

## Доверителни интервали

### Постановка.

- Случайна величина  $X$
- $F_X(x, \theta)$  е разпределение, което искаме да разберем, като знаем че то зависи параметрично от някакъв параметър  $\theta$
- $\theta = (\theta_1, \dots, \theta_s)$  са  $s$  на брой параметри (например при нормалното разпределение са  $s = 2$ : средно  $\mu$  и стандартно отклонение  $\sigma$ )

$\vec{X}(X_1, \dots, X_n)$  е вектор от  $n$  независими еднакво разпределени наблюдения над  $X$  (прототипи на  $X$ ). На база на тези наблюдения, които в крайна сметка ще бъдат сведени до някакви числа (за модела/за експеримента) трябва да намерим някаква оценка  $\hat{\theta} = \hat{\theta}(\vec{X})$ , която да я вземем близо до  $\theta$ , така че да определи това  $\underbrace{\text{точкова оценка}}_{\text{разпределение } F_X(x, \theta)}$ .

Проблемът с точковата оценка е, че тя варира в зависимост от конкретната извадка. Това е очаквано, тъй като различните извадки дават различни резултати. Затова, освен точечната оценка  $\hat{\theta}$ , би било много по-информативно да разполагаме с интервал от стойности, в който с дадена вероятност се намира истинският параметър  $\theta$ . Такъв интервал се нарича **доверителен интервал**.

Ще разглеждаме само едномерни параметри  $\theta$  ( $\theta \in \mathbb{R}$ ).

**Цел.** Ще търсим две числа  $L$  и  $U$ , такива, че:

$$\mathbb{P}(L \leq \theta \leq U) = 1 - \alpha,$$

където  $\alpha$  обикновено е число между 0 и 1 ( $0 < \alpha < 1$ ) и има следния смисъл: колкото по-малко е  $\alpha$ , толкова по-широки интервали ще се получават, за да може с по-голяма вероятност (повече „сигурност“) да покрием истинския параметър  $\theta$ . Стандартно,  $\alpha = 0.05$  (което отговаря на 95% доверителен интервал). Стойност като  $\alpha = 0.10$  се използва за по-маловажни изследвания или предварителни анализи, докато за медицински или много критични цели може да се използва  $\alpha = 0.01$ .

**Дефиниция (Централна статистика ЦС).** Казваме, че  $T = T(\vec{X}, \theta)$  е централна статистика, ако:

- 1)  $T$  е монотонна по  $\theta$
- 2)  $\mathbb{P}(T < x) = F_T(x)$  не зависи от  $\theta$  ( $T$  е функция на  $\theta$ , но разпределението и не зависи от  $\theta$ )

⊕ Имаме  $\vec{X}$  (вектор от наблюдения) и искаме да намерим някакъв доверителен интервал:  $(L, U)$  за  $\theta$ , тоест  $\theta \in (L, U)$ . Целта ни е да имаме някакво ниво на доверие  $1 - \alpha = \mathbb{P}(q_1 < T < q_2)$ . За улеснение ще допуснем, че  $T$  расте по  $\theta$  (но тя може и да намалява по  $\theta$ ).

Тъй като  $T$  е монотонна по  $\theta$ , то:

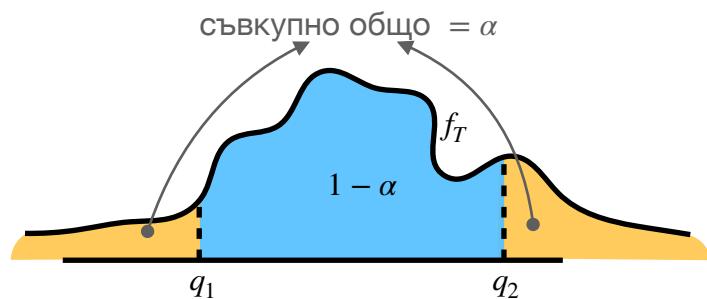
$$1 - \alpha = \mathbb{P}(q_1 < T < q_2) = \mathbb{P}(T^{-1}(q_1) < \theta < T^{-1}(q_2)),$$

