© 2020 г. А.В. ГРАБОВОЙ
В.В. СТРИЖОВ, д-р физ-мат. наук
(Московский физико-технический институт, Москва)

Анализ моделей привилегированного обучения и дистиляции[1]

Данная работа посвящена методам понижения сложности аппроксимирующих моделей. Предлагается вероятностное обоснование методов дистилляции и привилегированного обучения. В работе приведены общие выводы для произвольной параметрической функции с наперед заданной структурой. Показано теоретическое обоснование для частных случаев: линейной и логистической регрессии. Теоретические результаты анализируются в вычислительном эксперименте на синтетических выборках и реальных данных. В качестве реальных данных рассматривается выборки FashionMNIST и Twitter Sentiment Analysis.

Ключевые слова: выбор модели; байесовский вывод; дистилляция модели; привилегированное обучение.

1. Введение

Повышение точности аппроксимации в задачах машинного обучения влечет за собой повышение сложности моделей и как следствие снижает их интерпретируемость. Примером такого усложнения являются следующие модели: трансформеры [1], BERT [2], ResNet [3] а также ансамбли этих моделей.

При построении модели машинного обучения используется два свойства: сложность модели и точность аппроксимации модели. Сложность влияет на время, которое модель требуется для принятия решения, а также на интерпретируемость модели, следовательно модель которая имеют меньшую сложность является более предпочтительной [4]. С другой стороны точность аппроксимации модели нужно максимизировать. В данной работе рассматривается метод *дистилляции* модели. Данные метод позволяет строить новые модели на основе ранее обученых моделей.

Определение 1. Дистилляция модели — уменьшение сложности модели путем выбора модели в множестве более простых моделей с использованием ответов более сложной модели.

В работе [5] Дж. Е. Хинтоном рассматривается метод дистилляции моделей машинного обучения для задачи классификации. В работе проведен ряд экспериментов, в которых проводилась дистилляции моделей для разных задач машинного обучения. Эксперимент на выборке MNIST [6], в котором избыточно сложно нейросеть была дистиллирована в нейросеть меньшей сложности. Эксперимент по Speech Recognition, в котором ансамбль моделей был *дистиллирован* в одну модель. Также в работе [5] был проведен эксперимент по обучению экспертных моделей на основе одной большой модели.

[1]Работа выполнена при поддержке ... (грант №...).

Определение 2. Привилегированная информация — множество признаков, которые доступны только в момент выбора модели, но не в момент тестирования.

В работе [7] В. Н. Вапником введено понятия *привилегированной информации.* В работе [8] метод дистилляции [5] используется вместе с привилегированным обучениям [7]. В предложенном методе на первом этапе обучается модель *учителя* в пространстве привилегированной информации, после чего обучается модель *ученика* в исходном признаковом пространстве используя *дистилляцию* [5]. Для обучения строится функция ошибки специального вида, анализируемая в данной работе. Эта функция состоит из нескольких слагаемых, включая ошибки учителя, ученика и регуляризирующие элементы. Первые варианты подобной функции ошибки были предложены А. Г. Ивахненко [9].

Определение 3. Учитель — фиксируемая модель, ответы которой используются при выборе модели ученика.

Определение 4. Ученик — модель, которая выбирается согласно какого-либо критерия.

В данной работе предлагается рассмотреть вероятностный подход к решению задачи дистилляции модели и задачи привилегированного обучения. Подход обобщается на случай, когда привилегированная информация доступна не для всех объектов из обучающей выборки. В рамках вероятностного подхода предлагается анализ и обобщение функции ошибки [5, 8]. Рассматриваются частные задачи классификации и регрессии [9].

В рамках вычислительного эксперимента анализируются методы использующие и не использующие модель учителя при обучение модели ученика. Для анализа используются реальные выборки для задачи классификации изображений FashionMNIST [10] и для задачи классификации текстов Twitter Sentiment Analysis [11]. Выборка FashionMNIST использовалась вместо общепринятой выборки MNIST, так как последняя имеет приемлемое качество аппроксимации даже для линейного классификатора. Вычислительный эксперимент использует модели разной сложности: линейная модель, полносвязная нейронная сеть, сверточная нейронная сеть [12], модель Bi-LSTM [13] и модель BERT [2].

2. Постановка задачи обучения с учителем

Задано множество объектов $\mathbf{\Omega}$ и множество целевых переменных $\mathbb{Y}$. Множество $\mathbb{Y} = \{1, \cdots, K\}$ для задачи классификации, где K число классов, множество $\mathbb{Y} = \mathbb{R}$ для задачи регрессии. Для каждого объекта из $\omega_i \in \mathbf{\Omega}$ задана целевая переменная $\mathbf{y}_i = \mathbf{y}(\omega_i)$. Множество целевых переменных для всех объектов обозначим $\mathbf{Y}$. Для множества $\mathbf{\Omega}$ задано отображение в некоторое признаковое пространство $\mathbb{R}^n$:

$$\varphi : \mathbf{\Omega} \to \mathbb{R}^n, \quad |\mathbf{\Omega}| = m,$$

где n размерность признакового пространства, а m количество объектов в множестве $\mathbf{\Omega}$. Отображение φ отображает объект $\omega_i \in \mathbf{\Omega}$ в соответствующий ему вектор признаков $\mathbf{x}_i = \varphi(\omega_i)$. Пусть для объектов $\mathbf{\Omega}^* \subset \mathbf{\Omega}$ задана привилегированная информация:

$$\varphi^* : \mathbf{\Omega}^* \to \mathbb{R}^{n^*}, \quad |\mathbf{\Omega}^*| = m^*,$$

где $m^* \leqslant m$ — число объектов с привилегированной информацией, n^* — число признаков в пространстве привилегированной информации. Отображение φ^* отображает объект $\omega_i \in \mathbf{\Omega^*}$ в соответствующий ему вектор признаков $\mathbf{x}_i^* = \varphi^*(\omega_i)$.

Множество индексов объектов, для которых известна привилегированная информация, обозначим $\mathcal{I}$:

$$\mathcal{I} = \{1 \leqslant i \leqslant m | \text{ для } i\text{-го объекта задана привилегированная информация}\},$$

а множество индексов объектов, для которых не известна привилегированная информация, обозначим $\{1, \cdots, m\} \setminus \mathcal{I} = \bar{\mathcal{I}}$.

Пусть на множестве привилегированных признаков задана функция учителя $\mathbf{f}\big(\mathbf{x}^*\big)$:

$$\mathbf{f} : \mathbb{R}^{n^*} \to \mathbb{Y}^*,$$

где $\mathbb{Y}^* = \mathbb{Y}$ для задачи регрессии и $\mathbb{Y}^*$ является единичным симплексом $\mathcal{S}_K$ в пространстве размерности K для задачи классификации. Модель учителя $\mathbf{f}$ ставит объекты $\mathbf{X}^*$ в соответствие объектам $\mathbf{S}$, то есть $\mathbf{f}\big(\mathbf{x}_i^*\big) = \mathbf{s}_i$.

