# Моделирование антенн и микроволновых устройств

«Метод конечных разностей во временной области (FDTD)»

#### Литература

John B. Schneider.
Understanding the Finite-Difference TimeDomain Method

http://www.eecs.wsu.edu/~schneidj/ufdtd/

#### Материалы к лекциям

Исходные тексты программ:

https://github.com/Jenyay/modelling

### Уравнения Максвелла

$$rot \mathbf{H} = \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t} + \mathbf{j}$$

$$rot \mathbf{E} = -\frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t}$$

$$div \mathbf{D} = \rho$$

$$div \mathbf{B} = 0$$

$$\mathbf{j} = \sigma(\mathbf{E} + \mathbf{E}_{cT}) =$$

$$= \sigma \mathbf{E} + \mathbf{j}_{cT}$$

$$\mathbf{D} = \varepsilon \varepsilon_0 \mathbf{E}$$

$$\mathbf{B} = \mu \mu_0 \mathbf{H}$$

$$\operatorname{rot} \mathbf{F} = \begin{vmatrix} \mathbf{X_0} & \mathbf{y_0} & \mathbf{Z_0} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ F_x & F_y & F_z \end{vmatrix}$$

$$\operatorname{div} \mathbf{F} = \frac{\partial F_{x}}{\partial x} + \frac{\partial F_{y}}{\partial y} + \frac{\partial F_{z}}{\partial z}$$

## Оператор набла (▽) или оператор Гамильтона

$$\nabla \equiv \mathbf{x_0} \frac{\partial}{\partial x} + \mathbf{y_0} \frac{\partial}{\partial y} + \mathbf{z_0} \frac{\partial}{\partial z}$$

$$\nabla \varphi = \mathbf{x_0} \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \mathbf{y_0} \frac{\partial \varphi}{\partial y} + \mathbf{z_0} \frac{\partial \varphi}{\partial z} = ?$$

ф - функция или скалярное поле

$$\nabla \varphi = \mathbf{x_0} \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \mathbf{y_0} \frac{\partial \varphi}{\partial y} + \mathbf{z_0} \frac{\partial \varphi}{\partial z} = \operatorname{grad} \varphi$$

ф - функция или скалярное поле

$$\nabla \cdot \mathbf{a} = \nabla_x a_x + \nabla_y a_y + \nabla_z a_z = \frac{\partial a_x}{\partial x} + \frac{\partial a_y}{\partial y} + \frac{\partial a_z}{\partial z} = ?$$

а — векторное поле

## 

$$\nabla \cdot \mathbf{a} = \nabla_x a_x + \nabla_y a_y + \nabla_z a_z =$$

$$= \frac{\partial a_x}{\partial x} + \frac{\partial a_y}{\partial y} + \frac{\partial a_z}{\partial z} = \operatorname{div} \mathbf{a}$$

а — векторное поле

$$\nabla \times \mathbf{a} = \begin{vmatrix} \mathbf{x_0} & \mathbf{y_0} & \mathbf{z_0} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ a_x & a_y & a_z \end{vmatrix} = \operatorname{rot} \mathbf{a}$$

а — векторное поле

## Уравнения Максвелла

$$\nabla \times \mathbf{H} = \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t} + \mathbf{j}$$

$$\nabla \times \mathbf{E} = -\frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t}$$

$$\nabla \cdot \mathbf{D} = \rho$$

$$\nabla \cdot \mathbf{B} = 0$$

$$\mathbf{j} = \sigma(\mathbf{E} + \mathbf{E}_{cT}) =$$

$$= \sigma \mathbf{E} + \mathbf{j}_{cT}$$

$$\mathbf{D} = \varepsilon \varepsilon_0 \mathbf{E}$$

$$\mathbf{B} = \mu \mu_0 \mathbf{H}$$

$$\nabla \times \mathbf{F} = \operatorname{rot} \mathbf{F}$$

$$\nabla \cdot \mathbf{F} = \operatorname{div} \mathbf{F}$$

## Одномерный метод FDTD

## FDTD. Одномерный случай. Закон Ампера

#### Пусть поле может меняться только вдоль оси х.

Пусть существуют только  $\mathbf{E}_{\mathbf{z}}$  и  $\mathbf{H}_{\mathbf{y}}$  компоненты поля, а  $\mathbf{j}=0$ 

$$\varepsilon \varepsilon_0 \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} = \nabla \times \mathbf{H} =$$

$$= \begin{vmatrix} \mathbf{x_0} & \mathbf{y_0} & \mathbf{z_0} \\ \frac{\partial}{\partial x} & 0 & 0 \\ 0 & H_y & 0 \end{vmatrix} = \mathbf{z_0} \frac{\partial H_y}{\partial x}$$

## FDTD. Одномерный случай. Закон Фарадея

#### Пусть поле может меняться только вдоль оси х.

Пусть существуют только  $\mathbf{E}_{\mathbf{z}}$  и  $\mathbf{H}_{\mathbf{v}}$  компоненты поля, а  $\mathbf{j}=0$ 

$$-\mu\mu_0 \frac{\partial \mathbf{H}}{\partial t} = \nabla \times \mathbf{E} =$$

$$= \begin{vmatrix} \mathbf{x_0} & \mathbf{y_0} & \mathbf{z_0} \\ \frac{\partial}{\partial x} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & E_z \end{vmatrix} = -\mathbf{y_0} \frac{\partial E_z}{\partial x}$$

## FDTD. Одномерный случай

Объединяем предыдущие уравнения

$$\mu \mu_0 \frac{\partial \mathbf{H}}{\partial t} = \mathbf{y_0} \frac{\partial E_z}{\partial x}$$

$$\varepsilon \varepsilon_0 \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} = \mathbf{z_0} \frac{\partial H_y}{\partial x}$$

## FDTD. Одномерный случай

Или в скалярном виде:

$$\mu \mu_0 \frac{\partial H_y}{\partial t} = \frac{\partial E_z}{\partial x}$$

$$\varepsilon \varepsilon_0 \frac{\partial E_z}{\partial t} = \frac{\partial H_y}{\partial x}$$

# Численный расчет производной функции

### Производная функции

$$f'(x_0) = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)}{\Delta x}$$

#### Правая разностная схема для численного дифференцирования

$$f'(x_0) = \frac{f(x_0 + \delta) - f(x_0)}{\delta} + O(\delta)$$

 $O(\delta)$  — погрешность вычислений

## Ряд Тейлора

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} f^{(n)}(a) \frac{(x-a)^2}{n!} =$$

$$= f(a) + f'(a)(x-a) + \frac{f''(a)(x-a)^2}{2!} + \dots + \frac{f^{(n)}(a)(x-a)^n}{n!} + R_n$$

$$R_{n} = \frac{f^{(n+1)}(\xi)(x-a)^{(n+1)}}{(n+1)!}, a < \xi < x$$

## Разложим функцию f(x) в ряд Тейлора вблизи точки $x_0$ со смещением $\delta$

$$x=x_0+\delta$$
,  $a=x_0$ ,  $x-a=\delta$ 

$$f(x_0+\delta)=f(x_0)+\delta f'(x_0)+\frac{1}{2!}\delta^2 f''(x_0)+\frac{1}{3!}\delta^3 f'''(x_0)+\dots,$$

#### Выражаем $f'(x_0)$ :

$$f'(x_0) = \frac{f(x_0 + \delta) - f(x_0)}{\delta} - \frac{1}{2}\delta f''(x_0) - \frac{1}{6}\delta^2 f'''(x_0) - \dots,$$

$$O(\delta) = -\left(\frac{1}{2}\delta f''(x_0) + \dots\right)$$

Погрешность сравнима с δ.

## Разложим функцию f(x) в ряд Тейлора вблизи точки $x_0$ со смещением $\pm \delta/2$

$$x = x_0 \pm \frac{\delta}{2}$$
,  $a = x_0$ ,  $x - a = \pm \frac{\delta}{2}$ 

$$f\left(x_{0}+\frac{\delta}{2}\right)=f\left(x_{0}\right)+\frac{\delta}{2}f'(x_{0})+\frac{1}{2!}\left(\frac{\delta}{2}\right)^{2}f''(x_{0})+\frac{1}{3!}\left(\frac{\delta}{2}\right)^{3}f'''(x_{0})+\dots,$$

$$f\left(x_{0}-\frac{\delta}{2}\right)=f(x_{0})-\frac{\delta}{2}f'(x_{0})+\frac{1}{2!}\left(\frac{\delta}{2}\right)^{2}f''(x_{0})-\frac{1}{3!}\left(\frac{\delta}{2}\right)^{3}f'''(x_{0})+\dots,$$

#### Вычтем первое выражение из второго

$$f\left(x_{0}+\frac{\delta}{2}\right)-f\left(x_{0}-\frac{\delta}{2}\right)=\delta f'(x_{0})+\frac{2}{3!}\left(\frac{\delta}{2}\right)^{3}f'''(x_{0})+...,$$

#### Вычтем первое выражение из второго

$$f\left(x_{0}+\frac{\delta}{2}\right)-f\left(x_{0}-\frac{\delta}{2}\right)=\delta f'(x_{0})+\frac{2}{3!}\left(\frac{\delta}{2}\right)^{3}f'''(x_{0})+...,$$

Поделим левую и правую части на δ

$$\frac{f(x_0 + \frac{\delta}{2}) - f(x_0 - \frac{\delta}{2})}{\delta} = f'(x_0) + \frac{1}{3!} \frac{\delta^2}{2^2} f'''(x_0) + \dots,$$

# **Центральная** конечно-разностная схема

$$\frac{df(x)}{dx}\Big|_{x=x_0} = \frac{f\left(x_0 + \frac{\delta}{2}\right) - f\left(x_0 - \frac{\delta}{2}\right)}{\delta} + O\left(\delta^2\right)$$

Отбрасываем  $O(\delta^2)$ 

$$\frac{df(x)}{dx}\Big|_{x=x_0} \approx \frac{f\left(x_0 + \frac{\delta}{2}\right) - f\left(x_0 - \frac{\delta}{2}\right)}{\delta}$$

## Одномерный метод FDTD

## Дискретизация

$$E_z(x, t) = E_z(m\Delta x, q\Delta t) = E_z^q[m]$$

$$H_{y}(x, t) = H_{y}(m\Delta x, q\Delta t) = H_{y}^{q}[m]$$

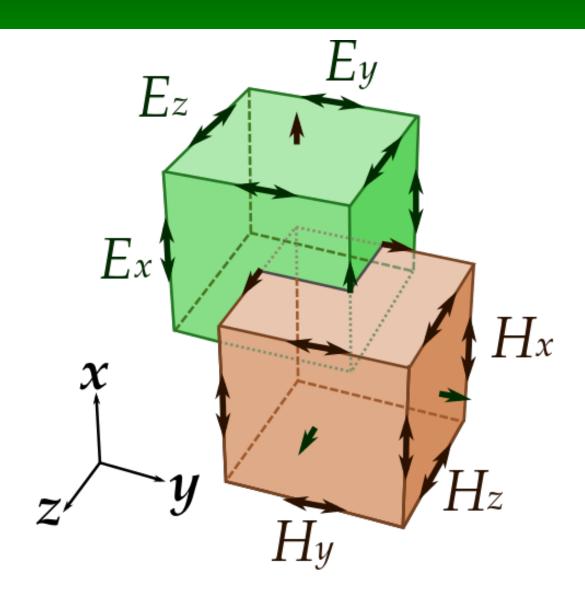
 $\Delta x$  — пространственное смещение

 $\Delta t$  — временное смещение

т — пространственный шаг

*q* — временной шаг

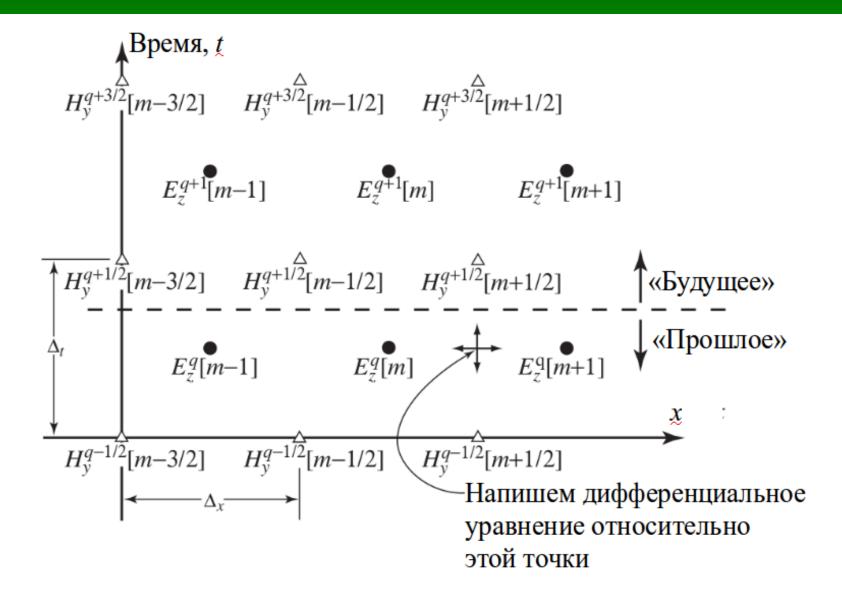
# Трехмерная ячейка для метода FDTD



### Ячейка для метода FDTD



# Пространственно-временная сетка для одномерного случая



## Переходим к конечным разностям. Закон Фарадея

$$\mu \mu_0 \frac{\partial H_y}{\partial t} \bigg|_{(m+1/2)\Delta x, q\Delta t} = \frac{\partial E_z}{\partial x} \bigg|_{(m+1/2)\Delta x, q\Delta t}$$

### Переходим к конечным разностям. Закон Фарадея

$$\mu \mu_0 \frac{H_y^{q+1/2}[m+1/2] - H_y^{q-1/2}[m+1/2]}{\Delta_t} =$$

$$=\frac{E_z^q[m+1]-E_z^q[m]}{\Delta_x}$$

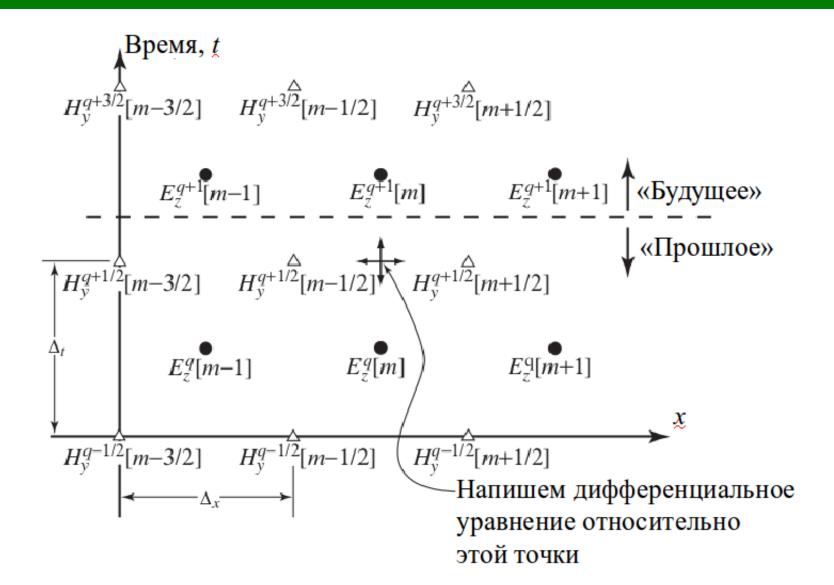
## Переходим к конечным разностям. Закон Фарадея

Из предыдущего уравнения

$$H_y^{q+1/2}[m+1/2] =$$

$$=H_{y}^{q-1/2}[m+1/2]+\frac{\Delta_{t}}{\mu\mu_{0}\Delta_{x}}\left(E_{z}^{q}[m+1]-E_{z}^{q}[m]\right)$$

# Пространственно-временная сетка для одномерного случая



## Переходим к конечным разностям. Закон Ампера

$$\varepsilon \varepsilon_0 \frac{\partial E_z}{\partial t} \bigg|_{m \Delta x, (q+1/2)\Delta t} = \frac{\partial H_y}{\partial x} \bigg|_{m \Delta x, (q+1/2)\Delta t}$$

#### Переходим к конечным разностям. Закон Ампера

$$\varepsilon \varepsilon_0 \frac{E_z^{q+1}[m] - E_z^q[m]}{\Delta_t} =$$

$$=\frac{H_{y}^{q+1/2}[m+1/2]-H_{y}^{q+1/2}[m-1/2]}{\Delta_{x}}$$

#### Переходим к конечным разностям. Закон Ампера

Из предыдущего уравнения

$$E_{z}^{q+1}[m] =$$

$$= E_{z}^{q}[m] + \frac{\Delta_{t}}{\epsilon \epsilon_{0} \Delta_{x}} \left( H_{y}^{q+1/2}[m+1/2] - H_{y}^{q+1/2}[m-1/2] \right)$$

#### Переходим к конечным разностям

$$H_y^{q+1/2}[m+1/2] =$$

$$=H_{y}^{q-1/2}[m+1/2]+\frac{\Delta_{t}}{\mu\mu_{0}\Delta_{x}}\left(E_{z}^{q}[m+1]-E_{z}^{q}[m]\right)$$

$$E_z^{q+1}[m] =$$

$$= E_{z}^{q}[m] + \frac{\Delta_{t}}{\varepsilon \varepsilon_{0} \Delta_{x}} \left( H_{y}^{q+1/2}[m+1/2] - H_{y}^{q+1/2}[m-1/2] \right)$$

#### Критерий устойчивости Куранта-Фридриха-Леви

$$v_{max} \Delta_t \leqslant \frac{1}{\sqrt{\Delta_x^{-2} + \Delta_y^{-2} + \Delta_z^{-2}}}$$

$$v_{max} = \frac{c}{\sqrt{\epsilon_{min} \mu_{min}}}$$

Если 
$$\Delta_x = \Delta_y = \Delta_z = \Delta$$

$$v_{max} \Delta_t \leq \frac{\Delta}{\sqrt{N}}$$

N — размерность пространства (N = 1, 2, 3)

#### Критерий устойчивости для одномерной задачи

 $c\Delta_t$  — максимальное расстояние, которое может пройти волна за один временной шаг  $\Delta_t$  в вакууме.