при фиксиран  
вектор на  
наблюдения  $\vec{X}$

тъй като сме допуснали, че  $T$  расте по  $\theta$ . Ако  $T$  намалява по  $\theta$ , щяхме да имаме  $1 - \alpha = \mathbb{P}(T^{-1}(q_2) < \theta < T^{-1}(q_1))$ . Следователно интервалът ще е:

$$L = T^{-1}(q_1), U = T^{-1}(q_2).$$

$f_T$  - плътността на централната статистика (ЦС)

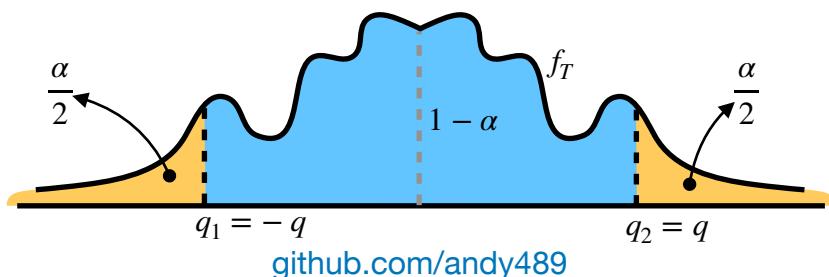


Има много начини, по които може да изберем  $q_1$  и  $q_2$ , така че вероятността между тях да е  $1 - \alpha$ .

Имаме параметър  $\theta \in \mathbb{R}$ , който искаме да оценим. Търсим  $L$  и  $U$ , които да зависят от наблюденията  $\vec{X}$  и  $L(\vec{X}) < U(\vec{X})$ . Те образуват така наречения доверителен интервал за  $\theta$  с ниво на доверие  $1 - \alpha = \mathbb{P}(\theta \in (L, U))$ .

$T$  е централна статистика за  $\theta$ , ако удовлетворява дефиницията за ЦС.

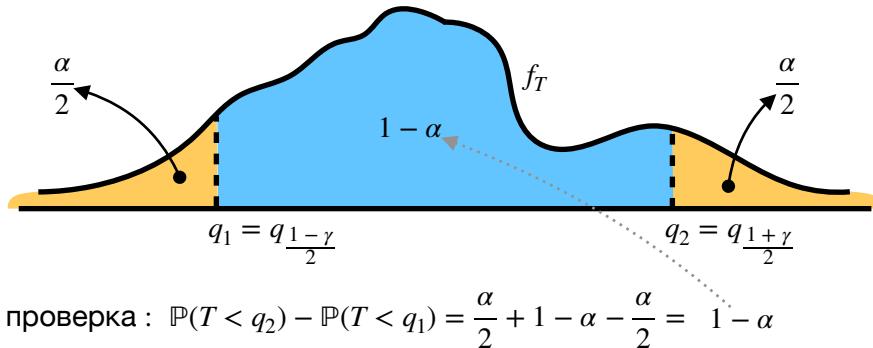
⊕ Ако  $T$  е симетрична случайна величина,



тогава се търсят такова  $q_1$  и  $q_2$ , че  $q_1 = -q = -q_2$ , за които

$$\mathbb{P}(T < -q) = 1 - \mathbb{P}(T < q) = \frac{\alpha}{2} \text{ (за да имаме по средата вероятност } 1 - \alpha)$$

**По-общо**, ако имаме някакво несиметрично разпределение на  $T$ :



Има много възможни начини за избор на границите  $q_1$  и  $q_2$  на доверителния интервал. Въпреки това, формулите, представени по-горе, не са произволни. Те са стандартизириани и добре установени методи в статистическата практика, които произлизат директно от свойствата на pivotните величини.

