



Redes de Computadores

Protocolo de Ligação de Dados

(1º Trabalho Laboratorial)

Mestrado Integrado em Engenharia Informática e Computação

8 de novembro de 2020

Autores:

Ana Teresa Feliciano da Cruz | up201806460@fe.up.pt

André Filipe Meireles do Nascimento | up201806461@fe.up.pt

Índice

Sumário	3
Introdução	3
Arquitetura e Estrutura de código	3
Camada de ligação de dados.....	3
Principais Funções (<i>ll.c</i>)	4
Funções Auxiliares (<i>messages.c</i>)	4
Macros pertinentes (<i>ll.h e msg_macros.h</i>)	4
Camada de aplicação.....	4
Principais funções (<i>application.c</i>).....	5
Macros pertinentes (<i>application.h</i>).....	5
Casos de usos principais.....	5
Protocolo de ligação lógica	5
llopen.....	6
llclose.....	6
llwrite	6
llread	6
Protocolo de aplicação	7
sendFile	7
receiveFile	7
Validação	8
Eficiência do protocolo de ligação de dados.....	8
Variação do tamanho das tramas l	8
Variação da capacidade de ligação	8
Variação do tempo de propagação	8
Variação do FER.....	8
Conclusão	9
Anexo I – Código fonte	10
Anexo II – Testes de eficiência	36

Sumário

Este relatório foi elaborado no âmbito da cadeira de Redes de Computadores, com o objetivo de complementar o primeiro trabalho prático. Este trabalho consiste no desenvolvimento de uma aplicação capaz de transferir ficheiros de um computador para o outro, através de uma porta série.

O trabalho foi concluído com sucesso, sendo que a transferência de dados foi concretizada sem perdas ou erros.

Introdução

O objetivo do trabalho é a implementação de um protocolo de ligação de dados e testá-lo com uma aplicação de transferência de ficheiros de um computador para outro utilizando a porta série. Quanto ao relatório, o seu objetivo é explorar a parte teórica inerente ao trabalho, cumprindo a seguinte estrutura:

- **Arquitetura**
Apresentação dos blocos funcionais e interfaces presentes.
- **Estrutura do código**
Demonstração das APIs, principais estruturas de dados, principais funções e sua relação com a arquitetura.
- **Casos de uso principais**
Identificação dos mesmos e demonstração das sequências de chamada de funções.
- **Protocolo de ligação lógica**
Identificação dos principais aspetos funcionais e descrição da estratégia de implementação dos mesmos com apresentação de extratos de código.
- **Protocolo de aplicação**
Identificação dos principais aspetos funcionais e descrição da estratégia de implementação dos mesmos com apresentação de extratos de código.
- **Validação**
Descrição dos testes efetuados com apresentação quantificada dos resultados.
- **Eficiência do protocolo de ligação de dados**
Caraterização estatística da eficiência do protocolo, feita com recurso a medidas sobre o código desenvolvido.
- **Conclusão**
Síntese da informação apresentada nas secções anteriores e reflexão sobre os objetivos de aprendizagem alcançados.

Arquitetura e Estrutura de código

O trabalho está dividido em dois blocos funcionais a camada de ligação de dados e a de aplicação, independentes entre si.

Camada de ligação de dados

A camada de ligação de dados é a camada lógica de mais baixo nível da aplicação, funcionando como ponte entre a porta de série e a camada de aplicação. É responsável pela abertura e fecho da porta série, bem como a leitura e escrita de dados nesta. Para além disso, é também responsável pelo sincronismo, envio e receção de tramas e o controlo de erros.

Para facilitar o uso de variáveis necessárias a esta camada utilizou-se a *struct* *linkLayer*, e a *struct* *statistics* para guardar valores conclusivos do programa, ambas implementadas em *ll.h*, sendo a *linklayer* uma variável global de *ll.c*.

Principais Funções (*ll.c*)

- *llopen*: responsável pela inicialização das estruturas de dados e estabelecimento da ligação
- *llclose*: responsável pela terminação da ligação
- *llread*: responsável pela receção e leitura da trama de informação, *destuffing* desta, verificação de erros e enviar uma mensagem de confirmação concordante
- *llwrite*: responsável pelo *stuffing* da trama de informação, enviá-la e a leitura da mensagem de confirmação do recetor

Funções Auxiliares (*messages.c*)

- *readCommand*: responsável pela leitura de tramas SET e DISC
- *readResponse*: responsável pela leitura de tramas UA
- *readAck*: responsável pela leitura de tramas RR e REJ
- *readFrameI*: responsável pela leitura de tramas I
- *processFrameSU*: auxiliar às funções *readCommand*, *readResponse* e *readAck*, é responsável pela verificação dos *bytes* das tramas de supervisão/não numeradas recebidas através de uma máquina de estados
- *processFrameI*: auxiliar à função *readFrameI*, é responsável pela verificação dos *bytes* das tramas de informação recebidas através de uma máquina de estados
- *writeStuffedFrame*: responsável pela formação de uma trama I, incluindo o seu *stuffing* e o seu envio
- *destuffFrame*: responsável pelo *destuffing* de uma trama I recebida

Macros pertinentes (*ll.h* e *msg_macros.h*)

- BAUDRATE: velocidade da transmissão
- MAX_TRANSMISSIONS: número máximo de retransmissões possíveis em caso de falha
- TIMEOUT: temporizador
- C_SET: campo de controlo de uma trama SET (*set up*)
- C_DISC: campo de controlo de uma trama DISC (*disconnect*)
- C_UA: campo de controlo de uma trama UA (*unnumbered acknowledgment*)
- C_RR0 e C_RR1: campo de controlo de uma trama RR (*receiver ready/positive ACK*)
- C_REJ0 e C_REJ1: campo de controlo de uma trama REJ (*reject /negative ACK*)
- C_I0 e C_I1: campo de controlo de uma trama I

Camada de aplicação

A camada da aplicação é a camada lógica situada diretamente acima da camada de ligação de dados. É responsável, recorrendo à interface da camada de ligação de dados, pelo envio e receção de ficheiros. Ademais é também responsável pelo tratamento de cabeçalhos, distinção entre pacotes de controlo e de dados e a numeração destes.

Para facilitar o uso de variáveis necessárias a esta camada utilizou-se a *struct* *applicationLayer*, implementada em *application.h*, que se trata de uma variável global em *application.c*.

Principais funções (*application.c*)

- sendFile: responsável pela abertura e leitura do ficheiro de envio, e envio dos pacotes de controlo e de dados
- receiveFile: responsável leitura dos pacotes de controlo e de dados recebidos, e escrita no ficheiro de destino

Macros pertinentes (*application.h*)

- C_DATA: campo de controlo do pacote de dados
- C_START: campo do controlo do pacote de controlo START
- C_END: campo de controlo do pacote de controlo END
- T_FILE_SIZE: parâmetro correspondente ao tamanho do ficheiro
- T_FILE_NAME: parâmetro correspondente ao nome do ficheiro
- DATA_PACKET_SIZE: tamanho do pacote de dados
- CONTROL_PACKET_SIZE: tamanho do pacote de controlo

Casos de usos principais

Os casos de uso principais são a interface que permite ao utilizador a introdução dos argumentos do programa e a transferência do ficheiro através da porta série entre dois computadores.

Para inicializar a transferência o utilizador tem de, recorrendo ao terminal, fazer *make* na *root* da pasta do projeto e introduzir alguns argumentos. Sendo o recetor tem de introduzir a *flag* 'receiver', o local de destino do ficheiro (ex: ./) e o número da porta série (ex: 11), o transmissor tem de introduzir a *flag* 'transmitter', o nome do ficheiro a enviar (ex: pinguim.gif) e o número da porta série (ex: 10).

Exemplo recetor: ./application receiver ./ 11

Exemplo transmissor: ./application transmitter pinguim.gif 10

Transmissor	Recetor
Introdução dos argumentos no terminal	Introdução dos argumentos no terminal
Abertura da ligação entre os computadores	Abertura da ligação entre os computadores
Envio do pacote de controlo START	Receção do pacote de controlo START
Envio dos pacotes de dados	Receção dos pacotes de dados
Envio do pacote de controlo END	Receção do pacote de controlo END
Impressão das estatísticas	Impressão das estatísticas
Fecho da ligação entre os computadores	Fecho da ligação entre os computadores

Protocolo de ligação lógica

O protocolo de ligação lógica desenvolvido tem como principais aspetos funcionais: configuração da porta série; estabelecimento da ligação com a porta série; transferência de dados através da porta série, fazendo o *stuffing* e *destuffing* dos mesmos; recuperação de erros durante a transferência de dados.

llopen

Esta função é necessária para inicializar a ligação com a porta série. Para isso, começa por alterar as configurações da porta série para as pretendidas, recorrendo à função openSerial.

