Esercizi di Informatica Teorica

Complessità

a cura di Luca Cabibbo e Walter Didimo

Esercizi di Informatica teorica - Luca Cabibbo e Walter Didimo

Sommario

- tipologie di problemi e notazioni sulla complessità
- classi di complessità
- appartenenza di problemi a classi di complessità
- problemi NP-completi

notazioni sul livello degli esercizi: (*) facile, (**) non difficile (***) media complessità, (****) difficile, (****) quasi impossibile

Tipologie di problemi

data una funzione f: $I \rightarrow P(O)$ (insieme delle parte di O) distinguiamo le seguenti tipologie di problemi:

problema di decisione dato x∈ I ed y∈ O, è vero che y∈ f(x) ?
equivale ad avere un predicato: p(x,y,f) → {vero, falso}
problema di ricerca dato x∈ I, determinare un y∈ O tale che y∈ f(x)
problema di enumerazione dato x∈ I, determinare |f(x)| (oppure generare l'intero insieme f(x))
problema di ottimizzazione dato x∈ I, determinare y∈ f(x) tale che y sia la "migliore soluzione" rispetto ad una misura fissata

Esercizi di Informatica teorica - Luca Cabibbo e Walter Didimo

3

Esempio di tipologie di problemi

<u>esempio</u>: dato un grafo G=(V,E), sia $I = \{(u,v) \in V \times V : u \neq v\}$ e sia O l'insieme di tutti i possibili cammini tra due nodi di G; sia inoltre $f(u,v) = \{tutti i cammini da u a v in <math>G\}$

• problema di decisione

dato $(u,v) \in I$ ed $y \in O$, è vero che y è un cammino da u a v ?

• problema di <u>ricerca</u>

dato (u,v)∈ I, determinare un cammino y da u e v

• problema di enumerazione

dato $(u,v) \in I$, determinare il numero di cammini da u e v (cioè |f(u,v)|)

• problema di ottimizzazione

dato (u,v)∈ I, determinare il cammino più corto da u a v

Complessità asintotica di algoritmi

- $t_A(x)$ = tempo speso dall'algoritmo A sull'input x
- $s_A(x)$ = spazio (aggiuntivo) speso dall'algoritmo A sull'input x
- $T_A(n) = \max\{t_A(x) : |x| = n\}$ (tempo speso da A nel caso peggiore su input di dimensione n)
- $S_A(n) = \max\{s_A(x): |x| = n\}$ (spazio speso da A nel caso peggiore su input di dimensione n)
- $T_A(n) = O(g(n))$ se esistono c ed n_0 tali che $T_A(n) \le c|g(n)| \ \forall n \ge n_0$
- $T_A(n) = \Omega(g(n))$ se esistono c ed n_0 tali che $T_A(n) \ge c|g(n)| \ \forall n \ge n_0$
- $S_A(n) = O(g(n))$ se esistono c ed n_0 tali che $S_A(n) \le c|g(n)| \quad \forall n \ge n_0$
- $S_A(n) = \Omega(g(n))$ se esistono c ed n_0 tali che $S_A(n) \ge c|g(n)| \ \forall n \ge n_0$

$$c_1|g_1(n)| \le T_A(n) \le c_2|g_2(n)| \quad \Leftrightarrow \quad \Omega(g_1(n)) = T_A(n) = O(g_2(n))$$

$$c_1|g_1(n)| \leq S_A(n) \leq c_2|g_2(n)| \quad \iff \quad \Omega(g_1(n)) = S_A(n) = O(g_2(n))$$

Esercizi di Informatica teorica - Luca Cabibbo e Walter Didimo

5

Complessità asintotica di problemi

- un <u>problema</u> P ha una <u>complessità temporale</u> O(g(n)) se <u>esiste</u> un algoritmo A che risolve P tale che $T_A(n) = O(g(n))$; tale complessità si chiama anche un <u>upper bound</u> del problema P;
- un problema P ha una complessità temporale $\Omega(g(n))$ se ogni algoritmo A che risolve P è tale che $T_A(n) = \Omega(g(n))$; tale complessità si chiama anche un lower bound del problema P;

le stesse definizioni valgono nel caso della complessità spaziale

osservazione: l'analisi di complessità di un problema è tanto migliore quanto più piccolo è l'upper bound e quanto più grande è il lower bound; determinare il più grande lower bound significa determinare la complessità intrinseca del problema

