



Министерство науки и высшего образования Российской Федерации
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение
высшего образования
«Московский государственный технический университет
имени Н.Э. Баумана
(национальный исследовательский университет)»
(МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ ИНФОРМАТИКА И СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ

КАФЕДРА ПРОГРАММНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ЭВМ И ИНФОРМАЦИОННЫЕ
ТЕХНОЛОГИИ (ИУ7)

НАПРАВЛЕНИЕ ПОДГОТОВКИ

ОТЧЕТ

по лабораторной работе № 1

Название: Построение и программная реализация алгоритма
полиномиальной интерполяции табличных функций

Дисциплина: Вычислительные алгоритмы

Студент

ИУ7И - 46Б

(Группа)

(Подпись, дата)

Андрич К.

(И.О. Фамилия)

Преподаватель

(Подпись, дата)

В.М. Градов

(И.О. Фамилия)

Москва, 2021

Цель работы

Получение навыков построения алгоритма интерполяции таблично заданных функций полиномами Ньютона и Эрмита.

Исходные данные

1. Таблица функции и её производных

x	y	y'
0.00	1.000000	-1.000000
0.15	0.838771	-1.14944
0.30	0.655336	-1.29552
0.45	0.450447	-1.43497
0.60	0.225336	-1.56464
0.75	-0.018310	-1.68164
0.90	-0.278390	-1.78333
1.05	-0.552430	-1.86742

2. Степень аппроксимирующего полинома - n
3. Значение аргумента, для которого выполняется интерполяция

Описание алгоритма

1. Алгоритм Ньютона
 - a. Вводятся n и x. Потом строится компоновка из n + 1 узлов
 - b. Потом строим таблицу которая содержит деление разности
 - c. Затем строим полином пользуя верхнюю строку таблицы
2. Алгоритм Эрмита
 - a. Вводятся n и x. Потом строится компоновка из n + 1 узлов. У нас есть условие что кратность узлов не может быть больше двух
 - b. Потом строим таблицу которая содержит деление разности. Есть условие что $y(x_0, x_0) = y_0'$
 - c. Затем строим полином пользуя верхнюю строку таблицы
3. Алгоритм для нахождения корня пользуя метод обратной интерполяции
 - a. Проверим если корень существует
 - b. Поменяем места столбцам x и y
 - c. Строим полином Ньютона, с тем что n равно 0

Код программы

В программе есть 5 файлов: 2 заголовочных файла (functions.h и errors.h) и 3 файла кода в СИ (main.c, in_out.c и methods.c)

Файл: errors.h

```

#ifndef ERRORS_H
#define ERRORS_H

#define OK 0
#define ERR_IO 1
#define ERR_ARGS 2
#define ERR_FILE 3
#define NO_ROOT 4

#endif //ERRORS_H

```

Файл: functions.h

```

#ifndef FUNCTIONS_H
#define FUNCTIONS_H

#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>

#define N 8

typedef struct
{
    float x;
    float y;
    float dy;
}data_t;

int read_obj(FILE *f, data_t *object);
int read_file(FILE *f, data_t *arr);
int input_exponent(int *n);
int chosen_x(float *n, data_t *arr);
void print_obj(const data_t object);
void print_table(data_t *arr);
int comparator(const void *q, const void *p);
void check_beg_end(int *b, int *e, int n);
int get_cur_pos(data_t *arr, float x);
float newton(data_t *arr, float x, int n);
float hermit(data_t *arr, float x, int n);
int check_for_root(data_t *arr);
void swap_columns(data_t *arr);

#endif //FUNCTIONS_H