O Transmissor após inicializar a *linkLayer* (initDataLinkLayer), envia uma trama SET (sendSet) e ativa o alarme, que é desativado pela receção de uma trama UA (recebida pela função readResponse), enviada pelo recetor. Se não receber resposta dentro do tempo TIMEOUT estipulado, o SET é reenviado até um número máximo de MAX_TRANSMISSIONS, terminando o programa se este número for excedido.

O Recetor espera pela chegada de uma trama SET (recebida pela função readCommand), respondendo com uma trama UA (sendUA), estabelecendo-se assim a ligação com sucesso.

Estas tramas de supervisão (S) e não numeradas (U) são constituídas por uma *flag* (F) no início e no fim da trama, campo de endereço (A), campo de controlo (C) e campo de proteção (BCC1).

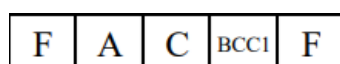


Figura 1: formato de uma trama S/U

llclose

Esta função é necessária para terminar a ligação com a porta série.

O Transmissor tenta terminar a ligação enviando uma trama DISC (sendDISC), ficando à espera de uma resposta, trama DISC (recebida pela função readResponse), enviada pelo Recetor. Ao receber a trama, responde com uma trama UA (sendUA_last), informando o Recetor que sabe que este quer finalizar a ligação.

O Recetor espera até receber uma trama DISC (recebida pela função readCommand), respondendo com uma trama do mesmo tipo (sendDISC). Após, fica à espera da resposta, trama UA (recebida pela função readCommand).

No final, as configurações da porta série são repostas, terminado a ligação com esta, recorrendo à função closeSerial.

llwrite

Esta função é necessária para a escrita dos dados no decorrer da aplicação.

A função recebe um pacote de dados e envia-o pela porta série depois de o encapsular numa trama I. Para tal, recorre à função writeStuffedFrame que constrói o cabeçalho da trama, faz o cálculo do BCC2, o *stuffing* dos dados e envia a trama pela porta série, ativando o alarme.



Figura 2: formato de uma trama I

Após, fica à espera de uma resposta do Recetor, desativando o alarme quando a resposta recebida for uma trama RR processada pela função readAck. Se a resposta não for recebida ou for recebido uma trama REJ, a trama I é reenviada até um máximo de MAX_TRANSMISSIONS, terminando o programa se este número for excedido.

llread

Esta função é necessária para a leitura dos dados no decorrer da aplicação.

A função fica à espera até receber uma trama I, e a sua leitura é feita recorrendo a readFrameI. Posteriormente, é feito o *destuffing* recorrendo a destuffFrame, e é calculado e verificado o BCC2. No caso de não corresponder ao BCC2 recebido, é mandado uma trama REJ de resposta com o número de sequência correspondente. Caso contrário, é mandado uma trama RR como o número de sequência alternado, demonstrando que está pronto para receber uma nova trama.

Protocolo de aplicação

O protocolo de aplicação desenvolvido tem como principais aspetos funcionais: criação e transferência dos pacotes de controlo e de dados; leitura e escrita do ficheiro a transferir.

sendFile

Esta função é a responsável pelo comportamento principal do Transmissor, enviando os dados para a camada inferior para que esta os envie pela porta série.

A função começa por abrir o ficheiro em modo de leitura, para posteriormente ser lida a sua informação. De seguida, é criado e enviado o pacote de controlo START recorrendo à função sendControlPacket, servindo-se da llwrite para codificar e enviar este pacote. Os pacotes de controlo têm um campo de controlo (C), START ou END, e contêm a informação codificada em TLVs (*Type, Length, Value*), ou seja, para cada parâmetro do pacote, é necessário passar o tipo (T), o tamanho em octetos (L) e só depois o seu valor (V). Na aplicação desenvolvida, os pacotes de controlo contêm o tamanho e o nome do ficheiro.

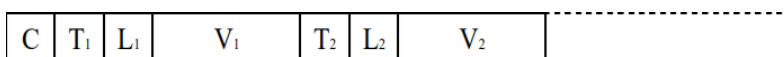


Figura 3: formato de um pacote de controlo

Após isto, e através da função sendDataPacket, é lido o ficheiro que se quer transferir e, no ciclo de leitura são construídos os pacotes de dados. Dos *bytes* lidos, é construído o pacote, atualizando-se o campo de controlo (C), número de sequência (N), número de octetos do campo de dados (L2 e L1) e o campo de dados do pacote (P1 a Pk). Por fim, são enviados através de llwrite.

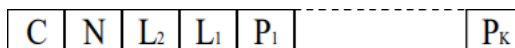


Figura 4: formato de um pacote de dados

Finalmente, é enviado o pacote de controlo END, novamente recorrendo à função sendControlPacket, terminado assim o envio de dados por parte do Transmissor.

receiveFile

Esta função é a responsável pelo comportamento principal do Recetor, recebendo os dados da camada inferior para construir o ficheiro lido.

No ciclo de leitura, através da função llread, são lidos os pacotes. No caso de ser o pacote de controlo START é chamada a função readControlPacket que vai permitir obter o tamanho e o nome do ficheiro, abrindo este para escrita. No caso de ser um pacote de dados é chamada a função readDataPacket que vai escrever para o ficheiro os dados. Por fim, no caso de ser o pacote de controlo END o ciclo de leitura é terminado, fechando o descritor do ficheiro.

Validação

Para avaliar a aplicação desenvolvida foram feitos os seguintes testes, todos concluídos com sucesso:

- Enviar ficheiros de diferentes tamanhos;
- Enviar um ficheiro, interromper a ligação durante a transmissão por alguns segundos, restabelecendo a ligação depois;
- Variação do tamanho das tramas;
- Variação da capacidade de ligação;
- Variação do tempo de propagação;
- Variação do FER (*frame error ratio*).

Eficiência do protocolo de ligação de dados

De forma a avaliar a eficiência do protocolo desenvolvido, foram efetuados os quatro testes apresentados a seguir e elaborados uma tabela e um gráfico, que podem ser encontrados no Anexo II. Para a realização dos testes foi utilizada a imagem pinguins.jpg (com 71kB), que permitiu obter melhores conclusões que o pinguim.gif. Os testes foram feitos através de acesso remoto aos computadores do laboratório.

Variação do tamanho das tramas l

Através dos testes pode-se observar que quanto maior o tamanho da trama l, maior é a eficiência. Tal acontece porque é mandada mais informação de cada vez, sendo o número de tramas enviadas menor o que, consequentemente, faz com que o programa execute de forma mais rápida e eficaz.

Variação da capacidade de ligação

Através dos testes conclui-se que o aumento da capacidade de ligação não traz diferenças notórias à eficiência do programa. No entanto, quanto menor a capacidade de ligação maior é o tempo total de transferência de dados.

Variação do tempo de propagação

Através dos testes conclui-se que com um maior atraso de propagação, a eficiência do programa diminui muito. Isto deve-se ao facto de ser introduzido um atraso no processamento de cada trama recebida e, consequentemente, na resposta enviada.

Variação do FER

Através dos testes sobre a variação da probabilidade de erros no BCC1 conclui-se que, quanto maior a probabilidade, menos eficaz é o programa. Isto deve-se ao facto de, quando gerado um erro, o recetor não manda uma resposta, ficando o transmissor à espera um número previamente escolhido de segundos, atrasando a execução do programa.

Através dos testes sobre a variação da probabilidade de erros no BCC2 conclui-se que não são notórias as diferenças de eficiência, uma vez que tais erros só causam o reenvio da trama, o que é imediato.

Conclusão

O tema deste trabalho laboratorial é um protocolo de ligação de dados que permite a comunicação entre dois computadores através da porta série.