Число Куранта
$$S_{c} = c\Delta_{t} / \Delta_{x}$$

Условие устойчивости

$$c\Delta_t \leq \Delta_x$$

ИЛИ

$$S_c \leq 1$$

$$H_{y}^{q+1/2}[m+1/2] =$$

$$= H_{y}^{q-1/2}[m+1/2] + \frac{\Delta_{t}}{\mu \mu_{0} \Delta_{x}} (E_{z}^{q}[m+1] - E_{z}^{q}[m])$$

$$E_{z}^{q+1}[m] = \\ = E_{z}^{q}[m] + \frac{\Delta_{t}}{\varepsilon \varepsilon_{0} \Delta_{x}} \left( H_{y}^{q+1/2}[m+1/2] - H_{y}^{q+1/2}[m-1/2] \right)$$

$$\frac{1}{\mu \mu_0} \frac{\Delta_t}{\Delta_x} = \frac{1}{\mu \mu_0} \sqrt{\frac{\epsilon_0 \mu_0}{\epsilon_0 \mu_0}} \Delta_x = \frac{1}{\mu} \sqrt{\frac{\epsilon_0}{\mu_0}} \frac{c \Delta_t}{\Delta_x} = \frac{1}{\mu W_0} S_c$$

$$W_0 = \sqrt{\mu_0/\epsilon_0}$$

$$c = \frac{1}{\sqrt{\mu_0 \varepsilon_0}}$$

 волновое сопротивление свободного пространства

- скорость света в вакууме

$$\frac{1}{\varepsilon \varepsilon_0} \frac{\Delta_t}{\Delta_x} = \frac{1}{\varepsilon \varepsilon_0} \sqrt{\frac{\varepsilon_0 \mu_0}{\sqrt{\varepsilon_0 \mu_0}}} \Delta_t = \frac{1}{\varepsilon} \sqrt{\frac{\mu_0}{\varepsilon_0}} \frac{c \Delta_t}{\Delta_x} = \frac{W_0}{\varepsilon} S_c$$

$$W_0 = \sqrt{\mu_0/\epsilon_0}$$

$$c = \frac{1}{\sqrt{\mu_0 \epsilon_0}}$$

- волновое сопротивление свободного пространства

- скорость света в вакууме

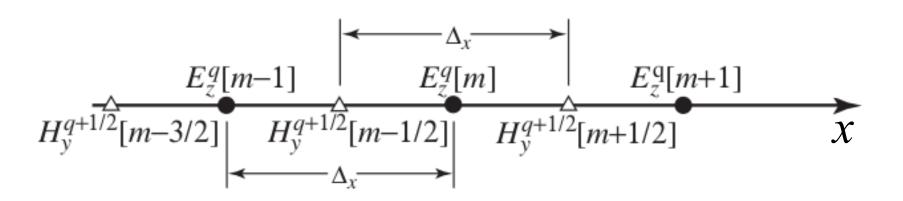
$$H_y^{q+1/2}[m+1/2] =$$

$$=H_{y}^{q-1/2}[m+1/2]+(E_{z}^{q}[m+1]-E_{z}^{q}[m])\frac{1}{\mu W_{0}}S_{c}$$

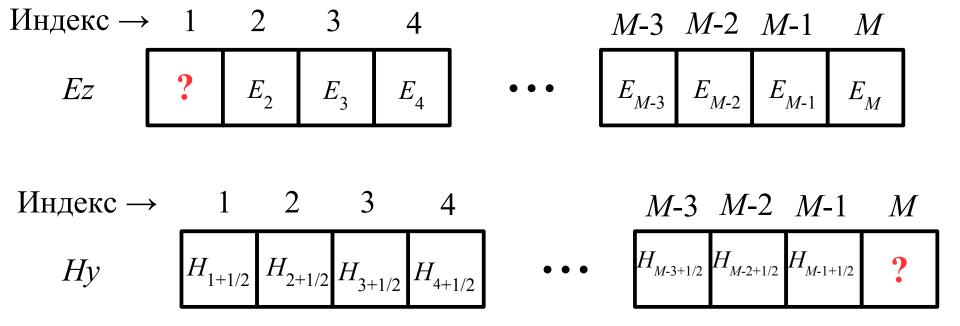
$$E_z^{q+1}[m]=$$

$$= E_z^q[m] + \left(H_y^{q+1/2}[m+1/2] - H_y^{q+1/2}[m-1/2]\right) \frac{W_0}{\varepsilon} S_c$$

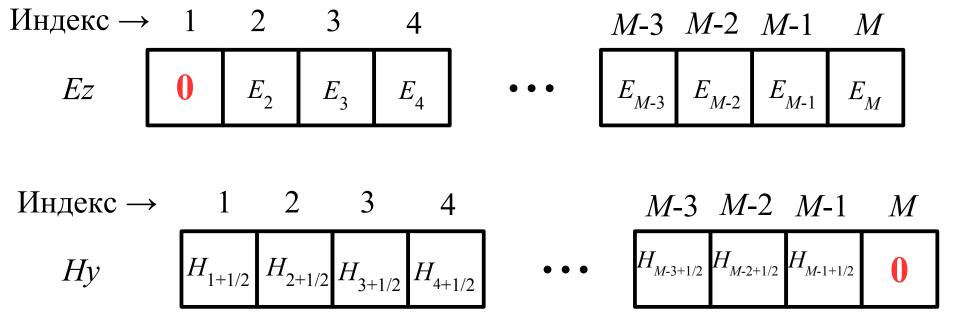
#### Одномерная пространственная сетка



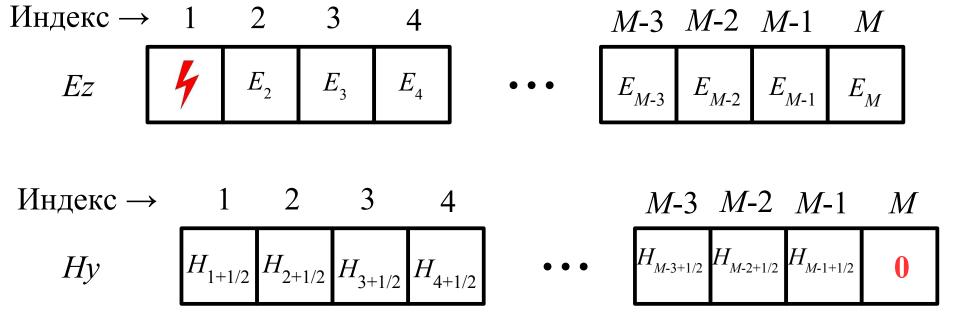
## Хранение компонент поля в реализации FDTD



# Хранение компонент поля в реализации FDTD



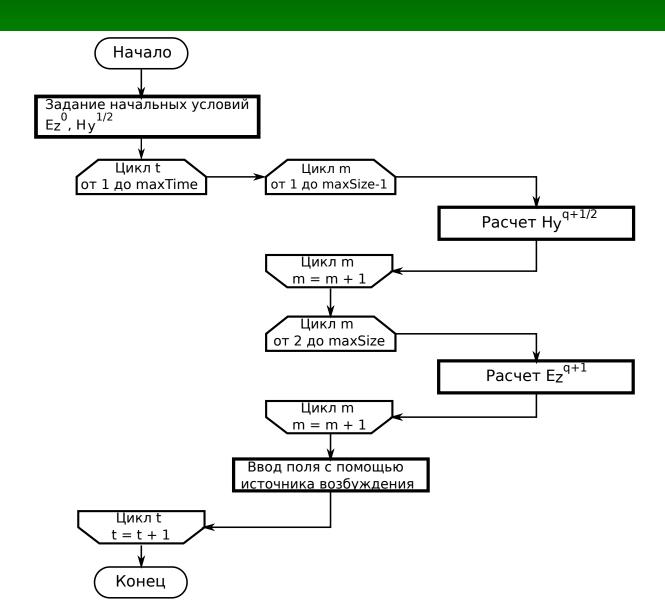
#### «Жесткий» источник возбуждения



#### Источник в разностной схеме

$$f(t) = f(q \Delta_t) = e^{-\left(\frac{q \Delta_t - 30 \Delta_t}{10 \Delta_t}\right)^2} = e^{-\left(\frac{q - 30}{10}\right)^2} = f[q]$$

#### Схема алгоритма FDTD



### Реализация одномерного FDTD в MATLAB

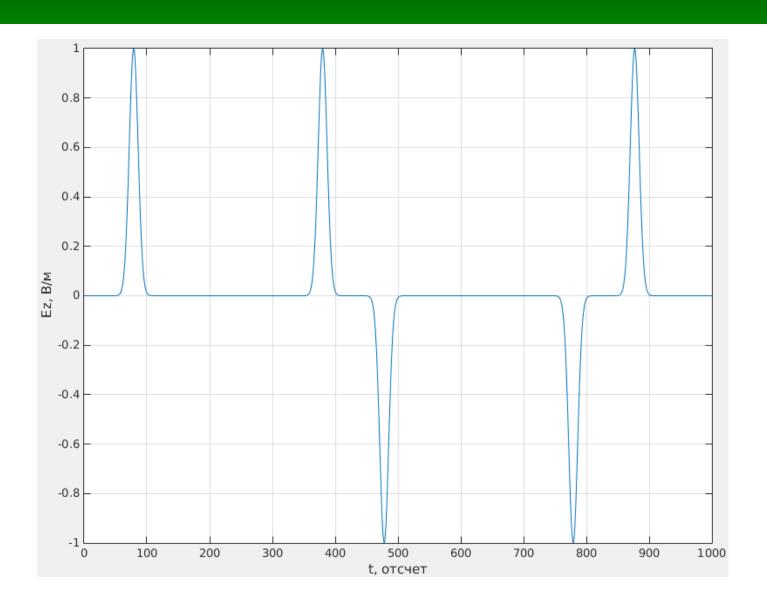
Распространение импульса в свободном пространстве.

«Жесткий» источник.

Число Куранта равно 1.

```
fdtd_first_version_01.m
fdtd_first_version_02.m
fdtd_first_version_03.m
```

#### Реализация одномерного FDTD



# Пояснение граничного условия Perfect Magnetic Conductor (PMC)

Hy(m) = Hy(m) + (Ez(m + 1) - Ez(m)) / 377;Ez(m) = Ez(m) + (Hy(m) - Hy(m - 1)) \* 377;

Временной шаг↓	Ez(198)	Hy(198)	Ez(199)	Hy(199)	Ez(200)	Hy(200)
q - 1/2 q	0	-1/377	1	0	0	0
q + 1/2 q + 1	0	0	0	-1/377	1	0
q + 3/2 q + 2	0	0	0	0	1	0
q + 5/2 q + 3	0	0	1	1/377	0	0
q + 7/2 q + 4	0	1/377	0	0	0	0

# **Измерение скорости** распространения волны

### Отображение компонент поля Е и Н

## «Жесткий» источник внутри области моделирования

#### Аддитивный («мягкий») источник

#### Аддитивный источник

$$\nabla \times \mathbf{H} = \varepsilon \varepsilon_0 \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} + \mathbf{j}$$

#### ИЛИ

$$\frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} = \frac{1}{\varepsilon \, \varepsilon_0} \nabla \times \mathbf{H} - \frac{1}{\varepsilon \, \varepsilon_0} \mathbf{j}$$

#### Аддитивный источник в разностной схеме

$$E_z^{q+1}[m]=$$

$$= E_{z}^{q}[m] + \frac{\Delta_{t}}{\varepsilon \varepsilon_{0} \Delta_{x}} \left( H_{y}^{q+1/2}[m+1/2] - H_{y}^{q+1/2}[m-1/2] \right) -$$

$$-\frac{\Delta_t}{\varepsilon \varepsilon_0} j_z^{q+1/2} [m]$$

### Аддитивный источник в разностной схеме

$$E_{z}^{q+1}[m] = E_{z}^{q}[m] + \frac{\Delta_{t}}{\varepsilon \varepsilon_{0} \Delta_{x}} \left( H_{y}^{q+1/2}[m+1/2] - H_{y}^{q+1/2}[m-1/2] \right)$$

$$E_{z}^{q+1}[m] = E_{z}^{q+1}[m] - \frac{\Delta_{t}}{\epsilon \epsilon_{0}} j_{z}^{q+1/2}[m]$$

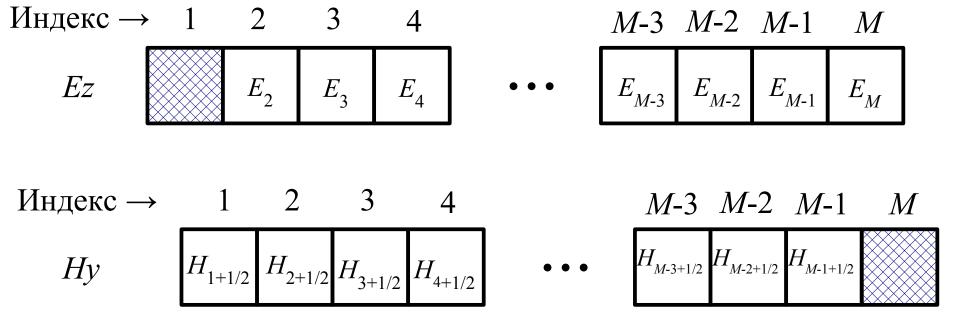
ИЛИ

$$E_z^{q+1}[m] = E_z^{q+1}[m] + E_{z cm}^{q+1}[m]$$

### **Демонстрация аддитивного источника**

# Простейшие поглощающие граничные условия

# Хранение компонент поля в реализации FDTD



### Простейшее поглощающие граничные условия

$$E_z^{q+1}[1] = E_z^q[2]$$

$$H_y^{q+1}[\text{end}] = H_y^q[\text{end}-1]$$

# **Демонстрация поглощающих** условий

### Метод Total-Field / Scattered-Field

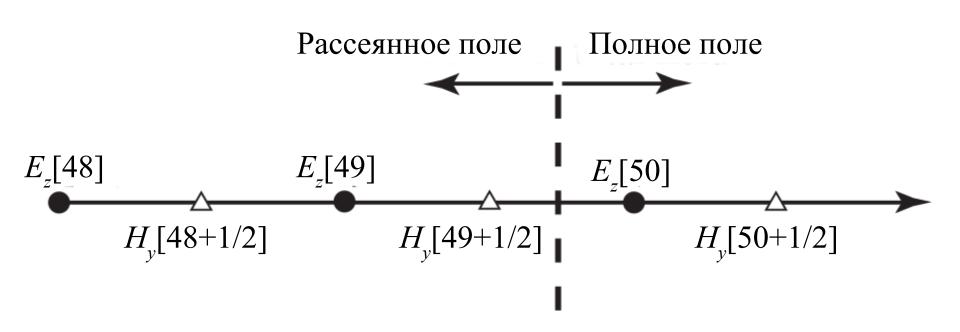
### Граничные условия Total-Field / Scattered-Field

$$\mathbf{E}_{\text{полн}} = \mathbf{E}_{\text{пад}} + \mathbf{E}_{\text{pacc}}$$

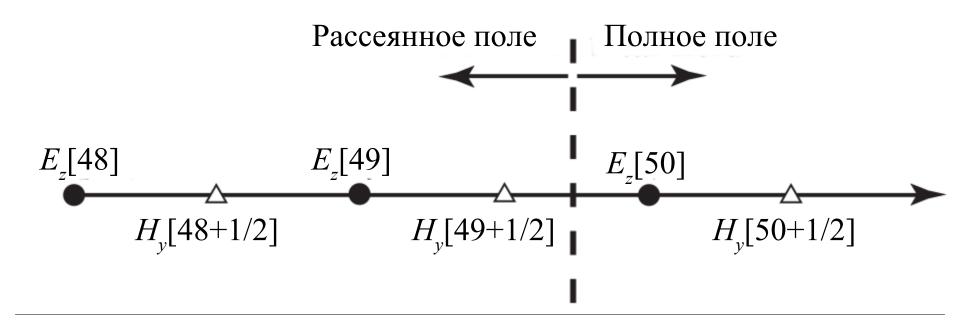
$$\mathbf{H}_{\text{полн}} = \mathbf{H}_{\text{пад}} + \mathbf{H}_{\text{pacc}}$$

### Граничные условия Total-Field / Scattered-Field

$$\mathbf{E}_{\text{полн}} = \mathbf{E}_{\text{пад}} + \mathbf{E}_{\text{расс}}$$
 $\mathbf{H}_{\text{полн}} = \mathbf{H}_{\text{пад}} + \mathbf{H}_{\text{расс}}$ 



### Граничные условия Total-Field / Scattered-Field



$$H_{v}[49 + 1/2] = H_{v}[50 - 1/2]$$

 $H_{y}[49 + 1/2]$  — последняя ячейка в области рассеянного поля.

