

*Questa è la DEDICA:
ognuno può scrivere quello che vuole,
anche nulla ...*

Introduzione

Questa è l'introduzione.

Indice

Introduzione	i
1 Stato dell'arte	1
2 Progettazione	3
2.1 Scopo e problematiche	4
2.2 Scenario generale	4
2.3 Architettura generale	6
2.4 Architettura software	7
2.4.1 Organizzazione dell'informazione	10
2.4.2 Network State Machine	11
2.5 Probabilità di occupazione di una cella	13
3 Implementazione	15
3.1 Componente di disseminazione	15
3.1.1 Strategia di connessione tramite WiFiDirect	16
3.1.2 Il servizio background	17
3.1.3 Il NetworkController	18
3.1.4 Connessione ad un Access Point	19
3.1.5 Esplorazione dell'ambiente circostante	20
3.1.6 Funzionalità Access Point-like	24
3.1.7 Canali di comunicazione	27
3.1.8 L'ascoltatore BroadcastReceiverManagement	30
3.2 Screenshot	34

4	Valutazione	39
4.1	Strumenti	39
4.2	Modellazione	40
4.3	Obiettivi di simulazione	42
4.4	Configurazioni e run	43
4.5	Risultati	45
	Conclusioni	47
	Bibliografia	49

Elenco delle figure

2.1	Rappresentazione dell'Architettura generale	7
2.2	Rappresentazione dell'Architettura software	8
2.3	Network State Machine	12
3.1	Interazione utente per il consenso alla connessione	16
3.2	Screenshot della mappa di Bologna con probabilità di parcheggio	34
3.3	Screenshot della schermata Network State Machine(1)	35
3.4	Screenshot della schermata Network State Machine(2)	36
3.5	Screenshot della schermata di Activity Recognition	37
3.6	Screenshot delle liste di sincronizzazioni ed eventi parcheggio .	38
4.1	Interfaccia grafica SUMO di Bologna	41

Elenco delle tabelle

4.1	parametri di simulazione	44
-----	------------------------------------	----

Capitolo 1

Stato dell'arte

..... TODO

Capitolo 2

Progettazione

Il seguente capitolo ha lo scopo di illustrare in dettaglio il goal del progetto, le problematiche che vi stanno dietro ed il processo di progettazione su cui è stato necessario soffermarsi, per la successiva realizzazione ed implementazione.

La mission, descrivendola in pochi concetti, è sostanzialmente quella di determinare quando un utente parcheggia o rilascia uno slot e disseminare queste informazioni in maniera totalmente distribuita, senza alcun appoggio di una struttura centralizzata. Questo concetto diventa innovativo dal momento in cui non si passa dalla rete cellulare o da qualche gateway verso Internet per la comunicazione tra dispositivi, ma la comunicazione avverrà esclusivamente peer-to-peer, utilizzando tecnologie presenti nei più comuni device in commercio.

Quello che si vuole fornire all'utente sono delle probabilità di trovare parcheggio in una determinata zona della città, piuttosto che in altre.

Dettagli tecnologici ed implementativi saranno comunque discussi nel prossimo capitolo.

Di seguito verranno illustrati soprattutto le principali strutture che compongono il sistema, descrivendone funzionalità, utilità ed integrazione con le restanti componenti.

2.1 Scopo e problematiche

Come già accennato e discusso in precedenza lo scopo principale è quello di propagare informazioni, tra dispositivi mobili, in maniera completamente distribuita, senza l'appoggio di agenti centralizzati. Il device utente, tramite la componente di Activity Recognition presente nel software, rileva un evento di parcheggio o rilascio, dopo di chè tiene traccia dell'evento salvandolo in memoria locale.

Le informazioni campionate, sopradescritte, saranno l'oggetto della comunicazione tra i device che potranno fare assunzioni su eventuali zone dense di parcheggi liberi. Più gli utenti restano allineati e sincronizzati su questi dati, più restano aggiornati e consapevoli della situazione parcheggi nei dintorni. Per scelta progettuale, la città viene divisa in celle (identificate con id univoci), permettendo così alla logica di disseminare informazioni relative alla cella in questione e a quelle adiacenti. Un altro aspetto non meno importante di quelli già illustrati, è il fatto che il servizio deve funzionare in modo continuativo nel tempo e soprattutto in maniera totalmente autonoma. Questo significa che l'utente, senza nessuna interazione con il device (mantenendolo per esempio in tasca), sincronizza comunque i propri dati con quelli di utenti circostanti, nei paraggi. La funzionalità appena descritta, per renderla robusta, ha richiesto una fase implementativa consistente, la quale verrà illustrata tecnicamente in seguito.

2.2 Scenario generale

Lo scenario che si va a considerare per l'utilizzo di un'applicazione di questo genere è una città metropolitana. Questa può essere diversamente interpretata e suddivisa logicamente in una griglia composta da celle (quadranti), dove ognuna di queste viene identificata univocamente da una coppia di coordinate X e Y. Si presuppone che il numero di parcheggi disponibili in una data cella sia un dato noto a priori, il quale comprende tutti gli slot disponibili nelle strade che sono logicamente raggruppate, all'interno del

quadrante considerato. Si ricorda che si fa riferimento a parcheggi pubblici su strada e non a strutture private o a circuito chiuso.

Il device dell'utente, tramite l'implementazione presente nell'app, performando un evento di parcheggio o rilascio, riesce a recuperare la cella in cui risiede logicamente e registrerà nel proprio database locale che l'evento si è verificato in quello specifico quadrante. Le assunzioni sulla probabile quantità, in percentuale, di parcheggi liberi vengono calcolate sulla granularità della cella.

In fase di progettazione, si è giunti alla conclusione che non è sufficiente scambiarsi il numero di parcheggi liberi/occupati derivanti da dati statistici, in quanto ogni utente potrebbe avere una parziale, ma diversa, visione dello scenario. Da ciò deriva la necessità di sincronizzarsi su tutti gli eventi che sono successi recentemente in una determinata zona (cella) e quelle adiacenti. Quando due peer cercheranno di sincronizzarsi verranno scambiate le informazioni relative alla cella corrente e quelle adiacenti. In questo modo, si cerca di fornire all'utente, previsioni più precise sulle celle che sono nei pressi della posizione corrente del device. Questo evita overhead nella comunicazione e sincronizzazione di entries che non sono utili all'utente. Rimanendo nel discorso di overhead, è normale pensare che questo modello possa “esplodere“, in quanto la mole di dati potrebbe diventare enorme con il passare del tempo, così come le opportunità di sincronizzazione. Per evitare che questo succeda, viene controllata la dimensione del database locale, ed eventualmente eliminate le entries meno aggiornate. Inoltre i peers possono effettuare sincronizzazioni soltanto dopo una certa threshold, espressa in secondi. Questi concetti sono stati parametrizzati in fase di implementazione, quindi possono essere giustamente calibrati in base all'ambiente in cui si intende utilizzare l'app.

2.3 Architettura generale

L'architettura generale, analizzandola da un punto di vista esterno, prevede come unici attori i device utenti. Questi muovendosi all'interno dell'ambiente città restano in attesa di possibili sincronizzazioni. Ogni dispositivo, che presenta il servizio di comunicazione e sincronizzazione attivo, può interpretare fondamentalmente due ruoli concettuali:

- **ROLE ACCESS POINT:**

Il device funge da Access Point, offrendo la possibilità a device presenti in prossimità di agganciarsi all'HotSpot esposto. Una volta che un Client si connette stabilmente ad esso avrà l'opportunità di aprire un canale di comunicazione e sincronizzare i propri dati con quelli del Access Point, denominato anche come Server. Inoltre l'Access Point notifica la propria presenza e informazioni utili attraverso la propagazione di un beacon di servizio.

- **ROLE CLIENT:**

Se un device si accorge della presenza di un HotSpot nelle vicinanze, grazie al beacon sopracitato, può tentare di connettersi come Client all'Access Point. Qualora riesca ad agganciarsi in modo stabile verranno avviati i canali di comunicazione, su cui effettuare una sincronizzazione tra i device Client e Server.

A questo punto la topologia della rete generale può essere vista come hub di hub, ovvero tante piccole star, dove grazie al movimento inerziale dei device si riuscirà ad ottenere una propagazione dell'informazione, interconnettendo appunto diverse star tra di loro, ad istanti di tempo differenti.