Neste relatório foi abordado o envio e receção de tramas, o seu *stuffing* e *destuffing* e tratamento de erros, por parte de camada de ligação de dados. Na camada de aplicação foi abordado o envio e receção de pacotes de controlo e de dados, permitindo assim o envio de um ficheiro através da porta série.

O desenvolvimento deste trabalho contribuiu para um aprofundamento dos conhecimentos teóricos e práticos deste tema. No entanto, as atuais circunstâncias trouxeram um acréscimo na dificuldade da evolução do trabalho e da sua testagem.

Em suma, o trabalho foi realizado com sucesso, tendo-se cumprido os requisitos pedidos.

Anexo I – Código fonte

- **application.h**

```
#pragma once
#include <sys/types.h>
#include <sys/stat.h>
#include <fcntl.h>
#include <termios.h>
#include <stdbool.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include <time.h>
#include "ll.h"

#define C_DATA 0x01
#define C_START 0x02
#define C_END 0x03

#define T_FILE_SIZE 0x00
#define T_FILE_NAME 0x01

#define DATA_PACKET_SIZE 4
#define CONTROL_PACKET_SIZE 5

typedef struct {
    int serial_fd;
    int sent_file_fd;
    int rec_file_fd;
    char sentFileName[256];
    char recFileName[256];
    off_t sentFileSize;
    off_t recFileSize;
} applicationLayer;

int sendFile(int fd, char *file_name);
int sendControlPacket(unsigned char control_field);
int sendDataPacket();
int receiveFile(int fd, char *dest);
int readControlPacket(unsigned char *packet);
int readDataPacket(unsigned char *packet);
```

- **application.c**

```
#include "application.h"
```

```
applicationLayer applayer;
struct timespec start, end;
```

```
int sendFile(int fd, char *file_name){
    applayer.sent_file_fd = open(file_name, O_RDONLY);
    if(applayer.sent_file_fd < 0){
        printf("Error opening file\n");
        return -1;
    }

    struct stat info;
    if(fstat(applayer.sent_file_fd, &info) == -1){
        printf("Error in fstat\n");
        return -1;
    }

    applayer.serial_fd = fd;
    applayer.sentFileSize = info.st_size;
    strcpy(applayer.sentFileName, file_name);

    // Send Start Control Packet
    if(sendControlPacket(C_START) == -1){
        printf("Error sending Start Control Packet\n");
        return -1;
    }

    if(clock_gettime(CLOCK_MONOTONIC, &start) < 0) {
        printf("Error in start clock_gettime\n");
        return -1;
    }

    // Send Data Packets
    if (sendDataPacket() == -1) {
        printf("Error sending Data Packets\n");
        return -1;
    }

    if(clock_gettime(CLOCK_MONOTONIC, &end) < 0) {
        printf("Error in end clock_gettime\n");
        exit(-1);
    }
    printf("Time sending data packets: %f seconds\n\n", (double)(end.tv_sec -
start.tv_sec) + ((double)(end.tv_nsec - start.tv_nsec)/1000000000.0));

    // Send End Control Packet
    if(sendControlPacket(C_END) == -1){
        printf("Error sending End Control Packet\n");
    }
}
```

```

        return -1;
    }

    return 0;
}

int sendControlPacket(unsigned char control_field){
    int file_length = sizeof(applayer.sentFileSize);
    int packet_size = CONTROL_PACKET_SIZE + file_length +
    strlen(applayer.sentFileName);
    unsigned char packet[packet_size];

    packet[0] = control_field;

    //Insert file size
    packet[1] = T_FILE_SIZE; //type
    packet[2] = file_length; //length
    memcpy(&packet[3], &applayer.sentFileSize, file_length); //file size

    //Insert file name
    packet[file_length+3] = T_FILE_NAME; //type
    packet[file_length+4] = strlen(applayer.sentFileName); //length
    memcpy(&packet[file_length+5], applayer.sentFileName,
    strlen(applayer.sentFileName)); //file name

    if(llwrite(applayer.serial_fd, packet, packet_size) == -1){
        printf("Error llwrite control packet\n");
        return -1;
    }
    else{
        printf("\n***Sent Control Packet successfully***\n\n");
    }

    return 0;
}

int sendDataPacket(){
    char buf[MAX_SIZE];
    int numbytes = 0, sequenceNumber = 0;

    while((numbytes = read(applayer.sent_file_fd, &buf, MAX_SIZE)) != 0){
        unsigned char packet[DATA_PACKET_SIZE + numbytes];

        //build data packet
        packet[0] = C_DATA;
        packet[1] = sequenceNumber % 255;
        packet[2] = numbytes / 256;
        packet[3] = numbytes % 256;
        memcpy(&packet[4], &buf, numbytes);

        if(llwrite(applayer.serial_fd, packet, numbytes + DATA_PACKET_SIZE) == -
1){

```

```

    printf("Error sending the data packet\n");
    return -1;
}
else{
    printf("\n***Sent DATA Packet successfully***\n\n");
}

    sequenceNumber++;

}

return 0;
}

int receiveFile(int fd, char *dest){
    unsigned char packet[MAX_SIZE + DATA_PACKET_SIZE];

    applayer.serial_fd = fd;
    strcpy(applayer.recFileName, dest);

    while(1){
        if(!read(fd, packet) <= 0){
            printf("Error reading the packet\n");
            continue;
        }
        if(packet[0] == C_END){
            printf("\n***Received      END      Control      Packet
successfully***\n\n");
            break;
        }
        else if(packet[0] == C_START){
            if (readControlPacket(packet) > 0) printf("\n***Received START
Control Packet successfully***\n\n");
            else return -1;
        }
        else if(packet[0] == C_DATA){
            if (readDataPacket(packet) != -1) printf("\n***Received DATA
Packet successfully***\n\n");
        }
    }

    return close(applayer.rec_file_fd);
}

int readControlPacket(unsigned char *packet){
    int index = 0;
    int size_length;
    off_t file_size = 0;
    char* file_name;

    //FILE SIZE

```

```

if(packet[1] == T_FILE_SIZE){
    size_length = packet[2];

    for (int i=3, j=0; i < size_length+3; i++, j++){
        file_size += packet[i] << 8 * j;
    }

    printf("File size: %ld bytes\n", file_size);
}

if (file_size <= 0) {
    perror("File size error\n");
    return -1;
}

applayer.recFileSize = file_size;

index = size_length+3;

//FILE NAME
if (packet[index] == T_FILE_NAME) {
    index++;
    int name_length = packet[index];
    index++;

    file_name = malloc(sizeof(char) * (name_length + 1));
    for (int i = 0; i < name_length; i++) {
        file_name[i] = packet[index];
        index++;
    }
    file_name[name_length] = '\0';

    printf("File Name: %s\n", file_name);
}

strcat(applayer.recFileName, file_name);

applayer.rec_file_fd = open(applayer.recFileName, O_RDWR | O_CREAT, 0777);
if(applayer.rec_file_fd < 0){
    printf("Error opening file\n");
    return -1;
}

return appplayer.rec_file_fd;
}

int readDataPacket(unsigned char *packet){
    int dataSize = 256 * packet[2] + packet[3];

    if(write(applayer.rec_file_fd, &packet[4], dataSize) == -1){
        printf("Error writting data packet to file\n");
        return -1;
    }
}

```

```

    }
    else
        printf("Wrote data packet to file\n");

    return 0;
}

int main(int argc, char** argv) {
    // Parse Args
    if(argc != 4){
        printf("Usage:      ./application      <receiver/transmitter>      <destination/filename>
<port={0,1,10,11}>\n");
        exit(1);
    }

    int port = atoi(argv[3]);
    if (port!=0 && port!=1 && port!=10 && port!=11){
        printf("Port number must be one of {0, 1, 10, 11}\n");
        exit(1);
    }

    int flag;
    if (strcmp("receiver",argv[1])==0){
        flag = RECEIVER;
    }
    else if(strcmp("transmitter",argv[1])==0){
        flag = TRANSMITTER;
    }
    else {
        printf("Flag must be either 'receiver' or 'transmitter'\n");
        exit(1);
    }

    int fd = llopen(port, flag);
    if(fd == -1){
        printf("llopen error\n");
        return -1;
    }

    // Init application
    if(flag==RECEIVER){
        if(receiveFile(fd, argv[2]) == -1){
            printf("Error receiving file\n");
            return -1;
        }
    }
    else if(flag==TRANSMITTER){
        if(sendFile(fd, argv[2]) == -1){
            printf("Error sending file\n");
            return -1;
        }
    }
}