 $E_z[50]$  — первая ячейка в области полного поля.

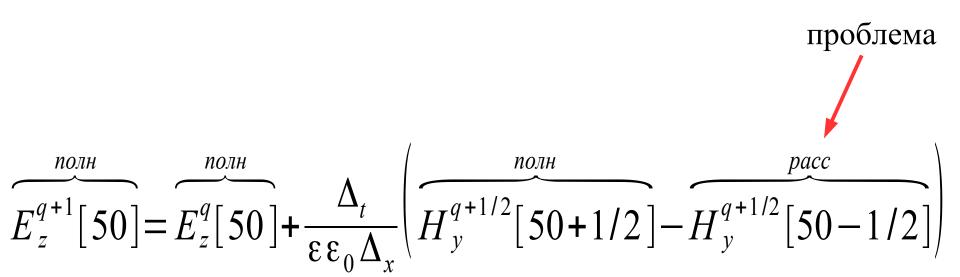
### Граничные условия Total-Field / Scattered-Field

**Важно!** Только рассеянное поле должно использоваться при обновлении ячеек в области рассеянного поля.

Только <u>полное</u> поле должно использоваться при обновлении ячеек в области <u>полного</u> поля

### Поле на границе Total-Field / Scattered-Field

Рассмотрим электрическую компоненту поля  $E_z$ 



Введем дополнительный магнитный источник в точке  $(50-1/2)\Delta x$  для момента времени  $(q+1/2)\Delta t$ 

$$\underbrace{E_{z}^{q+1}[50]}_{t} = \underbrace{E_{z}^{q}[50]}_{t} + \underbrace{\frac{\Delta_{t}}{\epsilon \epsilon_{0} \Delta_{x}}} \underbrace{H_{y}^{q+1/2}[50+1/2]}_{t} - \underbrace{H_{y}^{q+1/2}[50-1/2]}_{t} + \underbrace{\left(-\frac{1}{W} E_{z}^{inc}[50-1/2,q+1/2]\right)}_{t}\right)$$

#### **Total-Field / Scattered-Field**

$$E_z^{q+1}[50] = E_z^q[50] + \frac{\Delta_t}{\varepsilon \varepsilon_0 \Delta_x} \left( H_y^{q+1/2}[50+1/2] - H_y^{q+1/2}[50-1/2] \right)$$

$$E_z^{q+1}[50] = E_z^{q+1}[50] + \frac{\Delta_t}{\epsilon \epsilon_0 \Delta_x} \frac{1}{W} E_z^{inc}[50 - 1/2, q + 1/2]$$

#### **Total-Field / Scattered-Field**

$$E_z^{q+1}[50] = E_z^{q+1}[50] + \frac{\Delta_t}{\epsilon \epsilon_0 \Delta_x} \frac{1}{W} E_z^{inc}[50 - 1/2, q + 1/2]$$

$$W = \sqrt{\frac{\mu \mu_0}{\epsilon \epsilon_0}} = W_0 \sqrt{\frac{\mu}{\epsilon}} \qquad \frac{\Delta_t}{\epsilon \epsilon_0 \Delta_x} = \frac{W_0 S_c}{\epsilon}$$

$$E_z^{q+1}[50] = E_z^{q+1}[50] + \frac{S_c}{\sqrt{\varepsilon \mu}} E_z^{inc}[50 - 1/2, q + 1/2]$$

Для свободного пространства и если  $S_c = 1$ :

$$E_z^{q+1}[50] = E_z^{q+1}[50] + E_z^{inc}[50 - 1/2, q + 1/2]$$

Рассмотрим магнитную компоненту поля  $H_{v}$ 

$$\overbrace{H_{y}^{q+1/2}[50-1/2]}^{pacc} = \overbrace{H_{y}^{q-1/2}[50-1/2]}^{pacc} + \underbrace{\Delta_{t}}_{\mu\mu_{0}\Delta_{x}} \left( \underbrace{E_{z}^{q}[50] - E_{z}^{q}[49]}^{pacc} \right)$$

$$H_{y}^{q+1/2}[50-1/2] = H_{y}^{q-1/2}[50-1/2] + \frac{\Delta_{t}}{\mu \mu_{0} \Delta_{x}} \left( \underbrace{E_{z}^{q}[50] - E_{z}^{inc}[50,q]}^{pacc} - \underbrace{E_{z}^{q}[49]}^{pacc} \right)$$

$$H_{y}^{q+1/2}[50-1/2] = H_{y}^{q-1/2}[50-1/2] + \frac{\Delta_{t}}{\mu \mu_{0} \Delta_{x}} (E_{z}^{q}[50] - E_{y}^{q}[49])$$

$$H_{y}^{q+1/2}[50-1/2] = H_{y}^{q+1/2}[50-1/2] - \frac{\Delta_{t}}{\mu \mu_{0} \Delta_{x}} E_{z}^{inc}[50,q]$$

Для свободного пространства и  $S_c = 1$ :

$$H_{y}^{q+1/2}[50-1/2] = H_{y}^{q-1/2}[50-1/2] + \frac{1}{W_{0}} (E_{z}^{q}[50] - E_{z}^{q}[49])$$

$$H_y^{q+1/2}[50-1/2] = H_y^{q+1/2}[50-1/2] - \frac{1}{W_0}E_z^{inc}[50,q]$$

Пусть для источника x = 0 соответствует 50-й ячейке

$$H_y^{q+1/2}[50-1/2] = H_y^{q+1/2}[50-1/2] - \frac{1}{W_0}E_z^{inc}[0,q]$$

$$E_z^{q+1}[50] = E_z^{q+1}[50] + E_z^{inc}[-1/2, q+1/2]$$

#### Волновое уравнение

Волновое уравнение при отсутствии сторонних токов:

$$\nabla^2 \mathbf{E} - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \mathbf{E}}{\partial t^2} = 0 \qquad \nabla^2 \mathbf{H} - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \mathbf{H}}{\partial t^2} = 0$$

#### Одномерное волновое уравнение

f — одномерная функция

$$\nabla^2 f - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 f}{\partial t^2} = 0$$

$$\frac{\partial^2 f(x,t)}{\partial x^2} - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 f(x,t)}{\partial t^2} = 0$$

## Решение одномерного волнового уравнения

 $f(\xi)$  — решение волнового уравнения, если:

- • $f(\xi)$  дважды дифференцируема
- $\xi$  можно заменить на  $t \pm x / v$  (для одномерного случая)

$$v = \frac{1}{\sqrt{\mu \mu_0 \varepsilon \varepsilon_0}}$$

$$f(\xi) = f(t \pm x / v) = f(x, t)$$

#### Используемый источник

$$f(t) = f(q \Delta_t) = e^{-\left(\frac{q \Delta_t - 30 \Delta_t}{10 \Delta_t}\right)^2} = e^{-\left(\frac{q - 30}{10}\right)^2} = f[q]$$

## Граничные условия Total-Field / Scattered-Field

Делаем замену t на t - x / v

$$t - \frac{x}{v} = q \Delta_t - \frac{m \Delta_x}{v} = q \Delta_t - \frac{m \Delta_x \sqrt{\varepsilon \mu}}{c} =$$

$$= \left( q - \frac{m \Delta_x \sqrt{\epsilon \mu}}{c \Delta_t} \right) \Delta_t = \left( q - \frac{m \sqrt{\epsilon \mu}}{S_c} \right) \Delta_t$$

Для свободного пространства и  $S_c = 1$ :

$$t - \frac{x}{c} = (q - m)\Delta_t$$

## Граничные условия Total-Field / Scattered-Field

$$E_{z}^{\text{inc}}[m,q] = e^{-\left(\frac{(q-m\sqrt{\epsilon\mu}/S_{c})\Delta_{t}-30\Delta_{t}}{10\Delta_{t}}\right)^{2}} = e^{-\left(\frac{(q-m\sqrt{\epsilon\mu}/S_{c})\Delta_{t}-30\Delta_{t}}{10}\right)^{2}}$$

$$H_{y}^{\text{inc}}[m,q] = -\sqrt{\frac{\varepsilon_{0}\varepsilon}{\mu_{0}\mu}} E_{z}^{\text{inc}}[m,q] = -\frac{1}{W}e^{-\left(\frac{(q-m\sqrt{\varepsilon\mu}/S_{c})-30}{10}\right)^{2}}$$

## Граничные условия Total-Field / Scattered-Field

Для свободного пространства и  $S_c = 1$ :

$$E_z^{\text{inc}}[m,q] = e^{-\left(\frac{(q-m)\Delta_t-30\Delta_t}{10\Delta_t}\right)^2} = e^{-\left(\frac{(q-m)-30}{10}\right)^2}$$

$$H_y^{\text{inc}}[m,q] = -\sqrt{\frac{\varepsilon_0}{\mu_0}} E_z^{\text{inc}}[m,q] = -\frac{1}{W_0} e^{-\left(\frac{(q-m)-30}{10}\right)^2}$$

Пусть для источника x = 0 соответствует 50-й ячейке

$$H_y^{q+1/2}[50-1/2] = H_y^{q+1/2}[50-1/2] - \frac{1}{W_0}E_z^{inc}[0,q]$$

$$E_z^{q+1}[50] = E_z^{q+1}[50] + E_z^{inc}[-1/2, q+1/2]$$

## Граничные условия Total-Field / Scattered-Field

$$E_z^{\text{inc}}[-1/2,q+1/2]=e^{-\left(\frac{((q+0.5)-(-0.5))-30}{10}\right)^2}$$

$$E_z^{\text{inc}}[0,q] = e^{-\left(\frac{q-30}{10}\right)^2}$$

## Демонстрация гауссова импульса, распространяющегося в одну сторону

# Моделирование распространения электромагнитной волны в неоднородных средах

#### Конечно-разностная схема

$$H_y^{q+1/2}[m+1/2] =$$

$$=H_{y}^{q-1/2}[m+1/2]+(E_{z}^{q}[m+1]-E_{z}^{q}[m])\frac{1}{\mu W_{0}}S_{c}$$

$$E_z^{q+1}[m]=$$

$$= E_z^q[m] + \left(H_y^{q+1/2}[m+1/2] - H_y^{q+1/2}[m-1/2]\right) \frac{W_0}{\varepsilon} S_c$$

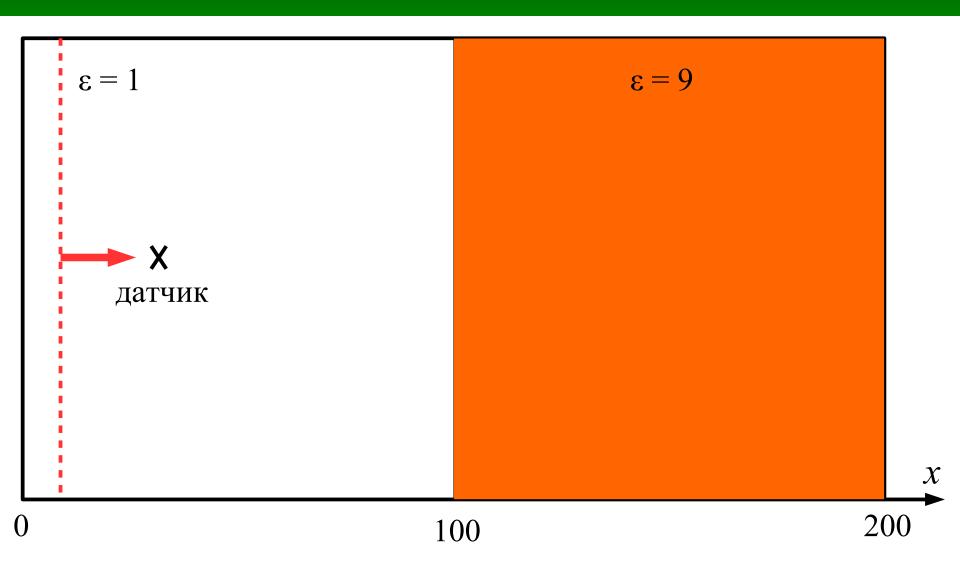
#### Учет параметров среды

Если 
$$S_c = 1$$
,  $\varepsilon = f(x)$ 

$$Ez[m] = Ez[m] + (Hy[m] - Hy[m-1]) * W0 / eps[m];$$

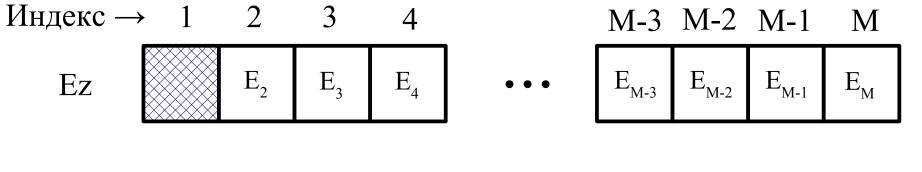
$$Hy[m] = Hy[m] + (Ez[m + 1] - Ez[m]) / (W0 * mu[m]);$$

#### Геометрия решаемой задачи



#### Структура массивов полей

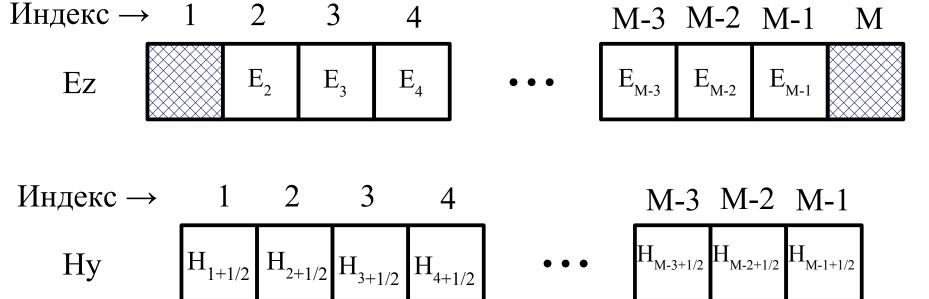
Было в предыдущих примерах:



Индекс  $\rightarrow$  1 2 3 4 M-3 M-2 M-1 M Hy  $H_{1+1/2}$   $H_{2+1/2}$   $H_{3+1/2}$   $H_{4+1/2}$   $H_{4+1/2}$ 

#### Структура массивов полей

Стало:



## Демонстрация моделирования распространения электромагнитной волны в неоднородных средах

fdtd\_heterogen\_01.m fdtd heterogen 02.m

#### Коэффициенты отражения и прохождения

Для волны, падающей по нормали:

Коэффициент отражения:

$$\Gamma = \frac{\mathbf{E}_{omp}}{\mathbf{E}_{nao}} = \frac{W_2 - W_1}{W_2 + W_1}$$

$$T = \frac{\mathbf{E}_{np}}{\mathbf{E}_{nao}} = \frac{2W_2}{W_2 + W_1}$$

$$W=?$$

#### Коэффициенты отражения и прохождения

Для волны, падающей по нормали:

Коэффициент отражения:

$$\Gamma = \frac{\mathbf{E}_{omp}}{\mathbf{E}_{nao}} = \frac{W_2 - W_1}{W_2 + W_1}$$

$$T = \frac{\mathbf{E}_{np}}{\mathbf{E}_{nao}} = \frac{2W_2}{W_2 + W_1}$$

$$W = \sqrt{\frac{\mu \mu_0}{\epsilon \epsilon_0}} = W_0 \sqrt{\frac{\mu}{\epsilon}}$$

#### Коэффициенты отражения и прохождения

Для границы раздела свободное пространство - диэлектрик  $\mu=1$ 

Коэффициент отражения:

$$\Gamma = \frac{W_2 - W_1}{W_2 + W_1} = ???$$

$$T = \frac{2W_2}{W_2 + W_1} = ???$$

$$W = \sqrt{\frac{\mu \mu_0}{\epsilon \epsilon_0}} = W_0 \sqrt{\frac{\mu}{\epsilon}}$$

#### Коэффициенты отражения и прохождения

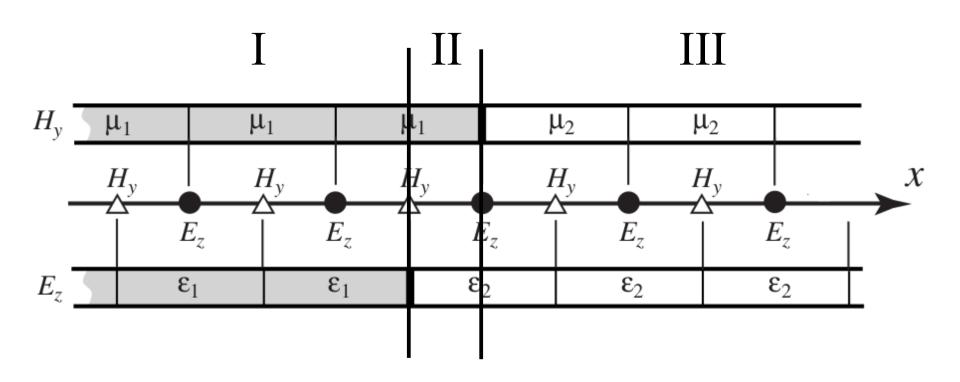
Для границы раздела двух диэлектриков  $\mu = 1$ 