Come si può comprendere dalla figura 2.1, i device muovendosi continuamente all'interno dello scenario (identificato in questo caso con la griglia città), formeranno continuamente nuove star, con attori sempre diversi. Questo fattore è determinante per il processo di propagazione delle informazioni, in quanto dati presenti in una star, verranno sincronizzati, in istanti successivi,

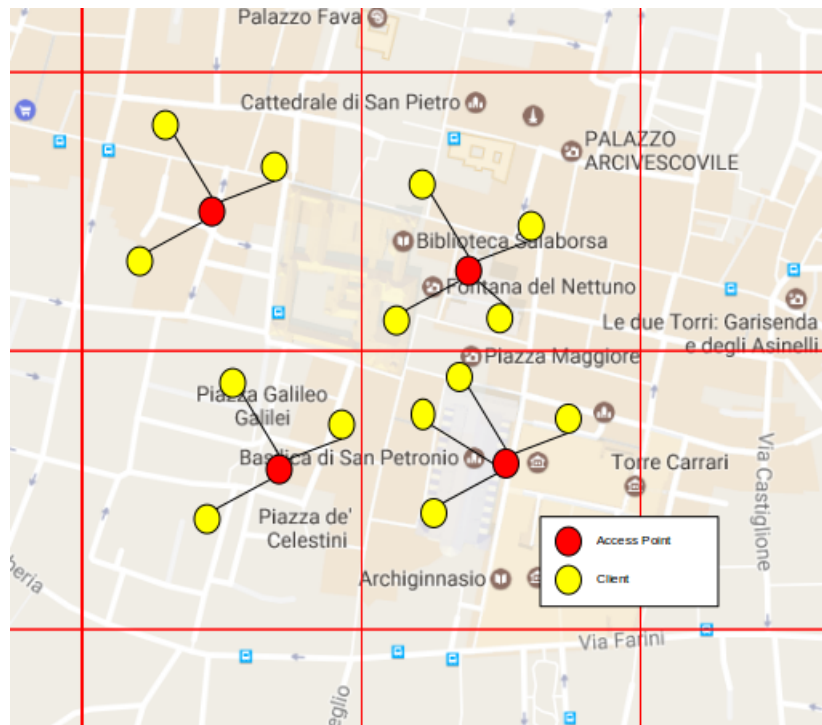


Figura 2.1: Rappresentazione dell'Architettura generale e della divisione in celle di una porzione di Bologna

con star diverse. L'analisi dello spreading delle informazioni, la sua efficacia ed accuratezza sono illustrate nel capitolo di valutazione, nel quale si cerca di capire se questo meccanismo è attuabile nella realtà.

2.4 Architettura software

Prima della fase di implementazione, è stata necessaria una fase di progettazione dell'architettura software. L'applicazione, per essere considerata utilizzabile dagli utenti ed efficace nel meccanismo di spreading, necessita di numerosi componenti e soprattutto dell'interazione tra essi.

Nella figura 2.2 sono stati messi i componenti principali che concettualmente compongono l'architettura e come questi collaborano. Di seguito vengono spiegati i compiti che ogni struttura deve compiere per la corretta esecuzione

dell'applicativo software:

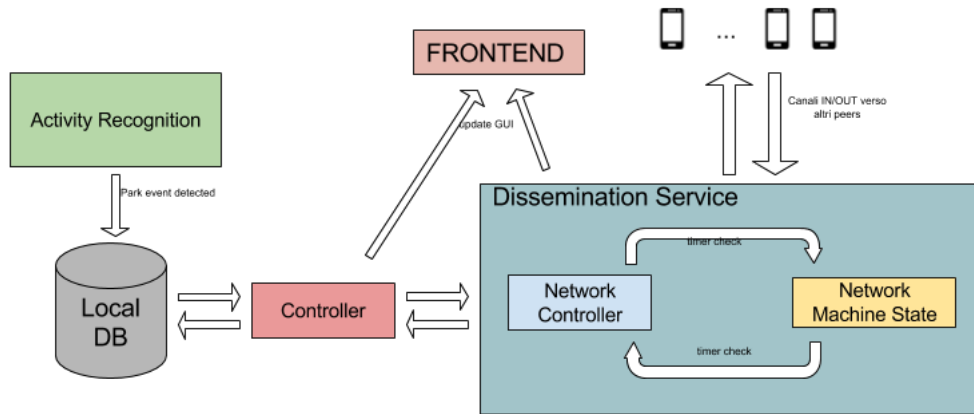


Figura 2.2: Rappresentazione dell'Architettura software

- **Componente di Activity Recognition:**

Il componente di activity recognition si preoccupa di rilevare gli eventi di parcheggio e rilascio, che un determinato utente compie, col trascorrere del tempo. Questo è possibile tramite l'utilizzo dei sensori, i quali campionano periodicamente lo stato di accelerometro e giroscopio, mappandoli tramite un algoritmo decisionale in un'attività ben definita. Questo processo, in realtà, si compone di due fasi come training e recognition. La prima è necessaria alla seconda e riguarda il campionamento dei dati sensore in una attività definita dall'utente di CAR o NO_CAR. La seconda, invece, grazie ai campioni rilevati nella prima riuscirà a fare assunzione sul tipo di attività che l'utente sta svolgendo. Quando il componente capisce che si è passato da uno stato CAR ad uno stato NO_CAR, significa che l'utente ha parcheggiato l'autovettura, mentre, dualmente, se si passa da uno stato NO_CAR a CAR, significa che l'utente ha rilasciato uno slot. Quando una di queste due situazioni accade, si registra l'evento nel database locale.

- **Componente Database locale:**

Il Database locale si preoccupa di persistere le informazioni sul device

utente, le quali poi verranno processate per calcolare la probabilità di parcheggio in una determinata zona. Le informazioni che vengono memorizzate sono illustrate più precisamente nel paragrafo 2.5.

- **Componente Controller:**

Il Controller si preoccupa di scrivere, aggiornare e dare accesso alle informazioni presenti nel database locale. Inoltre, è stato pensato come semplice meccanismo di Object-Relational Mapping(ORM), per integrare al meglio le logiche ad oggetti con i dati presenti nel DBMS.

Sostanzialmente, può essere interpretato come un oggetto Controller, del pattern MVC (Model-View-Controller), gestendo ed implementando le classi del Modello.

- **Componente Frontend:**

Il frontend sono sostanzialmente le views che verranno mostrate all'utente, sul proprio device Android. Si è optato per un frontend semplice, per rendere utilizzabile l'app a qualsiasi tipo di utente, pur fornendo ad esso tutte le informazioni necessarie sullo stato dei parcheggi nelle vicinanze. Nella sezione Screenshot è possibile prendere visione del layout grafico pensato per l'applicazione.

- **Componente Dissemination Service:**

Il componente di disseminazione delle informazioni è il cuore del progetto e l'elemento più articolato all'interno dell'architettura. Questo è composto da diversi sottocomponenti, la maggior parte dei quali verranno illustrati con precisione nel capitolo di implementazione. Il disseminatore è un servizio che gira in background e la logica è scandita da una FSM (Finite State Machine), dove in base allo stato in cui ci si trova verranno compiute azioni, piuttosto che altre. Quando viene rilevata una nuova connessione ad un peer, il componente si preoccupa anche di gestire il corretto funzionamento della comunicazione, gestendo i canali di input e output verso gli altri device, nel range di comunicazione.

2.4.1 Organizzazione dell'informazione

L'organizzazione e persistenza dei city data è ovviamente una fase determinante del progetto. Si è optato per la realizzazione di un database di tipo relazionale, composto principalmente da due tabelle, indipendenti l'una dall'altra.

La prima tabella, denominata, `park_events` colleziona tutti gli eventi che gli utente compiono o ricevono in seguito a sincronizzazioni con altri utenti.

La seconda tabella `synchronizations` colleziona invece tutte le sincronizzazioni che hanno coinvolto il device in questione.

Come verrà illustrato nel capitolo relativo all'implementazione, gli strumenti utilizzati si baseranno completamente sullo standard SQL, i quali permetteranno una semplice gestione di query di filtraggio, creazione, modifica, cancellazione.

Entrando più in dettaglio nella composizione delle tabelle e degli attributi salvati, si mostra di seguito uno schema riassuntivo di ciò che viene messo a database:

Tabella ***park_events***:

- *cell_id* : identificativo univoco della cella che la identifica all'interno della grid city. Informazione di tipo geografica.
- *event* : evento che può essere limitatamente PARKED o RELEASED. Indica se l'entry fa riferimento ad una sosta o alla liberazione di un parcheggio.
- *timestamp* : datetime che indica il momento in cui è stato performedo l'evento in questione.
- *mac* : identificativo univoco del device che ha performedo l'evento di parcheggio o rilascio.

La PRIMARY KEY è composta da *<timestamp, mac>*. L'idea che vi sta dietro è quella che un utente può performare, in un dato istante, al più un

unico evento di rilascio o parcheggio.

Tabella *synchronizations*:

- timestamp : datetime in cui è avvenuta la sincronizzazione.
- mac : id univoco dell'altro device con cui è stata possibile la sincronizzazione.
- ap_role : booleano che indica se ero Access Point o meno al momento della sincronizzazione.

Questa tabella oltre a fini statistici, è importante perché permette di evitare che due device si sincronizzino in continuazione. Grazie all'attributo timestamp, si riesce a risalire all'ultima sincronizzazione che ha coinvolto il device e di conseguenza, è possibile settare una time threshold, sotto la quale non è possibile iniziare una nuova sincronizzazione. Le logiche implementate a backend non permettono lo scambio di dati in istanti troppo vicini tra loro. Questo meccanismo può esser visto come un minimo di salvaguardia da cicli continui o sovrapposizione di sincronizzazioni.

2.4.2 Network State Machine

Come già accennato nell'architettura software, il processo di disseminazione delle informazioni è scandito da una macchina a stati finiti. Si è deciso di approfondire questo componente per far comprendere meglio come vengono gestite le sincronizzazioni tra i device utente coinvolti.

