		Mayor relevancia para el proyecto Menor relevancia para el proyecto			
ARTÍCULO	CALIBRACIÓN	ADQUISICIÓN	SEGMENTACIÓN	TRACKING	ESTIMACIÓN DE POSE
Skeleton-Based Motion Capture for Robust Reconstruction of Human Motion		Sistema Propietario Elite	Sistema Propietario Elite	3/8 vistas para tracking. usa puntos anteriores para estimar/verificar el siguiente, filtro de particulas para enlazar. Esqueleto Pre-Definido, a inicializar	Pasa 2D a reconstruccion 3D
Aplicación de histogramas para detección de cambios en imágenes			OTSU		
Método de valor umbral			Muy buen algoritmo!!	emparejan marcadores de 2 frames	
Detección y seguimiento de objetos en entornos dinámicos mediante estimación predictiva del flujo óptico.			USAN method	consecutivos por proximidad geometrica y predictor de Kalman, usan flujo optico tambien	
Investigación e implementación de un sistema de seguimiento de objetos basado en métodos de segmentación a través de level sets.			level sets method	nombra varios algoritmos de predicción pero no explica ninguno	
Detección, rastreo y reconstrucción tridimensional de márcadores pasivos para análisis de movimiento humano.	>Grupo 3 cámaras (matriz fundamental, geometría epipolar y reproyección). >Grupo 2 cámaras (matriz fundamental y geometría epipolar) > DLT (Direct Linear Transformation)	> 4 cámaras Fastec Imaging (250 frames por segundo)	>Algoritmo detección movimiento (3 pasos) >Algoritmo extracción de características(3 pasos)	>Suponen velocidad y aceleración de partículas limitada (generar busqueda cónica de proxima posición) >Ventana móvil de 4 frames	
Development of affordable optical Based Gait Analysis Systems	> DLT (Direct Linear Transformation)	>Usan Leds como marcadores >Cámaras de 25 y 90 fps >Utilizan filtro optico para manejar iluminación en las cámaras		>Distancia Euclidiana para predicción >Interpolación lineal cuando ocurre oclusión	
Marker Detection and trayectory generation algorithms for a multicamera based gait analysis system Analisis de video para estimacion del movimiento humano una	>corrige distorsión del lente ->calibración con 4 varillas colgantes con 6 marcadores cada una	>6 cámaras CCD a 50hz>6 plataformas de fuerza>lash infrarojo>EMG>unidad de sincronización	>agrupa y detecta pixeles con nearest neighbourhood >remueven "pixeles ruidosos" >trabaja solapamiento de marcadores	>Primero enlazado espacial 2D (al terminar ese proceso obtienen nube 3D de todos los puntos frame a frame) >Luego enlazado temporal 3D (generan trayectorias)	DLT
revision Seguimiento en tiempo real de objetos sobre secuencia de imagenes empleando dispositivos de logica programable.		analisis de la iluminacion, camaras LB100, etc	filtros matched ,segmentacion por color, metodos para reducir el ruido, level set	flujo optico, filtros de particulas, redes neuronales, algoritmos de transformacion afin	
Simple and robust hard cut detection using interframe			pixeles, histogramas, block	tracking and feature tracking based methods	
differences. Treshold survey			matching, object segmentation, evalúa 40 métodos de umbral sacando conclusiones para cada	of shot boundary detection	
Modelling and Tracking Articulated Motion from Multiple Camera	el método que	0 - 6	uno. Muy bueno	Extended Kalman Filter, estimación para	cada frame de los parámatros de un
Views	usa necesita calibrar ????	3 cámaras 262[fps](512x512pixels,		modelo de esqueleto. Como el modelo es 3D al mismo ti	i, implicitamente se reconstruye la pose empo
Optical Motion Capture System with Pan-Tilt Camera Tracking and Realtime Data Processing Skeletal Parameter Estimation from Optical Motion Capture	DLT ?	8bit) monochrome CCD camera		Polyhedra Search Algorithm Se hace el tracking mediante una distancia	no cucliadiana. Luogo so giusta un un
Data Optical Motion Capture System with Pan-Tilt Camera Tracking		Vicon , PhaseSpace '	? ? I	esqueleto a los marca	dores detectados
and Realtime Data Processing		2 camaras, res 752×480, 30 Hz		Extended Kalman filter +	geometria epipolar
Resolving Motion Correspondence for Densely Moving Points				Tracking 2D, 3 metodos clasicos, contra uno nuevo propio original	
What can two images tell us about a third one?					Paper Elemental de Reconstruccion 3D
ARTÍCULO	Año	Citas (Citerseer)	Citas (Google)	Pros?	Contras?