$$\underbrace{1 - \alpha}_{\text{фиксирала}} = \mathbb{P}(q_1 < T < q_2) = \underbrace{\mathbb{P}(T^{-1}(q_1) < \theta < T^{-1}(q_2))}_{T \text{ нарастваща}}.$$

Тази вероятност  $1 - \alpha$  е фиксирана и се задава предварително от изследователите. Какво може да оптимизираме ние като математици? Може да търсим  $q_1$  и  $q_2$  такива, за които е изпълнено:

$$\min_{\substack{q_1 < q_2 \\ 1 - \alpha = \mathbb{P}(q_1 < T < q_2)}} = \left\{ \underbrace{\left| T^{-1}(q_2) - T^{-1}(q_1) \right|}_{\text{искаме интервал с минимална дължина, за да ограничим възможните стойности на параметъра } \theta \text{ максимално}} \right\}.$$

Тоест минимизираме доверителния интервал при фиксирано ниво на доверие!

$\oplus \underbrace{X \in \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)}_{\text{случайна величина, която искаме да изучаваме}}$ ,  $\sigma^2$  е известно,

тоест интересуваме се само от параметъра  $\mu = \theta$  (едномерен). Искаме да видим как може да оценим  $\mu$  и да намерим за него доверителен интервал.

Ние знаем, че  $\hat{\mu} = \bar{X}_n = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i$ . Тогава  $T(\bar{X}, \mu) = \frac{\bar{X}_n - \mu}{\frac{\sigma}{\sqrt{n}}} \sim \mathcal{N}(0,1)$ ,  $\sigma$  е известно

число. Това е така, защото:

линейност

$$\sum_{i=1}^n X_i \text{ на } \mathcal{N} \text{ и незав.} \sim \mathcal{N}(n\mu, n\sigma^2) \Rightarrow \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i \sim \mathcal{N}\left(\frac{n\mu}{n}, \frac{n\sigma^2}{n^2}\right) = \mathcal{N}\left(\mu, \frac{\sigma^2}{n}\right).$$

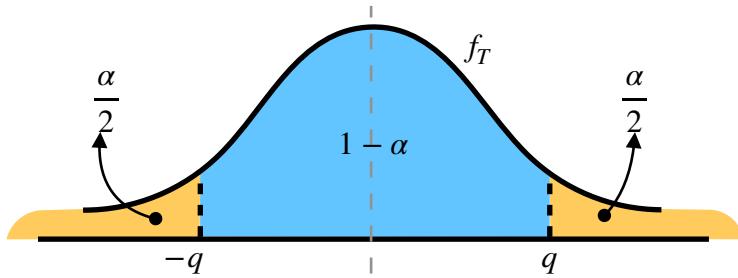
По-подробно обяснение на свойството линейност на нормалното разпределение:

$$\bar{X}_n = \frac{\sum_{i=1}^n X_i}{n} \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2/n); \mathbb{E}\bar{X}_n = \frac{n\mu}{n} = \mu; \text{Var}[\bar{X}_n] = \frac{1}{n^2} \sum_{i=1}^n \sigma^2 = \frac{\sigma^2}{n} = \sigma^2/n$$

$T$  е намаляваща функция по  $\mu$  и  $\mathbb{P}(T \leq x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^x e^{-y^2/2} dy$  - не зависи от  $\mu \stackrel{\text{def.}}{\Rightarrow}$

$T$  е централна статистика за  $\mu$  (тя е монотонна и намаляваща по  $\mu$  и нейното разпределение съвпада с  $\mathcal{N}(0,1)$ , тоест не зависи от  $\theta$ )

Тогава,  $1 - \alpha = \mathbb{P}(-q < T < q)$ , тъй като  $\mathcal{N}(0,1)$  е симетрично:



Това ни гарантира, че  $(-q, q)$  ще е най-късия интервал, тъй като в  $(-\infty, -q)$  и  $(q, \infty)$  е сбита най-малко маса (навсякъде извън тези интервали е сбита повече маса)

$q = q_{\frac{1}{2} + \frac{1-\alpha}{2}}$ , който квантил го има в таблицата за нормалното стандартно разпределение.

