

Метод усечения блокчейна в пространстве состояний

noise@sumus.team

1 ноября 2018 г.

Аннотация

Предлагается системный подход к процессу усечения блокчейна, основанный на теории пространства состояний динамической системы. Рассматривается усечение блокчейна двух видов: по времени, что позволяет условно “отбросить” историю системы и по фазовым координатам, что позволяет уменьшить размерность пространства состояний на некотором интервале времени.

1 Введение

При длительной истории (отдельно взятой) конкретной истории блокчейн и большом количестве узлов рано или поздно возникает проблема вычислительных ресурсов, связанная с необходимостью поддерживать в постоянной готовности к доступу всю информацию, накопленную за всю историю и обо всех сущностях системы, включая “обнулившиеся” кошельки, “спящие” узлы и тому подобное. Даже при высоких возможностях современных компьютерных систем это приводит к появлению некоторого “балласта”, на поддержание информации о котором в постоянной готовности тратятся значительные ресурсы. Для решения данной проблемы предлагается процедура “усечения” блокчейна, позволяющая отбросить неактуальные фрагменты, но и сохранить “прозрачность” системы для пользователей и полную преемственность информации. Для достижения этой цели предлагается использовать описание блокчейна как системы в пространстве состояний.

2 Основные положения и допущения

Пусть задано n -мерное линейное метрическое пространство \mathbb{X} с метрикой $\rho(x_1, x_2)$, где $x_1, x_2 \in \mathbb{X}$. Пусть оно является пространством состояний системы S , состоящей из r линейнозависимых элементов S_l , $l = 1, \dots, r$, каждый из которых может быть представлен точкой подпространства \mathbb{X}_l , $\dim \mathbb{X}_l = k_l$ пространства \mathbb{X} , $\sum_{l=1}^r k_l = n$. В этом случае состояние системы S в момент времени t может быть представлено точкой $A(x_1, \dots, x_n)$ пространства \mathbb{X} , причём радиус-вектор \vec{a} этой точки является блочным вектором $\vec{a} = (x_{11}, \dots, x_{1k_1} | x_{21}, \dots, x_{2k_2} | x_{r1}, \dots, x_{rk_r})$, где каждый “блок” вектора соответствует “своему” подпространству.

Траекторией системы S будем называть кривую $\Gamma \subset \mathbb{X}$, начальная точка которой A_0 соответствует моменту времени t_0 , конечная точка $A_1 - t_1$. Таким образом, траектория Γ соответствует отрезку $[t_0, t_1]$, а t является параметром, откладываемым вдоль кривой.

На рис. 1 изображена траектория системы S при $n = 3$, $r = 2$, $k_1 = 2$, $k_2 = 1$. Значение координаты x_{ij} ($1 \leq i \leq r$; $1 \leq j \leq k_l$, $l = 1, \dots, r$) будем называть “ ε_{ij} -нулевым”, если при заданном малом ε_{ij} .