Alla partenza del servizio, il device, non ha conoscenza dell'ambiente circostante, di conseguenza si rende disponibile come ruolo di Access Point ed entra nello stato STATE_ACCESS_POINT_NO_PEERS. Quando si riesce a scoprire la presenza di altri peer, nei paraggi, si entra nello stato STATE_ACCESS_POINT_PEERS. A questo punto, il device, si mette all'ascolto di eventuali beacon di servizio, i quali potrebbero notificare la presenza di un preesistente AccessPoint.

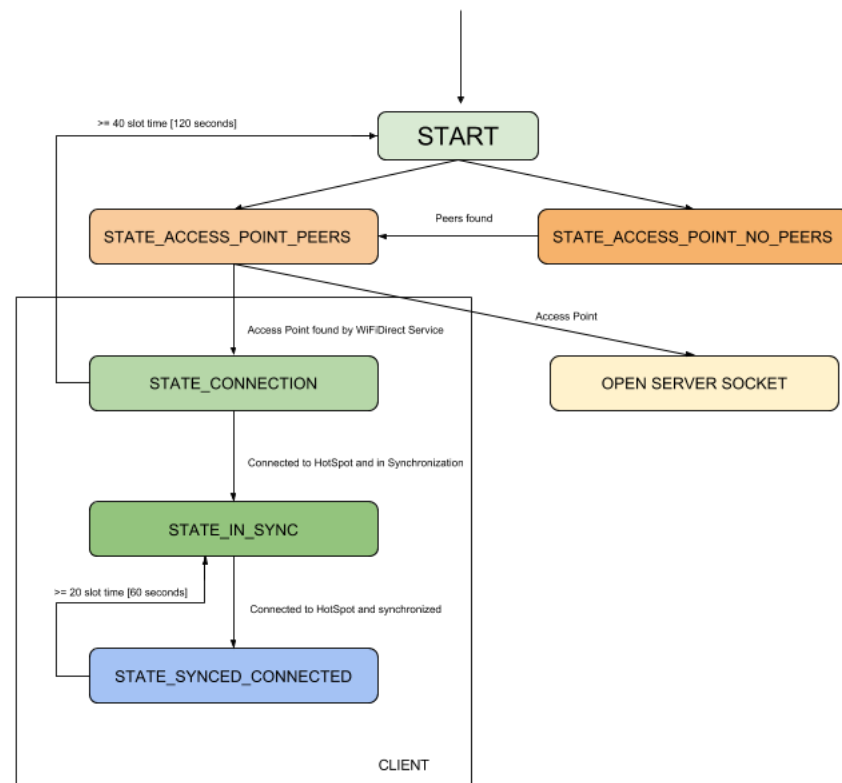


Figura 2.3: Network State Machine

Se questo non accade, il device rimane disponibile come ruolo di Access Point, notificando la propria presenza in beaconing e fornendo opportunità di sincronizzazioni ad eventuali client in arrivo (stato **OPEN_SERVER_SOCKET**). Diversamente, se il device comprende la presenza di un Access Point già consolidato in zona, smette di svolgere il ruolo di HotSpot e comincia a comportarsi come Client, entrando, di conseguenza, nello stato **STATE_CONNECTION**. Ora il device cerca di connettersi all'HotSpot, esposto grazie alla tecnologia WiFiDirect. Se il processo porta ad una connessione stabile e ad un assegnazione di un indirizzo IP, verrà automaticamente aperto un canale di comunicazioni bidirezionali tra il Client e Server, iniziando così la fase di

sincronizzazione (stato IN_SYNC).

Come si può notare dallo schema in figura 2.3, dallo stato STATE_CONNECTION vi è anche la possibilità di ripartire dall'inizio, nel caso in cui, il device non riesca a connettersi all'HotSpot in un tempo ragionevole, entro una certa threshold. Questo è stato fatto per evitare situazioni di stallo e cercare di ripartire da un punto più stabile. Supponendo che la sincronizzazione sia andata a buon fine, si passa allo stato STATE_SYNCED_CONNECTED, il quale significa che la sincronizzazione è terminata ma si è ancora agganciati all'HotSpot del Server. A questo punto, gli attori coinvolti, potrebbero allontanarsi a tal punto da rompere il legame creato e quindi il servizio ripartirebbe dallo stato iniziale di START. Altrimenti, se gli utenti restano nelle vicinanze l'uno dell'altro, in modo tale da mantenere attiva la connessione, si dà l'opportunità al Client (dopo una certa threshold) di richiedere nuovamente una sincronizzazione.

2.5 Probabilità di occupazione di una cella

Questa parte si preoccupa, man mano che le informazioni giungono nel database locale, di calcolare le probabilità di trovare parcheggio in una determinata cella della città, piuttosto che in altre.

Si ricorda che il dato che si fornisce all'utente è una probabilità e non un valore certo, così da dare indicazioni agli utenti, sulle zone, che statisticamente saranno meno congestionate, in termini di slot occupati.

Un'altra precisazione riguarda il fatto che più utenti utilizzeranno l'applicazione, come supporto al parcheggio, e più dati verranno disseminati tra i device, aumentando progressivamente l'affidabilità delle probabilità fornite agli utenti.

Supponendo che il numero di slot totali in una generica cella i , identificato con la sigla N_i^t , sia noto a priori, lo si può interpretare anche come la somma tra numero di slot liberi, N_i^f , e numero di slot occupati N_i^o . Questi ultimi due, possono essere ricavati a partire dagli eventi di parcheggio e rilascio, i

quali sono presenti nel database locale citato in precedenza.

In particolare, il numero dei parcheggi occupati N_i^o può essere ricavato dalla differenza tra il numero di eventi parcheggio E_i^p ed il numero di eventi rilascio E_i^r .

$$N_i^o = E_i^p - E_i^r$$

A questo punto, conoscendo già il numero totale degli slot, è facile calcolare il tasso di occupazione di una determinata cella:

$$p_i^o = \frac{N_i^o}{N_i^t}$$

Infine calcoliamo la probabilità di trovare parcheggio, servendosi del tasso di occupazione appena calcolato:

$$p_i^f = 1 - p_i^o$$

Quest'ultima sarà l'informazione, messa in percentuale, a cui l'utente avrà accesso una volta aperta l'applicazione, dove verrà visualizzata la mappa della città suddivisa in griglia ed ogni quadrante sarà colorato in base alla probabilità di trovare parcheggio.

Nella sezione screenshot, figura 3.2, è possibile vedere quanto descritto.

Capitolo 3

Implementazione

Come ribadito nel Cap. 2 l'obiettivo del progetto è quello di disseminare informazioni di smart parking in modalità Device-to-Device, senza l'ausilio di alcuna infrastruttura di rete intermediaria. In base alle informazioni ricevute, si riuscirà dunque a fare assunzioni sulle quantità di parcheggi disponibile in determinate zone della città.

L'implementazione riguarda la realizzazione del processo sopradescritto nel Sistema Operativo Android, con l'ausilio della tecnologia WiFiDirect. Quest'ultima, presente a partire dalle librerie API 14 e device con Android 4.0 o superiori, permette la comunicazione one-to-one tra dispositivi utente.

Il capitolo seguente mostra i passi necessari alla realizzazione, dettagliando i componenti software realizzati partendo dalla base di progettazione, illustrata precedentemente.

3.1 Componente di disseminazione

Il paragrafo illustra tutti gli attori principali che compongono il servizio di disseminazione delle informazioni. Si è cercato di spiegare, in ogni sottoparagrafo, le funzionalità del componente e l'interazione con gli altri. Questa è la parte che, in fase di implementazione, ha richiesto maggior sforzo ed

essendo il cuore del progetto, verrà maggiormente descritta, addentrandosi anche nell'analisi del sorgente.

3.1.1 Strategia di connessione tramite WiFiDirect

La tecnologia WiFi Direct rende possibile la creazione di cosiddetti P2P Groups, i quali possono essere comparati ad infrastrutture WiFi. Il device che detiene le funzionalità di Access Point viene definito P2P Group Owner, il quale può comunque mantenere attive connessioni cellulari (come ad esempio il 4G). Per realizzare lo scopo del progetto il WiFi Direct non è stato utilizzato in maniera tradizionale, bensì in modalità legacy.

Questo perchè, almeno nel primo incontro tra due device, la nascita della connessione necessita dell'interazione utente (come mostrato in figura XX). Il nostro processo di comunicazione peer-to-peer non prevede però alcuna interazione dell'utente, in quanto i dispositivi devono scoprirsi e comunicare in maniera del tutto autonoma e trasparente.

Utilizzando la modalità legacy, un dispositivo crea un P2P Group fungendo da Access Point, mentre gli altri lo percepiscono e si connettono ad esso come un normale HotSpot 802.11. Questo dà la possibilità di connettere più client per Access Point, formando logicamente le topologie a stella, citate nel paragrafo di Architettura generale, nel Cap. 2.

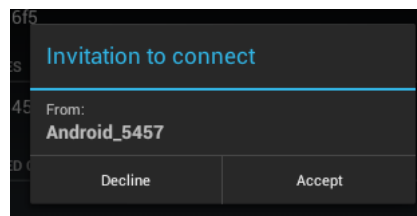


Figura 3.1: Interazione utente per il consenso alla connessione

3.1.2 Il servizio background

Il processo di comunicazione tra peers avviene in maniera completamente trasparente all'utente, per questo è stato necessario implementare un servizio che svolgesse il meccanismo di invio e ricezione dati, anche nel caso in cui l'applicazione venisse chiusa. Un Service è un componente Android, sprovvisto di interfaccia grafica, che si preoccupa di compiere procedure totalmente in background. Questo componente, presente nel package services, viene denominato NetworkAutoService, ed estende appunto la classe Service di Android.