Considerazioni utili

- <u>determinare un lower bound alla complessità di un problema è più difficile che determinarne un upper bound,</u> perchè occorre ragionare su ogni possibile algoritmo (cioè ragionare indipendentemente dal procedimento algoritmico adottato per risolvere il problema)
- esistono dei <u>lower bound elementari</u> che si possono ricavare; ad esempio, se un problema richiede necessariamente di leggere o scrivere n celle di nastro per essere risolto, allora $\Omega(n)$ sarà un suo lower bound (non è detto però che sia il più alto)
- se per un problema si trovano un <u>lower bound ed un upper bound</u> <u>coincidenti</u>, allora vuol dire che si è trovata la complessità intrinseca del problema ed anche un algoritmo di risoluzione ottimo

Esercizi di Informatica teorica - Luca Cabibbo e Walter Didimo

7

Esercizio sulla complessità asintotica

Esercizio 1(***) si consideri il problema P di <u>decidere</u> se una stringa appartiene o meno al linguaggio $L=\{a^nb^n: n \ge 0\}$:

- trovare un lower bound temporale del problema rispetto al modello di calcolo di Turing (la taglia dell'input è 2n);
- mostrare una macchina di Turing mononastro che risolve P in <u>tempo</u> $O(n^2)$ e specificare quale è la sua complessità spaziale;
- mostrare una macchina di Turing qualunque che risolve P in <u>tempo</u> O(n) e specificare quale è la sua complessità spaziale;
- mostrare una macchina di Turing qualunque che risolve P in <u>spazio</u> O(log n);
- dire se è possibile trovare una macchina di Turing che risolve il problema in <u>tempo inferiore</u> ad O(n)

Classi di complessità

ogni problema di decisione può essere visto come un problema di riconoscimento di linguaggio:

distinguiamo le seguenti classi di complessità:

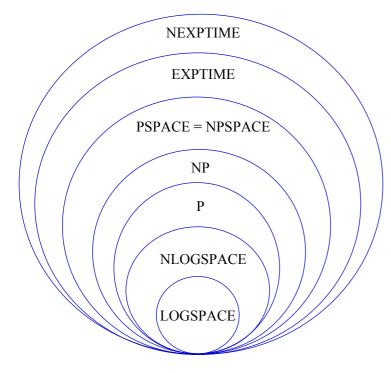
- DTIME(g(n)): linguaggi decisi in tempo O(g(n)) da una MT
- DSPACE (g(n)): linguaggi decisi in spazio O(g(n)) da una MT
- NTIME(g(n)): linguaggi accettati in tempo O(g(n)) da una MTND
- NSPACE(g(n)): linguaggi accettati in spazio O(g(n)) da una MTND

classi notevoli:

- LOGSPACE = DSPACE(log n)
- PTIME = $P = \bigcup_k DTIME(n^k)$ • PSPACE = \bigcup_k DSPACE (n^k)
- EXPTIME = $\bigcup_k DTIME(2^{n^k})$
- NLOGSPACE = NSPACE(log n)
- $NPTIME = NP = \bigcup_k NTIME(n^k)$
- $NPSPACE = \bigcup_{k} NSPACE(n^{k})$
- $NEXPTIME = \bigcup_{k} NTIME(2^{n^k})$

Esercizi di Informatica teorica - Luca Cabibbo e Walter Didimo

Relazioni tra classi di complessità



inclusioni strette accertate:

 $P \subset EXPTIME$ NP ⊂ NEXPTIME PSPACE ⊂ EXPSPACE

un problema ancora aperto:

P = NP?

ci si convince sempre di più che non sia così, ma nessuno lo ha mai dimostrato

Astrarre sul modello di calcolo

- anche se l'appartenenza di problemi alle classi di complessità considerate è stata definita rispetto ad MT, è possibile variare il modello di calcolo, mantenendo valide le relazioni di appartenenza di problemi; ad esempio il modello RAM permette solo di migliorare di un polinomio sui tempi di computazione di una MT (non cambia la classe di complessità)
- per valutare la complessità di un <u>algoritmo descritto come sequenza</u> <u>di passi</u>, si devono analizzare due aspetti:
- il <u>numero di passi</u> richiesti dall'algoritmo rispetto alla lunghezza dell'input;
- la <u>complessità richiesta da ogni singolo passo</u> sempre rispetto alla lunghezza dell'input.

