Analog IC Design Homework 4 Report

♦ Student ID: 110011207

◆ Name: 林士登

◆ Department: ESS 工科系 25 級

Question 1. - Differential Amplifier

(a) 這題的要求是設計一個差動放大器,但因為電路複雜性提高,因此要考慮的 trade off 也變多,我的策略是先調整 differential mode 的 ADM 與 bandwidth,接下來再考慮 common mode 的 Acm,最後再測試 input range 與 5V/V 頭尾端之 Vin_cm 是否讓所有電晶體在飽和區工作。

首先要先將 M1、M2、M3 都調整到飽和區,在調整參數時發現控制 M1 與 M2 的 source 端,也就是 virtual ground 電壓點是很重要的,定為 Vz,要達到 ADM 的條件要先探討影響它的參數

$$\begin{aligned} A_{\rm DM} &= g_{\rm m1}(r_{\rm o1} \mid\mid R_{\rm D}) = \mu_{\rm n} C_{ox} \left(\frac{W}{L}\right) (V_{GS1} - V_{th1})^2 \left(\frac{r_{o1} R_D}{r_{o1} + R_D}\right) \\ &= \mu_{\rm n} C_{ox} \left(\frac{W}{L}\right) (V_{GS1} - V_{th1})^2 \left(\frac{R_D}{1 + g_{ds1} R_D}\right) \end{aligned}$$

在這邊可以發現提高 V_{GS1} 或是降低 V_{th1} 和增加 W/L、 R_D 都可以提高 gain 值,但是在這些參數之中,我發現調高 W/L 和 R_D 會降低 bandwidth,因此我盡量使用提高 V_{GS1} 以及降低 V_{th1} 來使 gain 提高,提高 V_{GS1} 就要盡量降低 V_{Z} ,但因為要讓 V_{Z} 相地太低,會讓 V_{Z} 能力 linear 狀態。

$$2\left(\frac{W}{L}\right)_{1} \left(V_{\text{in}_{CM}} - Vz - V_{\text{th}1}\right)^{2} \cong \left(\frac{W}{L}\right)_{3} (V_{b} - V_{th3})^{2}$$

$$set \ V_{in_{CM}} = 0.4565V, V_{b} = 0.3529V, V_{th1} = V_{th3} = 0.35V$$

$$(V_{z} - 0.1065)^{2} = \frac{\left(\frac{W}{L}\right)_{3}}{\left(\frac{W}{L}\right)_{1}} * (0.029)$$

由上述推導可以得知 Vz 與 W/L 的關係,並進行調整。再來要考慮 Acm-cm,為了讓 CMRR 增加, Acm-cm 勢必越小越好,與它有關的參數為輸出的單端電壓 Voutp 和輸入 Vin_cm ,又大訊號的 $Voutp = V_{DD} - Id * R_D$,因此使 R_D 之跨電壓大或使 Vin_cm 大都可以有效地提高 CMRR,但要注意的是這些調整也會影響 A_{DM} 的值。

最後 input range 的要求 $A_{DM}>5V/V$,我們要驗證在邊界的 Vin_cm 值帶入電路的所有 MOS 都會在 saturation 狀態,這邊主要考慮的地方是電晶體的 Vov 不能太小,在設計 A_{DM} 的時候就必須考慮, 否則在 input range 的最小值輸入時可能會因為先前 Vov 不夠大導致較低的 Vin_cm 輸入後 Vov 變 負的值,會讓電晶體進入 subthrethold 關閉,或者是 Vds 不夠大導致電晶體進入 Iinear,因此在 調整 A_{DM} 與 A_{CM-CM} 時就必須考慮 Vov 之大小。

我最終的參數設定為

1.
$$\left(\frac{W}{L}\right)_1 = \left(\frac{W}{L}\right)_2 = \frac{15u}{4.5u}, m = 8$$

