# Fundamentos de la Programación con Arduino

# Tema 1 – Electrónica Básica



### Contenidos

- Conceptos teóricos
- Componentes eléctricos
- Circuitos básicos



# Fundamentos de la Programación con Arduino

# Conceptos teóricos

## Concepto de electrónica

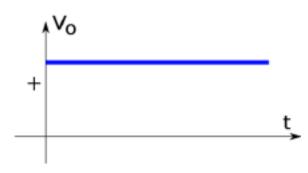
- Ciencia que estudia la conducción y el control del flujo de los electrones u otras partículas cargadas eléctricamente.
- El diseño y la construcción de circuitos electrónicos para resolver problemas forman parte de los campos de la ingeniería electrónica, electromecánica y la informática en el diseño de software para su control.



- Voltaje: magnitud física que impulsa a los electrones a lo largo de un material conductor (p.ej. un cable) en un circuito eléctrico cerrado, provocando el flujo de la corriente eléctrica.
- Su unidad es el Voltio(V).



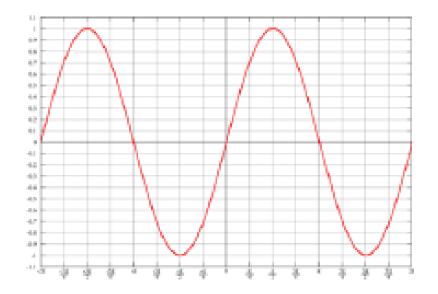
- Voltaje DC (Direct Current, corriente continua): flujo continuo de electrones a través de un conductor entre dos puntos de distinto potencial. En la corriente continua las cargas eléctricas circulan siempre en la misma dirección
- Positivo: VCC, +, VSS, color rojo
- Negativo: 0V, -, GND, color negro







 Voltaje AC (Altern Current , corriente alterna): Es la corriente eléctrica en la que la magnitud y dirección varían cíclicamente. forma de onda de la corriente alterna más comúnmente utilizada es la de una onda sinusoidal.



- Intensidad de Corriente: es la cantidad de electricidad o carga eléctrica que circula por un circuito por unidad de tiempo.
- Para denominar la Intensidad se utiliza la letra I
- Su unidad es el Amperio(A) (es una unidad muy grande)



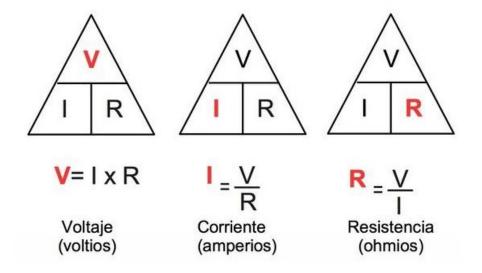
- Resistencia: propiedad física mediante la cual todos los materiales tienden a oponerse al flujo de la corriente.
- La unidad de la resistencia es el Ohmio  $(\Omega)$ .

## Analogía circuito eléctrico - hidráulico

- La cantidad del flujo de agua es análogo a la corriente eléctrica.
- La presión necesaria para mover el flujo de agua a través de una tubería es análogo al voltaje eléctrico en un circuito eléctrico.
- La oposición al paso del agua que ejerce la tubería es análogo a la resistencia eléctrica en un circuito eléctrico.



 Ley de Ohm: la corriente (I) que circula por un conductor eléctrico es directamente proporcional al voltaje (V) e inversamente proporcional a la resistencia (R).







# Fundamentos de la Programación con Arduino

# Componentes eléctricos

## ¿Qué es un sistema electrónico?



- Conjunto de circuitos que interactúan entre sí para obtener un resultado.
- Podemos dividir un sistema electrónico en:
  - Entradas
  - Salidas
  - Procesamiento de señal.

#### **ENTRADAS**



- Son sensores electrónicos o mecánicos que "leen" las señales del mundo físico y las convierten en señales de corriente o voltaje.
- Por ejemplo: sensores de temperatura, una fotocelda, un potenciómetro, un sensor de movimiento, etc.

#### SALIDAS



- Actuadores que convierten las señales de corriente o voltaje en señales físicamente útiles, tales como movimiento, luz, sonido, fuerza, rotación entre otros.
- Por ejemplo: motores, servos, LEDs, buzzers (generador de tonos), etc.

