

Datenstrukturen und Algorithmen

Vorlesung 7

Überblick

- Vorige Woche:
 - Repräsentierungen für schwachbesetzte Matrix, Stack, Queue, Prioritätsschlange, Deque
 - Einfach verkettete Listen auf Arrays
- Heute betrachten wir:
 - Doppelt verkettete Listen auf Arrays
 - Heap

Verkettete Listen auf Arrays - Beispiel

elems		78	11	6	59	19		44		
next	7	6	5	-1	8	4	9	2	10	-1

Head = 3

firstEmpty = 1

SLLA – Repräsentierung

- Die Repräsentierung einer einfach verketteten Liste auf einem Array (SLLA) ist:

SLLA:

elems: TElem[]

next: Integer[]

cap: Integer

head: Integer

firstEmpty: Integer

DLLA

- Ähnlich kann man auch eine doppelt verkettete Liste ohne Pointer definieren, mit Hilfe von Arrays
- Für DLLA besprechen wir eine andere Möglichkeit von Repräsentierung für verkettete Listen auf Arrays:
 - Die Grundidee ist gleich, man benutzt Indexe in dem Array für die Links zwischen den Elementen
 - Wir benutzen dieselbe Information, aber es wird anders strukturiert
 - Es ähnelt mehr der verketteten Listen mit dynamischer Allokation

DLLA - Knoten

- Man kann eine Knotenstruktur auch mit Hilfe von Arrays definieren
- Ein Knoten (für eine doppelt verkettete Liste) enthält die Daten und die Links zu dem vorigen und nächsten Knoten:

DLLANode:

info: TElem

next: Integer

prev: Integer

DLLA

- Um die Liste zu repräsentieren brauchen wir jetzt ein Array von *DLLANodes*
- Da es sich um eine doppelt verkettete Liste handelt, speichern wir den Head und den Tail der Liste

DLLA:

nodes: DLLANode[]

cap: Integer

head: Integer

tail: Integer

firstEmpty: Integer

size: Integer

//nicht verpflichtend, aber manchmal nützlich

DLLA – Speicherplatz allokieren und freigeben

- Damit die Repräsentierung und Implementierung ähnlich zu dynamisch allokierte verkettete Listen sind, kann man auch die Funktionen *allocate* und *free* definieren

function allocate(dlla) **is**:

//pre: dlla ist ein DLLA

//post: ein neues Element wird allokiert und die Position wird zurückgegeben

newElem ← dlla.firstEmpty

if newElem ≠ -1 **then**

 dlla.firstEmpty ← dlla.nodes[dlla.firstEmpty].next

if dlla.firstEmpty ≠ -1 **then**

 dlla.nodes[dlla.firstEmpty].prev ← -1

end-if

 dlla.nodes[newElem].next ← -1

 dlla.nodes[newElem].prev ← -1

end-if

 allocate ← newElem

end-function

DLLA – Speicherplatz allokalieren und freigeben

subalgorithm free (dlla, pos) **is**:

//pre: *dlla* ist ein DLLA, pos ist eine ganze Zahl

//post: die Position *pos* wurde freigegeben

 dlla.nodes[pos].next \leftarrow dlla.firstEmpty

 dlla.nodes[pos].prev \leftarrow -1

if dlla.firstEmpty \neq -1 **then**

 dlla.nodes[dlla.firstEmpty].prev \leftarrow pos

end-if

 dlla.firstEmpty \leftarrow pos

end-subalgorithm

DLLA - insertPosition

subalgorithm insertPosition(dlla, elem, pos) **is**:

//pre: dlla ist ein DLLA, elem ist ein TElem, pos ist eine ganze Zahl

//post: das Element *elem* wird in *dlla* an der Position *pos* eingefügt

if pos < 1 **or** pos > dlla.size +1 **then**

 @throw Exception

end-if

newElem ← allocate(dlla)

if newElem = -1 **then**

 @resize

 newElem ← allocate(dlla)

end-if

dlla.nodes[newElem].info ← elem

if pos = 1 **then**

if dlla.head = -1 **then**

 dlla.head ← newElem

 dlla.tail ← newElem

else

//Fortsetzung auf der nächsten Folie ...

DLLA - insertPosition

```
    dlla.nodes[newElem].next ← dlla.head
    dlla.nodes[dlla.head].prev ← newElem
    dlla.head ← newElem
end-if
else
    nodC ← dlla.head
    posC ← 1
    while nodC ≠ -1 and posC < pos - 1 execute
        nodC ← dlla.nodes[nodC].next
        posC ← posC + 1
    end-while
    if nodC ≠ -1 then
        nodNext ← dlla.nodes[nodC].next
        dlla.nodes[newElem].next ← nodNext
        dlla.nodes[newElem].prev ← nodC
        dlla.nodes[nodC].next ← newElem
```

//Fortsetzung auf der nächsten Folie ...

DLLA - insertPosition

```
    if nodNext = -1 then
        dlla.tail ← newElem
    else
        dlla.nodes[nodNext].prev ← newElem
    end-if
end-if
end-if
end-subalgorithm
```

Komplexität: $O(n)$

DLLA - Iterator

- Der Iterator für DLLA enthält als *aktuelle Element* den Index für den aktuellen Knoten aus dem Array

DLLAIterator:

list: DLLA

currentElement: Integer

DLLIterator - init

subalgorithm init(it, dlla) **is:**

//pre: *dlla* ist ein DLLA

//post: *it* ist ein DLLIterator für *dlla*

 it.list ← dlla

 it.currentElement ← dlla.head

end-subalgorithm

- Für ein (ADT) (dynamisches) Array wird *currentElement* mit 1 initialisiert bei dem Erstellen des Iterators.
- Für DLLA muss das *currentElement* zu dem Listenkopf zeigen (dieser kann sich auf Position 1 oder auf einer anderen Position befinden)

DLLAlterator - getCurrent

subalgorithm getCurrent(it) **is:**

//pre: *it* ist ein DLLAlterator, *it* ist gültig

//post: *e* ist ein TElem, *e* ist das aktuelle Element aus *it*

//throws ein Exception falls *it* nicht gültig ist

if it.currentElement = -1 **then**

 @throw Exception

end-if

 getCurrent \leftarrow it.list.nodes[it.currentElement].info

end-subalgorithm

Komplexität: $\Theta(1)$

DLLAlterator - next

subalgorithm next (*it*) **is**:

