, Window\* window)** : functia are rolul de a adauga o fereastră noua la finalul un sir de ferestre deja existent (primeste ca parametri un pointer la sirul de ferestre si un pointer la fereastră care trebuie adaugata). Variabila **size** din cadrul structurii `WindowArray` va fi incrementata si se va verifica daca aceasta este mai mare decat variabila **allocated\_size**, care retine pentru cate elemente este alocata memorie in sirul de ferestre. Daca nu este mai mare, deci cu alte cuvinte daca are loc in sir, atunci fereastră curenta se va adauga pe pozitia **size - 1** (sirul este indexat de la 0). Daca nu, atunci dublam variabila **allocated\_size** si dublam memoria alocata pentru sirul de ferestre folosind functia **realloc()**, urmand ca abia apoi sa punem fereastră curenta pe pozitia **size - 1**. Astfel, functia **realloc()** se va folosi de foarte putine ori pe parcursul programului, rezultand intr-un timp de executie mai scazut al programului decat daca am folosi-o de fiecare data cand adaugam o fereastră noua la finalul sirului.
- **BMPImage GetGreyscale(const BMPImage\* image)** : functia returneaza varianta greyscale a unei imagini bitmap stocata intern care este data ca si parametru printr-un pointer. Se tine in memorie o noua variabila de tip **BMPImage**, care se obtine din imaginea initiala aplicand fiecarui pixel transformarea data.

- **double** GetCrossCorrelation(**BMPImage\*** image, **BMPImage\*** pattern) : functia are rolul de a calcula si de a returna indicele de potrivire dintre o fereastră decupată dintr-o imagine (fereastră este stocată în variabila **image**) și un șablon (stocat în variabila **pattern**). Evident, atât fereastră cât și șablonul au aceleași dimensiuni. În continuare se implementează efectiv formulele menționate în enunțul proiectului iar la final se returnează indicele dorit.
- **WindowArray** TemplateMatching(**BMPImage\*** image, **BMPImage\*** pattern, **const double** coefficient) : funcția care rezolvă **cerinta (7)**. Primește ca parametri un pointer la imaginea principală, un pointer la șablon și un coeficient (adică valoarea de prag din enunț) și returnează o variabilă de tip **WindowArray**, adică sirul de ferestre din imagine peste care șablonul se potrivește cu un coeficient mai mare sau egal decât cel dat ca parametru. Primul pas este să obținem variantele greyscale ale imaginii și ale șablonului și apoi să ne definim o variabilă de tip **WindowArray**, care are inițial **size = 0** și **allocated\_size = 1**. Urmează apoi să suprapunem șablonul pe imagine în fiecare poziție posibilă și să calculăm coeficienții de potrivire. Dacă dam peste o poziție unde coeficientul de potrivire este mai mare sau egal decât cel dat ca parametru acestei funcții, atunci adăugăm fereastră în variabila de tip **WindowArray**, folosind funcția **Append()**. La final, trebuie să dealocăm memoria folosită pentru stocarea unor siruri necesare doar în cadrul funcției și apoi să returnăm variabila de tip **WindowArray** unde am reținut ferestrele care ne interesează.
- **void** DrawRectangle(**BMPImage\*** image, **Window** window, **Pixel** color) : funcția care rezolvă **cerinta (8)**. Primește ca parametri un pointer la o imagine bitmap stocată intern, o fereastră și o culoare. Astfel, funcția ”colorează” toți pixelii aflați pe marginea ferestrei date în culoarea respectivă, parcurgând cele 4 laturi (sus, jos, stanga, dreapta).
- **int** CompareWindows(**const void\*** a, **const void\*** b) : este funcția de comparare folosită la **cerinta (9)** pentru a sorta un sir de ferestre în ordinea descrescătoare a indicilor de potrivire.