```

```
    else {  
        printf("Flag error\n");  
        exit(1);  
    }  
  
    if(!lclose(fd) == -1){  
        printf("lclose error\n");  
        return -1;  
    }  
  
    displayStats();  
  
    return 0;  
}
```


- ll.h

```
#pragma once
#include <sys/types.h>
#include <sys/stat.h>
#include <fcntl.h>
#include <termios.h>
#include <stdbool.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include <time.h>
#include "messages.h"
#include "alarm.h"

#define BAUDRATE B38400
#define MODEMDEVICE "/dev/ttyS1"
#define _POSIX_SOURCE 1 /* POSIX compliant source */
#define TRANSMITTER 0
#define RECEIVER 1

#define TIMEOUT 3
#define MAX_TRANSMISSIONS 3

typedef struct {
    unsigned int numSentFramesI;
    unsigned int numReceivedFramesI;
    unsigned int numTimeouts;
    unsigned int numSentRR;
    unsigned int numReceivedRR;
    unsigned int numSentREJ;
    unsigned int numReceivedREJ;
    struct timespec start, end;
} statistics;

typedef struct {
    char port[20]; // /dev/ttySx
    int flag; //TRANSMITTER/RECEIVER
    unsigned int sequenceNumber; //trama sequence
    unsigned int timeout;
    unsigned int numTransmissions; //attempt number in case of failure
    unsigned int alarm;
    statistics stats;
} linkLayer;

extern linkLayer linklayer;

statistics initStatistics();
void initDataLinkLayer(int port, int flag);

//ll functions
int llopen(int port, int flag);
```

```
int llclose(int fd);  
int llwrite(int fd, unsigned char* buffer, int length);  
int llread(int fd, unsigned char *buffer);  
  
int openSerial();  
int closeSerial(int fd);  
  
void displayStats();
```

- ll.c

```
#include "ll.h"
```

```
struct termios oldtio, newtio;
linkLayer linklayer;
```

```
statistics initStatistics() {
    statistics stats;
    stats.numSentFramesI = 0;
    stats.numReceivedFramesI = 0;
    stats.numSentRR = 0;
    stats.numReceivedRR = 0;
    stats.numSentREJ = 0;
    stats.numReceivedREJ = 0;
    if(clock_gettime(CLOCK_MONOTONIC, &stats.start) < 0) {
        printf("Error in start clock_gettime\n");
        exit(-1);
    }

    return stats;
}
```

```
void initDataLinkLayer(int port, int flag){
    char porta[12];
    snprintf(porta, 12, "/dev/ttyS%d", port);
    strcpy(linklayer.port, porta);
    linklayer.flag = flag;
    linklayer.numTransmissions = 0;
    linklayer.alarm = 0;
    linklayer.timeout = TIMEOUT;
    linklayer.sequenceNumber = 0;
    linklayer.stats = initStatistics();
}
```

```
int openSerial(){
    /*
        Open serial port device for reading and writing and not as controlling tty
        because we don't want to get killed if linenoise sends CTRL-C.
    */
    int fd = open(linklayer.port, O_RDWR | O_NOCTTY);
    if (fd < 0) {perror(linklayer.port); exit(-1); }

    if ( tcgetattr(fd,&oldtio) == -1) { /* save current port settings */
        perror("tcgetattr");
        exit(-1);
    }

    bzero(&newtio, sizeof(newtio));
    newtio.c_cflag = BAUDRATE | CS8 | CLOCAL | CREAD;
    newtio.c_iflag = IGNPAR;
    newtio.c_oflag = 0;
```

```

/* set input mode (non-canonical, no echo,...) */
newtio.c_lflag = 0;

newtio.c_cc[VTIME] = 0; /* inter-character timer unused */
newtio.c_cc[VMIN] = 1; /* blocking read until 1 chars received */

/*
VTIME e VMIN devem ser alterados de forma a proteger com um temporizador a
leitura do(s) próximo(s) caracter(es)
*/

tcflush(fd, TCIOFLUSH);

if ( tcsetattr(fd,TCSANOW,&newtio) == -1) {
    perror("tcsetattr");
    exit(-1);
}

printf("New termios structure set\n");
printf("\n***Started Connection***\n\n");
return fd;
}

int closeSerial(int fd){
    tcflush(fd, TCIOFLUSH);

    if (tcsetattr(fd,TCSANOW,&oldtio) == -1) {
        perror("tcsetattr");
        exit(-1);
    }

    printf("\n***Closed Connection***\n\n");

    return close(fd);
}

int llopen(int port, int flag){
    int fd;

    initDataLinkLayer(port, flag);
    fd = openSerial();

    setAlarm();

    if(linklayer.flag == TRANSMITTER){
        do {
            if (sendSET(fd) == -1){
                printf("Error sending SET\n");
            }
        } else {
            printf("Sent SET\n");
        }
    }
}

```

```

    }

    startAlarm();

    if(readResponse(fd) == -1){
        printf("Error receiving UA\n");
    }
    else {
        printf("Received UA\n");
    }

} while (linklayer.numTransmissions < MAX_TRANSMISSIONS && linklayer.alarm);

stopAlarm();
if(linklayer.numTransmissions >= MAX_TRANSMISSIONS){
    printf("Reached max retries\n");
    return -1;
}
linklayer.numTransmissions=0;
}

else if(linklayer.flag == RECEIVER){
    if (readCommand(fd) == -1 ){
        printf("Error receiving SET\n");
        return -1;
    }
    else {
        printf("Received SET\n");
    }
}

if (sendUA(fd) == -1){
    printf("Error sending UA\n");
}
else {
    printf("Sent UA\n");
}

}

printf("\n***Established Connection***\n\n");

return fd;
}

int llclose(int fd){
    if(linklayer.flag == RECEIVER){
        //read DISC frame
        if(readCommand(fd) == -1){
            printf("Error reading DISC frame\n");
            return -1;
        }
    }
}

```

```

    }
    else
    {
        printf("Received DISC\n");
    }
    //send DISC frame
    if (sendDISC(fd) == -1){
        printf("Error sending DISC\n");
    }
    else {
        printf("Sent DISC\n");
    }
    //read UA
    if(readCommand(fd) == -1){
        printf("Error reading UA\n");
        return -1;
    }

    else
    {
        printf("Received UA\n");
    }

}

else if(linklayer.flag == TRANSMITTER){
    do{

        //send DISC
        if (sendDISC(fd) == -1){
            printf("Error sending DISC\n");
        }
        else {
            printf("Sent DISC\n");
        }

        startAlarm();

        //read DISC
        if(readResponse(fd) == -1){
            printf("Error reading DISC frame\n");
        }
        else{
            printf("Received DISC\n");
        }
    }while (linklayer.numTransmissions < MAX_TRANSMISSIONS &&
linklayer.alarm);

    stopAlarm();
    if(linklayer.numTransmissions >= MAX_TRANSMISSIONS){
        printf("Reached max retries\n");
        return -1;
    }
    linklayer.numTransmissions=0;

```

```

        if (sendUA_last(fd) == -1){
            printf("Error sending UA\n");
        }
        else {
            printf("Sent UA\n");
        }
    }

    printf("\n***Terminated Connection***\n\n");

    if(clock_gettime(CLOCK_MONOTONIC, &linklayer.stats.end) < 0) {
        printf("Error in end clock_gettime\n");
        exit(-1);
    }

    unsetAlarm();
    sleep(1);
    return closeSerial(fd);
}

int llwrite(int fd, unsigned char* buffer, int length){
    do{
        // Send frame
        if (writeStuffedFrame(fd, buffer, length)) printf("Sent Frame\n");
        startAlarm();
        // Read receiver ACK
        if(readAck(fd) == -1){
            stopAlarm();
            linklayer.alarm = 1;
            continue;
        }
    }while(linklayer.numTransmissions < MAX_TRANSMISSIONS && linklayer.alarm);

    stopAlarm();
    if(linklayer.numTransmissions >= MAX_TRANSMISSIONS){
        printf("Reached max retries\n");
        return -1;
    }
    linklayer.numTransmissions=0;

    return length;
}

int llread(int fd, unsigned char *buffer) {
    int received = 0;
    int frame_length = 0;
    int dframe_length = 0;
    int packet_length = 0;
    unsigned char frame[2*MAX_SIZE+6];
    unsigned char dframe[MAX_SIZE];
    unsigned char control;

