

Algoritmica grafurilor

Tema 2

Mihăeș Andrei - Grupa A1

Moniry-Abyaneh Daniel - Grupa A1

2 Decembrie 2015

Problema 1

a)

Presupunem prin reducere la absurd că $k_l(s, t, G) < p_l(s, t, G)$.

Pentru a elimina toate drumurile ar trebui să scoatem $k_l(s, t, G)$ noduri. Scoțând un nod, eliminăm unul sau mai multe drumuri, dar drumurile fiind disjuncte (nu au nici un nod comun) \Rightarrow nu puteam scoate mai multe drumuri cu un nod \Rightarrow Presupunerea e falsă $\Rightarrow k_l(s, t, G) \geq p_l(s, t, G)$.

b)

Pentru graful anterior avem următoarele relații:

- Pentru $l = 1$ și $l = 2$ nu există drum de la s la t .
- Pentru $l = 3$ $p_3(s, t, G) = 1$ și $k_3(s, t, G) = 1 \Rightarrow p_3(s, t, G) = k_3(s, t, G)$
- Pentru $l = 4$ $p_4(s, t, G) = 1$ și $k_4(s, t, G) = 2 \Rightarrow p_4(s, t, G) < k_4(s, t, G)$
- Pentru $l = 5$ $p_5(s, t, G) = 2$ și $k_5(s, t, G) = 2 \Rightarrow p_5(s, t, G) = k_5(s, t, G)$
- Pentru $l > 5$ $p_l(s, t, G) = k_l(s, t, G)$.

Observăm că inegalitatea poate fi strictă pentru $l = 4$. Așadar există un drum d de la s la t în G pentru care oricare ar fi 2 noduri neadiacente a, b care aparțin drumului d , există mai mult de un drum disjunct de la a la b cu proprietatea că $p_{l-(|d|-|d'|)}(a, b, G) \geq 2$ (" $|d|$ " - lungimea minimă a drumului între s și t , " $|d'|$ " - lungimea minimă a drumului de la a la b). Prin urmare dacă am elimina numai unul dintre nodurile aflate pe drumul de la a la b , nu ar fi suficient ca să nu mai existe drumuri de la s la t .

c) Valorile lui l pentru care egalitatea $p_l(s, t, G) = k_l(s, t, G)$ este îndeplinită pentru orice graf G și două vârfuri s și t sunt $l \geq \frac{|G|-1}{2}$, unde $|G|$ reprezintă numărul de noduri al grafului.

Atunci când nu există drumuri de lungime maxim l de la s la t vom avea $k_l(s, t, G) = p_l(s, t, G) = 0 \Rightarrow \forall l$ astfel încât \nexists drum de la s la t atunci avem egalitate pentru orice graf și orice 2 vârfuri s și t .

Pentru $l = |G|$, drumurile de lungime maximă l vor cuprinde toate drumurile de la s la t în G . Aplicând teorema lui Menger se obține: $p(s, t, G) = k(s, t, G) \Rightarrow p_l(s, t, G) = k_l(s, t, G)$ pentru $l = |G|$.

Problema 2

a)

Presupunem prin absurd că graful G nu este conex. Deci există cel puțin un vârf expus relativ la cuplajul M , așadar graful trebuie să fie conex pentru a exista cel mult un vârf expus relativ la cuplajul M .

Presupunem prin absurd că graful G nu este $K_{1,3}$ -free. Deci există un subgraf indus de forma $K_{1,3}$ în care ar rămâne 2 vârfuri expuse în urma unui cuplaj M , așadar graful trebuie să fie $K_{1,3}$ -free pentru a nu avea mai mult de un vârf expus.

Dacă :

1. $|V| = 2k$, $k \in \mathbb{N}$ atunci sunt 0 vârfuri expuse relativ la cuplajul M .
2. $|V| = 2k+1$, $k \in \mathbb{N}$ atunci exista un singur vârf expus relativ la cuplajul M .

b)

Cum structura grafului G este $K_{1,3}$ -free și conex, atunci nodurile fii sunt adiacente, doar când cardinalul părintelui > 2 . Cum fii sunt adiacenți, prin parcurgerea DFS se vizitează mereu primul nod adiacent v , iar apoi $\text{DFS}(v)$ (varianta recursivă). Se va vizita celălalt fiu al părintelui înainte ca acesta să fie vizitat chiar de părinte.

