T1 - Trabalho do controlador de sistemas contínuos sequencial e tempo real

- Andre Martins Pio de Mattos (16103374)
- Lukas Alberto Belck (18150497)

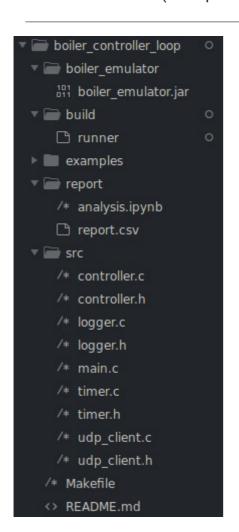
```
import pandas as pd
import plotly.graph objects as go
```

▼ Programa

- Setup (exemplo: makefile)
- Abstrações (exemplo: controller, timer, logger, udp_client)
- Confiabilidade (exemplo: socket com timeout, reset socket com erro)
- Previsibilidade (exemplo: temporização com nanosleep, margem entre execuções)

+ Text

+ Code



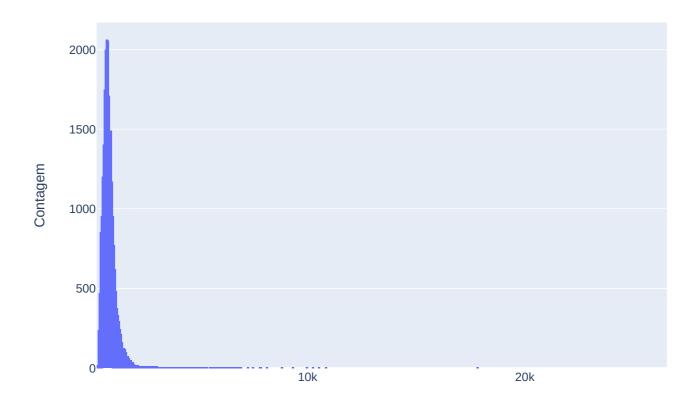
```
void main(void) {
    task init();
    /* Main loop (cyclic executive) */
    while(1) {
        /* 30ms, each cycle: Periodically run the controllers */
        task controller();
        /* 1s, each TICKS TO 1 SECOND cycles: Periodically prints user information */
        if(!(cycle%TICKS TO 1 SECOND)) {
            task user info();
        /* 30s, after buffer size achieved: Periodically save the logger session */
        if((cycle%FILE BUFFER SIZE+1) >= FILE BUFFER SIZE) {
            task logger file();
        /* Increment cycle counter variable */
        cycle++;
        /* Delay until next system loop cycle (system tick: 30ms) */
        timer delay(SYS TICK);
```

▼ Resultados

```
NANOSEC_PER_MICRO = 1000
response_times = pd.read_csv('report.csv')
response_times.columns = ['response_times_ns']
rtmis = response_times.response_times_ns / NANOSEC_PER_MICRO
response_times.head()
```

```
fig = go.Figure(data=[go.Histogram(x=rtmis)])
fig.update_layout(
    title="Distribuição dos tempos de resposta para controle da caldeira",
    xaxis_title="Tempo de resposta [μs]",
    yaxis_title="Contagem",
)
fig.show()
```

Distribuição dos tempos de resposta para controle da caldeira



```
print(f'Numero de amostras: {response_times.shape[0]}') print(f'Media: {rtmis.mean()} \mus') print(f'Mediana: {rtmis.median()} \mus') print(f'Desvio padrao: {rtmis.std()} \mus') print(f'Max: {rtmis.max()} \mus') print(f'Min: {rtmis.min()} \mus') Numero de amostras: 22999 Media: 904.5328950389144 \mus Mediana: 812.804 \mus Desvio padrao: 747.7501062713792 \mus Max: 75798.16 \mus Min: 315.818 \mus
```

Podemos notar pelo histograma e pelas estatísticas que na média possuimos uma margem de mais de 90%. Portanto, seria possível reduzir o período de cada ciclo de execução.

```
fig = go.Figure(data=[go.Histogram(x=rtmis)])
fig.update_layout(
    title="Distribuição dos tempos de resposta para controle da caldeira com zoor
    xaxis_title="Tempo de resposta [µs]",
    yaxis_title="Contagem",
)
fig.show()
```

Distribuição dos tempos de resposta para controle da caldeira com zoom r