Esercizi di Informatica teorica - Luca Cabibbo e Walter Didimo

11

Esercizi sulle classi di complessità

Esercizio 2(***) un grafo G=(V,E) è <u>bipartito</u> se esiste una partizione {A, B} di V tale che due nodi nello stesso insieme (A o B) non sono mai adiacenti (cioè collegati da un arco);

si consideri il seguente problema di decisione (BIPARTITO):

dato un grafo G connesso, è G bipartito?

assumendo che la lunghezza dell'input è il numero di vertici di G:

- dimostrare che il problema **BIPARTITO** appartiene alla classe NP;
- dimostrare che il problema <u>BIPARTITO</u> appartiene alla classe P.

Soluzione

• dimostriamo che <u>BIPARTITO</u> appartiene alla classe NP: per fare questo descriviamo un <u>algoritmo non deterministico</u> che in tempo polinomiale decide se G è bipartito o meno

<u>input</u>: G=(V,E) connesso

output: un valore in {vero, falso}

- ordina arbitrariamente i nodi di V= $\{v_1, v_2, ..., v_n\}$ e poni inizialmente A= \emptyset e B= \emptyset ;
- al primo passo esegui non deterministicamente due operazioni:
 - metti v_1 in A
 - metti v₁ in B

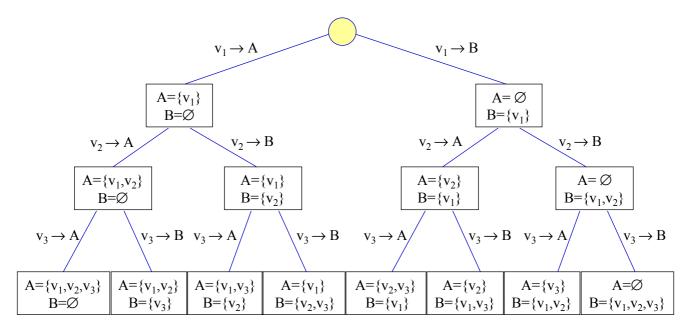
(la computazione si divide in due rami);

- per ogni i = 2, ...,n (passo i-esimo), su ogni ramo della computazione (i rami sono 2^{i-1}) esegui non deterministicamente due operazioni:
 - metti v_i in A
 - metti v_i in B
- per ogni ramo verifica che in A ed in B non ci siano due nodi adiacenti; se esiste un ramo che verifica la proprietà, ritorna <u>vero</u>, altrimenti ritorna <u>falso</u>

Esercizi di Informatica teorica - Luca Cabibbo e Walter Didimo

13

Esercizi sulle classi di complessità



albero di computazione per G con tre vertici

analisi della complessità

- occorre pensare che nell'algoritmo descritto ogni ramo della computazione possa essere eseguito contemporaneamente agli altri;
- su ogni ramo l'algoritmo descritto esegue n passi distinti, in ognuno dei quali effettua l'inserimento di un nodo in uno dei due insiemi A e B (O(1)); all fine degli n passi esegue una verifica sulla correttezza della bipartizione costruita confrontando un numero $O(n^2)$ di coppie di nodi
- dunque il tempo di calcolo è $O(n^2)$

riflessioni

- come si può rendere più "furbo" l'algoritmo non deterministico sopra descritto?
- sapendo che in un grafo planare G risulta m=O(n), è possibile abbassare il tempo di calcolo dell'algoritmo su grafi planari?