//pre: *it* ist ein DLLAlterator, *it* ist gültig

//post: das aktuelle Element aus *it* wird zu dem nächsten Element verschoben

//throws ein Exception falls *it* nicht gültig ist

if *it*.currentElement = -1 **then**

 @throw Exception

end-if

it.currentElement \leftarrow *it*.list.nodes[*it*.currentElement].next

end-subalgorithm

- Für ein (dynamisches) Array wird *currentElement* mit 1 inkrementiert wenn man zu dem nächsten Element geht.
- Für DLLA muss man die Links folgen.
- Komplexität: $\Theta(1)$

DLLAlterator - valid

function valid (it) **is:**

//pre: *it* ist ein DLLAlterator

//post: valid gibt den Wert wahr zurück falls das aktuelle Element gültig

// ist, falsch ansonsten

if it.currentElement = -1 **then**

 valid \leftarrow False

else

 valid \leftarrow True

end-if

end-function

Komplexität: $\Theta(1)$

Binärer Heap (auch Halde oder Haufen)

- Binäre Heaps sind eine einfache und effiziente Implementierung von Prioritätswarteschlangen (priority queues)
- Ein binärer Heap ist ein „Hybrid“ zwischen dynamisches Array und Binärbaum
- Ein binärer Heap ist ein Array, welches man als „fast vollständigen“ binären Baum mit besonderen Eigenschaften auffassen kann

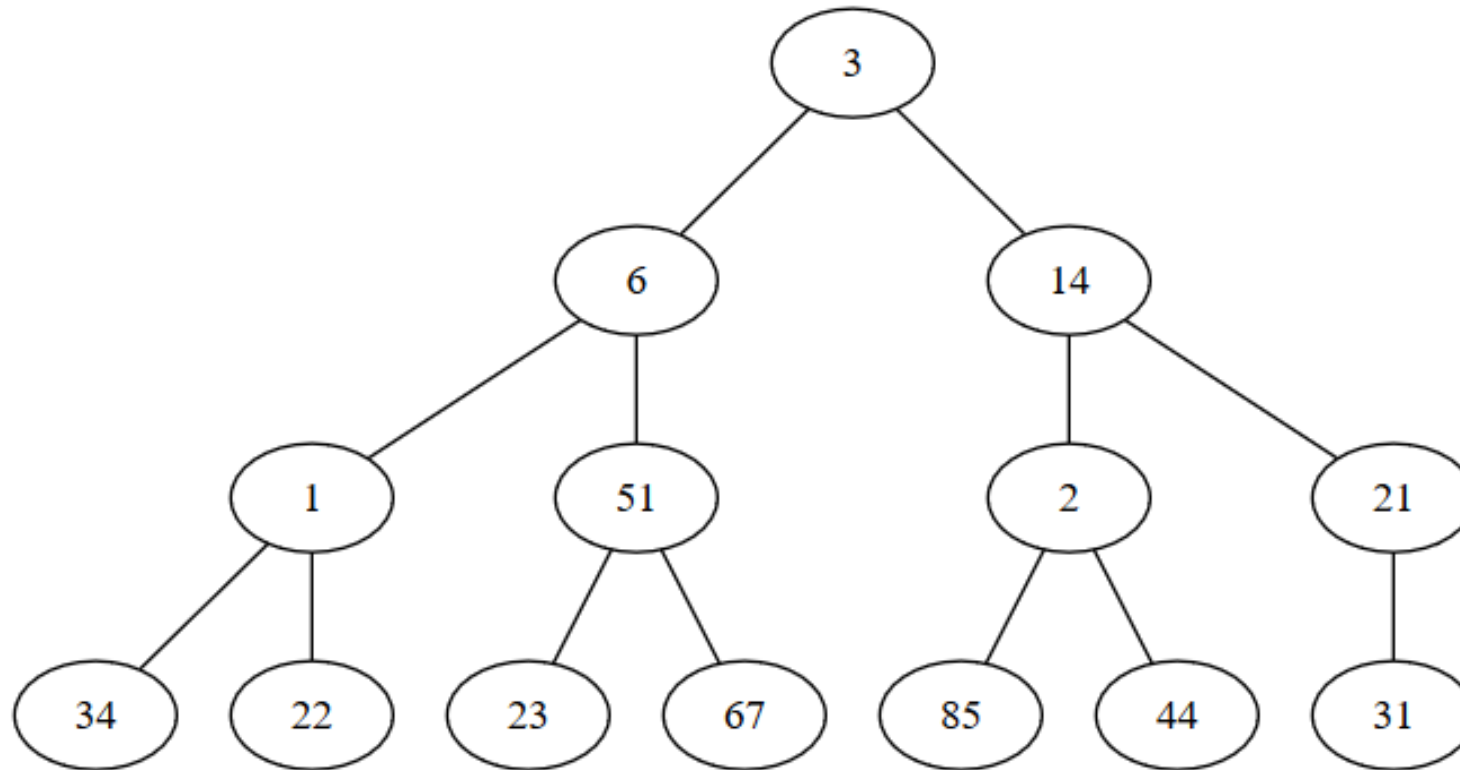
Binärer Heap

- Nehmen wir an, dass folgendes Array auf der unteren Zeile Positionen und auf der oberen Zeile Elemente enthält:

3	6	14	1	51	2	21	34	22	23	67	85	44	31
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14

- Man kann dieses Array als Binärbaum visualisieren, indem jeder Knoten genau zwei Kinder hat, außer der letzten zwei Niveaus, wo die Knoten von links nach rechts ausgefüllt werden

Array visualisiert als Binärbaum



3	6	14	1	51	2	21	34	22	23	67	85	44	31
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14

