

1. Simulación multiagentes en movilidad urbana

- La simulación multiagentes ofrece una solución innovadora para abordar los complejos desafíos de la movilidad urbana moderna:
- Modelado realista del comportamiento individual de vehículos, peatones y semáforos.
- Evaluación de diferentes configuraciones de infraestructura
- Optimización de flujos de tráfico en tiempo real.

2. Objetivos de investigación del proyecto

Objetivo general: Optimizar el flujo vehicular en intersecciones urbanas mediante simulación multiagentes, identificando las configuraciones óptimas de infraestructura y control de tráfico.

Objetivos específicos:

1. Semáforos

- -Duración de ciclos (verde, amarillo, rojo)
- Sincronización entre semáforos consecutivos
- Semáforos inteligentes adaptativos

2. Configuración de cruces

- Diseño de intersecciones
- Número y disposición de carriles
- Carriles exclusivos para transporte público

3. Métricas de desempeño

-Tiempo promedio de espera en intersecciones

Longitud de colas en semáforos

Velocidad promedio de circulación

Throughput (vehículos/hora)

4. Experimentos principales

- -Comparación entre configuraciones de semáforos fijos vs. adaptativos
- -Evaluación de diferentes diseños de intersecciones
- -Análisis de impacto de sistemas inteligentes de control

3. Conformación del equipo

Carlos Francisco Sanchez Llanes, A01741201:

Algo que puede identificarme es que soy muy responsable, sociable, cooperador; para el reto puede ser una gran oportunidad.

Saul Roberto Orozco Villanazul A00831554:

Mis principales fortalezas son pensamiento innovador y creatividad a la hora de planear proyectos. Espero con este bloque despertar interés en desarrollo de IA

Andrés Eduardo Gomes Brandt A01781321:

Soy una persona que le interesa mucho superarse a sí misma y lograr con este bloque demostrar mi capacidad de trabajo en equipo y esfuerzo, así como aprender mucho acerca de simulaciones y la programación gráfica

Como equipo, esperamos que este bloque nos ayude a aprender más sobre cómo usar simulaciones y herramientas de IA para resolver problemas reales, como mejorar el tráfico en las ciudades. Queremos aprovechar este tiempo para organizarnos mejor, trabajar en equipo y aplicar lo aprendido de manera práctica.

Agentes

Peatones

Rol: Protagonistas que se mueven por las aceras, cruzan pasos peatonales, y llegan a destinos específicos evitando obstáculos y obedeciendo semáforos.

Atributos:

- **Posición actual:** Coordenadas (x, y) en el mapa.
- Destino: Coordenadas del edificio u objetivo final.
- Estado: Caminando, esperando (en un semáforo), cruzando, o detenido por un obstáculo.
- Velocidad: Velocidad de movimiento (puede ser constante o variar según condiciones)...
- o Ruta planeada: Lista de puntos o caminos para alcanzar el destino.
- Obediencia: Nivel de respeto a las reglas como semáforos o caminos (puede incluir probabilidades de ignorar reglas).

Comportamientos:

- Evitar obstáculos en las aceras.
- Esperar en pasos peatonales si el semáforo está rojo.
- Cruzar calles solo cuando el semáforo lo permita.
- o Recalcular la ruta en caso de cambios (bloqueos u obstáculos inesperados).

Coches

• Rol: Vehículos que circulan por las calles y afectan el flujo de los peatones.

Atributos:

- Posición actual: Coordenadas (x, y).
- Velocidad: Velocidad de movimiento en las calles.
- Ruta: Camino que sigue el coche en las calles.
 - **Estado:** Moviéndose, detenido en un semáforo, o frenando para evitar colisión.

Comportamientos:

- Frenar ante un semáforo en rojo.
- Detectar y frenar ante peatones en un paso peatonal.
- Seguir una ruta específica en la red de calles.

Agentes

Semáforos

- Rol: Controlar el flujo de peatones y coches en las intersecciones y pasos peatonales.
- Atributos:
 - o **Posición:** Ubicación en la intersección o paso peatonal.
 - Estado: Rojo, verde o amarillo para coches; rojo o verde para peatones.
 - Ciclo de cambio: Duración de cada estado (e.g., 30 segundos verde, 5 segundos amarillo).
- Comportamientos:
 - Cambiar de estado en función de un temporizador o lógica programada.
 - Sincronizarse con otros semáforos (opcional, para simular tráfico realista).

