## 1. Definición de Tipos

```
type Tiempo = \mathbb{R}

type Dist = \mathbb{R}

type GPS = \mathbb{R} \times \mathbb{R}

type Recorrido = seq(GPS)

type Viaje = seq(Tiempo \times GPS)

type Nombre = \mathbb{Z} \times \mathbb{Z}

type Grilla = seq(GPS \times GPS \times Nombre)
```

### 2. Aclaraciones

En el punto 10 en la función auxiliar llamada "puntoRecorridoEnCelda" se considera que dado un punto GPS del Recorrido y una celda, se toma que dicho punto pertenece a la lista de Nombres de celdas, si está dentro de la misma con sus lados izquierdo y superior inclusive, en cambio los lados derecho y abajo corresponderían a otro nombre de celda. En el punto 13, nuestro enfoque sólo funciona para casos en que la velocidad mínima de algún viaje en la secuencia de los mismos (llamada xs) es 0.

## 3. Problemas

# 3.1. Ejercicio 1

```
\begin{array}{l} \operatorname{proc\ viajeValido\ (in\ v:Viaje,\ out\ result:\ Bool)} \ \left\{ & \operatorname{Pre} \ \{|v|>0\} \\ \operatorname{Post} \ \{result=\operatorname{true} \leftrightarrow (tiempoValido(v) \wedge GPSValidoViaje(v))\} \\ \operatorname{pred\ tiempoValido\ } (v:Viaje) \ \left\{ & (\forall i:\mathbb{Z}) \ ( & (0 \leq i < |v|) \longrightarrow_L ((v[i])_0 \geq 0) \\ & ) & ) \\ \operatorname{pred\ GPSValidoViaje\ } (v:Viaje) \ \left\{ & (\forall i:\mathbb{Z}) \ ( & (0 \leq i < |v|) \longrightarrow_L ((-90 \leq ((v[i])_1)_0 \leq 90) \wedge (-180 \leq ((v[i])_1)_1 \leq 180)) \\ & ) & ) \\ \operatorname{pred\ } \left\{ & (v[i]) \longrightarrow_L ((-90 \leq ((v[i])_1)_0 \leq 90) \wedge (-180 \leq ((v[i])_1)_1 \leq 180)) \\ \end{array} \right\} \end{array}
```

### 3.2. Ejercicio 2

```
proc recorrido
Valido (in v:Recorrido, out result: Bool) {  Pre~\{|v|>0\}  Post \{result={\rm true}\leftrightarrow esRecorridoValido(v)\}  }
```

#### 3.3. Ejercicio 3

)

```
proc enTerritorio (in v: Viaje, in r: Dist, out res: Bool) {
        Pre \{esViajeValido(v) \land r \ge 0\}
        Post \{res = true \leftrightarrow PuntosEnRadio(r, v)\}
        pred puntosEnRadio (r : Dist, v : Viaje) {
             (\exists u : GPS) (
                  (\forall elem: TiempoxGPS) (
                       (elem \in v) \longrightarrow_L (dist((elem)_1, u) \le r)
        }
}
3.4.
         Ejercicio 4
proc tiempoTotal (in v: Viaje, out t: Tiempo) {
       Pre \{esViajeValido(v)\}
       Post \{(\exists idTMin, idTMax : \mathbb{Z}) \ (
     sonIdTiempoMinMax(idTMin, idTMax, v) \land (t = (v[idTMax])_0 - (v[idTMin])_0)
       )}
}
3.5.
         Ejercicio 5
proc distanciaTotal (in v: Viaje, out d: Dist) {
        Pre \{esViajeValido(v)\}
       Post \{(\exists v_{ord} : Viaje) \ (
     esPermutacionOrdenada(v_{ord}, v) \land (d = sumarDistancias(v_{ord}))
       aux SumarDistancias (v:Viaje):Dist=\sum_{i=0}^{|v|-2}dist((v[i])_1,(v[i+1])_1);
}
         Ejercicio 6
3.6.
proc excesoDeVelocidad (in v:Viaje, out res: Bool) {
        Pre \{esViajeValido(v)\}
       Post \{(\exists v_{ord} : Viaje) \ (
     res = true \leftrightarrow (esPermutacionOrdenada(v_{ord}, v) \land seSuperoVeloc(v_{ord}))
       )}
        pred seSuperoVeloc (v:Viaje) {
             (\exists i : \mathbb{Z}) (
                  (0 \le i < |v|) \land_L (\frac{dist((v[i])_1, (v[i+1])_1)}{(v[i+1])_0 - (v[i])_0} > 22, 23\frac{m}{s})
```

```
}
```

