Progettazione ed implementazione di un sistema Smart Parking basato su comunicazione Device-To-Device

Presentata da: Andrea Sghedoni

Alma Mater Studiorum · Università di Bologna SCUOLA DI SCIENZE Corso di Laurea Magistrale in Informatica

> Sessione III Anno Accademico 2015/2016

Relatore: Chiar.mo Prof. Marco Di Felice

Correlatore: Dott. Federico Montori



Indice

- Smart Parking: Stato dell'Arte
- Architettura del progetto
- Implementazione e tecnologie utilizzate
- Valutazione e Simulazione
- Conclusioni

Il parcheggio

- Il continuo processo di urbanizzazione ha portato al sovraffollamento di autoveicoli nelle città metropolitane
- Più del 30% della congestione del traffico è causata da utenti in cerca di parcheggio
- Parcheggi on-street
- Conseguenze negative:
 - perdita di tempo e denaro
 - ullet inquinamento ambientale (CO₂)
 - peggioramento della qualità di vita



Stato dell'arte

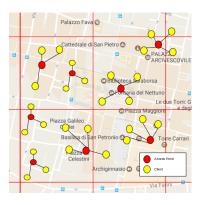
- Contenere gli effetti negativi legati al parcheggio
- 3 macrocategorie di sistemi Smart Parking:
 - Sistemi basati su reti di sensori:
 - Alta precisione
 - Alti costi di installazione e manutenzione
 - Sistemi basati su computer vision:
 - Algoritmi di IA
 - Alti costi
 - Sistemi basati su Crowdsensing e Crowdsourcing:
 - Contributo degli utenti
 - Intelligenza condivisa
 - Bassi costi

Il progetto

- Prototipo di un sistema Smart Parking in grado di favorire l'attività di parcheggio all'utente
- Crowdsensing
- Probabilità di parcheggio nelle zone limitrofe alla posizione corrente
- Disseminazione Device-To-Device (D2D)
- Spreading automatico e trasparente all'utente
- Sviluppo del prototipo su dispositivi mobili Android
- Analisi simulata tramite tool OMNeT++

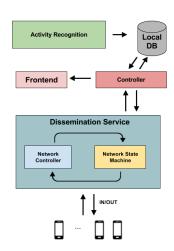
Scenario generale

- Città metropolitana
- Griglia logica suddivide la città
- Per ogni cella si stima la probabilità di parcheggio
- Topologie a stella di reti WiFi Direct:
 - Access Point
 - client



Architettura software

- Componente di Activity
 Recognition rileva eventi di parcheggio e rilascio
- Il Local DB salva informazioni sui parcheggi ed ultime sincronizzazioni effettuate
- Il Controller funge da interfaccia verso il database
- Il Dissemination Service sincronizza le informazioni in modalità D2D con altri peer all'interno del raggio di trasmissione



Probabilità di parcheggio

- ullet Sincronizzazione sugli eventi parcheggio/rilascio della cella i
- ullet Eventi parcheggio $E_{
 m i}^{
 m p}$ e rilascio $E_{
 m i}^{
 m r}$
- Slot totali N_i^t noto a priori
- Slot occupati:

$$N_{\mathrm{i}}^{\mathrm{o}} = E_{\mathrm{i}}^{\mathrm{p}} - E_{\mathrm{i}}^{\mathrm{r}}$$

• Tasso di occupazione:

$$ho_{
m i}^{
m o}=rac{
m extstyle N_{
m i}^{
m o}}{
m extstyle N_{
m i}^{
m t}}$$

• Probabilità di trovare parcheggio:

$$ho_{
m i}^{
m f}=1-
ho_{
m i}^{
m o}$$



Tecnologie utilizzate

- SO *Android 4.0* e superiori
- WiFi Direct
 - Peer-To-Peer (P2P) Group
 - Bonjour beacon
 - serialized Socket
- SQLite



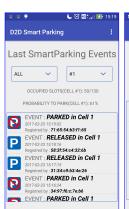




Screenshot









Valutazione e Simulazione

- OMNeT++, Veins, SUMO
- Zona nord-est di Bologna 1.5km x 2.5km
- ~ 3000 veicoli in 1800 simsec
- Verificare l'efficacia del processo di spreading



Parametri di simulazione

- Modulo SmartParking per modellazione logica
- 10 run indipendenti per tecnologia

Technology	range(m)	latency(s)
V2V 802.11p	up to 500	0
WiFi Direct	up to 100	2-10
Bluetooth	up to 20	5 - 15

Risultati - Accuratezza media della cella corrente

convergenza sulla conoscenza della cella corrente

Average current cell accuracy over the time - 3000 vehicles — VANET V2V - WiFi Direct Bluetooth Centralized 100 90 80 70 accuracy(%) 60 50 40 30 20 10 200 600 1000 1400 1800

time(s)

Risultati - Accuratezza media dello scenario

convergenza sulla conoscenza dello scenario generale

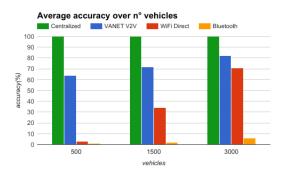


Risultati - Accuratezza media in base alla distanza



- L'accuratezza media decresce all'aumentare della distanza dalla posizione corrente
- L'accuratezza migliore nel raggio di 500m della posizione corrente (sincronizzazioni su cella corrente e adiacenti)

Risultati - Tasso di partecipazione



 Tasso di partecipazione determinante per la tecnologia D2D WiFi Direct

Conclusioni

- Sistema di Smart Parking con l'obiettivo di ottimizzare i parcheggi e favorire la viabilità generale
- L'utente ottiene in tempo reale la situazione parcheggi nei paraggi
- Tecnologia WiFi Direct con alto tasso di partecipazione può ottenere buoni risultati confrontandosi con tecnologie più costose e complesse (V2V 802.11p)
- Sviluppi futuri:
 - risparmio energetico sulle attività D2D
 - guidare l'utente verso le zone meno congestionate in base alla destinazione
 - individuare e favorire le sincronizzazioni che permettano di aumentare il processo di spreading

Grazie per l'attenzione!