Obstáculos

- Rol: Elementos que bloquean el paso de los peatones en las aceras.
- Atributos:
 - Posición: Coordenadas (x, y) en la acera.
 - Tamaño: Área ocupada por el obstáculo.
- Comportamientos:
 - Permanecer fijo en la posición designada.
 - Forzar a los peatones a rodearlo.

Edificios (Destinos)

- Rol: Puntos finales del trayecto de los peatones.
- Atributos:
 - Posición: Coordenadas (x, y).
 - o Capacidad (opcional): Número de peatones que pueden ingresar simultáneamente.

Agentes

6. Calles

- Rol: Canales donde circulan coches y que delimitan la red vial.
- Atributos:
 - **Posición:** Coordenadas de inicio y fin (x1, y1, x2, y2).
 - **Dirección:** Sentido de circulación (e.g., "Norte-Sur", "Este-Oeste").
 - Capacidad: Número máximo de coches que puede contener.
 - **Estado:** Puede estar libre, congestionada, o bloqueada.
- Comportamientos:
 - Gestionar la circulación de coches según su capacidad.
 - Actualizar el estado según el flujo vehicular.
 - Regular el acceso de coches en función de los semáforos.



Diagrama de clases: agentes involucrados

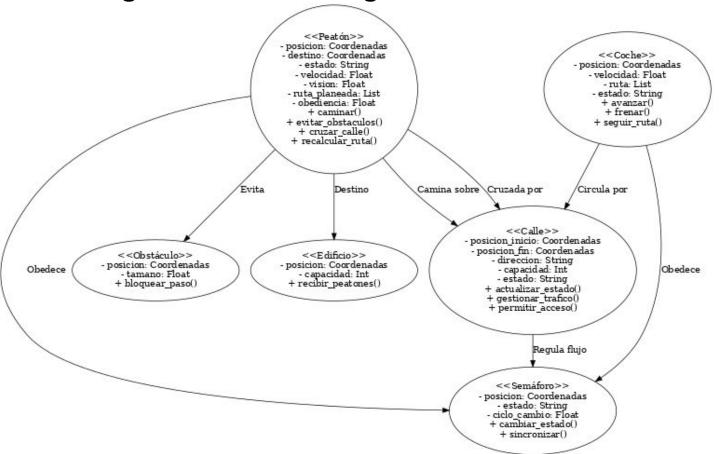
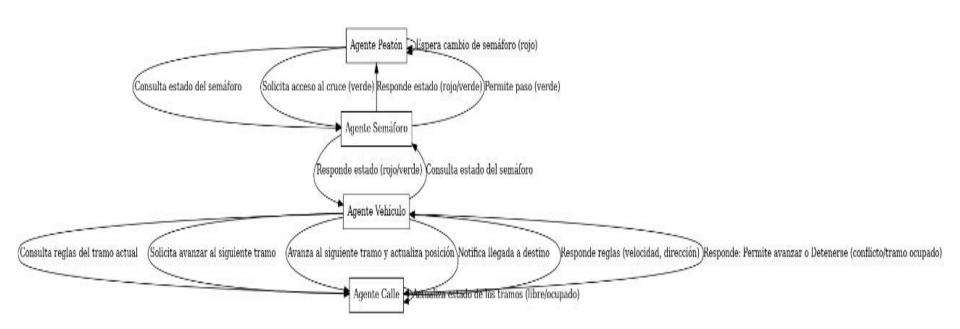


Diagrama de protocolos de interaccion



Plan de trabajo

Semana 2 Semana 3 Semana 4 Semana 5

Planeación y diseño

Elaboración de diagramas, recopilacion de informacion y documentacion

Primer boceto

Elaboración de boceto con funcionalidades simples para evaluar si cumple con las especificaciones

Segundo boceto

Segunda entrega con correcciones de la primera, funcionalidades mas avanzadas y mayor atención al diseño

Entrega final

Ultima entrega con funcionalidades completas, diseño estético y documentacion final

Herramientas	Plataformas
Repositorio remoto	Github
Planeador de tareas	Jira
Asistente	ChatGPT
Redaccion de documentacion	Google Docs
Lenguaje de programacion	Python
Entorno de programacion	Unity