Коэффициент отражения:

$$\Gamma = \frac{\sqrt{\varepsilon_1} - \sqrt{\varepsilon_2}}{\sqrt{\varepsilon_2} + \sqrt{\varepsilon_1}}$$

$$T = \frac{2\sqrt{\varepsilon_1}}{\sqrt{\varepsilon_2} + \sqrt{\varepsilon_1}}$$

## Погрешность из-за дискретной сетки



## Погрешность из-за дискретной сетки



## Демонстрация метода Total Field / Scattered Field в диэлектрике

# Моделирование распространения электромагнитной волны в среде с потерями

## Закон Ампера для среды с потерями

$$\mathbf{j} + \varepsilon \, \varepsilon_0 \, \frac{\partial \, \mathbf{E}}{\partial \, t} = \nabla \times \mathbf{H}$$

ИЛИ

$$\sigma \mathbf{E} + \varepsilon \varepsilon_0 \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} = \nabla \times \mathbf{H}$$

## Закон Ампера для среды с потерями

Для одномерного случая:

$$\sigma E_z + \varepsilon \varepsilon_0 \frac{\partial E_z}{\partial t} = \frac{\partial H_y}{\partial x}$$

## Закон Ампера для среды с потерями

Запишем производные в дискретном виде для точки  $(m\Delta_x; (q+1/2)\Delta_t)$ :

$$\sigma E_{z}^{q+1/2}[m] + \varepsilon \varepsilon_{0} \frac{E_{z}^{q+1}[m] - E_{z}^{q}[m]}{\Delta_{t}} = \frac{H_{y}^{q+1/2}[m+1/2] - H_{y}^{q+1/2}[m-1/2]}{\Delta_{x}}$$

проблема 
$$\sigma E_z^{q+1/2}[m] + \varepsilon \varepsilon_0 \frac{E_z^{q+1}[m] - E_z^q[m]}{\Delta_t} = \frac{H_y^{q+1/2}[m+1/2] - H_y^{q+1/2}[m-1/2]}{\Delta_x}$$

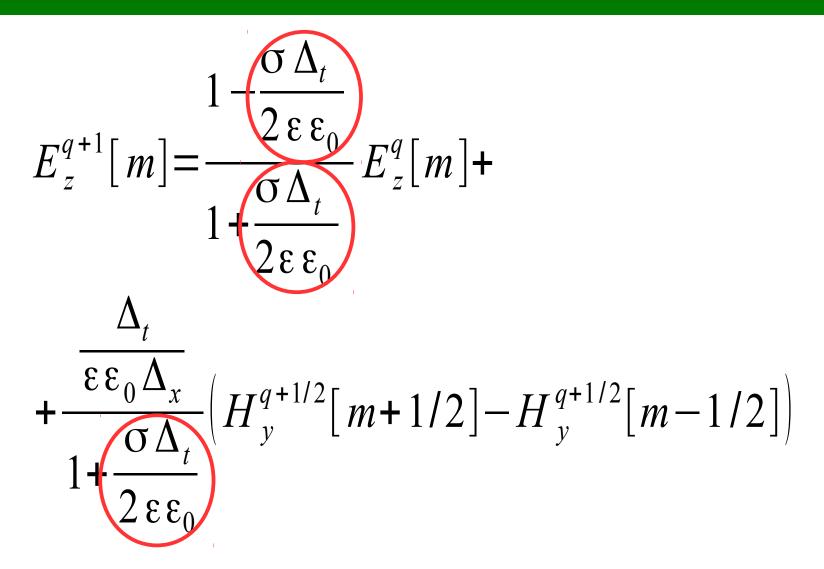
$$E_z^{q+1/2}[m] \approx \frac{E_z^{q+1}[m] + E_z^q[m]}{2}$$

$$E_z^{q+1/2}[m] \approx \frac{E_z^{q+1}[m] + E_z^q[m]}{2}$$

тогда

$$\sigma \frac{E_{z}^{q+1}[m] + E_{z}^{q}[m]}{2} + \varepsilon \varepsilon_{0} \frac{E_{z}^{q+1}[m] - E_{z}^{q}[m]}{\Delta_{t}} = \frac{H_{y}^{q+1/2}[m+1/2] - H_{y}^{q+1/2}[m-1/2]}{\Delta_{x}}$$

ПОТЕРЯМИ
$$E_{z}^{q+1}[m] = \frac{1 - \frac{\sigma \Delta_{t}}{2 \varepsilon \varepsilon_{0}}}{1 + \frac{\sigma \Delta_{t}}{2 \varepsilon \varepsilon_{0}}} E_{z}^{q}[m] + \frac{\frac{\Delta_{t}}{2 \varepsilon \varepsilon_{0}}}{1 + \frac{\sigma \Delta_{t}}{2 \varepsilon \varepsilon_{0}}} \left(H_{y}^{q+1/2}[m+1/2] - H_{y}^{q+1/2}[m-1/2]\right)$$



Для случая  $\sigma = 0$  См/м:

$$E_{z}^{q+1}[m] =$$

$$= E_{z}^{q}[m] + \frac{\Delta_{t}}{\epsilon \epsilon_{0} \Delta_{x}} \left( H_{y}^{q+1/2}[m+1/2] - H_{y}^{q+1/2}[m-1/2] \right)$$

$$-\mathbf{j}_{m}-\mu\mu_{0}\frac{\partial\mathbf{H}}{\partial t}=\nabla\times\mathbf{E}$$

ИЛИ

$$-\sigma_m \mathbf{H} - \mu \mu_0 \frac{\partial \mathbf{H}}{\partial t} = \nabla \times \mathbf{E}$$

Для одномерного случая:

$$\sigma_m H_y + \mu \mu_0 \frac{\partial H_y}{\partial t} = \frac{\partial E_z}{\partial x}$$

Запишем производные в дискретном виде:

проблема 
$$\sigma_m H_y^q [m+1/2] + \mu \mu_0 \frac{H_y^{q+1/2} [m+1/2] - H_y^{q-1/2} [m+1/2]}{\Delta_t} = \frac{E_z^q [m+1] - E_z^q [m]}{\Delta_x}$$

$$H_y^q[m+1/2] \approx \frac{H_y^{q+1/2}[m+1/2] + H_y^{q-1/2}[m+1/2]}{2}$$

$$H_y^q[m+1/2] \approx \frac{H_y^{q+1/2}[m+1/2] + H_y^{q-1/2}[m+1/2]}{2}$$

$$\sigma_{m} \frac{H_{y}^{q+1/2}[m+1/2] + H_{y}^{q-1/2}[m+1/2]}{2} + \mu_{0} \frac{H_{y}^{q+1/2}[m+1/2] - H_{y}^{q-1/2}[m+1/2]}{\Delta_{t}} = \frac{E_{z}^{q}[m+1] - E_{z}^{q}[m]}{\Delta_{x}}$$

ПОТЕРЯМИ
$$H_{y}^{q+1/2}[m+1/2] = \frac{1 - \frac{\sigma_{m}\Delta_{t}}{2\mu\mu_{0}}}{1 + \frac{\sigma_{m}\Delta_{t}}{2\mu\mu_{0}}}H_{y}^{q-1/2}[m+1/2] + \frac{\Delta_{t}}{2\mu\mu_{0}}$$

$$+ \frac{\frac{\Delta_{t}}{\mu\mu_{0}\Delta_{x}}}{1 + \frac{\sigma_{m}\Delta_{t}}{2\mu\mu_{0}}}(E_{z}^{q}[m+1] - E_{z}^{q}[m])$$

Для случая  $\sigma_{\rm m} = 0$ :

$$H_y^{q+1/2}[m+1/2] =$$

$$=H_{y}^{q-1/2}[m+1/2]+\frac{\Delta_{t}}{\mu\mu_{0}\Delta_{x}}\left(E_{z}^{q}[m+1]-E_{z}^{q}[m]\right)$$

#### Моделирование среды с потерями. Комментарии к реализации

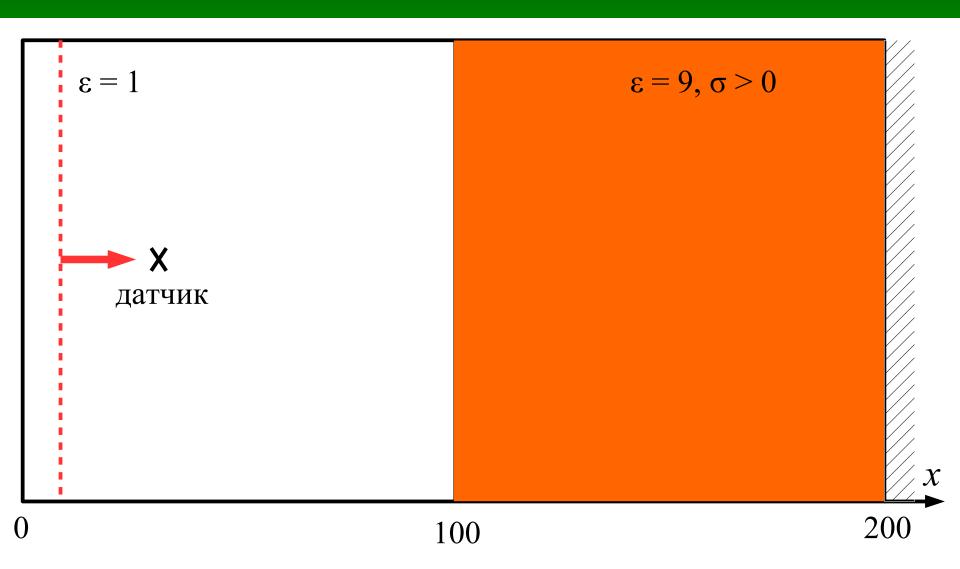
Реализуем случай 
$$\sigma_m = 0$$
,  $Sc = 1$ 

$$loss = \frac{\sigma \Delta_t}{2 \varepsilon \varepsilon_0}$$

$$ceze = \frac{1 - loss}{1 + loss}$$

$$cezh = \frac{W_0/\varepsilon}{1 + loss}$$

#### Геометрия решаемой задачи

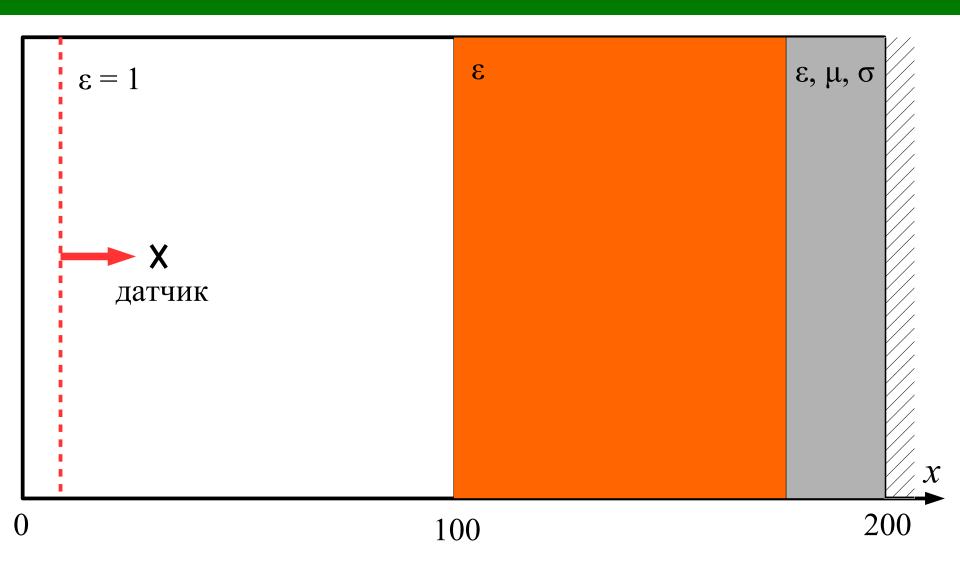


# Реализация моделирования распространения электромагнитной волны в среде с потерями

#### Граничные условия

## Граничное условие с использованием слоя с потерями

#### Геометрия решаемой задачи



#### Волновое сопротивление в среде 128 с потерями

$$W = \sqrt{\frac{\mu \mu_0 \left(1 - j \frac{\sigma_m}{\omega \mu \mu_0}\right)}{\epsilon \epsilon_0 \left(1 - j \frac{\sigma}{\omega \epsilon_0}\right)}} = W_0 \sqrt{\frac{\mu \left(1 - j \frac{\sigma_m}{\omega \mu \mu_0}\right)}{\epsilon \left(1 - j \frac{\sigma}{\omega \epsilon_0}\right)}}$$

### Волновое сопротивление в среде с потерями

$$W = \sqrt{\frac{\mu \mu_0 \left(1 - j \frac{\sigma_m}{\omega \mu \mu_0}\right)}{\epsilon \epsilon_0 \left(1 - j \frac{\sigma}{\omega \epsilon_0}\right)}} = W_0 \sqrt{\frac{\mu \left(1 - j \frac{\sigma_m}{\omega \mu \mu_0}\right)}{\epsilon \left(1 - j \frac{\sigma}{\omega \epsilon_0}\right)}}$$

Если 
$$\frac{\sigma_m}{\omega \mu \mu_0} = \frac{\sigma}{\omega \varepsilon \varepsilon_0}$$

, то это равносильно среде без потерь с точки зрения волнового сопротивления

#### Волновое сопротивление в среде <sup>13</sup> с потерями

$$W\Big|_{\substack{\sigma_m \\ \omega \mu \mu_0} = \frac{\sigma}{\omega \varepsilon \varepsilon_0}} = W\Big|_{\substack{\sigma_m = 0 \\ \sigma = 0}} = W_0 \sqrt{\frac{\mu}{\varepsilon}}$$

$$\Gamma = \frac{W_2 - W_1}{W_2 + W_1}$$

### Реализация поглощающих граничных условий

$$loss_m = \frac{\sigma_m \Delta_t}{2\mu \mu_0}$$

$$loss_e = \frac{\sigma \Delta_t}{2 \varepsilon \varepsilon_0}$$

Если

$$\frac{\sigma_m}{\omega\mu\mu_0} = \frac{\sigma}{\omega\varepsilon\varepsilon_0}$$

$$\frac{\sigma_m \Delta_t}{2\mu \mu_0} = \frac{\sigma \Delta_t}{2\epsilon \epsilon_0}$$

### Реализация поглощающих граничных условий

$$loss = loss_e = loss_m = \frac{\sigma_m \Delta_t}{2 \mu \mu_0} = \frac{\sigma \Delta_t}{2 \epsilon \epsilon_0} = 0.02$$

$$ceze = \frac{1 - loss}{1 + loss}$$

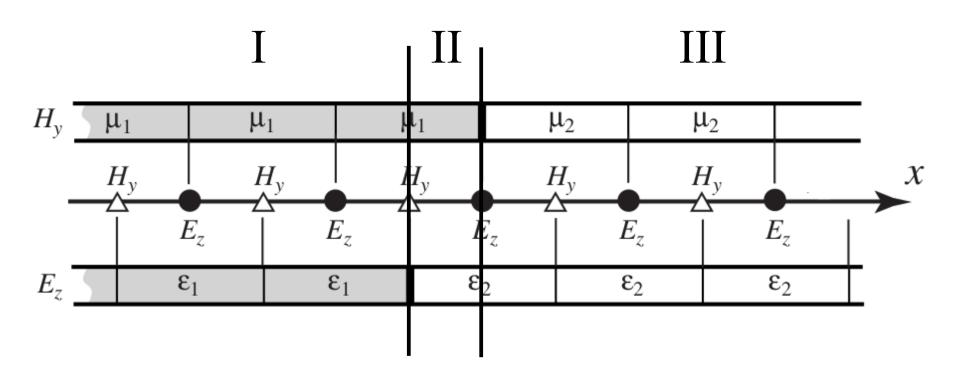
$$cezh = \frac{W_0/\varepsilon}{1 + loss}$$

$$chye = \frac{1/W_0}{1 + loss}$$

$$chyh = \frac{1 - loss}{1 + loss}$$

## Демонстрация граничных условий с использованием поглощающего слоя

### Погрешность из-за дискретной сетки



### Погрешность из-за дискретной сетки



Демонстрация граничных условий с использованием поглощающего слоя с усреднением параметров среды на границе с поглощающим слоем

### Поглощающие граничные условия (Absorbing boundary condition - ABC)

#### Типы поглощающих граничных условий

Поглощающие граничные условия можно разделить на две группы:

- Условия, аннигилирующие вытекающие волны.
- Условия, аппроксимирующие уравнение волны, распространяющейся только в одном направлении.

