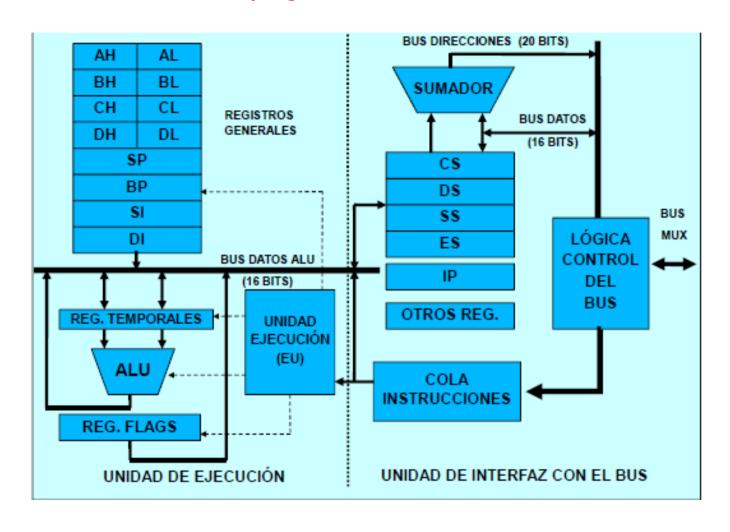
# Practica 1. Modelo de programación del 80x86 de Intel.

- Familia 80x86 como caso particular.
- Registros internos y arquitectura del 80x86.
- Acceso y organización de la memoria.
- Modos de direccionamiento.
- Directivas y operadores del ensamblador del 80x86.
- Estructura de un programa en ensamblador.
- Instrucciones del ensamblador
- Mapa de Memoria del sistema PC.
- Interrupciones: mecanismo y vectores de interrupción.

Acceso y organización de la memoria.



# Registros de datos

- **AX**: Multiplicar, dividir y operaciones de E/S.
- BX: Registro base para direccionamiento indirecto (apunta a la base de una tabla)
- CX: Contador de bucles.
- DX: Multiplicar, dividir, operaciones de E/S.
- Registros punteros: SP, BP, SI, DI
  - Intervienen en el direccionamiento de memoria como desplazamientos (offsets) respecto a las zonas de memoria indicadas en registros de segmento.
  - SP (Stack Pointer): Usado junto al registro de segmento de pila SS
  - BP (Base Pointer): Usado junto al registro de segmento de pila SS. Útil para acceder a los parámetros de subrutinas pasados por pila.
  - SI (Source Index): Usado para indexar tablas en memoria (lectura).
  - DI (Destination Index): Usado para indexar tablas en memoria (escritura).
- Registros de segmento: cs, ss, bs, es
  - Intervienen en el direccionamiento de memoria indicando zonas de 64KB de memoria (segmentos).
  - CS (Code Segment): Indica el segmento de código máquina (programa). Junto con el puntero de instrucciones IP constituye el contador de programa.
  - SS (Stack Segment): Indica el segmento de pila. Junto con SP o BP indica una posición absoluta de memoria en la pila.
  - DS (Data Segment): Indica el segmento principal de datos (variables globales).
  - ES (Extra Segment): Indica el segmento adicional de datos (variable globales).

Memoria física de un sistema basado en 8086 organizada como 2<sup>20</sup> posiciones de 1 byte (1 MB).

Memoria física de 1 MB dividida a nivel lógico en "segmentos" de 64 KB.

Los segmentos empiezan en direcciones múltiplo de 16. Dos segmentos consecutivos están separados por 16 bytes.

En un programa, las instrucciones suelen estar en un segmento, los datos en uno o varios segmentos distintos y la pila en otro (hay casos en que esto no se cumple).

La CPU puede acceder a la vez hasta a cuatro segmentos distintos (registros **CS**, **DS**, **ES** y **SS** con valores distintos).

Puede haber solapamiento total o parcial de segmentos (caso extremo: **CS**, **DS**, **ES** y **SS** con mismo valor).