- `onCreate` : Si preoccupa di creare il servizio e notificare l'utente di ciò con l'apparizione di un Toast.
- `onStartCommand` : Metodo che inizia l'esecuzione vera e propria del servizio in background. Qui, sostanzialmente, espone in beaconing la possibilità di fungere da AccessPoint e si mette alla ricerca di preesistenti HotSpot nei paraggi. Queste funzionalità verranno descritte meglio in seguito. Inoltre richiama il metodo privato `startCheckNetworkTimer`, illustrato tra poche righe. Richiamando tale funzione il servizio è attivo e pronto per il processo di sincronizzazione e disseminazione. Si ricorda che la partenza di questo è sancita dall'utente tramite interfaccia grafica, alla pressione di un pulsante.
- `onDestroy` : Metodo che ferma il servizio e libera le strutture dati necessarie al processo di networking. L'utente richiama implicitamente questo metodo alla pressione del bottone di Stop del servizio.
- `startCheckNetworkTimer` : Metodo privato che inizializza un oggetto Timer e lo schedula ogni 30s. Questi 30s possono essere interpretati logicamente come un time slot. L'azione schedulata, prevede l'invio di un Broadcast Intent, in modo tale che il Broadcast Receiver lo possa catturare e controllare lo stato della macchina a stati finiti, definita in fase di progettazione.

3.1.3 Il NetworkController

Il NetworkController si preoccupa di fornire gli strumenti necessari alla gestione degli attori coinvolti nel processo di networking e disseminazione locale delle informazioni. Questo oggetto è stato implementato seguendo le linee guida del Pattern Singleton. Questo pattern permette, fondamentalmente, di creare una ed una sola istanza di una particolare classe, rendendola disponibile in ottica globale. Il concetto è quello di avere oggetti Java che permettano di avere controllo, in ogni punto del progetto, sulle componenti fondamentali dell'architettura implementata. Infatti, la mansione principale di questa classe è proprio quella di esporre le istanze degli oggetti che permettono la realizzazione del processo di disseminazione locale. Tramite questa è possibile accedere all'oggetto NetworkServiceSearcher, NetworkAccessPoint e NetworkConnection. Il primo, come verrà illustrato in seguito, si preoccupa di segnalare la presenza di beacon di servizio nelle vicinanze, il secondo governa eventuali funzionalità da Access Point del device, mentre il terzo implementa funzionalità client per connettersi ad HotSpot nei paraggi. Inoltre, il NetworkController, registra in una variabile lo stato corrente della Network Machine State, la quale scandisce logicamente il processo di spreading. Infine, espone metodi per la registrazione e rilascio del BroadcastReceiver. Di seguito vengono elencate i metodi principali che la classe espone:

- startAccessPoint / stopAccessPoint : Metodi che decretano l'inizio, o la fine, del device come Access Point.
- startConnection / stopConnection : Metodi che cercano di connettersi, o scollegarsi, da un HotSpot.
- startServiceSearcher / stopServiceSearcher : Metodi che sanciscono l'inizio, o la fine, della ricerca di beacon di servizio nelle vicinanze.


```
/* disable others */
for (WifiConfiguration cnf:this.wifiManager.getConfiguredNetworks()) {
    this.wifiManager.disableNetwork(cnf.networkId);
}

/* set passphrase */
this.wifiConfig = new WifiConfiguration();
this.wifiConfig.SSID = String.format("\"%s\"", SSIS);
this.wifiConfig.preSharedKey = String.format("\"%s\"", passphrase);

/* try to reconnect with new config */
int id = this.wifiManager.addNetwork(this.wifiConfig);
this.wifiManager.enableNetwork(id, false);
this.wifiManager.reconnect();
}

public void Stop(){
    Log.d(TAG, "Remove connection with AP!!");
    this.wifiManager.disconnect();
}
}
```

3.1.5 Esplorazione dell'ambiente circostante

Questa classe ha lo scopo di capire la situazione nell'ambiente esterno, scoprendo quanti e quali attori vi sono nelle vicinanze e comportarsi di conseguenza. Ogni device, per decidere se fungere da AccessPoint o se connettersi come client ad un HotSpot già esistente, ha bisogno di comprendere ed essere avvisato della presenza o meno di altri host nell'ambiente locale.

Scoperta di peers

La classe `WiFiP2PManager` di Android, permette di gestire tramite chiamate API la connessione peer-to-peer tra device. Molte chiamate implementate fanno riferimento ad eventi asincroni, di conseguenza è stato necessario implementare `Listener` in modo tale da porre determinate logiche, al succedersi di determinati eventi. Uno di questi può essere individuato nella scoperta di peers, dove si prende nota dell'eventuale presenza di altri device Android nell'ambiente circostante. Questo può essere ritrovato nella funzione `startPeerDiscovery` della classe `NetworkBeaconPeerSearcher`, dove viene richiamato il metodo `discoverPeers` del `WiFiP2PManager`. A questo punto il device è pronto a notificare la presenza di eventuali peers nelle vicinanze. Per catturare queste notifiche è stato necessario implementare un personale `PeerListListener`, il quale grazie al metodo `onPeersAvailable` (`WifiP2pDeviceList peers`) restituisce la lista dei peers presenti nei paraggi.

Beacon di servizio

Sempre nell'ambito peer-to-peer, la tecnologia Android, permette di pubblicizzare un servizio ad altri device prima di un'effettiva connessione tra i dispositivi. La documentazione per developer di Android, specifica che questo meccanismo è stato fatto per individuare, in una fase iniziale, peer che esponessero determinati servizi, piuttosto che altri. Questa funzionalità è stata fondamentale per la realizzazione del progetto, in quanto permette di fare assunzioni prima di effettuare tentativi di connessione tra peer. In un primo momento si è pensato di inserire le informazioni relative agli eventi parcheggio direttamente all'interno di questi pacchetti, in quanto vi è la possibilità di inserire un tipo di dato `Map<String, String>`. Con questo tipo di meccanismo si sarebbe potuto attuare il cosiddetto piggybacking, inserendo il vero payload direttamente dentro a questi pacchetti di servizio. Questa strategia, oltre ad abbassare notevolmente la complessità, avrebbe permesso di scambiare dati in broadcast tra device, senza che questi instaurassero una connessione. L'implementazione però non è resa possibile a causa del

basso contenuto, in termini di dimensione, che può contenere il tipo di dato `Map<String, String>`. Lo standard consiglia di tenere questo contenuto sotto i 200 bytes e non è raccomandato superare i 1300 bytes. Provando empiricamente, si è potuto confermare la restrinzione appena citata. Gli `ArrayList` degli eventi che vogliamo sincronizzare hanno un contenuto maggiore del limite tecnologico imposto, per questo motivo si è dovuto virare sul meccanismo di `AccessPoint` e connessioni automatiche. Questi pacchetti risultano comunque determinanti, in quanto incapsuleranno la stringa passphrase, necessaria ai client per connettersi in maniera automatica all'HotSpot esposto. Tornando al progetto, è possibile scoprire questi servizi tramite il metodo `startBeaconDiscovery`, il quale chiama a sua volta il metodo `discoverServices` del `WiFiP2PManager`. Il Listener, relativo alla scoperta di un servizio, riguarda la creazione di un oggetto `DnsSdServiceResponseListener`, il quale implementando il metodo `onDnsSdServiceAvailable`, fornisce in input tutte le informazioni necessario sul servizio appena scoperto (ad esempio nome, tipo, device).

Logiche di scoperta

Nei precedenti due sottoparagrafi si è cercato di illustrare le funzionalità principali che si ritrovano nella classe `NetworkBeaconPeerSearcher`, illustrando le funzioni API chiave utilizzate. Ora si cercherà di spiegare la logica che è stato necessario implementare e come la scoperta di peers e servizi si interfacciano tra loro. Quando un device scopre la presenza di almeno un peer attorno a lui, si mette immediatamente all'ascolto di eventuali servizi esposti da altri utenti. Nel momento in cui si scoprisse un servizio idoneo che indichi la presenza di un `D2DSmartParking AccessPoint`, in attesa di possibili sincronizzazioni, viene mandato un broadcast Intent tale da notificare al `BroadcastReceiver` di iniziare il processo di connessione all'HotSpot trovato. La classe che implementa tutte queste funzionalità è abbastanza ampia, per questo, di seguito, si mostra il solo codice relativo ai Listeners citati nel paragrafo.


```
...
peerListListener = new WifiP2pManager.PeerListListener() {
    public void onPeersAvailable(WifiP2pDeviceList peers) {
        int nPeers = 0;
        for (WifiP2pDevice peer : peers.getDeviceList()) {
            nPeers++;
            Log.d(TAG, "PEER FOUND: " + peer.deviceName);
        }
        /* if there is someone, looking for D2DSP service */
        if(nPeers > 0){
            Log.d(TAG, "Search for a D2DSP service...");
            NetworkController.getInstance().networkStateMachine =
                Constants.STATE_ACCESS_POINT_PEERS;
            startBeaconDiscovery();
        } else { /* else search peers */
            Log.d(TAG, "Search for peers...");
            NetworkController.getInstance().networkStateMachine =
                Constants.STATE_ACCESS_POINT_NO_PEERS;
            startPeerDiscovery();
        }
    }
};
...
serviceListener = new WifiP2pManager.DnsSdServiceResponseListener() {
    public void onDnsSdServiceAvailable(String serv, String type,
                                         WifiP2pDevice dev) {
        if (serviceType.startsWith(NetworkTestFragment.SERVICE_TYPE)) {
            if(broadcaster != null) {
                Log.d(TAG, "find a D2DSP beacon!");
                Intent intent = new Intent(Constants.INTENT_D2D_AP_FOUND);
                intent.putExtra(Constants.INTENT_D2D_AP_ACCESSDATA, serv);
            }
        }
    }
};
```

```
        context.sendBroadcast(intent);
    }
} else {
    Log.d(TAG, "This service is not for me!");
}
/* continue search peers */
startPeerDiscovery();
}
};
...
```