```

```

while(!received){
    if((frame_length = readFrame(fd, frame))){
        printf("Received Frame\n");
        control = frame[2];

        // Destuff received frame
        dframe_length = destuffFrame(frame, frame_length, dframe);

        // Calculate BCC2 after destuffing
        unsigned char bcc2 = dframe[4];
        for(int i=5; i<dframe_length-7+5; i++){
            bcc2 ^= dframe[i];
        }

        // Verify if calculted BCC2 matches with received BCC2
        if(bcc2!=dframe[dframe_length-2]){
            printf("BCC2 Error\n");

            // If not, send REJ
            if(control == C_I0){
                if(sendREJ0(fd) == -1){
                    printf("Error sending REJ0\n");
                }
                else {
                    linklayer.stats.numSentREJ++;
                    printf("Sent REJ0\n");
                }
            }
            else if(control == C_I1){
                if(sendREJ1(fd) == -1){
                    printf("Error sending REJ1\n");
                }
                else {
                    linklayer.stats.numSentREJ++;
                    printf("Sent REJ1\n");
                }
            }
        }

        return -1;
    }

    else {
        // Fills arg buffer with Data from destuffed frame
        for(int i=4; i< dframe_length - 2; i++){
            buffer[packet_length++] = dframe[i];
        }

        // Send correct RR
        if(control == C_I0) {
            if(sendRR1(fd) == -1){

```



```

        printf("Error sending RR1\n");
    }
    else {
        linklayer.stats.numSentRR++;
        printf("Sent RR1\n");
    }
}
else if(control == C_I1) {
    if(sendRR0(fd) == -1){
        printf("Error sending RR0\n");
    }
    else {
        linklayer.stats.numSentRR++;
        printf("Sent RR0\n");
    }
}

received = 1;
}

}

}

// Change sequence number (0 / 1)
linklayer.sequenceNumber ^= 0x01;

return packet_length;
}

void displayStats() {
    printf("\n\n***Statistics***\n\n");
    printf("Total execution time: %f seconds\n", (double)(linklayer.stats.end.tv_sec -
linklayer.stats.start.tv_sec) + ((double)(linklayer.stats.end.tv_nsec -
linklayer.stats.start.tv_nsec)/1000000000.0));
    printf("Number of sent Frames I: %d\n", linklayer.stats.numSentFramesI);
    printf("Number of received Frames I: %d\n", linklayer.stats.numReceivedFramesI);
    printf("Number of timeouts: %d\n", linklayer.stats.numTimeouts);
    printf("Number of sent Frames RR: %d\n", linklayer.stats.numSentRR);
    printf("Number of received Frames RR: %d\n", linklayer.stats.numReceivedRR);
    printf("Number of sent Frames REJ: %d\n", linklayer.stats.numSentREJ);
    printf("Number of received Frames REJ: %d\n", linklayer.stats.numReceivedREJ);
    printf("\n");
}

```

- **messages.h**

```
#pragma once
#include <sys/types.h>
#include <sys/stat.h>
#include <fcntl.h>
#include <termios.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include <unistd.h>
#include "msg_macros.h"
#include "ll.h"
```

```
enum states {START, FLAG_RCV, A_RCV, C_RCV, BCC_OK, DATA, STOP};
```

```
int sendSET(int fd);
int sendUA(int fd);
int sendUA_last(int fd);
int sendDISC(int fd);
int sendRR0(int fd);
int sendRR1(int fd);
int sendREJ0(int fd);
int sendREJ1(int fd);
```

```
unsigned char processFrameSU(enum states *state, unsigned char byte);
void processFrameI(enum states *state, unsigned char byte);
```

```
int readCommand(int fd);
int readResponse(int fd);
int readFrameI(int fd, unsigned char *frame);
int readAck(int fd);
```

```
int writeStuffedFrame(int fd, unsigned char *buffer, int length);
int destuffFrame(unsigned char* frame, int length, unsigned char* destuffed_frame);
```

```
void generateBCC1Error(unsigned char *c, int percentage);
void generateBCC2Error(unsigned char *frame, int percentage);
```

- **messages.c**

```
#include "messages.h"
```

```
unsigned char set[5] = {FLAG, A_ER, C_SET, BCC(A_ER, C_SET), FLAG};
unsigned char ua[5] = {FLAG, A_ER, C_UA, BCC(A_ER, C_UA), FLAG};
unsigned char ua_last[5] = {FLAG, A_RE, C_UA, BCC(A_RE, C_UA), FLAG};
unsigned char disc[5] = {FLAG, A_ER, C_DISC, BCC(A_ER, C_DISC), FLAG};
unsigned char rr0[5] = {FLAG, A_ER, C_RR0, BCC(A_ER, C_RR0), FLAG};
unsigned char rr1[5] = {FLAG, A_ER, C_RR1, BCC(A_ER, C_RR1), FLAG};
unsigned char rej0[5] = {FLAG, A_ER, C_REJ0, BCC(A_ER, C_REJ0), FLAG};
unsigned char rej1[5] = {FLAG, A_ER, C_REJ1, BCC(A_ER, C_REJ1), FLAG};
```

```
int sendSET(int fd){
    return write(fd, set, 5);
}
```

```
int sendUA(int fd){
    return write(fd, ua, 5);
}
```

```
int sendUA_last(int fd){
    return write(fd, ua_last, 5);
}
```

```
int sendDISC(int fd){
    return write(fd, disc, 5);
}
```

```
int sendRR0(int fd){
    return write(fd, rr0, 5);
}
```

```
int sendRR1(int fd){
    return write(fd, rr1, 5);
}
```

```
int sendREJ0(int fd){
    return write(fd, rej0, 5);
}
```

```
int sendREJ1(int fd){
    return write(fd, rej1, 5);
}
```

```
unsigned char processFrameSU(enum states *state, unsigned char byte){
    static unsigned char a = 0;
    static unsigned char c = 0;
    switch (*state) {
        case START:
            if (byte == FLAG) {
                *state = FLAG_RCV;
            }
    }
```

```

    }
    break;

case FLAG_RCV:
    if (byte == A_ER || byte == A_RE) {
        *state = A_RCV;
        a = byte;
    }
    else if (byte != FLAG){
        *state = START;
    }
    break;

case A_RCV:
    if (VERIFY_C(byte)) {
        *state = C_RCV;
        c = byte;
    }
    else if (byte == FLAG){
        *state = FLAG_RCV;
    }
    else{
        *state = START;
    }
    break;

case C_RCV:
    if (byte == BCC(a,c)){
        *state = BCC_OK;
    }
    else if (byte == FLAG){
        *state = FLAG_RCV;
    }
    else{
        *state = START;
    }
    break;

case BCC_OK:
    if (byte == FLAG){
        *state = STOP;
    }
    else{
        *state = START;
    }
    break;

case STOP:
    break;

default:
    break;

```

```

    }
    return c;
}

void processFrame1(enum states *state, unsigned char byte){
    static unsigned char c = 0;
    switch (*state) {
        case START:
            if (byte == FLAG) {
                *state = FLAG_RCV;
            }
            break;

        case FLAG_RCV:
            if (byte == A_ER) {
                *state = A_RCV;
            }
            else if (byte != FLAG){
                *state = START;
            }
            break;

        case A_RCV:
            if ((byte==C_I0 && linklayer.sequenceNumber==0) || (byte==C_I1 &&
linklayer.sequenceNumber==1)) {
                *state = C_RCV;
                c = byte;
                //generateBCC1Error(&c, 5);
            }
            else if (byte == FLAG){
                *state = FLAG_RCV;
            }
            else{
                *state = START;
            }
            break;

        case C_RCV:
            if (byte == BCC(A_ER,c)){
                *state = BCC_OK;
            }
            else if (byte == FLAG){
                *state = FLAG_RCV;
            }
            else{
                *state = START;
            }
            break;

        case BCC_OK:
            if (byte != FLAG){
                *state = DATA;
            }
    }
}