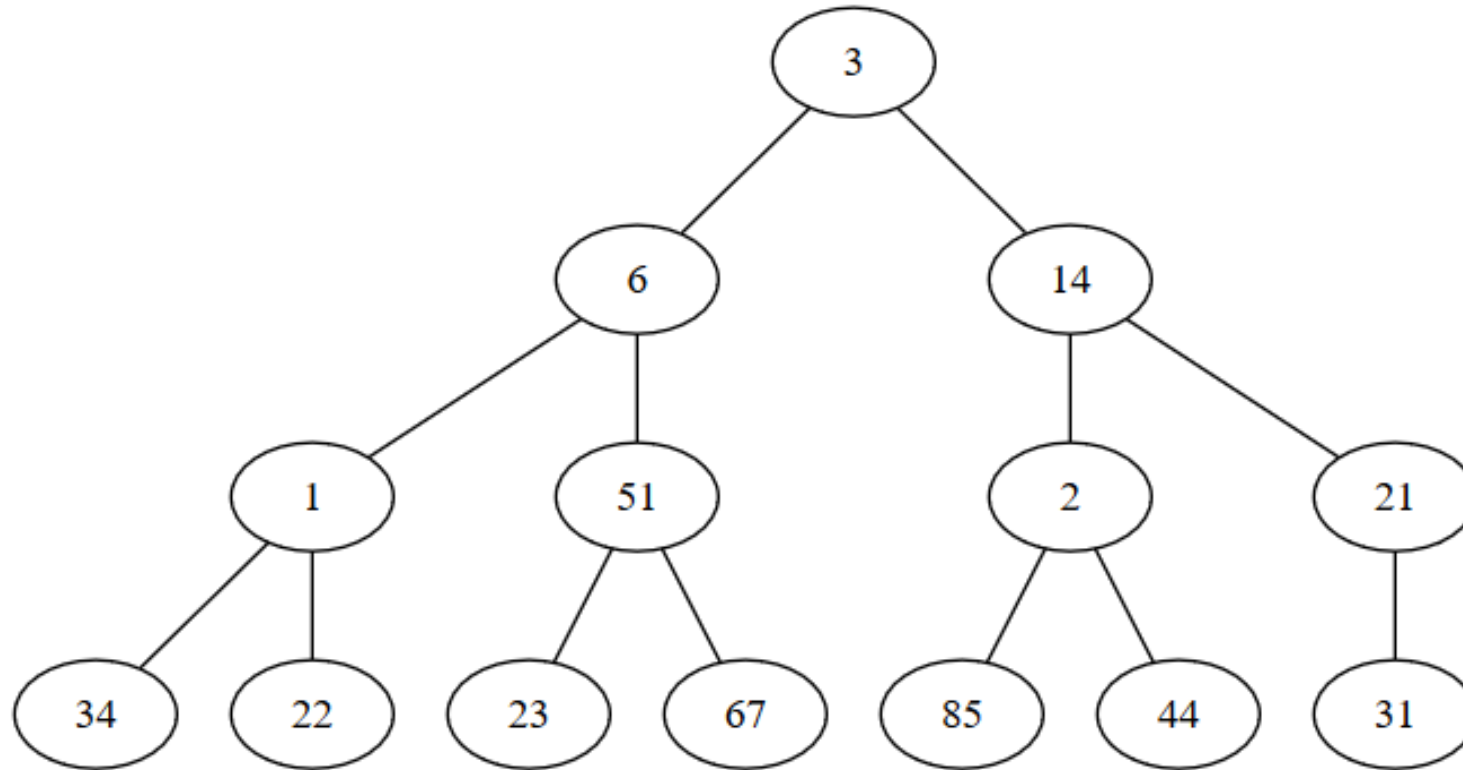
Binärer Heap

- Wenn die Elemente des Arrays $a_1, a_2, a_3, \dots, a_n$ sind, dann gilt Folgendes:
 - a_1 stellt die Wurzel dar
 - Die Kinder der Wurzel entsprechen a_2 und a_3
 - Die Kinder von Knoten i haben Indizes $2 * i$ und $2 * i + 1$ (falls diese Zahlen in $1..n$ liegen).
 - Der Vorgänger eines Knotens i , mit $2 \leq i \leq n$, hat den Index $\lfloor i/2 \rfloor$.

Binärer Heap

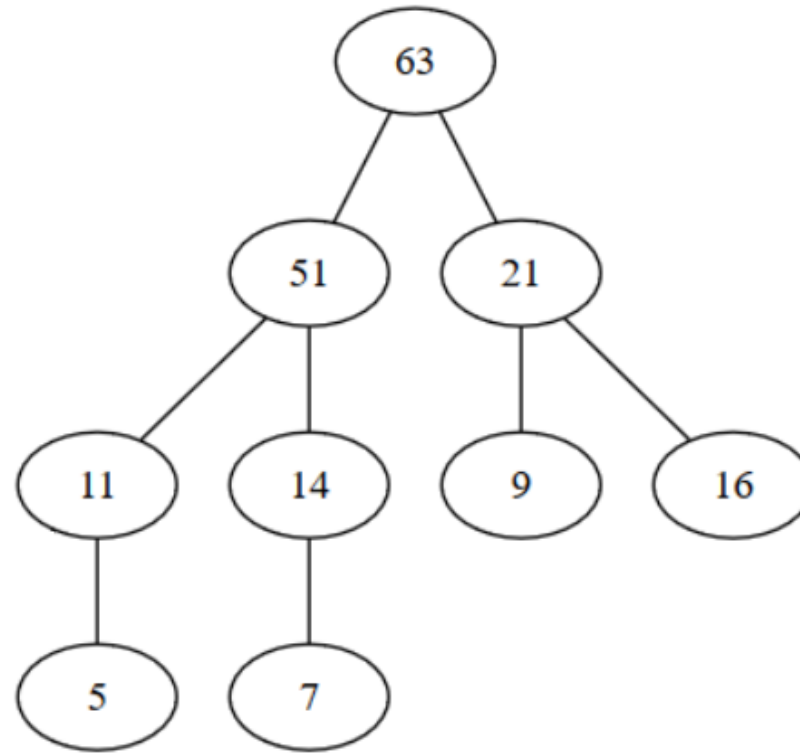
- Ein binären Heap **ist ein Array**, das als Binärbaum visualisiert werden kann und, dass zusätzlich die ***Heap-Struktur*** und ***Heap-Eigenschaft*** besitzt
 - Heap-Struktur: ein Binärbaum, in welchem jeder Knoten genau zwei Kinder hat, außer der letzten zwei Niveaus, wo die Knoten von links nach rechts ausgefüllt werden
 - Heap-Eigenschaft: $a_i \geq a_{2*i}$ (falls $2 * i \leq n$) und $a_i \geq a_{2*i + 1}$ (falls $2 * i + 1 \leq n$)
 - Ein Baum erfüllt die Heap-Eigenschaft bezüglich einer Vergleichsrelation „ \geq “ auf den Schlüsselwerten genau dann, wenn für jeden Knoten u des Baums gilt, dass $u.wert \geq v.wert$ für alle Knoten v aus den Unterbäumen von u (**man kann jedwelche Vergleichsrelation auswählen**)

Ist das ein Heap?



