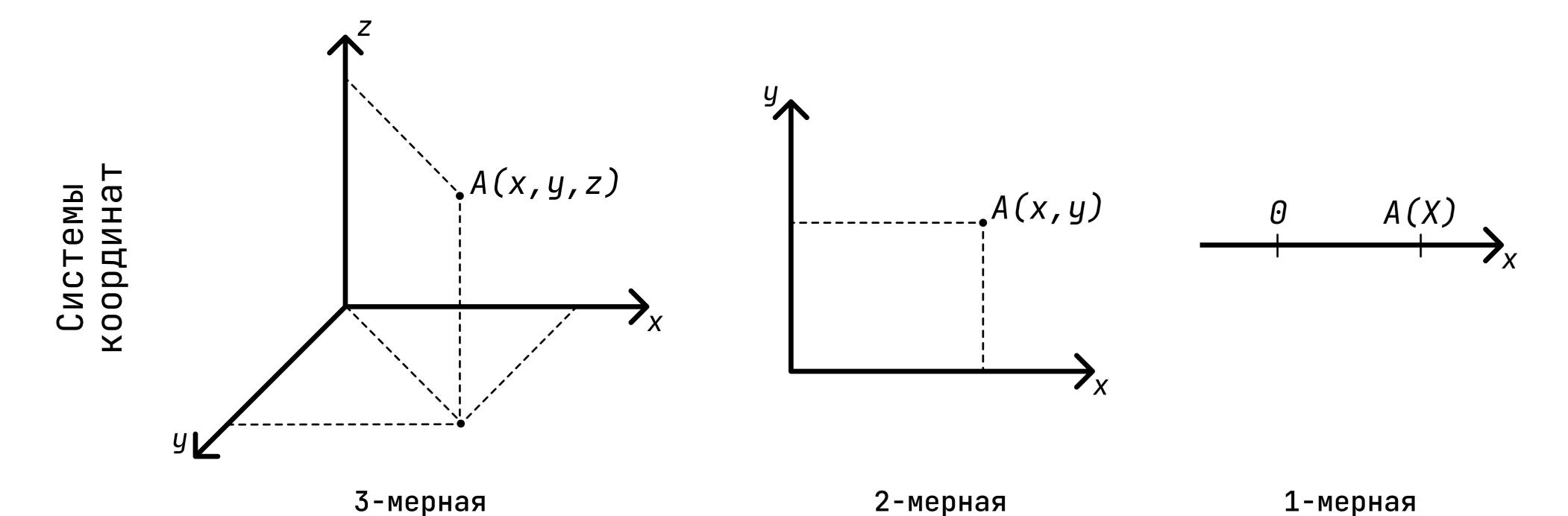
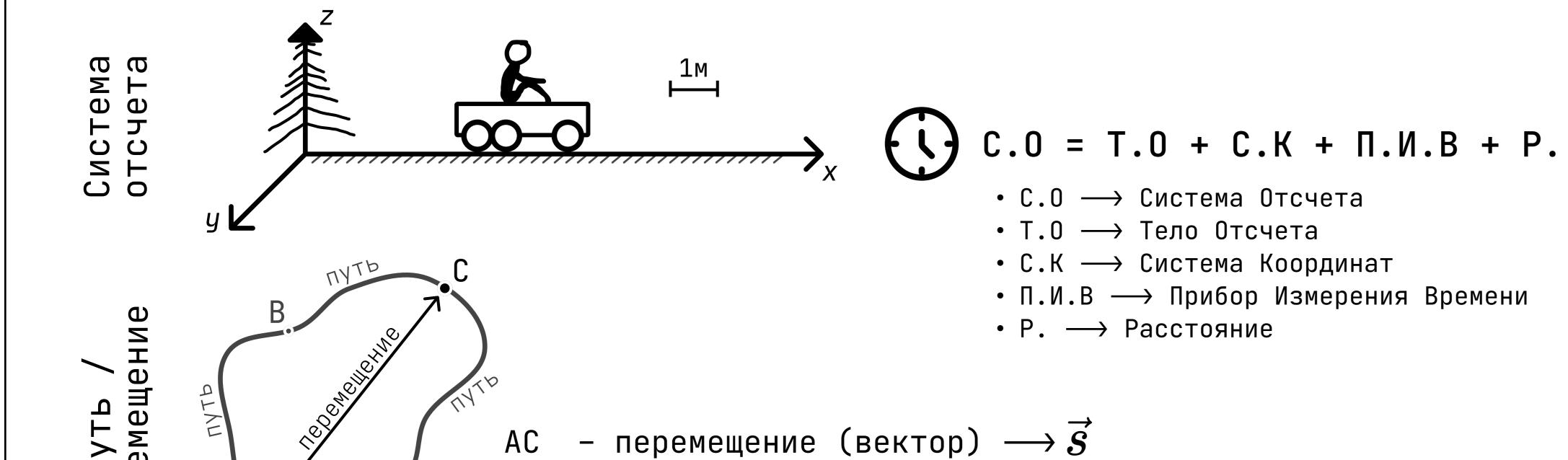
# к 10/1 ПОНЯТИЕ О МЕХАНИЧЕСКОМ ДВИЖЕНИИ