### Волновое уравнение в одномерном случае

$$\nabla^2 E_z - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 E_z}{\partial t^2} = 0$$

ИЛИ

$$\frac{\partial^2 E_z}{\partial x^2} - \varepsilon \, \varepsilon_0 \mu \, \mu_0 \frac{\partial^2 E_z}{\partial t^2} = 0$$

### Волновое уравнение в одномерном случае

Перепишем волновое уравнение в операторном виде:

$$\left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} - \varepsilon \,\varepsilon_0 \mu \,\mu_0 \,\frac{\partial^2}{\partial t^2}\right) E_z = 0$$

### Волновое уравнение в одномерном случае

Полученный оператор может быть разложен на произведение двух операторов:

$$\left(\frac{\partial}{\partial x} - \sqrt{\varepsilon \varepsilon_0 \mu \mu_0} \frac{\partial}{\partial t}\right) \left(\frac{\partial}{\partial x} + \sqrt{\varepsilon \varepsilon_0 \mu \mu_0} \frac{\partial}{\partial t}\right) E_z = 0$$

#### Уравнения адвекции

Любая функция  $E_z$ , которая удовлетворяет хотя бы одному из следующих уравнений, является решением волнового уравнения:

I. 
$$\frac{\partial E_z}{\partial x} - \sqrt{\varepsilon \varepsilon_0 \mu \mu_0} \frac{\partial E_z}{\partial t} = 0$$

II. 
$$\frac{\partial E_z}{\partial x} + \sqrt{\varepsilon \varepsilon_0 \mu \mu_0} \frac{\partial E_z}{\partial t} = 0$$

#### Уравнения адвекции

$$E_z(t+x/v)=E_z(t+\sqrt{\epsilon \varepsilon_0 \mu \mu_0}x)$$

- волна, распространяющаяся влево, удовлетворяет первому уравнению адвекции, но не второму.

Покажем это.

#### Уравнения адвекции

Сделаем замену

$$\xi = t + \sqrt{\epsilon \epsilon_0 \mu \mu_0} x$$

$$\frac{\partial \xi}{\partial t} = 1, \quad \frac{\partial \xi}{\partial x} = \sqrt{\varepsilon \varepsilon_0 \mu \mu_0}$$

#### Уравнения адвекции

$$\frac{\partial E_z}{\partial x} = \frac{\partial E_z}{\partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial x} = \frac{\partial E_z}{\partial \xi} \sqrt{\varepsilon \varepsilon_0 \mu \mu_0}$$

$$\frac{\partial E_z}{\partial t} = \frac{\partial E_z}{\partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial t} = \frac{\partial E_z}{\partial \xi}$$

#### Уравнения адвекции

Полученные выражения подставляем в первое уравнение адвекции

$$\frac{\partial E_z}{\partial x} - \sqrt{\varepsilon \varepsilon_0 \mu \mu_0} \frac{\partial E_z}{\partial t} = 0$$

$$\frac{\partial E_{z}}{\partial \xi} \sqrt{\epsilon \, \epsilon_{0} \mu \, \mu_{0}} - \frac{\partial E_{z}}{\partial \xi} \sqrt{\epsilon \, \epsilon_{0} \mu \, \mu_{0}} = 0$$

$$0 = 0$$

Уравнение удовлетворяется

#### Уравнения адвекции

Полученные выражения подставляем во второе уравнение адвекции

$$\frac{\partial E_z}{\partial x} + \sqrt{\varepsilon \varepsilon_0 \mu \mu_0} \frac{\partial E_z}{\partial t} = 0$$

$$\frac{\partial E_{z}}{\partial \xi} \sqrt{\varepsilon \varepsilon_{0} \mu \mu_{0}} + \frac{\partial E_{z}}{\partial \xi} \sqrt{\varepsilon \varepsilon_{0} \mu \mu_{0}} = 0$$

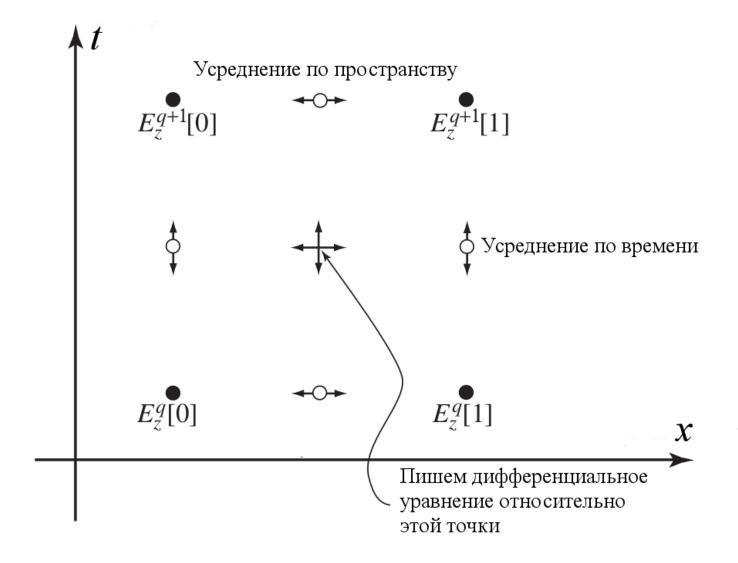
$$2\frac{\partial E_z}{\partial \xi} \sqrt{\epsilon \,\epsilon_0 \mu \mu_0} \neq 0$$

Уравнение не удовлетворяется

#### Поглощающие граничные условия. Постановка задачи

Известны значения полей  $E_z^{q+1}[1], E_z^{q}[0]$  и  $E_z^{q}[1]$ 

Рассчитать поле  $E_z^{q+1}[0]$  таким образом, чтобы волна распространялась только влево



Запишем производные в уравнении адвекции через конечно-разностную схему

$$\sqrt{\varepsilon \varepsilon_0 \mu \mu_0} \frac{\partial E_z}{\partial t} \Big|_{\Delta_x/2, (q + \frac{1}{2}) \Delta_t} = \frac{2}{\Delta_t}$$

$$= \sqrt{\varepsilon \varepsilon_0 \mu \mu_0} \frac{E_z^{q+1} [1/2] - E_z^q [1/2]}{\Delta_t}$$

$$E_z^{q+1}[1/2] \approx \frac{E_z^{q+1}[0] + E_z^{q+1}[1]}{2}$$

$$E_z^q[1/2] \approx \frac{E_z^q[0] + E_z^q[1]}{2}$$

$$\sqrt{\epsilon \, \epsilon_0 \, \mu \, \mu_0} \frac{\partial E_z}{\partial t} \Big|_{\Delta_x/2, (q + \frac{1}{2}) \Delta_t} \approx$$

$$\approx \sqrt{\epsilon \, \epsilon_0 \, \mu \, \mu_0} \frac{E_z^{q+1}[0] + E_z^{q+1}[1]}{2} - \frac{E_z^q[0] + E_z^q[1]}{2}$$

Аналогично поступаем со вторым слагаемым в первом уравнении адвекции

$$\frac{\partial E_{z}}{\partial x} \Big|_{\Delta_{x}/2, (q+\frac{1}{2})\Delta_{t}} = \frac{E_{z}^{q+1/2}[1] - E_{z}^{q+1/2}[0]}{\Delta_{x}} \approx \frac{E_{z}^{q+1}[1] + E_{z}^{q}[1]}{2} \frac{E_{z}^{q+1}[0] + E_{z}^{q}[0]}{2}$$

Подставляем полученные выражения в первое уравнение адвекции

$$rac{E_z^{q+1}[1] + E_z^q[1]}{2} - rac{E_z^{q+1}[0] + E_z^q[0]}{2} - rac{\Delta_x}{\Delta_x}$$

$$-\sqrt{\epsilon} \frac{E_{z}^{q+1}[0] + E_{z}^{q+1}[1]}{2} - \frac{E_{z}^{q}[0] + E_{z}^{q}[1]}{2} = 0$$

Из полученного уравнения выражаем  $E_x^{q+1}[0]$  и учитываем, что:

$$\sqrt{\varepsilon\varepsilon_0\mu\mu_0} = \frac{\sqrt{\varepsilon\mu}}{c}, \quad S_c = \frac{c\Delta_t}{\Delta_x}$$

$$E_{z}^{q+1}[0] = E_{z}^{q}[1] + \frac{\frac{S_{c}}{\sqrt{\varepsilon \mu}} - 1}{\frac{S_{c}}{\sqrt{\varepsilon \mu}} + 1} (E_{z}^{q+1}[1] - E_{z}^{q}[0])$$

Аналогично можно вывести условие для правой границы

$$E_{z}^{q+1}[M] = E_{z}^{q}[M-1] + \frac{\frac{S_{c}}{\sqrt{\varepsilon \mu}} - 1}{\frac{S_{c}}{\sqrt{\varepsilon \mu}} + 1} (E_{z}^{q+1}[M-1] - E_{z}^{q}[M])$$

Для свободного пространства и  $S_c = 1$  выражения сводятся к виду:

$$E_z^{q+1}[0] = E_z^q[1]$$

$$E_z^{q+1}[M] = E_z^q[M-1]$$

## Демонстрация поглощающих граничных условий (ABC) первой степени

# Формулировка граничных условий АВС первой степени с использованием операторной записи

### Операторы для граничных условий АВС

Введем несколько новых операторов:

I — оператор идентичности.

$$IE_{z}^{q+1}[m]=E_{z}^{q+1}[m]$$

 $s_x^{\ l}$  — оператор <u>пространственного</u> сдвига (сдвиг вправо).

$$s_x^1 E_z^{q+1}[m] = E_z^{q+1}[m+1]$$

 $S_{t}^{-1}$  — оператор обратного временного сдвига.

$$s_t^{-1} E_z^{q+1} [m] = E_z^q [m]$$

#### Линейные операторы

Оператор A называются линейным, если выполняются следующие условия:

• 
$$A(\mathbf{x}_1 + \mathbf{x}_2) = A\mathbf{x}_1 + A\mathbf{x}_2$$

$$\bullet \ A(\alpha \mathbf{x}) = \alpha A \mathbf{x}$$

#### Свойства линейных операторов

Для двух <u>линейных</u> операторов A и B выполняется условия:

$$(A + B)(x) = A(x) + B(x)$$
$$(AB)(x) = A(B(x))$$

Введенные операторы коммутативны (можно менять порядок их применения)

$$s_{x}^{1} s_{t}^{-1} = s_{t}^{-1} s_{x}^{1}$$

$$I s_{x}^{1} = s_{x}^{1}$$

$$I I = I$$

$$\sqrt{\epsilon \epsilon_0 \mu \mu_0} \frac{\partial E_z}{\partial t} \bigg|_{\Delta_x/2, (q+\frac{1}{2}) \Delta_t} \approx$$

$$\approx \sqrt{\epsilon \, \epsilon_0 \, \mu \, \mu_0} \frac{E_z^{q+1}[0] + E_z^{q+1}[1]}{2} - \frac{E_z^q[0] + E_z^q[1]}{2}$$

#### Использование операторов для граничных условий ABC первого порядка

Пространственное усреднение с помощью введенных операторов записывается следующим образом:

$$\frac{E_z^{q+1}[m] + E_z^{q+1}[m+1]}{2} = \left(\frac{I + s_x^1}{2}\right) E_z^{q+1}[m]$$

Временное усреднение с помощью введенных операторов записывается следующим образом:

$$\frac{E_z^{q+1}[m] + E_z^q[m]}{2} = \left(\frac{I + s_t^{-1}}{2}\right) E_z^{q+1}[m]$$

В операторном виде указанные действия выглядят следующим образом:

$$\frac{\partial E_z}{\partial t} \bigg|_{\Delta_x/2, (q+\frac{1}{2})\Delta_t} \approx \frac{\left(\frac{I+s_x^1}{2}\right) E_z^{q+1}[0] - \left(\frac{I+s_x^1}{2}\right) s_t^{-1} E_z^{q+1}[0]}{\Delta_t} =$$

$$\begin{split} &= \left(\frac{I + s_{x}^{1}}{2}\right) \left(\frac{I - s_{t}^{-1}}{\Delta_{t}}\right) E_{z}^{q+1}[0] = \\ &= \frac{1}{2\Delta_{t}} \left(I - s_{t}^{-1} + s_{x}^{1} - s_{x}^{1} \cdot s_{t}^{-1}\right) E_{z}^{q+1}[0] = \\ &= \frac{1}{2\Delta_{t}} \left(E_{z}^{q+1}[0] - E_{z}^{q}[0] + E_{z}^{q+1}[1] - E_{z}^{q}[1]\right) \end{split}$$

Аналогично можем поступить с расчетом производной по пространству:

$$\begin{split} & \frac{\partial E_{z}}{\partial x} \bigg|_{\Delta_{x}/2, (q+\frac{1}{2})\Delta_{t}} \\ &= \left( \frac{s_{x}^{1} - I}{\Delta_{x}} \right) \left( \frac{I + s_{t}^{-1}}{2} \right) E_{z}^{q+1} [0] = \\ &= \frac{1}{2\Delta_{x}} \left( -I + s_{x}^{1} - s_{t}^{-1} + s_{t}^{-1} \cdot s_{x}^{1} \right) E_{z}^{q+1} [0] = \\ &= \frac{1}{2\Delta_{x}} \left( -E_{z}^{q+1} [0] + E_{z}^{q+1} [1] - E_{z}^{q} [0] + E_{z}^{q} [1] \right) \end{split}$$

Запишем конечно-разностное выражение для уравнения адвекции:

$$\left\{ \left( \frac{s_x^1 - I}{\Delta_x} \right) \left( \frac{I + s_t^{-1}}{2} \right) - \sqrt{\mu \mu_0 \varepsilon \varepsilon_0} \left( \frac{I + s_x^1}{2} \right) \left( \frac{I - s_t^{-1}}{\Delta_t} \right) \right\} E_z^{q+1} [0] = 0$$

Решение этого уравнения для  $E_z^{q+1}[0]$  даст выражение

$$E_{z}^{q+1}[0] = E_{z}^{q}[1] + \frac{\frac{S_{c}}{\sqrt{\varepsilon \mu}} - 1}{\frac{S_{c}}{\sqrt{\varepsilon \mu}} + 1} (E_{z}^{q+1}[1] - E_{z}^{q}[0])$$

## Поглощающие граничные условия (Absorbing boundary condition — ABC) второй степени

Мы получим более точное решение уравнения адвекции и уменьшим отражение, если применим оператор адвекции дважды:

$$\left(\frac{\partial}{\partial x} - \sqrt{\varepsilon \varepsilon_0 \mu \mu_0} \frac{\partial}{\partial t}\right) \left(\frac{\partial}{\partial x} - \sqrt{\varepsilon \varepsilon_0 \mu \mu_0} \frac{\partial}{\partial t}\right) E_z = 0$$

Конечно-разностная схема для оператора адвекции второй степени в операторном виде:

$$\left[ \left\{ \left( \frac{s_{x}^{1} - I}{\Delta_{x}} \right) \left( \frac{I + s_{t}^{-1}}{2} \right) - \sqrt{\mu \mu_{0} \varepsilon \varepsilon_{0}} \left( \frac{I + s_{x}^{1}}{2} \right) \left( \frac{I - s_{t}^{-1}}{\Delta_{t}} \right) \right\} \times \left\{ \left( \frac{s_{x}^{1} - I}{\Delta_{x}} \right) \left( \frac{I + s_{t}^{-1}}{2} \right) - \sqrt{\mu \mu_{0} \varepsilon \varepsilon_{0}} \left( \frac{I + s_{x}^{1}}{2} \right) \left( \frac{I - s_{t}^{-1}}{\Delta_{t}} \right) \right\} \right] E_{z}^{q+1} [0] = 0$$

### Поглощающее граничное условие второй степени

Если раскрыть скобки и решить это уравнение относительно  $E_z^{q+1}[0]$ , то мы получим

$$E_{z}^{q+1}[0] = \frac{-1}{1/S'_{c} + 2 + S'_{c}} \left\{ \underbrace{\left( \frac{1}{S'_{c}} - 2 + S'_{c} \right)}_{k_{2}} \left( E_{z}^{q+1}[2] + E_{z}^{q-1}[0] \right) + 2 \left( S'_{c} - \frac{1}{S'_{c}} \right) \left( E_{z}^{q}[0] + E_{z}^{q}[2] - E_{z}^{q+1}[1] - E_{z}^{q-1}[1] \right) - \frac{1}{2} \left( E_{z}^{q+1}[1] - E_{z}^{q+1}[1] \right) - \frac{1}{2} \left( E_{z}^{q+1}[1] - E_{z}^{q$$

$$-4\left(\frac{1}{S'_{c}}+S'_{c}\right)E_{z}^{q}[1]\}-E_{z}^{q-1}[2]$$

В предыдущем выражении:

$$S'_{c} = \frac{\Delta_{t}}{\sqrt{\mu \mu_{0} \varepsilon \varepsilon_{0}} \Delta_{x}} = \frac{S_{c}}{\sqrt{\mu \varepsilon}}$$

Для свободного пространства и  $S_c = 1$  граничное условие преобразуется к виду:

$$E_z^{q+1}[0]=2E_z^q[1]-E_z^{q-1}[2]$$

Граничные условия справа выглядят аналогично, только они отражены «зеркально». Преобразуются пространственные координаты:

$$0 \rightarrow M$$

$$1 \rightarrow M - 1$$

$$2 \rightarrow M - 2$$

В индексации MATLAB:

$$1$$
 → end

$$2 \rightarrow \text{end} - 1$$

$$3 \rightarrow \text{end} - 2$$

## Демонстрация поглощающих граничных условий (ABC) второй степени

### Свойства дискретного преобразования Фурье

### Непрерывное преобразование Фурье

Прямое преобразование Фурье:

$$S(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} s(t) \exp(-j \omega t) dt$$

Обратное преобразование Фурье:

$$S(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} S(\omega) \exp(j\omega t) d\omega$$

#### Дискретное преобразование Фурье

Прямое преобразование Фурье:

$$S_d(k) = \sum_{n=0}^{N_T - 1} s(n) \exp(-j\frac{2\pi}{N_T}nk)$$

$$k = 0, 1, ..., N_T-1$$

Обратное преобразование Фурье:

$$s(n) = \frac{1}{N_T} \sum_{k=0}^{N_T - 1} S_d(k) \exp\left(j \frac{2\pi}{N_T} nk\right)$$

$$n = 0, 1, ..., N_T - 1$$

### Свойства дискретного преобразования Фурье

Максимальная частота в спектре:

$$f_{\text{max}} = \frac{1}{2\Delta_t}$$

Дискрет по частоте:

$$\Delta_f = \frac{f_{\text{max}}}{N_T / 2} = \frac{1}{N_T \Delta_t} = \frac{1}{T_{\text{max}}}$$

 $\Delta_{t}$  — дискрет по времени

 $N_{\scriptscriptstyle T}$  — количество временных шагов

 $T_{\rm max}$  — длительность сигнала

### Свойства дискретного преобразования Фурье

Индекс частоты в массиве:

$$N_{\text{freq}} = \frac{f}{\Delta_f}$$

Если задано количество отсчетов на длину волны  $(N_{\lambda})$ :

$$f = \frac{c}{\lambda} = \frac{c}{N_{\lambda} \Delta_{x}}$$

$$N_{\text{freq}} = \frac{f}{\Delta_f} = \frac{N_T c \Delta_t}{N_{\lambda} \Delta_x} = \frac{N_T}{N_{\lambda}} S_c$$

### Свойства дискретного преобразования Фурье

#### Расположение элементов в массиве частот:

- Первые  $N_{\scriptscriptstyle T}$  / 2 элементов положительные частоты.
- Следующие  $((N_T/2) 1)$  элементы отрицательные частоты.
- Отрицательные частоты начинаются с - $f_{\max}$  до - $\Delta_f$
- Постоянная составляющая имеет индекс 0.