Esercizi di Informatica teorica - Luca Cabibbo e Walter Didimo

15

Esercizi sulle classi di complessità

• dimostriamo che <u>BIPARTITO</u> appartiene alla classe P: descriviamo un <u>algoritmo deterministico</u> che in tempo polinomiale decide se G è bipartito o meno

idee di base per la formulazione dell'algoritmo:

- gli insiemi A e B vengono costruiti progressivamente;
- ad ogni passo <u>si "esamina" un nodo diverso che sta in A o in B e</u> si mettono tutti i suoi adiacenti nell'insieme opposto
- se <u>si ha bisogno di inserire un nodo in un insieme</u>, <u>e se tale nodo era già stato inserito nell'insieme opposto</u>, allora si termina con risposta negativa
- si termina con risposta positiva quando <u>non ci sono più nodi da</u> <u>esaminare</u>

input: G=(V,E) connesso
output: un valore in {vero, falso}

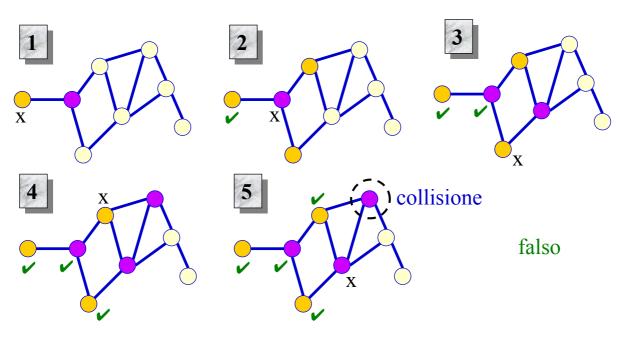
- poni A=∅ e B=∅ e marca tutti i nodi come non esaminati;
- al primo passo scegli un nodo qualunque x e mettilo in A, metti tutti i nodi adiacenti ad x in B, e marca x come esaminato
- al generico passo scegli un nodo x non ancora esaminato tra quelli già inseriti in A o in B:
- se x sta in A, allora controlla tutti i nodi adiacenti ad x; se tra questi nodi ce n'è uno già inserito in A allora termina e ritorna <u>falso</u>, altrimenti inserisci tutti gli adiacenti in B e marca x come esaminato;
- se x sta in B procedi simmetricamente al caso sopra descritto
- se x non esiste (cioè tutti i nodi sono stati esaminati), allora termina e ritorna vero

Esercizi di Informatica teorica - Luca Cabibbo e Walter Didimo

17

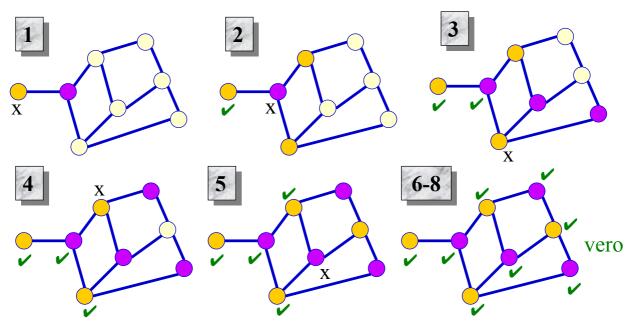
Esercizi sulle classi di complessità

esempio di calcolo su un grafo non bipartito: coloriamo i nodi in due modi diversi per indicare che appartengono ad A o a B



Esercizi di Informatica teorica - Luca Cabibbo e Walter Didimo

esempio di calcolo su un grafo bipartito: coloriamo i nodi in due modi diversi per indicare che appartengono ad A o a B



Esercizi di Informatica teorica - Luca Cabibbo e Walter Didimo

19

Esercizi sulle classi di complessità

analisi della complessità

- l'algoritmo è sicuramente polinomiale, in quanto ad ogni passo esamina un nodo e tutti i suoi adiacenti; poiché i nodi sono n e gli adiacenti di ogni nodo sono al più n, allora l'algoritmo ha costo $O(n^2)$
- l'algoritmo può essere implementato in modo da spendere tempo lineare nel numero m degli archi del grafo, cioè costo O(m) (nota che in un grafo connesso $m \ge n-1$); per far questo è sufficiente:
 - mantenere dei marcatori che indicano se un nodo sta in A o in B e se è già stato esaminato
 - mantenere una lista dei nodi già inseriti in A e in B ma non ancora esaminati (così al generico passo si sceglie x in tempo costante)
 - osservare che per visitare gli adiacenti di un nodo x si spende tempo deg(x) (num. di adiacenti di x) e che risulta $\sum_{x} deg(x) = 2m = O(m)$)