```

```

    }
    else{
        *state = START;
    }
    break;
case DATA:
    if (byte == FLAG){
        *state = STOP;
    }
case STOP:
    break;

default:
    break;
}
}

int readCommand(int fd){
    unsigned char byte;
    enum states state = START;

    while (state != STOP) {    /* loop for input */
        read(fd,&byte,1);
        processFrameSU(&state, byte);
    }

    return 0;
}

int readResponse(int fd){
    unsigned char byte;
    enum states state = START;

    while(state!=STOP && !linklayer.alarm) {
        read(fd, &byte, 1);
        processFrameSU(&state, byte);
    }

    if(linklayer.alarm) return -1;

    return 0;
}

int readFrameI(int fd, unsigned char *frame){
    unsigned char byte;
    int length = 0;
    enum states state = START;

    while (state != STOP) {    /* loop for input */
        read(fd,&byte,1);

        processFrameI(&state, byte);
    }
}

```

```

    if(state == FLAG_RCV && length !=0) length = 0;

    frame[length++] = byte;
}

//generateBCC2Error(frame, 5);

linklayer.stats.numReceivedFramesI++;
return length;
}

int readAck(int fd){
    unsigned char byte;
    enum states state = START;
    unsigned char control_field;

    while(state!=STOP && !linklayer.alarm) {
        read(fd, &byte, 1);
        control_field = processFrameSU(&state, byte);
    }

    if(linklayer.sequenceNumber == 0 && control_field == C_RR1){
        printf("Received RR1\n");
        linklayer.sequenceNumber = 1;
        linklayer.stats.numReceivedRR++;
        return 0;
    }

    else if(linklayer.sequenceNumber == 1 && control_field == C_RR0){
        printf("Received RR0\n");
        linklayer.sequenceNumber = 0;
        linklayer.stats.numReceivedRR++;
        return 0;
    }

    else if(control_field == C_REJ0){
        printf("Received REJ0\n");
        linklayer.numTransmissions++;
        linklayer.stats.numReceivedREJ++;
        return -1;
    }

    else if(control_field == C_REJ1){
        printf("Received REJ1\n");
        linklayer.numTransmissions++;
        linklayer.stats.numReceivedREJ++;
        return -1;
    }

    return -1;
}

```

```

int writeStuffedFrame(int fd, unsigned char *buffer, int length) {
    unsigned char frame[2 * length + 6];

    // Frame Header
    frame[0] = FLAG;
    frame[1] = A_ER;
    frame[2] = (linklayer.sequenceNumber==0 ? C_I0 : C_I1);
    frame[3] = BCC(A_ER, frame[2]);

    // BCC2 before byte stuffing
    unsigned char bcc2 = buffer[0];
    for(int i=1; i<length; i++){
        bcc2 ^= buffer[i];
    }

    // Process data
    int dataIndex=0, frameIndex=4;
    unsigned char bufferAux;

    while(dataIndex < length) {
        bufferAux = buffer[dataIndex++];

        // Byte Stuffing
        if(bufferAux == FLAG || bufferAux == ESCAPE) {
            frame[frameIndex++] = ESCAPE;
            frame[frameIndex++] = bufferAux ^ STUFFING;
        }
        else {
            frame[frameIndex++] = bufferAux;
        }
    }

    // Frame Footer
    if(bcc2 == FLAG || bcc2 == ESCAPE) {
        frame[frameIndex++] = ESCAPE;
        frame[frameIndex++] = bcc2 ^ STUFFING;
    }
    else {
        frame[frameIndex++] = bcc2;
    }

    frame[frameIndex++] = FLAG;
    write(fd, frame, frameIndex);
    linklayer.stats.numSentFramesI++;

    return frameIndex;
}

int destuffFrame(unsigned char* frame, int length, unsigned char* destuffed_frame){
    // Frame Header
    destuffed_frame[0] = frame[0]; // FLAG

```



```

destuffed_frame[1] = frame[1]; // A
destuffed_frame[2] = frame[2]; // C
destuffed_frame[3] = frame[3]; // BCC1

// Process data
int dframeIndex=4, frameIndex;

for(frameIndex=4; frameIndex < length-1; frameIndex++){
    if(frame[frameIndex] == ESCAPE){
        frameIndex++;
        destuffed_frame[dframeIndex] = frame[frameIndex] ^ STUFFING;
    }
    else{
        destuffed_frame[dframeIndex] = frame[frameIndex];
    }
    dframeIndex++;
}

// Frame Footer
destuffed_frame[dframeIndex++] = frame[frameIndex++]; // FLAG

return dframeIndex;
}

void generateBCC1Error(unsigned char *c, int percentage){
    int prob = (rand() % 100) + 1;

    if (prob <= percentage)
    {
        unsigned char randomByte = (unsigned char)((rand() % 177));
        *c = randomByte;
        printf("Generated BCC1 with errors\n\n");
    }
}

void generateBCC2Error(unsigned char *frame, int percentage){
    int prob = (rand() % 100) + 1;

    if (prob <= percentage){
        unsigned char randomByte = (unsigned char)((rand() % 177));
        frame[4] = randomByte;
        printf("Generated BCC2 with errors\n\n");
    }
}

```

- **msg_macros.h**

// Frame Macros

```
#define FLAG 0x7e // Flag de inicio e fim
#define ESCAPE 0x7d // Octeto de escape
#define STUFFING 0x20 // Octeto para stuffing

#define A_ER 0x03 // Campo de Endereço (A) de comandos do Emissor, resposta do Receptor
#define A_RE 0x01 // Campo de Endereço (A) de comandos do Receptor, resposta do Emissor

#define C_SET 0x03 // Campo de Controlo - SET (set up)
#define C_DISC 0x0b // Campo de Controlo - DISC (disconnect)
#define C_UA 0x07 // Campo de Controlo - UA (Unnumbered Acknowledgement)
#define C_RR0 0x05 // Campo de Controlo - RR (receiver ready / positive ACK)
#define C_RR1 0x85
#define C_REJ0 0x01 // Campo de Controlo - REJ (reject / negative ACK)
#define C_REJ1 0x81
#define C_IO 0x00 // Campo de Controlo - I
#define C_I1 0x40

#define BCC(a,c) (a ^ c)

#define VERIFY_C(c) (c == C_SET || c == C_DISC || c == C_UA || c == C_RR0 || c == C_RR1 || c == C_REJ0 || c == C_REJ1) ? 1 : 0

#define MAX_SIZE 1024
```

- **alarm.h**

```
#pragma once
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <signal.h>
#include "ll.h"

void alarmHandler(int signal);
void setAlarm();
void startAlarm();
void stopAlarm();
void unsetAlarm();
```

- **alarm.c**

```

#include "alarm.h"

void alarmHandler(int signal) {
    if(signal != SIGALRM) {
        return;
    }

    printf("Alarm: %d\n", linklayer.numTransmissions + 1);

    linklayer.alarm = 1;
    linklayer.numTransmissions++;
    linklayer.stats.numTimeouts++;
}

// Set sigaction struct and linkLayer struct
void setAlarm() {
    struct sigaction sa;
    sigemptyset(&sa.sa_mask);
    sa.sa_handler = &alarmHandler;
    sa.sa_flags = 0;

    sigaction(SIGALRM, &sa, NULL);

    linklayer.alarm = 0;

    alarm(linklayer.timeout); // start alarm
}

void startAlarm() {
    linklayer.alarm = 0;
    alarm(linklayer.timeout); // start alarm
}

void stopAlarm() {
    linklayer.alarm = 0;
    alarm(0); // uninstall alarm
}

// Unset sigaction struct
void unsetAlarm() {
    struct sigaction sa;
    sa.sa_handler = NULL;

    sigaction(SIGALRM, &sa, NULL);

    linklayer.alarm = 0;

    alarm(0); // uninstall alarm
}