2.
$$\left(\frac{W}{L}\right)_3 = \frac{5.21u}{2.2u}, m = 30$$

- 3. $R_D = 100.8k\Omega$
- 4. $V_b = 0.3529V$
- 5. $V_{\text{in cm}} = 0.4565V$

(b) Small signal parameters

0:mm1	0:mm2	0:mm3
0:n_18.1	0:n_18.1	0:n_18.1
Saturation	Saturation	Saturation
10.7484u	10.7484 u	21.4969u
-847.7653a	-847.7653a	-3.778e-21
-3.7677f	-3.7677f	-1.2378f
362.7706m	362.7706m	352.9000m
322.8281m	322.8281m	93.7294m
-93.7294m	-93.7294m	Θ.
347.0773m	347.0773m	349.8600m
65.1536m	65.1536m	60.6715m
15.6933m	15.6933m	3.0400m
7.9914m	7.9914m	21.4440m
510.0074m	510.0074m	507.4459m
225.3863u	225.3863u	460.1273u
1.3383u	1.3383u	26.9500u
44.4978u	44.4978u	96.7065u
170.6075f	170.6075f	269.9785f
2.6240p	2.6240p	1.5593p
2.4361p	2.4361p	1.4090p
1.1436p	1.1436p	944.5696f
2.0833p	2.0833p	1.1316p
41.6338f	41.6338f	68.7651f
	0:n_18.1 Saturation 10.7484u -847.7653a -3.7677f 362.7706m 322.8281m -93.7294m 347.0773m 65.1536m 15.6933m 7.9914m 510.0074m 225.3863u 1.3383u 44.4978u 170.6075f 2.6240p 2.4361p 1.1436p 2.0833p	0:n_18.1 0:n_18.1 Saturation 10.7484u -847.7653a -847.7653a -3.7677f 362.7706m 362.7706m 362.7706m 322.8281m -93.7294m 347.0773m 347.0773m 65.1536m 65.1536m 15.6933m 7.9914m 510.0074m 225.3863u 225.3863u 225.3863u 1.3383u 44.4978u 170.6075f 2.6240p 2.4361p 2.4361p 1.1436p 2.0833p

(c) Small signal parameters

**** small-signal transfer characteristics

 $A_{DM} = 20.0184 \text{ V/V}$

(d) Calculate A_{DM} with parameters in (b)

$$A_{\rm DM} = g_{\rm m1}(r_{\rm o1} \mid\mid R_{\rm D}) = g_{\rm m1}\left(\frac{R_D}{1+g_{ds1}R_D}\right) = 225.3863u * \left(\frac{100.8k}{1+1.3383u*100.8k}\right) = 20.01843(\frac{V}{V})$$

觀察手算估計值可以發現和模擬值近乎相同。

(e) Find common mode gain at 10kHz

***** ac analysis tnom= 25.000 temp= 25.000 *****
acm_in_db= 575.0785m

$$\text{CMRR} = 20 \log \left(\frac{A_{\text{DM}}}{A_{\text{CM-CM}}} \right) = 20 \log(20.0184) - 0.5750785 = 25.45351 \text{dB}$$

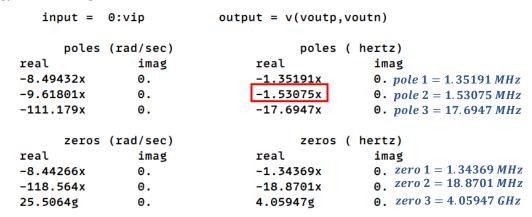
(f) Hand calculation for CMRR

Acm_cm	Ideal (simulation)	Actual (hand calculation)
Unit (V/V)	1.068449315 V/V	1.12931062 V/V
Unit (dB)	0.5750785 dB	1.056268241 dB

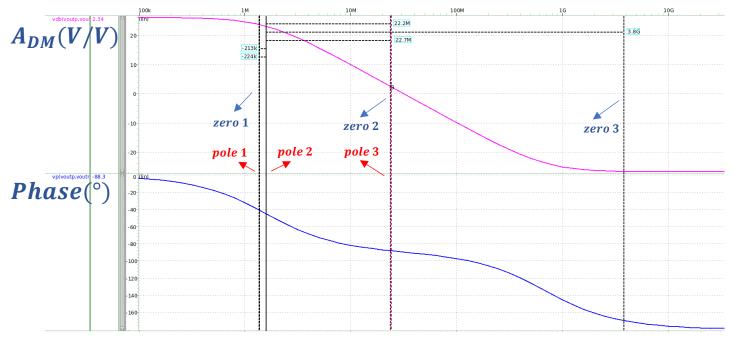
Hand calculation CMRR = $20\log 20.0184 - 1.056268241 = 24.97231902 \, dB$