Esercizio 3(***) un grafo G=(V,E) è <u>k-colorabile</u> se esiste una partizione $\{A_1, ..., A_k\}$ di V tale che due nodi nello stesso insieme A_i (i=1,...,k) non sono mai adiacenti; si consideri il seguente problema di decisione (k-<u>COLORABILITA'</u>): dato un grafo G connesso, è G k-colorabile? assumendo che la taglia dell'input è il numero di vertici di G:

- dimostrare che il problema k-<u>COLORABILITA</u>, è in EXPTIME
- dimostrare che il problema k-<u>COLORABILITA</u>, è in NP
- dimostrare che il problema 2-<u>COLORABILITA</u>, è in P

Esercizi di Informatica teorica - Luca Cabibbo e Walter Didimo

21

Riducibilità

notazioni: dato un problema di decisione P, ed il predicato π ad esso associato, denotiamo con Y_P l'insieme delle istanze x di P per cui $\pi(x)$ = vero (istanze positive), e con N_P l'insieme delle istanze x di P per cui $\pi(x)$ = falso (istanze negative);

<u>definizione</u>: un problema di decisione A è <u>Karp-riducibile</u> ad un secondo problema di decisione B se esiste un algoritmo R che <u>trasforma ogni</u> istanza x di A in una <u>particolare</u> istanza R(x) di B, <u>in modo tale che</u> $x \in Y_A \Leftrightarrow R(x) \in Y_B$ (si scrive in tal caso $A \leq_m B$); se la riduzione <u>R è polinomiale</u> si dice che A è <u>polinomialmente</u> <u>Karp-riducibile</u> a B (si scrive $A \leq_{mp} B$)

<u>implicatione</u> $(A \leq_{mp} B) e (B \in PTIME) \Rightarrow A \in PTIME$

Il problema SAT

il problema SAT:

- istanza:
 - $X = \{x_1, ..., x_n\}$ insieme di variabili booleane
 - una formula booleana F su X in forma normale congiuntiva

esempio:
$$F = \underbrace{(x_1 \lor x_2 \lor \neg x_3)}_{\text{clausola}} \land (\neg x_1 \lor \neg x_2) \land (x_1 \lor x_2 \lor x_3 \lor x_4)$$

(ogni variabile x_i ed ogni variabile negata $\neg x_i$ si chiama <u>letterale</u>)

• <u>quesito</u>: <u>esiste una assegnazione di valori alle variabili booleane in X tale che F è soddisfatta?</u>

(nota che F è soddisfacibile ⇔ ogni sua clausola è soddisfacibile allo stesso tempo)

Esercizi di Informatica teorica - Luca Cabibbo e Walter Didimo

23

Esercizi sulle classi di complessità

Esercizio 4(****) il problema 2SAT è il caso particolare di SAT in cui ogni clausola ha esattamente due letterali; dimostrare che 2SAT è in P

Soluzione

- il problema CAMMINO consiste nel decidere se in un grafo diretto G=(V,E) esiste un cammino tra due nodi fissati; sappiamo che tale problema è risolvibile in tempo polinomiale attraverso una visita in ampiezza del grafo;
- definiamo il problema <u>CAMMINO-L</u> come la seguente variante del problema CAMMINO: dato un insieme di O(|V|) coppie di nodi in G, esiste un cammino tra i nodi di ciascuna coppia? tale problema è niente altro che un insieme di O(|V|) problemi di tipo CAMMINO, ed è pertanto ancora risolvibile polinomialmente

