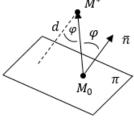
Рассмотрим на плоскости π некоторую точку $M_0(x_0, y_0, z_0)$. Тогда $Ax_0 + By_0 + Cz_0 + D = 0 \Rightarrow D = -Ax_0 - By_0 - Cz_0$. Искомое расстояние d есть: $d = |M_0 M^* \cos \varphi| = \frac{|(\overline{M_0 M^*}, \overline{n})|}{|\overline{n}|}$.



T.K.
$$\overline{M_0 M^*} = \{x^* - x_0, y^* - y_0, z^* - z_0\}$$
, to
$$d = \frac{|A(x^* - x_0) + B(y^* - y_0) + C(z^* - z_0)|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}} = \frac{|Ax^* + By^* + Cz^* + (-Ax_0 - By_0 - Cz_0)|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}$$

$$d = \frac{|Ax^* + By^* + Cz^* + D|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}$$

Задание линии в пространстве. Уравнение прямой в 2.5пространстве

Пусть в системе OXYZ поверхности заданы уравнениями

$$s_1 \colon F_1(x, y, z) = 0,$$

$$s_2$$
: $F_2(x, y, z) = 0$.

Если $l=s_1\cap s_2$ есть линия пересечения этих плоскостей

$$l: \begin{cases} F_1(x, y, z) = 0 \\ F_2(x, y, z) = 0 \end{cases}$$

Пусть
$$s_1 = \pi_1$$
: $A_1x + B_1y + C_1z + D_1 = 0$ и

$$s_2 = \pi_2 \colon A_2 x + B_2 y + C_2 z + D_2 = 0$$
 есть две плоскости. Если

$$\pi_1 \nparallel \pi_2$$
, то $l = \pi_1 \cap \pi_2$ есть прямая в пространстве. По доказанному ранее: $\pi_1 \nparallel \pi_2 \Leftrightarrow \frac{A_1}{A_2} \neq \frac{B_1}{B_2}$ и/или $\frac{A_1}{A_2} \neq \frac{C_1}{C_2}$ и/или $\frac{B_1}{B_2} \neq \frac{C_1}{C_2}$ (*)

Неравенство $\frac{A_1}{A_2} \neq \frac{B_1}{B_2}$ выполнено тогда и только тогда, когда $A_1B_2 \neq A_2B_1$, т.е. $\begin{vmatrix} A_1 & A_2 \\ B_1 & B_2 \end{vmatrix} \neq 0$.

Аналогично, два последующих неравенства (*) можно задать как $\begin{vmatrix} A_1 & A_2 \\ C_1 & C_2 \end{vmatrix} \neq 0$ и $\begin{vmatrix} B_1 & B_2 \\ C_1 & C_2 \end{vmatrix} \neq 0$.

Группу неравенств (*) можно задать одним неравенством:
$$\begin{vmatrix} A_1 & A_2 \\ B_1 & B_2 \end{vmatrix}^2 + \begin{vmatrix} A_1 & A_2 \\ C_1 & C_2 \end{vmatrix}^2 + \begin{vmatrix} B_1 & B_2 \\ C_1 & C_2 \end{vmatrix}^2 \neq 0$$

Из свойств определителей $\begin{vmatrix} A_1 & A_2 \\ C_1 & C_2 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} A_2 & A_1 \\ C_2 & C_1 \end{vmatrix}$, следовательно, $\begin{vmatrix} A_1 & A_2 \\ C_1 & C_2 \end{vmatrix}^2 = \begin{vmatrix} A_2 & A_1 \\ C_2 & C_1 \end{vmatrix}^2$ и последнее неравенство нам будет удобно записать в виде

$$\begin{vmatrix} A_1 & A_2 \\ B_1 & B_2 \end{vmatrix}^2 + \begin{vmatrix} A_2 & A_1 \\ C_2 & C_1 \end{vmatrix}^2 + \begin{vmatrix} B_1 & B_2 \\ C_1 & C_2 \end{vmatrix}^2 \neq 0 \qquad (**)$$