3.1.6 Funzionalità Access Point-like

Le funzionalità necessarie ad un device per interpretare il ruolo di Access Point, sono definite nella classe `NetworkAccessPoint`. Queste, sostanzialmente, riguardano la creazione spontanea e autonoma di un WiFi Direct Group, con la conseguente autoelezione a Group Owner. La classe implementa delle interfacce astratte Android, le quali permettono di catturare segnali relativi alla gestione del WiFiDirect Group. In particolare, l'interfaccia `WifiP2pManager.GroupInfoListener` permette di essere notificati quando il Gruppo è stato creato. Questo è permesso dal metodo `onGroupInfoAvailable` (`WifiP2pGroup group`), dove in input vengono date tutte le informazioni necessarie sul gruppo appena formato. A questo punto all'interno del metodo si richiama una procedura `startBeaconAP` per creare ed esporre il servizio di notifica, in modo tale da che gli utenti esterni riescano, tramite questo beacon, a connettersi automaticamente all'HotSpot. Oltre a questa operazione viene fatto partire il meccanismo per ricevere connessioni in input tramite Socket, operazione che verrà approfondita in seguito. Come citato in precedenza, il beacon incorpora l'informazione di passphrase in modo tale che la connessione possa avvenire in maniera automatica tramite la classe `NetworkConnection`. Il codice sottostante mostra la creazione del gruppo tramite il

metodo `createGroup` e l'esposizione del servizio in merito alla notifica della corretta creazione della rete:

```
...
/* Creation of Group */
public void start() {

    p2p = (WifiP2pManager) NetworkController.getInstance().managerP2P;

    if (p2p == null) {
        Log.d(TAG, "Wi-Fi Direct NOT SUPPORTED, BYE!");
    } else {
        channel = NetworkController.getInstance().channel;
        /* WiFi Direct Group creation */
        p2p.createGroup(channel, new WifiP2pManager.ActionListener() {
            public void onSuccess() {
                Log.d(TAG, "WiFiDirect Group created!!");
            }
            public void onFailure(int reason) {
                Log.d(TAG, "Error in creation, error code " + reason);
            }
        });
    }
}
...
@Override
public void onGroupInfoAvailable(WifiP2pGroup group) {
    try {
        Log.d(TAG, "WiFi Direct Net is created, expose beacon service...");
        ...
        startBeaconAP("D2DSP:" + group.getNetworkName() + ":" +
            group.getPassphrase() + ":" + netAddress);
    }
}
```

```
...
/* Start Socket Server for synchronizations with clients */
if(NetworkController.getInstance().server == null) {
    NetworkController.getInstance().server = new Server();
}
} catch(Exception e) {
    Log.d(TAG, "onGroupInfoAvailable, error: " + e.toString());
}
}
...
private void startBeaconAP(String instance) {
    /* beacon fot notify client of Access Point presence */
    Map<String, String> record = new HashMap<String, String>();
    record.put("D2DSP", "apactive");

    WifiP2pDnsSdServiceInfo service =
        WifiP2pDnsSdServiceInfo.newInstance(
            instance, Constants.SERVICE_TYPE, record);

    p2p.addLocalService(channel, service,
        new WifiP2pManager.ActionListener() {
        public void onSuccess() {
            Log.d(TAG, "Beacon is in air!");
        }
        public void onFailure(int reason) {
            Log.d(TAG, "Adding local service failed, error code " + reason);
        }
    });
}
...

```

3.1.7 Canali di comunicazione

Una volta che l'Access Point crea la rete ed altri peer riescono a connettersi, identificandosi con un indirizzo IP, si può passare all'apertura dei canali di comunicazione ed alla sincronizzazione degli eventi di parcheggio/rilascio. I canali di comunicazione si basano su Socket serializzate, permettendo di inviare e ricevere, con un semplice casting, direttamente degli `ArrayList<ParkEvent>`. L'AccessPoint, appena notificato dell'avvenuta creazione del gruppo, richiama la creazione di un oggetto di tipo `Server`, il quale istanzia una `ServerSocket`, mettendosi in ascolto di eventuali richieste Socket dai client, con il metodo `accept()`. I clients invece, quando notificati dal `BroadcastReceiver` dell'avvenuta connessione all'HotSpot, creano un oggetto `Socket` con l'indirizzo IP del `Server` e la porta idonea. Ora che il canale di comunicazione bidirezionale è stato messo in piedi, il `Server` invierà il proprio `ArrayList` nell' `ObjectOutputStream` della `Socket`, grazie al metodo `writeObject`. Il `Client` coinvolto, vedendosi arrivare le informazioni nel canale `ObjectInputStream`, le memorizza in una variabile ed invia le proprie, ripetendo il procedimento sopradescritto a parti inverse. Una volta chiuso il canale, viene fatto il merge delle entries ricevuto con quelle già presenti in memoria. Si precisa che tutti i meccanismi descritti vengono gestiti tramite `Thread`, in modo tale che il processo di sincronizzazione non risulti bloccante. Anche le classi `Client` e `Server` sono corpose dal punto di vista del codice, di conseguenza si illustra il codice dei passi salienti.

```
### CLIENT SIDE ###
```

```
public class Client implements Runnable {  
    ...  
    public void run() {  
        try {  
            ...  
            Socket socket = new Socket(serverAddr, Constants.PORT);  
            ArrayList<ParkEvent> parkEventsFromOther;
```

```
while (true) {
    ...
    try {
        ObjectInputStream objectInStream =
            new ObjectInputStream(socket.getInputStream());
        parkEventsFromOther =
            (ArrayList<ParkEvent>) objectInStream.readObject();
        ...
        break;
    } catch (Exception e) {
    }
}
...
while(run) {
    try {
        ObjectOutputStream objectOutputStream =
            new ObjectOutputStream(socket.getOutputStream());
        objectOutputStream.writeObject(Controller.getInstance().parkEvents);
        break;
    } catch (IOException e) {
        run = false;
    }
}
socket.close();
/* merge new entries*/
Controller.getInstance().mergeEntries(parkEventsFromOther);
/* register sync */
Controller.getInstance().insertSynchronizationOnSQLiteDB(
    false, macWithSync);
/* change stati in NSM*/
NetworkController.getInstance().networkStateMachine =
```

```

                                Constants.STATE_SYNCED_CONNECTED;

        } catch (Exception e) {
        }
    }
}

### SERVER SIDE ###

...

/* Thread that attend for client socket requests */
private class SocketServerThread extends Thread {

    @Override
    public void run() {
        try {
            /* create ServerSocket using specified port */
            serverSocket = new ServerSocket(Constants.PORT);
            while (true) {
                Socket socket = serverSocket.accept();
                /* thread for socket sync with client - logic of
                 socketServerReplyThread are same of Client Side */
                SocketServerReplyThread socketServerReplyThread =
                    new SocketServerReplyThread(socket);
                socketServerReplyThread.run();
            }
        } catch (IOException e) {
        }
    }
}

...
```

3.1.8 L'ascoltatore BroadcastReceiverManagement

Un componente fondamentale, a livello implementativo, è senza dubbio il BroadcastReceiverManagement. Questo estende la classe Android BroadcastReceiver ed è in grado di ricevere avvisi sia dall'app stessa, che da componenti esterni di sistema. Per avvisi si intendono Intent, i quali vengono catturati dal metodo onReceive della classe. Questi oggetti possono tranquillamente lavorare in background e ricevere aggiornamenti anche se l'applicazione è chiusa. Si è definito fondamentale in quanto qui vengono prese tutte le decisioni riguardanti il networking, in base ai segnali ricevuti automaticamente in input. La classe può essere interpretata anche come un decisore, che in base al succedersi di determinati eventi, compie precise azioni. Di seguito vengono illustrati i comportamenti fondamentali, in base a determinati Intent in input. Le istruzioni condizionali citate sono tutte all'interno del metodo onReceive.