#### 3.7. Ejercicio 7

```
proc flota (in V: Seq < Viaje >, in t_0, t_f: Tiempo, out res: \mathbb{Z}) {
                      Pre \{sonViajesValidos(V) \land t_0 \ge 0 \land t_f > t_0\}
                      Post \{(\exists V_{TMinMax} : Seq < TiempoxTiempo >) (
               |V| = |V_{TMinMax}| \land esSecuenciaTMinMax(V_{TMinMax}, V) \land res = cantQueFlota(V_{TMinMax}, t_0, t_f)
                      )}
                      pred sonViajesValidos (V: seq < Viaje >) {
                                     (\forall i: \mathbb{Z}) (
                                                    (0 \le i < |V|) \longrightarrow_L (esViajeValido(V[i]))
                      }
                      pred esSecuenciaTMinMax (V_{TMinMax} : seq < TiempoxTiempo >, V : seq < Viaje >) 
                                     (\forall i: \mathbb{Z}) (
                                                    (0 \le i < |V|) \longrightarrow_L (\exists idTMin, idTMax : \mathbb{Z}) (
                                                                   0 \leq idTMin < |V| \wedge_L 0 \leq idTMax < |V| \wedge sonIdTiempoMinMax(idTMin, idTMax, V[i]) \wedge_L
                                                                   (V_{TMinMax}[i])_0 = (V[i][idTMin])_0 \wedge_L (V_{TMinMax}[i])_1 = (V[i][idTMax])_0
                                                    )
                                     )
                      }
                      aux cantQueFlota (V_{MinMax}: seq < TiempoxTiempo >, t_0, t_f: Tiempo): \mathbb{Z} = \sum_{i=0}^{|V_{MinMax}|-1} \text{if } enHorario((V_{MinMax}[i])_0, t_0, t_0, t_0, t_0) = \sum_{i=0}^{|V_{MinMax}|-1} \text{if } enHorario((V_{MinMax}[i])_0, t_0, t_0) = \sum_{i=0}^{|V_{MinMax}|-1} \text{if } enHorario((V_{MinMax}[i])_0, t_0) = \sum_{i=0}^{|V_{MinMax}|-1} \text{if } enHorario
                      (V_{MinMax}[i])_1, t_i, t_f) then 1 else 0 fi;
                      aux enHorario (t_{min},\ t_{max},\ t_i,\ t_f:Tiempo): Bool =((t_{min}\ \geq\ t_i)\land (t_{max}\ \leq\ t_f))\emptyset((t_{max}\ >\ t_i)\land (t_{min}\ <\ t_i))\emptyset
                      ((t_{min} < t_f) \land (t_{max} > t_f)) \emptyset ((t_{min} < t_i) \land (t_{max} > t_f));
}
```

#### 3.8. Ejercicio 8

```
\begin{array}{l} \operatorname{proc\ recorridoNoCubierto\ (in\ v:Viaje,\ r:Recorrido,\ u:Dist,\ \operatorname{out\ }res:\ seq< GPS>)\  \  \, \\ &\operatorname{Pre\ }\{esViajeValido(v) \wedge esRecorridoValido(r) \wedge (u \geq 0)\} \\ &\operatorname{Post\ }\{sinRepetidos_{GPS}(res) \wedge (\forall p:GPS)\ (\\ &p \in res \leftrightarrow p \in r \wedge \neg estaCubierto(p,v,u)\\ &)\} \\ &\operatorname{pred\ }\operatorname{estaCubierto\ }(p:GPS,\ v:Viaje,\ u:Dist)\  \  \{\\ &(\exists k:\mathbb{Z})\  (\\ &(0 \leq k < |v|) \wedge_L\  (dist(v[k],p) < u)\\ &)\\ &\} \end{array}
```

```
\begin{array}{c} \operatorname{pred} \ sinRepetidos_{GPS} \ (s:GPS) \ \{ \\ (\forall i:\mathbb{Z}) \ (\\ (0 \leq i < |s|) \longrightarrow (\forall j:\mathbb{Z}) \ (\\ ((0 \leq j < |s|) \wedge (i \neq j)) \longrightarrow_L (s[i] \neq s[j]) \\ ) \\ ) \\ ) \\ \} \end{array}
```

