



Departamento de Informática
Estruturas de Dados e Algoritmos II
Ano Letivo de 2020/2021

Mazy Luck

Trabalho por:

Miguel Rodrigues - 45424
André Rato - 45517

Docente:

Vasco Pedro
Mooshak: g304

Índice

1. Introdução	3
2. Análise do Problema	3
3. Estruturas Utilizadas	4
4. Algoritmo	4
5. Código	5
6. Complexidade Temporal	6
7. Complexidade Espacial	7
8. Bibliografia	8

1. Introdução

Este relatório é referente ao problema “Mazy Luck”.

O problema consiste em verificar se é possível perder dinheiro ao atravessar-se um labirinto. Dirk, o jogador, inicialmente não possui moedas, mas possui um cartão ilimitado com zero de crédito. O objetivo de Dirk é atravessar o labirinto desde a entrada até à saída, passando por várias salas e corredores. Cada corredor pode dar ao Dirk moedas, se tiver um saco com moedas, ou retirar crédito, se for um fosso com crocodilos, onde a única maneira de o atravessar é pagar para fazer descer uma ponte levadiça.

2. Análise do Problema

Para a realização deste trabalho foi utilizado um grafo orientado pesado, implementado através de um array de vértices. Cada sala do labirinto é representada por um vértice do grafo, enquanto que cada corredor é representado por uma aresta com o peso positivo, caso este seja um saco de moedas, ou negativo, caso este seja uma ponte levadiça.

O grafo (Figura 1) que representa o problema é construído a partir de um *input*. Após a construção do mesmo, é necessário determinar se Dirk pode perder dinheiro em todos os percursos possíveis do labirinto, ou seja, determinar o caminho mais curto (menos pesado) entre o vértice de entrada e o de saída (Figura 2), e verificar se este caminho tem peso total negativo ou positivo.

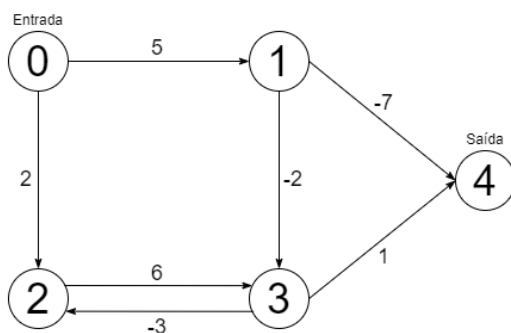


Figura 2 - Caminho mais curto de um grafo

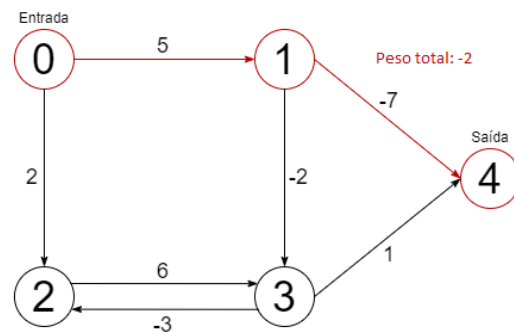


Figura 1 - Exemplo de um grafo representativo do problema

3. Estruturas Utilizadas

Foi implementada uma classe designada por *Vertex*, responsável por representar os vértices do grafo. A classe possui quatro variáveis de classe:

- `int number`: número da sala;
- `int distance`: inteiro utilizado no algoritmo de *Bellman-Ford*;
- `ArrayList<Edge> edges`: lista com todos os vértices adjacentes ao vértice;
- `Vertex predecessor`: vértice utilizado no algoritmo de *Bellman-Ford*.

Foi implementada uma classe designada por *Edge*, responsável por representar as arestas do grafo. A classe possui duas variáveis de classe:

- `int weight`: peso da aresta;
- `int destination`: número do vértice de destino da aresta.

Para além das classes *Vertex* e *Edge*, também se implementou a classe *Graph*, representativa de um grafo. A classe tem as seguintes variáveis de classe e métodos:

- `Vertex[] V`: *array* com todos os vértices que constituem o grafo;
- `int numberOfVertexes`: número de vértices do grafo;
- `void addAdj(int origin, Edge edge)`: método que adiciona uma aresta a lista de adjacências do vértice de número *origin*.