- **void** SortWindows(**WindowArray**\* window\_array) : este functia care rezolva **cerinta (9)**. Primeste ca parametru un pointer la o variabila de tip **WindowArray**. Este, de fapt, un wrapper al apelului functiei **qsort()**. Se apeleaza functia **qsort()** dand ca parametru functia de comparare **CompareWindows()**, avand ca scop sortarea unui sir de ferestre in ordinea descrescatoare a indicilor de potrivire.
- **int** Min(**int** a, **int** b) : functie care returneaza minimul a doua numere de tip **int** date ca parametri.
- **int** Max(**int** a, **int** b) : functie care returneaza maximul a doua numere de tip **int** date ca parametri.
- **int** ComputeOverlap(**int** x0, **int** x1, **int** x2, **int** x3) : sa presupunem ca avem doua siruri de celule pe axa Ox, unul continand celulele de la x0 la x1 inclusiv si celalalt continand celulele de la x2 la x3 inclusiv. Functia returneaza numarul de celule continute de intersectia celor doua siruri si se foloseste de functiile **Min()** si **Max()**.
- **double** ComputeOverlapCoefficient(**const Window**\* w1, **const Window**\* w2) : functia are rolul de a calcula si de a returna suprapunerea spatiala dintre doua ferestre. Parametrii sunt 2 pointeri, cate unul pentru fiecare fereasta. Se calculeaza aria intersectiei dintre cele doua ferestre, folosindu-ne de apeluri la functia **ComputeOverlap()** si apoi se implementeaza formula data in enunt pentru calcularea coeficientului de suprapunere.
- **void** DeleteElement(**WindowArray**\* window\_array, **int** index) : functia are rolul de a sterge un element de pe o pozitie data dintr-un sir de ferestre.
- **void** DeleteRedundantDetections(**WindowArray**\* window\_array) : functia care rezolva **cerinta (10)**. Primeste ca parametru un pointer la o variabila de tip **WindowArray** si are rolul de a elimina non-maximele din sirul de ferestre. Pentru fiecare doua ferestre pentru care indicele de suprapunere depaseste o valoare fixata (0.2 in acest caz) se va sterge fereasta cu indicele de potrivire mai mic. Acest concept se implementeaza



in mod corect destul de usor cu doua instructiuni **for** si folosind apeluri la functiile **ComputeOverlapCoefficient()** si **DeleteElement()**.

## 6 Fisierul sursa

Folosind functiile din headerele prezentate mai sus se implementeaza destul de simplu si de direct **cerinta (11)**. In fisierul **main.c** sunt implementate toate operatiile cerute la aceasta cerinta. Totusi, este mai usor de testat intai operatiile care tin de modulul de criptare de imagini, iar mai apoi separat operatiile care tin de modulul de recunoastere de imagini. Acestea sunt puse separat in fisierele **main\_encryption.c**, respectiv **main\_recognition.c**.

Partea care tine de modulul de criptare de imagini se face interactionand cu programul prin intermediul consolei.

Pentru cel de-al doilea modul insa ar trebui introduse mai multe date de la tastatura, asa ca este mai usor ca datele sa fie citite dintr-un fisier "data.txt", care poate fi editat in prealabil. Datele trebuie introduse in acest fisier in urmatorul format:

- pe prima linie calea fisierului care contine imaginea bitmap peste care vom potrivi sabloanele;
- pe a doua linie numarul de sabloane pe care le vom folosi, fie el  $x$ ;
- pe fiecare din urmatoarele  $x$  linii se va afla calea catre unul dintre sabloane.
- pe fiecare din urmatoarele  $x$  linii se vor afla cate 3 valori naturale din intervalul  $[0, 255]$  separate printr-un spatiu, care reprezinta intensitatea canalelor (Albastru, Verde, Rosu) pentru culoarea curenta. Aceste culori vor fi utilizate la desenarea dreptunghiurilor dupa operatia de Template-Matching.

In arhiva fisierul data.txt contine datele furnizate in cadrul proiectului (calea

catre imaginea principala, datele despre sabloanele si culorile folosite pentru fiecare cifra).