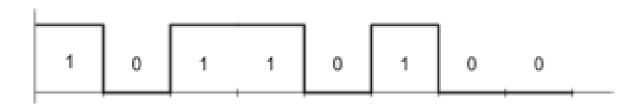
## PROCESAMIENTO DE SEÑAL



- El procesamiento de señal se realiza mediante circuitos creados para este propósito, y que son conocidos como microcontroladores.
- Consisten en piezas electrónicas conectadas juntas para manipular, interpretar y transformar las señales de voltaje y corriente provenientes de los sensores (entradas) y tomar las respectivas decisiones para generar acciones en las salidas (actuadores).

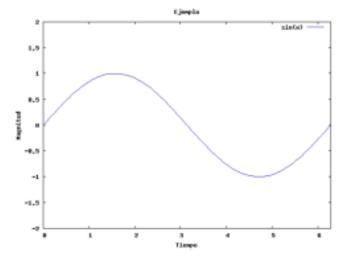


- Variable digital o variable discreta: son señales que tienen dos estados bien diferenciados
- En lógica serían los valores Verdadero (V) y Falso
   (F)
- También podemos considerar sus posibles valores como 1 ó 0.





- Variable analógica: son aquellas señales que pueden tomar un número infinito de valores comprendidos entre dos límites.
- La mayoría de los fenómenos de la naturaleza son señales de este tipo. (sonido, temperatura, voz, intensidad lumínica, etc.)

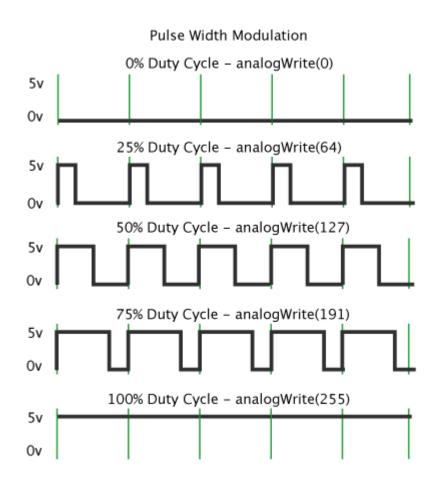




 Modulación por ancho de pulso (PWM, Pulse Width Modulation): es una técnica que consiste en variar el ancho de pulso de una señal de voltaje cuadrada con el objetivo de controlar la cantidad de potencia administrada a los componentes o elementos electrónicos conectados.



 De esta forma, con un ciclo de trabajo del 100 entregaríamos los totales; un ciclo de trabajo del 50 % entregaría voltaje de 2.5 V; con un ciclo de trabajo del 10 % conseguiríamos un voltaje del 0.5 así sucesivamente.



#### Microcontrolador

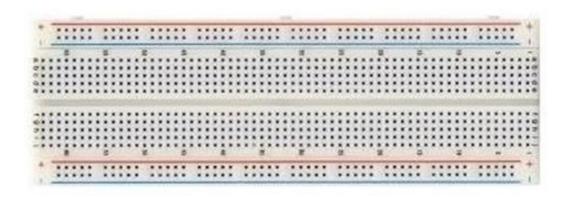


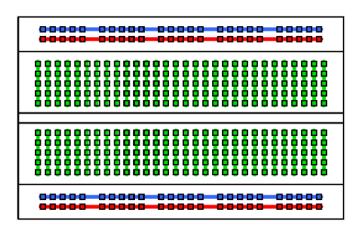
- Un microcontrolador es un circuito integrado programable, capaz de ejecutar las órdenes grabadas en su memoria.
- Un microcontrolador incluye en su interior las tres unidades funcionales principales: unidad central de procesamiento (CPU), memoria y periféricos de entrada y salida (I/O)
- Nuestra placa Arduino Mega utiliza el microcontrolador <u>ATMega2560</u> (o el <u>ATmega328</u> en la placa Arduino Uno r3)

#### Protoboard



 Es una placa reutilizable usada para construir prototipos de circuitos electrónicos sin soldaduras.
 Están compuestas por bloques de plástico perforados y numerosas láminas delgadas de una aleación de cobre, estaño y fósforo





#### Resistencia



• Es un material formado por carbón y otros elementos resistivos para disminuir la corriente que la atraviesa (se opone al paso de la corriente).