#### 3.9. Ejercicio 9

```
proc construirGrilla (in esq_1: GPS, in esq_2: GPS, in n: \mathbb{Z}, in m: \mathbb{Z}, out g: Grilla) {
                                 Pre \{n > 0 \land m > 0 \land GPSValido(esq_1) \land GPSValido(esq_2) \land nombresValidos(g, n, m)\}
                                 Post \{|g| = n * m \land (\exists AreaGrilla, b_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, b_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, b_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, b_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, b_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, b_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, b_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, b_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, b_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, b_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, b_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, b_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, b_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, b_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, b_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, b_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, b_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, b_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, b_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, b_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, h_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, h_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, h_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, h_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, h_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, h_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, h_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, h_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, h_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, h_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, h_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, h_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, h_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, h_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, h_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, h_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, h_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, h_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, h_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, h_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) \ (\exists a \in AreaGrilla, h_{(1,1)}
                      esAreaGrilla(AreaGrilla, esq_1, esq_2)
                                                                                                                                                                                                                                                                                       sonBaseYalturaPrimerCelda(b_{(1,1)}, h_{(1,1)}, AreaGrilla, g)
                      todas Celdas Rectangulares(b_{(1,1)},h_{(1,1)},g)
                                 pred nombresValidos (g : Grilla, n, m : \mathbb{Z}) {
                                                       (\forall elem : Grilla) (
                                                                              elem \in g \longrightarrow_L (1 \le ((elem)_2)_0 \le n) \land 1 \le ((elem)_2)_1 \le m))
                                                       )
                                 }
                                 pred esAreaGrilla (AreaGrilla : \mathbb{R}, esq_1, esq_2 : GPS) {
                                                       AreaGrilla = ((esq_1)_0 - (esq_2)_0) * ((esq_2)_1 - (esq_1)_1)
                                 }
                                 pred sonBaseYalturaPrimerCelda (b_{(1,1)}, h_{(1,1)}, AreaGrilla : \mathbb{R}, g : Grilla) {
                                                       b_{(1,1)} = ((g)_0)_1 - ((g)_0)_0) \wedge (h_{(1,1)} = ((g)_0)_0 - ((g)_0)_1) \wedge (b_{(1,1)} * h_{(1,1)} = \frac{AreaGrilla}{|a|})
                                 pred sonBaseYalturaPrimerCelda (b_{(1,1)}, h_{(1,1)}, AreaGrilla : \mathbb{R}, g : Grilla) {
                                                       b_{(1,1)} = ((g[0])_1)_1 - ((g[0])_0)_1 \wedge h_{(1,1)} = ((g[0])_0)_0 - ((g[0])_1)_0) \wedge (b_{(1,1)} * h_{(1,1)} = \frac{AreaGrilla}{|g|})
                                 }
                                 pred todasCeldasRectangulares (b_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}, g : Grilla) {
                                                       (\forall elem: GPSxGPSxNombre) (
                                                                              (elem \in g) \longrightarrow_L esCeldaRectangular(elem, g[0], b_{(1,1)}, h_{(1,1)})
                                                       )
                                 }
                                 pred esCeldaRectangular (elem, primerCelda: GPSxGPSxNombre, b_{(1,1)}, h_{(1,1)}: \mathbb{R}) {
                                                       (\exists n, m : \mathbb{Z}) (
                                                                              (n = ((elem)_2)_0) \land (m = ((elem)_2)_1) \land (elem)_0 = ((primerCelda)_0 - (n-1) * h_{(1,1)}, (primerCelda)_1 + m * h_{(1,1)}) \land (elem)_1 \land (elem)_2 \land (elem)_2 \land (elem)_3 \land (elem)_4 \land (ele
                                                                              b_{(1,1)}) \wedge (elem)_1 = ((primerCelda)_0 - n * h_{(1,1)}, (primerCelda)_1 + m * b_{(1,1)})
                                 }
}
```