Требуется выбрать модель ученика $\mathbf{g}\big(\mathbf{x}\big)$ из множества:

$$\mathfrak{G} = \left\{\mathbf{g} | \mathbf{g} : \mathbb{R}^n \to \mathbb{Y}^*\right\}, \tag{1}$$

например для задачи классификации множество $\mathfrak{G}$ может быть параметрическим семейством функций линейных моделей:

$$\mathfrak{G}_{\text{lin,cl}} = \left\{\mathbf{g}\big(\mathbf{W}, \mathbf{x}\big) | \mathbf{g}\big(\mathbf{W}, \mathbf{x}\big) = \mathbf{softmax}\big(\mathbf{W}\mathbf{x}\big), \quad \mathbf{W} \in \mathbb{R}^{n \times K}\right\}.$$

3. Постановка задачи: Хинтона и Вапника

Рассмотрим описание метода предложеного в работах [5, 8]. В рамках данных работ предполагается, что для всех данных доступна привилегированная информация $\mathcal{I} = \{1, 2, \cdots, m\}$. В работе [5] решается задача классификации вида:

$$\mathfrak{D} = \{(\mathbf{x}_i, y_i)\}_{i=1}^m, \qquad \mathbf{x}_i \in \mathbb{R}^n, \quad y_i \in \mathbb{Y} = \{1, \cdots, K\},$$

где y_i — это класс объекта, также будем обозначать $\mathbf{y}_i$ вектором вероятности для класса y_i.

В постановке Хинтона рассматривается параметрическое семейство функций:

$$\mathfrak{G}_{\text{cl}} = \left\{\mathbf{g} | \mathbf{g} = \text{softmax}\big(\mathbf{z}\big(\mathbf{x}\big)/T\big), \quad \mathbf{z} : \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^K\right\}, \tag{2}$$

где $\mathbf{z}$ — это дифференцируемая параметрическая функция заданной структуры, T — параметр температуры. В качестве модели учителя $\mathbf{f}$ рассматривается функция из множества $\mathfrak{F}_{\text{cl}}$:

$$\mathfrak{F}_{\text{cl}} = \left\{\mathbf{f} | \mathbf{f} = \text{softmax}\big(\mathbf{v}\big(\mathbf{x}\big)/T\big), \quad \mathbf{v} : \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^K\right\}, \tag{3}$$

где $\mathbf{v}$ — это дифференцируемая параметрическая функция заданной структуры, T — параметр температуры. Параметр температуры T имеет следующие свойства:

1) при $T \to 0$ получаем вектор, в котором один из классов имеет единичную вероятность;

2) при $T \to \infty$ получаем равновероятные классы.

Функция потерь $\mathcal{L}$ в которой учитывается перенос информации от модели учителя $\mathbf{f}$ к модели ученика $\mathbf{g}$ имеет следующий вид:

$$\begin{aligned}\mathcal{L}_{st}\big(\mathbf{g}\big) = &- \underbrace{\sum_{i=1}^{m}\sum_{k=1}^{K} y_i^k \log \mathbf{g}\big(\mathbf{x}_i\big)\big|_{T=1}}_{\text{исходная функция потерь}} \\ &- \underbrace{\sum_{i=1}^{m}\sum_{k=1}^{K} \mathbf{f}\big(\mathbf{x}_i\big)\big|_{T=T_0} \log \mathbf{g}\big(\mathbf{x}_i\big)\big|_{T=T_0}}_{\text{слагаемое дистилляция}},\end{aligned} \tag{4}$$

где $\cdot\big|_{T=t}$ обозначает, что параметр температуры T в предыдущей функции равняется t.

Получаем оптимизационную задачу:

$$\hat{\mathbf{g}} = \arg\min_{\mathbf{g}\in\mathfrak{G}_{\text{cl}}} \mathcal{L}_{st}\big(\mathbf{g}\big). \tag{5}$$

Работа [8] обобщает метод предложенный в работе [5]. Решение задачи оптимизации (5) зависит только от вектора ответов модели учителя $\mathbf{f}$. Следовательно признаковые пространства учителя и ученика могут различаться. В этом случае получаем следующую постановку задачи:

$$\mathcal{D} = \{(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_i^*, y_i)\}_{i=1}^{m}, \qquad \mathbf{x}_i \in \mathbb{R}^n, \quad \mathbf{x}_i^* \in \mathbb{R}^{n^*}, \quad y_i \in \{1, \cdots, K\},$$

где $\mathbf{x}_i$ это информация доступна на этапах обучения и контроля, а $\mathbf{x}_i^*$ это информация доступна только на этапе обучения. Модель учителя принадлежит множеству моделей $\mathfrak{F}_{cl}^*$:

$$\mathfrak{F}_{\text{cl}}^* = \big\{\mathbf{f} | \mathbf{f} = \text{softmax}\big(\mathbf{v}^*\big(\mathbf{x}^*\big)/T\big), \quad \mathbf{v}^* : \mathbb{R}^{n^*} \to \mathbb{R}^K\big\}, \tag{6}$$

где $\mathbf{v}^*$ — это дифференцируемая параметрическая функция заданной структуры, T — параметр температуры. Множество моделей $\mathfrak{F}_{cl}^*$ отличается от множества моделей $\mathfrak{F}_{cl}$ из выражения (3). В множестве $\mathfrak{F}_{cl}$ модели используют пространство исходных признаков, а в множестве $\mathfrak{F}_{cl}^*$ модели используют пространство привилегированных признаков. Функция потерь (4) в случае модели учителя $\mathbf{f} \in \mathfrak{F}_{cl}^*$ переписывается в следующем виде:

$$\mathcal{L}_{st}\big(\mathbf{g}\big) = -\sum_{i=1}^{m}\sum_{k=1}^{K} y_i^k \log \mathbf{g}\big(\mathbf{x}_i\big)\big|_{T=1} - \sum_{i=1}^{m}\sum_{k=1}^{K} \mathbf{f}\big(\mathbf{x}_i^*\big)\big|_{T=T_0} \log \mathbf{g}\big(\mathbf{x}_i\big)\big|_{T=T_0}, \tag{7}$$

где $\cdot\big|_{T=t}$ обозначает, что параметр температуры T в предыдущей функции равняется t.

Требуется построить модель, которая использует привилегированную информацию $\mathbf{x}_i^*$ при обучении. Для этого рассмотрим двухэтапную модель обучения предложенную в работе [8]:

1) выбираем оптимальную модель учителя $\mathbf{f} \in \mathfrak{F}^*_{\text{cl}}$;

2) выбираем оптимальную модель ученика $\mathbf{g} \in \mathfrak{G}_{\text{cl}}$ используя дистилляцию [5].

Модель ученика — это функция, которая минимизирует (7). Модель учителя — это функция, которая минимизирует кросс–энтропийную функции ошибки:

$$\mathcal{L}_{th}\big(\mathbf{f}\big) = -\sum_{i=1}^{m}\sum_{k=1}^{K} y_i^k \log \mathbf{f}\big(\mathbf{x}_i^*\big).$$

4. Постановка задачи: вероятностный подход

4.1. Метод максимального правдоподобия

Задано распределения целевой переменной $p\big(\mathbf{y}_i|\mathbf{x}_i, \mathbf{g}\big)$. Для поиска $\hat{\mathbf{g}}$ воспользуемся методом максимального правдоподобия. В качестве $\hat{\mathbf{g}}$ выбирается функция, которая максимизирует правдоподобие модели:

$$\hat{\mathbf{g}} = \arg\max_{\mathbf{g}\in\mathfrak{G}} \prod_{i=1}^{N} p\big(\mathbf{y}_i|\mathbf{x}_i, \mathbf{g}\big), \tag{8}$$

где множество $\mathfrak{G}$ задается (1).