- Tentativi di connessione :

All'arrivo di un custom Intent INTENT_D2D_AP_FOUND, il sistema capisce che è stato scoperto un AccessPoint attivo nelle vicinanze e cerca di connettersi ad esso, utilizzando la passphrase ricavata dal beacon di servizio.

```
...
if (Constants.INTENT_D2D_AP_FOUND.equals(action)) {
    /* get beacon data */
    String serv =
        intent.getStringExtra(Constants.INTENT_D2D_AP_ACCESSDATA);
    String[] separated = serv.split(":");

    /* stop my Access Point functionalities */
    if(NetworkController.getInstance().networkConnection == null) {
        NetworkController.getInstance().stopNetworkAccessPoint();
        NetworkController.getInstance().stopNetworkBeaconPeerSearcher();
    }
}
```



```

    /* Now I'm a simple Client */
    String networkSSID = separated[1];
    String networkPass = separated[2];
    String ipAddress   = separated[3];

    Log.d(TAG, "start new connection @ " + networkSSID);
    /* start connection mechanism */
    NetworkController.getInstance().networkConnection =
        new NetworkConnection(ctx, networkSSID, networkPass);
    /* networkStateMachine update */
    NetworkController.getInstance().networkStateMachine =
        Constants.STATE_CONNECTION;
}
}
...

```

- Gestione dello stato di connessione :

L'intent `WifiManager.NETWORK_STATE_CHANGED_ACTION` decreta un cambiamento di stato della connessione WiFi del device. Se è avvenuta una disconnessione il device torna disponibile ad interpretare il ruolo di Access Point, mentre se è decretata la connessione ad un HotSpot inizierà il procedimento di sincronizzazione, lato Client.

```

...
if (WifiManager.NETWORK_STATE_CHANGED_ACTION.equals(action)) {
    NetworkInfo info =
        intent.getParcelableExtra(WifiManager.EXTRA_NETWORK_INFO);
    if (info != null) {
        if (info.isConnected()) {
            ...
        } else {
            /* connection with AP is lost */

```

```

        if(this.connetionState.equals(Constants.CONN_STATE_CONNECTED)){
            Log.d(TAG, "WiFi DIS-Connecting...");
            this.connetionState = Constants.CONN_STATE_DISCONNECTED;
        }
    }
    if(this.connetionState.equals(Constants.CONN_STATE_DISCONNECTED)){
        /* start access point funzionalities */
        ...
    }
}
WifiInfo wiffo =
    intent.getParcelableExtra(WifiManager.EXTRA_WIFI_INFO);
if(wiffo != null){/* I'm now connected! */
    /* open client socket channel*/
    this.runThreadSync(context);
}
}
...

```

- Sincronizzazioni successive :

Come ribadito in fase di progettazione, se un Client mantiene la propria connessione attiva con l'Access Point per un certo periodo, anche dopo aver effettuato una prima sincronizzazione con esso, ha la possibilità di effettuare un successivo scambio dati, dopo una certa threshold. Il componente quindi, periodicamente, controlla lo stato della Network State Machine e se il device continua a trovarsi nello stato STATE_SYNCED_CONNECTED anche dopo la soglia stabilita, può effettuare un'ulteriore comunicazione con l'HotSport Server.

```

...
if(Constants.INTENT_D2D_CHECK_MACHINE_STATE.equals(action)) {
...

```

```
/* check for threshold */
boolean isPossibleSync = Controller.getInstance().isPossibleSync();
String state = NetworkController.getInstance().networkStateMachine;
if((state.equals(Constants.STATE_SYNCED_CONNECTED))&&(isPossibleSync)) {
    ...
    /* re-synchronized client side */
    this.runThreadSync(context);
}
...
}
...
```

3.2 Screenshot

Di seguito sono mostrati gli screenshot dell'applicazione D2DSP:

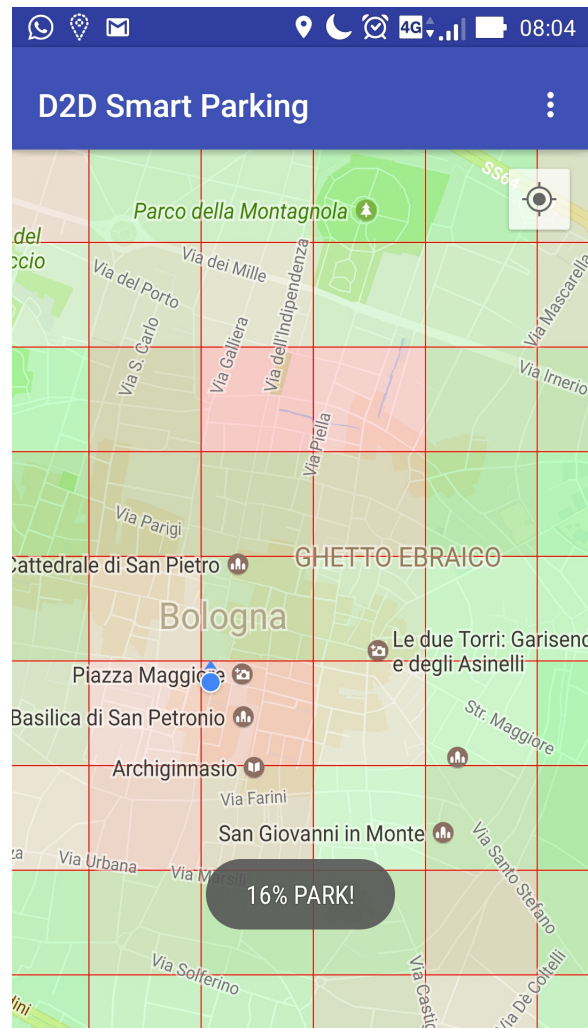


Figura 3.2: Mappa del centro di Bologna divisa in celle, ognuna colorata con la relativa probabilità di trovare parcheggio

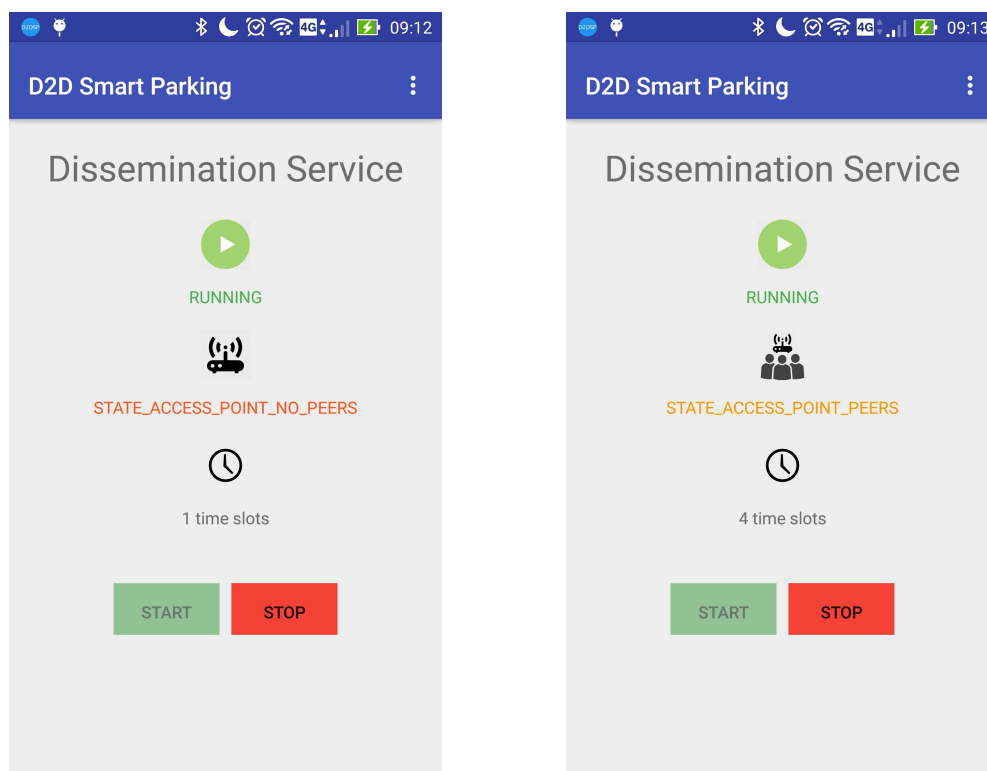


Figura 3.3: Servizio di disseminazione attivo negli stati STATE_ACCESS_POINT_NO_PEERS e STATE_ACCESS_POINT_PEERS