```

Файл: in_out.c

```

#include "functions.h"
#include "errors.h"

int read_obj(FILE *f, data_t *object)
{
    if (fscanf(f, "%f", &object->x) != 1)
        return ERR_IO;
    if (fscanf(f, "%f", &object->y) != 1)
        return ERR_IO;
    if (fscanf(f, "%f", &object->dy) != 1)
        return ERR_IO;
    return OK;
}

int read_file(FILE *f, data_t *arr)
{
    data_t cur;
    int k = 0;
    int rc = OK;
    while (k < N)
    {
        rc = read_obj(f, &cur);
        if (rc == OK)
        {
            arr[k] = cur;
            k++;
        }
        else
            break;
    }
    return rc;
}

int input_exponent(int *n)
{
    printf("\nСтепень полинома: ");
    if (scanf("%d", n) != 1)
        return ERR_IO;
    if (*n < 0 || *n > 4)
        return ERR_IO;
    return OK;
}

int chosen_x(float *n, data_t *arr)
{
    printf("\nВыборный аргумент для интерполяции: ");
    if (scanf("%f", n) != 1)
        return ERR_IO;
}

```

```

    if (*n < arr[0].x || *n > arr[7].x)
        return ERR_IO;
    return OK;
}

void print_obj(const data_t object)
{
    printf("| %10f ", object.x);
    printf("| %9f ", object.y);
    printf("| %10f | \n", object.dy);
}

void print_table(data_t *arr)
{
    printf("|      x      |      y      |      y'      | \n");
    for(long i = 0; i < N; i++)
        print_obj(arr[i]);
}

```

Файл: methods.c

```

#include "functions.h"
#include "errors.h"

int comparator(const void *q, const void *p)
{
    const data_t *a = q;
    const data_t *b = p;
    return a->x - b->x;
}

void check_beg_end(int *b, int *e, int n)
{
    if (n % 2 == 0)
        *b += 1;
    if (*b < 0)
    {
        *b += 1;
        *e += 1;
    }
}

int get_cur_pos(data_t *arr, float x)
{
    int i = 0;
    while (i < N)
    {
        if (arr[i].x > x)

```

```

        break;
    i++;
}
return i;
}

float newton(data_t *arr, float x, int n)
{
    float table[N - 2][N - 2], rem, result;
    int beginning, end;
    int i, k, j = 0;
    qsort(arr, N, sizeof(data_t), comparator);
    i = get_cur_pos(arr, x);
    beginning = i - ((n + 1) / 2) - 1;
    end = i + ((n + 1) / 2) - 1;
    check_beg_end(&beginning, &end, n + 1);
    for (i = beginning; i <= end; i++, j++)
        table[j][0] = arr[i].y;
    for (i = 1; i <= n; i++)
        for (j = 0, k = beginning; k < (end - i + 1); j++, k++)
            table[j][i] = (table[j][i - 1] - table[j + 1][i - 1]) /
(arr[k].x - arr[k + i].x);
    result = table[0][0];
    rem = x - arr[beginning].x;
    beginning++;
    for (i = 1; i <= n; i++, beginning++)
    {
        result += rem * table[0][i];
        rem = rem * (x - arr[beginning].x);
    }
    return result;
}

float hermit(data_t *arr, float x, int n)
{
    float table[N - 2][N - 2], rem, result;
    int beginning, end;
    int i, j;
    i = get_cur_pos(arr, x);
    beginning = i - (n + 1) / 4 - 1;
    end = i + (n + 1) / 4 - 1;
    check_beg_end(&beginning, &end, n + 1);
    for (i = 0, j = beginning; i <= n; i++)
    {
        table[i][0] = arr[j].x;
    }