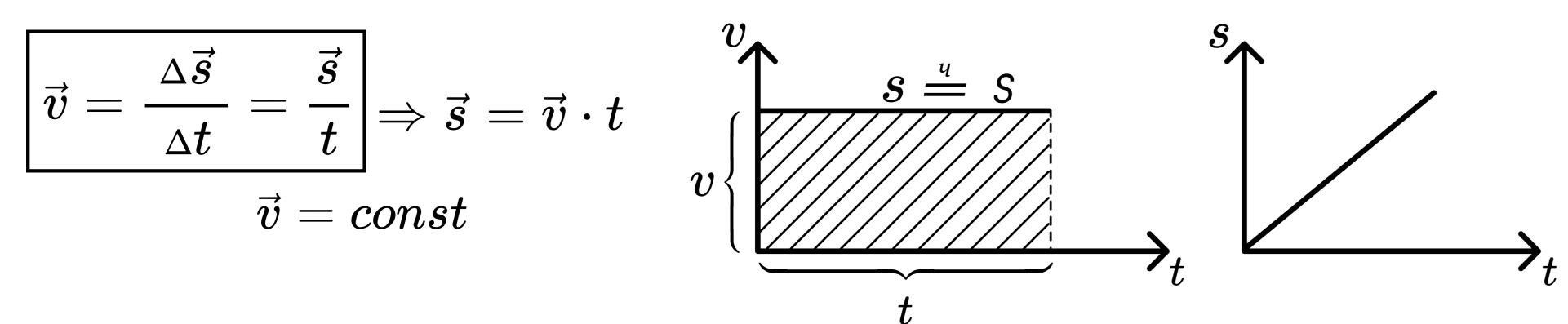
### 1) Общие сведения о движении



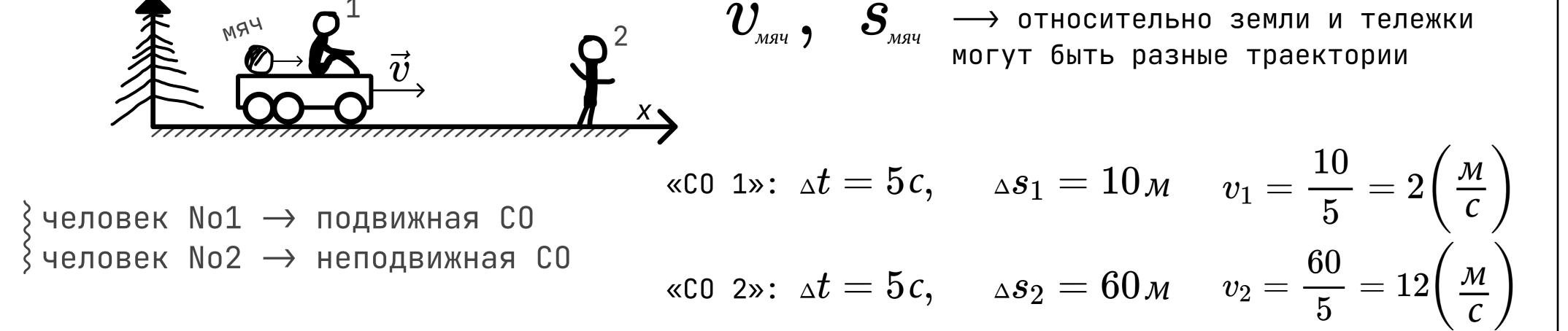


ABC – путь (скаляр)