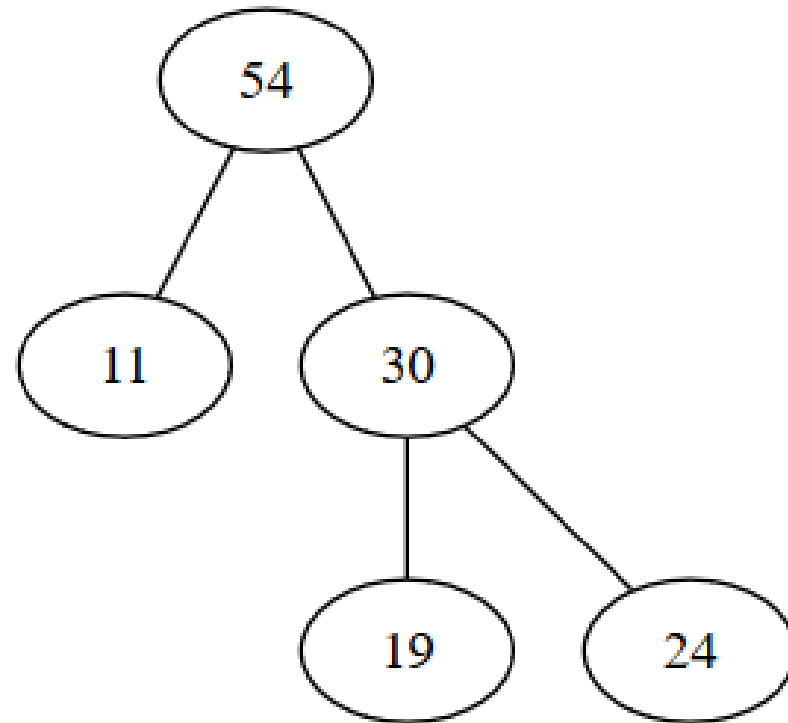
- **Nein.** Es hat die Heap-Struktur, aber nicht die Heap-Eigenschaft!

Ist das ein Heap?

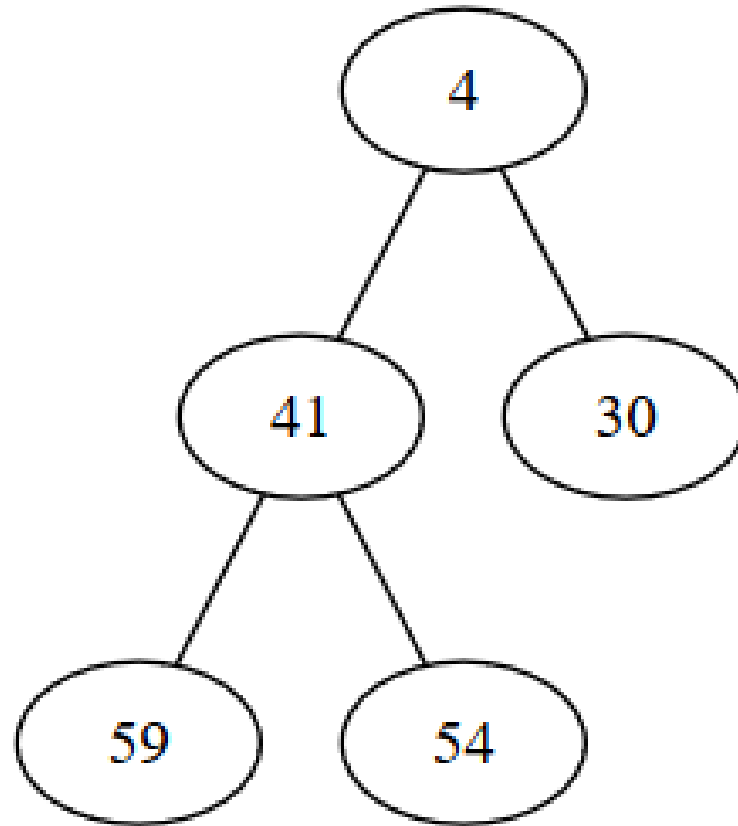


- **Nein.** Es hat die Heap-Eigenschaft, aber nicht die Heap-Struktur!

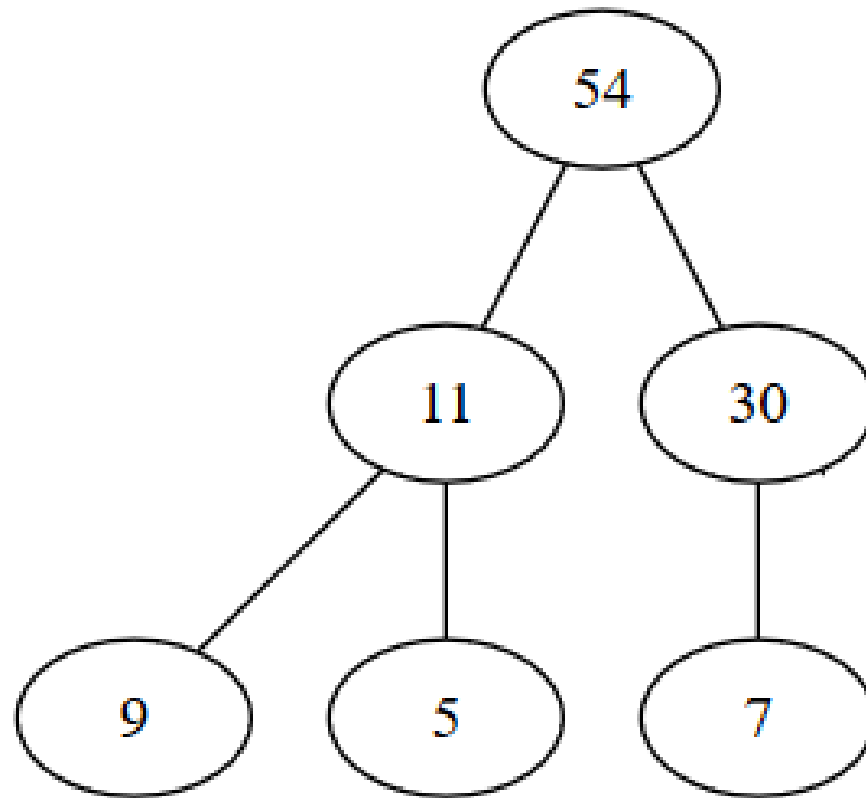
Ist das ein Heap?