```

Anexo II – Testes de eficiência

- Variação do tamanho das tramas I

Nº total de bytes	71893
Nº total de bits	575144
C = Baudrate (bits/s)	38400

Tamanho da trama (bytes)	Tempo total (s)	R (bits/s)	S = R/C	S (média)
128	21,728023	26470,148711	0,6893267893	0,6893093413
	21,729123	26468,808704	0,6892918933	
256	20,274879	28367,320959	0,7387323166	0,7387247564
	20,275294	28366,740329	0,7387171961	
512	19,544775	29426,995194	0,7663279999	0,7662956945
	19,546423	29424,514143	0,7662633891	
1024	19,180669	29985,606863	0,7808751787	0,780872044
	19,180823	29985,366113	0,7808689092	
2048	18,999748	30271,138333	0,7883108941	0,7883063924
	18,999965	30270,792604	0,7883018907	

Tabela 1: variação do tamanho das tramas I

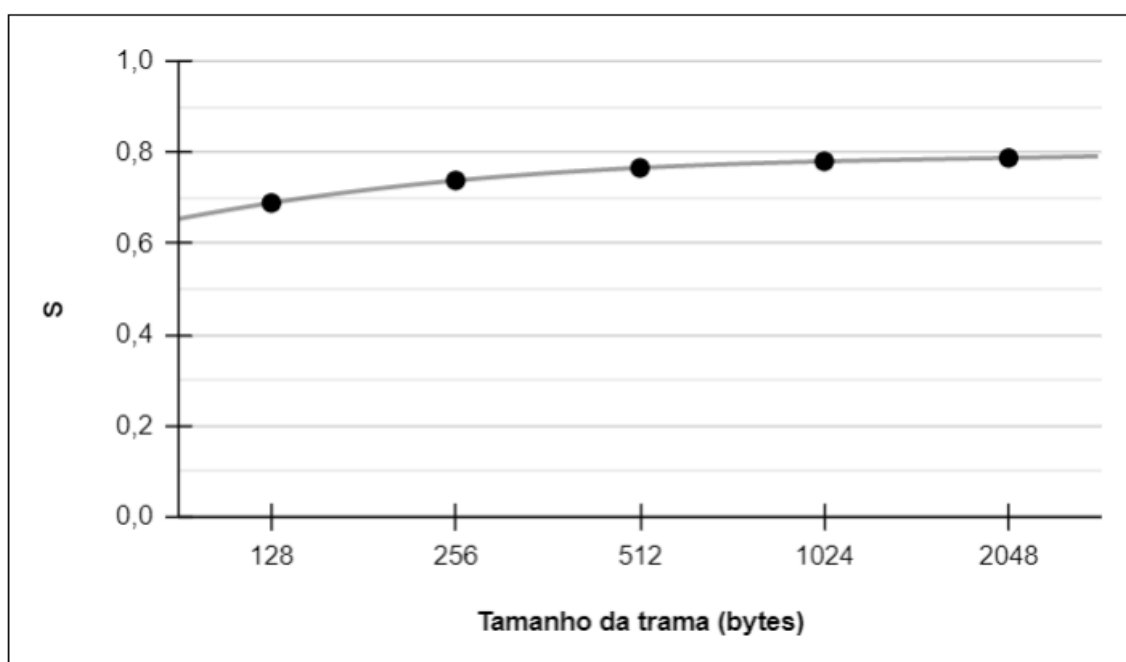


Gráfico 1: variação do tamanho das tramas I

- **Variação da capacidade de ligação**

Nº total de bytes	71893
Nº total de bits	575144
Tamanho da trama (bytes)	1024

C = Baudrate (bits/s)	Tempo total (s)	R (bits/s)	S = R/C	S (média)
4800	153,322009	3751,216174	0,7815033696	0,7815008032
	153,323016	3751,191537	0,7814982368	
9600	76,672457	7501,311716	0,7813919468	0,7813919468
	76,671936	7501,362689	0,7813919468	
19200	38,344732	14999,296383	0,7812133533	0,7812080359
	38,345254	14999,092195	0,7812027185	
38400	19,180918	29985,217600	0,7808650417	0,7808700898
	19,180670	29985,605300	0,780875138	
57600	12,793110	44957,324685	0,7805091091	0,7805119461
	12,793017	44957,651506	0,7805147831	

Tabela 2: variação da capacidade de ligação

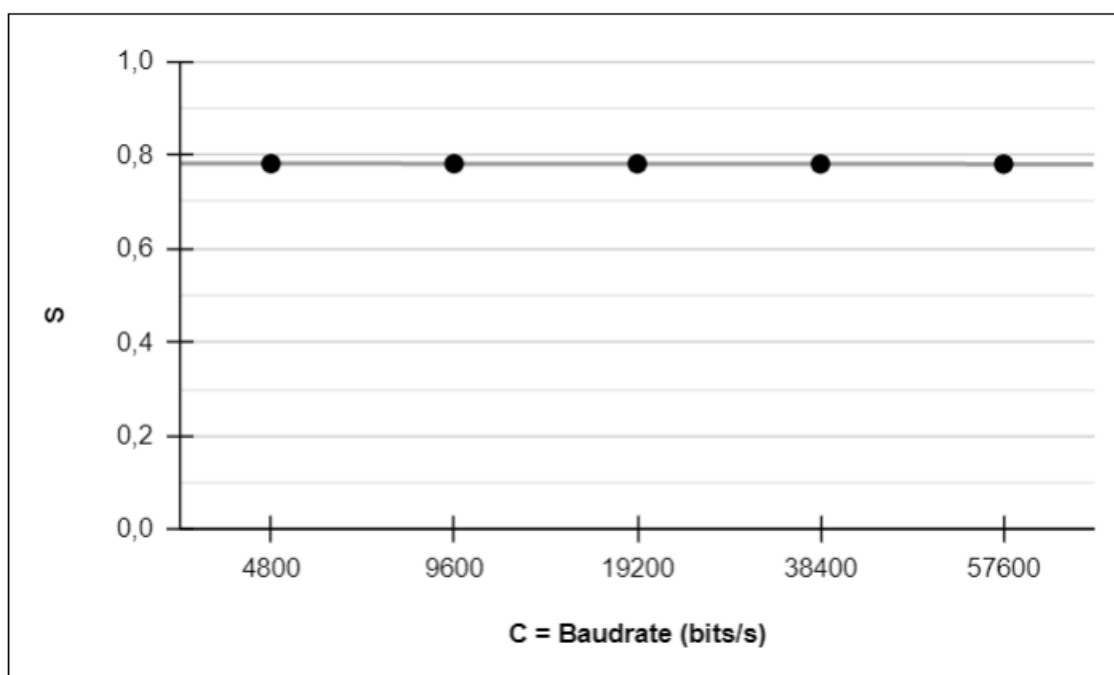


Gráfico 2: variação da capacidade de ligação

- **Variação do tempo de propagação**

Nº total de bytes	71893
Nº total de bits	575144
C = Baudrate (bits/s)	38400
Tamanho da trama (bytes)	1024

Atraso de propagação (s)	Tempo total (s)	R (bits/s)	S = R/C
0	19,181171	29984,822095	0,780854742
1	90,186959	6377,241304	0,1660739923
2	161,186896	3568,180877	0,09292137702