4.2. Подход дистилляции модели учителя в модель ученика

Рассмотрим вероятностную постановку, в которой должны быть выполнены ограничения:

1) задано распределение целевой переменной $p\big(\mathbf{y}_i|\mathbf{x}_i, \mathbf{g}\big)$;

2) задано совместное распределение целевой переменной и ответов модели учителя $p\big(\mathbf{y}_i, \mathbf{s}_i|\mathbf{x}_i, \mathbf{g}\big)$;

3) для всех $\omega \in \mathbf{\Omega}^*$ элементы $\mathbf{y}(\omega)$ и $\mathbf{s}(\omega)$ являются зависимыми величинами, так как ответы учителя должны коррелировать с истинными ответами;

4) если $|\mathbf{\Omega}^*| = 0$ то решение должно соответствовать решению (8).

Рассмотрим совместное правдоподобие истинных меток и меток учителя:

$$p\big(\mathbf{Y}, \mathbf{S}|\mathbf{X}, \mathbf{g}, \mathcal{I}\big) = \prod_{i\notin\mathcal{I}} p\big(\mathbf{y}_i|\mathbf{x}_i, \mathbf{g}\big) \prod_{i\in\mathcal{I}} p\big(\mathbf{y}_i, \mathbf{s}_i|\mathbf{x}_i, \mathbf{g}\big). \tag{9}$$

Расспишем $p\big(\mathbf{y}_i, \mathbf{s}_i|\mathbf{x}_i, \mathbf{g}\big)$ по формуле условной вероятности:

$$p\big(\mathbf{y}_i, \mathbf{s}_i|\mathbf{x}_i, \mathbf{g}\big) = p\big(\mathbf{y}_i|\mathbf{x}_i, \mathbf{g}\big)p\big(\mathbf{s}_i|\mathbf{y}_i, \mathbf{x}_i, \mathbf{g}\big) \tag{10}$$

Подставляя выражения (10) в (9) получаем.

$$p\big(\mathbf{Y}, \mathbf{S}|\mathbf{X}, \mathbf{g}, \mathcal{I}\big) = \prod_{i\notin\mathcal{I}} p\big(\mathbf{y}_i|\mathbf{x}_i, \mathbf{g}\big) \prod_{i\in\mathcal{I}} p\big(\mathbf{y}_i|\mathbf{x}_i, \mathbf{g}\big) \prod_{i\in\mathcal{I}} p\big(\mathbf{s}_i|\mathbf{y}_i, \mathbf{x}_i, \mathbf{g}\big).$$

Заметим, что $\mathbf{y}_i$ и $\mathbf{s}_i$ зависимы только через переменную $\mathbf{x}_i$, тогда $p\big(\mathbf{s}_i|\mathbf{y}_i, \mathbf{x}_i, \mathbf{g}\big) = p\big(\mathbf{s}_i|\mathbf{x}_i, \mathbf{g}\big)$. Получаем совместное правдоподобие:

$$p\big(\mathbf{Y}, \mathbf{S}|\mathbf{X}, \mathbf{g}, \mathcal{I}\big) = \prod_{i\notin\mathcal{I}} p\big(\mathbf{y}_i|\mathbf{x}_i, \mathbf{g}\big) \prod_{i\in\mathcal{I}} p\big(\mathbf{y}_i|\mathbf{x}_i, \mathbf{g}\big) \prod_{i\in\mathcal{I}} p\big(\mathbf{s}_i|\mathbf{x}_i, \mathbf{g}\big). \tag{11}$$

Используя (11) получаем следующую оптимизационную задачу для поиска $\hat{\mathbf{g}}$

$$\hat{\mathbf{g}} = \arg\max_{\mathbf{g}\in\mathcal{G}} \prod_{i\notin\mathcal{I}} p\big(\mathbf{y}_i|\mathbf{x}_i,\mathbf{g}\big) \prod_{i\in\mathcal{I}} p\big(\mathbf{y}_i|\mathbf{x}_i,\mathbf{g}\big) \prod_{i\in\mathcal{I}} p\big(\mathbf{s}_i|\mathbf{x}_i,\mathbf{g}\big). \tag{12}$$

Для удобства, будем минимизировать логарифм, тогда из (12) получаем:

$$\hat{\mathbf{g}} = \arg\max_{\mathbf{g}\in\mathcal{G}} \sum_{i\notin\mathcal{I}} \log p\big(\mathbf{y}_i|\mathbf{x}_i,\mathbf{g}\big) + (1-\lambda)\sum_{i\in\mathcal{I}} \log p\big(\mathbf{y}_i|\mathbf{x}_i,\mathbf{g}\big) + \lambda\sum_{i\in\mathcal{I}} \log p\big(\mathbf{s}_i|\mathbf{x}_i,\mathbf{g}\big), \tag{13}$$

где параметр $\lambda \in [0,1]$ введен для взвешивания ошибок на истинных ответах и ошибок относительно ответов учителя.

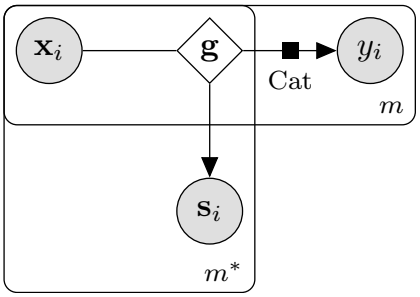

Рис. 1. Вероятностная модель в формате плоских нотаций.

На рис. 1 показан вид вероятностной модели в графовой нотации, для произвольной функции $\mathbf{g}$. Для каждой реализации $\mathbf{g}$ соответсвующий блок требует уточнение. На рис 3 показана более подробная реализация в случае, когда модель $\mathbf{g}$ это линейная модель.

5. Обучение с учителем для задачи классификации и регрессии

5.1. Случай классификации

Для задачи многоклассовой классификации рассматриваются следующие вероятностные предположения:

1) рассматривается функция учителя $\mathbf{f} \in \mathfrak{F}^*_{\text{cl}}$ (6);

2) рассматривается функция ученика следующего вида $\mathbf{g} \in \mathfrak{G}_{\text{cl}}$ (2);

3) для истинных меток рассматривается категориальное распределение $p\big(y|\mathbf{x},\mathbf{g}\big) = \text{Cat}\big(\mathbf{g}\big(\mathbf{x}\big)\big)$, где $\mathbf{g}\big(\mathbf{x}\big)$ задает вероятность каждого класса;

4) для меток учителя введем плотность распределения

$$p\big(\mathbf{s}|\mathbf{x},\mathbf{g}\big) = C\prod_{k=1}^{K} g_k\big(\mathbf{x}\big)^{s^k}, \tag{14}$$

где g^k обозначает вероятность класса k, которую предсказывает модель ученика, а s^k — вероятность класса k, которую предсказывает модель учителя.

