

## INVERSÃO MAGNÉTICA EM DIFERENTES ESCALAS

André Luis Albuquerque dos Reis

Tese apresentada ao Programa de Pós-graduação em Geofísica do Observatório Nacional, como parte dos requisitos necessários à obtenção do título de Doutor em Geofísica.

Orientador(a): Dr. Vanderlei Coelho de  
Oliveira Junior

Co-orientador(a): Dra. Valéria Cristina  
Ferreira Barbosa

Rio de Janeiro  
Setembro de 2019

# Sumário

<b>Lista de Figuras</b>	<b>ii</b>
<b>1 Introdução</b>	<b>1</b>
<b>2 Metodologia</b>	<b>2</b>
2.1 A camada equivalente magnética . . . . .	2
2.2 Fundamentação teórica para a distribuição de magnetização positiva .	2
2.3 Fundamentação teórica para o cálculo das componentes do vetor magnético	2
2.4 Parametrização e o problema direto . . . . .	4

# Lista de Figuras

# Capítulo 1

## Introdução

# Capítulo 2

## Metodologia

### 2.1 A camada equivalente magnética

### 2.2 Fundamentação teórica para a distribuição de magnetização positiva

### 2.3 Fundamentação teórica para o cálculo das componentes do vetor magnético

Com o intuito de investigarmos que o cálculo das componentes do vetor magnético não depende da direção de magnetização, iremos explicar teoricamente como este processo é possível no contexto da camada equivalente. Em situações práticas, somente uma das componentes é medida no laboratório a uma distância fixa da superfície da amostra. Considerando que as medições são realizadas em regiões livres de fontes e, portanto, externas as amostras de rocha. Além disso, consideramos que o cálculo das componentes do vetor magnético não depende do tipo de fonte, bem como de sua configuração espacial. Assumimos também que o campo magnético não varia com o tempo ou que esta variação seja tão pequena que pode ser desprezada ao longo das medições. Consequentemente, o campo de indução magnética  $\mathbf{B}(x, y, z)$  é governado pela lei de Gauss

$$\nabla \cdot \mathbf{B}(x, y, z) = 0 \quad (2.1)$$

e pela lei de Ampère

$$\nabla \times \mathbf{B}(x, y, z) = 0. \quad (2.2)$$

Portanto, em coordenadas Cartesianas, a equação 2.2 corresponde a

$$\begin{aligned}
\partial_y B_z - \partial_z B_y &= 0 \\
\partial_z B_x - \partial_x B_z &= 0 \\
\partial_x B_y - \partial_y B_x &= 0,
\end{aligned} \tag{2.3}$$

em que  $\partial_\alpha \equiv \frac{\partial}{\partial \alpha}$  é denotado como a derivada parcial em relação a coordenada  $\alpha$ ,  $\alpha = x, y, z$ .

Considere que  $\tilde{\mathbf{B}}(x, y, z)$  é o campo de indução magnética produzido por uma camada contínua de dipolos que tem direção de magnetização constante  $\hat{\mathbf{m}}(\mathbf{q})$ , analogamente a equação ??, posicionada a uma profundidade  $z = z_c$  abaixo do plano de observação. O campo de indução magnética produzido por esta camada é dado por

$$\tilde{\mathbf{B}}(x, y, z) = \gamma_m \tilde{\mathbf{M}}(x, y, z) \hat{\mathbf{m}}(\mathbf{q}), \tag{2.4}$$

em que  $\tilde{\mathbf{M}}(x, y, z)$  é uma matriz dada por

$$\tilde{\mathbf{M}}(x, y, z) = \begin{bmatrix} \partial_{xx}\Phi(x, y, z) & \partial_{xy}\Phi(x, y, z) & \partial_{xz}\Phi(x, y, z) \\ \partial_{xy}\Phi(x, y, z) & \partial_{yy}\Phi(x, y, z) & \partial_{yz}\Phi(x, y, z) \\ \partial_{xz}\Phi(x, y, z) & \partial_{yz}\Phi(x, y, z) & \partial_{zz}\Phi(x, y, z) \end{bmatrix}, \tag{2.5}$$