#### 3.10. Ejercicio 10

```
proc regiones (in r : Recorrido, in g : Grilla, out res : seq < Nombre >) {
                   Pre \{esRecorridoValido(r) \land esGrillaValida(g)\}
                  Post \{(|res| = |r|) \land (\forall i : \mathbb{Z}) \ (
            (0 \le i < |r|) \longrightarrow_L (\exists celda : GPSxGPSxNombre) (
                         (celda \in_g g) \land_L (puntoRecorridoEnCelda(r[i], celda)) \land (res[i] = celda)
            )
                  )}
                   pred puntoRecorridoEnCelda (p:GPS, celda:GPS \times GPS \times Nombre) {
                               ((celda)_1)_0 < (p)_0 \le ((celda)_0)_0 \land ((celda)_0)_1 \le (p)_1 < ((celda)_1)_1
                   }
}
3.11.
                          Ejercicio 11
proc cantidadDeSaltos (in g: Grilla, in v: Viaje, out res: \mathbb{Z}) {
                   \texttt{Pre} \ \{esViajeValido(v) \land esGrillaValida(g) \land viajeEnGrilla(v,g)\}
                   Post \{(\exists v_{ord} : Viaje) \ (
            esPermutacionOrdenada(v, v_{ord}) \land (\exists g_{viaje} : Grilla) (
                         (|g_{viaje}| = |v_{ord}|) \land (esSecuenciaDeCeldasDelViaje(v_{ord}, g, g_{viaje}) \land (res = contadorDeSaltos(g_{viaje})))
            )
                   )
                   pred esSecuenciaDeCeldasDelViaje (v:Viaje, g, g_{viaje}:Grilla) {
                               (\forall v' : Viaje) (
                                            (v' \in v) \longrightarrow_L ((\exists g' : GPSxGPSxNombre))
                                                         (g' \in_q g) \land puntoEnCelda(v', g') \land g' \in_q g_{viaje}
                                            ))
                               )
                   }
                  aux contador
DeSaltos (g_{viaje}: \text{Grilla}): \mathbb{Z} = \sum_{i=0}^{|g_{viaje}|-2} \text{if } \neg puntoSiguienteEsAledanio}(g_{viaje}[i], g_{viaje}[i+1]) \text{ then } 1 \text{ else } 0 \text{ fine } 1 \text{ fin
                   aux puntoSiguienteEsAledanio (g_i, g_{i+1}: GPSxGPSxNombre): Bool = (((g_i)_2)_0 - 1 \le ((g_{i+1})_2)_0 \le ((g_i)_2)_0 + 1)
                   \wedge (((g_i)_2)_1 - 1 \le ((g_{i+1})_2)_1 \le ((g_i)_2)_1 + 1);
                   aux puntoEnCelda (v': Tiempo\times GPS, g':GPSxGPSxNombre) : Bool = (((g')_0)_0 \le ((v')_1)_0 \le ((g')_1)_0)
                   \wedge (((g')_1)_1 \le ((v')_1)_1 \le ((g')_0)_1);
}
3.12.
                          Ejercicio 12
proc corregirViaje (inout v: Viaje, in errores: seq < Tiempo > ) {
                   \texttt{Pre} \ \{esViajeValido(v) \land |v| \geq 5 \land v = v_0 \land erroresValidos(errores, v)\}
                   Post \{(\exists v_{0ord} : Viaje) \ (
```