4. Algoritmo

Com o objetivo de determinar se é possível ou não perder dinheiro, foi utilizado o algoritmo de *Bellman-Ford*, cujo pseudocódigo foi fornecido durante as aulas da disciplina.

O algoritmo começa por chamar a função *initializeSingleSource* para inicializar as variáveis *distance* e *predecessor* de todos os vértices, fazendo distinção do vértice passado como argumento.

Após esta inicialização, todas as arestas são “relaxadas” (verificar se é possível encontrar um caminho mais curto do que o caminho já encontrado), utilizando o método *relax*, $|V| - 1$ vezes. Isto acontece, pois, o caminho mais curto do vértice fonte para qualquer outro vértice pode ter no máximo $|V| - 1$ arestas.

Por fim, percorrem-se novamente as arestas, com o objetivo de identificar ciclos com peso total negativo. Caso seja encontrado um “ciclo negativo”, o algoritmo retorna *false*; caso contrário, é retornado *true*.

Depois de aplicado o algoritmo de *Bellman-Ford*, o valor da variável *distance* do vértice de número $|V| - 1$ (ou seja, a saída) é avaliado:

- se o valor for negativo ou o algoritmo tenha retornado *false*, é enviado para o *output* a string “**yes**”, ou seja, é possível perder dinheiro;
- caso contrário, envia “**no**”, ou seja, não é possível perder dinheiro.

5. Código

```
1 import java.io.BufferedReader;
2 import java.io.IOException;
3 import java.io.InputStreamReader;
4 import java.util.ArrayList;

5 public class MazyLuck {
6     public static class Graph {
7         int numberOfVertexes;
8         Vertex[] V;

9         public static class Vertex {
10             int number, distance;
11             ArrayList<Edge> edges;
12             Vertex predecessor;

13             public Vertex(int number) {
14                 this.number = number;
15                 this.edges = new ArrayList<>();
16             }
17         }

18         public static class Edge {
19             int weight;
20             int destination;

21             public Edge(int weight, int destination) {
22                 this.weight = weight;
23                 this.destination = destination;
24             }
25         }

26         public Graph(int numberOfVertexes) {
27             this.V = new Vertex[numberOfVertexes];
28             this.numberOfVertexes = numberOfVertexes;

29             for (int i = 0; i < numberOfVertexes; i++) {
30                 this.V[i] = new Vertex(i);
31             }
32         }

33         void addAdj(int origin, Edge edge) {
34             this.V[origin].edges.add(edge);
35         }

36         private static void initializeSingleSource(Graph G, Vertex s) {
37             for (Vertex v : G.V) {
38                 v.distance = Integer.MAX_VALUE;
39                 v.predecessor = null;
40             }
41             s.distance = 0;
42         }

43         private static void relax(Vertex u, Vertex v, int w) {
44             if (u.distance != Integer.MAX_VALUE && u.distance + w < v.distance) {
45                 v.distance = u.distance + w;
46                 v.predecessor = u;
47             }
48         }

49         public boolean bellmanFord(Graph G, Vertex s) {
50             initializeSingleSource(G, s);
51             for (int i = 1; i <= G.V.length - 1; i++)
52                 for (Vertex u : G.V)
53                     for (Edge e : u.edges)
54                         relax(u, G.V[e.destination], e.weight);
55             for (Vertex u : G.V)
56                 for (Edge e : u.edges)
```

```

57         if (u.distance + e.weight < G.V[e.destination].distance)
58             return false;
59         return true;
60     }
61 }

62 public static void main(String[] args) throws IOException {
63     BufferedReader input = new BufferedReader(new InputStreamReader(System.in));
64     int weight, R, C, origin, destination;
65     boolean a;
66     char c;
67     String[] line;
68     Graph G;

69     line = input.readLine().split(" ");

70     R = Integer.parseInt(line[0]);
71     C = Integer.parseInt(line[1]);

72     G = new Graph(R);

73     for (int i = 0; i < C; i++) {
74         line = input.readLine().split(" ");

75         origin = Integer.parseInt(line[0]);
76         destination = Integer.parseInt(line[1]);
77         c = line[2].charAt(0);
78         weight = Integer.parseInt(line[3]);

79         if (c == 'C')
80             weight *= -1;

81         G.addAdj(origin, new Graph.Edge(weight, destination));
82     }

83     a = G.bellmanFord(G, G.V[0]);

84     if (G.V[R - 1].distance < 0 || !a)
85         System.out.println("yes");
86     else
87         System.out.println("no");
88 }
89 }