- mostriamo allora che 2SAT \leq_{mp} CAMMINO-L le clausole della formula di un problema 2SAT sono formate da due soli letterali, cioè sono della tipo ($\alpha \vee \beta$), dove α e β sono variabili booleane o variabili booleane negate;
- si osserva che $(\alpha \vee \beta)$ si riscrive in forma di implicazioni logiche al modo: $(\neg \alpha \Rightarrow \beta) \wedge (\neg \beta \Rightarrow \alpha)$ infatti affinché $(\alpha \vee \beta)$ sia vera, α =falsa (cioè $\neg \alpha$ =vera) deve implicare β =vera, e β =falsa (cioè $\neg \beta$ =vera) deve implicare α =vera;
- possiamo allora riscrivere una formula di 2SAT nella nuova forma logica, cioè come un insieme di implicazioni;

Esercizi di Informatica teorica - Luca Cabibbo e Walter Didimo

25

Esercizi sulle classi di complessità

esempio:

$$F = (x_1 \lor x_2) \land (\neg x_1 \lor x_2) \land (x_1 \lor \neg x_3) \land (x_2 \lor x_3)$$

si riscrive al modo:

$$(\neg x_1 \Rightarrow x_2) \land (\neg x_2 \Rightarrow x_1) \land (x_1 \Rightarrow x_2) \land (\neg x_2 \Rightarrow \neg x_1)$$

$$\land (\neg x_1 \Rightarrow \neg x_3) \land (x_3 \Rightarrow x_1) \land (\neg x_2 \Rightarrow x_3) \land (\neg x_3 \Rightarrow x_2)$$

- a seguito di questa riscrittura <u>si dimostra</u> che: una formula del problema 2SAT è <u>non soddisfacibile</u> \Leftrightarrow <u>esiste una</u> <u>variabile x tale che "x implica ¬x" e "¬x implica x"</u>, dove il termine "implica" indica una sequenza di implicazioni logiche " \Rightarrow " (provare a dimostrare per esercizio, usando l'osservazione che se " α implica β " allora è anche vero che " $\neg\beta$ implica $\neg\alpha$ ", dove α e β sono due letterali)

esempio:

$$F = (\neg x_1 \lor x_2) \land (\neg x_2 \lor \neg x_3) \land (\neg x_1 \lor x_3) \land (x_1 \lor x_2) \land (x_1 \lor \neg x_2)$$
è non soddisfacibile perché $(x_1 \text{ implica } \neg x_1) \text{ ed } (\neg x_1 \text{ implica } x_1);$

infatti:
$$(x_1 \stackrel{1}{\Rightarrow} x_2 \stackrel{2}{\Rightarrow} \neg x_3 \stackrel{3}{\Rightarrow} \neg x_1) e (\neg x_1 \stackrel{1}{\Rightarrow} x_2 \stackrel{5}{\Rightarrow} x_1)$$

- la <u>riduzione</u> 2SAT ≤_{mp} CAMMINO-L è definita come segue:
- il grafo G del problema CAMMINO-L ha per nodi tutti i letterali del problema 2SAT , cioè per ogni variabile x ci sono i nodi x e ¬x
- per ogni clausola $(\alpha \vee \beta)$ inseriamo in G gli archi $(\neg \alpha, \beta)$ e $(\neg \beta, \alpha)$
- le coppie di nodi di G tra cui si deve ricercare un cammino sono tutte quelle del tipo $\{x, \neg x\}$ e $\{\neg x, x\}$, con x variabile booleana

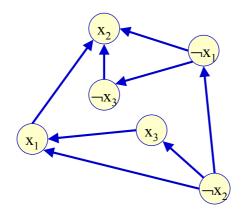
Esercizi di Informatica teorica - Luca Cabibbo e Walter Didimo

27

Esercizi sulle classi di complessità

esempio di riduzione:

$$F = (x_1 \lor x_2) \land (\neg x_1 \lor x_2) \land (x_1 \lor \neg x_3) \land (x_2 \lor x_3)$$



ad esempio questa formula è soddisfatta dall'assegnazione seguente: x_1 = vero x_2 = vero x_3 = falsa

Completezza

<u>definizione</u>: sia C una classe di complessità ed A un problema; si dice che A è un problema <u>C-completo</u> se:

- A appartiene alla classe C
- ogni problema B appartenente a C è riducibile ad A, secondo una qualche riduzione \leq_r

<u>definizione</u> un problema A è <u>NP-completo</u> se:

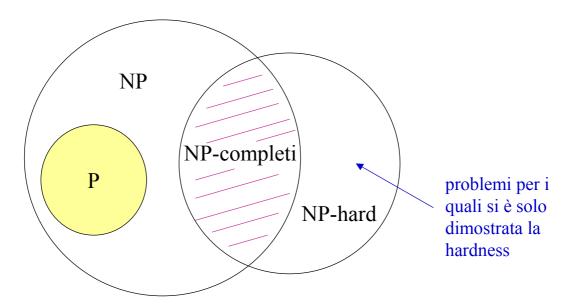
- A appartiene alla classe NP (membership);
- per ogni problema B di NP riesce: $B \leq_{mp} A$ (<u>hardness</u>)

 $\frac{implicazione}{tale~che~B} \stackrel{?}{\leq}_{mp} A~,~allora~A~\grave{e}~NP\text{-completo}$

Esercizi di Informatica teorica - Luca Cabibbo e Walter Didimo

29

Relazione tra P, NP, NP-completi



se si dimostra che un problema NP-completo è in P, allora si dimostra che P = NP (problema aperto)

Esercizio 5(*) il problema <u>SAT</u> con l'ulteriore vincolo che in ogni clausola non ci sono mai ripetizioni di letterali è ancora NP-completo Soluzione

- il problema è ancora in NP in quanto caso particolare di SAT;
- per mostrare che il problema è NP-completo è dunque sufficiente mostrare una riduzione da SAT: <u>basta osservare che in ogni clausola si possono eliminare le ripetizioni di letterali senza alterare la sua tavola di verità</u>

esempio:
$$(x_1 \lor x_2 \lor \neg x_3 \lor x_2) \Leftrightarrow (x_1 \lor x_2 \lor \neg x_3)$$

Esercizi di Informatica teorica - Luca Cabibbo e Walter Didimo

31

Esercizi sulle classi di complessità

Esercizio 6(***) il problema 3SAT è il caso particolare di SAT in cui ogni clausola ha esattamente tre letterali; dimostrare che 3SAT è NP-completo

Soluzione

- il problema è in NP in quanto caso particolare di SAT;
- per mostrare che il problema è NP-completo mostriamo che $SAT \leq_{mp} 3SAT$; consideriamo una istanza generica $\langle X, F \rangle$ del problema SAT e costruiamo a partire da essa una istanza $\langle X', F' \rangle$ del problema 3SAT: poniamo inizialmente X' = X; per ogni clausola C di F distinguiamo tre possibilità:

- C ha esattamente tre letterali \Rightarrow aggiungiamo C ad F';
- C ha meno di tre letterali \Rightarrow sia C' la clausola ottenuta da C ripetendo un qualunque letterale di C tante volte quanto basta affinché C' abbia tre letterali; quindi aggiungiamo C' ad F'; esempio: $C = (x_1 \lor x_2) \Rightarrow C' = (x_1 \lor x_2 \lor x_2)$
- C ha più di tre letterali; in tal caso, se $C = (\alpha_1 \vee \alpha_2 ... \vee \alpha_n)$ introduciamo in X' le nuove variabili $\{z_1, ..., z_{n-3}\}$ ed aggiungiamo ad F il seguente insieme di clausole

C' = $(\alpha_1 \lor \alpha_2 \lor z_1) \land (\neg z_1 \lor \alpha_3 \lor z_2) \land ... \land (\neg z_{n-3} \lor \alpha_{n-1} \lor \alpha_n)$ e verifichiamo che "C' è soddisfatta \Leftrightarrow C è soddisfatta"