Теорема 1. Пусть вероятнось каждого класса отделима от нуля и единицы, то есть для всех k выполняется $1 > 1-\varepsilon > g_k\big(\mathbf{x}\big) > \varepsilon > 0$, тогда при

$$C = (-1)^K \frac{K^{K/2}}{2^{K(K-1)/2}} \prod_{k=1}^{K} g_k\big(\mathbf{x}\big)\log g_k\big(\mathbf{x}\big)$$

функция $p\big(\mathbf{s}|\mathbf{x},\mathbf{g}\big)$ *определенная в* (14) *является плотностью распределения.*

Доказательство. Во-первых покажем, что для произвольного вектора ответов $\mathbf{s} \in \mathcal{S}_K$ выполняется $p\big(\mathbf{s}|\mathbf{x},\mathbf{g}\big) \geqslant 0$. Заметим, что для всех k выполняется, что $\log g_k\big(\mathbf{x}\big) < 0$, тогда

$$C = \underbrace{\frac{K^{K/2}}{2^{K(K-1)/2}}}_{>0} \prod_{k=1}^{K} \underbrace{g_k\big(\mathbf{x}\big)}_{>\varepsilon} \underbrace{\big(-\log g_k\big(\mathbf{x}\big)\big)}_{>0} > 0,$$

тогда с учетом того, что $g_k\big(\mathbf{x}\big) > 0$ и $C > 0$ получаем, что $p\big(\mathbf{s}|\mathbf{x},\mathbf{g}\big) \geqslant 0$. Во-вторых покажем, что интеграл по всему пространству ответов $\mathcal{S}_K$ является конечным:

(15)

$$\begin{aligned}
\int_{\mathcal{S}_K} p\big(\mathbf{s}|\mathbf{x},\mathbf{g}\big)ds &= \int_{\mathcal{S}_K} \prod_{k=1}^{K} g_k\big(\mathbf{x}\big)^{s^k} ds = \prod_{k=1}^{K} \int_{\mathcal{S}_K} g_k\big(\mathbf{x}\big)^{s^k} ds \\
&= \prod_{k=1}^{K} \int_0^1 \frac{r^{K-1}\sqrt{K}}{(K-1)!\sqrt{2^{K-1}}} g_k\big(\mathbf{x}\big)^r dr = \prod_{k=1}^{K} \underbrace{\frac{\sqrt{K}}{(K-1)!\sqrt{2^{K-1}}}}_{D} \int_0^1 r^{K-1} g_k\big(\mathbf{x}\big)^r dr \\
&= D^K \prod_{k=1}^{K} \int_0^1 r^{K-1} \exp\big(r \log g_k\big(\mathbf{x}\big)\big) dr \\
&= (-D)^K \prod_{k=1}^{K} \log g_k\big(\mathbf{x}\big) \left(\Gamma\big(K\big) - \Gamma\big(K, -\log g_k\big(\mathbf{x}\big)\big)\right) \\
&= (-D)^K \, (K-1)!^K \prod_{k=1}^{K} \log g_k\big(\mathbf{x}\big) \left(1 - g_k\big(\mathbf{x}\big) \exp_{K-1}\big(-\log g_k\big(\mathbf{x}\big)\big) + g_k\big(\mathbf{x}\big)\right) \\
&= \frac{\left(-\sqrt{K}\right)^K}{2^{K(K-1)/2}} \prod_{k=1}^{K} \log g_k\big(\mathbf{x}\big) \left(1 - g_k\big(\mathbf{x}\big) \exp_{K-1}\big(-\log g_k\big(\mathbf{x}\big)\big) + g_k\big(\mathbf{x}\big)\right) < \infty,
\end{aligned}$$

где $\Gamma\big(K\big)$ является гамма функцией, $\Gamma\big(K, -\log g_k\big(\mathbf{x}\big)\big)$ является неполной гамма функцией, $\exp_n\big(x\big)$ является суммой Тейлора из первых n слагаемых. В рамках приближенных расчетов будем считать, что $\exp_n\big(x\big) \approx \exp\big(x\big)$, тогда с учетом (15) получаем:

$$C\big(\mathbf{g},\mathbf{x}\big) = \int_{\mathcal{S}_K} p\big(\mathbf{s}|\mathbf{x},\mathbf{g}\big)ds \approx (-1)^K \, \frac{K^{K/2}}{2^{K(K-1)/2}} \prod_{k=1}^{K} g_k\big(\mathbf{x}\big) \log g_k\big(\mathbf{x}\big) \tag{16}$$

Полученное выражение (16) заканчивает доказательство теоремы.

Из теоремы 1 следует, что плотность введенная для меток учителя является плотностью распределения, следовательно можно воспользоваться выражением (13). Используя предположения 1)–4) и подставляя в (13) получаем следующую оптимиза-

ционную задачу:

$$\begin{aligned}\hat{\mathbf{g}} = \arg\max_{\mathbf{g}\in\mathcal{G}} & \sum_{i\notin\mathcal{I}}\sum_{k=1}^{K} y_i^k \log g_k\big(\mathbf{x}_i\big)\big|_{T=1} \\ & + (1-\lambda)\sum_{i\in\mathcal{I}}\sum_{k=1}^{K} y_i^k \log g_k\big(\mathbf{x}_i\big)\big|_{T=1} + \lambda\sum_{i\in\mathcal{I}}\sum_{k=1}^{K} s_{i,k} \log g_k\big(\mathbf{x}_i\big)\big|_{T=T_0} \\ & + \lambda\sum_{i\in\mathcal{I}}\sum_{k=1}^{K}\left(\log g_k\big(\mathbf{x}_i\big)\big|_{T=T_0} + \log\log\frac{1}{g_k\big(\mathbf{x}_i\big)}\big|_{T=T_0}\right),\end{aligned} \tag{17}$$

где выражение $\cdot\big|_{T=t}$ обозначает, что в предыдущую функцию softmax требуется подставить значение температуры T равное некоторому значению t.

Проанализировав выражение (17) получаем, что первые три слагаемые совпадают со слагаемыми в выражении (4) при $\mathcal{I} = \{1, \cdots, m\}$, и $\lambda = \frac{1}{2}$, а третье слагаемое является некоторым регуляризатором, который получен из вида распределения.

Анализируя первые три слагаемых в выражении (17) получаем, что при $T_0 = 1$ получаем сумму кросс энтропий между двумя распределениями для каждого объекта:

1) первое распределение это выпуклая комбинация с весом $1-\lambda$ и λ: распределения задаваемое метками объектов $\mathrm{Cat}\big(\mathbf{y}\big)$ и распределения задаваемого моделью учителя $\mathrm{Cat}\big(\mathbf{s}\big)$

2) второе распределение это распределение задаваемое моделью ученика $\mathrm{Cat}\big(\mathbf{g}\big(\mathbf{x}\big)\big)$.

Получаем, что модель ученика восстанавливает плотность не исходных меток, а новую плотность, которая является выпуклой комбинаций плотности исходных меток и меток учителя.

