

Преговор.

- Имаме случайна величина X , за която искаме да извлечем някаква информация и чиято функция на разпределение зависи от някакъв параметър θ (едномерен)
- \vec{X} са някакви наблюдения дадени като n -мерен вектор
- α (алфа) е предварително зададена грешка от I^{ВН} род
- Тестваме две прости хипотези:

$$H_0 : \theta = \theta_0 \text{ (базова)}$$
$$H_1 : \theta = \theta_1 \text{ (алтернативна)}$$

Означаваме:

$L_0(x) = L(x; \theta_0)$ (функция на правдоподобие за $\theta = \theta_0$) и

$L_1(x) = L(x; \theta_1)$ (функция на правдоподобие за $\theta = \theta_1$).

Търсим $W^* \subseteq \mathbb{R}^n$ (област на \mathbb{R}^n), така, че когато нашия n -мерен вектор от наблюдения попадне в областта W^* , то нулевата хипотеза се отхвърля в полза на алтернативната. $\alpha = \mathbb{P}(\vec{X} \in W^* | H_0)$ е грешка от първи род, тоест да попаднем в W^* и да отхвърлим нулевата хипотеза, но тя да е била вярна. Тази грешка е презададена (предефинирана) и се контролира от изследователя. Целта на оптималната критична област W^* е да намери тази област, която минимизира грешката от първи род.

$$\beta = \min_{\alpha = \mathbb{P}(\vec{X} \in W | H_0)} \mathbb{P}(\vec{X} \notin W | H_1).$$

Лемата на Нейман-Пирсън е „добра“, защото ни характеризира даден критетии, по който да определим дали една област е оптимална критична област и по тази лема знаем, че W^* е ОКО (оптимална критична област), ако съществува някаква константа K (K може да зависи от n и от θ , но не може да зависи от x), за която

$$W^* \in \{x \in \mathbb{R}^n : L_1(x) > K \cdot L_0(x)\}$$
$$W^{*c} \in \{x \in \mathbb{R}^n : L_1(x) \leq K \cdot L_0(x)\}$$

и ако знаем, че е изпълнено равенството: $\alpha = \mathbb{P}(\vec{X} \in W^* | H_0)$, то W^* е ОКО.

$\oplus X \in \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$, където σ^2 е известно и искаме да построим оптимална критична област за тестване на хипотезата на μ (за намиране на средното, знаейки каква е дисперсията)

$$H_0 : \mu = \mu_0$$

$$H_1 : \mu = \mu_1$$

Допускаме за улеснение, че $\mu_1 > \mu_0$. При зададено α .

$$L_0(x) = (\sigma\sqrt{2\pi})^{-n} e^{-\frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \mu_0)^2}{2\sigma^2}}, L_1(x) = (\sigma\sqrt{2\pi})^{-n} e^{-\frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \mu_1)^2}{2\sigma^2}}.$$

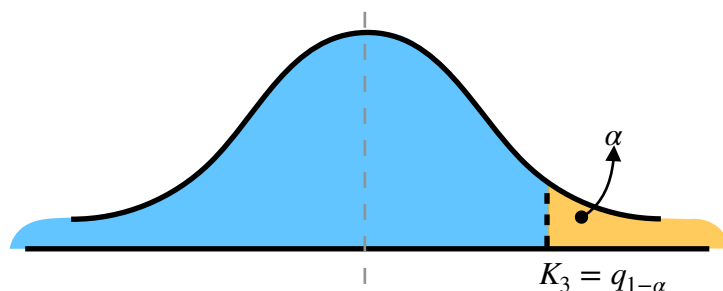
От лемата на Нейман-Пиърсън знаем, че оптималните критични области се намират лесно с неравенства от вида:

$$\begin{aligned} \{X \in \mathbb{R}^n : L_1(x) \geq K \times L_0(x)\} &= \left\{ X \in \mathbb{R}^n : \frac{-\sum_{i=1}^n (x_i - \mu_1)^2}{2\sigma^2} \geq \ln K - \frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \mu_0)^2}{2\sigma^2} \right\} \\ &= \left\{ X \in \mathbb{R}^n : \cancel{\frac{\sum_{i=1}^n x_i^2}{2\sigma^2}} + \frac{1}{\sigma^2} \mu_1 \sum_{i=1}^n x_i - \underbrace{\frac{n\mu_1^2}{2\sigma^2}}_{\substack{\text{не зависи от} \\ \text{наблюденията } \vec{X}}} \right. \\ &\quad \left. \geq \cancel{\frac{\sum_{i=1}^n x_i^2}{2\sigma^2}} + \frac{1}{\sigma^2} \mu_0 \sum_{i=1}^n x_i - \underbrace{\frac{n\mu_0^2}{2\sigma^2}}_{\substack{\text{не зависи от} \\ \text{наблюденията } \vec{X}}} \right\} \\ &= \left\{ X \in \mathbb{R}^n : \frac{1}{\sigma^2} \underbrace{(\mu_1 - \mu_0)}_{\substack{\mu_1 > \mu_0 \\ \text{по допускане}}} \sum_{i=1}^n x_i \geq K_1 \right\}, \text{ където } K_1 = \ln K - \frac{n\mu_0^2}{2\sigma^2} + \frac{n\mu_1^2}{2\sigma^2} \\ &= \left\{ X \in \mathbb{R}^n : \sum_{i=1}^n x_i \geq K_2 \right\} =, \text{ където } K_2 = \frac{K_1 \sigma^2}{\mu_1 - \mu_0} \\ &= \left\{ X \in \mathbb{R}^n : \frac{\sum_{i=1}^n x_i}{n} \geq \frac{K_2}{n} \right\} = \left\{ X \in \mathbb{R}^n : \bar{X} \geq \frac{K_2}{n} \right\} \\ &= \left\{ X \in \mathbb{R}^n : \frac{\bar{X} - \mu_0}{\sigma/\sqrt{n}} \geq \frac{K_2}{\sigma\sqrt{n}} = K_3 \right\} \end{aligned}$$

$$\alpha = \mathbb{P}(\vec{X} \in W | H_0) = \mathbb{P}(\underbrace{L_1(\vec{X}) \geq K_0 L_0(\vec{X})}_{\text{критична област}} | H_0) = \mathbb{P}\left(\frac{\bar{X} - \mu_0}{\sigma/\sqrt{n}} \geq K_3 | H_0\right),$$

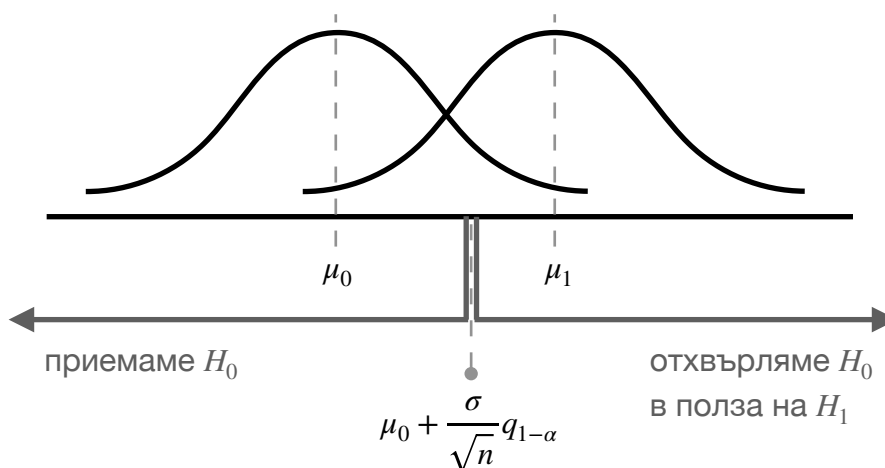
където $\bar{X} = \frac{\sum_{i=1}^n x_i}{n}$.

$$Z = \frac{\bar{X} - \mu_0}{\sigma/\sqrt{n}} \in \mathcal{N}(0,1) = \mathbb{P}(Z \geq K_3)$$



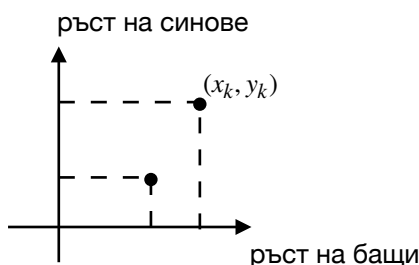
$$\Rightarrow K_3 = q_{1-\alpha}$$

$$\text{ОКО: } \left\{ \bar{X} \geq \mu_0 + q_{1-\alpha} \cdot \frac{\sigma}{\sqrt{n}} \right\}$$



Линейна регресия (Франсис Галтън (1822 – 1911), британски полимат (универсален учен))

Нека a е средния ръст на мъжете.