### Использование дискретного преобразования Фурье в **MATLAB**

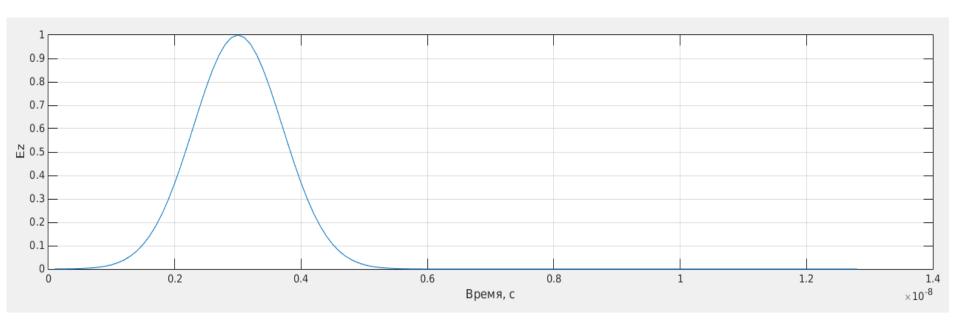
- fft функция расчета прямого преобразования Фурье\*.
- ifft функция расчета обратного преобразования Фурье\*.
- **fftshift** функция переупорядочивания массива частот, таким образом, чтобы нулевая частота оказалась в центре массива.
- ifftshift функция, обратная fftshift.
- **unwrap** устранение скачков фаз на  $2\pi$ .

<sup>\*</sup> Функции fft / ifft наиболее быстро работают, если размер матрицы (массива) равен степени 2.

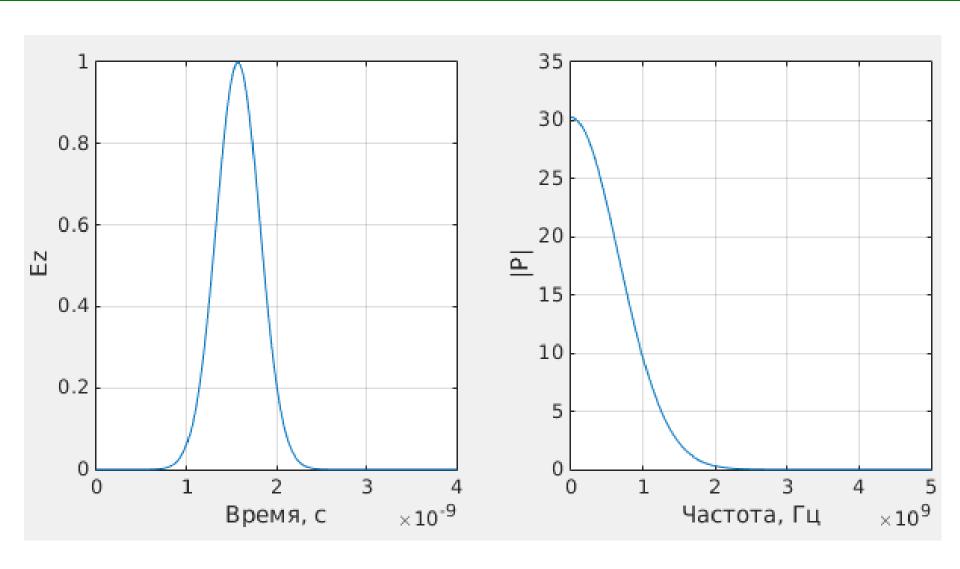
#### Источники возбуждения

#### Гауссов импульс

$$f_g(t) = Ae^{-\left(\frac{t-d_g}{w_g}\right)^2}$$



#### Спектр гауссова импульса



#### Спектр гауссова импульса

Если заданы требования к сигналу:

- $A_0$  уровень ослабления сигнала в момент времени t=0  $(A_0>1).$
- $F_{\text{max}}$  «максимальная» частота в спектре сигнала.
- $A_{\max}$  уровень ослабления спектра сигнала на частоте  $F_{\max}$   $(A_{\max} > 1)$ .

$$f_g(t) = A e^{-\left(\frac{t-d_g}{w_g}\right)^2}$$

$$w_g = \frac{\sqrt{\ln(A_{\text{max}})}}{\pi F_{\text{max}}}$$

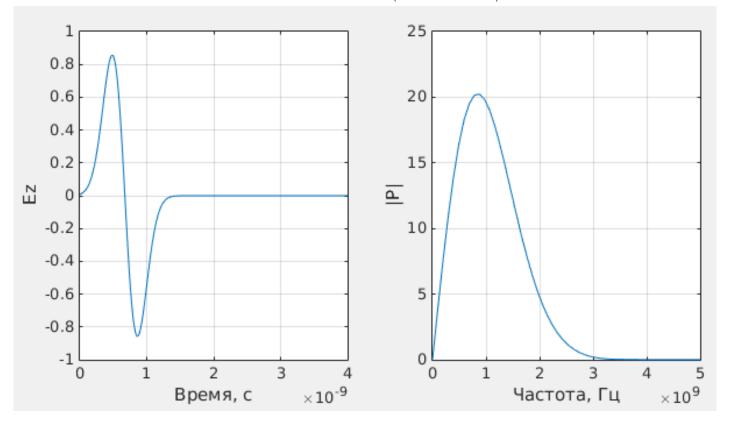
$$d_g = w_g \sqrt{\ln(A_0)}$$

#### Недостатки гауссова импульса

- В спектре присутствует постоянная составляющая.
- Максимальное значение спектра всегда на частоте 0 ГГц.
- Сигнал с постоянной составляющей нельзя излучить.

### Дифференцированный гауссов импульс

$$f_g(t) = -2A\left(\frac{t-d_g}{w_g}\right)e^{-\left(\frac{t-d_g}{w_g}\right)^2}$$



### Спектр дифференцированного гауссова импульса

Если заданы требования к сигналу:

- $F_{\text{max}}$  «максимальная» частота в спектре сигнала.
- $A_{\max}$  уровень ослабления спектра сигнала на частоте  $F_{\max}$  и ослабление в момент времени t=0 ( $A_{\max}>1$ ).

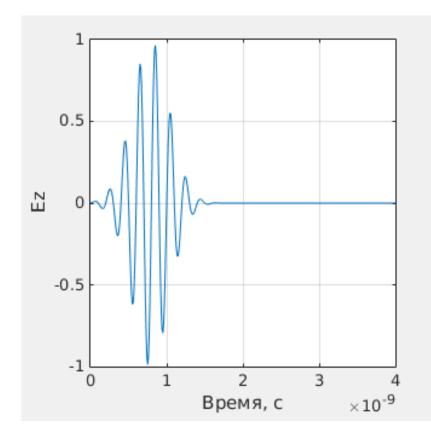
$$f_{g}(t) = -2A \left(\frac{t - d_{g}}{w_{g}}\right) e^{-\left(\frac{t - d_{g}}{w_{g}}\right)^{2}}$$

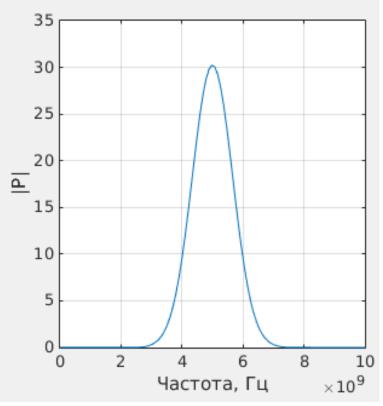
$$w_g = \frac{\sqrt{\ln(5.5 A_{\text{max}})}}{\pi F_{\text{max}}}$$

$$d_g = w_g \sqrt{\ln(2.5 A_{max} \sqrt{\ln(2.5 A_{max})})}$$

### Модулированный гауссов импульс

$$f_g(t) = \sin(2\pi f_0 t) e^{-\left(\frac{t - d_g}{w_g}\right)^2}$$





### Спектр модулированного гауссова импульса

Если заданы требования к сигналу:

- $f_0$  центральная частота в спектре сигнала.
- $A_{\max}$  уровень ослабления спектра сигнала на частоте  $F_{\max}$   $(A_{\max} > 1).$
- $A_0$  ослабление огибающей сигнала в момент времени t=0
- $\Delta F$  ширина спектра по уровню ослабления  $A_{\max}$ .

$$f_g(t) = \sin(2\pi f_0 t) e^{-\left(\frac{t - d_g}{w_g}\right)^2}$$

$$w_g = 2\sqrt{\ln(A_{\text{max}})}/(\pi \Delta F)$$
  $d_g = w_g \sqrt{\ln(A_0)}$ 

# Модулированный гауссов импульс при использовании метода Total Field / Scattered Field

#### Поле на границе Total-Field / Scattered-Field

$$H_y^{q+1/2}[50-1/2] = H_y^{q+1/2}[50-1/2] - \frac{1}{W_0}E_z^{inc}[0,q]$$

$$E_z^{q+1}[50] = E_z^{q+1}[50] + E_z^{inc}[-1/2, q+1/2]$$

 $f(\xi)$  — решение волнового уравнения, если:

- • $f(\xi)$  дважды дифференцируема
- $\xi$  можно заменить на  $t \pm x / v$  (для одномерного случая)

В выражении для модулированного гауссова импульса заменим t на  $t \pm x / c$ 

$$f_{g}(t) = \sin(2\pi f_{0}t)e^{-\left(\frac{t-d_{g}}{w_{g}}\right)^{2}}$$

$$\bigvee$$

$$f_{g}(t) = \sin(2\pi f_{0}(t \pm \frac{x}{c}))e^{-\left(\frac{t \pm \frac{x}{c} - d_{g}}{w_{g}}\right)^{2}}$$

Запишем предыдущее выражение через число Куранта и длину волны, учитывая, что

$$\frac{x}{c} = \frac{m \Delta_x}{c} = \frac{m \Delta_t}{S_c},$$

$$f_0 = \frac{S_c}{N_\lambda \Delta_t},$$

$$d_g = N_{dg} \Delta_t$$
,

$$w_g = N_{wg} \Delta_t$$

$$f_{g}[m, q] = \sin \left(\frac{2\pi S_{c}}{N_{\lambda} \Delta_{t}} \left(q \Delta_{t} \pm \frac{m \Delta_{t}}{S_{c}}\right)\right) e^{-\left(\frac{q \Delta_{t} \pm \frac{m \Delta_{t}}{S_{c}} - N_{dg} \Delta_{t}}{N_{wg} \Delta_{t}}\right)^{2}}$$



$$f_{g}[m,q] = \sin\left(\frac{2\pi}{N_{\lambda}}\left(\frac{q}{S_{c}} \pm m\right)\right) e^{-\left(\frac{q \pm \frac{m}{S_{c}} - N_{dg}}{N_{wg}}\right)^{2}}$$

# Демонстрация модулированного гауссова импульса при использовании метода Total Field / Scattered Field

## Гармонический сигнал при использовании метода Total Field / Scattered Field

#### Гармонический сигнал

$$f_h(t) = A\cos(\omega t + \varphi_0)$$

или в дискретном виде

$$f_h(q \Delta_t) = A \cos(\omega q \Delta_t + \varphi_0)$$

### Гармонический сигнал в терминах<sup>201</sup> длин волн

Если задана длина волны в виде:  $\lambda = N_{\lambda} \cdot \Delta_{x}$ , то

$$f = \frac{c}{\lambda}$$
,  $\omega t = \frac{2\pi c}{\lambda}t$ 

$$f_h(q \Delta_t) = A \cos \left( \frac{2 \pi c}{N_{\lambda} \Delta_x} q \Delta_t + \varphi_0 \right)$$

$$f_h[q] = A\cos\left(\frac{2\pi S_c}{N_\lambda}q + \varphi_0\right)$$

$$T = \frac{1}{f} = \frac{\lambda}{c} = \frac{N_{\lambda} \Delta_{x}}{c}$$

Количество временных шагов на период:

$$\frac{T}{\Delta_t} = \frac{N_{\lambda} \Delta_x}{c \Delta_t} = \frac{N_{\lambda}}{S_c}$$

$$f_h(x,t) = A\cos\left(\omega t - kx + \varphi_0\right) = A\cos\left(\omega\left(t - \frac{k}{\omega}x\right) + \varphi_0\right)$$

$$k = \frac{2\pi}{\lambda} = \frac{\omega \sqrt{\mu \varepsilon}}{c}$$

$$x = m \Delta_x$$

тогда:

$$\omega \left( t - \frac{k}{\omega} x \right) = \frac{2 \pi c}{N_{\lambda} \Delta_{x}} \left( q \Delta_{t} - \frac{\sqrt{\mu \epsilon}}{c} m \Delta_{x} \right)$$

тогда:

$$\omega \left( t - \frac{k}{\omega} x \right) = \frac{2 \pi c}{N_{\lambda} \Delta_{x}} \left( q \Delta_{t} - \frac{\sqrt{\mu \epsilon}}{c} m \Delta_{x} \right)$$

Вынесем за скобки  $\Delta_{x}$  / с

$$\omega \left( t - \frac{k}{\omega} x \right) = \frac{2\pi}{N_{\lambda}} \left( q \frac{\Delta_t c}{\Delta_x} - \sqrt{\mu \varepsilon} m \right) = \frac{2\pi}{N_{\lambda}} \left( S_c q - \sqrt{\mu \varepsilon} m \right)$$

В дискретном виде:

$$f_h[m,q] = A \cos\left(\frac{2\pi}{N_{\lambda}} \left(S_c q - \sqrt{\mu \varepsilon} m\right) + \varphi_0\right)$$

Обычно используют:

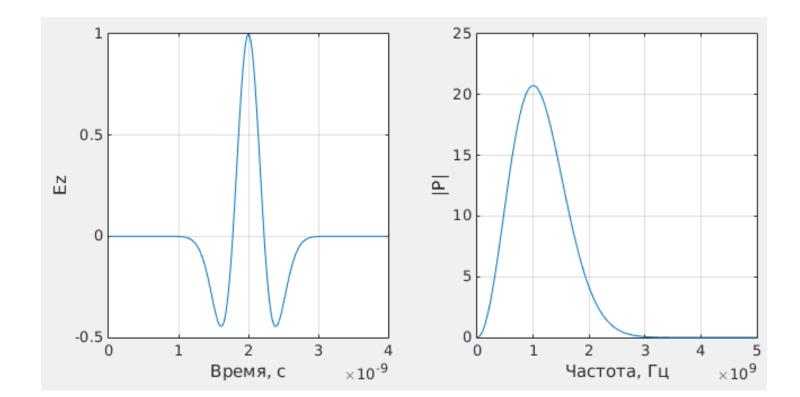
$$f_h[m,q] = A \sin\left(\frac{2\pi}{N_{\lambda}} \left| S_c q - \sqrt{\mu \varepsilon} m \right| + \varphi_0 \right)$$

## Демонстрация гармонического сигнала при использовании метода Total Field / Scattered Field

#### Демонстрация стоячей волны

#### Вейвлет Рикера

$$f_r(t) = \left(1 - 2\{\pi f_p[t - d_r]\}^2\right) e^{-\{\pi f_p[t - d_r]\}^2}$$



#### Вейвлет Рикера

Если заданы требования к сигналу:

•  $f_P$  — «пиковая» частота в спектре сигнала.

$$f_{r}(t) = \left(1 - 2\{\pi f_{p}[t - d_{r}]\}^{2}\right) e^{-\{\pi f_{p}[t - d_{r}]\}^{2}}$$

$$d_{r} = M_{d} \frac{1}{f_{p}}$$

 $M_{_{d}}$  — коэффициент задержки

#### Спектр вейвлета Рикера

$$F_{r}(\omega) = -\frac{2}{f_{p}\sqrt{\pi}} \left(\frac{\omega}{2\pi f_{p}}\right)^{2} \exp\left[-jd_{r}\omega - \left(\frac{\omega}{2\pi f_{p}}\right)^{2}\right]$$