5.2. Случай регрессии

Для задачи регрессии рассматриваются следующие вероятностные предположения:

1) рассматривается функция учителя $\mathbf{f} \in \mathfrak{F}^*_{\mathrm{rg}}$:

$$\mathfrak{F}^*_{\mathrm{rg}} = \left\{\mathbf{f} | \mathbf{f} = \mathbf{v}^*\big(\mathbf{x}^*\big), \quad \mathbf{v}^* : \mathbb{R}^{n^*} \to \mathbb{R}\right\},$$

где $\mathbf{v}^*$ — это дифференцируемая параметрическая функция;

2) рассматривается функция ученика $\mathbf{g} \in \mathfrak{G}_{\mathrm{rg}}$:

$$\mathfrak{G}_{\mathrm{rg}} = \left\{\mathbf{g} | \mathbf{g} = \mathbf{z}\big(\mathbf{x}\big), \quad \mathbf{z} : \mathbb{R}^{n} \to \mathbb{R}^{K}\right\},$$

где $\mathbf{z}$ — это дифференцируемая параметрическая функция;

3) истинные метки имеют нормальное распределение

$$p\big(y|\mathbf{x},\mathbf{g}\big) = \mathcal{N}\big(y|\mathbf{g}\big(\mathbf{x}\big),\sigma\big);$$

4) метки учителя распределены

$$p\big(s|\mathbf{x},\mathbf{g}\big) = \mathcal{N}\big(s|\mathbf{g}\big(\mathbf{x}\big),\sigma_s\big);$$

Используя предположения 1)–4) и подставляя в (13) получаем следующую оптимизационную задачу:

$$\begin{aligned}\hat{g} = \arg\min_{g\in\mathcal{G}} &\sum_{i\notin\mathcal{I}} \sigma^2 \left(y_i - \mathbf{g}\big(\mathbf{x}_i\big)\right)^2 \\ &+ (1-\lambda)\sum_{i\in\mathcal{I}} \sigma^2 \left(y_i - \mathbf{g}\big(\mathbf{x}_i\big)\right)^2 + \lambda \sum_{i\in\mathcal{I}} \sigma_s^2 \left(s_i - \mathbf{g}\big(\mathbf{x}_i\big)\right)^2.\end{aligned} \tag{18}$$

Выражение (18) записано с точностью до аддитивной константы относительно $\mathbf{g}$.

Теорема 2. Пусть множество $\mathcal{G}$ описывает класс линейных функций вида $\mathbf{g}\big(\mathbf{x}\big) = \mathbf{w}^\mathsf{T}\mathbf{x}$. Тогда решение оптимизационной задачи (18) *эквивалентно решению следующей задачи линейной регрессии:*

$$\mathbf{y}'' = \mathbf{X}\mathbf{w} + \boldsymbol{\varepsilon},\ \boldsymbol{\varepsilon} \sim \mathcal{N}\big(\mathbf{0}, \boldsymbol{\Sigma}\big), \tag{19}$$

где $\boldsymbol{\Sigma}^{-1} = diag\big(\boldsymbol{\sigma'}\big)$ и $\mathbf{y}''$ имеют следующий вид:

$$\begin{aligned}\sigma_i' &= \begin{cases}\sigma^2, & \text{если } i \notin \mathcal{I} \\ (1-\lambda)\,\sigma^2 + \lambda\sigma_s^2, & \text{иначе}\end{cases}, \\ \mathbf{y}'' &= \boldsymbol{\Sigma}\mathbf{y}', \\ y_i' &= \begin{cases}\sigma^2 y_i, & \text{если } i \notin \mathcal{I} \\ (1-\lambda)\,\sigma^2 y_i + \lambda\sigma_s^2 s_i, & \text{иначе}\end{cases}.\end{aligned} \tag{20}$$

Доказательство. Обозначеним $\mathbf{a}_\mathcal{J} = [a_i | i \in \mathcal{J}]^\mathsf{T}$, где $\mathbf{a}$ произвольный вектор, а $\mathcal{J}$ произвольное не пустое индексное множество. Подвектор вектора ответов $\mathbf{y}$, для элементов которого доступна привилегированная информация обозначим $\mathbf{y}_\mathcal{I} = [y_i | i \in \mathcal{I}]^\mathsf{T}$. Аналогично обозначим матрицу $\mathbf{X}_\mathcal{I} = [\mathbf{x}_i | i \in \mathcal{I}]^\mathsf{T}$.

В случае линейной модели $\mathbf{g}\big(\mathbf{x}\big) = \mathbf{w}^\mathsf{T}\mathbf{x}$ выражение (18) принимает вид:

$$\begin{aligned}\hat{\mathbf{w}} = \arg\min_{\mathbf{w}\in\mathcal{W}} &\ \sigma^2 \left(\mathbf{y}_{\bar{\mathcal{I}}} - \mathbf{X}_{\bar{\mathcal{I}}}\mathbf{w}\right)^\mathsf{T} \left(\mathbf{y}_{\bar{\mathcal{I}}} - \mathbf{X}_{\bar{\mathcal{I}}}\mathbf{w}\right) \\ &+ \sigma^2 (1-\lambda) \left(\mathbf{y}_\mathcal{I} - \mathbf{X}_\mathcal{I}\mathbf{w}\right)^\mathsf{T} \left(\mathbf{y}_\mathcal{I} - \mathbf{X}_\mathcal{I}\mathbf{w}\right) + \sigma_s^2\lambda \left(\mathbf{s}_\mathcal{I} - \mathbf{X}_\mathcal{I}\mathbf{w}\right)^\mathsf{T} \left(\mathbf{s}_\mathcal{I} - \mathbf{X}_\mathcal{I}\mathbf{w}\right).\end{aligned}$$

Раскроем скобки и сгруппируем:

$$\begin{aligned}\hat{\mathbf{w}} = \arg\min_{\mathbf{w}\in\mathcal{W}} &\ \sigma^2 \left(\mathbf{w}^\mathsf{T}\mathbf{X}_{\bar{\mathcal{I}}}^\mathsf{T}\mathbf{X}_{\bar{\mathcal{I}}}\mathbf{w} - 2\mathbf{y}_{\bar{\mathcal{I}}}^\mathsf{T}\mathbf{X}_{\bar{\mathcal{I}}}\mathbf{w}\right) \\ &+ (1-\lambda)\,\sigma^2 \left(\mathbf{w}^\mathsf{T}\mathbf{X}_\mathcal{I}^\mathsf{T}\mathbf{X}_\mathcal{I}\mathbf{w} - 2\mathbf{y}_\mathcal{I}^\mathsf{T}\mathbf{X}_\mathcal{I}\mathbf{w}\right) + \lambda\sigma_s^2 \left(\mathbf{w}^\mathsf{T}\mathbf{X}_\mathcal{I}^\mathsf{T}\mathbf{X}_\mathcal{I}\mathbf{w} - 2\mathbf{s}_\mathcal{I}^\mathsf{T}\mathbf{X}_\mathcal{I}\mathbf{w}\right)\end{aligned}$$

Продифференцируем выражение, приравняем к нулю и сгруппируем элементы:

$$\begin{aligned}\left(\sigma^2\mathbf{X}_{\bar{\mathcal{I}}}^\mathsf{T}\mathbf{X}_{\bar{\mathcal{I}}} + (1-\lambda)\,\sigma^2\mathbf{X}_\mathcal{I}^\mathsf{T}\mathbf{X}_\mathcal{I} + \lambda\sigma_s^2\mathbf{X}_\mathcal{I}^\mathsf{T}\mathbf{X}_\mathcal{I}\right)\mathbf{w} =& 2\sigma^2\mathbf{X}_{\bar{\mathcal{I}}}^\mathsf{T}\mathbf{y}_{\bar{\mathcal{I}}} \\ &+ 2\,(1-\lambda)\,\sigma^2\mathbf{X}_\mathcal{I}^\mathsf{T}\mathbf{y}_\mathcal{I} + 2\lambda\sigma_s^2\mathbf{X}_\mathcal{I}^\mathsf{T}\mathbf{s}_\mathcal{I}.\end{aligned} \tag{21}$$