Таким образом, уравнение прямой в пространстве можно задать как

$$l: \begin{cases} \pi_{1} \colon A_{1}x + B_{1}y + C_{1}z + D_{1} = 0 \\ \pi_{2} \colon A_{2}x + B_{2}y + C_{2}z + D_{2} = 0 \\ \begin{vmatrix} A_{1} & A_{2} \\ B_{1} & B_{2} \end{vmatrix}^{2} + \begin{vmatrix} A_{2} & A_{1} \\ C_{2} & C_{1} \end{vmatrix}^{2} + \begin{vmatrix} B_{1} & B_{2} \\ C_{1} & C_{2} \end{vmatrix}^{2} \neq 0 \ (\pi_{1} \not\parallel \pi_{2}) \end{cases}$$

$$(1)$$

Определение 2.13. Формулу (1) называют заданием прямой КАК ПЕРЕСЕЧЕНИЕ двух плоскостей. Иногда (1) называют общим уравнением прямой в пространстве.

Наряду с (1) так же рассматривают и другие уравнения прямых в пространстве. Если точка $M_0(x_0, y_0, z_0) \in l$ и вектор $\bar{a} = \{p, q, r\}$ есть направляющий вектор этой прямой, то её уравнение есть

$$\left. egin{align*} x = x_0 + tp \\ y = y_0 + tq \\ z = z_0 + tr \end{array} \right\}$$
 — параметрическое уравнение прямой (2)

Или

$$\frac{x-x_0}{p} = \frac{y-y_0}{q} = \frac{z-z_0}{r}$$
 – каноническое уравнение прямой (3)

Если даны две различные точки $M_0(x_0, y_0, z_0)$, $M_1(x_1, y_1, z_1) \in l \ (M_0 \neq M_1)$, то уравнение прямой через них проходящей.

$$\frac{x-x_0}{x_1-x_0} = \frac{y-y_0}{y_1-y_0} = \frac{z-z_0}{z_1-z_0}$$
 – уравнение прямой «через 2 точки» (4)

Вывод этих уравнений аналогичен выводу одноименных уравнений на плоскости.

<u>Поставим задачу</u>: Если дано уравнение прямой (1), то каким образом можно найти координаты её направляющего вектора \bar{a} ?

Ответом на этот вопрос является.

Утверждение 2.3. В качестве направляющего вектора прямой (1) можно взять вектор

$$\bar{a} = \left\{ \begin{vmatrix} B_1 & B_2 \\ C_1 & C_2 \end{vmatrix}, \begin{vmatrix} A_2 & A_1 \\ C_2 & C_1 \end{vmatrix}, \begin{vmatrix} A_1 & A_2 \\ B_1 & B_2 \end{vmatrix} \right\}$$

Замечание 2.8. «Подсказкой» для такого задания координат вектора \bar{a} является условие $\pi_1 \not \mid \pi_2$, записанное в виде (**). Именно поэтому мы перешли от записи (*) к (**).

Доказательство. Отметим, во-первых, что из (**) следует, что $\bar{a} \neq \bar{0}$, т.е. этот вектор будет направляющим вектором некоторой прямой. Для плоскости $\pi_1\colon A_1x+B_1y+C_1z+D_1=0$ и $\pi_2\colon A_2x+B_2y+C_2z+D_2=0$ зададим векторы $\bar{p}_1=\{\alpha_1,\beta_1,\gamma_1\}\parallel \pi_1$ и $\bar{p}_2=\{\alpha_2,\beta_2,\gamma_2\}\parallel \pi_2$. Согласно лемме из предыдущей лекции

$$\bar{p}_1 \parallel \pi_1 \Leftrightarrow A_1 \alpha_1 + B_1 \beta_1 + C_1 \gamma_1 = 0,$$

$$\bar{p}_2 \parallel \pi_2 \Leftrightarrow A_2 \alpha_2 + B_2 \beta_2 + C_2 \gamma_2 = 0.$$

Т.к. $\bar{a} \parallel \pi_1$ и $\bar{a} \parallel \pi_2$ (см. рис.), то координаты \bar{a} должны удовлетворять условию леммы. Проверка:

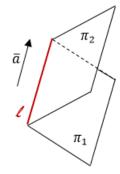
(1)
$$\bar{a} \parallel \pi_1 \Leftrightarrow A_1 \begin{vmatrix} B_1 & B_2 \\ C_1 & C_2 \end{vmatrix} + B_1 \begin{vmatrix} A_2 & A_1 \\ C_2 & C_1 \end{vmatrix} + C_1 \begin{vmatrix} A_1 & A_2 \\ B_1 & B_2 \end{vmatrix} = 0$$

