

IE-0431 Sistemas de Control

Estabilidad Absoluta: Criterio de Nyquist

Leonardo Marín Paniagua, Ph.D.

leonardo.marin@ucr.ac.cr

2018



EIE

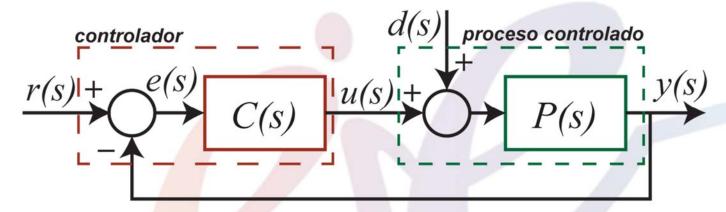
Escuela de

Ingeniería Eléctrica



Estabilidad Absoluta

Lazo de Control Realimentado Monovariable:



Función de Transferencia Lazo Cerrado:

$$y(s) = \frac{C(s)P(s)}{1 + C(s)P(s)} r(s) + \frac{P(s)}{1 + C(s)P(s)} d(s)$$

► Polinomio Característico $p_c(s) = 1 + C(s)P(s) = 1 + L(s)$

$$p_c(s) = 1 + L(s) = 1 + \frac{N_C(s)N_P(s)}{D_C(s)D_P(s)} = \frac{D_C(s)\operatorname{son los polos de lazo Cerrado}}{D_C(s)D_P(s)}$$

$$D_C(s)D_P(s)$$

Polos de $p_c(s)$ son los polos de lazo abierto



Para la estabilidad, todas las raíces de la ecuación característica del sistema deben estar en el semiplano izquierdo del plano complejo S (raíces con parte real negativa)

$$p_c(s) = 1 + C(s)P(s) = 1 + L(s) = 0$$

L(s) puede ser inestable, pero el lazo cerrado de control debe ser estable.

El Criterio de Nyquist determina la estabilidad de un sistema en lazo cerrado a partir de la respuesta en frecuencia de lazo abierto, al relacionar L(jω) con el número de polos y ceros de p_c(jω)



- El Criterio de Nyquist permite determinar gráficamente la estabilidad absoluta del sistema en lazo cerrado, a partir de las curvas de respuesta en frecuencia en lazo abierto (analíticas o experimentales), sin necesidad de obtener los polos de lazo cerrado.
- El análisis de estabilidad se realiza al establecer un contorno cerrado en el plano complejo S, que encierra todo el semiplano derecho del mismo (entre ω→-∞ y ω→+∞, radio→∞).
- El diagrama de Nyquist realiza una transformación o mapeo entre el contorno cerrado definido en el plano complejo \mathbf{S} ($\sigma + j\omega$) y hacia el plano $L(j\omega)$ ($Re\{L(j\omega)\}$) $Im\{L(j\omega)\}$)



