Problemas de sincronización - Barrera

Sistemas Operativos – 7 de septiembre de 2017 Matías Barbeito

1. Enunciado

Queremos hacer una Barrera de sincornización o Rendezvous (punto de encuentro). Cada P_i , $i \in [0...N-1]$, tiene que ejecutar a(i); b(i), pero sólo puede ejecutar b(i) si para todo $j \in [0...N-1]$ ya P(j) realizó a(j).

Propiedad **BARRERA** a garantizar:

```
b(i) se ejecuta después de todos los a(j)
```

Es decir, queremos *poner una barrera* entre los a y los b. Pero esto debe hacerse sin restringir de más: no hay que imponer ningún orden entre los a(i) ni entre los b(i).

2. Solución

```
atomic<int> cant = 0; // Procs que terminaron a
  semaphore barrera = 0; // Barrera baja
  proc P(i) {
    // R:
    a(i);
    // A: terminó a
    // T:
    if (cant.getAndInc() < N-1)</pre>
      barrera.wait();
10
    // C: no hay nada que hacer
11
    // E:
    barrera.signal();
13
    // B: se puede hacer b
    b(i);
  }
```

3. Demostración de BARRERA

Queremos probar que para todo instante k de la secuencia y para todo proceso $i \in [0...N-1]$, si i está en B en k (es decir que puede hacer b(i)) entonces para todo proceso j, existe un instante $k_j < k$ tal que j está en A en k_j (terminó a(j)). Lo demostraremos por el absurdo. Supongamos que existe una ejecución en la que i está en B pero hay al menos un j que aún está en R. Más formalmente, existe una secuencia $\tau_0 \to \tau_1...$ y un k tal que $\tau_k(i) = B$ y $\tau_k(j) = R$.

De lo anterior podemos deducir que existe un estado previo, llamémoslo k' < k, donde $\tau_{k'}(i) = T$. Para que luego i llegue a B debe haber sucedido alguna de las siguientes dos posibilidades:

- 1. o bien el resultado de cant.getAndInc() para i fue N-1
- 2. o bien otro proceso generó un signal que lo despertó

Analicemos el primer caso. Para que cant.getAndInc() de como resultado N-1 todos los procesos deben haber llegado al estado T, ya que es un atomic < int > que no puede sufrir condiciones de carrera, que comienza con valor 0 y que sólo se incrementa al entrar en el estado T. Por lo tanto es imposible que el proceso j se encuentre en el estado R si el proceso i leyó N-1 de cant. Absurdo.

Ahora veamos el segundo caso. Digamos entonces que un proceso h en un instante k'' con k' < k'' < k se encuentra en el estado $\tau_{k''(h)} = E$. Pero entonces h debe haber estado previamente en un estado T habiendo las mismas dos posibilidades que analizamos previamente. En resumen, para llegar a este caso también haría falta que todos los procesos hayan llegado al estado T en un instante previo a k, pero j se encuentra en estado R en k. Absurdo.

El absurdo en ambos casos provino de suponer que un proceso j podía estar aún en estado R cuando otro proceso i ya se encontraba en estado B. Por lo tanto si un proceso está en estado B no puede haber ningún proceso en R. Es decir que vale **BARRERA**.

4. Demostración de G-PROG

Queremos probar que $\forall i. \square OUT(i) \Rightarrow \forall i. \square IN(i)$ con $OUT(i) \equiv CRIT(i) \Rightarrow \Diamond REM(i)$ y con $IN(i) \equiv TRY(i) \Rightarrow \Diamond CRIT(i)$.

Primero asumiremos que a() termina para todo i. Luego, como hay N procesos y asumimos que a() termina para todos ellos, todos llegarán a T y ejecutaran cant.getAndInc(). Por lo tanto existe un proceso p tal que cant.getAndInc() < N-1 es false y por OUT(i) llegarán a C y a E. Es decir que existe un instante k tal que $\tau_k(p) = E$. Entonces, al ejecutarse barrera.signal() alguno de los restantes N-1 procesos esperando por el semáforo barrera será despertado. En consecuencia existe un intante k' > k y un proceso p' tales que $\tau_{k'}(p') = E$ ya que el proceso p' fue el que se despertó por el barrera.signal() generado por p. Se puede notar que luego ocurrirá lo mismo con un proceso p'' y así sucesivamente, ya que todos los procesos realizaran un barrera.signal(). Por lo tanto todos los procesos que alcancen el estado T llegarán al C.

5. WAIT-FREE

Queremos ver si cumple $WAiT - FREE \equiv \forall i. \Box IN(i) \text{ con } IN(i) \equiv TRY(i) \Rightarrow \Diamond CRIT(i)$.

En este caso podemos notar que la propiedad no se cumple ya que si un proceso que se encuentra en *C* muere o se cuelga los demás quedarán bloqueados en el semáforo *barrera* y nunca podrán llegar a la zona crítica.