```

6. Complexidade Temporal

No método *initializeSingleSource* (linhas 36-42), o ciclo executado $|V|$ vezes, sendo que $|V|$ corresponde ao número de vértices, e tem apenas operações de complexidade temporal $O(1)$; logo a complexidade temporal do método é:

$$|V| \cdot O(1) = \theta(|V|)$$

No método *relax* (linhas 43-48), todas as operações (comparações, adições e afetações) têm complexidade temporal constante, logo a complexidade temporal do método é:

$$O(1) + O(1) + O(1) + O(1) = \theta(1)$$

O método *bellmanFord* (linhas 49-61) pode ser dividido em três partes:

- na linha 50, onde é chamada a função *initializeSingleSource*, a complexidade temporal é $\theta(|V|)$;
- da linha 51 à linha 54 estão presentes três ciclos:
 - o ciclo exterior é executado $|V| - 1$ vezes;
 - o ciclo intermédio é executado $|V|$ vezes;
 - o ciclo interior é executado $|E|$ vezes, sendo $|E|$ o número de arestas.

Deste modo, e sabendo que a operação executada no ciclo interior (*relax*) tem complexidade temporal $\theta(1)$, é possível concluir que a complexidade temporal deste bloco é:

$$\theta(1) \cdot (|V| \cdot (|V| + |E|)) = \theta(|V|^2)$$

- da linha 55 à linha 58 estão presentes dois ciclos:

- o ciclo exterior é executado $|V|$ vezes;
- o ciclo interior é executado $|E|$ vezes.

Assim, e sabendo que as operações de comparação e de retorno têm ambas complexidade temporal $O(1)$, a complexidade temporal deste bloco é:

$$(O(1) + O(1)) \cdot (|V| + |E|) = \theta(|V| + |E|)$$

Deste modo conclui-se que a complexidade temporal do algoritmo utilizado é:

$$\theta(|V|) + \theta(1) + \theta(|V|^2) + \theta(|V| + |E|) = \theta(|V|^2)$$

Relativamente à classe do grafo (*Graph*) podemos concluir que, no construtor da classe *Vertex*, o ciclo que cria os vários vértices do grafo, dado o tamanho, tem complexidade temporal $O(|V|)$. As restantes operações têm todas complexidade temporal $O(1)$.

Na *main* do programa, todas as operações têm complexidade temporal $O(1)$, exceto o ciclo *for*, que tem complexidade $O(C)$, sendo C o número de corredores/arestas (mesmo significado de $|E|$).

Conclui-se assim que o programa tem complexidade temporal $\theta(|V|^2)$.

7. Complexidade Espacial

No grafo, cada vértice tem, uma variável de classe do tipo *Vertex*, dois valores escalares, *number* e *distance*, e tem uma lista de tamanho $|E|$, no pior dos casos (se o vértice for adjacente a todos os outros) logo, a complexidade espacial do *array* de vértices é $\theta(|V| + |E|)$.

Como não são utilizadas mais nenhuma estruturas para armazenamento de dados, pode concluir-se que a complexidade espacial do programa é $\theta(|V| + |E|)$.

8. Bibliografia

<https://www.bigocheatsheet.com/> - consulta de complexidades tabeladas;
Slides 1-10 e 136-141 das aulas teóricas de EDA2, fornecidos pelo docente.