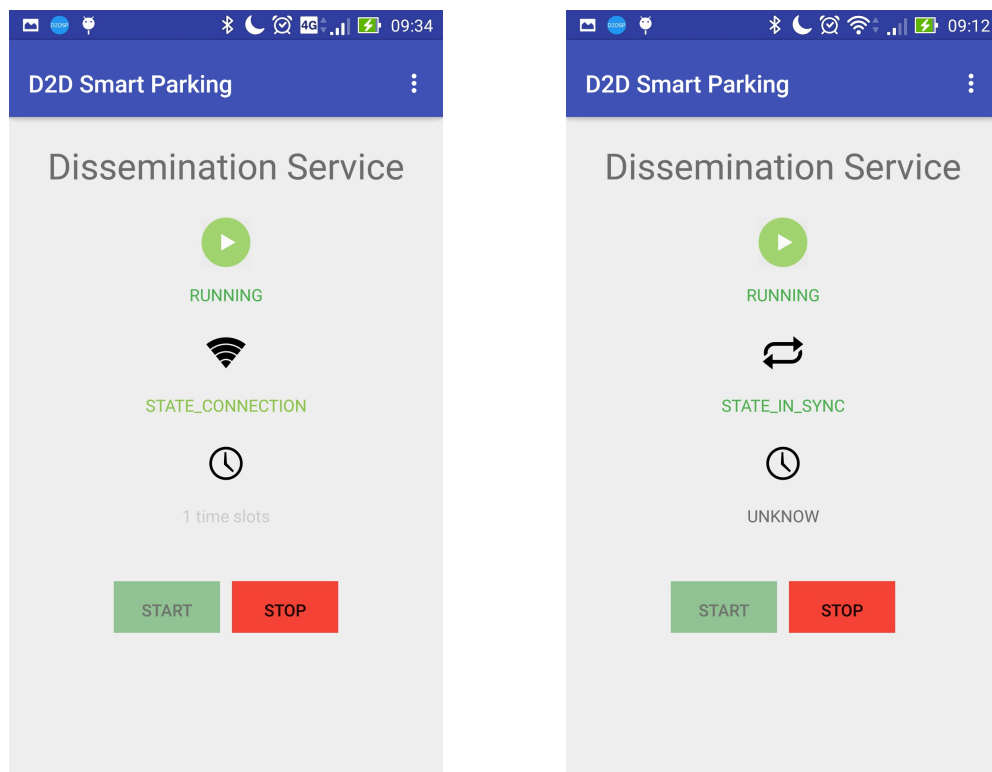


Figura 3.4: Servizio di disseminazione attivo negli stati STATE_CONNECTION e STATE_IN_SYNC

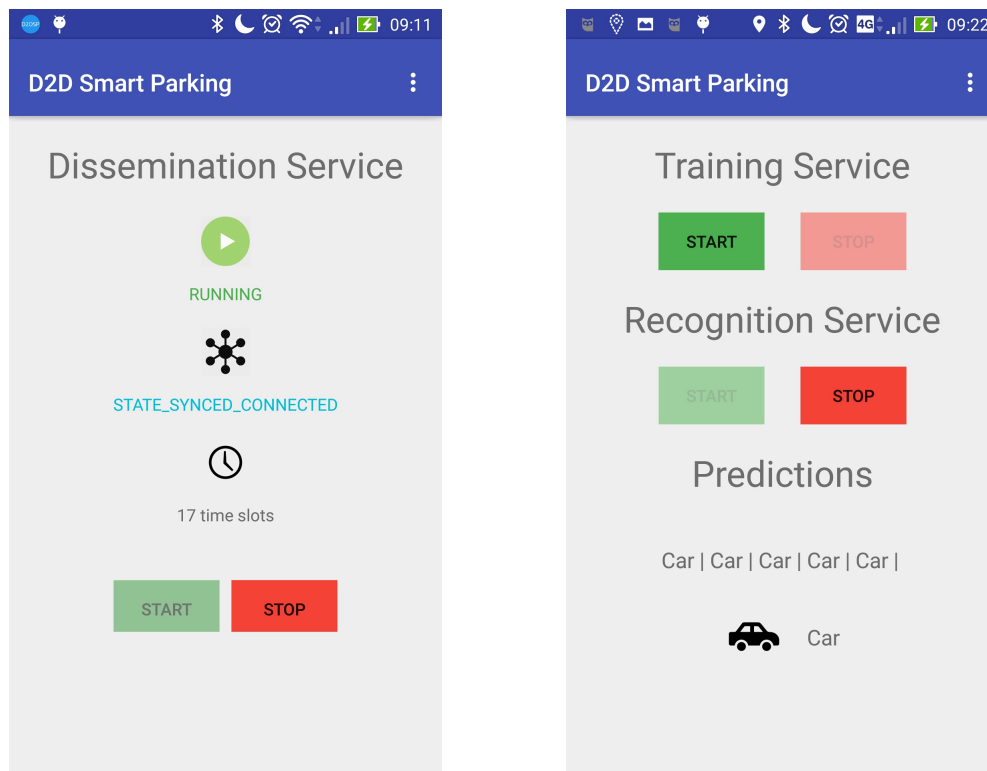


Figura 3.5: Servizio di disseminazione attivo negli stati STATE_SYNCED_CONNECTED e schermata del componente di Activity Recognition

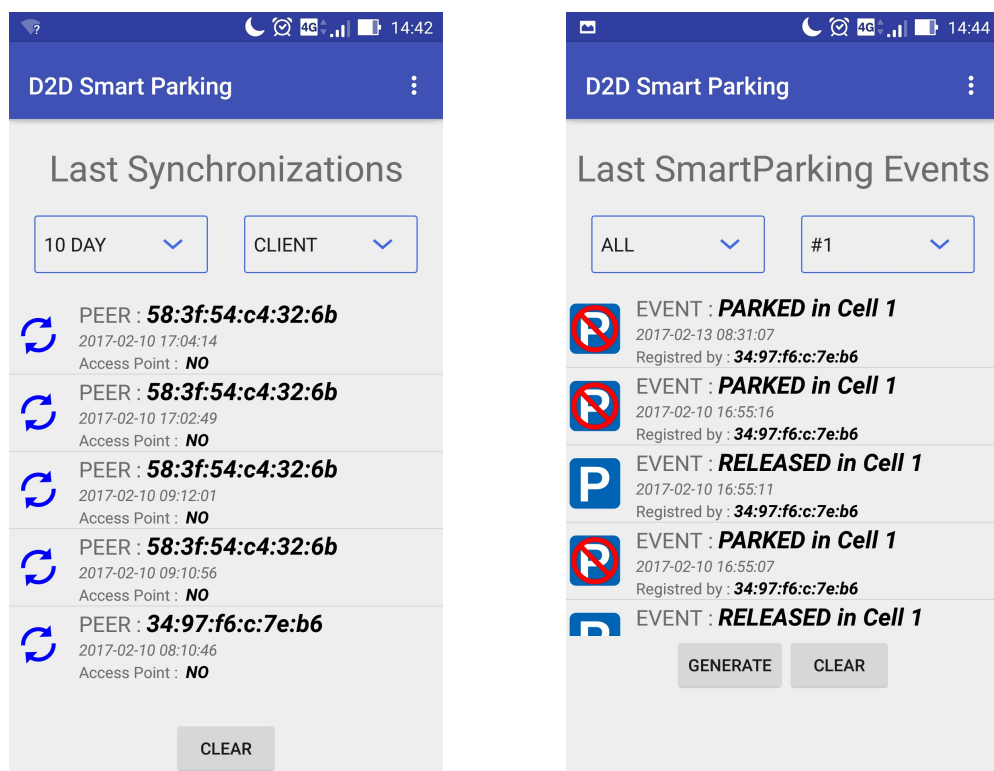


Figura 3.6: Schermate che mostrano all'utente le ultime sincronizzazioni effettuate e gli eventi parcheggio, con possibilità di filtro

Capitolo 4

Valutazione

Quest'ultima fase riguarda la valutazione del processo di disseminazione delle informazioni, grazie alla quale riusciamo a comprendere come le informazioni si propagano all'interno del mondo che si va a considerare.

È importante comprendere che non si andrà a valutare la precisione delle probabilità di parcheggi liberi, bensì si andrà a verificare come gli utenti restano allineati sulle informazioni prodotte e propagate dagli agenti dello scenario. Infatti l'importante è che l'utente riesca a sincronizzarsi efficacemente con gli altri attori circostanti, in maniera tale da restare aggiornato, durante il movimento, sulla cella corrente e su quelle adiacenti.

4.1 Strumenti

Ovviamente non è possibile testare lo spreading delle informazioni in un ambiente reale, di conseguenza ci si affida ad un simulatore ad eventi discreti. In ambito accademico lo strumento più efficace ed utilizzato per fare simulazione è senza dubbio OMNeT++. Questo prodotto, disponibile in open source dal 2003, viene utilizzato in fase di progettazione, ricerca, testing e analisi di protocolli di rete, architetture software e hardware. L'ambiente di sviluppo è un surrogato di Eclipse ed il linguaggio principale è il C++.

La logica del simulatore si basa sul concetto fondamentale di Modulo, i qua-

li possono essere aggregati e customizzati a seconda delle proprie esigenze. In particolare, per la valutazione del progetto e dell'architettura pensata è stato necessario sviluppare un componente SmartParking che riproponesse la logica pensata in fase di progettazione ed implementata conseguentemente. Come verrà illustrato tra poco, sono stati parametrizzati gli aspetti che influenzano maggiormente lo spreading dell'informazione, in modo tale da comprendere le differenze al variare delle condizioni.

L'utilizzo di OMNeT viene integrato dall'apporto di SUMO e di Veins. Il primo è un simulatore di mobilità urbana, anch'esso ottenibile in open source, che si preoccupa di emulare reti stradali, anche di grosse dimensioni. Tutte le configurazioni necessarie per il corretto funzionamento di questo, definite in file xml, riguardano la definizione delle strade, delle costruzioni presenti nell'ambiente e dalle macchine (di cui, per ognuna, viene specificato il tempo di partenza ed il percorso da effettuare). La gestione di questi file risulta complicata quando si vanno a simulare intere città, in quanto la mole di dati diventa importante. Veins è un framework open source, scritto anch'esso in C++, che fornisce una grossa quantità di moduli preimplementati, per la simulazione di protocolli wireless in ambito veicolare. Inoltre fornisce lo strumento TraCi che permette l'interazione tra i simulatori SUMO e OmNet, in modo che questi lavorino simultaneamente sull'esecuzione dello scenario definito dall'utente.