$$\begin{aligned}
1 - \alpha &= \mathbb{P}(-q < T < q) = \mathbb{P}\left(-q_{\frac{1}{2} + \frac{1-\alpha}{2}} < \frac{\bar{X}_n - \mu}{\frac{\sigma}{\sqrt{n}}} < q_{\frac{1}{2} + \frac{1-\alpha}{2}}\right) \Rightarrow \\
&\Rightarrow \mathbb{P}\left(\mu \in \left(\bar{X}_n - \frac{\sigma}{\sqrt{n}} \cdot q_{\frac{1}{2} + \frac{1-\alpha}{2}}, \bar{X}_n + \frac{\sigma}{\sqrt{n}} \cdot q_{\frac{1}{2} + \frac{1-\alpha}{2}}\right)\right) = 1 - \alpha \Rightarrow \\
&\Rightarrow \underbrace{\bar{X}_n - \frac{\sigma}{\sqrt{n}} \cdot q_{\frac{1}{2} + \frac{1-\alpha}{2}}}_{L} \quad \underbrace{\bar{X}_n + \frac{\sigma}{\sqrt{n}} \cdot q_{\frac{1}{2} + \frac{1-\alpha}{2}}}_{U} \\
&\Rightarrow L = \bar{X}_n - \frac{\sigma}{\sqrt{n}} \cdot q_{\frac{1}{2} + \frac{1-\alpha}{2}}; \quad U = \bar{X}_n + \frac{\sigma}{\sqrt{n}} \cdot q_{\frac{1}{2} + \frac{1-\alpha}{2}}
\end{aligned}$$

⊕  $X \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$ , но този път не знаем  $\sigma$ .

Как да конструираме доверителен интервал само за  $\mu$ ? Припомняме, че  $\hat{\mu} = \bar{X}_n$  и оценката за дисперсията е  $s^2 = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X}_n)^2$  и е неизвестена.   
 независимо дали знаем или не  $\sigma$

Фактора  $\frac{1}{n-1}$  го има, тъй като тя е неизвестена оценка за дисперсията.

**Твърдение.** Имаме, че  $X \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$  и  $\vec{X} = (X_1, \dots, X_n)$  са наблюдения над  $X$ . Тогава е вярно, че:

- $\hat{\mu}$  е независимо от  $s^2$ :  $\hat{\mu} \perp\!\!\!\perp s^2$
- $(n-1)\frac{s^2}{\sigma^2} \sim \chi^2(n-1)$ .

$T = \frac{\bar{X}_n - \mu}{\frac{\sigma}{\sqrt{n}}}$ . Ако знаехме  $\sigma$ , последното щеше да е разпределено като  $\mathcal{N}(0,1)$    
 неизвестно

(както направихме в предходния пример), но ние не знаем  $\sigma$ . Но друго, което знаем е, че:

$$T = \frac{\bar{X}_n - \mu}{\frac{\sigma}{\sqrt{n}}} = \frac{\frac{\bar{X}_n - \mu}{\frac{\sigma}{\sqrt{n}}}}{\sqrt{\frac{n-1}{n-1} \cdot \frac{s^2}{\sigma^2}}} = \frac{\bar{X}_n - \mu}{\frac{s}{\sqrt{n}}} \text{ е централна статистика!}$$

$\sim \mathcal{N}(0,1)$

$\sim \chi^2(n+1)$

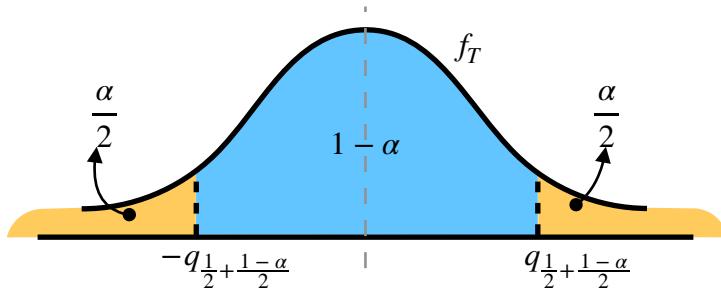
Тъй като  $\frac{\bar{X}_n - \mu}{\frac{s}{\sqrt{n}}} = \frac{Z}{\sqrt{\frac{Y}{n-1}}}$ , където  $Z \sim \mathcal{N}(0,1)$ ,  $Y \sim \chi^2(n+1)$  и  $Z \perp\!\!\!\perp Y$ .