Representación simbólica

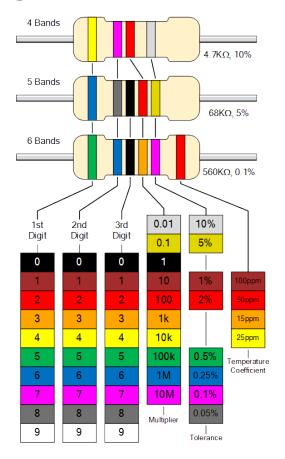


Aspecto exterior

### Valores de una resistencia



• El valor de una resistencia viene indicada por un código de colores impreso sobre la misma.



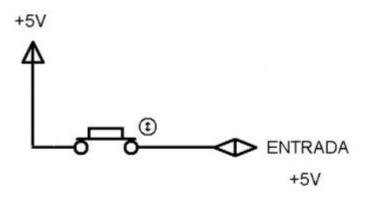
Colour	Digit	Multiplier	Tolerance
Black	0	1	
Brown	1	10	± 1%
Red	2	100	± 2%
Orange	3	1,000	
Yellow	4	10,000	
Green	5	100,000	± 0.5%
Blue	6	1,000,000	± 0.25%
Violet	7	10,000,000	± 0.1%
Grey	8		± 0.05%
White	9		
Gold		0.1	± 5%
Silver		0.01	± 10%
None			± 20%

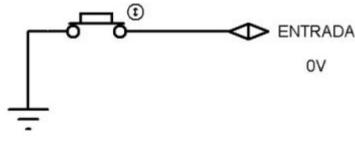


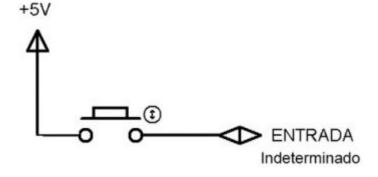
- Cuando hablamos de pullup y pulldown no nos referimos a un tipo especial de resistencias, sino a una configuración específica.
- Como ya hemos visto, en electrónica digital se trabaja siempre con dos estados: Alto (hay voltaje) o Bajo (no hay voltaje)
- Pero, ¿qué ocurre si tenemos un pin digital que no está conectado a nada? -> Estado de alta impedancia

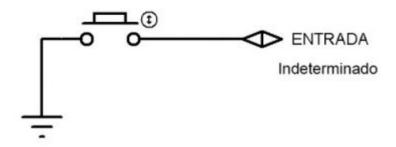


Ejemplo: pin digital conectado directamente a un pulsador





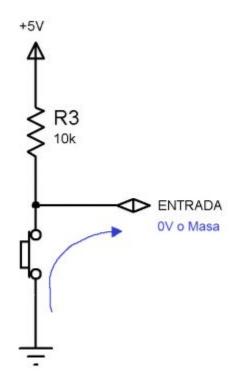


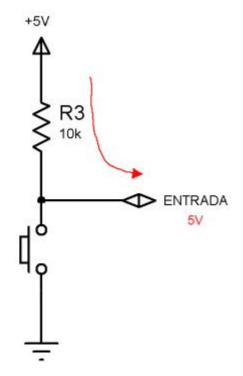




Resistencias PullUp:

en esta configuración aseguramos que el pin digital reciba una señal HIGH hasta que se pulse el botón del interruptor, y en ese momento la entrada digital quedará conectada a masa (LOW).

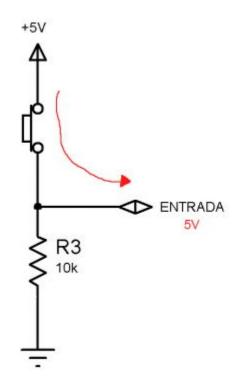


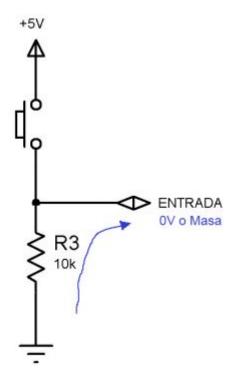




#### Resistencias PullDown:

funciona de forma inversa a la configuración PullUp, esta configuración dispondrá la entrada a LOW hasta que se pulse el botón.







 El controlador de la placa Arduino tiene resistencias pullup internas que podremos activar con el argumento INPUT\_PULLUP al configurar los pines

```
void setup() {
  pinMode(buttonPinl, INPUT_PULLUP);
}
```