Воспользуемся следующими равенствами:

$$\begin{aligned}\sigma^2\mathbf{X}_{\bar{\mathcal{I}}}^\mathsf{T}\mathbf{X}_{\bar{\mathcal{I}}} + (1-\lambda)\,\sigma^2\mathbf{X}_\mathcal{I}^\mathsf{T}\mathbf{X}_\mathcal{I} + \lambda\sigma_s^2\mathbf{X}_\mathcal{I}^\mathsf{T}\mathbf{X}_\mathcal{I} &= \mathbf{X}^\mathsf{T}\boldsymbol{\Sigma}^{-1}\mathbf{X}, \\ 2\sigma^2\mathbf{X}_{\bar{\mathcal{I}}}^\mathsf{T}\mathbf{y}_{\bar{\mathcal{I}}} + 2\,(1-\lambda)\,\sigma^2\mathbf{X}_\mathcal{I}^\mathsf{T}\mathbf{y}_\mathcal{I} + 2\lambda\sigma_s^2\mathbf{X}_\mathcal{I}^\mathsf{T}\mathbf{s}_\mathcal{I} &= 2\mathbf{X}\mathbf{y}',\end{aligned} \tag{22}$$

где $\mathbf{\Sigma}$ и $\mathbf{y}'$ из условия задачи (20).

Подставляя (22) в (21) получаем:

$$\mathbf{w} = 2\left(\mathbf{X}^\mathsf{T}\mathbf{\Sigma}^{-1}\mathbf{X}\right)^{-1}\mathbf{X}\mathbf{\Sigma}^{-1}\mathbf{y}'',$$

что соответсвует решению задачи (19).

Теорема 2 показывает, что обучения с учителем для задачи регрессии можно свести к классической задачи оптимизации для задачи линейной регрессии.

6. Вычислительный эксперимент

Проводится вычислительный эксперимент для анализа качества моделей, которые получены путем дистилляции модели учителя в модель ученика. Как показано в теореме 2 задачу регрессии с учителем можно свести к задачи регрессии без учителя, поэтому в эксперименте более подробно рассматривается случай классификации. Во всех частях вычислительного эксперимента для поиска оптимальных параметров нейросетей использовался градиентный метод оптимизации Адам [14].

6.1. Выборка FashionMNIST

В данной части проводится эксперимент для задачи классификации для выборки FashionMNIST [10]. В качестве модели учителя $\mathbf{f}$ рассматривается модель нейросети с двумя сверточными слоями и с тремя полносвязными слоями, в качестве функции активации рассматривается ReLu. Модель учителя содержит 30 тысяч обучаемых параметров. В качестве модели ученика рассматривается модель логистической регрессии для многоклассовой классификации. Модель ученика содержит 7850 обучаемых параметров.

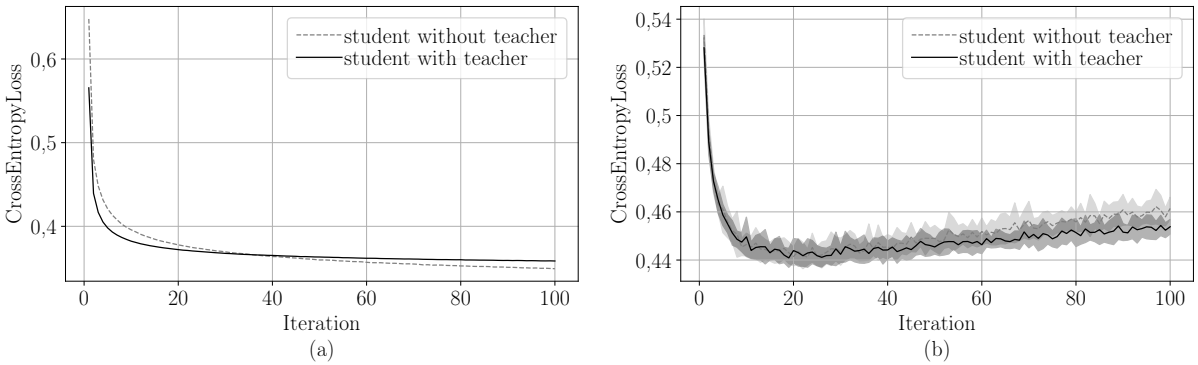

Рис. 2. Зависимость кросс–этропии между истинными метками и предсказанными учеников вероятностями классов: a) на обучающей выборке; b) на тестовой выборке.

На рис. 2 показан график зависимости кросс–энтропии между истинными метками объектов и вероятностями, которые предсказывает модель ученика. На графике сравнивается моделя, которая обучалась без учителя (в задаче оптимизации (17) присутствует только первое слагаемое) с моделью, которая была получена путем дистилляции модели нейросети в линейную модель. На графике видно, что обе модели начинают переобучатся после 30-й итерации, но модель, которая получена путем дистилляции переобувается не так быстро, что следует из того, что ошибка на тестовой выборке растет медленней, а на обучающей выборке падает также медленней.

6.2. Синтетический эксперимент

Проанализируем модель на синтетической выборке. Выборка построенная следующим образом:

$$\mathbf{W} = \left[\mathcal{N}\left(w_{jk}|0,1\right)\right]_{n\times K}, \qquad \mathbf{X} = \left[\mathcal{N}\left(x_{ij}|0,1\right)\right]_{m\times n},$$
$$\mathbf{S} = \operatorname{softmax}\left(\mathbf{XW}\right), \qquad \mathbf{y} = \left[\operatorname{Cat}\left(y_i|\mathbf{s}_i\right)\right],$$

где функция softmax берется построчно. Строки матрицы $\mathbf{S}$ будем рассматривать как предсказание учителя, то есть учитель знает истинные вероятности каждого класса. На рис. 3 показана вероятностная модель в графовой нотации. В эксперименте число признаков $n = 10$, число классов $K = 3$, для обучения было сгенерировано $m_{\text{train}} = 1000$ и $m_{\text{test}} = 100$ объектов.

На рис. 4 показано распределение по классам для каждого объекта обучающей выборки. Видно, что все классы являются равновероятными.

Построим в качестве ученика простую линейную модель, которая минимизирует крос–энтропийную (первое слагаемое в формуле (17)). Представление данной модели в виде графовой модели показано на рис. 3.

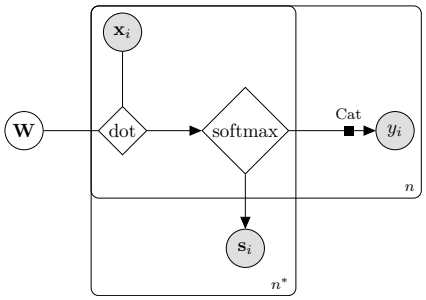

Рис. 3. Вероятностная модель используемая в синтетическом эксперименте.