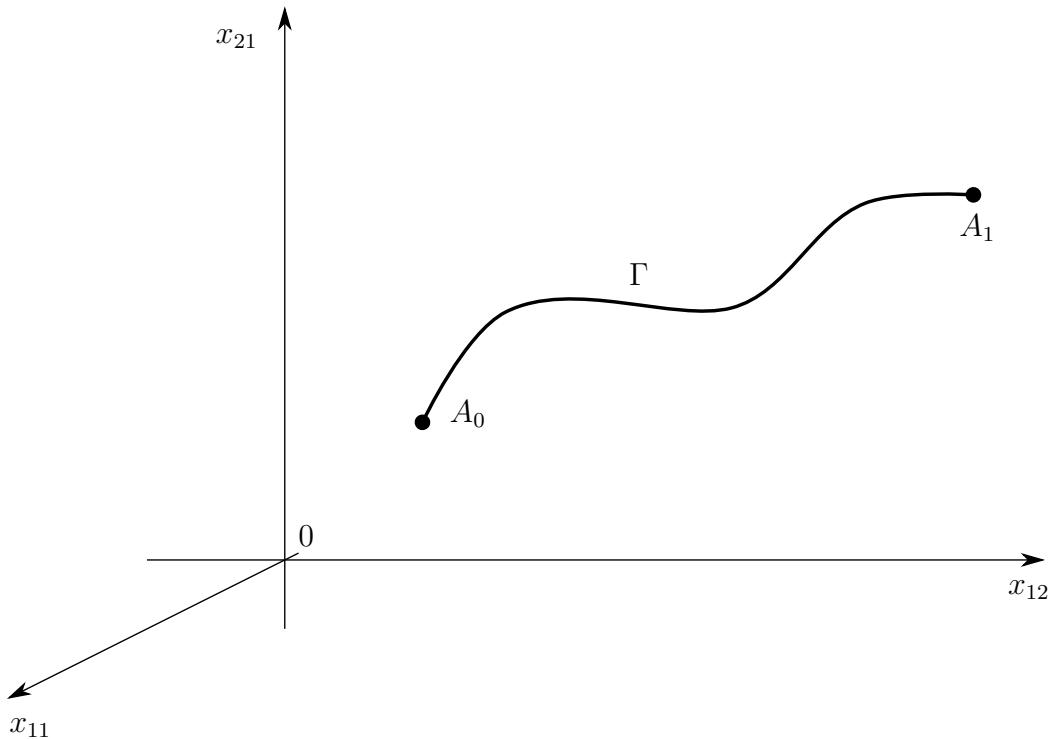


Рис. 1: Траектория системы S в пространстве \mathbb{X} .

$$|x_{ij}| \leq \varepsilon_{ij} \quad (1)$$

Если система S — блокчейн, то её элементы S_l есть: (а) узлы; (б) кошельки; (в) genesis-блок; (г) остальные блоки.

(а) отдельный узел, соответствующий элементу системы с номером i описывается следующими переменными:

- x_{i1} — отношение откликов узла на обращения системы на текущий момент к числу этих обращений.
- x_{i2} — суммарное вознаграждение ζ , выплаченное этому узлу на текущий момент.

Возможны и другие переменные состояния узла.

(б) переменной состояния кошелька j — номер этого кошелька как элемента системы — x_{j1} является сумма (количество) средств в нём на текущий момент в одной валюте. Если имеется k валют, то следующая переменная x_{jk+1} — это бинарная переменная, значения которой соответствуют способности кошелька открывать узлы: 0 - не способен, 1 - способен.

(в) Genesis (G -блок) имеет смысл назначить элементом системы номер 1. Тогда переменными состояния G -блока будут номера (адреса) корневых узлов, зарегистрированных в этом блоке: $x_{1i_1}, x_{1i_2}, \dots, x_{1i_\nu}$. Также описываются другие корневые сущности. В совокупности их количество будет равно $k_{l_G} = \dim \mathbb{X}_{l_G}$.

(г) Остальные блоки включаются в “цепочку” и характеризуются одной переменной x_{mk_s} , значение которой равно в текущий момент времени количеству закрытых блоков в цепочке.

3 Виды усечения блокчейна

“Усечение” системы может быть I и II рода.

I. “Усечение” I рода есть “усечение” по времени. Исходя из анализа функционирования си-

стемы S , выбирается момент времени $t_0 < t^* < t$, такой, для которого координаты системы постоянны на интервале $[t^*, t^* + \delta]$, $\delta \ll t_2 - t_1$. Точка $A^* : (x_{11}^*, \dots, x_{kk_l}^*)$ в момент времени t^* объявляется новым начальным состоянием системы S . Для блокчейна в этот момент t^* все блоки закрыты, транзакции не производятся. В G -блоке все настройки остаются прежними (вообще говоря, считается, что до усечения все координаты G -блока остаются постоянными), т.е. движение системы на $[t_1, t^*]$ есть движение в некоторой гиперплоскости (линейном многообразии размерности $(n - k_{l_G})$, где l_G - номер подпространства G -блока). Вся предыстория системы S на интервале $[t_1, t^*]$ отбрасывается, но запоминается. “Усечение” I рода возможно только тогда, когда система S является *вполне управляемой*. Это значит, что для \forall двух точек пространства $\hat{A}, \tilde{A} \in \mathbb{X}$, существует такое управление (воздействие на блокчейн со стороны создателей), что S может быть переведена из точки \hat{A} в точку \tilde{A} . Переход из \hat{A} в \tilde{A} считается успешным, если полностью восстановлены все координаты S в момент \tilde{t} , соответствующий \tilde{A} .

II. “Усечение” II рода есть “усечение” по фазовым координатам. Пусть в момент t^* q координат x_{ij} являются “ ε_{ij} -нулевыми” для μ нулевых блоков с номерами l_1, \dots, l_μ . Если принимается решение об “усечении” II рода, то эти q координат отбрасываются (с запоминанием) и движение системы S продолжается в пространстве $\mathbb{X}_{n-q} \subset \mathbb{X}$ ($\mathbb{X}_{n-q} \triangleright \mathbb{X}$). При этом в момент t^* “скакком” меняются значения координат G -блока, но изменения размерности k_{l_G} подпространства \mathbb{X}_{l_G} не происходит. Координаты G -блока меняются на числа равные номерам (адресам) сущностей, оставшихся в G -блоке после усечения. Размерность k_{l_G} меняется только в случае изменения количества корневых узлов.