#### Вейвлет Рикера в терминах длин волн

$$\lambda_p = N_p \Delta_x, \quad f_p = \frac{c}{\lambda_p} = \frac{c}{N_p \Delta_x}$$

#### Вейвлет Рикера в терминах длин волн

$$\lambda_p = N_p \Delta_x, \quad f_p = \frac{c}{\lambda_p} = \frac{c}{N_p \Delta_x}$$

$$S_c = \frac{c \, \Delta_t}{\Delta_x} \implies \Delta_x = \frac{c \, \Delta_t}{S_c}$$

$$f_p = \frac{S_c}{N_p \Delta_t}$$

#### Вейвлет Рикера в терминах длин волн

$$f_p = \frac{S_c}{N_p \Delta_t}$$

Тогда задержка может быть представлена как:

$$d_r = M_d \frac{1}{f_p} = M_d \frac{N_p \Delta_t}{S_c}$$

#### Вейвлет Рикера в дискретном виде

$$f_r[q] = \left(1 - 2\pi^2 \left[\frac{S_c q}{N_p} - M_d\right]^2\right) \exp\left(-\pi^2 \left[\frac{S_c q}{N_p} - M_d\right]^2\right)$$

## Вейвлет Рикера при использовании метода Total Field / Scattered Field

### Вейвлет Рикера для метода Total Field / Scattered Field

#### В выражении для вейвлета Рикера заменим t на $t \pm x / c$

$$f_r\left(t \pm \frac{x}{c}\right) = f_r(x,t) = \left(1 - 2\pi^2 f_p^2 \left(t \pm \frac{x}{c} - d_r\right)^2\right) e^{-\pi^2 f_p^2 \left(t \pm \frac{x}{c} - d_r\right)^2}$$

# Вейвлет Рикера для метода Total Field / Scattered Field

Запишем предыдущее выражение через число Куранта и длину волны, учитывая, что

$$\frac{x}{c} = \frac{m\Delta_x}{c} = \frac{m\Delta_t}{S_c}, \qquad f_p = \frac{S_c}{N_p\Delta_t}, \qquad d_r = M_d \frac{1}{f_p} = M_d \frac{N_p\Delta_t}{S_c}$$



$$f_{r}[m,q] = \left(1 - 2\pi^{2} \left[\frac{S_{c}q \pm m}{N_{p}} - M_{d}\right]^{2}\right) e^{-\pi^{2} \left[\frac{S_{c}q \pm m}{N_{p}} - M_{d}\right]^{2}}$$

# Демонстрация вейвлета Рикера при использовании метода Total Field / Scattered Field

### Погрешности метода FDTD

# Источники погрешностей метода FDTD

- Численная дисперсия.
- Отражение от границ области моделирования.
- Ступенчатая аппроксимация границ объектов.
- Численный шум.
- Постоянная составляющая тока может создавать остаточные электрические заряды (емкость ячеек сетки).

### Численная дисперсия

Дисперсия — зависимость фазовой скорости распространения волны от частоты.

### Численная дисперсия

$$\frac{\tilde{c}}{c} = \frac{\pi \sqrt{\epsilon \mu}}{N_{\lambda} \arcsin\left(\frac{\sqrt{\epsilon \mu}}{S_c} \sin\left(\frac{\pi S_c}{N_{\lambda}}\right)\right)}$$

 $\widetilde{c}$  — скорость распространения волны в дискретном пространстве  $N_{\lambda}$  — Количество ячеек сетки на длину волны

# Демонстрация численной дисперсии

dispersion.m fdtd\_dispersion.m

### Коэффициенты отражения и прохождения

Для границы раздела двух диэлектриков  $\mu=1$ 

$$T = \frac{2\sqrt{\varepsilon_1}}{\sqrt{\varepsilon_2} + \sqrt{\varepsilon_1}}$$

$$\Gamma = \frac{\sqrt{\varepsilon_1} - \sqrt{\varepsilon_2}}{\sqrt{\varepsilon_2} + \sqrt{\varepsilon_1}}$$

#### Коэффициенты прохождения и отражения в дискретном пространстве

$$\widetilde{T} = \frac{2\sqrt{\varepsilon_{1}}\cos\left(\frac{\widetilde{\beta_{1}}\Delta_{x}}{2}\right)}{\sqrt{\varepsilon_{1}}\cos\left(\frac{\widetilde{\beta_{2}}\Delta_{x}}{2}\right) + \sqrt{\varepsilon_{2}}\cos\left(\frac{\widetilde{\beta_{1}}\Delta_{x}}{2}\right)}$$

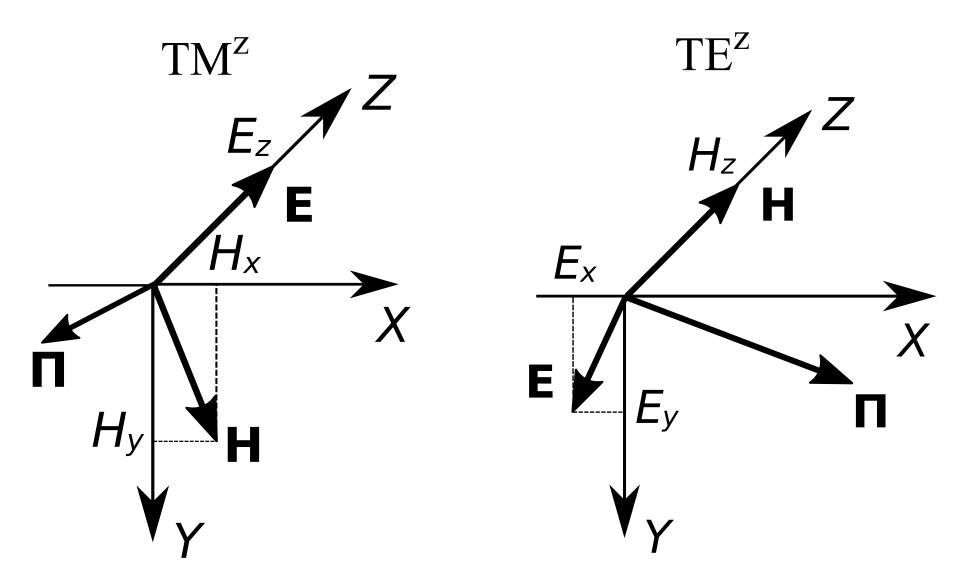
$$\widetilde{T} = \frac{\sqrt{\varepsilon_{1}}\cos\left(\frac{\widetilde{\beta_{2}}\Delta_{x}}{2}\right) - \sqrt{\varepsilon_{2}}\cos\left(\frac{\widetilde{\beta_{1}}\Delta_{x}}{2}\right)}{\sqrt{\varepsilon_{1}}\cos\left(\frac{\widetilde{\beta_{2}}\Delta_{x}}{2}\right) + \sqrt{\varepsilon_{2}}\cos\left(\frac{\widetilde{\beta_{1}}\Delta_{x}}{2}\right)}$$

$$\frac{\widetilde{\beta_i} \Delta_x}{2} = \arcsin \left( \frac{\sqrt{\varepsilon_i \mu_i}}{S_c} \sin \left( \frac{\pi S_c}{N_{\lambda}} \right) \right)$$

# Демонстрация погрешностей при расчете коэффициента отражения

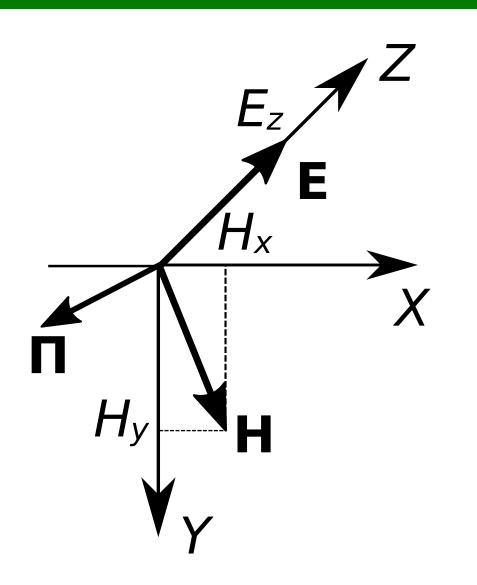
# Двумерный метод конечных разностей во временной области

### Виды поляризации для двумерного случая



# Двумерный метод конечных разностей во временной области для поляризации ТМ<sup>z</sup>

#### Поляризация ТМ<sup>z</sup>



Существуют следующие компоненты ЭМ поля:

- $\bullet$   $E_{s}$
- $\bullet H_{x}$
- $H_{y}$

# Метод FDTD для поляризации ТМ<sup>2</sup>. Закон Фарадея

$$-\sigma_m \mathbf{H} - \mu \mu_0 \frac{\partial \mathbf{H}}{\partial t} = \nabla \times \mathbf{E} =$$

$$= \begin{vmatrix} \mathbf{x_0} & \mathbf{y_0} & \mathbf{z_0} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & 0 \\ 0 & 0 & E_z \end{vmatrix} = \mathbf{x_0} \frac{\partial E_z}{\partial y} - \mathbf{y_0} \frac{\partial E_z}{\partial x}$$

# Метод FDTD для поляризации TM<sup>2</sup>. Закон Ампера

$$\sigma \mathbf{E} + \varepsilon \varepsilon_0 \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} = \nabla \times \mathbf{H} =$$

$$= \begin{vmatrix} \mathbf{x_0} & \mathbf{y_0} & \mathbf{z_0} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & 0 \\ H_x & H_y & 0 \end{vmatrix} = \mathbf{z_0} \left( \frac{\partial H_y}{\partial x} - \frac{\partial H_x}{\partial y} \right)$$

#### Метод FDTD для поляризации TM<sup>z</sup>. Законы Фарадея и Ампера в скалярном виде

$$-\sigma_m H_x - \mu \mu_0 \frac{\partial H_x}{\partial t} = \frac{\partial E_z}{\partial y}$$

$$\sigma_m H_y + \mu \mu_0 \frac{\partial H_y}{\partial t} = \frac{\partial E_z}{\partial x}$$

$$\sigma E_z + \varepsilon \varepsilon_0 \frac{\partial E_z}{\partial t} = \frac{\partial H_y}{\partial x} - \frac{\partial H_x}{\partial y}$$

### Дискретизация величин Е и Н

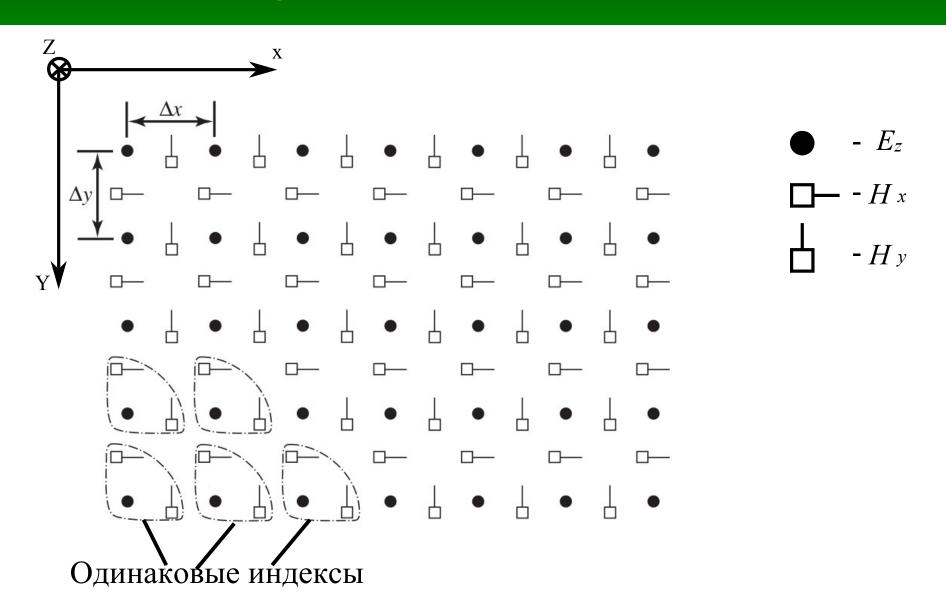
$$H_{x}(x, y, t) = H_{x}(m \Delta_{x}, n \Delta_{y}, q \Delta_{t}) = H_{x}^{q}[m, n]$$

$$H_{y}(x, y, t) = H_{y}(m \Delta_{x}, n \Delta_{y}, q \Delta_{t}) = H_{y}^{q}[m, n]$$

$$E_{z}(x, y, t) = E_{z}(m \Delta_{x}, n \Delta_{y}, q \Delta_{t}) = E_{z}^{q}[m, n]$$

- *т* индекс по пространству вдоль оси X.
- *n* индекс по пространству вдоль оси Y.
- *q* индекс по времени.
- $\Delta_{_{\mathrm{X}}}$ ,  $\Delta_{_{\mathrm{V}}}$  размер сетки по осям X и Y соответственно.

### Пространственная сетка для двумерного метода FDTD



## Особенности реализации двумерного метода FDTD

- Размер массива для компоненты  $E_z$   $M \times N$
- Размер массива для компоненты  $H_{x} M \times (N-1)$
- Размер массива для компоненты  $H_y$  (M  $1) \times N$

## Конечно-разностная аппроксимация для закона Фарадея

Запишем конечно-разностную аппроксимацию для точки  $(m\Delta_x, (n+1/2)\Delta_y, q\Delta_t)$ 

$$-\sigma_{m} \frac{H_{x}^{q+1/2}[m,n+1/2] + H_{x}^{q-1/2}[m,n+1/2]}{2} - \mu \mu_{0} \frac{H_{x}^{q+1/2}[m,n+1/2] + H_{x}^{q-1/2}[m,n+1/2]}{\Delta_{t}} = \frac{E_{z}^{q}[m,n+1] - E_{z}^{q}[m,n]}{\Delta}$$

### Конечно-разностная аппроксимация для закона Фарадея

Из полученного уравнения выражаем 
$$H_x^{q+1/2}[m,n+1/2]$$
: 
$$H_x^{q+1/2}[m,n+1/2] = \frac{1 - \frac{\sigma_m \Delta_t}{2\mu \mu_0}}{1 + \frac{\sigma_m \Delta_t}{2\mu \mu_0}} H_x^{q-1/2}[m,n+1/2] - \frac{1 - \frac{\sigma_m \Delta_t}{2\mu \mu_0}}{1 + \frac{\sigma_m \Delta_t}{2\mu \mu_0}}$$

$$-\frac{1}{1+\frac{\sigma_m \Delta_t}{2\mu\mu_0}} \frac{\Delta_t}{\mu\mu_0 \Delta_y} \left( E_z^q [m, n+1] - E_z^q [m, n] \right)$$

### Конечно-разностная аппроксимация для закона Фарадея

Подобным образом выражаем 
$$H_y^{q+1/2}[m+1/2,n]$$
: 
$$H_y^{q+1/2}[m+1/2,n] = \frac{1 - \frac{\sigma_m \Delta_t}{2\mu \mu_0}}{1 + \frac{\sigma_m \Delta_t}{2\mu \mu_0}} H_y^{q-1/2}[m+1/2,n] + \frac{1}{2\mu \mu_0}$$

$$+\frac{1}{1+\frac{\sigma_{m}\Delta_{t}}{2\mu\mu_{0}}}\frac{\Delta_{t}}{\mu\mu_{0}\Delta_{x}}\left(E_{z}^{q}[m+1,n]-E_{z}^{q}[m,n]\right)$$

### Конечно-разностная аппроксимация для закона Ампера

Подобным образом выражаем  $E_{\tau}^{q+1}[m, n]$  из закона Ампера:

$$E_{z}^{q+1}[m,n] = \frac{1 - \frac{\sigma \Delta_{t}}{2 \varepsilon \varepsilon_{0}}}{1 + \frac{\sigma \Delta_{t}}{2 \varepsilon \varepsilon_{0}}} E_{z}^{q}[m,n] +$$

$$+\frac{1}{1+\frac{\sigma\Delta_{t}}{2\varepsilon\varepsilon_{0}}}(\frac{\Delta_{t}}{\varepsilon\varepsilon_{0}\Delta_{x}}\{H_{y}^{q+1/2}[m+1/2,n]-H_{y}^{q+1/2}[m-1/2,n]\}-$$

$$-\frac{\Delta_{t}}{\epsilon \epsilon_{0} \Delta_{v}} \{H_{x}^{q+1/2}[m, n+1/2] - H_{x}^{q+1/2}[m, n-1/2]\})$$

#### Конечно-разностная аппроксимация

Если  $\Delta_x = \Delta_y = \delta$ , то можно ввести следующие коэффициенты:

$$C_{hxh}(m, n+1/2) = \frac{1 - \frac{\sigma_m \Delta_t}{2 \mu \mu_0}}{1 + \frac{\sigma_m \Delta_t}{2 \mu \mu_0}} \Big|_{m\delta, (n+1/2)\delta}$$

$$C_{hxe}(m, n+1/2) = \frac{1}{1 + \frac{\sigma_m \Delta_t}{2 \mu \mu_0}} \frac{\Delta_t}{\mu \mu_0 \delta} \Big|_{m\delta, (n+1/2)\delta}$$