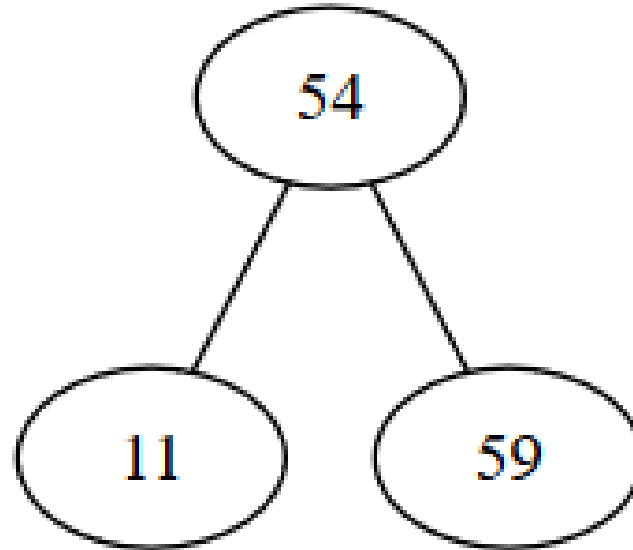
Ist das ein Heap?



Ist das ein Heap?



Ist das ein Heap?



Binärer Heap

- Sind folgende Arrays gültige Heaps? Falls die Antwort negativ ist, dann wandle diese in gültige Heaps um durch das Vertauschen zweier Elemente.
 - a) [70, 10, 50, 7, 1, 33, 3, 8]
 - b) [1, 2, 4, 8, 16, 32, 64, 65, 10]
 - c) [10, 12, 104, 60, 13, 102, 101, 80, 90, 14, 15, 16]

Binärer Heap

- In Abhängigkeit von der gewählten Vergleichsrelation erhält man nun einen Baum, der entweder das Minimum oder das Maximum in der Wurzel enthält:
 - Ein binärer Baum, der die Heap-Eigenschaft mit der Relation „ \geq “ erfüllt, wird als **Max-Heap** bezeichnet.
 - Ein binärer Baum, der die Heap-Eigenschaft mit der Relation „ \leq “ erfüllt, wird als **Min-Heap** bezeichnet.
- Der Baum, der ein binärer Heap mit Größe n repräsentiert, besitzt eine Höhe von $\log_2 n$

Heap - Operationen

- Ein Heap kann als Repräsentierung für eine Prioritätswarteschlange benutzt werden und enthält zwei spezifische Operationen:
 - Füge ein neues Element in einen Heap ein (so dass man die Struktur des Heaps und die Heap-Eigenschaft behaltet)
 - Lösche ein Element – **man löscht immer nur die Wurzel des Heaps** und kein anderes Element

Heap - Repräsentierung mit dynamischem Array

Heap:

cap: Integer

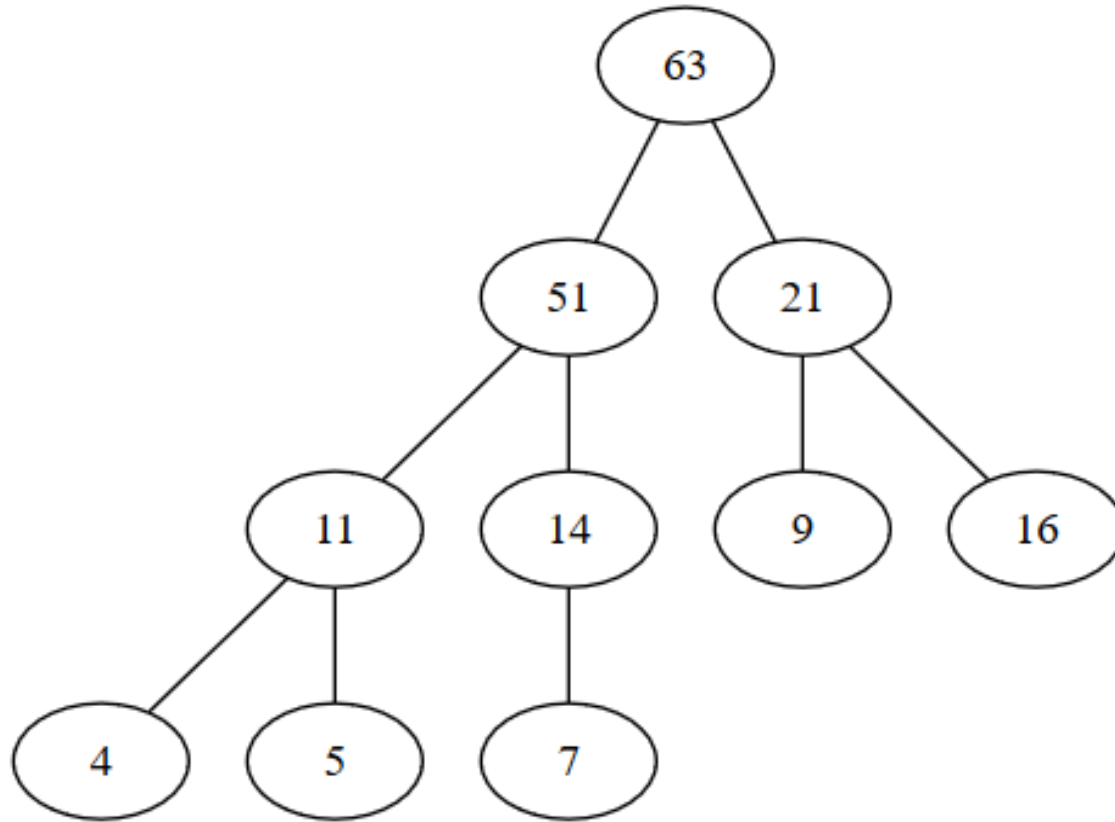
len: Integer

elems: TElem[]