I risultati delle simulazioni possono essere visualizzati direttamente da un apposita interfaccia grafica fornita da OMNeT ma possono anche essere esportati in vari formati. Si è scelto di esportare i risultati in formato CSV, per poi analizzarli tramite degli script PHP.

4.2 Modellazione

La città presa in considerazione per l'analisi simulata del processo di disseminazione locale, è naturalmente Bologna. In realtà, viene presa in considerazione soltanto una porzione di questa, più precisamente la zona nord-est

del centro storico fino ad arrivare in zona Bologna fiere, fuori dall'anello del centro. Quantificandola, l'area appare come un rettangolo di 2.5 km per 1.5 km, per un totale di 3.75 km². Comprendendo le strutture universitarie e la stazione dei treni, si tratta di una zona abbastanza movimentata e del tutto idonea al testing dell'architettura implementata.

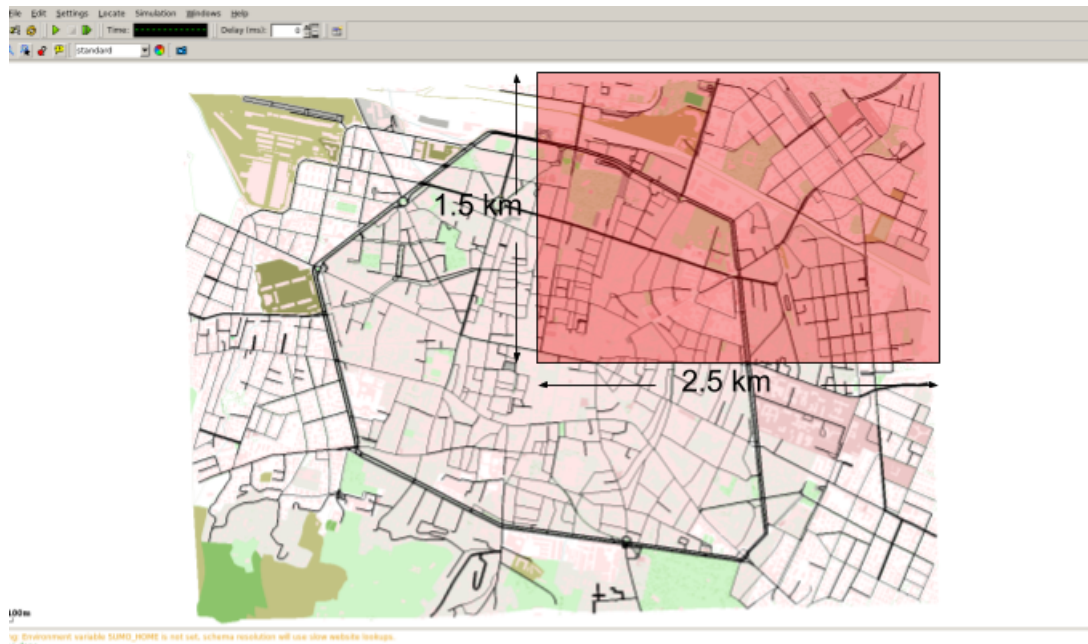


Figura 4.1: Interfaccia grafica di SUMO che mostra la porzione di Bologna per la simulazione

La struttura implementata permette di parametrizzare determinate metriche in fase di configurazione, le quali vengono citate in elenco:

- range : quando i due dispositivi risiedono l'uno nel range trasmissivo dell'altro la comunicazione avrà esito positivo. Misura espressa in metri.
- min_latency : latenza minima che un utente aspetta per effettuare una sincronizzazione. Misura espressa in secondi.

- *max_latency* : latenza massima che un utente può verificare prima che avvenga una sincronizzazione o un fallimento. Misura espressa in secondi.
- *sensor_accuracy* : accuratezza dei device android nel performare l'evento di activity recognition rilascio o parcheggio. Misura espressa in percentuale da 0 a 1, compresi.
- *synchronization_time* : tempo minimo per cui un utente deve aspettare prima di poter ri-sincronizzarsi. Misura espressa in secondi.
- *cell_size* : lunghezza del lato di una cella, espresso in metri.

La logica progettata per la simulazione è una versione semplificata di quella implementata nell'applicazione Android ma rappresenta comunque fedelmente il modello, in modo che i risultati ottenuti possano essere ritenuti affidabili. I dispositivi si possono sincronizzare continuamente nel tempo ma, per problemi di overhead già citati, tra due scambi di dati deve passare una certa threshold, rappresentata nel modello dal parametro *synchronization_time*. I parametri di *min_latency* e *max_latency* rappresentano il tempo che gli AccessPoint e i Client ci mettono per identificare il loro ruolo, scoprire peer, rilevare beacon e connettersi ad un WiFiDirect Group.

4.3 Obiettivi di simulazione

In fase di simulazione, si vuole dimostrare che il movimento inerziale degli utenti e la strategia di disseminazione locale, permettono di restare sincronizzati sugli eventi che effettivamente accadono. In particolare si cercherà di analizzare l'accuratezza dei dati presenti nei database locali ai device utente, rispetto a ciò che è accaduto realmente.

Per definire meglio il concetto dell'accuratezza, si prenda di riferimento una cella i dove, nel lasso di tempo t , sono stati performati 100 eventi parcheggio o rilascio. A questo punto, in un determinato istante t_i , se il device ha nella

propria conoscenza locale 10 eventi dei 100 totali, avrà un'accuratezza del 10%, se ne ha 50 avrà accuratezza del 50% e così fino al limite superiore del 100%, il quale può essere raggiunto solo da una struttura di tipo centralizzata. L'accuratezza, appena descritta, verrà calcolata e registrata nel corso del tempo per comprendere il relativo andamento, col trascorrere dei secondi. Inoltre verrà stabilita l'accuratezza in relazione alla distanza, per capire il grado di allineamento non solo sulle celle strettamente adiacenti, ma anche su quelle progressivamente più lontane. Infine verrà presa in considerazione l'accuratezza in base al numero di veicoli presenti nella porzione di Bologna considerata.

Tutte queste misurazioni verranno comparate simulando diverse tecnologie, in modo tale da capire dove si colloca l'implementazione tramite WiFiDirect.

4.4 Configurazioni e run

Si vogliono comparare le metriche sopradescritte, simulando l'architettura con l'utilizzo di tre tecnologie differenti quali VANET V2V, WiFi Direct e Bluetooth. Il tempo per ogni run di simulazione è stato settato a 1800 simsec (mezzora simulata) e per ogni tecnologia si considerano scenari con 3000, 1500 e 500 veicoli.

Per ottenere un'analisi statistica che abbia un senso, si effettuano 10 run indipendenti per ogni tecnologia e numero di veicoli, per un totale di 90 run indipendenti. I risultati saranno frutto delle medie dei vari run.

VANET V2V

Per simulare la tecnologia presente nei sistemi V2V, basato sull'*802.11p*, si settano i parametri di *range*, *min_latency* e *max_latency* in modo tale che il range di comunicazione sia piuttosto elevato, sui 500m, e che la *min_latency* e *max_latency* siano azzerate. Questi ultimi due parametri vengono annullati in quanto la logica descritta in fase di progettazione ed implementata sull'app Android, su questi sistemi, non ha senso di esistere. I canali di comunica-

zione V2V non necessitano di un meccanismo di esposizione dell'HotSpot e connessione a questo da parte dei client.

WiFi DIRECT

Questa configurazione rispecchia l'architettura progettata ed implementata sull'applicazione Android. Il range di comunicazione si aggira sui 100m, con latenza di apertura dei canali di comunicazione che va dai 2 ai 10 secondi.

BLUETOOTH

La terza tecnologia che si vuole considerare è il Bluetooth, il quale ha un range di comunicazione sui 20m ed una latenza di connessione che va dai 5 ai 15 secondi. Quest'ultimi parametri possono essere visti come un approccio ottimistico, in quanto il protocollo Bluetooth può impiegare più tempo per scoprire peer nelle vicinanze.

Simulation parameters			
technology	V2V	WiFiDirect	Bluetooth
range(m)	500	100	20
min_latency(s)	0	2	5
max_latency(s)	0	10	15
sensor_accuracy(%)	0.90	0.90	0.90
synchronization_time(s)	20	20	20
cell_size(m)	250	250	250
sim time(simsec)	1800	1800	1800

Tabella 4.1: parametri di simulazione

4.5 Risultati

Conclusioni

Queste sono le conclusioni.

In queste conclusioni voglio fare un riferimento alla bibliografia: questo è il mio riferimento [3, 4].

Bibliografia

- [1] Primo oggetto bibliografia.
- [2] Secondo oggetto bibliografia.
- [3] Terzo oggetto bibliografia.
- [4] Quarto oggetto bibliografia.

Ringraziamenti

Qui possiamo ringraziare il mondo intero!!!!!!!!!!
Ovviamente solo se uno vuole, non è obbligatorio.