#### Конечно-разностная аппроксимация

Если  $\Delta_x = \Delta_y = \delta$ , то можно ввести следующие коэффициенты:

$$C_{hyh}(m+1/2,n) = \frac{1 - \frac{\sigma_m \Delta_t}{2 \mu \mu_0}}{1 + \frac{\sigma_m \Delta_t}{2 \mu \mu_0}} \Big|_{(m+1/2)\delta, n\delta}$$

$$C_{hye}(m+1/2,n) = \frac{1}{1 + \frac{\sigma_m \Delta_t}{2 \mu \mu_0}} \frac{\Delta_t}{\mu \mu_0 \delta} \Big|_{(m+1/2)\delta, n\delta}$$

#### Конечно-разностная аппроксимация

Если  $\Delta_x = \Delta_y = \delta$ , то можно ввести следующие коэффициенты:

$$C_{eze}(m,n) = \frac{1 - \frac{\sigma \Delta_t}{2 \varepsilon \varepsilon_0}}{1 + \frac{\sigma \Delta_t}{2 \varepsilon \varepsilon_0}} \Big|_{m\delta, n\delta}$$

$$C_{ezh}(m,n) = \frac{1}{1 + \frac{\sigma \Delta_t}{2 \varepsilon \varepsilon_0}} \frac{\Delta_t}{\varepsilon \varepsilon_0 \delta}$$

$$m_{\delta,n\delta}$$

### Программная реализация конечноразностной схемы

### Критерий устойчивости Куранта-Фридриха-Леви

$$v_{max} \Delta_{t} \leq \frac{1}{\sqrt{\Delta_{x}^{-2} + \Delta_{y}^{-2} + \Delta_{z}^{-2}}}$$

$$v_{max} = \frac{c}{\sqrt{\epsilon_{min} \mu_{min}}}$$

Если 
$$\Delta_x = \Delta_y = \Delta_z = \Delta$$

$$v_{max} \Delta_t \leqslant \frac{\Delta}{\sqrt{N}}$$

N — размерность пространства (1, 2, 3)

Критерий стабильности для одномерного пространства:

$$S_c = \frac{v \Delta_t}{\Delta_x} \le 1$$

Критерий стабильности для одномерного пространства:

$$S_c = \frac{v \Delta_t}{\Delta_x} \le 1$$

Критерий стабильности для N-мерного пространства:

$$S_c = v \Delta_t \sqrt{\sum_{n=1}^{N} \frac{1}{\Delta_n^2}} \le 1$$

Критерий стабильности для одномерного пространства:

$$S_c = \frac{v \Delta_t}{\Delta_x} \le 1$$

Критерий стабильности для N-мерного пространства:

$$S_c = v \Delta_t \sqrt{\sum_{n=1}^{N} \frac{1}{\Delta_n^2}} \le 1$$

Критерий стабильности для двумерного пространства:

$$S_c = v \Delta_t \sqrt{\frac{1}{\Delta_x^2} + \frac{1}{\Delta_y^2}} \le 1$$

Если 
$$\Delta_x = \Delta_v = \delta$$
, то

$$S_c = v \Delta_t \sqrt{\frac{1}{\delta^2} + \frac{1}{\delta^2}} \le 1 \quad \Rightarrow \quad Sc = \frac{v \Delta_t \sqrt{2}}{\delta} \le 1$$

Критерий стабильности для N-мерного пространства:

$$Sc = \frac{v \Delta_t \sqrt{N}}{\delta} \le 1$$

ИЛИ

$$Sc = \frac{v \Delta_t}{\delta} \le \frac{1}{\sqrt{N}}$$

Введем коэффициент — аналог одномерного числа Куранта для двумерного случая

$$Cdtds = \frac{v \Delta_t}{\delta} \le \frac{1}{\sqrt{2}}$$

Критерий устойчивости для двумерного FDTD:

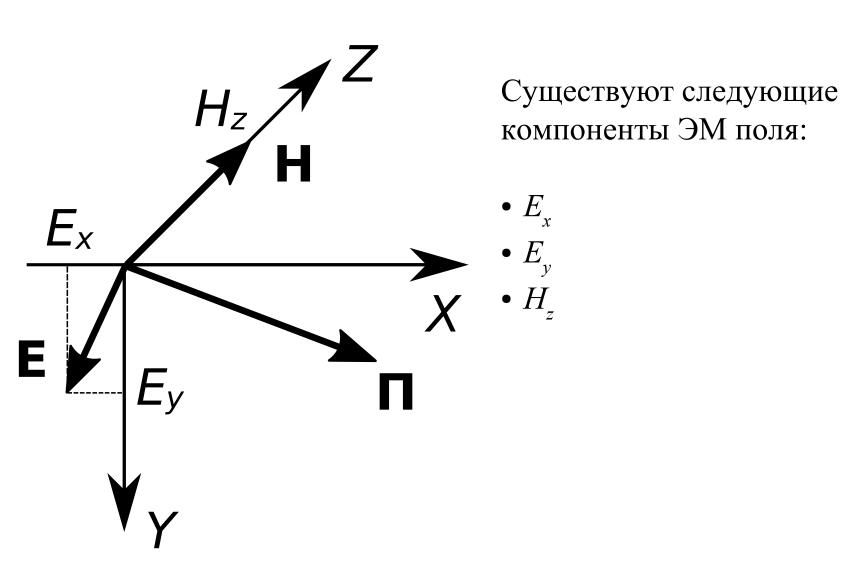
$$\Delta_t \leq \frac{\delta}{c\sqrt{2}}$$

## Демонстрация двумерного метода FDTD для поляризации ТМ<sup>z</sup>. Источник цилиндрической волны.

### Демонстрация двумерного метода FDTD для поляризации ТМ<sup>Z</sup>. Источник плоской волны.

# Двумерный метод конечных разностей во временной области для поляризации TE<sup>z</sup>

#### Поляризация TE<sup>z</sup>



#### Закон Фарадея

$$-\sigma_m \mathbf{H} - \mu \mu_0 \frac{\partial \mathbf{H}}{\partial t} = \nabla \times \mathbf{E} =$$

$$= \begin{vmatrix} \mathbf{x_0} & \mathbf{y_0} & \mathbf{z_0} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & 0 \\ E_x & E_y & 0 \end{vmatrix} = \mathbf{z_0} \left( \frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y} \right)$$

#### Закон Фарадея

В скалярном виде предыдущее выражение записывается как:

$$-\sigma_{m}H_{z}-\mu\mu_{0}\frac{\partial H_{z}}{\partial t}=\frac{\partial E_{y}}{\partial x}-\frac{\partial E_{x}}{\partial y}$$

#### Закон Ампера

$$\sigma \mathbf{E} + \varepsilon \varepsilon_0 \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} = \nabla \times \mathbf{H} =$$

$$= \begin{vmatrix} \mathbf{x_0} & \mathbf{y_0} & \mathbf{z_0} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & 0 \\ 0 & 0 & H_z \end{vmatrix} = \mathbf{x_0} \frac{\partial H_z}{\partial y} - \mathbf{y_0} \frac{\partial H_z}{\partial x}$$

#### Закон Ампера

В скалярном виде предыдущее выражение записывается как:

$$\sigma E_x + \varepsilon \varepsilon_0 \frac{\partial E_x}{\partial t} = \frac{\partial H_z}{\partial y}$$

$$\sigma E_{y} + \varepsilon \varepsilon_{0} \frac{\partial E_{y}}{\partial t} = -\frac{\partial H_{z}}{\partial x}$$

#### Дискретизация величин Е и Н

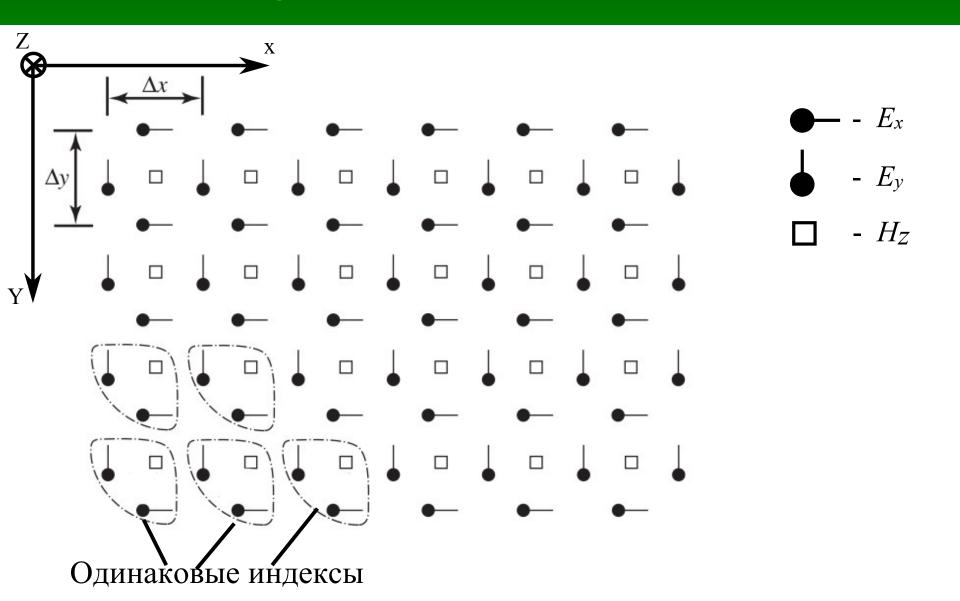
$$E_{x}(x, y, t) = E_{x}(m \Delta_{x}, n \Delta_{y}, q \Delta_{t}) = E_{x}^{q}[m, n]$$

$$E_{y}(x, y, t) = E_{y}(m \Delta_{x}, n \Delta_{y}, q \Delta_{t}) = E_{y}^{q}[m, n]$$

$$H_{z}(x, y, t) = H_{z}(m \Delta_{x}, n \Delta_{y}, q \Delta_{t}) = H_{z}^{q}[m, n]$$

- *т* индекс по пространству вдоль оси X.
- *n* индекс по пространству вдоль оси Y.
- *q* индекс по времени.
- $\Delta_{_{\rm X}}$ ,  $\Delta_{_{\rm V}}$  размер сетки по осям X и Y соответственно.

### Пространственная сетка для двумерного метода FDTD



#### Конечно-разностная схема

$$H_{z}^{q+1/2}[m+1/2,n+1/2] = \frac{1 - \frac{\sigma_{m}\Delta_{t}}{2\mu\mu_{0}}}{1 + \frac{\sigma_{m}\Delta_{t}}{2\mu\mu_{0}}}H_{z}^{q-1/2}[m+1/2,n+1/2] -$$

$$-\frac{1}{1+\frac{\sigma_{m}\Delta_{t}}{2\mu\mu_{0}}}\left(\frac{\Delta_{t}}{\mu\mu_{0}\Delta_{x}}\left\{E_{y}^{q}[m+1,n+1/2]-E_{y}^{q}[m,n+1/2]\right\}-\right)$$

$$-\frac{\Delta_{t}}{\mu \mu_{0} \Delta_{y}} \left\{ E_{x}^{q} [m+1/2, n+1] - E_{x}^{q} [m+1/2, n] \right\}$$

#### Конечно-разностная схема

$$E_x^{q+1}[m+1/2,n] = \frac{1 - \frac{\sigma \Delta_t}{2 \varepsilon \varepsilon_0}}{1 + \frac{\sigma \Delta_t}{2 \varepsilon \varepsilon_0}} E_x^q[m+1/2,n] +$$

$$+\frac{1}{1+\frac{\sigma\Delta_{t}}{2\varepsilon\varepsilon_{0}}}\frac{\Delta_{t}}{\varepsilon\varepsilon_{0}\Delta_{y}}\left[H_{z}^{q+1/2}[m+1/2,n+1/2]-H_{z}^{q+1/2}[m+1/2,n-1/2]\right]$$

#### Конечно-разностная схема

$$E_{y}^{q+1}[m,n+1/2] = \frac{1 - \frac{\sigma \Delta_{t}}{2 \varepsilon \varepsilon_{0}}}{1 + \frac{\sigma \Delta_{t}}{2 \varepsilon \varepsilon_{0}}} E_{y}^{q}[m,n+1/2] -$$

$$-\frac{1}{1+\frac{\sigma \Delta_{t}}{2 \varepsilon \varepsilon_{0}}} \frac{\Delta_{t}}{\varepsilon \varepsilon_{0} \Delta_{x}} \left( H_{z}^{q+1/2} [m+1/2, n+1/2] - H_{z}^{q+1/2} [m-1/2, n+1/2] \right)$$

#### Конечно-разностная аппроксимация

Если  $\Delta_x = \Delta_y = \delta$ , то можно ввести следующие коэффициенты:

$$C_{hzh}(m+1/2,n+1/2) = \frac{1 - \frac{\sigma_m \Delta_t}{2 \mu \mu_0}}{1 + \frac{\sigma_m \Delta_t}{2 \mu \mu_0}} \Big|_{(m+1/2)\delta,(n+1/2)\delta}$$

$$C_{hze}(m+1/2,n+1/2) = \frac{1}{1 + \frac{\sigma_m \Delta_t}{2\mu \mu_0}} \frac{\Delta_t}{\mu \mu_0 \delta} \Big|_{(m+1/2)\delta,(n+1/2)\delta}$$

#### Конечно-разностная аппроксимация

Если  $\Delta_x = \Delta_y = \delta$ , то можно ввести следующие коэффициенты:

$$C_{exe}(m+1/2,n) = \frac{1 - \frac{\sigma \Delta_t}{2 \varepsilon \varepsilon_0}}{1 + \frac{\sigma \Delta_t}{2 \varepsilon \varepsilon_0}} \Big|_{(m+1/2)\delta, n\delta}$$

$$C_{exh}(m+1/2,n) = \frac{1}{1 + \frac{\sigma \Delta_t}{2 \varepsilon \varepsilon_0}} \frac{\Delta_t}{\varepsilon \varepsilon_0 \delta} \Big|_{(m+1/2)\delta, n\delta}$$

#### Конечно-разностная аппроксимация

Если  $\Delta_x = \Delta_y = \delta$ , то можно ввести следующие коэффициенты:

$$C_{eye}(m, n+1/2) = \frac{1 - \frac{\sigma \Delta_t}{2 \varepsilon \varepsilon_0}}{1 + \frac{\sigma \Delta_t}{2 \varepsilon \varepsilon_0}} \Big|_{m\delta, (n+1/2)\delta}$$

$$C_{eyh}(m, n+1/2) = \frac{1}{1 + \frac{\sigma \Delta_t}{2 \varepsilon \varepsilon_0}} \frac{\Delta_t}{\varepsilon \varepsilon_0 \delta} \Big|_{m \delta, (n+1/2) \delta}$$

#### Программная реализация конечноразностной схемы

#### Размеры массивов компонент поля Е и Н

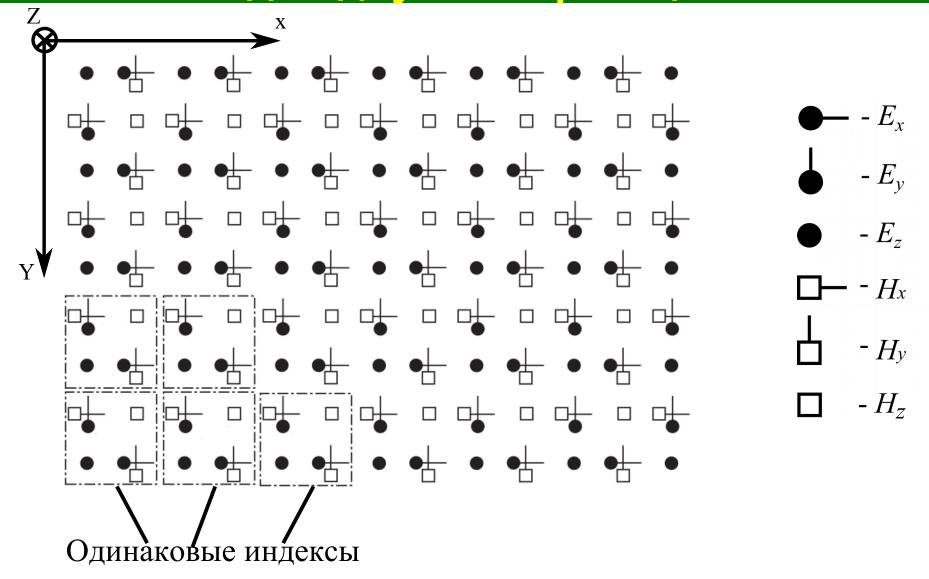
Для применения граничных условий ABC необходимо, чтобы на границе области моделирования существовали касательные компоненты поля **E**.

Поэтому для сетки размера M х N размеры массивов для хранения компонент полей следующие:

- $E_{r}[(M-1) \times N]$
- $E_{v}[M \times (N-1)]$
- $H_{z}[(M-1) \times (N-1)]$

## Демонстрация двумерного метода FDTD для поляризации ТМ<sup>z</sup>. Граничные условия ABC.

### Объединенная пространственная сетка для двумерного метода FDTD для двух поляризаций



### Ячейка для трехмерного метода FDTD



#### Модификации метода FDTD

- Метод FDTD в криволинейных системах координат.
- Уменьшение отражений от границ области моделирования.
- Использование неравномерных сеток разбиения.
- Использование ячеек неправильной формы.
- Учет временной дисперсии среды.
- Учет зависимости параметров среды от частоты.
- Метод FDTD с произвольным шагом по времени.