 $|v_{0ord}| = |v_0| \land esPermutacionOrdenada(v_{0ord}, v_0) \land esViajeCorregido(v, v_{0ord})$ 

```
)}
pred esViajeCorregido (v, v_0 : Viaje, errores : seq < Tiempo >) {
              (\forall i: \mathbb{Z}) (
                            0 \le i < |v| \land_L (v[i])_0 \in_t errores \longrightarrow_L (\exists elem_1, elem_2 : TiempoxGPS) (
                                           sonCorrectosProximos(v_0, v[i], elem_1, elem_2, errores) \land (\exists elem_{corregido} : TiempoxGPS)
                                                         esCorregido(elem_1, elem_2, elem_{corregido}) \land (v[i] = elem_{corregido})
                            )
              ) \wedge (\forall i : \mathbb{Z}) (
                            0 \le i < |v| \land_L (v[i])_0 \not\in_t errores \longrightarrow_L v[i] = v_0[i]
}
aux esCorregido (v_1, v_2, v_{corregido}: TiempoxGPS): Bool = ((v_{corregido})_1 = (v_1)_1 + (\frac{(v_2)_1 - (v_1)_1}{(v_2)_0 - (v_1)_0})) * ((v_{corregido})_0 - (v_1)_1 + (v_2)_1 - (v_1)_1 + (v_2)_2 - (v_1)_1 + (v_2)_2 - (v_1)_1 + (v_2)_2 - (v_1)_2 + (v_2)_2 - (v_1)_2 + (v_2)_2 - (v_1)_2 + (v_2)_2 - (v_1)_2 + (v_2)_2 - (v_2)_2 - (v_2)_2 + (v_2)_2 + (v_2)_2 - (v_2)_2 + (v_2)_2 - (v_2)_2 + (v_2)_2 + (v_2)_2 - (v_2)_2 + (v_2)
(v_1)_0);
pred sonCorrectosProximos (v: Viaje, v', v_1, v_2: TiempoxGPS) {
              (\forall v'': TiempoxGPS) (
                            v'' \in_v v_0 \land \neg((v'')_0 \in_v errores) \longrightarrow_L esDeltaTmin(v', v_1, v'') \land esDeltaTminSiguiente(v', v_1, v_2, v'')
}
aux esDeltaTmin (v', v_1, v'' : TiempoxGPS) : Bool = |(v_1)_0 - (v')_0| < |(v'')_0 - (v'_0)|;
aux esDeltaTminSiguiente (v', v_1, v_2, v'' : TiempoxGPS) : Bool = (|(v_2)_0 - (v')_0| < |(v'')_0 - (v'_0)|) \land (v_2 \neq v_1);
pred erroresValidos (errores: seq < Tiempo >, v: Viaje) {
              |errores| \ge \frac{|v|}{10} \wedge (\forall i : \mathbb{Z}) (
                            0 \le i < |errores| \longrightarrow_L errores[i] \ge 0
}
```