從上述公式推導可以發現 gain 只差了一點,但是因為轉成 dB 的關係,要做 20log(Av)的動作,而這樣會讓原本的誤差增加,最後影響到手算 CMRR 的準確度,至於誤差來源可能是因為有些節點的頻率響應未考慮到或者是模擬的公式比手算推導出的公式更複雜精準,以至於造成微小誤差。

(g) Dominant pole



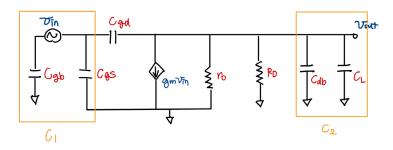
Waveview of ADM/Phase degree diagram



frequency(Hz)

從模擬結果可以看到共有三個 pole 與三個 zero,而在遇到每個 pole 時會使 frequency response 之斜率下降 20dB/decade,且會使 phase 轉負 45 度,而每遇到一個 zero 會使 frequency response 之斜率上升 20dB/decade,且會使 phase 轉正 45 度。由這次的電路頻率響應分析來看,因為第一個 pole 與第一個 zero 太相近導致他們造成的結果相消,影響不大,而第一個真正主宰的 dominant pole 是第二個 pole,也就是 f=1.53075MHz 的位置,相位第一次轉了負 45 度,接下來相位到 90 度時第二個 zero 又與第三個 pole 趨近相消的關係,直到第三個 zero 時把相位轉回來趨近平穩。

(h) Dominant pole calculation



let
$$C_1 = C_{gb} + C_{gs}$$
, $C_2 = C_{db} + C_L$, $R_1 = r_o \parallel R_D$

$$\Rightarrow (V_{out} - V_{in}) * sC_{gd} + g_m V_{in} + \frac{V_{out}}{R_1} + V_{out} sC_2 = 0$$

$$\Rightarrow \frac{V_{\text{out}}}{V_{\text{in}}} = \frac{sC_{gd} - g_m}{sC_{gd} + \frac{1}{R_1} + sC_2} = \frac{sC_{gd} - g_m}{\left(s(C_{gd} + C_2) + \frac{1}{R_1}\right)} = g_m R_1 \frac{j\frac{\omega}{\left(\frac{g_m}{C_{gd}}\right)} - 1}{j\frac{\omega}{\left(\frac{1}{R_1(C_{gd} + C_2)}\right)} + 1}$$

由上述推導可以得到

$$\begin{cases} Av = g_m(r_o \parallel R_D) \\ pole = \frac{1}{(r_o \parallel R_D)\left(C_{gd} + C_{db} + C_L\right)} = 1.530757 \, MHz \\ zero = \frac{g_m}{C_{gd}} \end{cases}$$

從手算的結果來看 pole 估算值與模擬值很相近

Error(pole) =
$$\left| \frac{1.53075 - 1.530757}{1.530757} \right| \simeq 0$$

接下來估算-3dB pole 之 bandwidth

$$\frac{A_{V_{-3dB}}}{A_{v_{-max}}} = \frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{sC_{gd} - g_m}{\left(s(C_{gd} + C_2) + \frac{1}{R_1}\right)} * A_{v_{-max}}$$

$$let C_{gd} = a, g_m = b, (C_{gd} + C_2) = c, \frac{1}{R_1} = d$$

$$\Rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}} |A_{v_{-max}}| = \sqrt{\frac{(b^2 + \omega^2 a^2)}{(d^2 + \omega^2 c^2)}} = A_{v_{-3dB}}$$

$$\Rightarrow A_{v_{-3dB}}^2 d^2 + \omega^2 * A_{v_{-3dB}} * c^2 = b^2 + \omega^2 a^2$$

$$\Rightarrow bw = \omega = \sqrt{\frac{(b^2 - d^2 A_{v_{-3dB}}^2)}{A_{v_{-3dB}}^2 c^2 - a^2}} = 1530767.362 \text{ Hz}$$