## Заключения.

- $T$  е намаляваща по  $\mu$
- $T \in t(n-1)$  и не зависи от  $\mu \Rightarrow T$  е централна статистика за  $\mu$ .

$$T = \frac{Z}{\sqrt{\frac{Y}{n-1}}}; \quad Z = \frac{\bar{X}_n - \mu}{\frac{\sigma}{\sqrt{n}}}; \quad Y = \frac{(n-1)s^2}{\sigma^2}.$$

$T$  е симетрична, тъй като в числителя имаме симетрична случайна величина ( $Z$ )  $\Rightarrow$



$$\Rightarrow \mathbb{P}\left(-q_{\frac{1}{2} + \frac{1-\alpha}{2}} < T < q_{\frac{1}{2} + \frac{1-\alpha}{2}}\right) = \mathbb{P}\left(\mu \in \left(\bar{X}_n - q_{\frac{1}{2} + \frac{1-\alpha}{2}} \cdot \frac{s}{\sqrt{n}}, \bar{X}_n + q_{\frac{1}{2} + \frac{1-\alpha}{2}} \cdot \frac{s}{\sqrt{n}}\right)\right)$$

тоест имаме, че  $L$  и  $U$  зависят от  $s$  и квантилите не са от нормалното разпределение а от  $t$  – Student's разпределението.

**Бележки.**  $T - \frac{\bar{X}_n - \mu}{\frac{s}{\sqrt{n}}} = \frac{Z}{\sqrt{\frac{Y}{n-1}}}$ ,  $Z \perp\!\!\!\perp Y$ ,  $Z \sim \mathcal{N}(0,1)$ ,  $Y \sim \chi^2(n-1)$

- $Y = \sum_{j=i}^{n-1} V_i$ , където  $\{V_i\}_{i=1}^{n-1}$  са независими и еднакво разпределени (i.i.d.) с  $\chi^2(1)$ .

От ЗГЧ:  $\frac{Y}{n-1} \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{\text{п.с.}} \mathbb{E}[V_1] = 1$ . Следователно за големи  $n$ :  $T \approx \frac{Z}{\sqrt{\frac{Y}{n-1}}} \approx \mathcal{N}(0,1)$ ;

- Ако знаем дисперсията:  $\frac{\bar{X}_n - \mu}{\frac{\sigma}{\sqrt{n}}} \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{d} \mathcal{N}(0,1)$  за произволни  $X_1, \dots, X_n, \dots$
- $\mathbb{E}[X_1] = \mu$ ;  $\text{Var}[X_1] = \sigma^2$ .

$\oplus X \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$ , знаем  $\mu$ ,  $\hat{\sigma}^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X_i - \mu)^2$ . Искаме да оценим дисперсията.

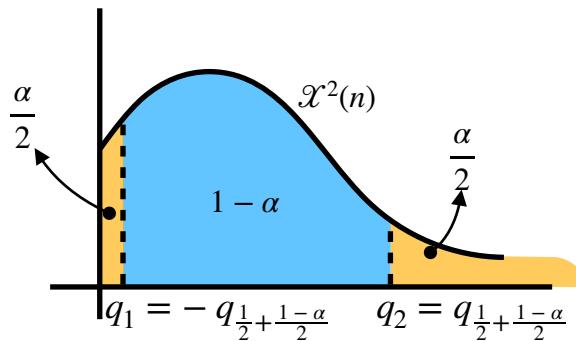
Трябва да конструираме централна статистика. ЦС не трябва да зависи от  $\sigma$ , но в  $\hat{\sigma}^2$ ,  $X_i$  зависи от  $\sigma$  и трябва да отстраним тази зависимост.

