

1. ACB1 не подключается к телефону:

- a. Убедитесь что оба устройства включены
- b. Убедитесь что точка доступа на Android-устройстве активна
- c. Проверьте настройки точки доступа на Android-устройстве (подробнее в [Соединение шлюза ACB1 CommBack](#))
- d. Полностью закройте программу XAG Agri и откройте её заново
- e. Перезагрузите оба устройства, если подключение все же не произошло
- f. Смените Android-устройство

Некоторые Android-устройства на старых прошивках могут работать некорректно. Рекомендуем обновить прошивку мобильного устройства до последней версии ПО. Если проблема не исчезла после обновления - попробуйте использовать другое Android-устройство

В случае неуспеха после проведения всех вышеуказанных манипуляций - оборудование следует считать технически неисправным и передать на сервис для более детальной диагностики

2. Не удается добавить XRTK4 Base Station в список устройств:

- a. Полностью закройте программу XAG Agri

- b. Перезагрузите ACB1, XRTK4 и Android-устройство
- c. Внимательно следуйте инструкциям в пункте [Добавление устройств XRTK4 Mobile Station](#)
- d. В случае неуспеха - смените Android-устройство

Если вышеуказанные манипуляции не помогли - следует поменять ролями мобильную базовую станцию с ровером. Процедура описана в пункте [XRTK Ровер / Переносная станция](#)

Некоторые Android-устройства на старых прошивках могут работать некорректно. Рекомендуем обновить прошивку мобильного устройства до последней версии ПО. Если проблема не исчезла после обновления - попробуйте использовать другое Android-устройство

В случае неуспеха после проведения всех вышеуказанных манипуляций - оборудование следует считать технически неисправным и передать на сервис для более детальной диагностики

3. Не удается добавить XRTK4 Rover в список устройств:

- a. Полностью закройте программу XAG Agri и откройте её заново
- b. Перезагрузите ACB1, XRTK4 и Android-устройство
- c. Внимательно следуйте инструкциям в пункте [Добавление устройств XRTK4 Mobile Station](#)
- d. В случае неуспеха - смените Android-устройство

Если вышеуказанные манипуляции не помогли - следует поменять ролями ровер с мобильной базовой станцией. Процедура описана в пункте [XRTK Ровер / Переносная станция](#)

Некоторые Android-устройства на старых прошивках могут работать некорректно. Рекомендуем обновить прошивку мобильного устройства до последней версии ПО. Если проблема не исчезла после обновления - попробуйте использовать другое Android-устройство

В случае неуспеха после проведения всех вышеуказанных манипуляций - оборудование следует считать технически неисправным и передать на сервис для более детальной диагностики

4. Не удается добавить XR2020 в список устройств:

- a. Полностью закройте программу XAG Agri
- b. Выключите XR2020
- c. Перезагрузите ACB1 и Android-устройство
- d. Внимательно следуйте инструкции в разделе [Добавление устройств XAG XR2020](#)
- e. В случае неуспеха - смените Android-устройство

Некоторые Android-устройства на старых прошивках могут работать некорректно. Рекомендуем обновить прошивку мобильного устройства до последней версии ПО. Если проблема не исчезла после обновления - попробуйте использовать другое Android-устройство

В случае неуспеха после проведения всех вышеуказанных манипуляций - оборудование следует считать технически неисправным и передать на сервис для более детальной диагностики

5. Добавленное устройство XRTK4 Base Station не становится активным во вкладке Device:

- a. Полностью закройте программу XAG Agri и откройте её заново
- b. Перезагрузите ACB1, XRTK4 и Android-устройство
- c. Если после перезагрузки в течении 2-3 минут проблема все еще актуальна - удалите XRTK4 из списка устройств и добавьте заново, следуя инструкциям в пункте [Добавление устройств XRTK4 Mobile Station](#)
- d. Смените Android-устройство

Если вышеуказанные манипуляции не помогли - следует поменять ролями мобильную базовую станцию с ровером. Процедура описана в пункте [XRTK Ровер / Переносная станция](#)

Некоторые Android-устройства на старых прошивках могут работать некорректно. Рекомендуем обновить прошивку мобильного устройства до последней версии ПО. Если проблема не исчезла после обновления - попробуйте использовать другое Android-устройство