觀察 bandwidth 可以發現它會比 pole 所在的頻率稍微大一些,這是因為 bandwidth 的頻率值是 在-3dB gain 的條件下求得,因此 bandwidth $>\omega_{pole}$ 。

(i) Input range

432.0000m	1.000e+20	37.2083k	4.9573
433.0000m	1.000e+20	38.2479k	5.0527
434.0000m	1.000e+20	39.5287k	5.1727
435.0000m	1.000e+20	41.1172k	5.3240
436.0000m	1.000e+20	43.1061k	5.5160
437.0000m	1.000e+20	45.6279k	5.7625
438.0000m	1.000e+20	48.8753k	6.0831
439.0000m	1.000e+20	53.1346k	6.5074
440.0000m	1.000e+20	58.8292k	7.0792
441.0000m	1.000e+20	66.5765k	7.8625
442.0000m	1.000e+20	77.1924k	8.9432
443.0000m	1.000e+20	91.4606k	10.4061
444.0000m	1.000e+20	109.3100k	12.2519
445.0000m	1.000e+20	128.6036k	14.2706
446.0000m	1.000e+20	145.6118k	16.0822
447.0000m	1.000e+20	157.9360k	17.4323
448.0000m	1.000e+20	165.7891k	18.3305
449.0000m	1.000e+20	170.5298k	18.9075
450.0000m	1.000e+20	173.3741k	19.2832
451.0000m	1.000e+20	175.1061k	19.5358
452.0000m	1.000e+20	176.1803k	19.7110
453.0000m	1.000e+20	176.8533k	19.8345
454.0000m	1.000e+20	177.2700k	19.9209
455.0000m	1.000e+20	177.5120k	19.9783
456.0000m	1.000e+20	177.6233k	20.0108
457.0000m	1.000e+20	177.6233k	20.0202
458.0000m	1.000e+20	177.5120k	20.0059
459.0000m	1.000e+20	177.2700k	19.9651
460.0000m	1.000e+20	176.8533k	19.8923
461.0000m	1.000e+20	176.1803k	19.7771
462.0000m	1.000e+20	175.1061k	19.6013
463.0000m	1.000e+20	173.3741k	19.3334
464.0000m	1.000e+20	170.5298k	18.9171
465.0000m	1.000e+20	165.7891k	18.2561
466.0000m	1.000e+20	157.9360k	17.2023
467.0000m	1.000e+20	145.6118k	15.5929
468.0000m	1.000e+20	128.6036k	13.4108
469.0000m	1.000e+20	109.3100k	10.9614
470.0000m	1.000e+20	91.4606k	8.7080
471.0000m	1.000e+20	77.1924k	6.9098
472.0000m	1.000e+20	66.5765k	5.5697
473.0000m	1.000e+20	58.8292k	4.5869

1. Input range minimum Vin_cm=0.433V

subckt			
element	0:mm1	0:mm2	0:mm3
model	0:n_18.1	0:n_18.1	0:n_18.1
region	Saturation	Saturation	Saturation
id	7.7711u	13.5577u	21.3288u
ibs	-796.7837a	-796.7846a	-3.748e-21
ibd	-6.4821f	-1.2064f	-1.1634f
vgs	344.9071m	391.9071m	352.9000m
vds	628.5783m	45.2875m	88.0929m
vbs	-88.0929m	-88.0929m	Θ.
vth	344.8356m	346.9177m	349.8863m
vdsat	58.9539m	78.9293m	60.6615m
vod	71.5138u	44.9894m	3.0137m