Дальнейшее движение S (при $t > t^*$) может сопровождаться возрастанием размерности пространства состояний до n и более.

4 Пример усечения блокчейна

Пусть система S (блокчейн) состоит только из двух элементов $l = 1, 2$ ($r = 2$). $S_1 - G$ - блок. x_{11} — переменная, соответствующая адресу корневого узла, зарегистрированного в этом блоке. G - блоку соответствует подпространство \mathbb{X}_1 , $\dim \mathbb{X}_1 = 1$. S_2 — кошелёк, где x_{21} — количество средств в этом кошельке в одной валюте, x_{22} — бинарная переменная, характеризующая способность кошелька создавать узлы: $x_{22} = 1$ — кошелёк способен открывать узлы; $x_{22} = 0$ — кошелёк не способен открывать узлы. Кошельку соответствует подпространство \mathbb{X}_2 , $\dim \mathbb{X}_2 = 2$.

$$\mathbb{X} = \mathbb{X}_1 \times \mathbb{X}_2 \quad (2)$$

Переменные x_{11}, x_{22} принадлежат конечным или счётным множествам неотрицательных чисел. Переменную x_{21} будем считать принадлежащей множеству неотрицательных чисел.

Пусть заданы $\varepsilon_{11}, \varepsilon_{22}$ — неотрицательные числа такие, что при выполнении неравенств:

$$|x_{11}| \leq \varepsilon_{11}; \quad (x_{11} \leq \varepsilon_{11}); \quad |x_{22}| \leq \varepsilon_{22}; \quad (x_{22} \leq \varepsilon_{22}) \quad (3)$$

Для x_{21} выбрана ε_{21} , (в рассматриваемом случае $\varepsilon_{21} = 0$). Если считать что $x_{11} = const = C_1$; $x_{22} = const = C_2$ на интервале $t \in [t_0, \hat{t}]$, то траектория движения системы S в пространстве состояний \mathbb{X} будет иметь вид изображённый на рис. 2 кривой 1.

Допустим, что в момент t изменилось значение переменной x_{11} с C_1 на C_3 и далее не менялось на $[\hat{t}, \tilde{t}]$, $C_1 < C_3$. Тогда, если на $[\hat{t}, \tilde{t}]$ x_{21} росла, то продолжение траектории S видно на рис. 2 (кривая 2).

Пусть в момент \tilde{t} принято решение о “усечении” II рода блокчейна S . Тогда новым начальным состоянием блокчейна объявляется точка A_2 . Сумма в кошельке есть $x_{21}(\tilde{t})$,

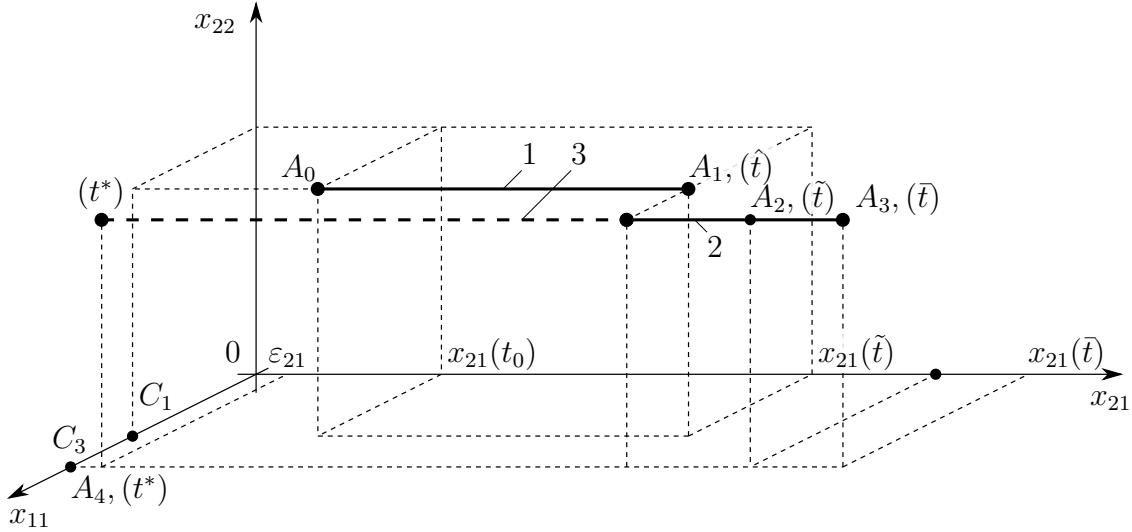


Рис. 2: Траектория системы из 2 блоков в трёхмерном пространстве состояний.