- Für die Implementierung nehmen wir an, dass es um eine Max-Heap geht
- Bei Bedarf kann man eine allgemeine, abstrakte Relation definieren

Binärer Heap – add

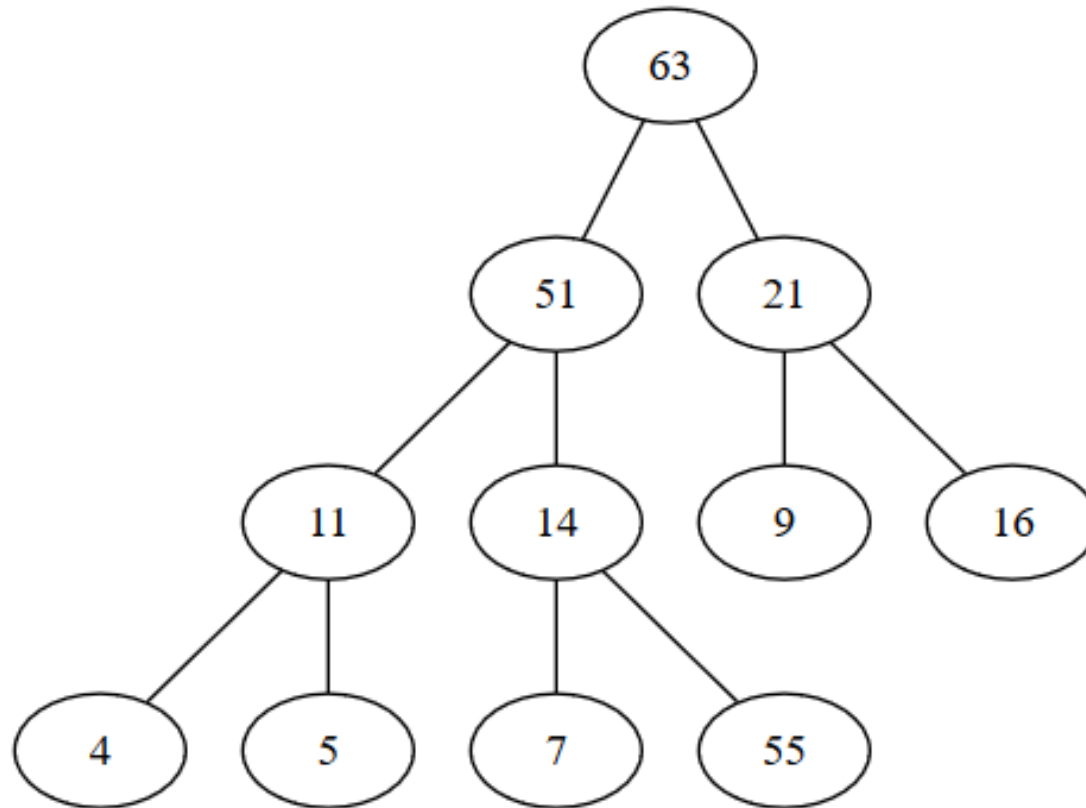
- Sei der folgende Max-Heap:



- Füge das Element 55 in den Heap ein

Binärer Heap – add

- Um die Heap-Struktur zu behalten, fügen wir den neuen Knoten als das rechte Kind von dem Knoten mit Wert 14 ein (am Ende des Arrays)

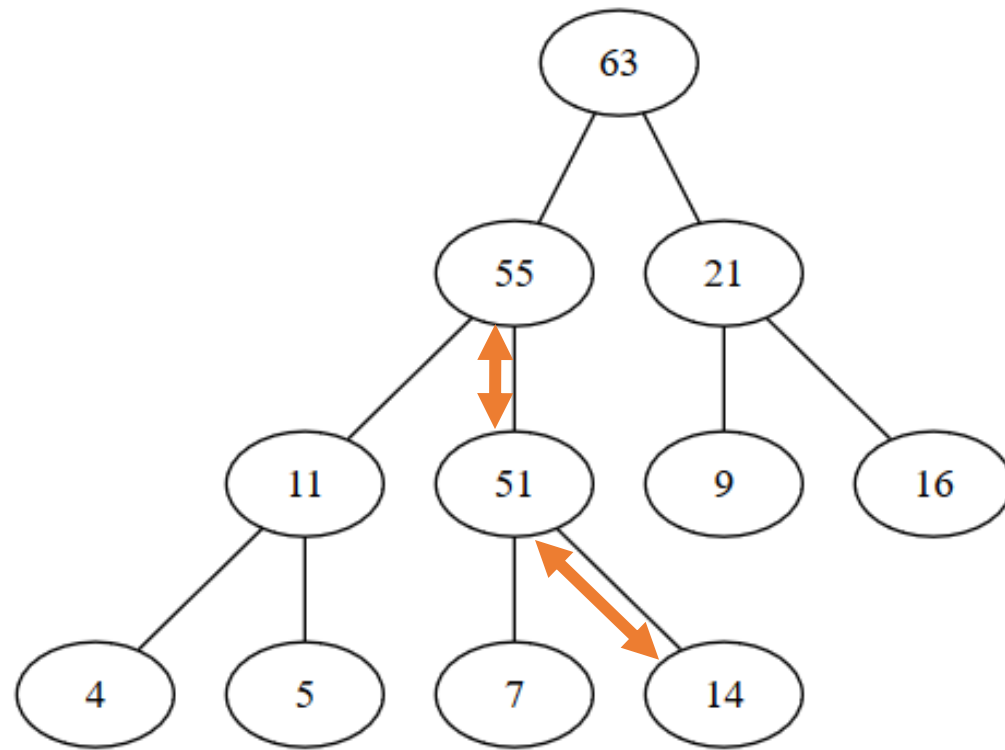


Binärer Heap – add

- Die Heap-Eigenschaft ist nicht erfüllt: 14 hat als Kind ein Knoten mit Wert 55 (in einem Max-Heap sollte jeder Knoten größer als seine Kinder sein)
- Um die Heap-Eigenschaft zu bewahren, beginnt man die Einträge der Knoten zu vertauschen:
 - Man lässt den neuen Knoten durch sukzessives Vertauschen mit seinem Vaterknoten so weit im Baum „hochsteigen“, bis die Heap-Eigenschaft wiederhergestellt ist (*bubble-up*)

Binärer Heap – add

- Nach dem *bubble-up*:



Binärer Heap – add

```
subalgorithm add(heap, e) is:  
  //heap - ein Heap  
  //e - das Element, das eingefügt werden muss  
    if heap.len = heap.cap then  
      @ resize  
    end-if  
    heap elems[heap.len+1] ← e  
    heap.len ← heap.len + 1  
    bubble-up(heap, heap.len)  
end-subalgorithm
```

Binärer Heap – add

subalgorithm bubble-up (heap, p) **is:**

//heap - ein Heap

//p - Position von der man den neuen Knoten hochsteigen muss

poz \leftarrow p

elem \leftarrow heap.elems[p]

parent \leftarrow p / 2

while poz > 1 **and** elem > heap.elems[parent] **execute**

 //der Vaterknoten wird nach unten verschoben

 heap.elems[poz] \leftarrow heap.elems[parent]

 poz \leftarrow parent

 parent \leftarrow poz / 2

end-while

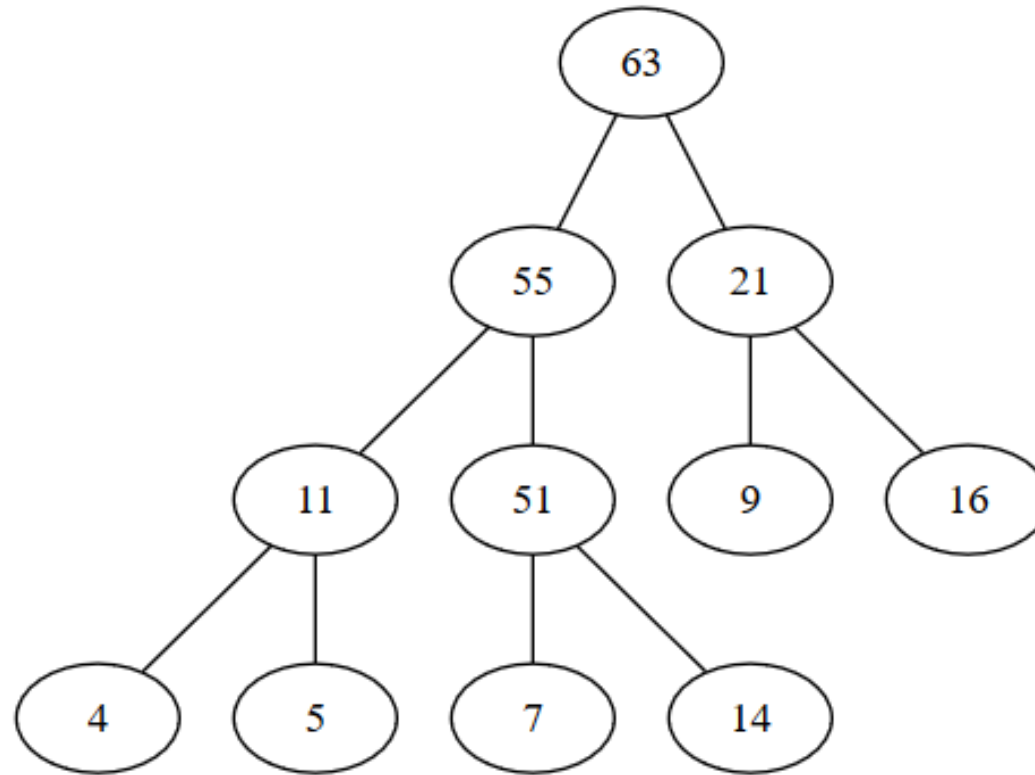
heap.elems[poz] \leftarrow elem //wir haben die richtige Position des Elementes gefunden

end-subalgorithm

- Komplexität: $O(\log_2 n)$ - da wir pro Ebene des Baumes nur konstanten Aufwand investieren und der Baum logarithmische Höhe besitzt
- Gibt es einen besten Fall, in dem die Komplexität besser ist als $\log_2 n$?

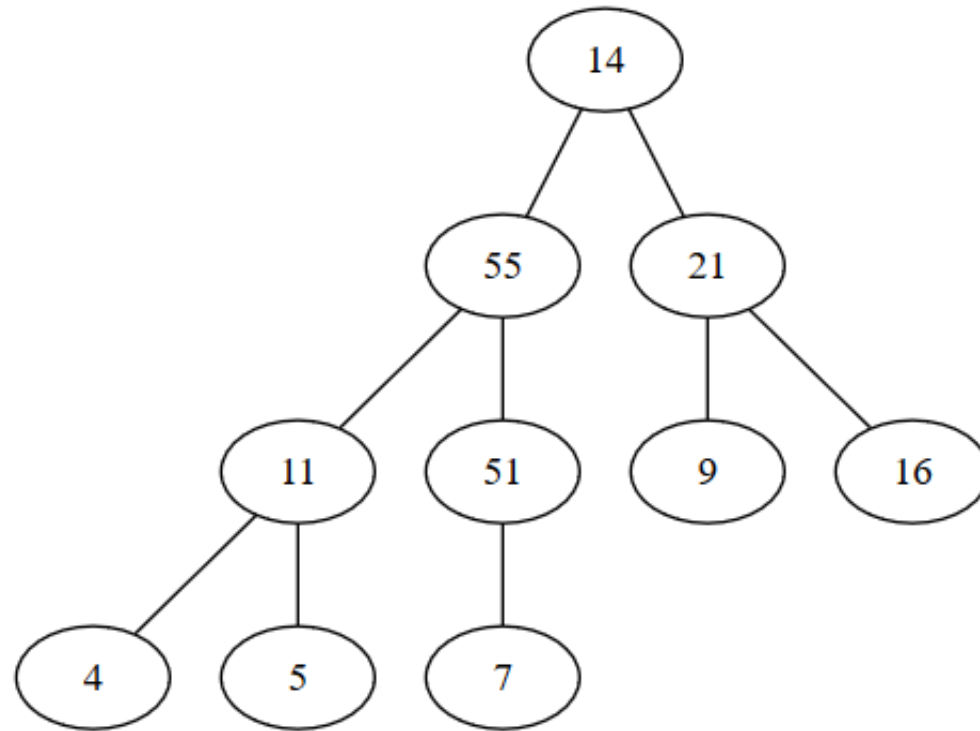
Binärer Heap – remove

- Aus einem Heap kann man nur die Wurzel löschen



Binärer Heap – remove

- Um die Heap-Struktur zu behalten, ersetzt man die Wurzel durch das letzte Element aus dem Array