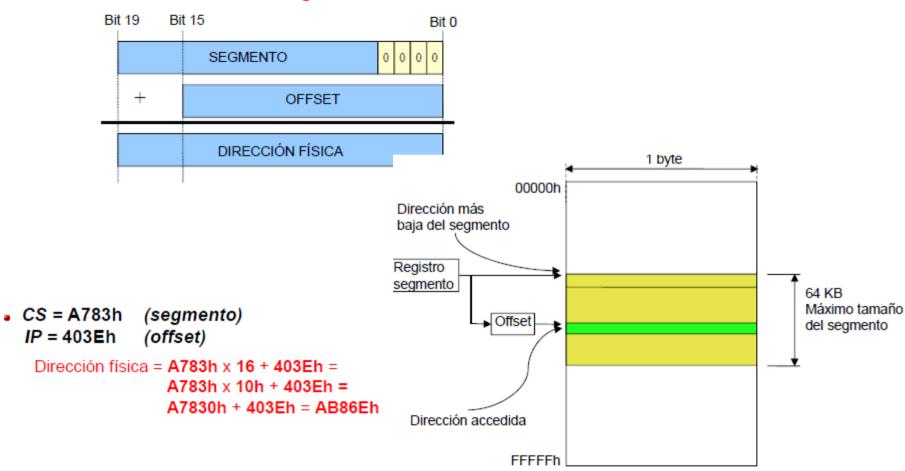
El programa puede cambiar en cualquier momento el valor de los registros de segmento.

# Acceso a memoria (modo real)

Hardware: 20 bits de dirección (A19-A0)

Software: 32 bits (16 bits de Segmento y 16 bits de Offset)

# DIRECCIÓN FÍSICA = Segmento x 16 + Offset



Modos de direccionamiento.

#### Direccionamiento inmediato

El operando fuente siempre es un valor y el destino un registro.

#### Ejemplos:

mov CL, 3Fh ;  $3Fh \Rightarrow CL$ mov SI, 4567h ;  $4567h \Rightarrow SI$ 

#### Direccionamiento por registro

Ambos operandos son siempre registros.

#### Ejemplos:

mov DX, CX ;  $CX \Rightarrow DX$ mov BH, CL ;  $CL \Rightarrow BH$ 

#### Direccionamiento directo

El offset de la posición de memoria a la que se quiere acceder se especifica en la instrucción. Por defecto, el segmento lo indica **DS**.

#### Ejemplos si DS = 3000h:

mov DX, [678Ah] ; carga en **DL** el contenido de la posición ; de memoria **3678Ah** y en **DH** el ; contenido de la posición de memoria ; **3678Bh**. mov AL, [32h] ; carga en AL el contenido de la posición ; de memoria **30032h** mov [800h], BI ; carga en la posición de memoria **30800h** ; el contenido de **BL**.

# En TASM el direccionamiento directo "por defecto" no funciona.

mov DX, DS:[678Ah]

mov AL,DS:[32h]

mov DS:[800h],BL

#### Direccionamiento indirecto por registro

La dirección efectiva del operando está contenida en uno de los registros BX, BP, SI o DI.

```
Ejemplo:
mov AX, [BX]
```

#### Direccionamiento relativo a base

La dirección efectiva se obtiene sumando un desplazamiento al registro **BX** o al **BP**.

```
Ejemplos equivalentes si offset de la TABLA es 4:
mov AX, [BX]+4
mov AX, 4[BX]
mov AX, TABLA[BX]
mov AX, [BX+4]
```

#### Direccionamiento indexado

La dirección efectiva se calcula sumando un desplazamiento al contenido de SI o DI.

```
Ejemplos equivalentes si offset de la TABLA es 4:

mov AX, [SI]+4

mov AX, 4[SI]

mov AX, TABLA[SI]

mov AX, [SI+4]
```

#### Direccionamiento indexado a base

La dirección efectiva se obtiene sumando BX o BP con SI o DI y/o un offset directo.

```
Ejemplos:

mov AX, TABLA[BX][SI]

mov AX, TABLA+[BX]+[SI]
```

#### Direccionamiento relativo

Usado en saltos condicionales: El operando es un desplazamiento de 8 bits con signo (-128 a 127) que se suma al puntero de instrucciones IP.

```
Ejemplos:

jnc 26

jz etiqueta ; si la etiqueta está a una distancia

; mayor o igual que -128 y menor que 128
```

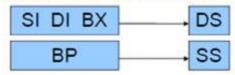
# Direccionamiento implícito

No es necesario indicar el operando (es implícito).

