# Exemplo Sistema Segunda Ordem

# Definição do sistema

```
s = tf('s');

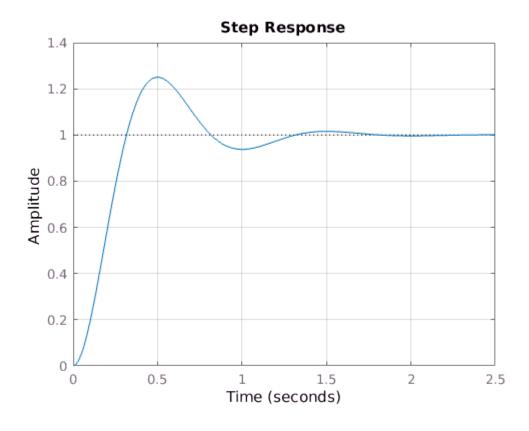
P = 47.1/(s^2 + 5.54*s + 47.1)
```

P = 47.1 ....s^2 + 5.54 s + 47.1

Continuous-time transfer function.

# Resposta ao degrau

```
step(P)
grid on
```



# Informações do degrau

# stepinfo(P)

ans = struct with fields:
 RiseTime: 0.2143
 SettlingTime: 1.2252
 SettlingMin: 0.9375
 SettlingMax: 1.2501

```
Overshoot: 25.0084
Undershoot: 0
Peak: 1.2501
PeakTime: 0.4988
```

% Padrão do Matlab é 2%, assim como a aproximação que usamos stepinfo(P,'SettlingTimeThreshold',0.02,'RiseTimeLimits',[0 1])

ans = struct with fields:
RiseTime: 0.3164
SettlingTime: 1.2252
SettlingMin: 0.9375
SettlingMax: 1.2501
Overshoot: 25.0084
Undershoot: 0
Peak: 1.2501
PeakTime: 0.4988

% Padrão do Matlab é de 10% a 90%. Queremos de 0 a 100%: stepinfo(P,'RiseTimeLimits',[0 1])

ans = struct with fields:
RiseTime: 0.3164
SettlingTime: 1.2252
SettlingMin: 0.9375
SettlingMax: 1.2501
Overshoot: 25.0084
Undershoot: 0
Peak: 1.2501
PeakTime: 0.4988

#### Apêndice

```
wd = 6.28;
alpha = 2.77;
phi = atan(wd/alpha);
% Tempo de acomodação
ta = 3.912/alpha
```

ta = 1.4123

```
% Tempo de subida
ts = (pi - phi)/wd
```

ts = 0.3163

```
% Fonte: doc stepinfo -log(0.02)
```

ans = 3.9120