Tabela 3: variação do tempo de propagação

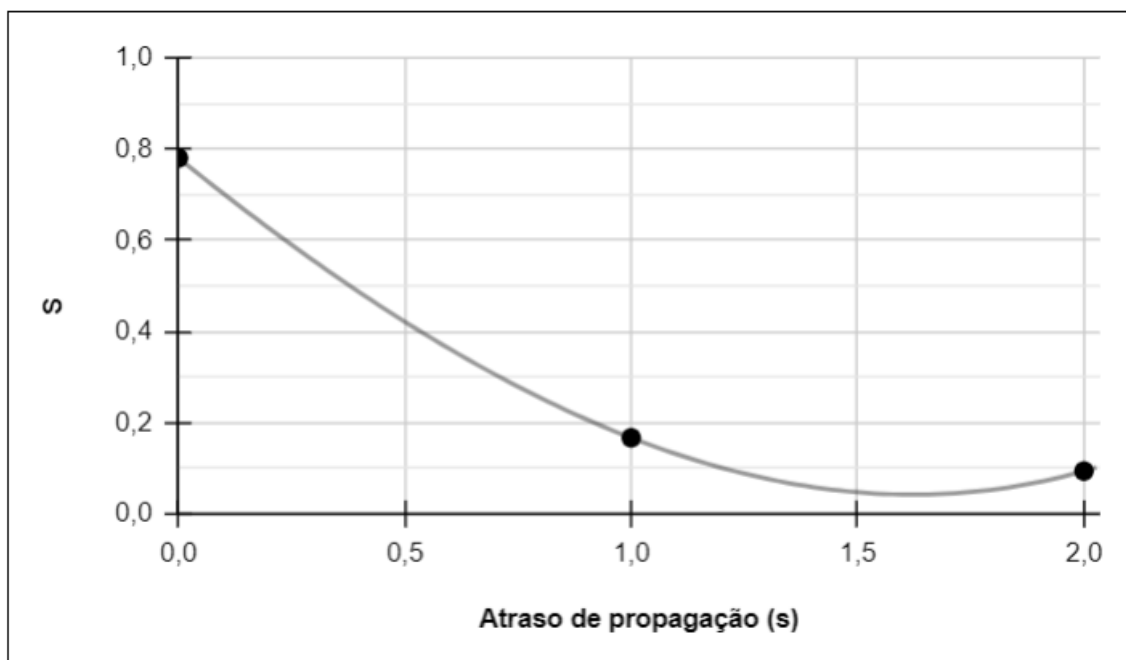


Gráfico 3: variação do tempo de propagação

- **Variação do FER – BCC1**

Nº total de bytes	71893
Nº total de bits	575144
C = Baudrate (bits/s)	38400
Tamanho da trama (bytes)	1024

Probabilidade de erro BCC1 (%)	Tempo total (s)	R (bits/s)	S = R/C	S (média)
5	22,181368	25929,149185	0,67523826	0,6752422936
	22,181103	25929,458963	0,6752463272	
10	28,181084	20408,867168	0,5314809158	0,5314770214
	28,181497	20408,568076	0,531473127	
15	49,181724	11694,262690	0,3045380909	0,3045388339
	49,181484	11694,319757	0,304539577	
20	61,182045	9400,535729	0,2448056179	0,2448060481
	61,181830	9400,568764	0,2448064782	
25	76,182263	7549,578830	0,1966036154	0,1966038309
	76,182096	7549,595380	0,1966040464	

Tabela 4: variação do FER para BCC1

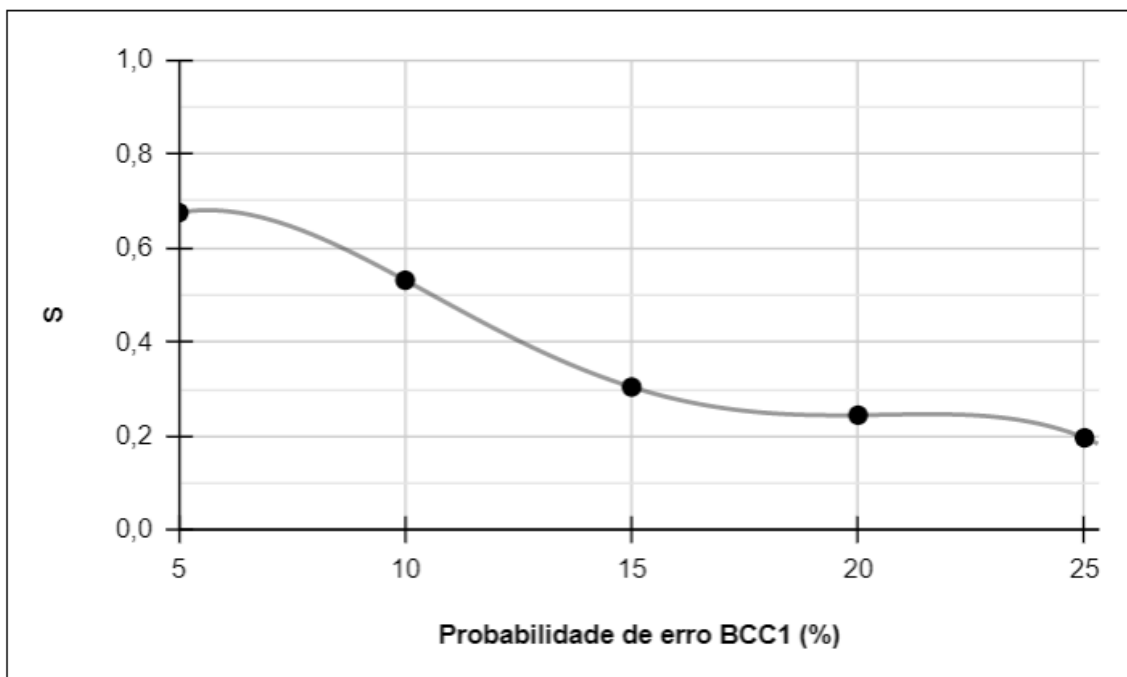


Gráfico 4: variação do FER para BCC1

- **Variação do FER – BCC2**

Nº total de bytes	71893
Nº total de bits	575144
C = Baudrate (bits/s)	38400
Tamanho da trama (bytes)	1024

Probabilidade de erro BCC2 (%)	Tempo total (s)	R (bits/s)	S = R/C	S (média)
5	19,453076	29565,709814	0,7699403597	0,769937134
	19,453239	29565,462081	0,7699339083	
10	19,998647	28759,145556	0,7489360822	0,7489430104
	19,998277	28759,677646	0,7489499387	
15	21,666633	26545,148939	0,6912799203	0,691430515
	21,657197	26556,714611	0,6915811097	
20	22,731534	25301,592053	0,6588956264	0,6589095982
	22,730570	25302,665089	0,65892357	
25	23,548639	24423,662021	0,6360328651	0,6360262345
	23,549130	24423,152787	0,6360196038	

Tabela 5: variação do FER para BCC2

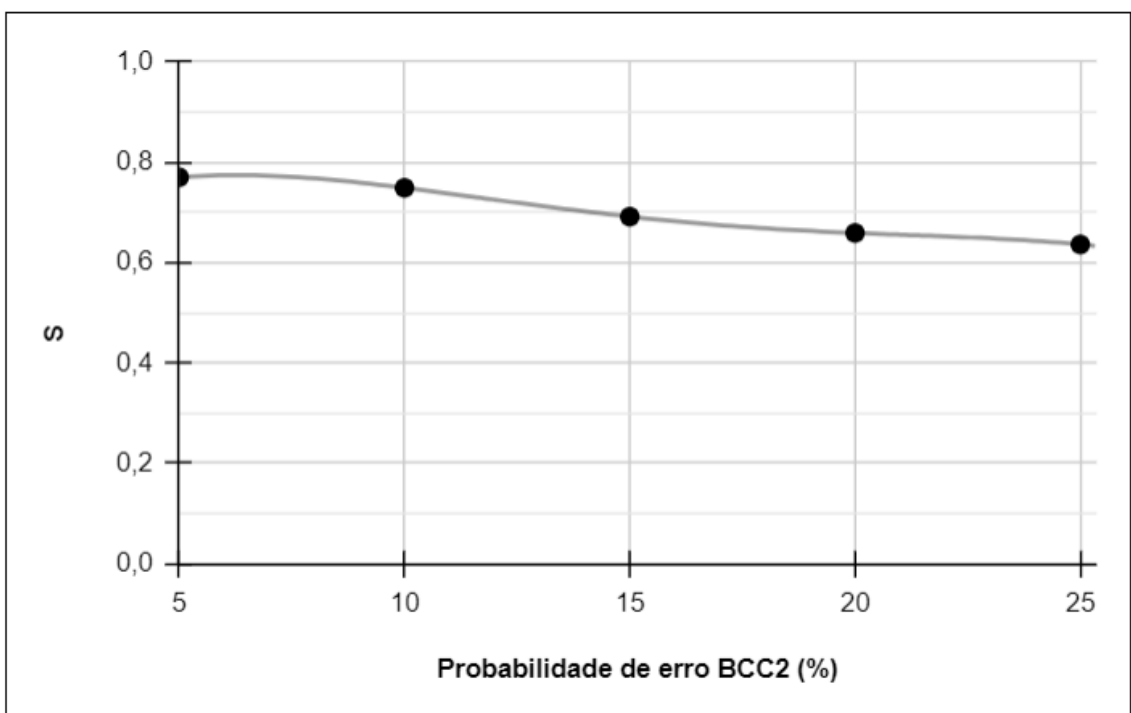


Gráfico 5: variação do FER para BCC2