Нагаждаме:  $\frac{n\hat{\sigma}^2}{\sigma^2} = \sum_{i=1}^n \left( \underbrace{\frac{X_i - \mu}{\sigma}}_{Z_i^2} \right) = \sum_{i=1}^n Z_i^2$ , но  $Z_i \sim \mathcal{N}(0,1)$ , тъй като центрираме и нормираме с неизвестна дисперсия. Следователно

$\sum_{i=1}^n Z_i^2 \sim \chi^2(n)$ , защото сумира

$n$  квадрати на независими нормални стандартно разпределени  $Z \Rightarrow$  статистиката  $T = \frac{n\hat{\sigma}^2}{\sigma^2}$  е централна по дефиниция (разпределението е  $\chi^2(n)$  – не зависи от  $\sigma^2$  и тя е монотонно намаляваща по  $\sigma$ ).

За квантилите:

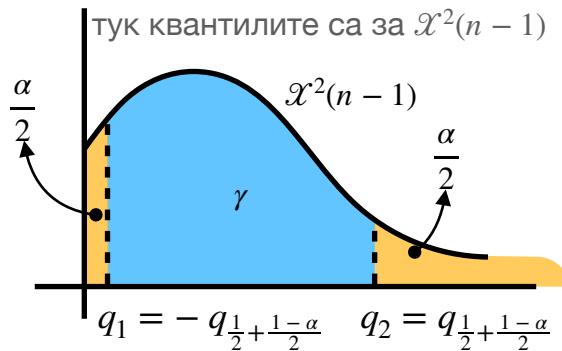


$$1 - \alpha = \mathbb{P}(q_1 < T < q_2) = \mathbb{P}\left(\frac{n\hat{\sigma}^2}{q_2} < \frac{n\hat{\sigma}^2}{q_1}\right) \Rightarrow \begin{cases} L = \frac{n\hat{\sigma}^2}{q_2} \\ U = \frac{n\hat{\sigma}^2}{q_1} \end{cases}$$

$\oplus X \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$ , не знаем  $\mu$  и се интересуваме от  $\sigma^2$ . Знаем, че  $s^2$  е неизвестена оценка за  $\sigma^2$ :

$(n-1)s^2 = \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X}_n)^2$  и нашата цел е да конструираме статистика за  $\sigma^2$ , тоест да намерим ЦС, отговаряща на дефиницията. Ако разделим на  $\sigma^2$ , от дясно не можем да направим никакво заключение:  $\frac{(n-1)s^2}{\sigma^2} = \frac{\sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X}_n)^2}{\sigma^2}$ , но знаем от твърдението, че  $T = \frac{(n-1)s^2}{\sigma^2} \sim \chi^2(n-1)$  (с една степен по-малко, защото сме изхабили една степен за оценката на  $\mu$ ). От  $n$  наблюдения все едно имаме  $n-1$  наблюдения.

$\Rightarrow T$  е централна статистика (монотонна намаляваща по  $\sigma^2$  и независима от  $\sigma^2$ )



$$1 - \alpha = \mathbb{P} \left( q_1 < \frac{(n-1)s^2}{\sigma^2} < q_2 \right) = \mathbb{P} \left( \frac{(n-1)s^2}{q_2} < \sigma^2 < \frac{(n-1)s^2}{q_1} \right)$$

$$L = \frac{1}{q_2} (n-1)s^2; \quad U = \frac{1}{q_1} (n-1)s^2$$

При голямо  $n$  ( $n > 30$  например) може да ползваме както от предходния пример - все едно знаем  $\sigma$ .