2. Input range maximum Vin_cm=0.472V

subckt			
element	0:mm1	0:mm2	0:mm3
model	0:n_18.1	0:n_18.1	0:n_18.1
region	Saturation	Saturation	Saturation
id	13.2632u	8.2003u	21.4636u
ibs	-836.8262a	-836.8254a	-3.772e-21
ibd	-1.4749f	-6.0908f	-1.2218f
vgs	379.4801m	348.4801m	352.9000m
vds	70.5454m	580.8850m	92.5199m
vbs	-92.5199m	-92.5199m	Θ.
vth	347.7352m	345.9056m	349.8656m
vdsat	72.3704m	59.9131m	60.6693m
vod	31.7449m	2.5745m	3.0344m

$Input\ range\ =\ 472mV-433mV=39mV$

(值得注意的是設計電路時,電晶體的 Vov 不能設計太小,否則測試 input range 會跳出飽和區)

(j) FOM discussion

因為 FOM = total current input range*bandwidth ,因此目標很明確的要增加 input range 以及 bandwidth 然後降低

總電流,但我發現 total current 與 bandwidth 互相為 trade-off,當減少電流並且讓 R_D 變大時,會讓 bandwidth 下降,但總體 FOM 會下降一點點,因此 FOM 要進步顯著的話,我後來選擇設計大一點的 input range,對於整體 FOM 的影響會超過 total current 與 bandwidth 之影響,最終我擬定的策略為增加 input range 為優先,第二為減少 total current,而最後才是考慮加大 bandwidth。

我最終的
$$FOM = \frac{21.4969}{1.5269*39} = 0.361$$
。

Question 2. - Wide-Swing cascade current source

(a) 首先分析此電路的資訊,若要讓四顆電晶體在飽和區

$$\begin{cases} V_{A} \geq V_{X} - V_{th1} \\ V_{X} \geq V_{b} - V_{th2} \\ V_{B} \geq V_{X} - V_{th3} \\ V_{out} \geq V_{b} - V_{th4} \end{cases} for each mosfet to saturate$$

整理 M4 飽和條件得到

$$V_b \le V_{out} + V_{th4} \cong 0.3 + 0.4 = 0.7$$

這條式子說明可以選定 Vb 大小粗估的範圍接下來分析左側與右側電流的關係

$$\begin{cases} I_{ref} = \frac{1}{2} u_n C_{ox} \left(\frac{W}{L}\right)_1 (V_x - V_{th1})^2 = 20uA \\ I_{out} = \frac{1}{2} u_n C_{ox} \left(\frac{W}{L}\right)_3 (V_x - V_{th3})^2 = 120uA \end{cases}$$

若選定 $(W/L)_3=6(W/L)_1$,代表需要 V_{th1} 約等於 V_{th3} 才能達到電流六倍的關係,因此要選定 $L_1=L_3$ 才能讓它們閥值電壓相近。再來考慮M1與M2電流相等之公式

$$I_{\text{ref}} = \frac{1}{2} u_n C_{ox} \left(\frac{W}{L}\right)_1 (V_X - V_{th1})^2 = \frac{1}{2} u_n C_{ox} \left(\frac{W}{L}\right)_3 (V_b - V_A - V_{th2})^2$$

$$\therefore \text{ let } \left(\frac{W}{L}\right)_1 = \left(\frac{W}{L}\right)_2 \text{ and } L_1 = L_2 \Rightarrow V_{th1} = V_{th2}$$

$$\therefore V_b = V_x + V_A$$

我選定一個接近 V_{th1} 值的 $V_{x=0.4V}$,這樣可以讓M1較容易達到飽和,再考慮M2飽和狀態公式

$$V_x = V_b - V_A \ge V_b - V_{th2} \Rightarrow V_A \le V_{th2} \Rightarrow$$
 選定 V_A 大約等於 0.2V 則可推斷所需的 $V_b = V_X + V_A$ 可以選定在 0.4V + 0.2V = 0.6V

最後綜合以上推導且為了電路的平衡,可以選定尺寸

$$6 \times \left(\frac{W}{L}\right)_1 = 6 \times \left(\frac{W}{L}\right)_2 = \left(\frac{W}{L}\right)_3 = \left(\frac{W}{L}\right)_4 = 6 \times \frac{80um}{2um}$$