## Ejemplos:

```
cli ; pone a 0 el flag de interrupciones
stc ; pone a 1 el flag de acarreo
```

 Registros de segmento por defecto en direccionamiento indirecto, relativo e indexado:



- Uso forzado de otro registro de segmento:
   La dirección se prefija con el registro deseado.
- Ejemplos con DS = 3000h, CS = 2000h, ES = A000h,
   SS = E000h, SI = 100h y BP = 500h

## (DS tiene que estar explícito en direccionamiento directo)

```
mov DX, DS:[678Ah]; [3678Ah] & [3678Bh] \Rightarrow DX
mov DX, CS:[678Ah]; [2678Ah] & [2678Bh] \Rightarrow DX
mov ES:[SI], AL; AL \Rightarrow [A0100h]
mov SS:[1000h+SI], CX; CL \Rightarrow [E1100h] & CH \Rightarrow [E1101h]
mov SI, [BP]; [E0500h] & [E0501h] \Rightarrow SI
mov DS:[BP], DI; DI \Rightarrow [30500h] & [30501h]
```

# Si la instrucción no asocia el tamaño de la transferencia con un registro, el número de bytes debe ser definido explícitamente

```
Ejemplos con DS = 3000h, CS = 2000h, ES = A000h,

SS = E000h, SI = 100h and BP = 500h

mov BYTE PTR DS:[ 3Ah ], 4Fh ; 4Fh ⇒ [3003Ah]

mov WORD PTR DS:[ 3Ah ], 4Fh ; 4Fh ⇒ [3003Ah] , 0 ⇒ [3003Bh]

mov WORD PTR ES:[ 3Ah ], 2000h ; 0 ⇒ [A003Ah] , 20h ⇒ [A003Bh]

mov BYTE PTR DS:[ 3Ah+SI ], 4 ; 4 ⇒ [3013Ah]
```

 Registros de segmento por defecto en direccionamiento indirecto, relativo e indexado:



- Uso forzado de otro registro de segmento:
   La dirección se prefija con el registro deseado.
- Ejemplos con DS = 3000h, CS = 2000h, ES = A000h,
   SS = E000h, SI = 100h y BP = 500h

#### Directivas de definición de símbolos

Asignan nombres simbólicos a expresiones. Después de la asignación, el nombre puede ser empleado en cualquier parte del programa.

- EQU puede usarse para asignar texto o expresiones numéricas.
- sólo permite asignaciones numéricas y puede redefinirse.

#### Ejemplos:

K	EQU	1024
TABLA	EQU	TABLA[BX+SI]
K2	EQU	K
CONTADOR	EQU	CX
DOBLEK	EQU	2*K
MIN_DIAS	EQU	60*24
CONSTANTE	=	20h
CONSTANTE	=	CONSTANTE + 1

# Directivas y operadores

#### Directivas de definición de datos

Reservan espacio de memoria, asignan un valor y definen un nombre para la variable.

- DB reserva 1 byte
- DW reserva 2 bytes (1 palabra)
- DD reserva 4 bytes (2 palabras)
- DQ reserva 8 bytes (4 palabras)

# Ejemplos:

NUMEROS	DB	4, 5*9, 10h+4	1, 23h, 'A'	; 1 byte por elemento
TEXTO DB	"Final	", 13, 0Ah		
NUM	DW	1000, -200, 4	100/60, 80h	; 2 bytes por elemento
NUMMM	DD	200000h		; 4 bytes por elemento
	DB	6 dup (10h)		; 10h seis veces seguidas
	DB	10h dup("Pila	a")	; PilaPilaPilaPila
LETRA	DB	?	; reserva 1 b	yte sin asignar valor
LETRAS	DB	8 dup (?)		
CEERCANO	DW	LETRA	; almacena o	ffset de LETRA
LEJANO	DD	LETRA	; almacena o	ffset y segmento de LETRA

# **Ejemplos Direccionamiento.**

**Direccion física= segmento\*10h + offset.** 

DS=3000h Offset=678Ah => Real = 3000h\*10h+ 678Ah= **3678Ah** 

Direction física: 60006h = segmento\*10h+offset.
Segmento=6000h
Offset=6h.

#### Dirección física 3678Fh

Segmento=3678h Offset= Fh

#### Pero también

Segmento= 3000h Offset= 678Fh

### **Ejemplos Direccionamiento.**

Si tenemos la siguiente información en memoria:

4675:0000 45 33 28 19 23 FB 14 BB

••••

....

47FB:0000 00 12 34 56 BB FB 00 18

El offset TABLA es 4.

Y los registros DS=4675; ES=4675; SI=0002; BX=0001, SS= 47FB, BP=0002

La información en AX será:

Mov AX, SI (AX=0002)

Mov AL, [SI] (AX=XX28)

Mov AX, ES:[SI] (AX=1928)

Mov AX, [BX] (AX=2833)

Mov AX, TABLA[SI] (AX=BB14)

Mov AH, TABLA[BX][SI] (AX=BBXX)

Mov AX, [BP] (AX=5634) (por defecto, segmento SS)