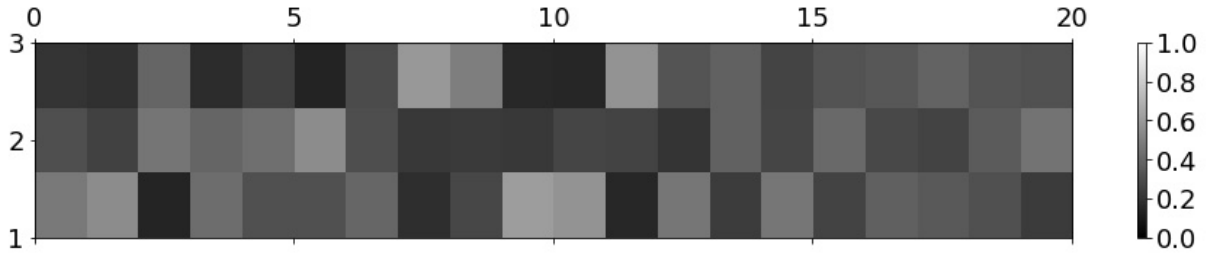

Рис. 4. Истинное распределение объектов по классам.

На рис. 5 показано распределение вероятностей классов, которое предсказала модель. Видно, что данное распределение является не соответствует истинному, так как модель сосредотачивает всю вероятность в одном классе.

Рассмотрим модель, которая учитывает информацию о истинных распределениях на классах для каждого объекта. Для этого будем минимизировать первые три слагаемых в формуле (17), при $T_0 = 1$ и $\lambda = 0{,}75$. В качестве меток учителя $s_{i,k}$ использовались истинные вероятности для каждого класса для данного объекта. На

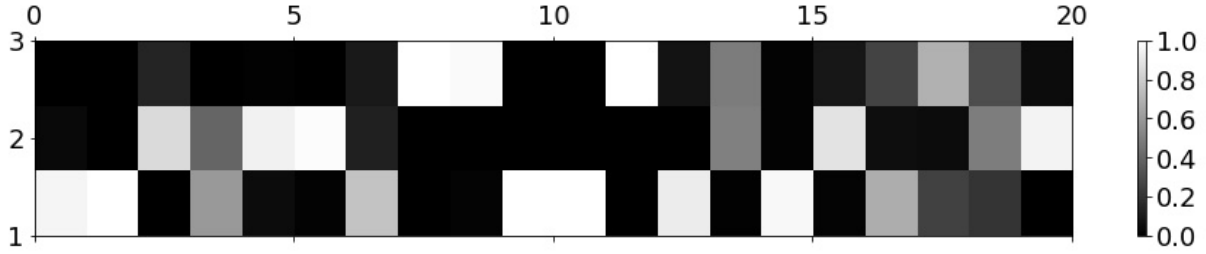

Рис. 5. Распределение предсказанное моделью без использования информации об истинном распределение на классах.

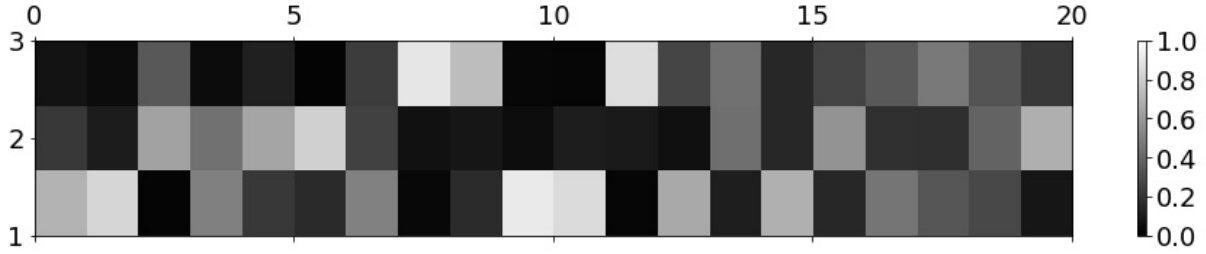

Рис. 6. Распределение предсказанное моделью с использования информации об истинном распределение на классах.

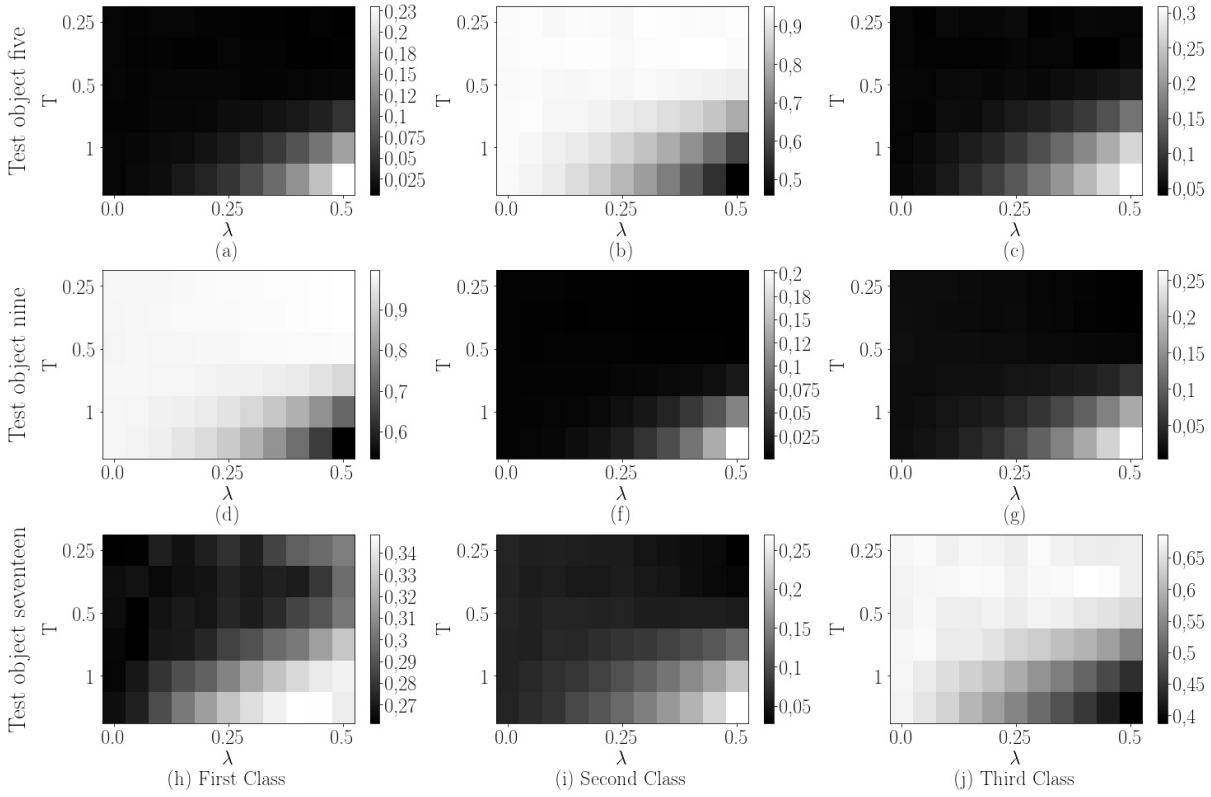

Рис. 7. Вероятности классов для разных объектов.

рис 6 показано распределение, которое дала модель в данном случае, видно, что распределения являются сглаженными и концентрации всей вероятности в одном классе

Таблица 1. Сводная таблица результатов вычислительного эксперимента.