最終量測出來的 $Iout=119.9566uA \cdot Rout=816.5623k\Omega > 700k\Omega$ (when Vout=300mV)。 輸出電阻的估算值也可以藉由 cascode stage 之公式來估算

$$R_{\text{out}} \cong (g_{\text{m4}} + g_{\text{mb4}})r_{\text{o4}}r_{\text{o3}} = (0.00239 + 0.000452) * 9021.175 * 32434.045 = 831.084k\Omega$$

$$Error(R_{\text{out}}) = \left| \frac{816.5623 - 831.084}{831.084} \right| = 0.01747 \cong 1.75\%$$

subckt						
element	0:mm1	0:mm2	0:mm3	0:mm4		
model	0:n_18.1	0:n_18.1	0:n_18.1	0:n_18.1		
region	Saturation	Saturation	Saturation	Saturation		
id	20.0000u	20.0000u	119.9 566u	119.9 566u		
ibs	-2.971e-21	-1.0787f	-1.782e-20	-6.4235f		
ibd	-1.0787f	-2.1358f	-6.4235f	-10.2859f		
vgs	373.7510m	411.2362m	373.7510m	412.6518m		
vds	188.7638m	184.9872m	187.3482m	112.6518m		
vbs	Θ.	-188.7638m	Θ.	-187.3482m		
vth	349.5853m	388.1812m	349.5922m	388.3163m		
vdsat	70.7311m	71.7929m	70.7279m	72.3836m		
vod	24.1657m	23.0550m	24.1588m	24.3354m		
beta	12.1337m	12.2071m	72.8021m	73.2454m		
gam eff	507.4459m	512.4822m	507.4459m	512.4462m		
gm	401.7178u	405.2245u	2.4094m	2.3887m		
gds	5.0875u	5.6039u	30.8318u	110.8503u		
gmb	83.9340u	76.4246u	503.4286u	451.7074u		
cdtot	121.9883f	116.8104f	732.7211f	786.9420f		
cgtot	857.8742f	841.9653f	5.1474p	5.1447p		
cstot	851.5444f	826.4478f	5.1087p	5.0010p		
cbtot	449.7355f	414.2225f	2.6987p	2.5040p	deriv=	1.2246u
cgs	690.6282f	683.7380f	4.1438p	4.1830p		
cgd	30.1372f	29.7863f	181.0393f	209.9791f	rout= 81	0.5623K

(b) 這題是依據(a)小題的電路架構將 Vb 用 M5 與 M6 產生,而要調整 M5 與 M6 的 size 使兩顆電晶體都要在飽和區與 Vin1=Vb=0.6V,我使用以下方法分析。(令 M5 drain 節點電壓為 Vx)

$$\begin{cases} M5: I_{in} = \frac{1}{2} u_n C_{ox} \left(\frac{W}{L}\right)_5 (V_{in1} - V_{th5})^2 = 20uA \\ M6: I_{in} = \frac{1}{2} u_n C_{ox} \left(\frac{W}{L}\right)_6 (V_{in1} - V_x - V_{th6})^2 = 20uA \end{cases}$$

由上式得知,若要使 Vin1=Vb=0.6V,M5 的地方下手較容易調整,因為公式中僅有 $(W/L)_5$ 一個 參數需要調整,但是 M6 式子中多了 Vx 一個節點需要考慮,因此若電流要足夠小(20uA)且 Vin1 要同時等於 0.6V, $(W/L)_5$ 就要足夠小。

再來,要考慮 M5 與 M6 的飽和狀態,在調整過程中,我發現較困難的點式讓 M5 進入飽和狀態,因題目設定在 Vin1=0.6V,所以為了防止 M5 進入 triode 區,比較理想的方法為提高 Vx 的電壓 (M5 與 M6 之間的節點),又 <math>ID 固定,因此讓 Vx 點電壓上升的方法為調高 M5 的電阻值,因此策略為降低通道長度 L5,使 ros 因為 SCE 的效應提升。

