

変位量データ

Case. 1 ・ 対定死 ・ 桁重

節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)	節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)
25	0.0000	461.9278	0.0000	33	0.0000	460.2122	0.0000

変位量データ

Case. 2・st・ス・ス・ス・ス・ス・ス7重

節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)	節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)
25	0.0000	83.8189	0.0000	33	0.0000	83.8205	0.0000

変位量データ

Case. 3・ス・スヤ荷重 ・ス・ス・ス・ス・ス・ス・ス会ソス

節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)	節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)
25	0.0000	-138.6706	0.0000	33	0.0000	-138.6721	0.0000

変位量データ

Case. 4・ス・スヤ荷重 ・ス・ス・ス・ス・スル会ヲス

節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)	節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)
25	0.0000	4.8161	0.0000	33	0.0000	4.8156	0.0000

## 変位量データ

Case. 5・ $\lambda_1$ 鯉ノ・ $\lambda_7$ 重　・ $\lambda \cdot \lambda \cdot \lambda S \cdot \lambda \cdot \lambda (\cdot \lambda j \cdot \lambda \cdot \lambda)_- \cdot \lambda \cdot \lambda \cdot \lambda \cdot \lambda \quad \cdot \lambda \cdot \lambda \cdot \lambda \cdot \lambda \cdot \lambda \cdot \lambda$ 会ノ

節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)	節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)
25	0.0000	61.9773	0.0000	33	0.0000	35.2721	0.0000

## 変位量データ

Case.6・ $\lambda_1$ 鯉ノス・ $\lambda_2$ 重　・ $\lambda \cdot \lambda \cdot \lambda S \cdot \lambda \cdot \lambda (\cdot \lambda j \cdot \lambda \cdot \lambda)_- \cdot \lambda \cdot \lambda \cdot \lambda \cdot \lambda \quad \cdot \lambda \cdot \lambda \cdot \lambda \cdot \lambda \cdot \lambda$ 会ノス

節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)	節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)
25	0.0000	8.5754	0.0000	33	0.0000	35.2721	0.0000

変位量データ

Case. 7・スヤ曆ソス・ス・ス・スヲ重　・ス・ス・ス・ス・ス・ス・スレ会ソス

節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)	節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)
25	0. 0000	70. 5528	0. 0000	33	0. 0000	70. 5441	0. 0000

変位量データ

Case. 8・スヤ曆ソス・ス・ス・スヲ重　・ス・ス・ス・ス・スル会ソス

節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)	節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)
25	0.0000	43.3854	0.0000	33	0.0000	24.6911	0.0000



変位量データ

Case.9・ス・ス・ス7重（・ス・ス）

節 点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回 転 反 力 (kN・m)	節 点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回 転 反 力 (kN・m)
25	0.0000	6.0029	0.0000	33	0.0000	24.6911	0.0000

変位量データ

Case. 10・ス・ス・ス重（・ス・ス）

節 点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回 転 反 力 (kN・m)	節 点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回 転 反 力 (kN・m)
25	0.0000	49.3883	0.0000	33	0.0000	49.3823	0.0000

変位量データ

Case. 11・ス・スヤ包ソス・ス・ス ・ス・ス・ス・ス

節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)	節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)
25	0.0000	21.2829	0.0000	33	0.0000	21.2836	0.0000

変位量データ

Case. 12・ス・スヤ包ソス・ス・ス ・ス・ス・ス・ス

節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)	節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)
25	0.0000	-42.3522	0.0000	33	0.0000	37.2841	0.0000

変位量データ

Case. 13・スQ・スW・ス重

節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)	節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)
25	0.0000	116.9212	0.0000	33	0.0000	37.2841	0.0000

変位量データ

Case. 14・スV・スF・ス・ス・ス^・ス[・ス・ス・ス・ス・ス・ス 対定死・ス重

節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)	節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)
25	0.0000	42.6481	0.0000	33	0.0000	0.0005	0.0000

## 変位量データ

Case. 15・ $\lambda V$ ・ $\lambda F$ ・ $\lambda$ ・ $\lambda$ ・ $\lambda^{\wedge}$ ・ $\lambda[$ ・ $\lambda$ ・ $\lambda$ ・ $\lambda$ ・ $\lambda$ ・ $\lambda t$ ・ $\lambda$ ・ $\lambda$ ・ $\lambda$ ・ $\lambda$ ・ $\lambda \bar{y}$ 重

節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)	節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)
25	0.0000	42.6486	0.0000	33	0.0000	-0.0005	0.0000

変位量データ

Case. 16・スV・スF・ス・ス・ス<sup>^</sup>・ス[・ス・ス・ス・ス・ス・ス・ス<sup>ラ</sup>重(2・スN)

節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)	節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)
25	0.0000	85.1951	0.0000	33	0.0000	0.0000	0.0000



変位量データ

Case. 17・スV・スF・ス・ス・ス<sup>^</sup>・ス[・ス・ス・ス・ス・ス・ス・ス<sup>ラ</sup>重(30・スN)

節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)	節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)
25	0.0000	38.8130	0.0000	33	0.0000	0.0003	0.0000

変位量データ

Case. 18・スV・スF・ス・ス・ス<sup>^</sup>・ス[・ス・ス・ス・ス・ス・ス・ス<sup>ラ</sup>重(100・スN)

節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)	節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)
25	0.0000	38.8132	0.0000	33	0.0000	-0.0003	0.0000

変位量データ

Case. 19・スV・スF・ス・ス・ス<sup>^</sup>・ス[・ス・ス・ス・ス・ス・ス・ス・ス・ス<sup>ラ</sup>重 (・ス・ス)

節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)	節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)
25	0.0000	-46.5380	0.0000	33	0.0000	-0.0003	0.0000

変位量データ

Case. 20・スV・スF・ス・ス・ス<sup>^</sup>・ス〔・ス・ス・ス・ス・ス・ス・ス・ス・ス<sup>ラ</sup>重（・ス・ス）

節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)	節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)
25	0.0000	46.5383	0.0000	33	0.0000	-0.0003	0.0000

変位量データ

Case. 21・スV・スF・ス・ス・ス<sup>^</sup>・ス〔・ス・ス・ス・ス・ス・ス・ス・スヤ包ソス・ス・ス・ス・ス・ス・ス・ス

節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)	節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)
25	0.0000	-54.3965	0.0000	33	0.0000	-0.0000	0.0000

変位量データ

Case. 22・スV・スF・ス・ス・ス<sup>^</sup>・ス[・ス・ス・ス・ス・ス・ス・スヤ包ソス・ス・ス・ス・ス・ス・ス・ス

節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)	節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)
25	0.0000	54.3965	0.0000	33	0.0000	-0.0000	0.0000

変位量データ

Case. 23・スV・スF・ス・ス・ス<sup>^</sup>・ス[・ス・ス・ス・ス・ス・ス・ス・ス・ス<sup>ラ</sup>重 (・ス・ス)

節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)	節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)
25	0.0000	0.0003	0.0000	33	0.0000	-0.0006	0.0000

変位量データ

Case. 24・スV・スF・ス・ス・ス<sup>^</sup>・ス[・ス・ス・ス・ス・ス・ス・ス・ス・ス<sup>ラ</sup>重 (・ス・ス)

節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)	節点 No	X方向の 支点反力 (kN)	Y方向の 支点反力 (kN)	回転反力 (kN・m)
25	0.0000	-0.0004	0.0000	33	0.0000	0.0008	0.0000