### Проверка на хипотези

Теорията за проверка на хипотези не е откритие на един човек, а се развива през 20-ти век чрез приносите на няколко ключови статистици. В основата на съвременната теория стоят Роналд Фишър (1890 – 1962, Великобритания), който въвежда основите, и Йерзи Слава-Нейман (1894 – 1981, Полляк) с Егон Шарп Пирсън (1895 – 1980, Великобритания), които я формализират. В по-ранни времена зачатъците на идеите могат да се открият дори в работите на Джон Арбътнот през 18-ти век. Тя най-често се задава със следната математическа постановка:

$X$  е случайна величина с функция на разпределение  $F_X(x, \theta)$ , нулева хипотеза  $H_0$  и алтернативна такава  $H_1$ , където  $\theta$  е оценяваният параметър.

- $H_0 : \theta = \theta_0$
- $H_1 : \theta = \theta_1$

Искаме да конструираме някакво множество  $W \in \mathbb{R}^n$  такова, че ако  $\vec{X}$  попадне в  $W$  ( $\vec{X} \in W$ ), тогава отхвърляме  $H_0$  (в полза на  $H_1$ ). Ако векторът от наблюдения  $\vec{X}$  не попадне в  $W$ , то тогава не отхвърляме  $H_0$ .

$H_0$  и  $H_1$  се наричат прости хипотези (нулева и алтернативна). Прости хипотези са  $\theta = \theta_1$  (число). Сложни хипотези са  $\theta > \theta_i, \theta \neq \theta_i, \theta \in I$  и т.н.

**Цел.** При наблюденията  $\vec{X} \in \mathbb{R}^n$ , търсим да конструираме  $W \subseteq \mathbb{R}^n$ : ако  $\vec{X} \in W$ , то отхвърляме  $H_0$  и приемаме  $H_1$ , а ако  $\vec{X} \in \overline{W}$ , то приемаме  $H_0$ .

$$W \subseteq \mathbb{R}^n : \begin{cases} \vec{X} \in W \Rightarrow \text{отхвърляме } H_0 \\ \vec{X} \in \overline{W} \Rightarrow \text{приемаме } H_0 \end{cases}$$

Грешки, които може да допуснем:

- Грешка от I<sup>-ВИ</sup> род: Да отхвърлим  $H_0$ , когато  $H_0$  е вярна, тоест:

$$\alpha = \mathbb{P}(\vec{X} \in W | H_0)$$

- Грешка от II<sup>-РИ</sup> род: При положение, че е вярна хипотезата  $H_1$ , ние сме приели  $H_0$ , тоест

$$\beta = \mathbb{P}(\vec{X} \in \overline{W} | H_1)$$

$$\pi = 1 - \beta \text{ се нарича } \text{мощност} \text{ на } W$$

$\oplus H_0$  : дадена ваксина е вредна ( $\theta = \theta_0$ ).  $H_1$  : ваксината не е вредна ( $\theta = \theta_1$ )

Има по-голям резон за  $H_0$  да вземем по-опасната/рисковата хипотеза. Това е тази хипотеза, която е по-вероятно да я отхвърлим. Това е така, защото грешката от I<sup>-ВИ</sup> род ще бъде контролирана/задавана от изследователя (той ще казва дали иска/допуска да е 0.01, 0.05, 0.10 и т.н.)

**Дефиниция (Оптимална критична област).** При фиксирана грешка от I<sup>-ВИ</sup> род  $\alpha$ ,  $W^* \subseteq \mathbb{R}^n$  се нарича оптимална критична област (ОКО), ако

$$\mathbb{P}(\vec{X} \notin W^* | H_1) = \min_{\substack{W \subseteq \mathbb{R}^2 \\ \text{всички кри-} \\ \text{тични области}}} \mathbb{P}(\vec{X} \notin W | H_1).$$

$$\alpha = \mathbb{P}(X \in W | H_0)$$

**Постановка.**  $X$  е случайна величина;  $F_X(x, \theta)$  е разпределението на  $X$ , което зависи от накакъв параметър  $\theta$ , но допускаме, че  $f_X(x, \theta)$  е плътността на  $X$  (тоест допускаме, че  $\frac{\partial}{\partial x} F_X(x, \theta)$  съществува). Въвеждаме:

$$f_{\vec{X}}(x, \theta) = \underbrace{L(X, \theta)}_{\substack{\text{функция на} \\ \text{правдоподобие}}} = \prod_{i=1}^n f_X(x_i, \theta), \text{ където } x \in \mathbb{R}^n \text{ и } x = (x_1, \dots, x_n).$$