#### 3.13. Ejercicio 13

}

```
)}
pred esSecuenciaDeVMax (v_{Maxs} : seq < R >, xs : seq < Viaje >) {
             (\forall i: \mathbb{Z}) (
                           (0 \le i < |xs|) \longrightarrow_L (\exists idDmax : \mathbb{Z}) (
                                         esIndiceDistMax(idDMax, xs[i]) \land (\exists v_{max} : \Re) (
                                                      esVmaxDelViaje(xs[i], idDmax, v_{max}) \land v_{max} \in_{R} v_{Maxs}
                           )
             )
}
pred esIndiceDistMax (idDmax : \mathbb{Z}, v : Viaje) {
             (\forall i: \mathbb{Z}) (
                           (0 \leq i < |v|-1) \longrightarrow_L dist((v[idDmax])_1, (v[idDmax+1])_1) \geq dist((v[i])_1, (v[i+1])_1)
}
\texttt{aux esVmaxDelViaje} \ (v:Viaje, idDmax: \mathbb{Z}, \ v_{max}: R): \\ \texttt{Bool} \ = (v_{max} = \frac{(v[idDmax+1])_1 - v[idDmax])_1}{(v[idDmax+1])_0 - v[idDmax])_0}) \ ; \\ \texttt{aux esVmaxDelViaje} \ (v:Viaje, idDmax: \mathbb{Z}, \ v_{max}: R): \\ \texttt{Bool} \ = (v_{max} = \frac{(v[idDmax+1])_1 - v[idDmax+1])_0}{(v[idDmax+1])_0 - v[idDmax])_0}) \ ; \\ \texttt{aux esVmaxDelViaje} \ (v:Viaje, idDmax: \mathbb{Z}, \ v_{max}: R): \\ \texttt{bool} \ = (v_{max} = \frac{(v[idDmax+1])_1 - v[idDmax+1])_0}{(v[idDmax+1])_0 - v[idDmax])_0}) \ ; \\ \texttt{bool} \ = (v_{max} = \frac{(v[idDmax+1])_1 - v[idDmax+1])_0}{(v[idDmax+1])_0 - v[idDmax])_0} \ ; \\ \texttt{bool} \ = (v_{max} = \frac{(v[idDmax+1])_1 - v[idDmax+1])_0}{(v[idDmax+1])_0 - v[idDmax])_0} \ ; \\ \texttt{bool} \ = (v_{max} = \frac{(v[idDmax+1])_1 - v[idDmax+1]}{(v[idDmax+1])_0 - v[idDmax])_0} \ ; \\ \texttt{bool} \ = (v_{max} = \frac{(v[idDmax+1])_1 - v[idDmax+1]}{(v[idDmax+1])_0 - v[idDmax])_0} \ ; \\ \texttt{bool} \ = (v_{max} = \frac{(v[idDmax+1])_1 - v[idDmax+1]}{(v[idDmax+1])_0 - v[idDmax])_0} \ ; \\ \texttt{bool} \ = (v_{max} = \frac{(v[idDmax+1])_1 - v[idDmax+1]}{(v[idDmax+1])_0 - v[idDmax])_0} \ ; \\ \texttt{bool} \ = (v_{max} = \frac{(v[idDmax+1])_1 - v[idDmax+1]}{(v[idDmax+1])_0 - v[idDmax]} \ ; \\ \texttt{bool} \ = (v_{max} = \frac{(v[idDmax+1])_1 - v[idDmax+1]}{(v[idDmax+1])_0 - v[idDmax]} \ ; \\ \texttt{bool} \ = (v_{max} = \frac{(v[idDmax+1])_1 - v[idDmax+1]}{(v[idDmax+1])_0 - v[idDmax]} \ ; \\ \texttt{bool} \ = (v_{max} = \frac{(v[idDmax+1])_1 - v[idDmax+1]}{(v[idDmax+1])_0 - v[idDmax]} \ ; \\ \texttt{bool} \ = (v_{max} = \frac{(v[idDmax+1])_1 - v[idDmax+1]}{(v[idDmax+1])_0 - v[idDmax]} \ ; \\ \texttt{bool} \ = (v_{max} = \frac{(v[idDmax+1])_1 - v[idDmax+1]}{(v[idDmax+1])_0 - v[idDmax]} \ ; \\ \texttt{bool} \ = (v_{max} = \frac{(v[idDmax+1])_1 - v[idDmax+1]}{(v[idDmax+1])_0 - v[idDmax]} \ ; \\ \texttt{bool} \ = (v_{max} = \frac{(v[idDmax+1])_1 - v[idDmax+1]}{(v[idDmax+1])_0 - v[idDmax]} \ ; \\ \texttt{bool} \ = (v_{max} = \frac{(v[idDmax+1])_1 - v[idDmax+1]}{(v[idDmax+1])_0 - v[idDmax]} \ ; \\ \texttt{bool} \ = (v_{max} = \frac{(v[idDmax+1])_1 - v[idDmax+1]}{(v[idDmax+1])_0 - v[idDmax]} \ ; \\ \texttt{bool} \ = (v_{max} = \frac{(v[idDmax+1])_1 - v[idDmax+1]}{(v[idDmax+1])_0 - v[i
pred esIndiceDistMax (idDmax : \mathbb{Z}, v : Viaje) {
             (\forall i: \mathbb{Z}) (
                           (0 \le i < |v| - 1) \longrightarrow_L dist((v[idDmax])_1, (v[idDmax + 1])_1) \ge dist((v[i])_1, (v[i + 1])_1)
             )
}
pred esIndiceVMin (idVmin : \mathbb{Z}, v_{Maxs} : seq < R >) {
             (\forall i: \mathbb{Z}) (
                           (0 \le i < |v_{Maxs}|) \longrightarrow_L (v_{Maxs}[idVmin] \le v_{Maxs}[i])
}
pred esIndiceVMax (idVmax : \mathbb{Z}, v_{Maxs} : seq < R >) {
             (\forall i: \mathbb{Z}) (
                           (0 \le i < |v_{Maxs}|) \longrightarrow_L (v_{Maxs}[idVmax] \ge v_{Maxs}[i])
}
pred esSecuenciaDeTachos (s_{tachos} : seq < Z >, v_{Maxs} : seq < R >, step : R) {
             (\forall i: \mathbb{Z}) (
                           (0 \le i < |s_{tachos}|) \longrightarrow_L (s_{tachos}[i] = contarSiEnRango(v_{Maxs}, i, step))
}
aux contarSiEnRango (v_{Maxs}: seq < R >, i:Z, step:R): \mathbb{Z} = \sum_{j=0}^{|v_{Maxs}|-1} \mathsf{if} \ i*step \leq v_{Maxs}[j] \leq (i+1)*
step then 1 else 0 fi;
pred esSecuenciaDeSteps (s_{steps} : seq < R >, step : R) {
             (\forall i: \mathbb{Z}) (
                           (0 \le i < |s_{steps}|) \longrightarrow_L (s_{steps}[i] = i * step)
}
```