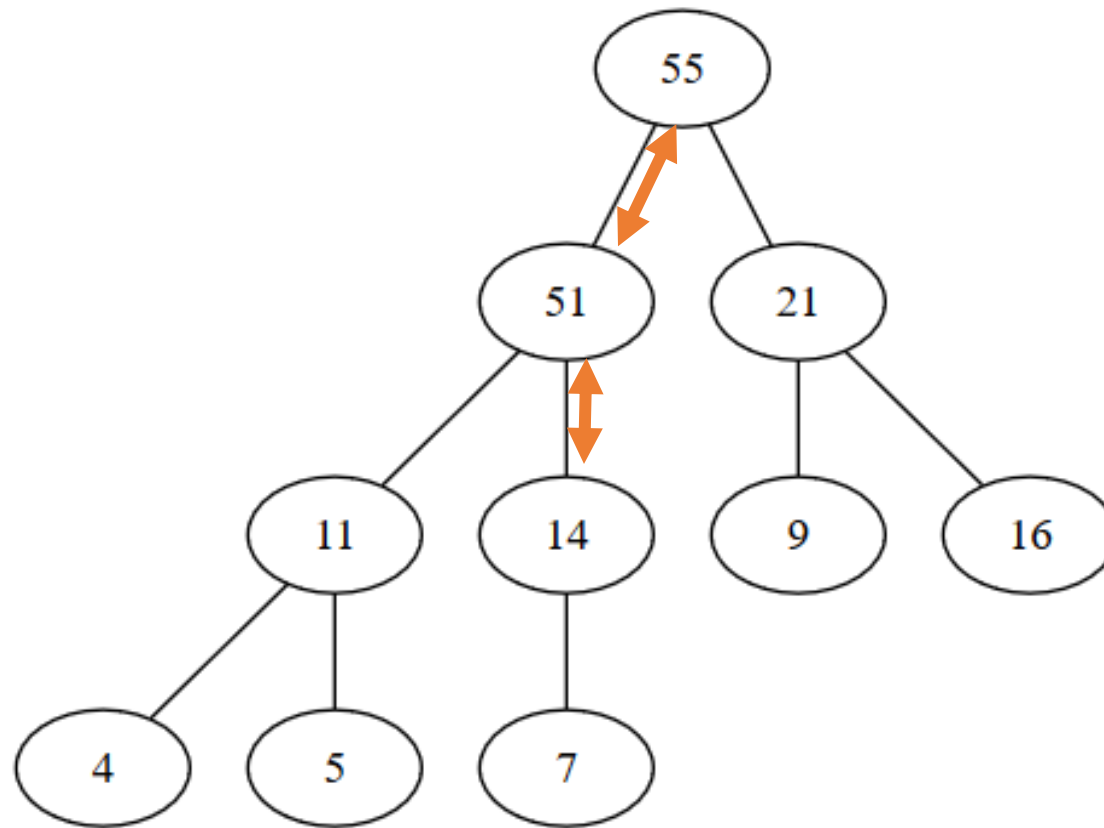


Binärer Heap – remove

- Die Heap-Eigenschaft ist nicht erfüllt: die Wurzel ist nicht mehr das größte Element
- Nun lassen wir die neue Wurzel im Heap durch Vertauschen mit dem größten Kind so weit in den Heap „absinken“, bis die Heap-Eigenschaft wieder erfüllt ist (bis der Knoten größer als beide Kinder ist oder ein Blatt ist) (*bubble-down*)

Binärer Heap – remove

- Nach dem *bubble-down*:



Binärer Heap – remove

function remove(heap) **is:**

//heap - ist ein Heap

if heap.len = 0 **then**

 @ error - leeren Heap

end-if

 deletedElem \leftarrow heap.elems[1]

 heap.elems[1] \leftarrow heap.elems[heap.len]

 heap.len \leftarrow heap.len - 1

 bubble-down(heap, 1)

 remove \leftarrow deletedElem

end-function

Binärer Heap – remove

subalgorithm bubble-down(heap, p) **is:**

//heap - ist ein Heap

//p - Position von der man den neuen Knoten absinken muss

poz \leftarrow p

elem \leftarrow heap.elems[p]

while poz < heap.len **execute**

maxChild \leftarrow -1

if poz * 2 \leq heap.len **then**

//es gibt ein linkes Kind

maxChild \leftarrow poz*2

end-if

if poz*2+1 \leq heap.len **and** heap.elems[2*poz+1] > heap.elems[2*poz] **then**

//der Knoten hat zwei Kinder und das rechte ist größer

maxChild \leftarrow poz*2 + 1

end-if

//Fortsetzung auf der nächsten Folie

Binärer Heap – remove

```
if maxChild  $\neq$  -1 and heap.elems[maxChild] > elem then
```

```
    tmp  $\leftarrow$  heap.elems[poz]
```

```
    heap.elems[poz]  $\leftarrow$  heap.elems[maxChild]
```

```
    heap.elems[maxChild]  $\leftarrow$  tmp
```

```
    poz  $\leftarrow$  maxChild
```

```
else
```

```
    poz  $\leftarrow$  heap.len + 1
```

```
    //um die while-Schleife zu stoppen
```

```
end-if
```

```
end-while
```

```
end-subalgorithm
```

- Komplexität: $O(\log_2 n)$

Übungen

- Fange mit einem leeren Max-Heap an und füge, in der gegebenen Reihenfolge, folgende Werte ein: 8, 27, 13, 15*, 32, 20, 12, 50*, 29, 11*. Zeichne den Heap neu nachdem die Elemente markiert mit * eingefügt werden. Lösche 3 Elemente aus dem Heap und zeichne den Heap neu nach jeder Löschoperation.
- Fange mit einem leeren Min-Heap an und füge, in der gegebenen Reihenfolge, folgende Werte ein: 15, 17, 9, 11, 5, 19, 7. Lösche alle Elemente aus dem Heap der Reihe nach. Zeichne den Heap neu nach jeder zweiten Löschoperation.

Denk darüber nach

- Wo kann man in einem Max-Heap:
 - Das größte Element des Arrays finden?
 - Das kleinste Element des Arrays finden?