Тогава е верен следния резултат:

**Лема (Нейман-Пирсън).** Нека  $X$  удовлетворява горните условия от постановката и нека тестваме следната хипотеза:

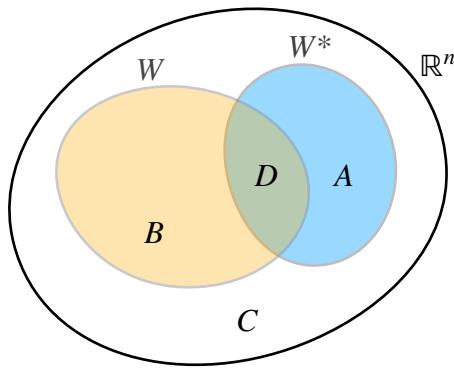
$$H_0 : \theta = \theta_0 \text{ срещу } H_1 : \theta = \theta_1.$$

Ако  $L_0(x) = L(x, \theta_0)$  и  $L_1(x) = L(x, \theta_1)$  и

$\exists k \geq 0 : W^* \subseteq \{x \in \mathbb{R}^n : L_1(x) \geq kL_0(x)\}$ ,  $\bar{W}^* \subseteq \{X \in \mathbb{R}^2 : L_1(x) \leq kL_0(x)\}$  и  $\alpha = \mathbb{P}(X \in W^* | H_0)$  е зададена, то  $W^*$  е ОКО (оптимална критична област).

Доказателство:

$$\underbrace{\alpha = \mathbb{P}(\vec{X} \in W^* | H_0) = \mathbb{P}(\vec{X} \in W | H_0)}_{\text{имаме}} \Rightarrow \underbrace{\mathbb{P}(\vec{X} \notin W^* | H_1) \leq \mathbb{P}(\vec{X} \notin W | H_1)}_{\text{искаме да докажем}}$$



$$\begin{aligned} \mathbb{P}(\vec{X} \notin W | H_1) &\stackrel{\theta=\theta_1}{=} \int_{\bar{W}} L_1(x) dx \\ &= \int_A L_1(x) dx + \int_C L_1(x) dx + \underbrace{\int_B L_1(x) dx - \int_B L_1(x) dx}_{=0} = \\ &= \int_{\bar{W}^*} L_1(x) dx + \int_A L_1(x) dx - \int_B L_1(x) dx \\ &= \mathbb{P}(\vec{X} \in W^* | H_1) + \underbrace{\int_A L_1(x) dx - \int_B L_1(x) dx}_{\stackrel{?}{\geq} 0} \\ &\geq \mathbb{P}(\vec{X} \notin W^* | H_1), \text{ което искахме да докажем.} \end{aligned}$$

Тоест всичко се свежда до това да проверим, че  $\int_A L_1(x)dx - \int_B L_1(x)dx \geq 0$ , но

$$\int_A L_1(x)dx - \int_B L_1(x)dx \geq k \underbrace{\int_A L_0(x)dx - k \int_B L_0(x)dx}_{\stackrel{?}{=} 0}$$

$$\begin{aligned}\alpha &= \int_{W^*} L_0(x)dx = \int_A L_0(x)dx + \cancel{\int_D l_0(x)dx} \\ &= \int_W L_0(x)dx = \int_B L_0(x)dx + \cancel{\int_D L_0(x)dx} \\ \Rightarrow \int_A L_0(x)dx &= \int_B L_0(x)dx.\end{aligned}$$