Справедливость этого равенства устанавливается проверкой:

$$A_1(B_1C_2 - B_2C_1) + B_1(A_2C_1 - A_1C_2) + C_1(A_1B_2 - A_2B_1) =$$

$$A_1B_1C_2 - A_1B_2C_1 + B_1A_2C_1 - B_1A_1C_2 + C_1A_1B_2 - C_1A_2B_1 = 0$$

(2) $\bar{a} \parallel \pi_2$. Аналогично.



Замечание 2.9. Утверждение справедливо для <u>произвольной</u> декартовой системы координат.

Некоторые задачи о прямых и плоскостях в ПРЯМОУГОЛЬНОЙ системе координат

Пусть в пространстве задан репер $\{O, \bar{i}, \bar{j}, \bar{k}\}$ или прямоугольная система координат OXYZ. Плоскость задаем общим уравнением $\pi\colon Ax+By+Cz+D=0$, а прямую l – каноническим уравнением $\frac{x-x_0}{p}=\frac{y-y_0}{q}=\frac{z-z_0}{r}$, где $\bar{a}=\{p,q,r\}$ – направляющий вектор прямой l и точка $M_0(x_0,y_0,z_0)\in l$.

Задача 1. Угол между прямыми и расстояние от точки до прямой.

Очевидно, что угол φ между прямыми l_1 и l_2 есть угол между направляющими векторами $\bar{a}_1=\{p_1,q_1,r_1\}$ и $\bar{a}_2=\{p_2,q_2,r_2\}$ (с точностью до дополнительного угла) и

$$\cos \varphi = \frac{(\bar{a}_1, \bar{a}_2)}{|\bar{a}_1||\bar{a}_2|} = \frac{p_1 p_2 + q_1 q_2 + r_1 r_2}{\sqrt{p_1^2 + q_1^2 + r_1^2} \sqrt{p_2^2 + q_2^2 + r_2^2}}$$

Формула для расстояния d от точки $M^*(x^*,y^*,z^*)$ до прямой $\frac{x-x_0}{p}=\frac{y-y_0}{q}=\frac{z-z_0}{r}$ выводится аналогично случаю прямой на плоскости (стр. 44)

$$d = \frac{\left| \left[\overline{a}, \overline{M_0 M^*} \right] \right|}{\left| \overline{a} \right|} = \frac{\sqrt{\left| \begin{array}{ccc} p & q \\ x^* - x_0 & y^* - y_0 \end{array} \right|^2 + \left| \begin{array}{ccc} p & r \\ x^* - x_0 & z^* - z_0 \end{array} \right|^2 + \left| \begin{array}{ccc} q & r \\ y^* - y_0 & z^* - z_0 \end{array} \right|^2}{\sqrt{p^2 + q^2 + r^2}}$$

Задача 2. Исследовать взаиморасположение прямой и плоскости.

Здесь будем выделять три случая.

(1) Пусть $l \not \mid \pi$, т.е. прямая и плоскость пересекаются. Найдем угол между прямой и плоскостью. Т.к. система OXYZ прямоугольная, то вектор нормали к плоскости π есть

$$\bar{n} = \{A, B, C\}$$
 и $\cos(\widehat{\bar{n}}, \overline{\bar{a}}) = \frac{(\bar{n}, \bar{a})}{|\bar{n}||\bar{a}|}.$

Пусть π' – плоскость, приходящаяся через векторы \bar{n}, \bar{a} (см. рис.).

Искомый угол $\varphi=\frac{\pi}{2}-(\widehat{\bar{n}},\overline{\bar{a}})$. Тогда $\sin\varphi=\cos(\widehat{\bar{n}},\overline{\bar{a}})$ и, следовательно,

$$\sin \varphi = \frac{(\bar{n}, \bar{a})}{|\bar{n}||\bar{a}|} = \frac{Ap + Bq + Cr}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}\sqrt{p^2 + q^2 + r^2}}$$

(2) Как частный случай $\varphi = 0$ получаем условие:

$$l \parallel \pi \Leftrightarrow Ap + Bq + Cr = 0$$

(3) Условие перпендикулярности прямой и плоскости. Если $l \perp \pi$, то $l \parallel \bar{n}$ и из критерия коллинеарности векторов в координатной форме следует

$$l\perp \pi \Leftrightarrow \frac{A}{p} = \frac{B}{q} = \frac{C}{r}$$

Задача 3. Расстояние между скрещивающимися прямыми.