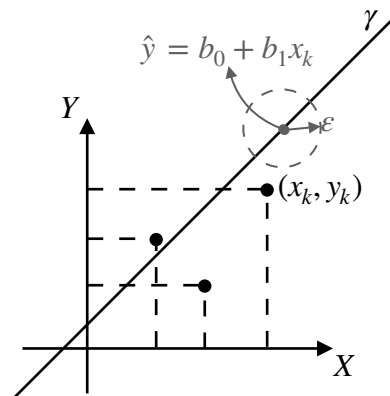


$$y_{\text{син}} = a + \beta(x_{\text{баща}} - a).$$

Галтон е забелязал, че по неговите данни, коефициентът бета е $\beta = 0.6$. Тоест, ако бащата е 10 см. над средния ръст, то сина му ще е с 6 см. над средния ръст. Тази по-слаба зависимост е влязла в теорията като регрес (завръщане) към средното. Синовите на високите бащи не са чак толкова високи в средно както бащите им, а са на около половината от отклонението на бащата над средния ръст за мъжете.

Модел: $Y = \beta_0 + \beta_1 X + \varepsilon$

отклик предиктор грешка



Допускаме, че в множеството от точки (x_1, x_2, \dots, x_n) и (y_1, y_2, \dots, y_n) има някакъв линеен модел. Тоест предполагаме, че има линеен модел $y_k = b_0 + b_1 x_k + \varepsilon$. Тоест имаме някаква права γ (от чертежа). Искаме да си построим линеен модел, а не някакъв друг, за да не рискуваме да интерполираме, тъй като интерполацията няма добра статистическа стойност. Тоест, не е добре да обхванем всички данни с много сложна крива и в момента, в който добавим данни - кривата ни да е твърде динамична и да няма никаква прогнозна сила. Интерполацията може да мине през n точки, но при добавянето на $n + 1$ -вата точка - точността на кривата да рухне.

$$\bar{X} = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n x_k \text{ и } \bar{Y} = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n y_k.$$

$$\text{Търсим: } \min_{b_0, b_1} \sum_{k=1}^n (y_k - \hat{y}_k)^2 = \min_{b_0, b_1} \sum_{k=1}^n (y_k - b_0 - b_1 x_k)^2.$$

(С квадратични грешки се смята по-лесно, а освен това имат и статистическо значение. Въпреки това, тук може да имаме най-разнообразни метрики, които искаме да оптимизираме (например абсолютната стойност или максималното отклонение измежду всички възможни отклонения и т.н.))

Искаме да минимизираме функцията по-горе по две променливи. За целта ще си вземем производната по b_0 и тя трябва да бъде нула и аналогично за производната по b_1 :

$$\begin{aligned} 0 &= \frac{\partial}{\partial b_1} \sum_{k=1}^n (y_k - b_0 - b_1 x_k)^2 = 2 \sum_{k=1}^n (b_0 + b_1 x_k - y_k) x_k \Rightarrow \\ &\Rightarrow n \bar{X} (\bar{Y} - b_1 \bar{X}) + b_1 \sum_{k=1}^n x_k^2 - \sum_{k=1}^n x_k y_k \end{aligned}$$


$$\begin{cases} b_0 = \bar{Y} - b_1 \bar{X} \\ b_1 = \frac{\sum_{k=1}^n x_k y_k - n \bar{Y} \bar{X}}{\sum_{k=1}^n x_k^2 - n(\bar{X})^2} = \frac{\sum_{k=1}^n (y_k - \bar{Y})(x_k - \bar{X})}{\sum_{k=1}^n (x_k - \bar{X})^2} = \frac{\sum_{k=1}^n (x_k - \bar{X}) y_k}{\sum_{k=1}^n (x_k - \bar{X})^2} \end{cases}$$

$$A = \sum_{k=1}^n (X_k - \bar{X})^2$$

Допускаме, че Y_k като отговор на X_k е случайна величина, в смисъл, че съществуват неизвестни коефициенти β_0, β_1 , които при зададено X_k дават следната линейна зависимост, където ε е случайна грешка.

Допускаме, че $Y_k = \beta_0 + \beta_1 X_k + \varepsilon_k$, където $k = \overline{1, n}$.

Правим и следните допускания за епсилон грешките:

$\{\varepsilon_i\}_{i=1}^n$ са независими еднакво разпределени случайни величини, като $\varepsilon_i \in \mathcal{N}(0, \sigma^2)$
 хомоскедастичност

Тоест грешките са нормално разпределени и независими една от друга. Тоест нямаме системна грешка. Хомоскедастичността е малко по-тежко допускане, но тя придава простота на модела.

$$Y_k \in \mathcal{N}(\beta_0 + \beta_1 X_k, \sigma^2)$$

$$\begin{cases} \hat{\beta}_0 = b_0 = \bar{Y} - b_1 \bar{X} \\ \hat{\beta}_1 = b_1 = \frac{\sum_{k=1}^n X_k Y_k - n \bar{X} \bar{Y}}{\sum_{k=1}^n X_k^2 - n(\bar{X})^2} = \frac{\sum_{k=1}^n (Y_k - \bar{Y})(X_k - \bar{X})}{\sum_{k=1}^n (X_k - \bar{X})^2} = \frac{\sum_{k=1}^n (X_k - \bar{X}) Y_k}{\sum_{k=1}^n (X_k - \bar{X})^2} \end{cases}$$