В случае неуспеха после проведения всех вышеуказанных манипуляций - оборудование следует считать технически

неисправным и передать на сервис для более детальной диагностики

6. Добавленное устройство XRTK4 Rover не становится активным во вкладке Device:

- a. Полностью закройте программу XAG Agri и откройте её заново
- b. Перезагрузите ACB1, XRTK4 и Android-устройство
- c. Если после перезагрузки в течении 2-3 минут проблема все еще актуальна - удалите XRTK4 из списка устройств и добавьте заново, следуя инструкциям в пункте [Добавление устройств XRTK4 Mobile Station](#)
- d. Смените Android-устройство

Если вышеуказанные манипуляции не помогли - следует поменять ролями мобильную базовую станцию с ровером. Процедура описана в пункте [XRTK Ровер / Переносная станция](#)

Некоторые Android-устройства на старых прошивках могут работать некорректно. Рекомендуем обновить прошивку мобильного устройства до последней версии ПО. Если проблема не исчезла после обновления - попробуйте использовать другое Android-устройство

В случае неуспеха после проведения всех вышеуказанных манипуляций - оборудование следует считать технически неисправным и передать на сервис для более детальной диагностики

7. Добавленное устройство XP2020 не становится активным во вкладке Device

- a. Полностью закройте программу XAG Agri и откройте её заново
- b. Перезагрузите ACB1, XP2020 и Android-устройство
- c. Если в течении 2-3 минут после перезагрузки проблема все еще актуальна - удалите XP2020 из списка устройств и заново добавьте, следуя инструкции в разделе [Добавление устройств XAG XP2020](#)
- d. Смените Android-устройство

Некоторые Android-устройства на старых прошивках могут работать некорректно. Рекомендуем обновить прошивку мобильного устройства до последней версии ПО. Если проблема не исчезла после обновления - попробуйте использовать другое Android-устройство

В случае неуспеха после проведения всех вышеуказанных манипуляций - оборудование следует считать технически

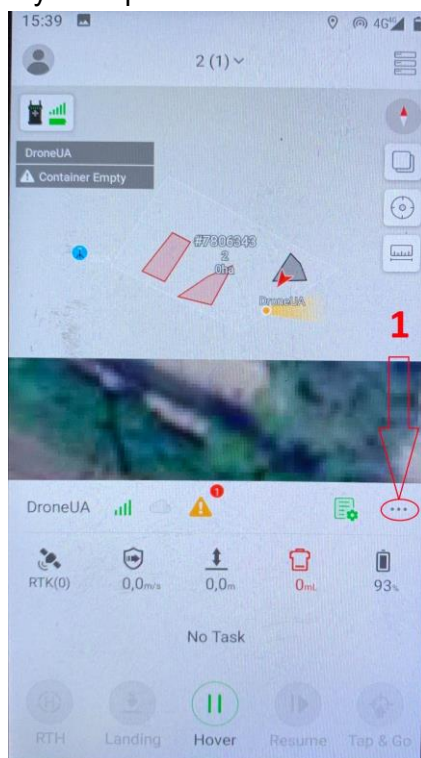
неисправным и передать на сервис для более детальной диагностики

8. Как продолжить полет с середины маршрута?

Если дрон был принудительно возвращен “домой” - есть возможность продолжить миссию с точки, в который полет был поставлен на паузу.

Для этого:

- a. Нажать на кнопку по стрелке 1



- b. Нажать “Resume”
- c. Скорректировать маршруты во вкладке “Work” (подробнее в пункте [Настройка количества маршрутов на один цикл батареи](#))
- d. Запустить дрон (подробнее в пункте [Запуск XP2020](#))

Данный способ принципиально противоречит основной логике построения рабочего процесса. А именно - одна из важнейших обязанностей оператора заключается в корректном расчете полетного времени на одном заряде аккумулятора и количества жидкости в баке до начала полета (подробнее в пункте [Настройка количества маршрутов на один цикл батареи](#)).

Если переместить дрон вручную, после постановки полета на паузу (подробнее в Как управлять дроном вручную?) - точка для продолжения полета сместится. Как результат - продолжить работу с середины маршрута станет невозможным.