Пусть точка $M_1(x_1,y_1,z_1)\in l_1,\ M_2(x_2,y_2,z_2)\in l_2.$ Пусть $\bar{a}_1=\{p_1,q_1,r_1\}$ и $\bar{a}_2=\{p_2,q_2,r_2\}$ – направляющие векторы l_1 и l_2 . Тогда $\overline{M_1M_2}=\{x_2-x_1,y_2-y_1,z_2-z_1\}$ и

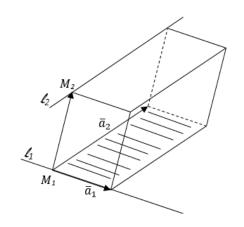
$$l_1 : \frac{x - x_1}{p_1} = \frac{y - y_1}{q_1} = \frac{z - z_1}{r_1},$$

$$l_2 : \frac{x - x_2}{p_2} = \frac{y - y_2}{q_2} = \frac{z - z_2}{r_2}.$$

На векторах $\overline{M_1M_2}$, \bar{a}_1 , \bar{a}_2 строим параллелепипед объема $V = |(\overline{M_1 M_2}, \bar{a}_1, \bar{a}_2)|.$

В качестве основания выбираем нижнюю часть параллелепипеда. На рис. Она отмечена штриховкой. Его площадь $S = |[\bar{a}_1, \bar{a}_2]|$. Расстояние h между скрещивающимися прямыми выражается через объем V и площадь S как:

$$h=rac{V}{S}=rac{|(\overline{M_1M_2},ar{a}_1,ar{a}_2)|}{|[ar{a}_1,ar{a}_2]|}.$$
 Или в развернутой форме



$$h = \frac{\begin{vmatrix} x_2 - x_1 & y_2 - y_1 & z_2 - z_1 \\ p_1 & q_1 & r_1 \\ p_2 & q_2 & r_2 \end{vmatrix}}{\sqrt{\begin{vmatrix} p_1 & q_1 \\ p_2 & q_2 \end{vmatrix}^2 + \begin{vmatrix} p_1 & r_1 \\ p_2 & r_2 \end{vmatrix}^2 + \begin{vmatrix} q_1 & r_1 \\ q_2 & r_2 \end{vmatrix}^2}}$$

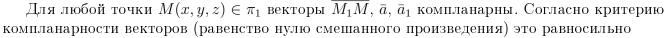
Задача 4. Написать уравнение общего перпендикуляра к двум скрещивающимся прямым.

$$l_1 : \frac{x - x_1}{p_1} = \frac{y - y_1}{q_1} = \frac{z - z_1}{r_1},$$

$$l_2 : \frac{x - x_2}{p_2} = \frac{y - y_2}{q_2} = \frac{z - z_2}{r_2}.$$

Пусть \bar{a} есть направляющий вектор l. В качестве \bar{a} можно взять, например, $\bar{a} = [\bar{a}_1, \bar{a}_2]$. Действительно, из определения векторного произведения следует, что $\bar{a} \perp \bar{a}_1$ и $\bar{a} \perp \bar{a}_2$.

Пусть π_1 – плоскость, проходящая через прямые l и l_1 (см.рис.).



 π_1 : $(M_1M, \bar{a}, \bar{a}_1) = 0$ – уравнение плоскости π_1 .

Аналогично, для произвольной точки $M(x,y,z) \in \pi_2$

 π_2 : $(\overline{M_2M}, \bar{a}, \bar{a}_2) = 0$ – уравнение плоскости π_2 .

Общий перпендикуляр l есть $l=\pi_1\cap\pi_2$. Тогда

$$l\colon egin{cases} (\overline{M_1M},ar{a},ar{a}_1)=0 \ (\overline{M_2M},ar{a},ar{a}_2)=0 \end{cases}$$
 — уравнение общего перпендикуляра