}

# 4. Auxiliares

```
pred esViajeValido (v:Viaje) {
     (\forall elem : TiempoxGPS) (
           (elem \in v) \longrightarrow_L (((elem)_0 \geq 0) \land (-90 \leq ((elem)_1)_0) \leq 90) \land (-180 \leq ((elem)_1)_1) \leq 180)
     )
}
pred \in (elem: TiempoxGPS, v: Viaje) {
     (\exists i : \mathbb{Z}) (
           (0 \le i < |v|) \land_L (v[i] = elem)
     )
}
pred sonIdTiempoMinMax (idTMin, idTMax : \mathbb{Z}, v : Viaje) {
     esIdTiempoMin(idTMin, v) \land esIdTiempoMax(idTMax, v)
pred esIdTiempoMin (idTMin : \mathbb{Z}, v : Viaje) {
     (\forall i: \mathbb{Z}) (
           (0 \le i < |v|) \longrightarrow_L ((v[idTMin])_0 \le (v[i])_0)
}
pred esIdTiempoMax (idTMax : \mathbb{Z}, v : Viaje) {
     (\forall i: \mathbb{Z}) (
           (0 \le i < |v|) \longrightarrow_L ((v[idTMax])_0 \ge (v[i])_0)
     )
}
aux Apariciones (e: Seq < TiempoxGPS >, v: Viaje): \mathbb{Z} = \sum_{i=0}^{|v|-1} \text{if } v[i] = e \text{ then } 1 \text{ else } 0 \text{ fi};
pred esPermutacion (v_1, v_2 : Viaje) {
     (\forall e : Seq < TiempoxGPS >) (
           Apariciones(e, v_1) = Apariciones(e, v_2)
     )
pred esRecorridoValido (v : Recorrido) {
     (\forall i: \mathbb{Z}) (
           (0 \le i < |v|) \longrightarrow_L ((-90 \le (v[i])_0 \le 90) \land (-180 \le (v[i])_1 \le 180))
     )
pred estaOrdenada(v:Viaje){
     (\forall i: \mathbb{Z}) (
           (1 \le i < |v|) \longrightarrow_L ((v[i-1])_0 < (v[i])_0)
     )
}
```

```
pred esPermutacionOrdenada (v_1, v_2 : Viaje) {
                   esPermutacion(v_1, v_2) \land estaOrdenada(v_1)
}
pred\ esGrillaValida\ (g:Grilla)\ \{
                   (\exists n_{max}, m_{max} : \mathbb{Z}) (
                                      esFilaMax(n_{max}) \wedge esColumnaMax(m_{max}) \wedge |g| = (n_{max} * m_{max}) \wedge (\exists esq1, esq2 : GPS) (
                                                         nombresValidos(g, n_{max}, m_{max}) \land GPSValido(esq_1) \land GPSValido(esq_2) \land (\exists AreaGrilla, b_{(1,1)}, h_{(1,1)} : \mathbb{R}) (
                                                                            esAreaGrilla(AreaGrilla,esq_1,esq_2) \quad \land \quad sonBaseYalturaPrimerCelda(b_{(1,1)},h_{(1,1)},AreaGrilla,g) \quad sonBaseYalturaPrimerCelda(b_{(1,1)},h_{(1,1)},AreaGrilla,g) \quad sonBaseYalturaPrimerCelda(b_{(1,1)},h_{(1,1)},AreaGrilla,g) \quad sonBaseYalturaPrimerCelda(b_{(1,1)},h_{(1,1)},AreaGrilla,g) \quad sonBaseYalturaPrimerCelda(b_{(1,1)},AreaGrilla,g) \quad sonBaseYalturaPrimerCelda(b_{(1,1)},h_{(1,1)},AreaG
                                                                            todas Celdas Rectangulares(b_{(1,1)},h_{(1,1)},g)
                                                         )
                                     )
                   )
pred esFilaMax (g : Grilla, n_{max} : \mathbb{Z}) {
                   (\exists elem : Grilla) (
                                     elem \in g \wedge ((elem)_2)_0 = n_{max} \wedge (\forall i : \mathbb{Z})  (
                                                         0 \le i < |g| \longrightarrow_L n_{max} \ge ((g[i])_2)_0
                                     )
                   )
}
pred esColumnaMax (g : Grilla, m_{max} : \mathbb{Z}) {
                   (\exists elem : Grilla) (
                                     elem \in g \wedge ((elem)_2)_1 = m_{max} \wedge (\forall i : \mathbb{Z}) (
                                                         0 \leq i < |g| \longrightarrow_L m_{max} \geq ((g[i])_2)_1
                                     )
}
```