## 2 Прямолинейное равномерное движение



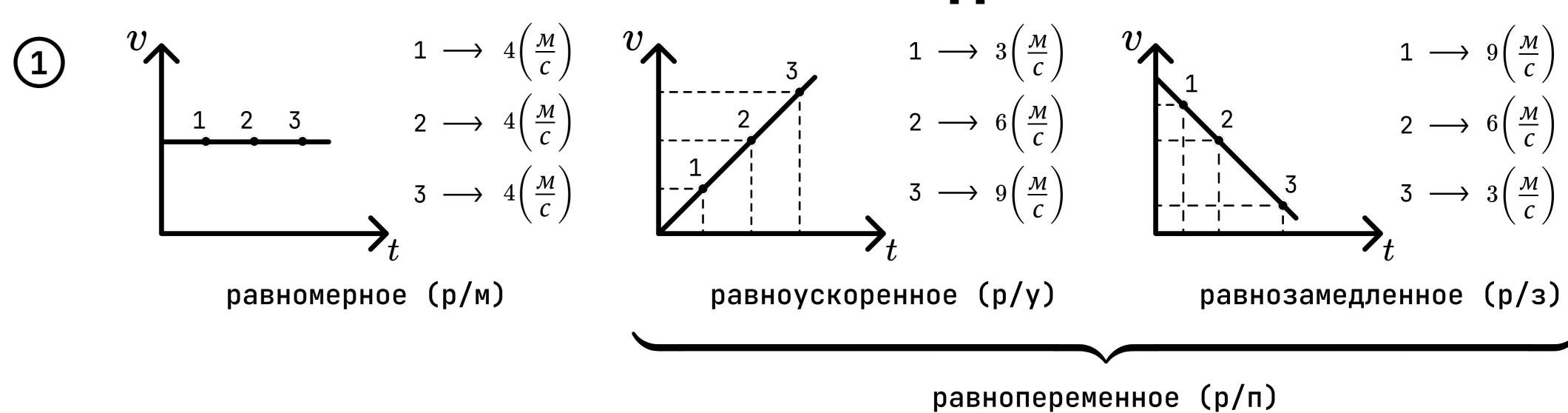
### 3 Относительность движения



#### примечание

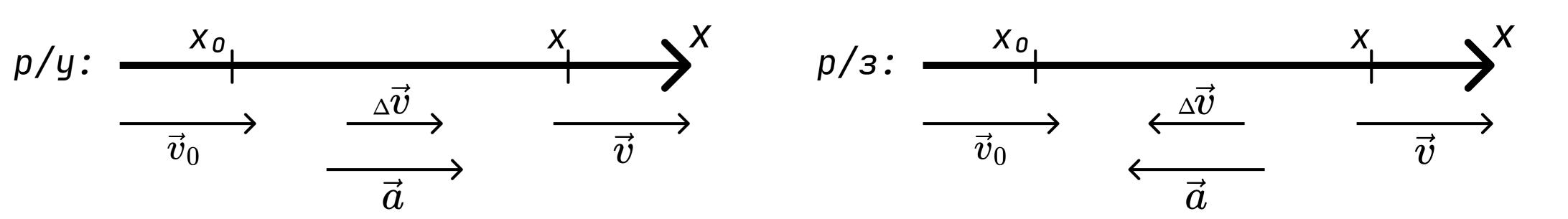
- Скалярная величина  $\longrightarrow$  это величина, не имеющая направления
- Векторная величина > это величина, не имеющая направления