Esercizi di Informatica teorica - Luca Cabibbo e Walter Didimo

33

Esercizi sulle classi di complessità

- se C è vera \Rightarrow esiste un letterale α_i = vero; allora per fare in modo che C' sia vera basta assegnare valore falso ai nuovi letterali di C' che stanno nella stessa clausola di α_i ; poi si propaga l'assegnamento di valori ai nuovi letterali, facendo in modo che in ogni clausola di F' ce ne sia almeno uno uguale a vero

esempio: C' =
$$(\alpha_1 \lor \alpha_2 \lor z_1) \land (\neg z_1 \lor \alpha_3 \lor z_2) \land (\neg z_2 \lor \alpha_4 \lor \alpha_5)$$

vero falso vero falso vero

- se C è falsa \Rightarrow ogni α_i = falso, ed allora, per far in modo che la prima clausola di C' sia vera occorre assegnare z_1 = vero; questo implica che $\neg z_1$ = falso, e che dunque occorre assegnare z_2 = vero; iterando il ragionamento risulta comunque che $\neg z_{n-3}$ = falso e quindi C' falsa

<u>Esercizio 7</u>(****) il problema <u>CLIQUE</u> è il seguente:

dato un grafo G=(V,E) ed un intero $0 < k \le |V|$, esiste un sottografo completo di G con k nodi? (un grafo è completo se ogni coppia di nodi ha un arco che li collega);

dimostrare che il problema <u>CLIQUE</u> è NP-completo.

Soluzione

• <u>CLIQUE</u> appartiene ad NP; infatti basta considerare tutti i possibili sottoinsiemi di k nodi in V, e verificare su ciascuno di essi se tutte le coppie di nodi sono collegate con un arco (tale verifica si fa facilmente in tempo $O(k^2)$)

Esercizi di Informatica teorica - Luca Cabibbo e Walter Didimo

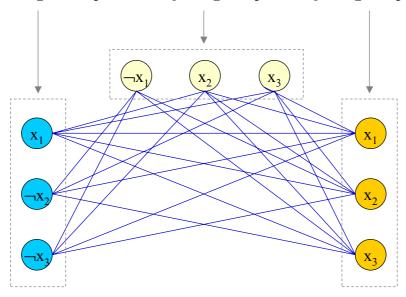
35

Esercizi sulle classi di complessità

- <u>CLIQUE</u> è NP-hard; per dimostrare ciò cerchiamo una riduzione polinomiale del tipo: $3SAT \le_{mp} CLIQUE$ costruiamo una istanza <G, k> di <u>CLIQUE</u> a partire da una istanza <X, F> di 3SAT;
- i nodi di G sono organizzati in k "gruppi", in cui ogni gruppo è associato ad una diversa clausola di F (stiamo indicando con k il numero di clausole di F);
- ogni gruppo ha un nodo per ogni letterale della clausola a cui è associato;
- due nodi di G sono collegati da un arco se e solo se (i) non appartengono alla stessa clausola e (ii) non si referiscono a letterali complementari (cioè $x e \neg x$)

esempio di costruzione: costruiamo G associato alla formula

$$F = (x_1 \lor \neg x_2 \lor \neg x_3) \land (\neg x_1 \lor x_2 \lor x_3) \land (x_1 \lor x_2 \lor x_3)$$



Esercizi di Informatica teorica - Luca Cabibbo e Walter Didimo

37

Esercizi sulle classi di complessità

dimostriamo la correttezza della riduzione, cioè facciamo vedere che G ha un sottografo completo con k nodi se e solo se F ha una assegnazione di verità che la soddisfa.

- <u>supponiamo esista un sottografo completo G' di G con k nodi</u>: assegnamo vero a tutti i letterali di F associati ad un nodo di G' e falso ai letterali rimanenti; ogni nodo di G' appartiene ad una clausola distinta (in quanto G' è completo e per costruzione non ci sono archi tra nodi associati a letterali di clausole diverse), quindi l'assegnamento stabilito soddisfa ciascuna clausola di F; inoltre tale assegnamento è consistente perché non ci sono mai due letterali complementari uniti da un arco;
- <u>supponiamo al contrario che esista una assegnazione che soddisfa F</u>: allora esistono k letterali, uno per clausola e mai complementari, con valore vero; per come G è costruito il sottografo indotto da tali nodi è completo.