```
def __init__(self, player, state, teamid):
                                  def staticMove(d): # Debug
                                                                                                                                                       self.player = player
                                      return Vector2D(0, 0)
                                                                                                                                                       self.state = state
                                 def randomMove(d): # Debug
                                                                                                                                                       self.ball = state.ball
                                      return Vector2D.create_random()
                              9 ▼ def runnerMove(d): # Course directe vers la balle
                                                                                                                                                       self.goal = []
                                                                                                                                                       self.team = []
                                      a = d.goToBa()
                                      a = d.maximizeMove(a)
                                                                                                                                           10 ▼
                                                                                                                                                       if(teamid == 1):
apprentissage.py
                                                                                                                                                           self.goal.append(state.get_goal_center(1))
                                      return a
first_tree.pkl
                                                                                                                                                           self.goal.append(state.get_goal_center(2))
                             13 ▼ def defendMove(d): # Placement defensif
                                                                                                                                                           self.team.append(state.team1)
                                      a = d.goToMi()
main.py
                                      a = d.maximizeMove(a)
                                                                                                                                                           self.team.append(state.team2)
monequipe.py
                                                                                                                                                           self.side = 0
                                      return a
                             17 ▼ def keeperMove(d): # Rester dans les cages
                                                                                                                                           16 ▼
README.md
                                      a = d.goToHo()
                                                                                                                                                           self.goal.append(state.get_goal_center(2))
soccertools.py
                                                                                                                                                           self.goal.append(state.get_goal_center(1))
                                      a = d.maximizeMove(a)
                                                                                                                                                           self.team.append(state.team2)
strategies.py
                             21 ▼ def attackMove(d): # Offensive directe vers les cages ennemies
                                                                                                                                                           self.team.append(state.team1)
                                                                                                                                                           self.side = 1
test interact.pkl
                                      a = d.goToGo()
                                      a = d.maximizeMove(a)
                                                                                                                                                   def maximize(self, vector, norm = 0): # Maximiser la norme d'un vecteur
                             25 ▼ def intercMove(d): # Trajectoire optimale d'interception
                                      a = d.goTo(d.interBall())
                                                                                                                                                       if (v.norm != 0):
                                      a = d.maximizeMove(a)
                                                                                                                                                           while(v.norm < norm):</pre>
                                      return a
                                                                                                                                                               v.product(10)
                             29 ▼ def supplyMove(d): # Placement demarque
                                                                                                                                                   def maximizeShot(self, vector):
                                                                                                                                                       return self.maximize(vector, maxPlayerShoot)
                             33 def staticShot(d): # Debug
                                                                                                                                                   def maximizeMove(self, vector):
                                      return Vector2D(0, 0)
                             35 def randomShot(d): # Debug
                                                                                                                                                       return self.maximize(vector, maxBallAcceleration)
                                     return Vector2D.create_random()
                             37 ▼ def directShot(d): # Tir direct vers le but ennemi
                                                                                                                                                   def goTo(self, pos):
                                      t = d.goToGo()
                                                                                                                                                       return pos-self.player.position
                                      d.maximizeShot(t)
                                      return t
                                                                                                                                                   def goToGo(self):
                             41 ▼ def passerShot(d): # Passe a un allie
                                                                                                                                                       return self.goTo(self.goal[1])
                                                                                                                                                   def goToHo(self):
                             44 ▼ class GlobalStrategy(SoccerStrategy):
                                                                                                                                                       return self.goTo(self.goal[0])
                                     def __init__(self, name = None, moves = None, shots = None):
                                                                                                                                                   def goToBa(self):
                                          if not name:
                                              self.name = "GlobalStrategy"
                                                                                                                                                       return self.goTo(self.ball.position)
                                              self.name = name
                                                                                                                                                   def goToMi(self):
                                                                                                                                                       v = self.ball.position + self.goal[0]
                                          self.moves = moves
                                          self.shots = shots
                                      def move(self, d): # Choisir le deplacement optimal
                                                                                                                                                       return self.goTo(v)
```

Football et stratégie

Un projet d'intelligence artificielle

- Réaliser une intelligence artificielle pour joueur de football
- Découvrir le langage Python
- Utilisation de Git