## РАВНОПЕРЕМЕННОЕ ДВИЖЕНИЕ

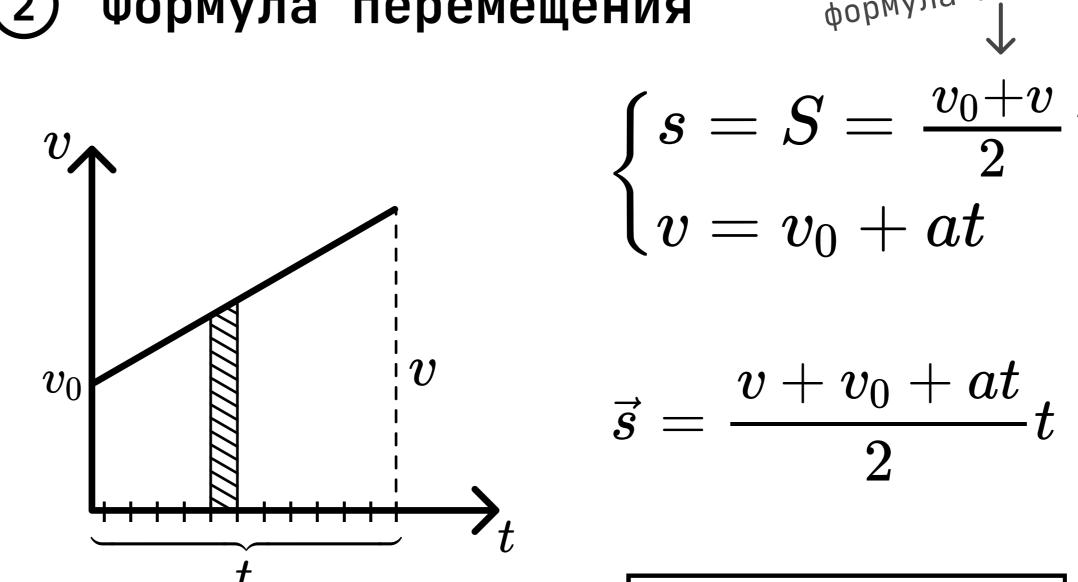


$$=rac{artriangled ec{v}}{artriangled t}=rac{ec{v}-ec{v}_0}{artriangled t}\Rightarrow \boxed{ec{v}=ec{v}_0+ec{a}t} \qquad [a]= [rac{ec{w}}{archi^2}] \qquad ext{
m Hamp}$$

Направление  $\vec{a}:(\vec{a}\uparrow\uparrow \vartriangle \vec{v})$  N3!



2) Формула перемещения форм



$$ec{s}=ec{v}_0t+rac{ec{a}t^2}{2}$$

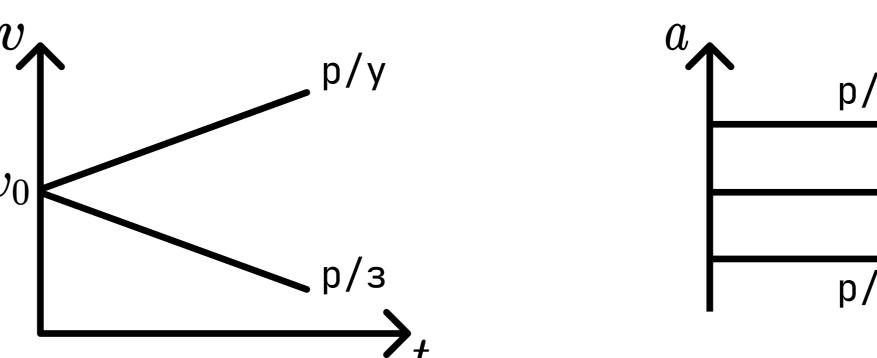
$$egin{aligned} s = rac{v_0 + v}{2}t \ v = v_0 + at \Rightarrow t = rac{v - v_0}{a} \ s = rac{v_0 + v}{2} \cdot rac{v - v_0}{a} = rac{v^2 - v_0^2}{2a} \end{aligned}$$

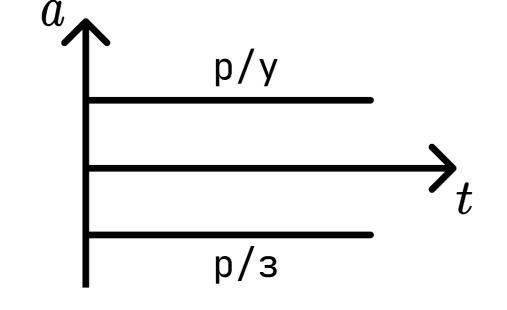
$$\left| v^2 - v_0^2 = \pm 2 as 
ight| \stackrel{ op}{ op}$$
 в векторном виде не имеет физического смысла

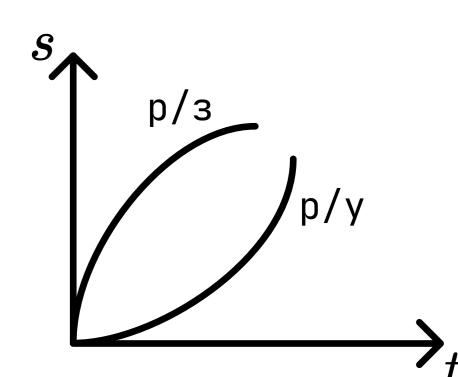
### ③ Графики р/п движения

 $_{\Delta}s \stackrel{_{\scriptscriptstyle q}}{=} _{\Delta}S$ 

 $\sum_{\Delta} s \stackrel{q}{=} \sum_{\Delta} S$ 







#### примечание

• N3! ---> «Nota Bene» - важно знать; обратите внимание