Skeleton-Based Motion Capture for Robust Reconstruction of Human Motion	31/01/2000	124	Using Skeleton-Based Tracking to Increase the Reliability of Optical Motion Capture	Sistema Cuasi completo, filtro particulas para enlazar puntos. Muy mencionado en vaaarios papers. Refritado posteriormente 2001 "Using Skeleton-Based Tracking to Increase the Reliability of Optical Motion Capture" 99 citas	Sistema propietaio de Adquisicion
Aplicación de histogramas para detección de cambios en imagenes					
Método de valor umbral Detección y seguimiento de objetos en entornos dinámicos mediante estimación predictiva del flujo óptico.					
mediante estimación predictiva del fujo optico. Investigación e implementación de un sistema de seguimiento de objetos basado en métodos de segmentación a través de level sets.					
Detección, rastreo y reconstrucción tridimensional de marcadores pasivos para análisis de movimiento humano.	11/12/2009	0?	2	Utilizan un método para medición de incertidumbre. Usa referencias conocidas	-Problemas cuando se cruzan marcadores y en periodos de oclusión largos
Development of affordable optical Based Gait Analysis Systems	01/05/2012 - Present	0?	1	>Este paper muestra lo que los autores han venido trabajando hace algunos anos, han ido liberando paper que tratan el problema de manera incremental, incluso tratamiento y analisis de datos para gente de biomecanica una vez obtenida la data 3D que nos puede ser ulti como intro	>Hablan de una base de datos pero no se encuentra :(
Marker Detection and trayectory generation algorithms for a multicamera based gait analysis system	2001		14	>Describe sistema completo para detección de marcadores,Orientado a adquisicion de marcha, ver ultimas figuras similares a los datos generados en Blender, mucho énfasis en segmentacion	>No introducen información del esqueleto .Puede llegar a introducir interacción con el usuario al final del proceso para correcciones. Sincronizacion temporal es confusa. Dificultad para marcadores cercanos
Analisis de video para estimacion del movimiento humano una revision	15/04/2009			>Buen resumen para introducirse en el tema que nos atañe	>Solo es un resumen?
Seguimiento en tiempo real de objetos sobre secuencia de imágenes empleando dispositivos de lógica programable.				tira varias referencias de libros que parecen ser buenos, tiene metodos para reducir el ruido,técnicas de estimacion de campo de movimiento, documentaron las pruebas que hicieron, información bastante útil.	
Simple and robust hard cut detection using interframe differences.				tira varias opciones	no dice mucho de cada una de ellas.
Treshold survey				si el método de umbral funciona entonces se tiene un gran avance	
Modelling and Tracking Articulated Motion from Multiple Camera Views	2000	6	36	 sistema orientado a pocas cámaras. Usando la info de todas las cámaras para reconstruir resolvería las oclusiones 	
Optical Motion Capture System with Pan-Tilt Camera Tracking and Realtime Data Processing	2002	0	70		- orientado fuertemente a real-time, robustez tracking? pan- tilt camera ?
Skeletal Parameter Estimation from Optical Motion Capture Data	2005	35	120		-escueto en explicaciones formales auqnue hay algunas referencias a otros articulos
	2008	0	1		ai acaico
Optical Motion Capture System with Pan-Tilt Camera Tracking and Realtime Data Processing					
	2001		293	Tracking 2D, no usa informacion de esqueleto. Estaditico, costos de asociar puntos a secuencia de tracking	Comparacion con otros algoritmos, años 90, performance, complejidad, costo operacional, demasiado bueno, tracking 2D, sin mencion 3D