```

```

        if (i < n)
        {
            i++;
            table[i][0] = arr[j].x;
            j++;
        }
    }
    for (i = 0, j = beginning; i < n; i++)
    {
        if (table[i][0] != table[i + 1][0])
            table[i][1] = (arr[j - 1].y - arr[j].y) / (arr[j - 1].x -
arr[j].x);
        else
        {
            table[i][1] = arr[j].dy;
            j++;
        }
    }
    for (i = 2; i < n + 1; i++)
        for (int j = 0; j < n - i + 1; j++)
            table[j][i] = (table[j][i - 1] - table[j + 1][i - 1]) /
(table[j][0] - table[j + i][0]);
    result = arr[beginning].y;
    rem = x - table[0][0];
    for (i = 1; i < n + 1; i++)
    {
        result += rem * table[0][i];
        rem = rem * (rem - table[i][0]);
    }
    return result;
}

int check_for_root(data_t *arr)
{
    int i, rc = OK;
    for (i = 0; i < N; i++)
        if ((arr[i].y * arr[i + 1].y) < 0)
            break;
    if (i == N)
        rc = NO_ROOT;
    return rc;
}

void swap_columns(data_t *arr)
{

```

```

float buffer;
for (int i = 0; i < N; i++)
{
    buffer = arr[i].x;
    arr[i].x = arr[i].y;
    arr[i].y = buffer;
}
}

```

Файл: main.c

```

#include "functions.h"
#include "errors.h"

int main(int argc, char *argv[])
{
    int rc = OK;
    FILE *f;
    data_t data[N];
    int n;
    float x, new, her, root;
    if (argc < 2)
    {
        printf("Недостаточно количество аргументов\n");
        rc = ERR_ARGS;
    }
    else
    {
        f = fopen(argv[1], "r+");
        if (f == NULL)
        {
            printf("Не возможно октрыть файл\n");
            return ERR_FILE;
        }
        else
        {
            rc = read_file(f, data);
            if (!rc)
            {
                print_table(data);
                rc = input_exponent(&n);
                if (!rc)
                {
                    rc = chosen_x(&x, data);
                    if (!rc)
                    {
                        new = newton(data, x, n);
                        her = hermit(data, x, n);
                        printf("\nПолином Ньютона: %f \n", new);
                        printf("Полином Эрмита: %f \n", her);
                    }
                }
            }
        }
    }
}

```



```

        rc = check_for_root(data);
        if (!rc)
        {
            swap_columns(data);
            root = newton(data, 0, n);
            printf("Корень: %f \n",root);
        }
        else
            printf("Не возможно найти корень\n");
    }
    else
        printf("Неправильный ввод\n");
}
else
    printf("Неправильный ввод\n");
}
else
    printf("Невозможно прочитать файл\n");
fclose(f);
}
}
return rc;
}

```

Результаты работы

Степень	полином Ньютона	полином Эпмита	корень
1	0.337892	0.342684	0.738729
2	0.340419	0.355156	0.739046
3	0.340314	0.35624	0.739079
4	0.340324	0.372102	0.739088

```
katarina@LAPTOP-I1VEUM2H:/mnt/c/Users/katar/Desktop/MSTU Bauman/Algorithm/LR1$ ./app.exe table.txt
```

x	y	y'
0.000000	1.000000	-1.000000
0.150000	0.838771	-1.149440
0.300000	0.655336	-1.295520
0.450000	0.450447	-1.434970
0.600000	0.225336	-1.564640
0.750000	-0.018310	-1.681640
0.900000	-0.278390	-1.783330
1.050000	-0.552430	-1.867420

Степень полинома: 1

Выбарный аргумент для интерполации: 0.525

Полином Ньютона: 0.337892

Полином Эрмита: 0.342684

Корень: 0.738729

```
katarina@LAPTOP-I1VEUM2H:/mnt/c/Users/katar/Desktop/MSTU Bauman/Algorithm/LR1$ ./app.exe table.txt
```

x	y	y'
0.000000	1.000000	-1.000000
0.150000	0.838771	-1.149440
0.300000	0.655336	-1.295520
0.450000	0.450447	-1.434970
0.600000	0.225336	-1.564640
0.750000	-0.018310	-1.681640
0.900000	-0.278390	-1.783330
1.050000	-0.552430	-1.867420