Dataset	Model	CrossEntropyLoss	Accuracy	StudentSize
FashionMnist	without teacher	$0{,}461 \pm 0{,}005$	$0{,}841 \pm 0{,}002$	7850
	with teacher	$0{,}453 \pm 0{,}003$	$0{,}842 \pm 0{,}002$	7850
Synthetic	without teacher	$0{,}225 \pm 0{,}002$	$0{,}831 \pm 0{,}002$	33
	with teacher	$0{,}452 \pm 0{,}001$	$0{,}828 \pm 0{,}001$	33
Twitter	without teacher	$0{,}501 \pm 0{,}006$	$0{,}747 \pm 0{,}005$	1538
	with teacher	$0{,}489 \pm 0{,}003$	$0{,}764 \pm 0{,}004$	1538

не наблюдается.

Заметим, что в данном примере предполагается, что модель учителя учитывает не только метки классов, а и распределение на метках классов, в то время как в выборке $\mathcal{D} = \{\mathbf{X}, \mathbf{y}\}$, имеются только точечные оценки в виде меткок.

В данном примере используются истинные распределения в качестве предсказаний учителя, но их можно заменить предсказаниями модели учителя, которая предсказывает не только сами меток, а и их распределение для каждого объекта.

На рис. 7 показана зависимость вероятности верного класса от температуры T и параметра доверия λ для одного из объекта из тестовой выборке. Видно, что при увеличении темпертуры распределение на классас становится более равномерным.

6.3. Выборка Twitter Sentiment Analysis

В данной части проводится эксперимент на выборке Twitter Sentiment Analysis. Данная выборка содержит короткие сообщения, для которых нужно предсказать эмоциональный окрас: содержит твит позитивный окрас или негативный. Выборка разделена на 1,18 миллиона твитов для обучения и 0,35 миллиона твитов для тестирования. В твитах была выполнена следующая предобработка:

- все твиты были переведены в нижний регистр;
- все никнеймы вида “@andrey” были заменены на токен “name”;
- все цифры были заменены на токен “number”.

Результаты данной части эксперимента показаны в табл. 1. В качестве модели учителя использовалась модель Bi-LSTM с 170 тысячами параметров для обучения. В качестве эмбедингов обучалась матрица из 30 миллионов параметров в единой процедуре с моделью BI-LSTM. Обученная модель предсказывает с точностью 0,835. В качестве модели ученика рассматривается модель с 1538 параметрами, но в качестве эмбедингов рассматривается переобученная модель BERT.

Программное обеспечение для проведения экспериментов и проверки результатов находится в [15].

7. Заключение

В данной работе проанализирована задача обучения модели ученика с помощью модели учителя. Исследован метод дистилляции и привилигированного обучения.

Предложено вероятностное обоснования дистилляции. Введены вероятностные предположения описывающие дистилляцию моделей. В рамках данных вероятностных предположений проанализированы модели для задачи классификации и регрессии. Результат анализа сформулирован в виде теоремы 1 и теоремы 2.

Теорема 2 показала, что обучения линейной регрессии с учителем эквивалентно замене обучающей выборке и вероятностных предположений о распределении истинных ответов. Для задачи классификации ответы учителя дают дополнительную информацию в виде распределения классов для каждого объекта из обучающей выборки. Данная информация не может быть переписана в виде классической задачи классификации. Для использования данной информации требуется использовать распределение, которое представлено в теореме 1.

В вычислительном эксперименте сравнивается модель ученика, которая обучена без использования учителя и с использованием модели учителя. В таблице 1 показаны результаты вычислительного эксперимента для разных выборок. Из таблицы видно, что точность аппроксимации выборки учеником улучшается при использовании модели учителя. Задачи регрессии не приведена в вычислительном эксперименте, так как в теореме 2 была показана эквивалентность классическому решению задачи линейной регрессии. Для задачи классификации проведен вычислительный эксперимент.

В дальнейшем предполагается обобщить метод максимального правдоподобия для дистилляции моделей используя Байесовский подход выбора моделей машинного обучения. Также в рамках байесовсокго подхода планируется улучшить методы для получения улучшения качества не только для задачи классификации, но и для задачи регрессии.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. *Vaswani A., Shazeer N., Parmar N., Uszkoreit J., Jones L., Gomez A., Kaiser L., Polosukhin I.* Attention Is All You Need // In Advances in Neural Information Processing Systems. 2017. V. 5. P. 6000–6010.

2. *Devlin J., Chang M., Lee K., Toutanova K.* BERT: Pre-training of Deep Bidirectional Transformers for Language Understanding // arXiv preprint arXiv:1810.04805. 2018.

3. *He K., Zhang X., Ren S., Sun J.* Deep Residual Learning for Image Recognition // Proc. of the IEEE Conference on Computer Vision and Pattern Recognition. Las Vegas, 2016. P. 770–778.

4. *Бахтеев О. Ю., Стрижов В. В.* Выбор моделей глубокого обучения субоптимальной сложности // АиТ. 2018. № 8. С. 129–147.

5. *Hinton G., Vinyals O., Dean J.* Distilling the Knowledge in a Neural Network // NIPS Deep Learning and Representation Learning Workshop. 2015.

6. *LeCun Y., Cortes C., Burges C.* The MNIST dataset of handwritten digits, 1998. http://yann.lecun.com/exdb/mnist/index.html.

7. *Vapnik V., Izmailov R.* Learning Using Privileged Information: Similarity Control and Knowledge Transfer // Journal of Machine Learning Research. 2015. No 16. P. 2023–2049.

8. *Lopez-Paz D., Bottou L., Scholkopf B., Vapnik V.* Unifying Distillation and Privileged Information // In International Conference on Learning Representations. Puerto Rico, 2016.

9. *Madala H., Ivakhnenko A.* Inductive Learning Algorithms for Complex Systems Modeling. Boca Raton: CRC Press Inc., 1994.

10. *Xiao H., Rasul K.,Vollgraf R.* Fashion-MNIST: a Novel Image Dataset for Benchmarking Machine Learning Algorithms // arXiv preprint arXiv:1708.07747. 2017.

11. *Wilson T., Kozareva Z., Nakov P., Rosenthal S., Stoyanov V., Ritter A.* SemEval-2013 Task 2: Sentiment Analysis in Twitter // Proceedings of the Seventh International Workshop on Semantic Evaluation (SemEval 2013). Atlanta, 2013. P. 312–320.

12. *LeCun Y., Boser B., Denker J., Henderson D., Howard R., Hubbard W., Jackel L.* Backpropagation Applied to Handwritten Zip Code Recognition // Neural Computation. 1989. V. 1. No 4. P. 541–551.

13. *Hochreiter S., Schmidhuber J.* Long short-term memory // Neural Computation. 1997. V. 9. No 8. P. 1735–1780.

14. *Kingma D, Ba J.* Adam: A Method for Stochastic Optimization // arXiv preprint arXiv:1412.6980. 2014.

15. Код вычислительного эксперимента. URL: `https://github.com/andriygav/PrivilegeLearning`

Грабовой А.В., *Московский физико-технический институт, студент, Москва*, `grabovoy.av@phystech.edu`

Стрижов В.В., *Московский физико-технический институт, профессор, Москва*, `strijov@phystech.edu`