Escuela de Ingeniería Eléctrica

Mapeo del diagrama de Nyquist

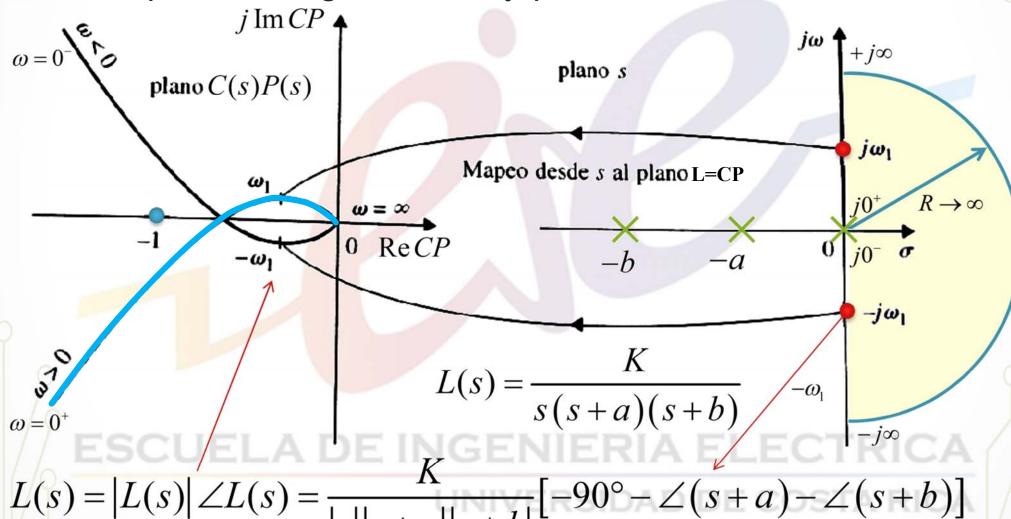




Diagrama de Nyquist

- Para aplicar el criterio debe obtenerse primeramente el diagrama de Nyquist de la FTLA (L(s)) del sistema, el cual se obtiene al completar la gráfica polar variando ω de - ∞ a cero.
- Grafica polar: variación de ω de cero a +∞
 - Sustituir $s = j\omega$ en la FTLA: $L(j\omega) = C(j\omega)P(j\omega)$
 - Sustituir $\omega = \theta$ y determinar magnitud y ángulo de $L(j\omega)$
 - Sustituir $\omega \rightarrow \infty$ y determinar magnitud y ángulo de $L(j\omega)$
 - Se dibuja la gráfica polar, tomando en cuenta la ecuación de fase
- - Se refleja sobre el <u>eje **REAL**</u> la gráfica polar de cero a $+\infty$
 - El diagrama de Nyquist es <u>simétrico</u> respecto al eje real



Diagrama de Nyquist

- Presencia de un polo en el origen en L(s) a la hora de dibujar el diagrama de Nyquist:
 - Se dibujar un semicírculo de radio infinito por cada polo en el origen. Se dibujan en sentido horario partiendo desde 0 y llegando hasta 0⁺
 - Si hay un polo en el origen, la aportación en fase de este polo hace que el diagrama inicie en -90° (gráfica polar inicial, variando ω de 0⁺ → +∞), si hay 2 el diagrama inicia en -180°, si hay 3 inicia en -270° y si hay 4 el diagrama inicia en -360°

ERSIDAD DE COSTA RICA



- El criterio de Nyquist estudia la variación del diagrama de Nyquist respecto al punto -1 + 0j
- Se definen las siguientes variables:
 - P_d : Número de polos de $p_c(s)$ (polos de lazo abierto) en el semiplano derecho (se determina de L(s))
 - N: Número de veces que el diagrama de Nyquist
 encierra el punto -1 + 0 j (se obtiene del diagrama)
 - **Z**_d: Número de ceros de $p_c(s)$ (polos de lazo cerrado) en el semiplano derecho (inestables): $Z_d = N + P_d$
 - Si $P_d = 0$ entonces $N = Z_d$ $\begin{cases} \sin N = 0 \Rightarrow \text{Sistema Estable} \\ \sin N > 0 \Rightarrow \text{Sistema Instable} \end{cases}$
 - Si $P_d \neq 0$ entonces $Z_d = N + P_d \text{ si } N = -P_d \implies \text{Sistema Estable}$



- Procedimiento
 - Se dibuja la Gráfica polar y se refleja sobre el eje Real para obtener el diagrama de Nyquist, dibujando los semicírculos en caso necesario.
 - A partir de L(s) se determina P_d .
 - Se determina en número de veces que el diagrama encierra al punto -1 + 0 j
 - N = 0 (si no hay encierros)
 - N > 0 (Giros en el sentido de las manecillas del reloj)
 - N < 0 (Giros en el sentido contrario a las manecillas del reloj)
 - Se aplica el criterio de Nyquist y se observa la estabilidad del sistema $Z_d = N + P_d$