9. Как управлять несколькими дронами с одного Android-устройства?

- a. Убеждаемся что все дроны доступны для использования на данном аккаунте, добавлены в список устройств и активны (пункт [Добавление устройств XAG XP2020](#)).
- b. Проходим полный цикл создания полетной миссии, начиная с пункта “[Создание пустого контура](#)” и заканчивая “[Переход в параметры полетного задания](#)” включительно.
- c. Выбираем один из дронов и проделываем пункты с “[Настройка параметров для старта дрона](#)” по “[Запуск XP2020](#)” включительно.
- d. Выбираем следующий дрон и повторяем пункты с “[Настройка параметров для старта дрона](#)” по “[Запуск XP2020](#)” включительно.

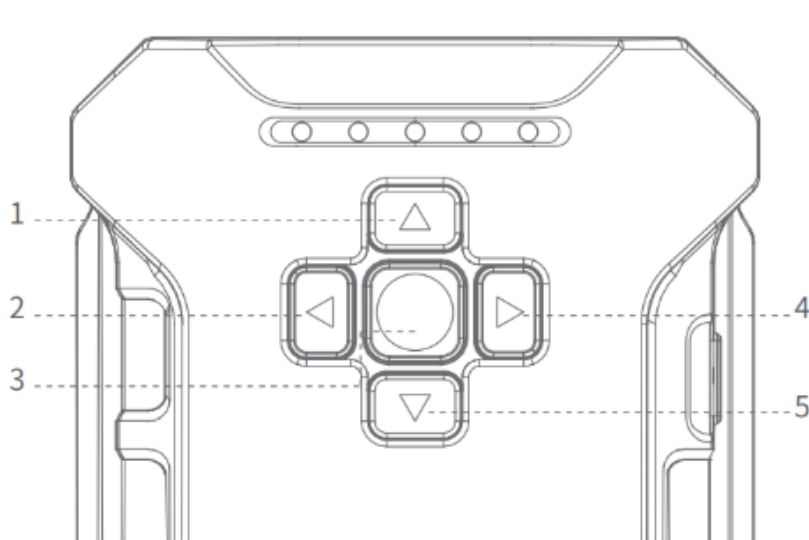
ВАЖНО!!!

Внимательно выставлять маршруты для каждого дрона, чтобы по ошибке не отправить их обрабатывать один и тот же участок.

Выставлять дронам разные высоты для старта и возврата домой таким образом, чтобы их траектории не пересекались.

10. Как управлять дроном вручную?

- a. При помощи кнопок на ACB1



Короткое нажатие на центральную кнопку 3 поставит полет на паузу - дрон зависнет на месте.

После постановки полета на паузу дрон автоматически переходит в режим ручного управления. У оператора появляется возможность перемещать дрон при помощи кнопок 1, 2, 4, 5 либо посадить дрон при помощи удержания центральной кнопки 3.

Продолжить полет по миссии возможно только через интерфейс Xag Agri.

b. При помощи интерфейса в Xag Agri

Нажатие на кнопку “Hover” ставит полет на паузу и дает возможность использовать функции:

- **RTH - принудительный возврат “домой”**

ВАЖНО!!!

В этом режиме дрон возвращается “домой” по кратчайшему пути - прямой линии. При этом он игнорирует границы поля и препятствий, а также ранее заданные Guide point.

Перед применением принудительного возврата домой - обязательно убедитесь в безопасности данного маневра.

- **Landing - посадка в том месте где дрон находится в данный момент.**
Перед применением - убедитесь в безопасности посадки.

- **Resume** - продолжить выполнение миссии
- **Tap&Go** - переместить дрон в заданную на карте точку (в радиусе 50м от текущего положения борта)

11. Последовательность действий в случае аварии

- a. Перед началом поиска дрона обязательно одеть все рекомендованные средства химзащиты т.к. передвигаться, возможно, потребуется по уже обработанному химией участку.
- b. После обнаружения - первым делом обесточить борт, выключив и отсоединив аккумулятор.
- c. Максимально детально отснять на фото и видео окружающую обстановку и состояние борта, чтобы обеспечить возможность максимально корректно выяснить причину аварии.
- d. Скачать полетные логи с борта через разъем тип-C на компьютер и передать их на сервис.