În concluzie, structura grafului G ($K_{1,3}$ -free și conex) denotă faptul că arborle obținute în urma parcurgerii DFS este binar.

c)

Presupunem prin reducere la absurd că există 3 fii descendenți ce nu formează o clică în graful G .

Așadar în subgraful indus de cei 3 fii, există 2 vârfuri care nu sunt adiacente.

Prin urmare subgraful indus nu este $K_{1,3}$ -free și conex. (CONTRADICȚIE)

d)

1. Obținerea unui arbore binar în urma parcurgerii DFS. (similar punctului b)
2. Obținerea unui nou subarbore cu fii descendenți a oricărui nod care sunt diferiți de rădăcină și formează o clică. (similar punctului c)
3. Parcurgerea în postordine, obținându-se astfel cuplajul de cardinal $\lfloor \frac{V}{2} \rfloor$. (similar punctului a)

Complexitatea algoritmului este $2 \cdot O(|E| + |V|) \simeq O(|E| + |V|)$.

Problema 3

a)

Algoritmul Kruskal-clustering are ca input o mulțime de puncte $U = \{P_1, P_2, \dots, P_n\}$ ce poate fi asociată unui graf $G=(V,E)$ si k reprezentând numărul de clase (numărul de componente conexe). Output-ul este o partiție a mulțimii U cu k clase (S_1, S_2, \dots, S_n) Ide calitate maximă reprezentând un subgraf H al lui G de cost minim.

În primele 2 linii ale algoritmului se formează vectorul e ce conține distanțele între oricare 2 puncte P_i și P_j ordonate crescător. În linia 3 se construiește partiția lui U cu n clase, $(\{P_1\}, \{P_2\}, \dots, \{P_n\})$, inițializând o structura de date pentru utilizarea procedurilor union-find. Prin funcția union(P, Q) ne putem la referi la adăugarea muchiei între punctele P și Q din graful G , unde $P, Q \in V$.

Invariantul buclei while de la linia 5, asigură numărul minim de muchii adăugate pentru a se forma cele k componente conexe. Datorită faptului că structura de distanțe e este sortată crescător asigură proprietatea de drum minim (calitate maximă a partiției U). Prin *if Find(P) ≠ Find(Q) then* este asigurat faptul că subgraful H obținut nu are cicluri deoarece întotdeauna va fi adăugată o muchie între P și Q dacă aceasta nu se afla în aceeași componentă conexă.

În concluzie, graful returnat H este un subgraf al grafului G și de cost minim.

b)

Prima linie a algoritmului are complexitate de $O(\frac{n(n-1)}{2}) \simeq O(n^2)$.

A doua linie are complexitatea în cazul cel mai nefavorabil de $O(n^2)$.

A treia linie are complexitatea de $O(n)$.

Considerăm că structura de date pentru utilizarea procedurilor union-find este implementată pe baza listelor.

Find(x) returnează $x \rightarrow \text{head}$ de complexitate $O(1)$.

Union(x, y) are complexitate $O(L_x + L_y)$, unde L_x și L_y sunt lungimele listelor x și y . Putem reduce la $O(L_x, L_y) \simeq O(\min(L_x, L_y))$. Lungimea maximă a unei liste este de maxim $n - 2 \Rightarrow O(\min(L_x, L_y)) \simeq O(n)$.

Incrementarea variabilei added este afectată de alegerea muchiei. Și cum numărul elementelor din structura de distanțe e este $\frac{n(n-1)}{2}$ atunci complexitatea este de $O(\frac{n(n-1)}{2}) \simeq O(n^2)$.

În concluzie, operația predominantă se află în bucla while de complexitate $O(n^2)$ în cadrul căreia se execută funcția Union de complexitate $O(n)$. Complexitatea algoritmului este $O(n) \cdot O(n^2) = O(n^3)$.