再來估算(W/L)5 大約需要取在甚麼區間,取 $Vin1=Vb=0.6V \cdot Vth5=0.4V \cdot u_nC_{ox}=300u$,可得

$$20uA = \frac{1}{2}(300u) \left(\frac{W}{L}\right)_5 (0.6 - 0.4)^2$$
$$\Rightarrow \left(\frac{W}{L}\right)_5 = \frac{20 * 2}{0.2^2 * 300} \approx 3.333 = \frac{10}{3}$$

但在調參數時發現 Vx 太小導致 M5 在線性區,因此由上述推導降低 L 值,選定 $\left(\frac{W}{L}\right)_5 = \frac{3um}{0.7um}$ 得到 Vin1=0.595V,而為了使左右側電路平衡 Vx=Vy (M6 source=M4 source),因此選 $\left(\frac{W}{L}\right)_6 = \frac{80um}{2um}$,與 M4 size 一樣能保證 M6 與 M4 之 source 之電壓值相同。

綜合上述推論與計算,最後選定的 $\left\{ \begin{pmatrix} \frac{W}{L} \end{pmatrix}_5 = \frac{3um}{0.7um} \text{,} m = 1 \\ \left(\frac{W}{L} \right)_6 = \frac{80um}{2um} \text{,} m = 1 \end{pmatrix} \right\}$,使電壓節點 $V_{\text{in1}} = 0.595 \text{V} \approx 0.6 \text{V}$,且 M5 與 M6 皆飽和, $I_{\text{out}} = 119.9583 \text{uA}$ 。

subckt						
element	0:mm6	0:mm5	0:mm4	0:mm3	0:mm2	0:mm1
model	0:n_18.1	0:n_18.1	0:n_18.1	0:n_18.1	0:n_18.1	0:n_18.1
region	Saturation	Saturation	Saturation	Saturation	Saturation	Saturation
id	20.0000u	20.0000u	20.0000u	20.0000u	119.9583u	119.9583u
ibs	-1.0667f	-3.943e-21	-1.0561f	-2.971e-21	-6.2913f	-1.782e-20
ibd	-3.4015f	-53.0782a	-2.1361f	-1.0561f	-10.2859f	-6.2913f
vgs	408.5746m	595.2468m	410.4355m	373.8018m	411.7538m	373.8018m
vds	408.5746m	186.6723m	188.9906m	184.8113m	116.5070m	183.4930m
vbs	-186.6723m	Θ.	-184.8113m	Θ.	-183.4930m	Θ.
vth	386.5111m	420.6677m	387.3922m	349.6047m	387.5454m	349.6112m
vdsat	71.3165m	172.4673m	71.7587m	70.7455m	72.2954m	70.7425m
vod	22.0635m	174.5791m	23.0433m	24.1971m	24.2084m	24.1906m
beta	12.2045m	1.3572m	12.2057m	12.1337m	73.2370m	72.8024m
gam eff	512.4290m	507.4463m	512.3815m	507.4459m	512.3479m	507.4459m
gm	406.9547u	180.7546u	405.2660u	401.6130u	2.3940m	2.4088m
gds	3.6700u	21.5243u	5.4381u	5.2409u	99.1388u	31.7634u
gmb	76.4676u	35.8932u	76.5774u	83.9189u	453.5338u	503.3420u
cdtot	108.0388f	5.4177f	116.5652f	122.3689f	778.2854f	734.9913f
cgtot	832.4098f	15.1488f	841.8752f	858.2437f	5.1364p	5.1496p
cstot	820.4124f	17.3799f	826.7426f	851.6956f	4.9984p	5.1097p
cbtot	409.0955f	10.3215f	414. 7507f	449.8892f	2.5067p	2.6996p
cgs	673.1469f	12.7217f	683.4956f	690.9853f	4.1753p	4.1459p
cgd	28.2261f	1.4191f	29.6922f	30.2414f	206.3772f	181.6659f

$$\begin{cases} V_{in1} = V_{DS5} + V_{DS6} = V_{ov5} + V_{GS6} = V_{ov5} + V_{ov6} + V_{th6} \\ V_{in2} = V_{GS3} = V_{ov3} + V_{th3} \\ V_{out} = V_{DS1} + V_{DS2} = V_{ov1} + V_{ov2} \end{cases}$$