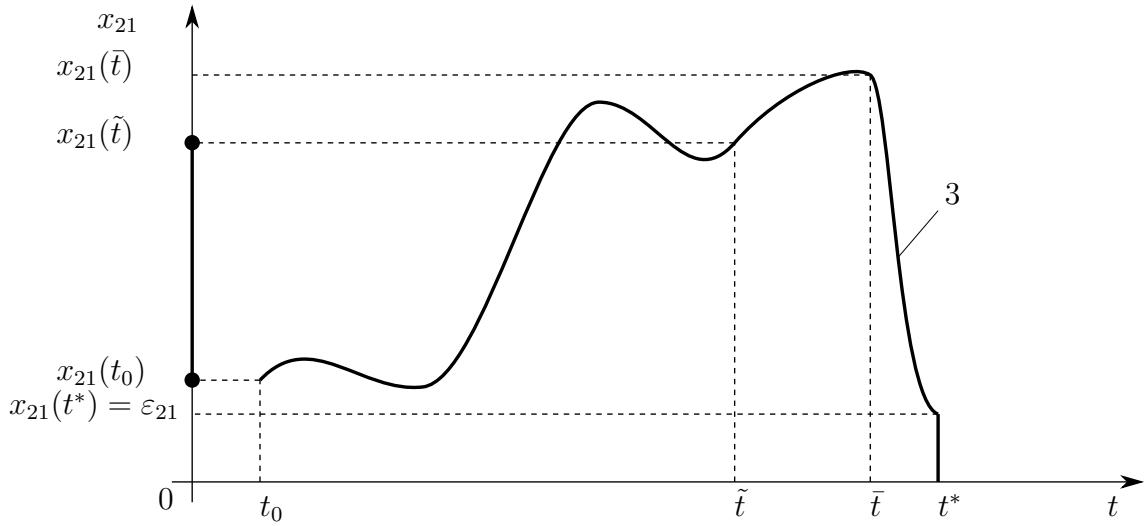


Рис. 3: График координаты x_{21} как функции времени.

способность открывать узлы сохраняется $x_{22} = 1$, G -блок “помнит” только адрес корневого узла C_3 . Адрес “старого” корневого узла C_1 и он остаётся доступным в архиве. Движение продолжалось при $t \in [\tilde{t}, \bar{t}]$. Пусть на полуинтервале $[\tilde{t}, t^*)$ переменные x_{11} и x_{22} не менялись, а x_{21} убывала до ε_{21} и при $t \geq t^*$, $x_{21} < \varepsilon_{21}$. В момент t^* x_{21} становится ε_{21} -нулевой и полагается равной нулю (кривая 3). Кошелёк теряет способность открывать узлы и ликвидируется, $x_{22} = 0$. Сумма $x_{21}(t^*)$ переводится, например, в системный кошелёк. Производится “усечение” блокчейна II рода, после которого рассматривается только \mathbb{X}_1 , $\dim \mathbb{X}_1 = 1$ и до изменения x_{11} блокчейн с момента t^* находится в точке с координатами $(C_3, 0, 0) \in \mathbb{X}$.

5 Выводы

Представление блокчейна как динамической системы в пространстве состояний позволило рассмотреть вопрос усечения, согласовав свойства системных сущностей, наделённых существенно различными свойствами. Сохранение структуры пространства состояний после усечения его размерности позволяет утверждать, что предложенные подходы к усечению блокчейна дают корректный результат. Усечение блокчейна по времени и по фазовым

координатам позволяет существенно экономить ресурсы системы.

Список литературы

- [1] Satoshi Nakamoto (2009). “Bitcoin: A Peer-to-Peer Electronic Cash System”. www.bitcoin.org .
- [2] a@sumus.team, k@sumus.team, rr@sumus.team. “Consensus Algorithm for Bigger Blockchain Networks” (April 27, 2018).
- [3] L.A.Zadeh, C.A.Desoer. Linear System Theory: The State Space Approach. Dover Publications, 2008, 656 p.