Principe

SoccerState

- Equipes
- Joueurs
- Balle

SoccerPlayer

- Nom
- Identifiant
- Position
- Vitesse
- Stratégie

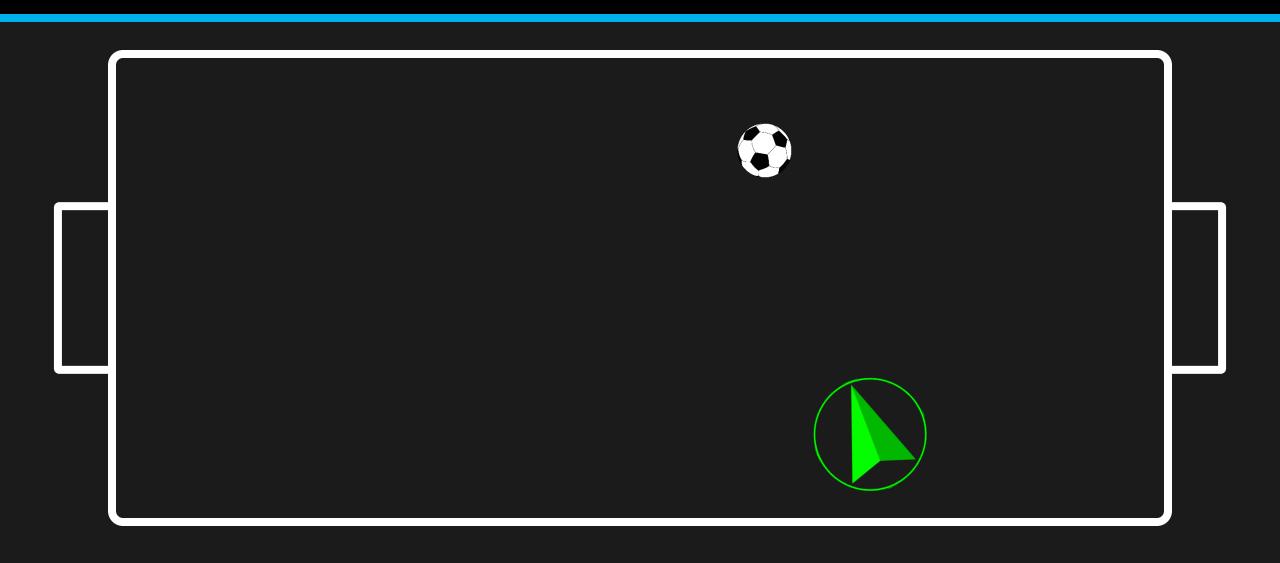
SoccerStrategy

- Fonctions Outils
- Tactiques élémentaires
- Décision

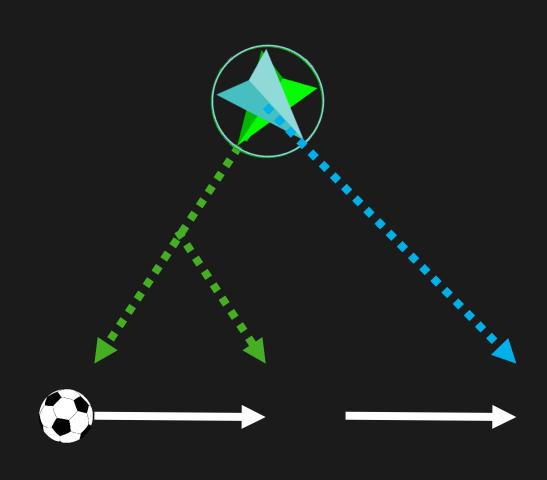
SoccerAction

- Vecteur de déplacement
- Vecteur de tir

Tactiques élémentaires : coureur, défenseur...



Tactique améliorée : intercepteur



- Coureur : Suivre la balle
- Trajectoire en courbe du chien
- Intercepteur : Prévoir le mouvement de la balle
- Trajectoire directe optimale?

Arbre de décision

Suis-je sur la balle ?

Oui : Attaquant

Non: Suis-je le plus proche de la balle?

Oui : Coureur

<u>Non</u> : **Défenseur**

Arbre de décision

distanceFromBall < distanceShoot

AttackStrategy

closerFromBall.id = self.id RunnerStrategy

DefendStrategy

Expérience et Conclusion

- Gestion du temps et du code dans un projet
- Une stratégie complexe ne vaut pas une tactique bien choisie
- Intelligences artificielles à apprentissage
- Langage Python