(1) (2) (3)

$A = \sum_{k=1}^n (X_k - \bar{X})^2$ си остава същото, тъй като е фиксирано число в знаменателя.

$$\begin{aligned} \mathbb{E} b_1 &= \frac{1}{A} \sum_{k=1}^n (X_k - \bar{X}) \mathbb{E} Y_k = \frac{1}{A} \sum_{k=1}^n (X_k - \bar{X}) (\beta_0 + \beta_1 X_k) = \\ &= \frac{\beta_0}{A} \underbrace{\sum_{k=1}^n (X_k - \bar{X})}_{=0} + \frac{\beta_1}{A} \underbrace{\sum_{k=1}^n (X_k - \bar{X}) X_k}_{=A} = \beta_1. \end{aligned}$$

Оказва се, че очакването на b_1 е равно на β_1 , което ни казва, че b_1 е неизместена оценка на β_1 .

$$\begin{aligned}\mathbb{E}[b_0] &= \mathbb{E}[\bar{Y}] - \bar{X}\mathbb{E}[b_1] = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n Y_k - \beta_1 \bar{X} = \\ &= \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n (\beta_0 + \beta_1 X_k) - \beta_1 \bar{X} = \beta_0.\end{aligned}$$

И b_0 и b_1 са неизместени оценки на неизвестните параметри β_0 и β_1 . По този начин знаем, че нямаме систематична грешка, когато правим тези оценки.

$$\begin{aligned}\text{Var}[b_1] &= \text{Var} \left[\frac{\sum_{k=1}^n (X_k - \bar{X}) Y_k}{A} \right] = \frac{1}{A^2} \sum_{k=1}^n (X_k - \bar{X})^2 \cdot \underbrace{\text{Var}[Y_k]}_{\sigma^2} = \\ &= \sigma^2 \frac{\sum_{k=1}^n (X_k - \bar{X})^2}{A^2} = \frac{\sigma^2}{A}.\end{aligned}$$

$$\Rightarrow b_1 = \underset{\text{оценка}}{\hat{\beta}_1} \in \mathcal{N} \left(\beta_1, \frac{\sigma^2}{A} \right)$$

Това означава, че вече може да тестваме хипотези за b_1 .

За дисперсията на b_0 по същата логика може да докажем, че:

$$\text{Var}[b_0] = \sigma^2 \left(\frac{1}{n} + \frac{\bar{X}^2}{A} \right) \Rightarrow b_0 = \underset{\text{оценка}}{\hat{\beta}_0} \sim \mathcal{N} \left(\beta_0, \sigma^2 \left(\frac{1}{n} + \frac{\bar{X}^2}{A} \right) \right).$$

Двете дисперсии клонят към нула.

Оценка на σ^2 (ако не го знаем априорно).

$Y_k \sim \mathcal{N}(\beta_0 + \beta_1 X_k, \sigma^2)$. Проблемата е, че не знаем β_0 и β_1 , тъй като, ако допуснем, че ги знаем, щяхме да имаме:

$$\frac{Y_k - \beta_0 - \beta_1 X_k}{\sigma} \in \mathcal{N}(0,1) \text{ и тогава } \frac{\sum_{k=1}^n (Y_k - \beta_0 - \beta_1 X_k)^2}{\sigma^2} \sim \chi^2(n).$$

Но, ако са ни верни допусканията за модела, тогава:

$$\frac{\sum_{k=1}^n (Y_k - b_0 - b_1 X_k)^2}{\sigma^2} \sim \chi^2(n-2)$$

(използваме две степени на свобода (две данни), за да оценим b_0 и b_1)

$$\mathbb{E} \left[\frac{\sum_{k=1}^n (Y_k - b_0 - b_1 X_k)^2}{\sigma^2} \right] = n - 2$$

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{\sum_{k=1}^n (Y_k - b_0 - b_1 X_k)^2}{n - 2}, \text{ тоест } \sigma^2 = \mathbb{E}[\hat{\sigma}^2].$$

Оттук нататък ние може да тестваме хипотези. Може да си конструираме множество хипотези от следния вид:

$$H_0 : \beta_1 = \tilde{\beta}$$

$$H_1 : \beta_1 \approx \tilde{\beta}$$

$$Y = \beta_0 + \beta_1 X + \varepsilon$$

$$\frac{b_1 - \tilde{\beta}}{\sqrt{\sigma^2/A}} \sim \mathcal{N}(0,1) \text{ при } H_0.$$