com elementos  $\partial_{\alpha\beta}\Phi(x, y, z) \equiv \frac{\partial^2 \Phi(x, y, z)}{\partial \alpha \partial \beta}$ ,  $\alpha, \beta = x, y, z$ , representando as derivadas da função hamônica

$$\Phi(x, y, z) = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{p(x'', y'', z_c) dS''}{[(x - x'')^2 + (y - y'')^2 + (z - z_c)^2]^{\frac{1}{2}}}, \quad z_c > z. \tag{2.6}$$

Nesta equação  $x''$ ,  $y''$  and  $z_c$  são as coordenadas do elemento de área  $dS''$ , que tem momento magnético por unidade de área definido pela função  $p(x'', y'', z_c)$ . De maneira simplificada, as componentes do vetor magnético podem ser reescritas como

$$\tilde{B}_\alpha(x, y, z) = \gamma_m \partial_{\alpha\beta}\Phi(x, y, z) m_\beta, \tag{2.7}$$

em que  $\tilde{B}_\alpha(x, y, z)$  é a componente  $\alpha$ ,  $\alpha = x, y, z$ , do campo de indução magnética e  $m_\beta$  é a componente cartesiana  $\beta$ ,  $\beta = x, y, z$ , da magnetização da camada. A componente vertical do campo de indução magnética é dada, por exemplo, por

$$\tilde{B}_z(x, y, z) = \gamma_m [\partial_{xz}\Phi^\dagger(x, y, z) m_x^\dagger + \partial_{yz}\Phi^\dagger(x, y, z) m_y^\dagger + \partial_{zz}\Phi^\dagger(x, y, z) m_z^\dagger], \tag{2.8}$$

em que a função harmônica  $\partial_{xz}\Phi^\dagger(x, y, z)$  é dada por

$$\Phi^\dagger(x, y, z) = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{p^\dagger(x'', y'', z_c) dS''}{[(x - x'')^2 + (y - y'')^2 + (z - z_c)^2]^{\frac{1}{2}}}. \quad (2.9)$$

A função  $p^\dagger(x'', y'', z_c)$  descreve a distribuição de momentos magnéticos por unidade de área relativa a componente  $\tilde{B}_z(x, y, z)$  do campo de indução magnética gerado por uma camada contínua e direção de magnetização  $\hat{\mathbf{m}}^\dagger(\parallel)$ . Analogamente, podemos reescrever as outras duas componentes do campo como

$$\tilde{B}_x(x, y, z) = \gamma_m [\partial_{xx}\Phi^\dagger(x, y, z)m_x^\dagger + \partial_{xy}\Phi^\dagger(x, y, z)m_y^\dagger + \partial_{xz}\Phi^\dagger(x, y, z)m_z^\dagger] \quad (2.10)$$

e

$$\tilde{B}_y(x, y, z) = \gamma_m [\partial_{xy}\Phi^\dagger(x, y, z)m_x^\dagger + \partial_{yy}\Phi^\dagger(x, y, z)m_y^\dagger + \partial_{yz}\Phi^\dagger(x, y, z)m_z^\dagger]. \quad (2.11)$$

Note que as equações 2.8, 2.10 e 2.11 representam as camadas equivalentes que geram as componentes do vetor magnético com suas respectivas direções magnetização e distribuições de momentos magnéticos.

Aplicando as condições de contorno nas componentes do vetor magnético dadas pelas equações 2.3 teremos que

$$\begin{aligned} [\partial_{xyz}\Phi^\dagger(x, y, z)m_x^\dagger - \partial_{xyz}\Phi^\dagger(x, y, z)m_x^\dagger] \\ \partial_z B_x - \partial_x B_z = 0 \\ \partial_x B_y - \partial_y B_x = 0, \end{aligned} \quad (2.12)$$

## 2.4 Parametrização e o problema direto