Степень полинома: 2

Выбарный аргумент для интерполяции: 0.525

Полином Ньютона: 0.340419

Полином Эрмита: 0.355156

Корень: 0.739046

```
katarina@LAPTOP-I1VEUM2H:/mnt/c/Users/katar/Desktop/MSTU Bauman/Algorithm/LR1$ ./app.exe table.txt
```

x	y	y'
0.000000	1.000000	-1.000000
0.150000	0.838771	-1.149440
0.300000	0.655336	-1.295520
0.450000	0.450447	-1.434970
0.600000	0.225336	-1.564640
0.750000	-0.018310	-1.681640
0.900000	-0.278390	-1.783330
1.050000	-0.552430	-1.867420

Степень полинома: 3

Выбарный аргумент для интерполяции: 0.525

Полином Ньютона: 0.340314

Полином Эрмита: 0.356624

Корень: 0.739079

```
katarina@LAPTOP-I1VEUM2H:/mnt/c/Users/katar/Desktop/MSTU Bauman/Algorithm/LR1$ ./app.exe table.txt
```

x	y	y'
0.000000	1.000000	-1.000000
0.150000	0.838771	-1.149440
0.300000	0.655336	-1.295520
0.450000	0.450447	-1.434970
0.600000	0.225336	-1.564640
0.750000	-0.018310	-1.681640
0.900000	-0.278390	-1.783330
1.050000	-0.552430	-1.867420

Степень полинома: 4

Выбарный аргумент для интерполяции: 0.525

Полином Ньютона: 0.340324

Полином Эрмита: 0.372102

Корень: 0.739088

Вопросы при защите лабораторной работы

1. Будет ли работать программа при степени полинома $n=0$?

```
katarina@LAPTOP-I1VEUM2H:/mnt/c/Users/katar/Desktop/MSTU_Bauman/Algorithm/LR1$ ./app.exe table.txt
```

x	y	y'
0.000000	1.000000	-1.000000
0.150000	0.838771	-1.149440
0.300000	0.655336	-1.295520
0.450000	0.450447	-1.434970
0.600000	0.225336	-1.564640
0.750000	-0.018310	-1.681640
0.900000	-0.278390	-1.783330
1.050000	-0.552430	-1.867420

```

Степень полинома: 0
Выборный аргумент для интерполяции: 0.525
Полином Ньютона: 0.450447
Полином Эрмита: 0.450447
Корень: 0.750000

```

Видно что программа работает. Результатом стало ближайшее значение функции.

2. Как практически оценить погрешность интерполяции? Почему сложно применить для этих целей теоретическую оценку?

Практически можем оценить погрешность интерполяции так что оценим первый отброшенный член. Для этих целей теоретическую оценку сложно применить потому что нам нужно знать производные функции, но они неизвестны.

3. Если в двух точках заданы значения функции и ее первых производных, то полином какой минимальной степени может быть построен на этих точках?

Полином Ньютона: 0 и 1 степень

Полином Эрмита: 0, 1, 2 и 3 степень

⇒ минимальная допущена степень полинома - 0

4. В каком месте алгоритма построения полинома существенна информация об упорядоченности аргумента функции (возрастает, убывает)?

Информация об упорядоченности аргумента функции существенна в месте построения компоновки узлов. Из них строится таблица разделенных разностей. Если аргументы упорядочены, тогда легко можем найти соседние аргументы к нашему аргументу. Но, если они не упорядочены, тогда надо пробегать по таблице несколько раз.

5. Что такое выравнивающие переменные и как их применить для повышения точности интерполяции?

Выравнивающими переменными являются переменные $\eta = \eta(i)$, $\xi = \xi(k)$, с помощью которых можно добиться, чтобы график быстро меняющейся функции в новых переменных η (ξ) был близок к прямой, по крайней мере, в некоторых областях. В этом случае интерполяция выполняется по переменным (η, ξ) , а затем $y_i = y(\eta_i)$ находится обратной интерполяцией. Однако преобразования $\eta(i)$, $\xi(k)$ должны быть достаточно простыми, например, логарифмическими. Также должны убедиться, что обратное преобразование и (η) не сложное.